

Range Minimum Query

Unguru Dragoș-Gabriel – 325CD

Universitatea Politehnică București
Facultatea de Automatică și Calculatoare
unguru.dragos15@gmail.com

Rezumat Lucrarea are ca scop compararea mai multor metode de rezolvare ale problemei Range Minimum Query. Mai departe vom analiza eficiența mai multor abordări atât din punct de vedere al performanțelor de rulare cât și al eficacității gestiunii memoriei.

Keywords: Algoritmul lui Mo · Sparse table · Arbori de intervale

1 Descrierea problemei rezolvate

1.1 Obiectivul problemei

Range Minimum Query (RMQ) este soluția problemei de a găsi valoarea minimă (sau indexul acestuia) dintr-un subvector de elemente comparabile, între doi indici specifici (queries).

Ca exemplu, având un vector $A = [5 \ 2 \ 7 \ 5 \ 1 \ 3 \ 16 \ 0 \ 12]$ și query-ul: $[2 \ 5]$, vom căuta valoarea minimă a subvectorului: $[7 \ 5 \ 1 \ 3]$, deci, putem spune că $RMQ_A(2, 5) = 1$

1.2 Aplicație practică a problemei

RMQ joacă un rol important în problema celui mai lung prefix comun (Longest Common Prefix - LCP) cât și în procesarea vectorilor de sufixe. Vectorii de sufixe reprezintă o structură de date care înlocuiește structura de arbori de sufixe. Cu ajutorul acestei structuri de date se realizează căutări de subșiruri aproape la fel de rapid ca și arborii de sufixe.

Mai mult de atât, RMQ poate fi privit și ca o versiune restricționată a problemei celui mai mic strămoș comun (Lowest Common Ancestor - LCA). Efectuând o parcurgere euleriană a arborelui și notând într-un vector nivelul fiecărui nod din parcurgere aferent acestuia, tot ce mai rămâne de făcut este aplicarea problemei RMQ având ca și query indexul primei apariții nodurilor primite ca input pentru problema LCA. Minimul corespunzător nivelului găsit de RMQ va fi cel mai mic strămoș comun.

2 Specificarea soluțiilor alese

Rezolvarea ”naivă” a acestei probleme este parcurgerea vectorului de-a lungul fiecărui query pentru găsirea minimului, abordare care prezintă o complexitate liniară. Deseori vrem să răspundem la un număr mare de query-uri, caz în care folosirea acestei metode este prea lentă.

Problema RMQ este una dintre cele mai riguros studiate probleme de informatică, deci sunt cunoscute numeroase abordări. Dintre acestea, vom selecta următoarele:

- **Algoritmul lui Mo** sau Query Square Root Decomposition care presupune sortarea query-urilor într-un mod mai avantajos.
- **Sparse table** unde vom folosi o matrice pentru stocarea răspunsurilor pre-procesate ale query-urilor.
- **Arbori de intervale** presupune folosirea unei structuri de date mai avantajoase: arbori binari.

3 Criterii de evaluare pentru problema propusă

Cum mărimea elementelor din vectorul de input nu influențează eficiența problemelor propuse, ne vom axa pe date de intrare cât mai numeroase.

Pentru a putea evidenția diferențele de performanță ale celor trei metode, vom rula seturi de teste cu proprietăți diferite. Astfel vom putea afla situațiile în care fiecare algoritm se comportă cel mai eficient. Atât dimensiunea vectorului de intrare cât și elementele acestuia vor fi generate aleator. Așadar, vom lua în calcul următoarele format-uri de teste:

- **Small:** Numărul elementelor ale vectorului va fi maxim 10^3 . Acest set de teste este reprezentat de date aleatorii și variate. Dependența numărului de query-uri față de mărimea vectorului este slabă.
- **Large:** Teste cu un număr mic de query-uri formate din intervale lungi. Pentru aceste teste, vom lua un număr de $\frac{n}{11}$ cele mai lungi query-uri. Un număr considerabil mai mic decât numărul maxim de query-uri. (Mai exact, de $\frac{11(n-1)}{2}$ ori mai mic). Astfel, vom obține și o dependență liniară între numărul de query-uri și numărul de elemente. De asemenea, numărul de elemente din vector va fi de cel puțin 10^3 .
- **Stress test** - O să includem numărul maxim de query-uri posibile. Pentru un vector de n elemente, vom putea forma un maxim de $C_n^2 = \frac{n(n-1)}{2}$ query-uri.
- **Modifying array tests** - Teste unde vectorul de input se modifică pe parcurs. Am luat date inițiale (array-ul de început și query-urile) datele testelor de mai sus, având astfel, câte un test cu modificare pentru fiecare tip de test.

Pentru fiecare set de teste menționate mai sus, vom aplica metoda ”Fisher-Yates shuffle” pentru amestecarea query-urilor generate. Folosind ”algoritmul lui Knuth”, ne asigurăm o amestecare eficientă a datelor.

4 Prezentarea soluțiilor alese

4.1 Descrierea funcționalității algoritmilor

Algoritmul lui Mo (sau Query Square Root Decomposition) se bazează pe preprocesarea răspunsurilor la query-uri pe un interval de lungime \sqrt{n} , unde n reprezintă lungimea vectorului de intrare. Acest algoritm prezintă două metode de preprocesare posibile:

- Metoda offline - Metoda pe care, personal, am ales-o. Această abordare nu necesită cunoașterea query-urilor dinainte. Preprocesarea constă în precomputarea minimului query-urilor $[0, \sqrt{n} - 1]$, $[\sqrt{n}, 2 \cdot \sqrt{n} - 1]$... ș.a.m.d. .
- Metoda online - Această abordare prezintă o metodă avantajoasă de sortare a query-urilor. Complexitatea așteptată de la algoritmul lui Mo este asigurată prin aranjarea query-urilor ce urmează a fi răspunse după valoarea a (presupunând că query-urile sunt de forma $[a, b]$) în blocuri de lungime \sqrt{n} . Query-urile cu valoarea a în intervalul $[0, \sqrt{n} - 1]$, iar acestea sortate la rândul lor crescător după valoarea lui b . Procesul se repetă pentru toate blocurile de lungime \sqrt{n} .

Pentru ambele metode, ne asigurăm o complexitate avantajoasă de răspuns al unui query prin interogarea valorilor preprocesate plus o parcurgere de maxim \sqrt{n} elemente din vector.

Sparse Table vine cu o preprocesare bazată pe o structură de date mai costisitoare - matrici. Cu toate că acest compromis ne oferă un avantaj major când vine vorba de complexitatea răspunsului unui query.

Această abordare presupune preprocesarea răspunsurilor la query-uri de lungime puteri ale lui 2 ($2^i, i \in [0, \log_2 n]$). Aceste valori preprocesate sunt stocate într-o matrice ($matrix \in M_{n \times \log(n)}$) cu proprietatea că valoare de pe poziția (i, j) reprezintă minimul din intervalul de indecși $(i, 2^j - 1)$.

Complexitatea construirii acestei structuri de date este atenuată de folosirea valorilor computeate la pașii anteriori în formarea valorii de la pasul curent. Structura de date este construită pornind doar de la inițializarea primei coloane cu valorile efective ale vectorului și continuând într-o manieră ascendentă.

Marele avantaj al acestei preprocesări este faptul că ne permite să răspundem la orice query prin efectuarea a doar unei singure comparații de valori preprocesate în matrice. Ca exemplu, pentru a răspunde la query-ul $[0, 7]$, interogăm și comparăm valorile aflate pe pozițiile $[0, 3]$ și $[4, 7]$ pentru a obține minimul.

Arbori de intervale prezintă o abordare mai versatilă folosind o structura de date bazată pe arbori binari care au proprietatea că:

- Frunzele reprezintă elementele vectorului;
- Fiecare nod reprezintă minimul tuturor frunzelor descendente lui.

Spunem că această abordare este mai versatilă pentru că ne permite modificarea structurii de date în cazul în care se efectuează schimbări în vectorul inițial pe parcursul programului, fără a relua tot procesul de la capăt.

Începând construirea arborelui prin inițializarea nodurilor frunză (ultimele elemente din vector) cu elementele vectorului și apoi construirea părinților ”de jos în sus”, ne va rezulta mereu un arbore complet, înjumătățind mereu intervalul reprezentativ minimului.

În final, o să avem o structură de date unde rădăcina reprezintă minimul întregului vector, iar, coborând pe descendenți în jos, fiecare nod reprezentând minimul intervalului anterior înjumătățit.

Arborele fiind mereu unul complet, această abordare ne permite o implementare ușoară folosind un simplu vector pentru a-l reprezenta, existând relații de a obține părintele cât și fiecare descendent al fiecărui nod.

4.2 Analiza complexității algoritmilor

Cum nu există secvențe recursive, pentru a studia complexitățile algoritmilor, ne vom concentra pe structurile repetitive de-a lungul programelor.

Algoritmul lui Mo - preprocesare: Complexitatea părții de preprocesare a acestui algoritm este dată de secvența:

```

23 // Preprocessing:
24 for (i = 0; i < n; i += len) {
25     decomposedMins[i / len] = *std::min_element(arr + i, arr + i + len);
26     processedLength++;
27 }
```

Preprocesare algoritmul lui Mo

La prima vedere pare că se realizează în $\mathcal{O}(\sqrt{n})$ ($len = \sqrt{n}$) dar trebuie luat în calcul și ce se întâmplă în metoda *min_element*. Apelând-o pentru fiecare bucată de lungime \sqrt{n} , această metodă parcurge mereu vectorul ”arr” între indecșii $[i, i + \sqrt{n}]$. Apelând în această manieră într-un for ce sare din \sqrt{n} în \sqrt{n} , ajungem, de fapt, la parcurgerea întregului vector, rezultându-ne, astfel, o complexitate de $\mathcal{O}(n)$.

Algoritmul lui Mo - răspuns la query: Singura parcurgere pe care trebuie s-o efectuăm pentru a răspunde la un query este:

```

47 while (L <= R) { // If our query covers lonely indices (parts of preprocessed intervals):
48     if ((L % len != 0) || (R - L < len)) {
49         lastStandingMin = MIN(lastStandingMin, arr[L]);
50         L++;
51     } else { // If our query covers a whole interval of length sqrt(n):
52         lastStandingMin = MIN(lastStandingMin, processedMins[L / len]);
53         L += len;
54     }
55 }
```

Aflarea minimului - algoritmul lui Mo

Având preprocesate toate răspunsurile la query-uri de lungime \sqrt{n} , ne asigurăm pentru orice alt viitor query o parcurgere de maxim $\sqrt{n} - 1$ înainte de a interoga un query deja preprocesat. Aflarea minimului unui bloc preprocesat peste care se suprapune query-ul nostru se realizează în $\mathcal{O}(1)$ (având datele preprocesate), tot ce mai rămâne de făcut este să comparăm aceste valori cu elementele din vector care nu constituie un bloc de sine stătător de lungime \sqrt{n} . Efectuând acești pași pentru un query obținem complexitatea pe cel mai rău caz $\mathcal{O}(\sqrt{n})$. Spațiul necesar pentru a reține datele preprocesării este $\mathcal{O}(\frac{n}{\sqrt{n}}) = \mathcal{O}(\sqrt{n})$.

Sparse Table - preprocesare: Partea de preprocesare a Sparse Table este descrisă de secvența de cod:

```

15 // Initialize first column. Minimum of [i, i] = arr[i];
16 for (int i = 0; i < arrSize; i++)
17     table[i][0] = arr[i];
18
19 // Using bitwise operator "<<"
20 // knowing that: (1 << a) = 2^a
21
22 for (int i = 1; (1 << i) - 1 < arrSize; i++) {
23     for (int j = 0; j + (1 << i) - 1 < arrSize; j++) {
24         table[j][i] = MIN(table[j][i - 1], table[j + (1 << (i - 1))][i - 1]);
25     }
26 }
```

Preprocesare - Sparse Table

Urmărind codul de mai sus, observăm o parcurgere a vectorului de input și două structuri repetitive îmbrcate. Deși ambii indecși merg incremental, observăm că avem ca și condiție de oprire $2^i < n$ respectiv $j + 2^i < n$.

Pentru a calcula complexitatea celor două structuri repetitive, observăm că primul for poate efectua un maxim de $\log_2 n$ iterații (pentru $i = \log_2 n \Rightarrow 2^{\log_2 n} = n \Rightarrow$ for-ul încetează) iar condiția de oprire a celui de-al doilea poate fi exprimată ca $j < n + 1 - 2^i$. Așadar, obținem:

Pentru $i = 1 \Rightarrow j = n + 1 - 2$ (j = nr. maxim de iterații)

Pentru $i = 2 \Rightarrow j = n + 1 - 2^2$

.

.

.

Pentru $i = \log_2 n \Rightarrow j = n + 1 - 2^{\log_2 n}$

(+) —————

$$T(n) = \sum_{i=1}^{\log_2 n} n + \sum_{i=1}^{\log_2 n} 1 - (2 + 2^2 + 2^3 + \dots + 2^{\log_2 n}) \Rightarrow$$

$$T(n) = n \log_2 n + \log_2 n - \frac{2^{\log_2 n + 1} - 1}{2 - 1} \Rightarrow$$

$$T(n) = n \log_2 n + \log_2 n - 2n$$

Dând un factor comun forțat / considerând doar termenul dominant, ne rezultă complexitatea celor două for-uri ca fiind $\mathcal{O}(n \log_2 n)$.

Luând în calcul și parcurgerea vectorului de intrare (liniile 16 - 17), ne rezultă o complexitate temporală de preprocesare de $\mathcal{O}(n + n \log_2 n) = \mathcal{O}(n \log_2 n)$.

Sparse Table - răspuns la query: Răspunsul la query pentru această abordare este reprezentat de o simplă interogare a valorilor preprocesate anterior:

```

35     for (int i = 0; i < noOfQueries; i++) {
36         int value = myLog(queries[i].b - queries[i].a + 1);
37         int minimum = MIN((table[queries[i].a][value]), (table[queries[i].b - (1 << value) + 1][value]));
38     }
39     fout << "Minimum of [" << queries[i].a << ", " << queries[i].b << "]: " << minimum << "\n";
40 }

```

Răspuns la query - Sparse Table

Deci avem o complexitate de răspundere la query de $\mathcal{O}(1)$.

Spațiul necesar pentru Sparse Table (de a reține datele preprocesării) este de $\mathcal{O}(n \log_2 n)$

Arbori de intervale - preprocesare: Pentru preprocesare, avem următoarea secvență:

```

13     // Initialize leaves with array values
14     for (int i = arrLength; i < 2 * arrLength; i++) {
15         tree[i] = arr[i - arrLength];
16         tree[i - arrLength] = __INT_MAX__;
17     }
18
19     // Strating from the previously initialised leaves, create parents
20     for (int i = arrLength - 1; i > 0; i--) {
21         tree[i] = MIN(tree[GET_LEFT(i)], tree[GET_RIGHT(i)]);
22     }

```

Preprocesare - Segment Trees

Cum prima structură repetitivă iterează de la n la $2n$, iar a doua de la n la 1, putem spune cu ușurință că complexitatea este $\mathcal{O}(n) + \mathcal{O}(n) = \mathcal{O}(n)$.

Arbori de intervale - modificare vector:

```

33     while(index > 1) {
34         index = GET_PARENT(index);
35         tree[index] = MIN(tree[GET_LEFT(index)], tree[GET_RIGHT(index)]);
36     }
37 }
38

```

Update array - Segment Trees

Cum metoda $i = GET_PARENT(i)$ este echivalentă cu $i = i/2$, structura repetitivă prezentă în imaginea de mai sus poate fi scrisă și sub forma:

$$for(i = n; i > 1; i /= 2)$$

care are o complexitate de $\mathcal{O}(\log_2 n)$. Așadar, complexitatea gestionării unui nou element în structura noastră de date este de $\mathcal{O}(\log_2 n)$

Arbori de intervale - răspuns la query: Pentru a răspunde la un query, executăm secvența de cod:

```

54 while(treeIdx.a < treeIdx.b) {
55     if (treeIdx.a % 2 != 0) {
56         minimum = MIN(minimum, tree[treeIdx.a]);
57         treeIdx.a++;
58     }
59     if (treeIdx.b % 2 != 0) {
60         treeIdx.b--;
61         minimum = MIN(minimum, tree[treeIdx.b]);
62     }
63     treeIdx.a = GET_PARENT(treeIdx.a);
64     treeIdx.b = GET_PARENT(treeIdx.b);
65 }
66
67

```

Răspuns la un query - Segment Trees

Considerând cel mai nefavorabil caz (când cel mai apropiat strămoș comun ai nodurilor corespunzătoare celor doi indecși este chiar rădăcina arborelui), complexitatea acestei secvențe va fi de $\mathcal{O}(\log_2 n)$ cât timp cei 2 indecși (treeIdx.a și treeIdx.b) se împart la 2 pentru fiecare iterație.

Din punct de vedere al memoriei, această metodă necesită spațiu suplimentar de $\mathcal{O}(2n) = \mathcal{O}(n)$.

4.3 Avantaje și dezavantaje

Mai departe, vom analiza performanțele fiecărui algoritm în comparație cu ceilalți doi.

Algoritmul lui Mo:

– Avantaje

- Din punct de vedere al memoriei, comparativ cu celelalte două metode, algoritmul lui Mo câștigă cu o margine fină. Preprocesarea acestui algoritm necesită un spațiu de $\mathcal{O}(n)$ față de $\mathcal{O}(n \log_2 n)$ pentru Sparse Table și $\mathcal{O}(2n)$ (teoretic tot $\mathcal{O}(n)$ dar în practică există o diferență) pentru arbori de intervale.

– Dezavantaje

- Când vine vorba de complexitatea de rulare, acest algoritm răspunde la query-uri în cel mai nefavorabil timp ($\mathcal{O}(\sqrt{n})$).
- Pentru teste când vectorul de input se modifică pe parcursul rulării, algoritmul lui Mo necesită reluarea executării preprocesării de la bun început.

Sparse Table:

- Avantaje
 - Cel mai mare avantaj este reprezentat de complexitatea pe query. Această abordare răspunde la orice query în $\mathcal{O}(1)$. Mai departe vom vedea impactul acestui lucru.
- Dezavantaje
 - Preprocesarea necesită cea mai mare complexitate de memorie, anume $\mathcal{O}(n \log_2 n)$
 - Dificultate de implementare mai mare.
 - Asemănător algoritmului lui Mo, pentru teste când vectorul de input se modifică pe parcursul rulării, acesta necesită reluarea executării preprocesării de la bun început.

Arbori de intervale:

- Avantaje
 - Structura de date ne permite să efectuăm modificări în cazul schimbării valorilor vectorului de intrare, fără a relua întreaga preprocesare.
 - Prezintă cea mai bună combinație de complexități între preprocesare și răspundere la query: $\mathcal{O}(n)$ respectiv $\mathcal{O}(\log_2 n)$.
 - Dificultate mică de implementare.
- Dezavantaje
 - Comparativ cu ceilalți doi algoritmi, aparențele fac să pară că nu există vreun dezavantaj față de aceștia. Însă vom vedea că din punct de vedere al timpului de execuție, această abordare este net mai slabă față de Sparse Table.

5 Evaluare**5.1 Construirea setului de teste**

Setul de teste este construit folosind generarea de numere aleatoare atât pentru lungimea vectorului cât și a elementelor sale.

- Testele 0 - 8: Teste aleatoare. Aceste teste reprezintă cea mai comună formă de date de intrare. Dintre acestea, testul "test8.in" reprezintă un test format din mai multe date de intrare ($inputArr.length() = 45720$). Ne vom folosi de acest test pentru a evidenția cu ușurință diferențele de performanță pentru acest tip de teste.
- Testele 9 - 17: Teste cu dependență polinomială între numărul query-urilor și lungimea vectorului. Aceste teste sunt variate, cu n aparținând intervalului (200, 8900). De asemenea, query-urile acestor teste sunt de lungime foarte mare.
- Testele 18 - 26: Stress tests. Aceste teste sunt formate dintr-un n de maxim 10^3 (pentru testele 18 - 24) și 10^4 (25 - 26). Aceste teste sunt formate din numărul maxim de query-uri posibile.

- Testele 27 - 29: Teste unde vectorul de input se modifică pe parcurs. Am luat ca date inițiale (array-ul de început și query-urile) datele testelor 7, 13 și 21. Având astfel, câte un test cu modificare pentru fiecare tip de test enunțat mai sus. Pentru fiecare, vom avea 7 "seturi" de modificări. Acest proces va fi repetat de 7 ori pentru fiecare din cele 3 teste.

Întrucât perechile de numere ce constituie interogările sunt generate iterativ, după generarea acestora, aplicăm un algoritm de amestecare aleator a acestora. Algoritmul folosit este algoritmul lui Knuth, algoritm implementează metoda Fisher-Yates de generare de permutări a unei secvențe finite. Lăsându-le neamestecate, testele ar fi reprezentat "best case scenario" pentru sortarea query-urilor algoritmului lui Mo.

5.2 Evaluarea timpului de execuție

Pentru această etapă, testele descrise mai sus au fost rulate pe un sistem compus dintr-un procesor Intel Core I7 7700HQ cu 8GB de memorie RAM. Acest lucru aduce dificultăți în calcularea efectivă a timpului de rulare, procesorul fiind dotat cu "Smart Caching", frecvență variabilă ș.a.m.d. .

Pentru a evita pe cât posibil implicarea acestor factori în datele noastre dar încercând totodată să obținem date valide, am folosit un script bash care rulează fiecare metodă pe fiecare test de 7 ori și realizează o medie a timpului de rulare pentru fiecare.

Timpul de execuție este măsurat folosind "clock-urile" procesorului; mai specific funcția `clock()` a librăriei `<time.h>`.

Cum am obținut o valoare de 10^6 pentru `CLOCKS_PER_SECOND`, avem certitudinea că valorile generate cu ajutorul metodei `clock()` sunt exprimate în microsecunde.

Așadar, în urma rulării unui script bash, obținem datele necesare.

```
#!/bin/bash

NO_OF_TESTS=29
MEAN=0
NR_DE_RULARI=7

#      RUNNING FOR MO
for i in $( seq 0 $NO_OF_TESTS )
do
    for j in $( seq 1 $NR_DE_RULARI )
    do
        OUTPUT=$(./tena mo ./in/test$i.in)
        wait          # Wait for process to finish
        MEAN=$((OUTPUT + MEAN))
    done
    echo $((MEAN / NR_DE_RULARI)) >> runtime_data_MO.txt
    MEAN=0
done
```

Script generare timpi de execuție

5.3 Interpretarea datelor

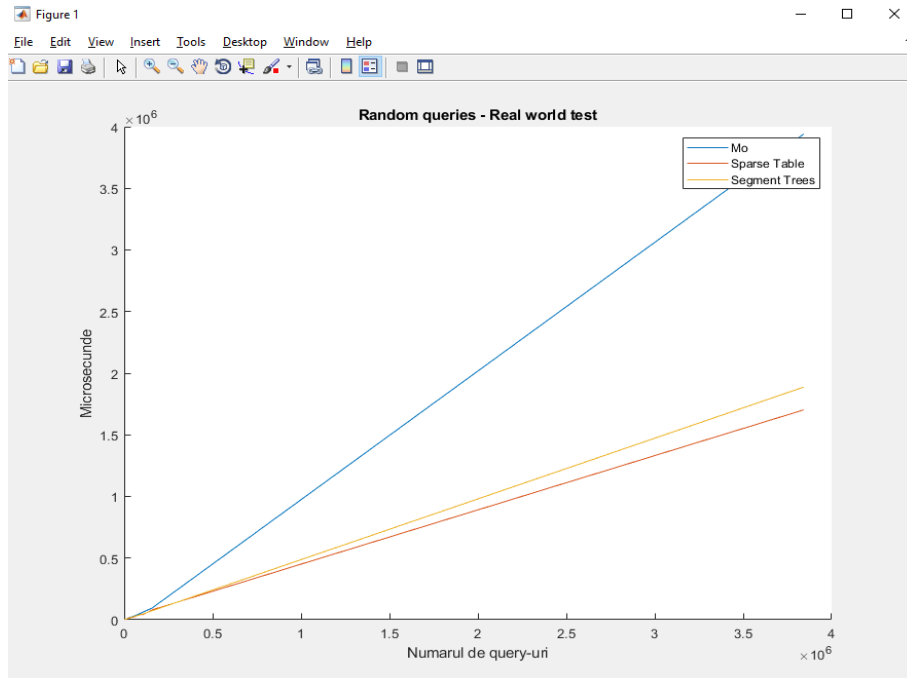
Folosindu-ne de un mic program MATLAB, putem reprezenta aceste valori grafic, pentru o înțelegere mai ușoară.

Teste aleatoare și "stress tests" - În reprezentarea de mai jos se poate observa un rezultat evident. Testele generate complet aleator reprezintă testele cu cea mai ridicată probabilitate de a fi întâlnite în practică.

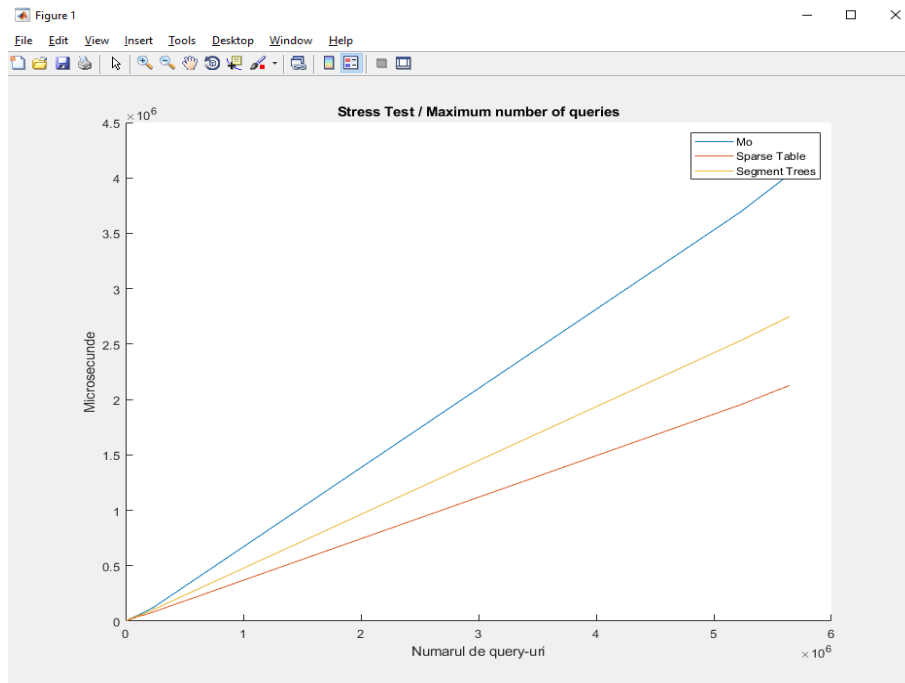
În acest exemplu este ilustrat pur diferența între complexități pe răspuns la query compusă cu diferența complexității între preprocesări; Sparse Table și Arbori de Intervale fiind clar superiori față de algoritmul lui Mo. Acest lucru se poate observa atât în primul grafic cât și în cel de-al doilea.

Deși în primul grafic putem observa că există o diferență infimă între Arbori de Intervale și Sparse table, acest lucru se datorează faptului că aceste teste sunt formate (la început) dintr-un număr mai mic de query-uri. Odată cu creșterea numărului de query-uri crește și discrepanța dintre cei doi algoritmi, simțindu-se impactul răspunsului în $\mathcal{O}(1)$ a algoritmului Sparse Table din ce în ce mai mult. Întrucât interogările prezente în aceste teste nu au niciun fel de proprietate anume, obținem un grafic curat: o dependență liniară între timpul de execuție și numărul de query-uri.

Timpii de execuție pentru aceste teste includ și partea de preprocesare a fiecărei metode.

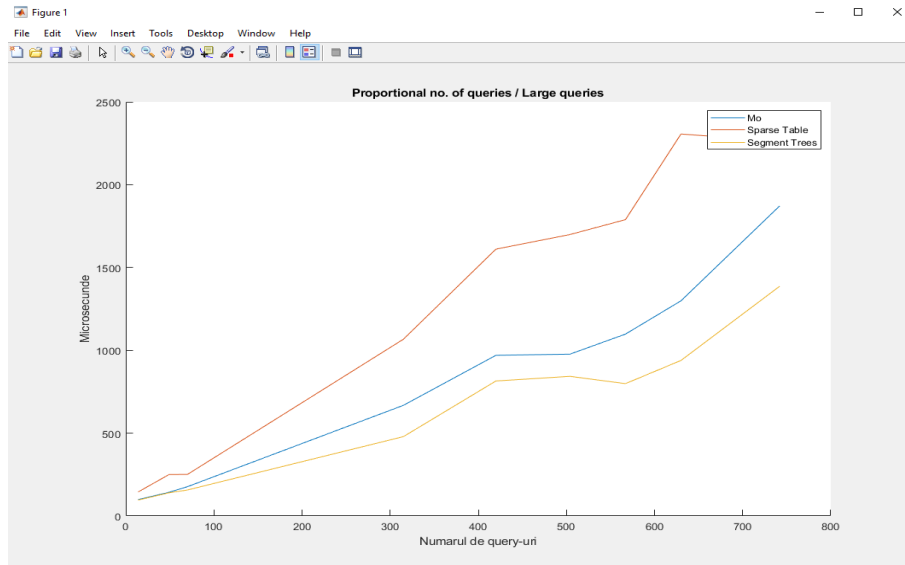


Teste aleatoare (0 - 8)



Teste cu număr maxim de query-uri (18 - 26)

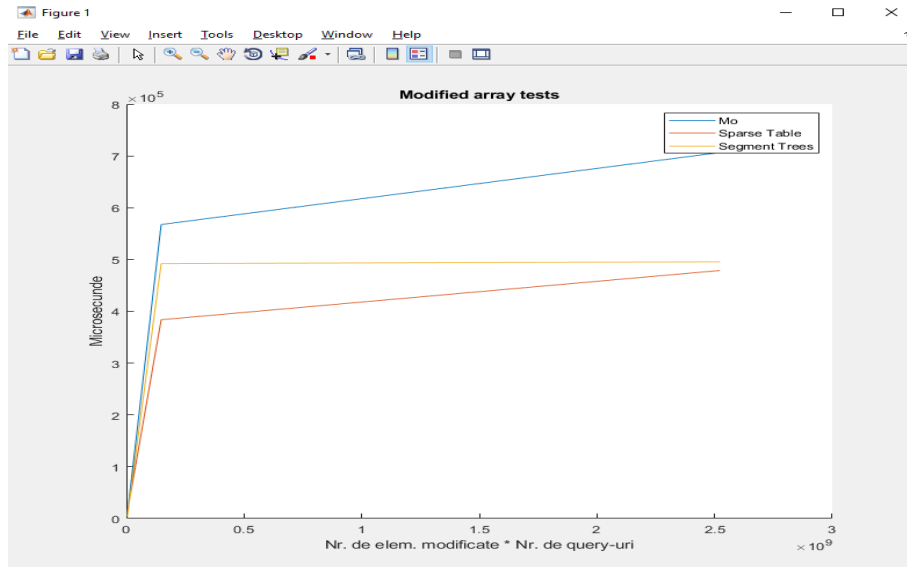
Sparse tests - De-a lungul acestor teste observăm încă din procesarea datelor un comportament mai ciudat. Timpii de execuție nu mai sunt dependenți liniar față de numărul de query-uri:



Teste cu număr mic de query-uri foarte largi

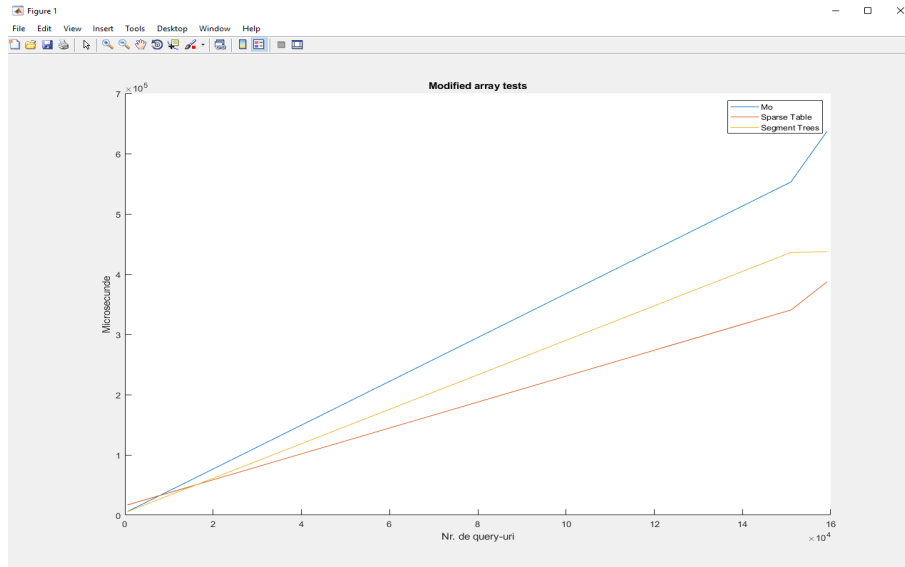
În aceste teste, complexitățile preprocesărilor algoritmilor sunt critici; aceștia făcând diferența. Fiind un număr mic de query-uri, puterea abordării Sparse Table de a răspunde la un query în $\mathcal{O}(1)$ este insignifiantă cât timp are complexitatea preprocesării mult mai mare față de rivali. ($\mathcal{O}(n \log_2 n) > \mathcal{O}(n)$) Cu cât numărul de query-uri crește, însă, Sparse Table reușește, eventual, să recupereze timpul pierdut pe preprocesare răspunzând la query-uri într-un timp de $\mathcal{O}(1)$ față de $\mathcal{O}(\sqrt{n})$ și $\mathcal{O}(\log_2 n)$.

Teste cu modificarea vectorului pe parcurs - Pentru aceste teste, am luat în considerare timpii de rulare ai algoritmilor cu și fără partea de preprocesare. Am făcut acest lucru pentru a studia mai îndeaproape avantajul algoritmului "Segment Trees" de a regestiona structura de date fără a relua tot procesul de la capăt.



Modificarea vectorului pe parcurs - Considerând nr. de modificări

Pentru a obține un grafic cu o reprezentare mai detaliată, am modificat ca pe axa reală să avem (numărul de query-uri · numărul de elemente modificate). Conflictul interesant este între Sparse Table și Segment Trees. Observăm cum Sparse Table pare a fi încă superior, datorită răspunsului rapid la query-uri. Dar pe măsură ce numărul de modificări crește, Segment Trees îi preia locul. Superioritatea Sparse Table-ului la început se justifică și datorită faptului că testele care au fost rulate conțin și un număr destul de mare de modificări ale vectorului. Acest lucru îngustează diferența dintre cei doi algoritmi, când vine vorba de preprocesare. Dacă Sparse Table reia tot procedeele de preprocesare și Segment Trees are de updatat un număr apropiat de n , Sparse Table încă rămâne superior, având un timp rapid de răspuns la interogări cu care să compenseze.



Modificarea vectorului pe parcurs 2

Dacă realizăm o reprezentare în care luăm în calcul doar timpul de execuție în funcție de numărul de query-uri (graficul de mai sus), obținem un rezultat destul de evident: Segment Trees este net superior. Acest lucru se datorează avantajului acestuia de a putea modifica structura de date.

Chit că pentru această reprezentare nu s-a luat în calcul preprocesarea de început a niciunui algoritm, Segment Trees are, indiferent, cel mai eficient timp de rulare.

6 Concluzii

În urma analizei realizate mai sus, putem spune cu încredere că metoda Sparse Table este superioară din punct de vedere al complexității de timp. Acesta are un avantaj enorm când vine vorba de timpul de răspuns la un query. Acest lucru care, în teorie, părea evident s-a dovedit a fi valid chiar și în practică.

Însă, de cele mai multe ori, în practică "baza de date" (vectorul nostru de intrare) va fi modificat. Situație în care Segment Trees rămâne opțiunea preferată. Algoritmul lui Mo iese în evidență și este de preferat să fie folosit atunci când interogările sunt (aproape de a fi) sortate (pentru atunci când se cunosc query-urile). Această situație reprezintă "best case" pentru acest algoritm. Iar când memoria joacă un rol important în dezvoltarea programului, acesta rămâne decizia rațională.

Bibliografie

1. Niklas Baumstark¹, Simon Gog, Tobias Heuer and Julian Labeit - Practical Range Minimum Queries Revisited. Accesat la data de 17 noi. 2018.

2. Cursuri Universitatea Stanford Accesat la data de 17 noi. 2018.
3. Johannes Fischer şi Volker Heun - Theoretical and Practical Improvements on the RMQ-Problem, with Applications to LCA and LCE. Accesat la data de 17 noi. 2018.