Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики

Кафедра информатики и прикладной математики

Вычислительная математика

Лабораторная работа №.4

"Решение дифференциальных уравнений"



Проверила: **Мария Петрова** Выполнил: **Никита Шкаруба**

Группа Р3218

2015Γ

Метод Эйлера

1. Описание метода

Метод Эйлера - простейший численный метод решения систем обыкновенных дифференциальных уравнений. Основывается на аппроксимации интегральной кривой кусочо-линейной функцией (**ломаной Эйлера**).

Пусть дана задача Коши для уравнения первого порядка:

$$\frac{dy}{dx} = f(x,y), \ y_{|x=x_0} = y_0,$$

Функция f определена на некоторой области $D \subset R^2$. Решение ищется на интервале $(x_0,b]$. На этом интервале введем узлы: $x_0 < x_1 < \ldots < x_n \le b$.

Приближенное **решение** в узлах x_i , которое обозначим через y_i определяется по формуле: $y_i=y_{i-1}+(x_i-x_{i-1})f(x_{i-1},y_{i-1}), \quad i=1,2,3,\ldots,n.$

Эти формулы непосредственно обобщаются на случай СОДУ

Оценка погрешности

Погрешность на шаге или локальная погрешность это разность между численным решением после одного шага вычисления y_i и точным решением в точке $x_i = x_{i-1} + h$. Численное решение задаётся формулой $y_i = y_{i-1} + hf(x_{i-1}, y_{i-1})$.

Точное решение раскладываем в ряд Тейлора:

$$y(x_{i-1} + h) = y(x_{i-1}) + hy'(x_{i-1}) + \frac{1}{2}h^2y''(x_{i-1}) + o(h^2).$$

Локальную ошибку $oldsymbol{L}$ получаем, вычитая из второго равенства первое:

$$L = y(x_{i-1} + h) - y_i = \frac{1}{2}h^2y''(x_{i-1}) + o(h^3) = o(h^2).$$

Погрешность в целом, глобальная или накопленная погрешность это погрешность в последней точке произвольного конечного отрезка интегрирования уравнения. Для вычисления решения в этой точке требуется S/h шагов, где S длина отрезка. Поэтому глобальная погрешность метода $G=O(h^2S/h)=O(h)$.

Таким образом, метод Эйлера является методом первого порядка:

Погрешность на шаге: $O(h^2)$

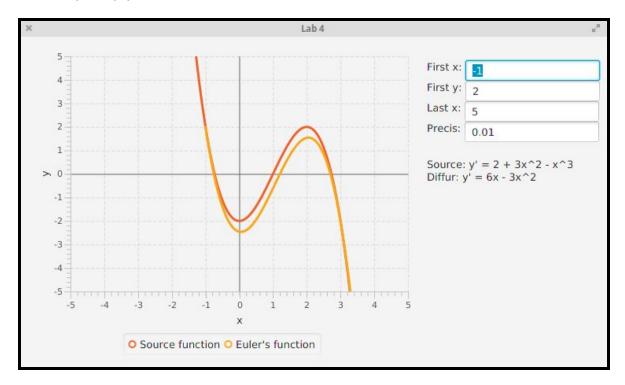
Погрешность в целом: O(h)

2. Листинг программы

```
private Vector<Point> Euler(BiFunction<Double, Double, Double> fn, Point start,
double last, double precision) {
    Vector<Point> result = new Vector<>();
    result.add(start);

    precision = Math.sqrt(precision);
    for (double i = start.getX() + precision; i < last; i += precision) {
        Point prev = result.lastElement();
        result.add(new Point(i, prev.getY() + ((i - prev.getX()) *
    fn.apply(prev.getX(), prev.getY())) ));
    }
    return result;
}</pre>
```

3. Пример работы



4. Вывод

Я применил на практике свои знания о Диффурах, убедился в справедливости метода Эйлера.