

### ПРИМЕР 1.

Рассмотрим следующую задачу выпуклого программирования

$$x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 + x_3^3 \rightarrow \min,$$

$$x_1^2 + x_3^2 \leq 2,$$

$$x_3 \leq x_2,$$

$$x_1 \geq 1.$$

Требуется проверить, будет ли вектор  $x^* = (x_1^* = 1, x_2^* = 1, x_3^* = 1)$  оптимальным планом в этой задаче.

**Решение.** Перепишем задачу в виде

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 + x_3^3 \rightarrow \min,$$

$$g_1(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_3^2 - 2 \leq 0,$$

$$g_2(x_1, x_2, x_3) = x_3 - x_2 \leq 0, \tag{3.1}$$

$$g_3(x_1, x_2, x_3) = -x_1 + 1 \leq 0.$$

Прежде все проверим, будет ли вектор  $x^*$  допустимым планом в данной задаче. Для этого проверяем, выполняются ли следующие соотношения

$$g_1(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = (x_1^*)^2 + (x_3^*)^2 - 2 \leq 0,$$

$$g_2(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = x_3^* - x_2^* \leq 0,$$

$$g_3(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = -x_1^* + 1 \leq 0.$$

Легко проверить, что эти соотношения выполняются, причем они выполняются как равенства. Следовательно, вектор  $x^*$  является допустимым планом задачи (3.1) и на нем все ограничения задачи являются активными.

Проверим, удовлетворяют ли ограничения задачи условию Слейтера. В данной задаче условие Слейтера выполняется, т. к. существует вектор, например,  $\bar{x} = (1.1, 1, 0)$  такой что

$$g_1(\bar{x}) = 1.21 - 2 < 0, \quad g_2(\bar{x}) = -1 < 0, \quad g_3(\bar{x}) = -0.21 < 0.$$

Следовательно, вектор  $x^*$  будет оптимальным планом задачи (3.1) тогда и только тогда, когда существуют такие числа  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ , что выполняются следующие соотношения

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x} + \lambda_1 \frac{\partial g_1(x^*)}{\partial x} + \lambda_2 \frac{\partial g_2(x^*)}{\partial x} + \lambda_3 \frac{\partial g_3(x^*)}{\partial x} = 0, \quad (3.2)$$

$$\lambda_1 \geq 0, \quad \lambda_2 \geq 0, \quad \lambda_3 \geq 0. \quad (3.3)$$

Подсчитаем

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 2x_1^* - 2x_2^* \\ -2x_1^* + 2x_2^* \\ 3(x_3^*)^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial g_1(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 2x_1^* \\ 0 \\ 2x_3^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix},$$

$$\frac{\partial g_2(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial g_3(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Тогда соотношения (3.2) принимают вид

$$0 + 2\lambda_1 + 0 \cdot \lambda_2 - \lambda_3 = 0,$$

$$0 + 0 \cdot \lambda_1 - \lambda_2 + 0 \cdot \lambda_3 = 0.$$

$$3 + 2\lambda_1 + \lambda_2 + 0 \cdot \lambda_3 = 0.$$

Данная система имеет единственное решение

$$\lambda_1 = -3/2, \quad \lambda_2 = 0, \quad \lambda_3 = -3.$$

Однако это решение не удовлетворяет соотношениям (3.3).

Следовательно, вектор  $x^*$  не является оптимальным планом в задаче (3.1).

## ПРИМЕР 2.

Рассмотрим следующую задачу выпуклого программирования

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, x_3) &= x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2 + 2x_3^2 \rightarrow \min, \\ g_1(x_1, x_2, x_3) &= (x_1 - 2)^2 + (x_3 - 2)^2 - 2 \leq 0, \\ g_2(x_1, x_2, x_3) &= -x_2 + 1 \leq 0, \\ g_3(x_1, x_2, x_3) &= x_1 + x_2 + x_3 - 10 \leq 0. \end{aligned} \quad (3.4)$$

Требуется проверить, будет ли вектор  $x^* = (x_1^* = 1, x_2^* = 1, x_3^* = 1)$  оптимальным планом в этой задаче.

Проверим, будет ли вектор  $x^*$  допустимым планом в данной задаче. Для этого проверяем, выполняются ли следующие соотношения

$$g_1(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = (x_1^* - 2)^2 + (x_3^* - 2)^2 - 2 \leq 0,$$

$$g_2(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = -x_2^* + 1 \leq 0,$$

$$g_3(x_1^*, x_2^*, x_3^*) = x_1^* + x_2^* + x_3^* - 10 \leq 0.$$

Легко проверить, что эти соотношения выполняются, причем из них первые два выполняются как равенства, третье --- как строгое неравенство. Следовательно, вектор  $x^*$  является допустимым планом задачи (3.4) и на нем первые два ограничения задачи являются активными.

Проверим, удовлетворяют ли ограничения задачи (3.4) условию Слейтера. В данной задаче условие Слейтера выполняется, т. к. существует вектор, например,  $\bar{x} = (2, 2, 2)$  такой что

$$g_1(\bar{x}) = -2 < 0, \quad g_2(\bar{x}) = -1 < 0, \quad g_3(\bar{x}) = -4 < 0.$$

Следовательно, вектор  $x^*$  будет оптимальным планом задачи (3.4) тогда и только тогда, когда существуют такие числа  $\lambda_1, \lambda_2$ , что выполняются следующие соотношения

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x} + \lambda_1 \frac{\partial g_1(x^*)}{\partial x} + \lambda_2 \frac{\partial g_2(x^*)}{\partial x} = 0, \quad (3.5)$$

$$\lambda_1 \geq 0, \quad \lambda_2 \geq 0. \quad (3.6)$$

Подсчитаем

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 2x_1^* + 2x_2^* \\ 2x_1^* + 2x_2^* \\ 4x_3^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix},$$

$$\frac{\partial g_1(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 2(x_1^* - 2) \\ 0 \\ 2(x_3^* - 2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial g_2(x^*)}{\partial x} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Тогда соотношения (3.5) принимают вид

$$4 - 2\lambda_1 + 0 \cdot \lambda_2 = 0,$$

$$4 + 0 \cdot \lambda_1 - \lambda_2 = 0,$$

$$4 - 2\lambda_1 + 0 \cdot \lambda_2 = 0.$$

Данная система имеет единственное решение

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = 4.$$

Это решение удовлетворяет соотношениям (3.6).

Следовательно, вектор  $x^*$  является оптимальным планом в задаче (3.4).

В примерах 1 и 2 были рассмотрены задачи выпуклого программирования небольшой размерности (в этих примерах размерность  $n$  вектора  $x$  равна 3). Поэтому проверить оптимальность заданного допустимого плана  $x^*$  вручную было нетрудно.

В случае, когда размерность задачи большая (размерность  $n$  вектора  $x^*$  и число ограничений  $m$  большие) проверить заданный план  $x^*$  на оптимальность вручную трудно. Ниже, в примере 3, показано, как для выпуклых задач большой размерности можно проверить заданный план на оптимальность и, в случае его неоптимальности, построить новый план с лучшим значением целевой функции. Для этой цели используется условие оптимальности в прямой форме. Проверка этого условия осуществляется с помощью решения специальной задачи линейного программирования симплекс-методом.

### ПРИМЕР 3.

Рассмотрим задачу выпуклого программирования

$$f(x) \rightarrow \min, \quad g_i \leq 0, \quad i \in I = \{1, \dots, 5\}, \quad x \geq 0, \quad (3.7)$$

где функции  $f(x)$ ,  $g_i(x) \leq 0$ ,  $i = 1, \dots, 5$ , заданы в виде

$$\begin{aligned} f(x) &= 0.5x' B(0)' B(0)x + c(0)'x, \\ g_i &:= 0.5x' B(i)' B(i)x + c(i)'x + \alpha(i), \quad i = 1, \dots, 5, \quad x \in R^8, \end{aligned} \quad (3.8)$$

$$B(0) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 4 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 3 & 1 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 0 & 5 & 0 & 4 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$B(1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 0 & -2.5000 & -2.0000 \\ 0.5000 & 0.5000 & -0.5000 & 0 & 0.5000 & -0.5000 & -0.5000 & -0.5000 \\ 0.5000 & 0.5000 & 0.5000 & 0 & 0.5000 & 1.0000 & 2.5000 & 4.0000 \end{pmatrix}$$

$$B(2) = \begin{pmatrix} 1.0000 & 2.0000 & -1.5000 & 3.0000 & -2.5000 & 0 & -1.0000 & -0.5000 \\ -1.5000 & -0.5000 & -1.0000 & 2.5000 & 3.5000 & 3.0000 & -1.5000 & -0.5000 \\ 1.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 1.0000 & 2.5000 & 1.5000 & 3.0000 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B(3) = \begin{pmatrix} 0.7500 & 0.5000 & -1.0000 & 0.2500 & 0.2500 & 0 & 0.2500 & 0.7500 \\ -1.0000 & 1.0000 & 1.0000 & 0.7500 & 0.7500 & 0.5000 & 1.0000 & -0.7500 \\ 0.5000 & -0.2500 & 0.5000 & 0.7500 & 0.5000 & 1.2500 & -0.7500 & -0.2500 \end{pmatrix}$$

$$B(4) = \begin{pmatrix} 1.5000 & -1.5000 & -1.5000 & 2.0000 & 1.5000 & 0 & 0.5000 & -1.5000 \\ -0.5000 & -2.5000 & -0.5000 & -1.0000 & -2.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 2.0000 \\ -2.5000 & 1.0000 & -2.0000 & -1.5000 & -2.5000 & 0.5000 & 2.5000 & -2.5000 \end{pmatrix}$$

$$B(5) = \begin{pmatrix} 1.0000 & 0.25000 & -0.5000 & 1.2500 & 1.2500 & -0.5000 & 0.2500 & -0.7500 \\ -1.0000 & -0.7500 & -0.7500 & 0.5000 & -0.2500 & 1.2500 & 0.2500 & -0.5000 \\ 0 & 0.7500 & 0.5000 & -0.5000 & -1.0000 & 1.0000 & -1.0000 & 1.0000 \end{pmatrix}$$

$$c(0) = (-1 \ -1 \ -1 \ -1 \ -2 \ 0 \ -2 \ -3),$$

$$c(1) = (0 \ 60 \ 80 \ 0 \ 0 \ 0 \ 40 \ 0),$$

$$c(2) = (2 \ 0 \ 3 \ 0 \ 2 \ 0 \ 3 \ 0),$$

$$c(3) = (0 \ 0 \ 80 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0),$$

$$c(4) = (0 \ -2 \ 1 \ 2 \ 0 \ 0 \ -2 \ 1),$$

$$c(5) = (-4 \ -2 \ 6 \ 0 \ 4 \ -2 \ 60 \ 2),$$

$$a(1) = -51.7500, a(2) = -436.7500, a(3) = -33.7813$$

$$a(4) = -303.3750, a(5) = -41.7500$$

Требуется проверить, будет ли вектор

$$x^* = (1 \ 0 \ 0 \ 2 \ 4 \ 2 \ 0 \ 0)$$

оптимальным планом в данной задаче. В случае неоптимальности плана  $x^*$  построить новый план с лучшим значением целевой функции.

**Решение.** Для вектора  $x^*$  множества индексов  $J_0(x^*) := \{j \in J = \{1, \dots, 8\} : x_j^* = 0\}$ ,  $I_0(x^*) := \{i \in I : g_i(x^*) = 0\}$ , имеют вид

$$J_0(x^*) = \{2, 3, 8\}, \quad I_0(x^*) = \{1, 3, 5\}$$

поскольку

$$f(x^*) = 369.5000, g_i(x^*) = 0, i \in I_0(x^*) = \{1, 3, 5\}, g_i(x^*) < 0, i \in \{2, 4\},$$

Подсчитаем векторы

$$\frac{\partial f(x^*)}{\partial x} = ( \quad 50 \quad 120 \quad -1 \quad 194 \quad 10 \quad 136 \quad 34 \quad 97 )'$$

$$\frac{\partial g_1(x^*)}{\partial x} = ( 3.0000 \quad 63.0000 \quad 86.0000 \quad 22.5000 \quad 12.0000 \quad 3.7500 \quad 28.0000 \quad -0.7500 )'$$

$$\frac{\partial g_3(x^*)}{\partial x} = ( 0.4375 \quad 4.0000 \quad 85.5000 \quad 8.8125 \quad 7.1875 \quad 10.3750 \quad 0.1875 \quad -3.3125 )'$$

$$\frac{\partial g_5(x^*)}{\partial x} = ( 2.0000 \quad -3.5000 \quad -0.3750 \quad 11.6250 \quad 16.0000 \quad -6.8750 \quad 65.2500 \quad -7.3750 )'$$

$$d^* = (-1, 0, 3, -1, -1, -1, 0, 0)', \quad d^* = (1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1)'$$

Используя эти векторы, сформируем и решим следующую задачу линейного программирования

$$\begin{aligned} \frac{\partial f'(x^*)}{\partial x} l &\rightarrow \min \\ \frac{\partial g'_i(x^*)}{\partial x} l &\leq 0, i \in I_0(x^*) = \{1, 3, 5\}, \\ d_* &\leq l \leq d^* \end{aligned}$$

Эта задача имеет решение

$$l^0 = (-1.0000, 0.0000, 0.3136, -1.0000, -1.0000, 0.0000, 0.0000),$$

на котором значение целевой функции равно

$$\frac{\partial f'(x^*)}{\partial x} l^0 = -390.3136 < 0.$$

Следовательно, вектор  $x^*$  не является оптимальным планом в задаче (3.7), (3.8).

Этот план можно заменить на новый план с лучшим значением целевой функции.

Новый план строим в виде

$$x(t) = x^* + t(l^0 + \alpha \Delta x), \Delta x = \bar{x} - x^*.$$

Здесь  $\bar{x}$  - такой допустимый план задачи (3.7), (3.8), что имеют место строгие неравенства  $g_i(\bar{x}) < 0, i=1, \dots, 5$ . В данном примере в качестве  $\bar{x}$  можно взять вектор

$$\bar{x} = (0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0).$$

Число  $a > 0$  подберем так, чтобы выполнялось неравенство

$$\frac{\partial f'(x^*)}{\partial x} l^0 + \alpha \frac{\partial f'(x^*)}{\partial x} \Delta x < 0.$$

Число  $t > 0$  подберем так, чтобы выполнялись неравенства

$$f(x(t)) < f(x^*), g_i(x(t)) \leq 0, i = 1, \dots, 5, x(t) \geq 0.$$

Положим  $t = 0.5$ ,  $a = 1$ .

Тогда

$$x(t) = (0.0000 \ 0.0000 \ 0.1568 \ 0.5000 \ 1.5000 \ 0.5000 \ 0.0000 \ 0.0000)$$

$$f(x(t)) = 18.7182 < f(x^*) = 369.5000$$

$$g_1(x(t)) = -34.2350, g_2(x(t)) = -386.1373 < 0,$$

$$g_3(x(t)) = -17.6890 <, g_4(x(t)) = -282.5222, g_5(x(t)) = -32.6918 < 0.$$

### ЗАДАЧИ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОГО РЕШЕНИЯ

Рассмотрим задачу (3.7), в которой функции имеют вид (3.8) со следующими значениями данных

$$B(0) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 4 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 3 & 1 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & 3 & 0 & 5 & 0 & 4 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$B(1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 0 & -2.5000 & -2.0000 \\ 0.5000 & 0.5000 & -0.5000 & 0 & 0.5000 & -0.5000 & -0.5000 & -0.5000 \\ 0.5000 & 0.5000 & 0.5000 & 0 & 0.5000 & 1.0000 & 2.5000 & 4.0000 \end{pmatrix}$$

$$B(2) = \begin{pmatrix} 1.0000 & 2.0000 & -1.5000 & 3.0000 & -2.5000 & 0 & -1.0000 & -0.5000 \\ -1.5000 & -0.5000 & -1.0000 & 2.5000 & 3.5000 & 3.0000 & -1.5000 & -0.5000 \\ 1.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 1.0000 & 2.5000 & 1.5000 & 3.0000 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B(3) = \begin{pmatrix} 0.7500 & 0.5000 & -1.0000 & 0.2500 & 0.2500 & 0 & 0.2500 & 0.7500 \\ -1.0000 & 1.0000 & 1.0000 & 0.7500 & 0.7500 & 0.5000 & 1.0000 & -0.7500 \\ 0.5000 & -0.2500 & 0.5000 & 0.7500 & 0.5000 & 1.2500 & -0.7500 & -0.2500 \end{pmatrix}$$

$$B(4) = \begin{pmatrix} 1.5000 & -1.5000 & -1.5000 & 2.0000 & 1.5000 & 0 & 0.5000 & -1.5000 \\ -0.5000 & -2.5000 & -0.5000 & -1.0000 & -2.5000 & 2.5000 & 1.0000 & 2.0000 \\ -2.5000 & 1.0000 & -2.0000 & -1.5000 & -2.5000 & 0.5000 & 2.5000 & -2.5000 \end{pmatrix}$$

$$B(5) = \begin{pmatrix} 1.0000 & 0.2500 & -0.5000 & 1.2500 & 1.2500 & -0.5000 & 0.2500 & -0.7500 \\ -1.0000 & -0.7500 & -0.7500 & 0.5000 & -0.2500 & 1.2500 & 0.2500 & -0.5000 \\ 0 & 0.7500 & 0.5000 & -0.5000 & -1.0000 & 1.0000 & -1.0000 & 1.0000 \end{pmatrix}$$

$$c(0) = (-1 \ -1 \ -1 \ -1 \ -2 \ 0 \ -2 \ -3),$$

$$c(1) = (0 \ 60 \ 80 \ 0 \ 0 \ 0 \ 40 \ 0),$$

$$c(2) = (2 \ 0 \ 3 \ 0 \ 2 \ 0 \ 3 \ 0),$$

$$c(3) = (0 \ 0 \ 80 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0),$$

$$c(4) = (0 \ -2 \ 1 \ 2 \ 0 \ 0 \ -2 \ 1),$$

$$c(5) = (-4 \ -2 \ 6 \ 0 \ 4 \ -2 \ 60 \ 2),$$

$$a(1) = -687.1250, a(2) = -666.6250, a(3) = -349.5938$$

$$a(4) = -254.6250, a(5) = -45.1563$$

Требуется проверить, является ли план

$$x^* = (0 \ 8 \ 2 \ 1 \ 0 \ 4 \ 0 \ 0)$$

оптимальным в этой задаче.

В случае его неоптимальности построить новый план с лучшим значением целевой функции.

В качестве вектора  $\bar{x}$ , удовлетворяющего соотношениям  $\bar{x} \geq 0$ ,  $g_i(\bar{x}) < 0$ ,  $i=1,...,5$ , можно взять вектор  $\bar{x} = (0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0)$ .

---