

1 Prozesse und Scheduling (12 Punkte)

a) UNIX Shell-Operatoren (insgesamt 4 Punkte)

1. „|“ Operator (1,5 Punkte) Beschreiben Sie die Funktionsweise des „|“ Operators.

2. „|“ Operator – Beispiel (1 Punkt) Geben Sie für die Einsatzmöglichkeiten des „|“ Operators ein Beispiel an.

3. „<“ Operator (1,5 Punkte) Beschreiben Sie die Funktionsweise des „<“ Operators.

b) Prozesse (2 Punkte) Erklären Sie knapp in eigenen Worten den Unterschied zwischen den Begriffen *Programm* und *Prozess*.

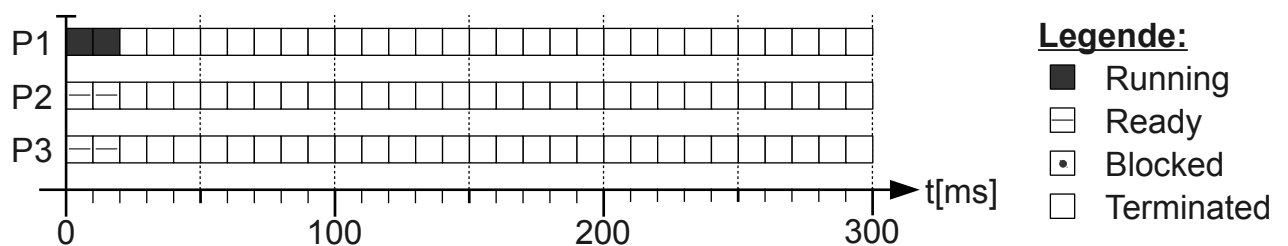
c) Round Robin (6 Punkte) Ein Betriebssystem verwaltet drei Prozesse P1, P2 und P3. Die Prozesse treffen in dieser Reihenfolge im System ein und sind alle zum Zeitpunkt $t=0$ rechenbereit. Die Bedienzeiten (in ms) der Prozesse und die Zeitpunkte von E/A-Operationen, relativ zur Bedienzeit*, sind in der folgenden Tabelle angegeben:

| Prozess | P1 | P2 | P3 |
|---------------|----|-----|----|
| Bedienzeit | 70 | 110 | 90 |
| E/A-Zeitpunkt | 20 | 30 | 60 |
| E/A-Dauer | 80 | 30 | 50 |

*: Bei der „Bedienzeit“ handelt es sich um die reine Rechenzeit. Prozess P1 hat seinen ersten E/A-Zugriff nachdem er 20 Zeiteinheiten gerechnet hat. Prozess P2 wird blockiert nachdem er seine ersten 30 Zeiteinheiten gerechnet hat etc.

Zeichnen Sie in das folgende Gantt-Diagramm ein, wie die drei Prozesse P1, P2 und P3 abgearbeitet werden würden, wenn das Scheduling nach der „Round Robin“-Strategie vorgenommen wird. Die gewählte Zeitscheibe beträgt 40ms. Jeder Prozess führt *genau einen* E/A-Vorgang durch. Zeitpunkt und Länge sind in der Tabelle angegeben. Die Prozessumschaltzeit kann vernachlässigt werden. Markieren Sie in dem folgenden Diagramm die Prozesszustände entsprechend der Legende.

Hinweis: Die ersten beiden Zeiteinheiten sind bereits fertig ausgefüllt.



2 Synchronisation und Verklemmungen (15 Punkte)

- a) **Verklemmungen (6 Punkte)** Wenn eine geschlossene Kette wechselseitig wartender Prozesse existiert (*circular wait*, also ein Zyklus im Betriebsmittelbelegungsgraphen), liegt eine Verklemmung vor. Nennen Sie stichpunktartig die drei *Vorbedingungen*, die erfüllt sein müssen, damit es überhaupt zu einer Verklemmung kommen kann, und erklären Sie diese jeweils kurz mit eigenen Worten.

- b) **Synchronisation (3 Punkte)** Welche der folgenden Aussagen zu Synchronisation und Verklemmungen treffen zu? Kreuzen Sie bei **J** (ja, zutreffend) oder **N** (nein, nicht zutreffend) an!

| J | N |
|--------------------------|--------------------------|
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Semaphoren basieren auf dem Prinzip des aktiven Wartens.

Mit Semaphoren kann gegenseitiger Ausschluss realisiert werden.

Der Bäckerei-Algorithmus ist ein Verfahren zur Vermeidung von Verklemmungen.

Wenn Betriebsmittel nicht exklusiv belegt werden, können keine Verklemmungen entstehen.

Prozesse in einem *Deadlock* befinden sich im Prozesszustand *blockiert*.

Unterbrechungsanforderungen zählen zu den wiederverwendbaren Betriebsmitteln.

- c) **Synchronisation (3 Punkte)** Betrachten Sie das folgende Codefragment, in dem eine Schlossvariable implementiert wird (Datentyp `Lock` mit Operationen `acquire` und `release`). Warum ist dieses *naive* Verfahren zur Synchronisierung von Prozessen (bei präemptivem Scheduling) nicht geeignet? Welche gängige Betriebssystem-Abstraktion sollte man stattdessen verwenden?

```
1  /* Schlossvariable (Initialwert 0) */
2  typedef unsigned char Lock;
3
4  /* Kritischen Abschnitt betreten */
5  void acquire (Lock *lock) {
6      while (*lock);
7      *lock = 1;
8  }
9
10 /* Kritischen Abschnitt wieder verlassen */
11 void release (Lock *lock) {
12     *lock = 0;
13 }
```

d) Verklemmungs-Arten (3 Punkte) Erklären Sie stichpunktartig den Unterschied zwischen einem *Deadlock* und einem *Livelock*. Weshalb sind Deadlocks das „geringere Übel“?

3 Speicherverwaltung und Virtueller-Speicher (8 Punkte)

a) **Buddy-Verfahren (4 Punkte)** Dynamische Speicherverwaltung nach dem *Buddy*-Verfahren: Die jeweils zweite Zeile der folgenden Szenarien zeigt die momentane Speicherbelegung des Speichers der Größe 32 MiB. Ergänzen Sie die folgenden Tabellen um Markierungen für die vorgegebenen Anfragen.

Hinweis: Falls eine Belegung/Freigabe *nicht* erfüllt werden kann, kennzeichnen Sie die betreffende Zeile geeignet.

Szenario 1: Prozess C belegt 3 MiB

| | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 0 | 2 | 4 | 6 | 8 | 10 | 12 | 14 | 16 | 18 | 20 | 22 | 24 | 26 | 28 | 30 |
| A | A | A | A | | | | | | | B | B | | | | |

Szenario 2: Prozess D belegt 12 MiB

| | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 0 | 2 | 4 | 6 | 8 | 10 | 12 | 14 | 16 | 18 | 20 | 22 | 24 | 26 | 28 | 30 |
| A | A | | | | | | | | | | | | | | |

Szenario 3: Prozess E belegt 14 MiB

| | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 0 | 2 | 4 | 6 | 8 | 10 | 12 | 14 | 16 | 18 | 20 | 22 | 24 | 26 | 28 | 30 |
| | | B | B | | | | | | | | | A | A | | |

Szenario 4: Prozess F belegt 7 MiB

| | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 0 | 2 | 4 | 6 | 8 | 10 | 12 | 14 | 16 | 18 | 20 | 22 | 24 | 26 | 28 | 30 |
| A | A | A | A | B | B | | | | | | | | | | |

b) **Verschnitt (4 Punkte)** Bei den behandelten Speicherverwaltungs-Platzierungsstrategien kann es zu *externem* und *internem Verschnitt* kommen. Erklären Sie die beiden Begriffe stichpunktartig und nennen Sie jeweils eine Platzierungsstrategie (nicht zwei Mal dieselbe!), bei der das Problem auftritt.

4 Ein-/Ausgabe und Dateisysteme (10 Punkte)

- a) **Dateioperationen (6 Punkte)** Beantworten Sie die folgenden Fragen zu dem kurzen C-Programm. `#include` der Systemheader und Fehlerabfragen wurden der Einfachheit halber weggelassen. Gehen Sie von einer fehlerfreien Abarbeitung aller Systemaufrufe aus.

Die Datei `datei.txt` hat folgenden Inhalt:

`Live_for_today!`

```
1 int main() {
2     struct stat stats;
3     FILE *filestream;
4     char *block="***#";
5
6     stat("datei.txt", &stats);
7     if(!S_ISREG(stats.st_mode)) return 1;
8
9     filestream = fopen("datei.txt", "r+");
10    fwrite(block, 2, 1, filestream);
11    fseek(filestream, -5, SEEK_END);
12    fwrite(block + 2, 2, 1, filestream);
13    fclose(filestream);
14
15    return 0;
16 }
```

1. **stat (2 Punkte)** Wozu dienen die Zeilen 6 und 7?

2. **fseek (2 Punkte)** Beschreiben Sie die genaue Funktion des `fseek`-Aufrufs in Zeile 11.

3. **Textdatei (2 Punkte)** Geben Sie an, was nach der Ausführung des Programms in der Datei `datei.txt` steht.

- b) **E/A-Scheduling (4 Punkte)** Erläutern Sie die E/A-Scheduling-Verfahren „Elevator“ und „Shortest Seek Time First“ (SSTF). Welches Problem besteht bei SSTF im Gegensatz zu „Elevator“? Erklären Sie beispielhaft wie es zu dem Problem kommen kann.
