

Cette correction a été rédigée par Frédéric Bayart. Si vous avez des remarques à faire, ou pour signaler des erreurs, n'hésitez pas à écrire à : mathweb@free.fr

**Mots-clés :** exponentielle de matrice, intégration, suite, projection

**Commentaires :** Un sujet très très Très classique!

## Problème 1

### Partie A

**A.1.** Rappelons que la notation  $t^a$  signifie en clair  $\exp(a \ln t)$ . Si  $t \rightarrow 0$ ,  $a \ln t \rightarrow -\infty$ , et par composition des limites,  $g_a$  peut être prolongé par continuité en 0, en posant  $g_a(0) = 0$ .

$g_a$  est clairement  $C^1$  sur  $\mathbb{R}_+^*$ . Maintenant,  $g'_a(t) = at^{a-1} \rightarrow 0$  si  $t \rightarrow 0$  pour  $a \geq 1$  pour les mêmes raisons. De même,  $\frac{g_a(t)}{t} \rightarrow 0$  si  $t \rightarrow 0$ , et donc  $g_a$  est dérivable en 0, avec  $g'_a(0) = 0$  et  $g'_a$  est continue en 0. Donc pour  $a \geq 1$ ,  $g_a$  est  $C^1$  sur  $\mathbb{R}_+$ .

**A.2.** D'après **A.1.**,  $t \mapsto g_a(t)g_b(1-t)$  est continue sur  $[0,1]$ , et donc  $I(a,b)$  est bien défini. En outre, le changement de variable  $y = 1 - t$  donne :

$$I(a,b) = \int_1^0 g_a(1-y)g_b(y)(-dy) = \int_0^1 g_a(1-y)g_b(y)dy = I(b,a).$$

**A.3.** On réalise une intégration par parties :

$$I(a+1,b) = \left[ t^{a+1} \times \frac{-(1-t)^{b+1}}{b+1} \right]_0^1 + \frac{a+1}{b+1} I(a,b+1),$$

et les termes au bord étant nuls, on en déduit que :

$$(b+1)I(a+1,b) = (a+1)I(a,b+1).$$

**A.4.** On a :  $I(a,0) = \int_0^1 t^a dt = \frac{1}{a+1}$ . Prouvons alors la formule demandée par récurrence sur  $n$ , en démontrant le résultat à un  $n$  donné pour tous les  $a > 0$ . Elle est vraie pour  $n = 0$ , et au rang  $n + 1$ , on a :

$$\begin{aligned} I(a,n+1) &= \frac{n+1}{a+1} I(a+1,n) \\ &= \frac{n+1}{a+1} \frac{n!}{(a+2) \dots (a+n+2)} \\ &= \frac{(n+1)!}{(a+1) \dots (a+n+2)}. \end{aligned}$$

**A.5.** D'après le résultat précédent :

$$I(p,q) = \frac{p!q!}{(p+q+1)!}.$$

**A.6.** On pose  $t = \sin^2 \theta$ , avec  $dt = 2 \sin \theta \cos \theta$ . On en déduit :

$$(\sin \theta)^{2p+1} (\cos \theta)^{2q+1} = \frac{1}{2} (\sin^2 \theta)^p (\cos^2 \theta)^q (2 \sin \theta \cos \theta) = \frac{1}{2} t^p (1-t)^q dt.$$

$$\text{On en déduit que } J(p,q) = \frac{1}{2} I(p,q) = \frac{p!q!}{2(p+q+1)!}.$$

## Partie B

**B.1.**  $f_a$  est défini pour  $1 - \frac{a}{x} > 0$ , c'est-à-dire pour  $x \leq 0$  ou  $x > a$ .

**B.2.** On applique l'inégalité des accroissements finis à la fonction  $\ln$ , entre les points  $x-a$  et  $x$  :

$$\inf_{y \in [x-a, x]} \frac{1}{y} |x - (x-a)| \leq \ln x - \ln(x-a) \leq \sup_{y \in [x-a, x]} \frac{1}{y} |x - (x-a)|,$$

et comme  $\inf_{y \in [x-a, x]} \frac{1}{y} = \frac{1}{x}$  et  $\sup_{y \in [x-a, x]} \frac{1}{y} = \frac{1}{x-a}$ , on a le résultat demandé.

**B.3.** Remarquons que  $f_a(x) = x(\ln(x-a) - \ln x)$ . **B.2.** se traduit donc en :

$$-a \geq f_a(x) \geq -a \frac{x}{x-a}.$$

Le théorème d'encadrement des limites nous dit alors que  $\lim_{x \rightarrow \infty} f_a(x) = -a$ :  $C_a$  admet une asymptote horizontale d'équation  $y = -a$ . D'autre part, si  $x$  tend vers  $a$ , il est clair que  $f_a(x)$  tend vers  $-\infty$ :  $C_a$  admet une asymptote verticale d'équation  $x = a$ .

Concernant les variations de  $f_a$ , remarquons que sur  $[a, +\infty[$ ,  $x \mapsto \frac{a}{x}$  est décroissante, donc  $x \mapsto 1 - \frac{a}{x}$  est croissante, et la composée de deux fonctions croissantes restant une fonction croissante,  $x \mapsto \ln(1 - \frac{a}{x})$  est croissante sur  $[a, +\infty[$ . Le produit de deux fonctions croissantes est une fonction croissante :  $f_a$  est continue sur  $[a, +\infty[$ .

**B.4.** A vous de jouer!

**B.5.** On a :  $y_n = \exp(n \ln(1 - a/n)) = \exp(f_a(n))$ . On en déduit que  $(y_n)$  est croissante, et que  $(y_n)$  converge vers  $e^{-a}$ .

## Partie C

**C.1.** Le changement de variables  $v = \frac{u}{n}$  s'impose. Il donne  $du = ndv$ , et :

$$\begin{aligned} F_n(x) &= \int_0^1 (1-v)^n n^x v^x n dv \\ &= n^{x+1} I(x, n). \end{aligned}$$

**C.2.** Si  $x$  est fixé et si  $n \in \mathbb{N}$ , pour  $u \in [0, n]$ , d'après **B.3.**, on a :

$$f_u(n) \leq f_u(n+1),$$

d'où :

$$\begin{aligned} \left(1 - \frac{u}{n}\right)^n u^x &\leq \left(1 - \frac{u}{n+1}\right)^{n+1} u^x \\ \int_0^n \left(1 - \frac{u}{n}\right)^n u^x du &\leq \int_0^n \left(1 - \frac{u}{n+1}\right)^{n+1} u^x du. \end{aligned}$$

Maintenant, par positivité de la fonction qu'on intègre,  $\int_n^{n+1} \left(1 - \frac{u}{n+1}\right)^{n+1} u^x du \geq 0$ , ce qui donne :

$$F_n(x) \leq F_{n+1}(x).$$

**C.3.a.** Par comparaison de la fonction exponentielle et des polynômes, la fonction  $u \mapsto u^{x+2}e^{-u}$  tend vers 0 si  $u$  tend vers plus l'infini. En particulier, cette fonction est plus petite que 1 pour  $u \geq U$ , où  $U$  est assez grand, ce qui donne le résultat.

**C.3.b.** Remarquons que si  $u \in [0, n]$ , alors  $\left(1 - \frac{u}{n}\right)^n = \exp(f_u(n))$ . En **B.3.**, on a prouvé que  $-u \geq f_u(n)$ , et donc :

$$\left(1 - \frac{u}{n}\right)^n \leq \exp(-u),$$

ou encore :

$$F_n(x) \leq \int_0^n e^{-u} u^x du.$$

Nous distinguons alors deux cas :

– Si  $n \leq U$ , on a directement :

$$F_n(x) \leq \int_0^U e^{-u} u^x du \leq \int_0^U e^{-u} u^x du + \frac{1}{U}.$$

– Si  $n > U$ , on coupe l'intégrale en deux :

$$\begin{aligned} F_n(x) &\leq \int_0^U e^{-u} u^x du + \int_U^N e^{-u} u^x du \\ &\leq \int_0^U e^{-u} u^x du + \int_U^N \frac{1}{u^2} du \\ &\leq \int_0^U e^{-u} u^x du + \left[ \frac{-1}{u} \right]_U^N \\ &\leq \int_0^U e^{-u} u^x du + \frac{1}{U}. \end{aligned}$$

**C.3.c.**  $(F_n(x))$  est une suite croissante, majorée, donc elle converge!

**C.4.** D'une part,

$$F_n(x) = n^{x+1} I(x, n) = \frac{n^{x+1} n!}{(x+1) \dots (x+n+1)}.$$

D'autre part,

$$F_n(x+1) = n^{x+2} I(x+1, n) = \frac{n^{x+2} n!}{(x+2) \dots (x+n+2)}.$$

On en déduit que :

$$F_n(x+1) = \frac{n(x+1)}{x+n+2} F_n(x).$$

On fait tendre  $n$  vers  $+\infty$ , en remarquant que  $\frac{n}{x+n+2}$  tend vers 1. Donc, pour tout  $x$  de  $\mathbb{R}_+$ ,

$$F(x+1) = (x+1) F(x).$$

Il suffit donc de calculer la valeur de  $F(0)$  pour en déduire  $F(k)$  pour  $k$  entier naturel : par une récurrence élémentaire, on prouve en effet que  $F(k) = k! F(0)$ . Or,

$$F_n(0) = \frac{n \times n!}{(n+1)!} = \frac{n}{n+1}.$$

On a donc  $F(0) = 1$ , et  $F(k) = k!$ . La fonction  $F$  est une fonction qui interpole sur  $\mathbb{R}_+$  la fonction factorielle. On l'appelle en général fonction Gamma.

## Problème 2

### Partie A

**A.1.** Remarquons que les matrices  $I$ ,  $A$  et  $A^2$  commutent. Si  $(s,t) \in \mathbb{R}^2$ , alors :

$$\begin{aligned} E(s)E(t) &= \left(I + sA + \frac{s^2}{2}A^2\right) \left(I + tA + \frac{t^2}{2}A^2\right) \\ &= I + (s+t)A + \left(\frac{s^2}{2} + \frac{t^2}{2} + st\right) A^2 \\ &= E(s+t). \end{aligned}$$

(les termes en  $A^3$ ,  $A^4$ , ... n'interviennent pas car  $A^3 = 0$ ).

**A.2.** Il s'agit simplement de faire une récurrence à partir du résultat précédent.

**A.3.** Remarquons que  $E(0) = I$ . En appliquant **A.1.** avec  $s = -t$ , on obtient :

$$E(t)E(-t) = E(0) = I,$$

donc  $E(t)$  est inversible d'inverse  $E(-t)$ .

**A.4.** Si  $\alpha_0I + \alpha_1A + \alpha_2A^2 = 0$ , on multiplie par  $A^2$  :  $\alpha_0A^2 = 0$ , et on trouve  $\alpha_0 = 0$ . De même, en multipliant par  $A$ , on trouve  $\alpha_1 = 0$ , puis  $\alpha_2 = 0$  : la famille  $(I, A, A^2)$  est libre.

**A.5.** Attention! Cette application n'est pas une application linéaire, et il ne suffit pas de calculer son noyau.

$$\begin{aligned} E(s) = E(t) &\iff (t-s)A + \left(\frac{t^2}{2} - \frac{s^2}{2}\right) A^2 = 0 \\ &\iff t = s \end{aligned}$$

(la dernière équivalence venant du fait que  $(I, A, A^2)$  est libre. L'application  $t \mapsto E(t)$  est donc injective.

**A.6.** Nous avons  $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . On en déduit donc :

$$E(t) = \begin{pmatrix} 0 & t & t + \frac{t^2}{2} \\ 0 & 0 & t \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

### Partie B

**B.1.** On calcule  $\text{Ker}(f - 2\text{Id}_{\mathbb{R}^2})$  :

$$\begin{aligned} (x,y) \in \text{Ker}(f - 2\text{Id}_{\mathbb{R}^2}) &\iff \begin{pmatrix} 2 & -6 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 0 \\ &\iff \begin{cases} 2x - 6y = 0 \\ x - 3y = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = 3y \\ y = y \end{cases} \end{aligned}$$

On pose  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ . On a  $F = \text{vect}(\vec{u})$ . On calcule aussi  $\text{Ker}(f - \text{Id}_{\mathbb{R}^2})$ :

$$\begin{aligned} (x,y) \in \text{Ker}(f - \text{Id}_{\mathbb{R}^2}) &\iff \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 0 \\ &\iff \begin{cases} 3x - 6y = 0 \\ x - 2y = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = 2y \\ y = y \end{cases} \end{aligned}$$

On pose  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ . On a  $G = \text{vect}(\vec{v})$ .  $F$  et  $G$  sont donc deux droites vectorielles, dont les vecteurs directeurs ne sont pas colinéaires. Elles sont donc supplémentaires dans  $\mathbb{R}^2$  (qui est de dimension 2).

**B.2.** Comme  $f(\vec{u}) = 2\vec{u}$  et  $f(\vec{v}) = \vec{v}$ , la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}$  est :

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**B.3.** Soit  $P$  la matrice de passage de la base canonique à la base  $(\vec{u}, \vec{v})$ , et  $D$  la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}$  (la matrice diagonale de la question précédente). Alors les formules de changement de base donnent :

$$A = PDP^{-1}.$$

La matrice  $P$  est constituée de la façon suivante : les colonnes sont les coordonnées des nouveaux vecteurs dans les anciens. On a donc :

$$P = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Le déterminant de  $P$  est 1, et on obtient :

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

**B.4.** Calculer la puissance  $n$ -ième d'une matrice est très facile... Il suffit de mettre les coefficients sur la diagonale à la puissance  $n$ . On obtient donc :

$$D^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

On prouve que  $A^n = P D^n P^{-1}$  par récurrence sur  $n$ . En effet, cette formule est vraie pour  $n = 1$ , et si elle est valide au rang  $n$ , alors  $A^{n+1} = P D P^{-1} P D^n P^{-1} = P D^{n+1} P^{-1}$ . On en déduit :

$$\begin{aligned} A^n &= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & -2^{n+1} \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 \cdot 2^n - 2 & -3 \cdot 2^{n+1} + 6 \\ 2^n - 1 & -2^{n+1} + 3 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

## Partie C

**C.1**  $f(x) = e^x$  est de classe  $C^{n+1}$  sur  $\mathbb{R}$ . On applique l'inégalité de Taylor-Lagrange entre 0 et  $t$ , à l'ordre  $n$ :

$$\left| e^t - \sum_{k=0}^n \frac{(t-0)^k}{k!} f^{(k)}(0) \right| \leq \frac{t^{k+1}}{(k+1)!} \sup_{x \in [0,t]} |f^{(n+1)}(x)|.$$

Maintenant, la fonction exponentielle est égale à sa dérivée, et  $f^{(k)}(x) = f(x) = e^x$ . On trouve donc :

$$\left| e^t - \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \right| \leq \frac{t^{k+1}}{(k+1)!} e^t.$$

Il suffit, pour conclure, de remarquer que la suite  $\left( \frac{t^{k+1}}{(k+1)!} \right)_{k \in \mathbb{N}}$  tend vers 0 quand  $k$  tend vers l'infini. Et ceci fait partie des résultats classiques!

**C.2** D'après la formule de  $A^n$  exhibée en **B.4.**:

$$\begin{aligned} a_n(t) &= 3 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} 2^k - 2 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \\ b_n(t) &= -6 \sum_{k=0}^n \frac{t^k 2^k}{k!} + 6 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \\ c_n(t) &= \sum_{k=0}^n \frac{2^k t^k}{k!} - \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \\ d_n(t) &= -2 \sum_{k=0}^n \frac{2^k t^k}{k!} + 3 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!}. \end{aligned}$$

**C.3.** On fait tendre  $n$  vers  $+\infty$  dans les équations précédentes, en ayant remarqué que

$$e^{2t} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \left( \sum_{k=0}^n \frac{2^k t^k}{k!} \right),$$

et on obtient :

$$\begin{aligned} a(t) &= 3e^{2t} - 2e^t \\ b(t) &= -6e^{2t} + 6e^t \\ c(t) &= e^{2t} - e^t \\ d(t) &= -2e^{2t} + 3e^t. \end{aligned}$$

**C.4.** Nous avons :

$$E(t) = \begin{pmatrix} 3e^{2t} - 2e^t & -6e^{2t} + 6e^t \\ e^{2t} - e^t & -2e^{2t} + 3e^t \end{pmatrix} = e^{2t} \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} + e^t \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

**C.5** Un petit calcul matriciel montre d'une part que  $Q^2 = Q$  et  $R^2 = R$ , et d'autre part que  $QR = RQ = 0$ . Les endomorphismes  $q$  et  $r$  sont donc des projections, et l'image de  $r$  est inclus dans le noyau de  $q$  (et réciproquement). En outre, l'image de  $q$  est l'espace vectoriel engendré par les vecteurs  $\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -6 \\ -2 \end{pmatrix}$ . Comme ces deux vecteurs sont colinéaires, c'est encore la droite vectorielle engendrée par un seul des deux, et on retrouve  $F$ . De même, pour l'image de  $R$ , on trouve  $G$ :  $q$  est la projection sur  $F$  parallèlement à  $G$ , et  $r$  est la projection sur  $G$  parallèlement à  $F$ .

**C.6.** On a :

$$\begin{aligned}
 E(s)E(t) &= (e^{2s}Q + e^sR)(e^{2t}Q + e^tR) \\
 &= e^{2(s+t)}Q^2 + e^{2s+t}QR + e^{s+2t}RQ + e^{s+t}R^2 \\
 &= e^{2(s+t)}Q^2 + e^{s+t}R^2 \\
 &= E(s+t).
 \end{aligned}$$

Par une récurrence sur  $n$ ,  $(E(t))^n = E(nt)$ , et de même qu'on l'a déjà prouvé en partie **A**,  $(E(t))^{-1} = E(-t)$  (il faut au préalable remarquer que  $Q + R = I$ ).

Montrons que  $(Q, R)$  est libre dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . En effet, si  $\alpha Q + \beta R = 0$ , on compose par  $Q$  et on obtient  $\alpha Q = 0 \implies Q = 0$ .

De ce fait, si  $E(t) = E(s)$ , on a nécessairement  $e^{2s} = e^{2t}$  et  $e^s = e^t$ , et par conséquent  $s = t$ . L'application  $t \mapsto E(t)$  est injective.