§ 1. Координаты точки на прямой и на плоскости. Расстояние между двумя точками

1°. Расстояние d между точками $A(x_1)$ и $B(x_2)$ на оси:

$$d = |x_2 - x_1| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2}. (1)$$

 2° . Величина AB (алгебраическая) направленного отрезка на оси:

$$AB = x_2 - x_1. (2)$$

3°. Расстояние d между точками $A(x_1; y_1)$ и $B(x_2; y_2)$ на плоскости:

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}. (3)$$

 4° . Проекции на оси координат направленного отрезка, или вектора \overrightarrow{AB} на плоскости с началом $A(x_1; y_1)$ и концом $B(x_2; y_2)$:

$$\operatorname{\pi p}_{x} \overrightarrow{AB} = X = x_{2} - x_{1}, \quad \operatorname{\pi p}_{y} \overrightarrow{AB} = Y = y_{2} - y_{1}.$$
(4)

§ 2. Деление отрезка в данном отношении. Площадь треугольника и многоугольника

 1° . Деление отрезка в данном отношении. Даны точки $A(x_1;\,y_1)$ и $B(x_2;\,y_2)$. Координаты точки $M(x;\,y)$, делящей отрезок AB в отношении $AM:MB=\lambda$, определяются по формулам:

$$x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \quad y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}. \tag{1}$$

В частности, при делении пополам, т. е. в отношении $\lambda = 1: 1 = 1,$

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2}, \quad y = \frac{y_1 + y_2}{2}.$$
 (2)

 2° . Площадь многоугольника с вершинами $A(x_1; y_1), B(x_2; y_2), C(x_3; y_3), \ldots, F(x_n; y_n)$ равна

$$S = \pm \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} + \dots + \begin{vmatrix} x_n & y_n \\ x_1 & y_1 \end{vmatrix} \end{bmatrix}.$$
 (3)

Выражение вида $\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}$ равно $x_1y_2 - x_2y_1$ и называется определителем второго порядка 1).

§ 4. Уравнение прямой: 1) с угловым коэффициентом, 2) общее, 3) в отрезках на осях

1°. Уравнение прямой с угловым коэффициентом

$$y = kx + b. (1)$$

Параметр k равен тангенсу угла α наклона прямой к оси Ox (k= tg α) и называется угловым коэффициентом, или иногда наклоном прямой. Параметр b — величина отрезка на оси Oy, или начальная ордината.

2°. Общее уравнение прямой

$$Ax + By + C = 0. (2)$$

Особые случаи:

- а) при $C=0 \;\; y=-\frac{A}{R}x$ прямая проходит через начало координат;
- б) при B=0 $x=-\frac{C}{A}=a$ прямая параллельна оси Oy;
- в) при $A=0 \;\; y=-\frac{C}{R}=b$ прямая параллельна оси Ox;
- г) при B = C = 0 Ax = 0, x = 0 ось Oy;
- д) при A=C=0 $By=0,\,y=0$ ось Ox. Зо. Уравнение прямой в отрезках на осях

§ 5. Угол между прямыми. Уравнение пучка прямых, проходящих через данную точку. Уравнение прямой, проходящей через две данные точки. Точка пересечения двух прямых

 1° . Угол φ , отсчитанный против часовой стрелки от прямой $y=k_1x+b_1$ до прямой $y=k_2x+b_2$, определяется формулой

$$\operatorname{tg}\varphi = \frac{k_2 - k_1}{1 + k_1 k_2}.\tag{1}$$

Для прямых, заданных уравнениями

$$A_1x + B_1y + C_1 = 0$$
 и $A_2x + B_2y + C_2 = 0$,

формула (1) примет вид

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{A_1 B_2 - A_2 B_1}{A_1 A_2 + B_1 B_2}.$$

Условие *параллельности*: $k_1 = k_2$ или $\frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2}$.

Условие $перпендикулярности: k_2 = -\frac{1}{k_1}$ или $A_1A_2 + B_1B_2 = 0.$

 2° . Уравнение пучка прямых, проходящих через данную точку $A(x_1; y_1)$:

$$y - y_1 = k(x - x_1). (2)$$

 3° . Уравнение прямой, проходящей через две данные точки $A(x_1;\,y_1)$ и $B(x_2;\,y_2)$:

$$\frac{y - y_1}{y_2 - y_1} = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1}. (3)$$

 4° . Чтобы найти точку пересечения непараллельных прямых $A_1x+B_1y+C_1=0$ и $A_2x+B_2y+C_2=0$, нужно решить совместно их уравнения. Получим:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} -C_1 & B_1 \\ -C_2 & B_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{vmatrix}}, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} A_1 & -C_1 \\ A_2 & -C_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{vmatrix}}.$$

§ 6. Нормальное уравнение прямой. Расстояние от точки до прямой. Уравнения биссектрис. Уравнение пучка прямых, проходящих через точку пересечения двух данных прямых

1°. Нормальное уравнение прямой

$$x\cos\beta + y\sin\beta - p = 0, (1)$$

где p — длина перпендикуляра (нормали), опущенного из начала координат на прямую, а β — угол наклона этого перпендикуляра к оси Ox. Чтобы привести общее уравнение прямой Ax + By + C = 0 к нормальному виду, нужно все члены его умножить на нормирующий множитель

 $M=\pm \frac{1}{\sqrt{A^2+B^2}},$ взятый со знаком, противоположным знаку свободного члена C.

2°. Расстояние d от точки (x₀; y₀) до прямой найдем, если в левую часть нормального уравнения прямой на место текущих координат подставим координаты (x₀; y₀) и полученное число возьмем по абсолютной величине:

$$d = |x_0 \cos \beta + y_0 \sin \beta - p|, \tag{2}$$

или

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}. (2')$$

 3° . Уравнения биссектрис углов между прямыми Ax+By+C=0 и $A_1x+B_1y+C_1=0$:

$$\frac{Ax + By + C}{\sqrt{A^2 + B^2}} = \pm \frac{A_1x + B_1y + C_1}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2}}.$$
 (3)

4°. Уравнение пучка прямых, проходящих через точку пересечения двух данных прямых:

$$\alpha(Ax + By + C) + \beta(A_1x + B_1y + C_1) = 0. \tag{4}$$

Можно положить $\alpha=1$, исключив этим из пучка (4) вторую из данных прямых.

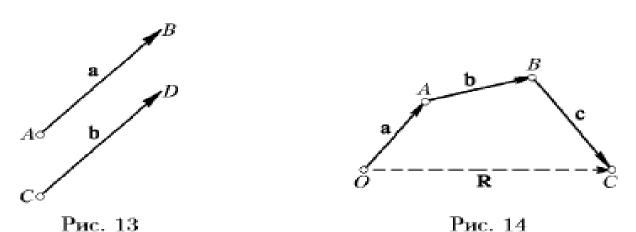
§ 1. Сложение векторов. Умножение вектора на скаляр

 \overrightarrow{AB} (рис. 13), в котором точка A рассматривается как начало, а точка \overrightarrow{AB} со стрелкой наверху, или одной какой-нибудь буквой, выделенной полужирным шрифтом, например а. \overrightarrow{Modynb} (длина) вектора обозначается $|\overrightarrow{AB}|$, или $|\mathbf{a}|$, или AB, или B. Векторы, параллельные одной прямой, называются коллинеарными. Векторы, параллельные одной плоскости, называются компланарными. Два вектора а и \mathbf{b} (рис. 13) называются равными, если они: 1) имеют равные модули; 2) коллинеарны; 3) направлены в одну сторону.

 2° . Умножение вектора на скаляр. Произведением вектора а на число (скаляр) m называется новый вектор, имеющий длину a|m| и направленный одинаково с а (при m>0) или противоположно а

(при m < 0).

 $\mathbf{3}^{\circ}$. Сложение векторов. *Суммой векторов* $\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c}$ называется вектор $\mathbf{R} = \overrightarrow{OC}$ (рис. 14), замыкающий ломаную OABC, построенную



из данных векторов. В частности, в параллелограмме, построенном на данных векторах $\overrightarrow{OA} = \mathbf{a}$ и $\overrightarrow{OB} = \mathbf{b}$, одна вектор-диагональ \overrightarrow{OC} есть сумма $\mathbf{a} + \mathbf{b}$, а другая \overrightarrow{BA} есть разность $\mathbf{a} - \mathbf{b}$ данных векторов.

 4° . Проекция вектора на ось. Пусть вектор а составляет угол φ с осью Ox. Тогда проекция вектора на эту ось определяется формулой

$$\operatorname{np}_{x} \mathbf{a} = |\mathbf{a}| \cos \varphi = a \cos (\widehat{\mathbf{a}, Ox}).$$

Проекция суммы векторов на ось равна сумме проекций составляющих векторов на ту же ось:

$$np_x(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = np_x\mathbf{a} + np_x\mathbf{b}.$$

§ 2. Прямоугольные координаты точки и вектора в пространстве

1°. Определение. Пусть даны три взаимно перпендикулярные координатные оси с общим началом O и дана точка M (рис. 17). Проєкции ее радиус-вектора $\overrightarrow{OM} = \mathbf{r}$ на оси координат $OM_1 = x$, $OM_2 = y$ и $OM_3 = z$ называются прямоугольными координатами точки M или вектора $\mathbf{r} = \overrightarrow{OM}$.

2°. Радиус-вектор точки в пространстве. *Модуль* или

длина радиус-вектора $\overrightarrow{OM} = \mathbf{r}$:

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}. (1)$$

Единичные векторы координатных осей i, j и k называются *ортами*.

x M_1 M_2 M_1 M_2 M_2 M_2 M_2 M_2 M_2 M_2 M_1

Радиус-вектор выражается через орты:

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}.\tag{2}$$

 3° . Вектор, заданный координатами начала и конца. Пусть даны точки $A(x_1; y_1; z_1)$ и $B(x_2; y_2; z_2)$. Проекции вектора $\mathbf{u} = \overrightarrow{AB}$ на оси координат будут:

$$\begin{aligned}
\operatorname{np}_{x} \overrightarrow{AB} &= X = x_{2} - x_{1}, \\
\operatorname{np}_{y} \overrightarrow{AB} &= Y = y_{2} - y_{1}, \\
\operatorname{np}_{z} \overrightarrow{AB} &= Z = z_{2} - z_{1}.
\end{aligned} (3)$$

Можно написать формулы, аналогичные формулам (1), (2):

$$u = \sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2},$$
 (4)

$$\mathbf{u} = \overrightarrow{AB} = X\mathbf{i} + Y\mathbf{j} + Z\mathbf{k}. \tag{5}$$

Если α , β и γ — углы вектора $\mathbf{u} = \overrightarrow{AB}$ с осями координат, то

$$\cos \alpha = \frac{X}{u}, \quad \cos \beta = \frac{Y}{u}, \quad \cos \gamma = \frac{Z}{u},$$
 (6)

причем

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1,\tag{7}$$

т. е. сумма квадратов направляющих косинусов вектора равна 1.

Из формул (4)–(6) следует, что вектор **u** вполне определяется тремя числами: X, Y и Z — его проекциями или его $\kappa oop \partial u н a m a m u$. Поэтому иногда пишут или говорят: дан вектор $\mathbf{u}\{X; Y; Z\}$.

§ 3. Скалярное произведение двух векторов

1°. Определение. Скалярным произведением двух векторов называется произведение их модулей, умноженное на косинус угла между ними.

▲В

Скалярное произведение вектора **a** на вектор **b** обозначается **a** · **b**. Итак,

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = ab \cos \varphi. \tag{1}$$

Из рис. 18 видно, что $b\cos\varphi=\pi p_a b$. Поэтому

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = ab \cos \varphi = a \operatorname{np}_a \mathbf{b} = b \operatorname{np}_b \mathbf{a}.$$
 (2)

 Свойства скалярного произведения:

 $I. \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a} - nepemecmumeльный закон.$

 $\mathbf{H.}\ \mathbf{a}\cdot(\mathbf{b}+\mathbf{c})=\mathbf{a}\cdot\mathbf{b}+\mathbf{a}\cdot\mathbf{c}$ — распределительный закон.

III. Если $\mathbf{a}||\mathbf{b}$, то $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \pm ab$. В частности, $\mathbf{a}^2 = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = aa \cos 0^{\circ} = a^2$; остюда

$$a = \sqrt{\mathbf{a}^2}. (3)$$

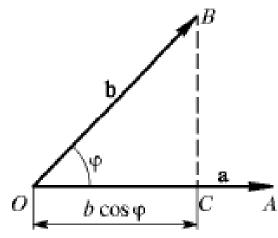


Рис. 18

IV. Если $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$, то $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = ab \cos 90^{\circ} = 0$.

V. Скалярное произведение ортов:

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = 0$$
, $\mathbf{j} \cdot \mathbf{k} = 0$, $\mathbf{i} \cdot \mathbf{k} = 0$, $\mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = 1$, $\mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = 1$, $\mathbf{k} \cdot \mathbf{k} = 1$.

VI. Если векторы **a** и **b** заданы координатами $\mathbf{a}\{a_x,\,a_y,\,a_z\}$ и $\mathbf{b}\{b_x,\,b_y,\,b_z\}$, то

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z. \tag{4}$$

3°. Угол между векторами:

$$\cos \varphi = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{ab} = \frac{a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}}.$$
 (5)

Условие *парамлельности*: $\mathbf{b} = m\mathbf{a}$ или $\frac{b_x}{a_x} = \frac{b_y}{a_y} = \frac{b_z}{a_z} = m$. Условие *перпендикулярности*: $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$ или $a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = 0$.

§ 4. Векторное произведение двух векторов

- 1°. Определение. Векторным произведением вектора а на вектор b называется такой третий вектор c (рис. 19), который:
- имеет модуль, численно равный площади параллелограмма, построенного на векторах а и b;
 - 2) перпендикулярен к плоскости параллелограмма;
- 3) направлен в такую сторону, с которой кратчайшее вращение от а к b рассматривается совершающимся против часовой стрелки. Такое

c-a×b
b
a

Рис. 19

расположение векторов **a**, **b** и **c** называется правой связкой.

Векторное произведение обозначается $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$. Итак,

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{c}$$

если:

- 1) $\mathbf{c} = |\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = ab\sin\varphi$,
- 2) c ⊥ a и c ⊥ b,
- 3) a, b, с составляют правую связку.

2°. Свойства векторного произведения:

I. $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = -\mathbf{b} \times \mathbf{a}$.

 $\mathbf{H}.\ \mathbf{a} \times (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \times \mathbf{b} + \mathbf{a} \times \mathbf{c} - pacnpedeлительный закон.$

III. Если $\mathbf{a}||\mathbf{b}$, то $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = 0$; в частности, $\mathbf{a} \times \mathbf{a} = 0$.

3°. Векторные произведения ортов:

$$\mathbf{i} \times \mathbf{j} = \mathbf{k}, \quad \mathbf{j} \times \mathbf{k} = \mathbf{i}, \quad \mathbf{k} \times \mathbf{i} = \mathbf{j}.$$
 (1)

Вообще произведение любых двух смежных векторов в последовательности

$$\overrightarrow{ijkij}$$

дает следующий вектор со знаком +, а в обратной последовательности — со знаком -.

§ 5. Смешанное произведение трех векторов

 1° . Определение. *Смешанным произведением* векторов **a**, **b** и **c** называется выражение вида $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}$.

Если векторы а, b и с заданы своими координатами, то

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix}. \tag{1}$$

- 2°. Свойства смешанного произведения.
- От перестановки двух любых сомножителей смещанное произведение меняет знак:

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = -(\mathbf{a} \times \mathbf{c}) \cdot \mathbf{b} = -(\mathbf{c} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{a}. \tag{2}$$

- II. Если два из трех данных векторов равны или параллельны, то их смешанное произведение равно 0.
- III. Знаки операций «точка» и «крест» можно поменять местами, $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$; поэтому смешанное произведение принято записывать в виде \mathbf{abc} , т. е. без знаков действий и без скобок.
 - 3°. Объем параллеленинеда, построенного на векторах а, b и с.

 $V = \pm abc$ (+ при правой связке, — при левой связке).

Объем пирамиды, построенной на векторах а, b, c:

$$V_{\text{nup}} = \pm \frac{1}{6} \mathbf{abc}.$$

 4° . Условие компланарности. Если a, b и c компланарны, то abc = 0, и обратно. При этом между a, b и c существует линейная зависимость вида c = ma + nb.