

Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики

Кафедра информатики и прикладной математики

Алгоритмы и структуры данных

Лабораторная работа №3

“Нахождение минимального оставного дерева”

Вариант 3



Проверил: **Зинчик А.А.**

Старался: **Шкаруба Н.Е.**

Группа **Р3218**

2016г

Требования:

1. Написать программу, реализующую алгоритм Прима и алгоритм Краскала.
2. Написать программу, реализующую алгоритм А и алгоритм В, для проведения экспериментов, в которых можно выбрать:

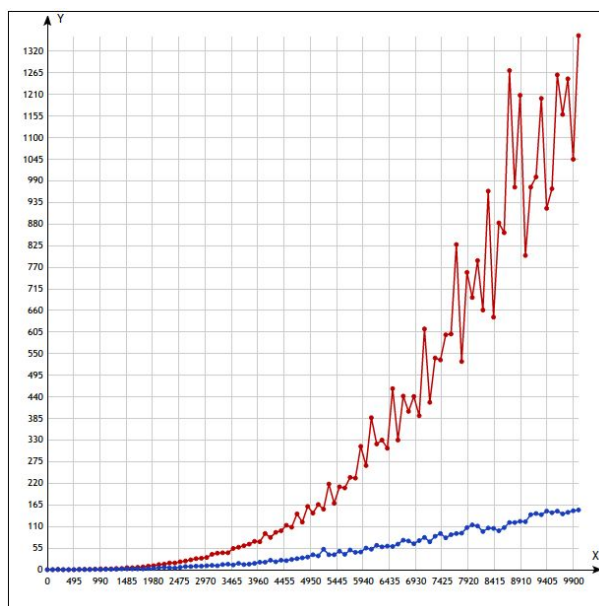
- число n вершин и число m ребер графа
- натуральные числа q и r , являющиеся соответственно нижней и верхней границей для весов ребер

Выходом данной программы должно быть время работы T_a алгоритма А и время работы T_b алгоритма В.

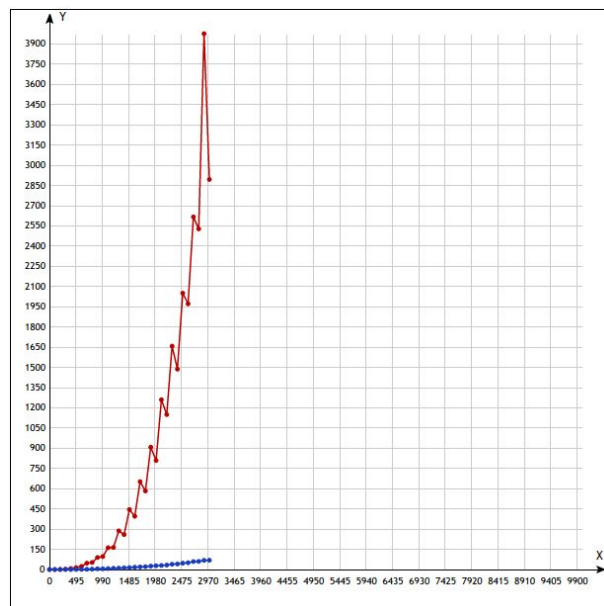
3. Провести эксперименты и нарисовать графики функций $T_a(n)$ и $T_b(n)$ для обоих случаев на основе следующих данных: $n = 1, \dots, m \cdot 10^4 + 1$ с шагом 100, $q = 1$, $r = 10^6$, кол-во рёбер: $m = n^2/10$ и $m = n^2$
4. Сформулировать и обосновать вывод о том, в каких случаях целесообразно применять алгоритм А и Б

Эксперименты:

$m = n^2/10$



$m = n^2$



Вывод: Алгоритм Краскала для моей модели графа многим сложнее реализовать из-за поиска циклов при добавлении очередного ребра. Его суммарная сложность = Удалить все петли $O(e)$ + Удалить все вторящиеся рёбра $O(e)$ + Добавить все рёбра в список всех рёбер $= O(e)$ + Для каждого ребра $O(e)$ сделать следующее: добавить к MST, если нет цикла $O(DFS) = O(e)$ + Удалить соответствующее неориентированное ребро $= O(1)$.

В сумме всё это выдаёт сложность: $O(t) = O(3e) + O(e \cdot (e + 1)) = O(e^2) = O(n^4)$

С Примом всё гораздо проще, т.к. он подходит к моей реализации графа, и, как видно, он выдаёт свои $O(e \cdot \log(v))$

Код: Почему работает медленно: ООП

```
struct Vertex {  
    Vertex(size_t id) {}  
  
    const size_t id;  
    list<Edge*> neighborhood;  
};
```

```
struct Edge {  
    Edge(Vertex* v1, Vertex* v2, int weight);  
  
    Vertex* source;  
    Vertex* destination;  
    int weight;  
    bool isDirected;  
};
```

```
class Graph {  
    // Graph - законченная структура данных, в нём определены операции поиска вершины  
    // GraphBuilder - класс, изменяющий граф, в нём определены операции удаления, добавления  
    friend class GraphBuilder;  
  
    Public:  
        vector<Vertex*> getAllVertices();  
        Vertex* getVertex(size_t id);  
        Vertex* getRandomVertex();  
  
        size_t getVerticesAmount();  
        size_t getEdgesAmount();  
  
    private:  
        // Приватный конструктор, доступный лишь для GraphBuilder  
        Graph(size_t verticesAmount);  
  
        vector<Vertex*> vertices;  
        size_t verticesAmount;  
        size_t edgesAmount;  
};
```

```
class GraphBuilder {
public:
    GraphBuilder(size_t graphSize); // Начать конструировать новый граф
    GraphBuilder(Graph* graph);     // Изменить существующий граф

    void generateRandomDirectedGraph(size_t verticesCount, size_t edgesCount, int minEdgeWeight,
int maxEdgeWeight);
    void generateRandomUndirectedGraph(size_t verticesCount, size_t edgesCount, int
minEdgeWeight, int maxEdgeWeight);

    // Сгенерировать тестовые графы, на которых я теоретически знаю, как работают алгоритмы
    void generateDijkstraTestGraph();
    void generateBellmanFordTestGraph();
    void generatePrimTestGraph();
    void generateKruskalTestGraph();

    void addVertex(size_t id);
    void addEdge(size_t sourceId, size_t destinationId, int weight);
    void addUndirectedEdge(size_t firstId, size_t secondId, int weight);

    void removeLoops();
    void removeDoubles();

    Graph* getResult();

private:
    Graph* constructed;
};
```