

ZAVRSNI PROJEKAT

ELEKTROTEHNIČKI FAKULTET U BEOGRADU, ODSEK ZA SIGNALE
I SISTEME NAMENSKI RAČUNARSKI SISTEMI

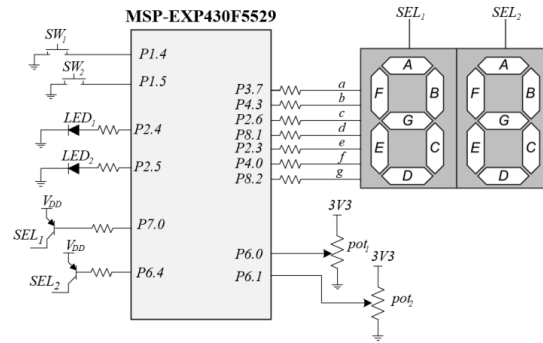


Dragana Ninkovic 2019/0052

24. januar 2023.

1 Tekst zadatka 23.

Napisati program kojim se implementira funkcionalnost elektricne brave za bicikle. Otkljucavanje brave se vrši unosom odgovarajuce dvocifrene sifre. Sifra se unosi preko dva kanala AD konvertora, gde jedan kanal služi za podešavanje jedne cifre. Prikaz trenutne kombinacije je na LED displeju. Ukoliko je uneta ispravna sifra, brava je otkljucana i svetli jedna LED dioda. Za vreme dok je brava otkljucana moguće je zapoceti unos nove sifre pritiskom na jedan taster. Kada se udje u rezim unosa nove sifre, potrebno je ukljuciti drugu diodu i pomeranjem potencijometara moguće je zadati novu sifru. Ponovnim pritiskom istog tastera, nova sifra se pamti.



Slika 1 Uproscena sema razvojnog sistema

2 Inicijalizacija promenljivih

Oznaka volatile se stavlja da bi se zabranilo kompajleru da vrši optimizacije, da se ne bi desilo da se u nekom od prekida menja promenljiva bez da kompajler to primeti i u main-u nastane problem prilikom optimizacije. Opisi promenljivih dati su u komentarima.

```
#include <msp430.h>
#include "ETF_5529_HAL/hal_7seg.h"

/**
 * @file    main.c
 * @brief   bicycle lock
 *
 * In this example ADC ISR is used to read conversion results from two
 * channels A0 i A1.
 * Every channel is converted to one cipher and displayed on digital
 * display
 * If cipher is correct diode P2.4 is on, otherwise it is off. If cipher
 * is correct it is possible to
 * change cipher by pressing the button, moving potentiometers. To save
 * new cipher, button is pressed again.
 * During cipher change, diode P2.5 is on.
 *
 * @date    2023
 * @author   Dragana Ninkovic 2019/0052
 *
 */

/**
 * @brief display refresh period
 * display refresh period
 * our eye cannot see above 50Hz -> 2ms
 * approximately 32768 * 1.95/ 1000
 */
#define DISPLAY_REFRESH_PERIOD (63) /* ~2ms (1.95ms) */

/**
 * @brief period for button debouncing
 * approximately 32768 * 10/1000
 */
#define BUTTON_WAIT_PERIOD    (327) /* ~10ms */

/*
 * @brief cipher which should be guessed
 * low - lse
 * high - mse
 */
volatile uint8_t real_cipher_low = 3;
```

```

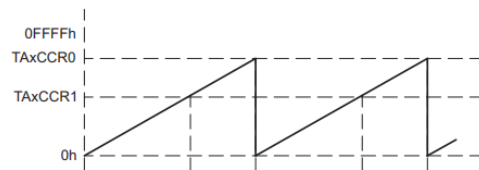
volatile uint8_t real_cipher_high = 0;
/*
 * @brief current cipher
 * low - lse
 * high - mse
 */
volatile uint8_t curr_cipher_low = 0;
volatile uint8_t curr_cipher_high = 0;

/*
 * @brief when to perform check of cipher
 * we dont have to check it all the time, only when cipher is changed
 */
volatile uint8_t check = 1;
/*
 * @brief whether lock is unlocked
 */
volatile uint8_t unlocked = 0;
/*
 * @brief whether owner is currently changing cipher
 */
volatile uint8_t waiting_new_cipher = 0;
/*
 * @brief whether button press is detected
 */
volatile uint8_t button_pressed = 0;
/*
 * @brief two displays
 */
typedef enum{
    DISP1,
    DISP2
}active_display_t;
/*
 * @brief currently active display
 * changes displays with display refresh period
 */
volatile active_display_t activeDisplay;

```

Whatchdog timer konstantno nadgleda magistralu i proverava da li se nas sistem negde zaglavio i ako se neko vreme ne desava nista smatra da je doslo do zaglavljenja i resetuje sistem. S obzirom da mi razvijamo softver a ne instaliramo ga on moze da nam smeta i zato ga odmah na pocetku iskljucujemo. Za rad sa displejom koristimo Harisovu biblioteku hal7seg unutar koje se uklju-

cuju odgovarajući segmenti pomoću ulaza a,..., f označenih na semi. Na početku se aktivira displej 1, a isključuje displej 2. Koristimo tri tajmera. Tajmer 0 koristi se za kontinualno citanje ADC sa periodom 0.5s. Biramo mod set reset kao najintuitivniji. TA0CCR0 stavljamo na 0.5s jer se sa tom periodom desavati set, a reset stavljamo na 0.25s jer se u tom delu periode desava reset kao što je prikazano na slikama 2 i 3. Takođe, ovaj tajmer se uključuje odmah ovde i broji sve vreme. Tajmere 1 i 2 koristimo za osvežavanje ekrana displeja odnosno za debaunsiranje dugmeta. Razlika je samo u tome što ove tajmere ne uključujemo odmah, već dozvoljavamo prekid i brojanje počinje kada se taj prekid desi.



Slika 2 Podesavanje registara CCR0 i CCR1



Slika 3 Grafik za set reset mod

```

/**
 * main.c
 */
int main(void)
{
    WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD; // stop watchdog timer

    // initialize 7seg
    HAL_7Seg_Init();
    HAL_7SEG_DISPLAY_1_ON;
    HAL_7SEG_DISPLAY_2_OFF;
    activeDisplay = DISP1;

    /*Timer is clocked by ACLK (32768Hz).
     * If we need period of X ms then nr of cycles that is written to
     * CCR0 register
     * is X*32768/1000.*/

    // timer used for reading ADC
    // initialize timer A0
    TA0CCR0 = 16382; // period is 0.5 -> 32768*0.5

```

```

TAOCTL1 = OUTMOD_3;           // use set/reset mode
TAOCCR1 = 8191;               // CCR1 = 1/2 CCRO (half of
    period)
TAOCTL = TASSEL__ACLK | MC__UP; // ACLK source, UP mode

// timer used for display multiplexing
/* initialize Timer A1 */
TA1CCRO = DISPLAY_REFRESH_PERIOD;
TA1CCTL0 = CCIE;
TA1CTL = TASSEL__ACLK | MC__UP;

// timer for debouncing button
/* initialize Timer A2 */
TA2CCRO = BUTTON_WAIT_PERIOD;
TA2CCTL0 = CCIE; // enable CCR0 interrupt
TA2CTL = TASSEL__ACLK;

```

ADC konverzija nam je potrebna zato što imamo dva potencijometra koja predstavljaju analogne ulaze. S obzirom da kompjuter ne može da radi sa analognim ulazima potrebno ih je konvertovati u digitalne pomoću AD konvertora. Prilikom inicijalizacije podesavaju se kanali za koje se vrši konverzija - 0 i 1, omogućavaju se prekidi i stavljamo da se za sample time koristi perioda tajmera 0. Mode koji koristimo je repeat-sequence-of-channels mode jer radimo uzastopno više ADC konverzija (nad svakih T_s sekundi) nad više kanala (2).

Inicijalizacija dioda se radi tako što u registru P2DIR označavamo da je u pitanju izlazni pin (stavljanjem odgovarajućih bita na 1), a zatim postavljamo početne vrednosti izlaza na 0.

Slično tome inicijalizuje se i dugme samo što moramo da postavimo i pullup otpornik da bi u otvorenom stanju vrednost bila definisana i da ne bismo imali preveliku struju. Ponovo omogućujemo prekid na silaznu ivicu.

```

// initialize ADC
P6SEL |= BIT0; // set P6.0 for ADC
P6SEL |= BIT1; // set P6.1 for ADC
ADC12CTL0 = ADC12ON; // turn on ADC
ADC12CTL1 = ADC12SHS_1 | ADC12CONSEQ_3; // set SHS = 1 (TA0.0 used
    for SAMPCON) and repeat-sequence-of-channels mode
ADC12MCTL0 = ADC12INCH_1; // select channel 1
ADC12MCTL1 = ADC12INCH_0 | ADC12EOS; // select channel 0 and
ADC12CTL0 |= ADC12ENC; // enable conversion
ADC12IE |= ADC12IE0 | ADC12IE1; // enable interrupt for MEM0
    and MEM1

// initialize diodes
P2DIR |= (BIT4 | BIT5);
P2OUT &= ~(BIT4|BIT5); // set P2.4 and P2.5 as out

```

```
// initialize button
P1DIR &= ~BIT4;          // set P1.4 as in
P1REN |= BIT4;           // This is important because there is no
                          PullUp Resistor on the board
P1OUT |= BIT4;           // This is important because there is no
                          PullUp Resistor on the board

P1IES |= BIT4;           // set P1.4 irq as h->l transition
P1IFG &= ~BIT4;          // clear P1.4 IFG
P1IE  |= BIT4;           // enable P1.4 irq

__enable_interrupt();
```

3 Glavni deo programa

Unutar glavnog programa nakon inicijalizacije radimo glavno procesiranje svih podataka. S obzirom da ne zelimo da sve vreme proveravamo sifru, promenljiva check nam služi da aktivira proveru sifre nakon što je promenjen trenutni pokušaj sifre pomocu potencijometra a da nismo u stanju gde je korisnik vec pogodio sifru i odlucio da je promeni.

Ako je trenutna sifra pogodjena promenljiva unlocked koja služi kao flag za to da li je brava otkljucana ili ne se stavlja na 1, i dioda 4 se ukljucuje.

U suprotnom, dioda se iskljucuje a unlocked postaje 0. Bitno je vratiti check na 0 nakon što smo izvrsili proveru ili ustanovili da ne treba izvrsiti proveru.

Druga provera uslova vezana je za promenu sifre. Ako je dugme pritisnuto i brava je otkljucana omogucava se promena sifre. Ako je u pitanju prvi pritisak dugmeta waiting for cipher ce biti 0 i tada ukljucujemo diodu i postavljamo ovu promenljivu na vrednost 1.

Ako ova promenljiva ima vrednost 1 to znaci da je u pitanju drugi stisak dugmeta, treba iskljuciti diodu, kao novu sifru upisati trenutnu sifru koja se očitava sa potencijometara i vratiti ovu promenljivu u stanje 0.

Nakon svih provera bitno je oznaciti da je obradjen pritisak dugmeta.

```
while (1){
    // if cipher is changed and owner isn't changing cipher
    if((check == 1) && (waiting_new_cipher == 0)){
        if(real_cipher_low == curr_cipher_low && real_cipher_high ==
            curr_cipher_high ){// if cipher is correct
            unlocked = 1;// unlock
            P2OUT |= BIT4;// turn on diode
        }
        else{// if cipher is not correct
            unlocked = 0;// lock
            P2OUT &= ~BIT4;// turn off diode
        }
        check = 0;// check is done
    }
    else{
        check = 0;
    }
    // if button is pressed and lock is unlocked
    if((button_pressed == 1) && (unlocked == 1)){
        if(waiting_new_cipher == 0){// first press
            P2OUT |= BIT5;// turn on second diode
            waiting_new_cipher = 1;// wait for next button
        }
        else{// second press
            P2OUT &= ~BIT5;// turn off diode
            real_cipher_high = curr_cipher_high;// change cipher
            real_cipher_low = curr_cipher_low;
        }
    }
}
```



```
        waiting_new_cipher = 0; // detect end
    }
    button_pressed = 0; // press is processed
}
else{
    button_pressed = 0;
}
}

return 0;
}
```

4 Prekidna rutina za debaunsiranje dugmeta

Zbog mehanicke prirode prekidaca, cesto se desi da prilikom pritiska dobijemo odskakanje tokom nekog kratkog vremena koje moze dovesti do lose detekcije. Zbog toga je potrebno sacekati neko vreme(ovo vreme meri tajmer od pritiska dugmeta kada ga iskljucimo do isteka predefinisnog vremena kada ga iskljucimo i proverimo uslov) i ustanoviti da li smo idalje sigurni da je doslo do pritiska(promene high to low). Ako jesmo onda tek obavestavamo glavni program da je doslo do prekida koji treba obraditi.

Tajmer se resetuje, flag prekidne rutine je na nama da obrisemo jer smo mi ti koji obradjujemo prekid i znamo kada je obrada zavrшена.

```
void __attribute__((interrupt(TIMER2_A0_VECTOR))) CCROISR (void)
{
    if ((P1IN & BIT4) == 0) // check if button is still pressed
    {
        button_pressed = 1; // when button is pressed flag it for main
    }
    TA2CTL &= ~(MC0 | MC1); // stop and clear timer
    TA2CTL |= TACLR;
    P1IFG &= ~BIT4;          // clear P1.4 flag
    P1IE |= BIT4;            // enable P1.4 interrupt
    return;
}
/**
 * @brief PORT1 Interrupt service routine
 *
 * * ISR starts timer which will check button press
 */
void __attribute__((interrupt(PORT1_VECTOR))) P1ISR (void)
{
    if ((P1IFG & BIT4) != 0) // check if P1.3 flag is set
    {
        /* start timer */
        TA2CTL |= MC__UP;
        P1IFG &= ~BIT4;          // clear P1.4 flag
        P1IE &= ~BIT4;          // disable P1.4 interrupt
    }

    return;
}

```

5 Prekidna rutina za ADC konverziju

Prilikom ADC konverzije citaju se odgovarajuće lokacije. Siftujemo broj za 8 mesta ulevo da bismo dobili samo najvisa 4 bita, cime zapravo radimo NF filtriranje, jer nam trebaju samo brojevi 0 do 9, a najvisi biti se menjaju najmanjom periodom. Konvertujemo opseg 0-15 u opseg 0-9 kako bismo imali jednake intervale za svaku od cifara prilikom okretanja potencijometra.

```
void __attribute__((interrupt(ADC12_VECTOR))) ADC12ISR (void)
{
    switch(__even_in_range(ADC12IV,34))
    {
        case 0: break; // Vector 0: No interrupt
        case 2: break; // Vector 2: ADC overflow
        case 4: break; // Vector 4: ADC timing
                    overflow
        case 6: // Vector 6: ADC12IFG0
            // read lower digit of cipher
            curr_cipher_low = (uint8_t)((ADC12MEM0>>8)*9.0/15.0);
            // check whether cipher is correct
            check = 1;

            break;
        case 8: // Vector 8: ADC12IFG1
            // read higher digit of cipher
            curr_cipher_high = (uint8_t)((ADC12MEM1>>8)*9.0/15.0);
            // check whether cipher is correct
            check = 1;

            break;
        case 10: break; // Vector 10: ADC12IFG2
        case 12: break; // Vector 12: ADC12IFG3
        case 14: break; // Vector 14: ADC12IFG4
        case 16: break; // Vector 16: ADC12IFG5
        case 18: break; // Vector 18: ADC12IFG6
        case 20: break; // Vector 20: ADC12IFG7
        case 22: break; // Vector 22: ADC12IFG8
        case 24: break; // Vector 24: ADC12IFG9
        case 26: break; // Vector 26: ADC12IFG10
        case 28: break; // Vector 28: ADC12IFG11
        case 30: break; // Vector 30: ADC12IFG12
        case 32: break; // Vector 32: ADC12IFG13
        case 34: break; // Vector 34: ADC12IFG14
        default: break;
    }
}
```

6 Prekidna rutina za multipleksiranje displeja

Da ne bismo koristili 18 ulaza da povežemo dva displeja sa mikrokontrolerom, koristi se multipleksiranje displeja. Koristimo konfiguraciju sa zajednickom anodom. Ovim su sve anode povezane na visok naponski nivo a postavljanjem nula se ukljuuju razliciti segmenti na displeju. Koristimo 8 ulaza za segmente oba displeja, i 2 ulaza da izaberemo da li ce odgovarajuci displej biti uklucen. Ovim je u jednom trenutku ukljucen samo jedan displej ali prividno izgleda kao da su ukljucena oba jer ih smenjujemo sa frekvencijom 50 Hz a ljudi ne mogu da primete promenu vecu od 40 Hz.

```
// display multiplexing
void __attribute__((interrupt(TIMER1_AO_VECTOR))) TAIEISR (void)
{
    switch (activeDisplay)
    {
        case DISP1:
            HAL_7SEG_DISPLAY_1_ON;
            HAL_7SEG_DISPLAY_2_OFF;

            HAL_7Seg_WriteDigit(curr_cipher_high);

            activeDisplay = DISP2;
            break;
        case DISP2:
            HAL_7SEG_DISPLAY_1_OFF;
            HAL_7SEG_DISPLAY_2_ON;

            HAL_7Seg_WriteDigit(curr_cipher_low);

            activeDisplay = DISP1;
            break;
    }
}
```
