

大学物理•电磁学

主讲教师: 吴 喆

第12章 变化的电磁场

- 12.1 电磁感应定律
- 12.2 动生电动势与感生电动势
- 12.3 自感与互感
- 12.4 磁场能量
- 12.5 位移电流
- 12.6 麦克斯韦方程组
- 12.7 电磁波





▲ 12.5 位移电流

本节的研究内容

- 位移电流
- 全电流安培环路定律

12.5.1 位移电流

变化的磁场激发电场(涡旋电场), 变化的电场是否也会激发磁场?

(1) 问题的提出

在稳恒电流电路中,磁场的环量满足安培环路定律

$$\iint_{l} \vec{H} \cdot d\vec{l} = \sum I_{0 \nmid 1}$$

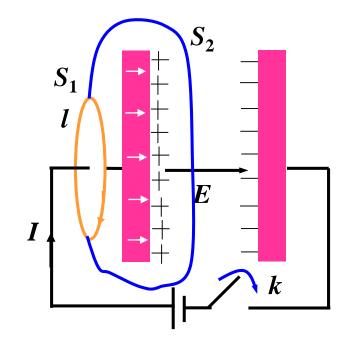
式中 ΣI_{0D} 是穿过以闭合回路 I 为边界的任意曲面S的传导电流的代数和。



• 在非稳恒电流电路(如电容器充放电电路)中, 磁场的环量

• 出现矛盾的原因: 非稳恒电路中传导电流不连续, 即

$$\iint\limits_{S_1+S_2} \vec{j} \cdot \mathbf{d}\vec{S} = -\frac{\mathbf{d}q}{\mathbf{d}t} = -I \neq 0$$
 (I 流入 S_1 , 不流出 S_2)



· 传导电流不连续的结果: 电荷在极板上堆积, 从而在极板间出现变化电场

根据高斯定理 $\iint\limits_{S_1+S_2} \vec{D} \cdot \mathbf{d}\vec{S} = q \quad (q \text{ 是极板上的电荷量}) \quad \longrightarrow \iint\limits_{S_1+S_2} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot \mathbf{d}\vec{S} = \frac{\mathbf{d}q}{\mathbf{d}t}$



$$\iint\limits_{S_1+S_2} \vec{j} \cdot \mathbf{d}\vec{S} = -\frac{\mathbf{d}q}{\mathbf{d}t}$$

$$\iint\limits_{S_1+S_2} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot \mathbf{d}\vec{S} = \frac{\mathbf{d}q}{\mathbf{d}t}$$

$$\longrightarrow \iint\limits_{S_1+S_2} (\vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot \mathbf{d}\vec{S} = 0$$
—满足稳恒电流的条件

可以看出: 若把电容器两极板间电场的变化看成是某种电流,整个电路的电流就是连续的

(2) 位移电流

麦克斯韦假说:变化的电场可以等效成一种电流,称为位移电流

位移电流密度

$$\vec{j}_d = \frac{d\vec{D}}{dt}$$

位移电流强度

$$I_d = \int_S \vec{j}_d \cdot d\vec{S}$$





12.5.2 全电流安培环路定律

安培环路定律的一般形式为

$$\iint_{\mathcal{I}} \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_{S} (\vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot d\vec{S}$$

式中右边是传导电流和位移电流之和(称为全电流),上式又称为全电流安培环路定律,对稳恒电流电路和非稳恒电流电路都成立。

微分形式
$$\nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

麦克斯韦指出: 位移电流与传导电流一样, 也要在周围的空间产生磁场,

即变化的电场也要激发磁场



例1 如图所示,一电量为q的点电荷,以匀角速度 ω 作半径R的圆周运动。设t=0时,q所在点的坐标为(R,0),求圆心 ω 处的位移电流密度。

解 q 在圆心 o 处产生的电场 $\vec{E} = -\frac{q}{4\pi\varepsilon_o R^2} \vec{e}_r$

$$\vec{D} = \varepsilon_o \vec{E} = -\frac{q}{4\pi R^2} \vec{e}_r = -\frac{q}{4\pi R^2} (\vec{i} \cos \omega t + \vec{j} \sin \omega t)$$

圆心の处的位移电流密度

$$\vec{j}_d = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \frac{q\omega}{4\pi R^2} (\vec{i} \sin \omega t - \vec{j} \cos \omega t)$$

