

---

# 第三章 非线性规划

第一节 非线性规划的数学模型及基本概念 4. 1

第三节 一维搜索 4. 3

第四节 无约束优化问题的解法 4. 4

    最速下降法 4. 4. 2

    共轭梯度法 4. 4. 4

第六节 罚函数解法 5. 2

---

# 第三章 非线性规划

## 第四节 无约束优化问题的解法

➡ 最速下降法

- *Newton*法
- 拟*Newton*法
- 共轭梯度法

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

➡ 收敛性问题的基本概念

- 最速下降法的迭代原理
- 最速下降法的迭代步骤
- 最速下降法的举例
- 最速下降法的收敛结论

## 1. 收敛性问题的基本概念

### 定义3-9

若序列 $\{X^{(k)}\}$ , 对于 $\forall \varepsilon > 0$ , 存在正整数 $N(\varepsilon)$ ,

当 $k > N$ 时, 有 $\|X^{(k)} - X^*\| < \varepsilon$ , 即 $\|X^{(k)} - X^*\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$ ,

则称 $\{X^{(k)}\}$ 收敛于 $X^*$ , 记为 $X^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} X^*$ .

## 1. 收敛性问题的基本概念

$$\text{若 } \|X^{(k)} - X^*\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0, \\ \text{则 } X^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} X^*.$$

### 定义3-10

若  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$ ，且满足  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\|X^{(k+1)} - X^*\|}{\|X^{(k)} - X^*\|^p} = \alpha < \infty$ ，  
则  $p$  称为  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$  的阶。

当  $p = 1$  时，称为一阶收敛；

当  $p = 2$  时，称为二阶收敛；

当  $1 < p < 2$  时，称为超线性收敛；

## 1. 收敛性问题的基本概念

$$\text{若 } \|X^{(k)} - X^*\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0, \\ \text{则 } X^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} X^*.$$

### 定义3-10

若  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$ ，且满足  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\|X^{(k+1)} - X^*\|}{\|X^{(k)} - X^*\|^p} = \alpha < \infty$ ，  
则  $p$  称为  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$  的阶。

当  $p = 2$  时， $\|X^{(k+1)} - X^*\|$  与  $\|X^{(k)} - X^*\|^2$  同阶无穷小

当  $\alpha = 1, k \rightarrow \infty$  时， $\|X^{(k+1)} - X^*\| \approx \|X^{(k)} - X^*\|$

$\ X^{(k)} - X^*\ $	$\ X^{(k+1)} - X^*\ $	$\ X^{(k+2)} - X^*\ $	$\ X^{(k+3)} - X^*\ $	$\ X^{(k+4)} - X^*\ $
0.1	0.01	0.0001	$10^{-8}$	$10^{-16}$

## 1. 收敛性问题的基本概念

$$\text{若 } \|X^{(k)} - X^*\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0, \\ \text{则 } X^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} X^*.$$

### 定义3-10

若  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$ ，且满足  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\|X^{(k+1)} - X^*\|}{\|X^{(k)} - X^*\|^p} = \alpha < \infty$ ，  
则  $p$  称为  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$  的阶。

当  $p = 1$  时， $\|X^{(k+1)} - X^*\|$  与  $\|X^{(k)} - X^*\|$  同阶无穷小

当  $\alpha = 1, k \rightarrow \infty$  时， $\|X^{(k+1)} - X^*\| \approx \|X^{(k)} - X^*\|$

$\ X^{(k)} - X^*\ $	$\ X^{(k+1)} - X^*\ $	$\ X^{(k+2)} - X^*\ $	$\ X^{(k+3)} - X^*\ $	$\ X^{(k+4)} - X^*\ $
0.1	0.09	0.05	0.02	0.01

## 1. 收敛性问题的基本概念

$$\text{若 } \|X^{(k)} - X^*\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0, \\ \text{则 } X^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} X^*.$$

### 定义3-10

若  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$ ，且满足  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\|X^{(k+1)} - X^*\|}{\|X^{(k)} - X^*\|^p} = \alpha < \infty$ ，  
则  $p$  称为  $\{X^{(k)}\}$  收敛于  $X^*$  的阶。

当  $p = 1$  时，称为一阶收敛；

当  $p = 2$  时，称为二阶收敛；

当  $1 < p < 2$  时，称为超线性收敛；



## 1. 收敛性问题的基本概念

### 定义3-12

若某算法对于任意正定二次目标函数,从任意初始点出发,都能经过**有限次迭代**达到其极小点,则该算法称为具有**二次终止性**的算法或二次收敛算法.

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$$

当  $Q$  为正定阵时, 称  $f(X)$  为正定二次函数。

**结论:** 正定二次函数  $f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$  有唯一  
全局极小点:  $X^* = -Q^{-1}b$

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

- ✓ 收敛性问题的基本概念
- ➡ 最速下降法的迭代原理
  - 最速下降法的迭代步骤
  - 最速下降法的举例
  - 最速下降法的收敛结论

## 2. 迭代原理

**梯度的性质：**函数 $f(X)$ 在  
是 $X^{(k)}$ 处函数

证明：

一元函数泰勒公式：

$$f(x^{(k)} + h) = f(x^{(k)}) + f'(x^{(k)})h + o(h)$$

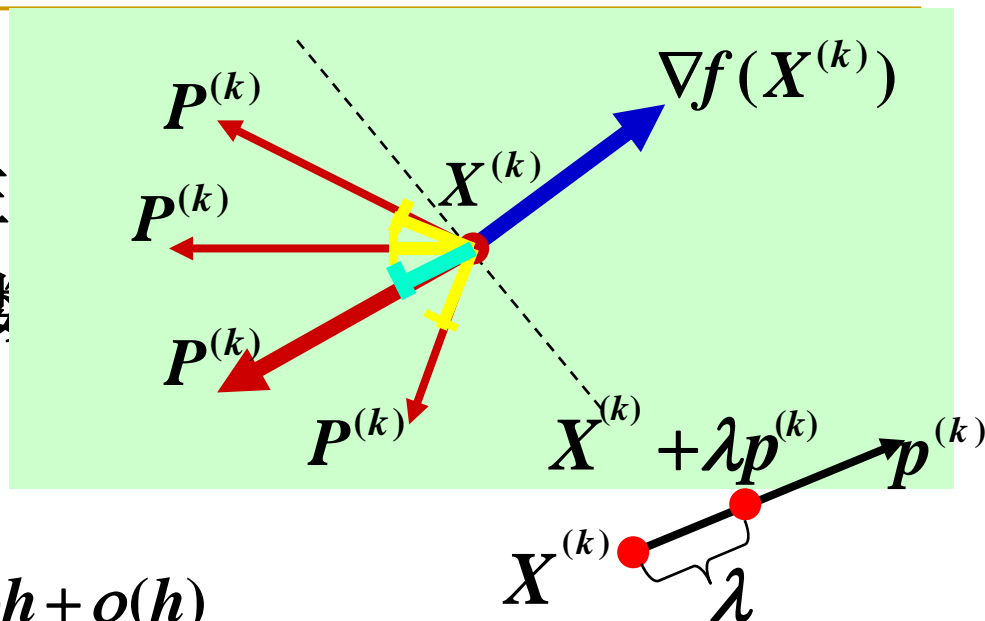
$$f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)}) + \lambda \nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} + o(\lambda)$$

$$f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) - f(X^{(k)}) = \lambda \nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} + o(\lambda)$$

$$= \lambda \underbrace{(\nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)})}_{< 0} + \frac{o(\lambda)}{\lambda} < 0 \quad \lambda \text{充分小时}$$

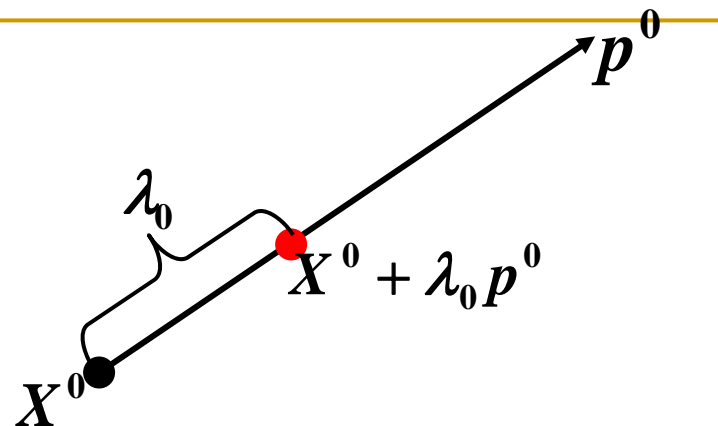
**结论：**当  $\nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} < 0$  时， $p^{(k)}$  是  $f(X)$  在  $X^{(k)}$  处的下降方向。

$$\nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} = \|\nabla f(X^{(k)})\| \|p^{(k)}\| \cos \theta \quad \cos \theta = -1 \rightarrow \theta = \pi$$



## 2. 迭代原理

$$\min_{X \in R^n} f(X) \quad \lambda_0 \text{ —— 最优步长}$$

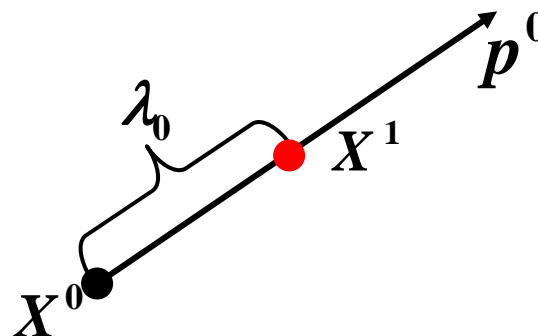


$$X^0, \quad p^0 = -\nabla f(X^0), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), \quad X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0$$

$$f(X^0) > f(X^1)$$

## 最速下降法迭代原理：

$$\min_{X \in R^n} f(X) = x_1^4 + x_2^2 + 2$$
$$\nabla f(X) = (4x_1^3, 2x_2)^T$$



$$X^0, p^0 = -\nabla f(X^0), \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0$$

$$X^0 = (1, 1)^T, p^0 = -\nabla f(X^0) = -(4, 2)^T$$

$$X^0 + \lambda p^0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - 4\lambda \\ 1 - 2\lambda \end{pmatrix}$$

$$f(X^0 + \lambda p^0) = (1 - 4\lambda)^4 + (1 - 2\lambda)^2 + 2 = F(\lambda)$$

$$\min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = F(\lambda)$$

$\lambda$	$F(\lambda)$
0	4
0.5	3
1	84

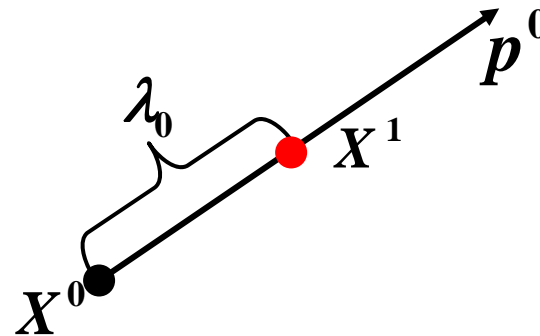
一维搜索找极小点  $\lambda_0$  : 1)确定[0, 1], 精度0.1

2)用0.618法得到  $\lambda_0 = 0.34375$

线性规划3-4

## 最速下降法迭代原理:

$$\min_{X \in R^n} f(X) = x_1^4 + x_2^2 + 2$$
$$\nabla f(X) = (4x_1^3, 2x_2)^T$$



$$X^0, p^0 = -\nabla f(X^0), \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0$$

$$X^0 = (1, 1)^T, p^0 = -\nabla f(X^0) = -(4, 2)^T$$

$$X^0 + \lambda p^0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - 4\lambda \\ 1 - 2\lambda \end{pmatrix}$$

$$f(X^0 + \lambda p^0) = (1 - 4\lambda)^4 + (1 - 2\lambda)^2 + 2 = F(\lambda)$$

$$\min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = F(\lambda) \quad \lambda_0 = 0.34375$$

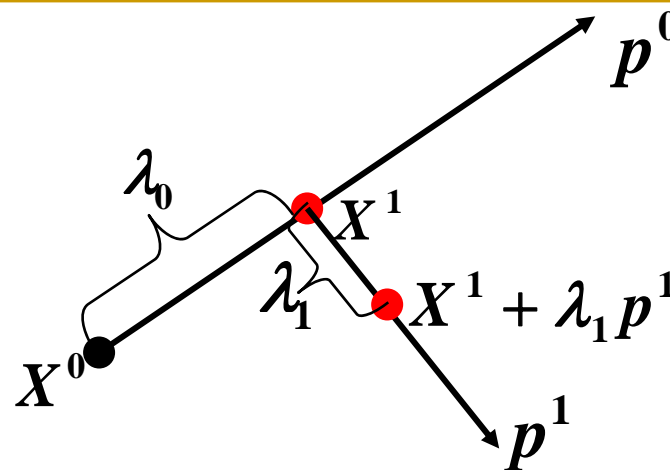
$$X^1 = (1, 1)^T - 0.34375(4, 2)^T = (-0.375, 0.3125)^T$$

$$f(X_1) = 2.11743 < f(X_0) = 4$$

## 2. 迭代原理

$$\min_{X \in R^n} f(X) \quad \lambda_0 \text{——最优步长}$$

$$\lambda_1 \text{——最优步长}$$



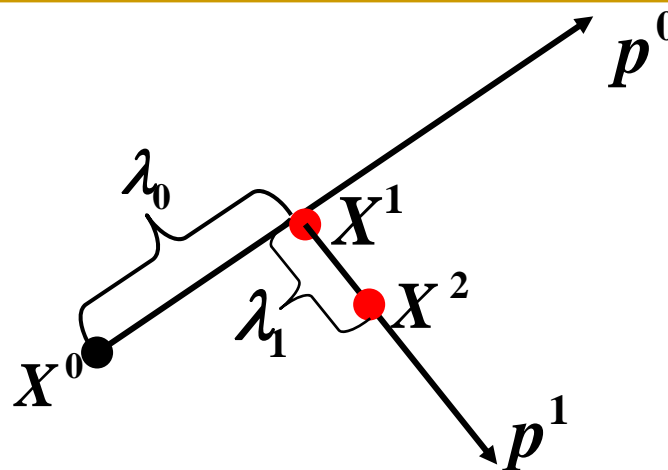
$$X^0, \quad p^0 = -\nabla f(X^0), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), \quad X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0$$
$$X^1, \quad p^1 = -\nabla f(X^1), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^1 + \lambda p^1) = f(X^1 + \lambda_1 p^1), \quad X^2 = X^1 + \lambda_1 p^1$$

$$f(X^0) > f(X^1) > f(X^2)$$

## 2. 迭代原理

$$\min_{X \in R^n} f(X) \quad \lambda_0 \text{——最优步长}$$

$$\lambda_1 \text{——最优步长}$$



$$\begin{aligned} X^0, \quad p^0 &= -\nabla f(X^0), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), \quad X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0 \\ X^1, \quad p^1 &= -\nabla f(X^1), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^1 + \lambda p^1) = f(X^1 + \lambda_1 p^1), \quad X^2 = X^1 + \lambda_1 p^1 \\ X^k, \quad p^k &= -\nabla f(X^k), \quad \min_{\lambda \geq 0} f(X^k + \lambda p^k) = f(X^k + \lambda_k p^k), \quad X^{k+1} = X^k + \lambda_k p^k \end{aligned}$$

得到一个点列:  $X^0, X^1, \dots, X^{(k)}, \dots$ ,

$$\text{可以证明: } f(X^{(k)}) \text{ 严格 } \downarrow, \therefore X^{(k)} \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} X^* \text{ (Th 3-10),}$$

**线性收敛** (Th 3-11)

$$f(X^0) > f(X^1) > f(X^2) > \dots > f(X^k) > f(X^{k+1})$$



## 2. 迭代原理 $\min_{X \in R^n} f(X)$

$$\begin{aligned} X^0, p^0 &= -\nabla f(X^0), \min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0 \\ X^1, p^1 &= -\nabla f(X^1), \min_{\lambda \geq 0} f(X^1 + \lambda p^1) = f(X^1 + \lambda_1 p^1), X^2 = X^1 + \lambda_1 p^1 \\ X^k, p^k &= -\nabla f(X^k), \min_{\lambda \geq 0} f(X^k + \lambda p^k) = f(X^k + \lambda_k p^k), X^{k+1} = X^k + \lambda_k p^k \end{aligned}$$

得到一个点列 :  $X^0, X^1, \dots, X^{(k)}, \dots$ ,

证明:  $f(X^{(k)})$  严格  $\downarrow$

$$\because \nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})^T \nabla f(X^{(k)}) = -\|\nabla f(X^{(k)})\|^2 < 0$$

$$f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)}) + \lambda \nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} + o(\lambda)$$

$$f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) - f(X^{(k)}) = \lambda \nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)} + o(\lambda)$$

$$= \lambda \underbrace{(\nabla f(X^{(k)})^T p^{(k)})}_{< 0} + \frac{o(\lambda)}{\lambda} < 0 \quad \lambda > 0 \text{ 充分小时}$$

$$\therefore f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}) - f(X^{(k)}) < 0 \therefore f(X^{(k)}) \text{ 严格 } \downarrow, \therefore X^{(k)} \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} X^*$$

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

- ✓ 收敛性问题的基本概念
- ✓ 最速下降法的迭代原理
- ➡ 最速下降法的迭代步骤
  - 最速下降法的举例
  - 最速下降法的收敛结论

### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k : \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

$k = 0$   $p^0 = -\nabla f(X^0)$ ,  $\|p^{(0)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是取  $X^* = X^{(0)}$ , 否则

$$\min_{\lambda \geq 0} f(X^0 + \lambda p^0) = f(X^0 + \lambda_0 p^0), \quad X^1 = X^0 + \lambda_0 p^0$$

$k = 1$   $p^1 = -\nabla f(X^1)$ ,  $\|p^{(1)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是取  $X^* = X^{(1)}$ , 否则

$$\min_{\lambda \geq 0} f(X^1 + \lambda p^1) = f(X^1 + \lambda_1 p^1), \quad X^2 = X^1 + \lambda_1 p^1$$

$k = 2$   $p^2 = -\nabla f(X^2)$ ,  $\|p^{(2)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是取  $X^* = X^{(2)}$ , 否则

$$\min_{\lambda \geq 0} f(X^2 + \lambda p^2) = f(X^2 + \lambda_2 p^2), \quad X^3 = X^2 + \lambda_2 p^2$$

规划3-4

### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k : \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

### 注释:

1<sup>0</sup> 停机准则: 设  $\nabla f(X)$  连续 (即  $f(X)$  连续可微)  $\min_{X \in R^n} f(X)$

当  $X^{(k)} \rightarrow X^*$  时,  $\nabla f(X^{(k)}) \rightarrow \nabla f(X^*) = 0$  (一阶必要条件)

$$\|\nabla f(X^{(k)})\| \rightarrow \|\nabla f(X^*)\| = 0$$

$$\|\nabla f(X^{(k)})\| < \varepsilon \longrightarrow \|p^{(k)}\| < \varepsilon$$

### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ ,

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* =$

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

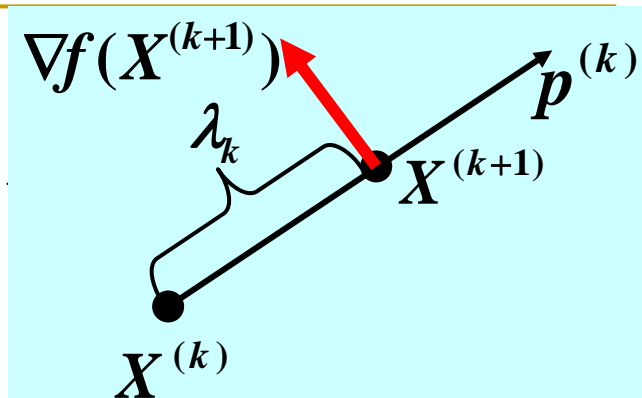
**注释:**

**2<sup>0</sup> 结论:** 一维搜索最优解的梯度  $\nabla f(X^{(k+1)})$  与搜索方向  $p^{(k)}$  **正交**

**证明:**

$$\because \min_{\lambda \geq 0} \underbrace{f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)})}_{\varphi(\lambda)} = \underbrace{f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})}_{\varphi(\lambda_k)} \quad \begin{aligned} \varphi'(\lambda) &= \nabla f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)})^T p^{(k)} \\ \varphi'(\lambda_k) &= \nabla f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})^T p^{(k)} \end{aligned}$$

$$\therefore 0 = \varphi'(\lambda_k) = \nabla f(X^{(k+1)})^T p^{(k)} \quad (3-11)$$



### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ ,

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* =$

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k$ ,  $\min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

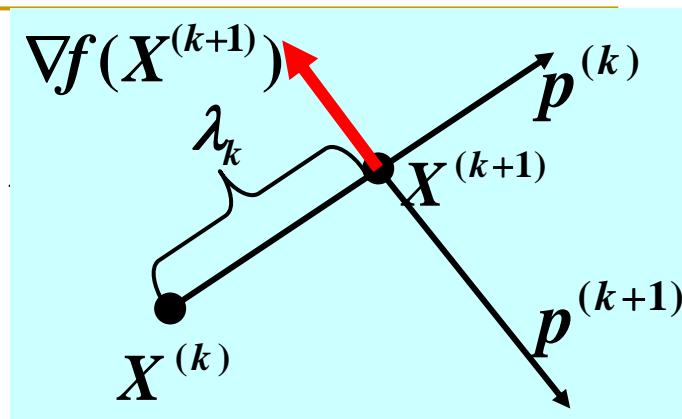
5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

**注释:**

**3<sup>0</sup> 结论:** 最速下降法的任何两个相邻搜索方向 **正交** (垂直)

$$\because \min_{\lambda \geq 0} \underbrace{f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)})}_{\varphi(\lambda)} = \underbrace{f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})}_{\varphi(\lambda_k)} \quad \varphi'(\lambda) = \nabla f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)})^T p^{(k)}$$

$$\therefore 0 = \varphi'(\lambda_k) = \nabla f(X^{(k+1)})^T p^{(k)} \quad (3-11) \longrightarrow p^{(k+1)T} p^{(k)} = 0$$



### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

**注释:**

4<sup>0</sup> 将一维搜索用于正定二次函数:  $f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$

则可以得到  $\lambda_k$  的表达式: 令  $g^{(k)} = \nabla f(X^{(k)})$

$$\lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}} \quad (3-13)$$

### 3. 迭代步骤

4<sup>0</sup> 将一维搜索用于正定二次函数:  $f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$

则可以得到  $\lambda_k$  的表达式: 令  $g^{(k)} = \nabla f(X^{(k)})$

$$\lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}} \quad (3-13)$$

$$\nabla f(X) = QX + b$$

$$X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$$

$$\nabla f(X^{(k+1)})^T p^{(k)} = 0$$

证明:

$$\begin{aligned} g^{(k)} &= \nabla f(X^{(k)}) = QX^{(k)} + b \\ g^{(k+1)} &= \nabla f(X^{(k+1)}) = QX^{(k+1)} + b = Q(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}) + b \\ &= QX^{(k)} + \lambda_k Qp^{(k)} + b = g^{(k)} + \lambda_k Qp^{(k)} \end{aligned}$$

$$\because 0 = g^{(k+1)T} p^{(k)} = (g^{(k)} + \lambda_k Qp^{(k)})^T p^{(k)} = g^{(k)T} p^{(k)} + \lambda_k p^{(k)T} Qp^{(k)}$$

$$\therefore \lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Qp^{(k)}}$$

■ 注释: 该公式具有普遍性



### 3. 迭代步骤

$$\min_{X \in R^n} f(X)$$

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k$ ,  $\min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

**注释:**

4<sup>0</sup> 将一维搜索用于正定二次函数:  $f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$

则可以得到  $\lambda_k$  的表达式: 令  $g^{(k)} = \nabla f(X^{(k)})$

$$\lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}} \quad (3-13)$$

### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

**注释:**

5<sup>0</sup> 将最速下降法用于正定二次函数:  $f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$

则可以得到  $\lambda_k$  的表达式: 令  $g^{(k)} = \nabla f(X^{(k)})$

$$\lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}} \quad (3-13) \xrightarrow{p^{(k)} = -g^{(k)}} \lambda_k = \frac{g^{(k)T} g^{(k)}}{g^{(k)T} Q g^{(k)}} \quad (3-14)$$

### 3. 迭代步骤

1<sup>0</sup> 取初始点  $X^{(0)}$ , 容许误差 (精度)  $\varepsilon > 0$ , 令  $k := 0$

2<sup>0</sup> 计算  $p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$

3<sup>0</sup> 检验  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是迭代终止, 取  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转 4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求最优步长  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)

5<sup>0</sup> 令  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}$ , 令  $k := k + 1$ , 转 2<sup>0</sup>

**注释:**

5<sup>0</sup> 最速下降法, *Newton*法, 拟*Newton*法, 共轭梯度法的区别

就是搜索方向  $p^{(k)}$  取得不同。

$$p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$$

$$p^{(k)} = -G(X^{(k)})^{-1} \nabla f(X^{(k)})$$

$$p^{(k)} = -H^{(k)} \nabla f(X^{(k)})$$

$$p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)}) + \beta_{k-1} p^{(k-1)}$$

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

- ✓ 收敛性问题的基本概念
- ✓ 最速下降法的迭代原理
- ✓ 最速下降法的迭代步骤
- ➡ 最速下降法的举例
  - 最速下降法的收敛结论

## 4. 举例

$$f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$$

例3-10 用最速下降法求  $f(X) = x_1^2 + 4x_2^2$  的极小点，  
迭代两次。  $X^{(0)} = (1, 1)^T, \varepsilon = 10^{-4}$        $X^* = (0, 0)^T$

解：

## 4. 举例

$$f(X) = \frac{1}{2} X^T Q X + b^T X + c$$

例3-10 用最速下降法求  $f(X) = x_1^2 + 4x_2^2$  的极小点，  
迭代两次。  $X^{(0)} = (1,1)^T, \varepsilon = 10^{-4}$

解：

$$f(X) = \frac{1}{2}(2x_1^2 + 8x_2^2) = \frac{1}{2} X^T Q X \quad Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \quad g(X) = \nabla f(X) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 8x_2 \end{pmatrix}$$

$$2^0 \quad p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)}) \quad X^{(0)} = (1, 1)^T, \varepsilon = 10^{-4}$$

$$3^0 \quad \|p^{(k)}\| \leq \varepsilon? \text{ 若是, } X^* = X^{(k)}, \text{ 否则转 } 4^0$$

$$4^0 \quad \text{求 } \lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}) \text{ (一维搜索)} \quad 4^0 \quad \lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}}$$

$$5^0 \quad X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}, k := k + 1, \text{ 转 } 2^0$$

解:

$$f(X) = \frac{1}{2}(2x_1^2 + 8x_2^2) = \frac{1}{2} X^T Q X \quad Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \quad g(X) = \nabla f(X) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 8x_2 \end{pmatrix}$$

$$1 \quad k = 0$$

$$(2) \quad p^{(0)} = -g^{(0)} = -\begin{pmatrix} 2 \\ 8 \end{pmatrix} \quad (3) \quad \|p^{(0)}\| = \sqrt{(-2)^2 + (-8)^2} = \sqrt{68} \text{ (太大)}$$

$$(4) \quad \lambda_0 = -\frac{g^{(0)T} p^{(0)}}{p^{(0)T} Q p^{(0)}} = \frac{(2, 8) \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \end{pmatrix}}{(2, 8) \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \end{pmatrix}} = \frac{68}{520} = 0.13077$$

$$2^0 p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$$

3<sup>0</sup>  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是,  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索) 4<sup>0</sup>  $\lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}}$

5<sup>0</sup>  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}, k := k + 1$ , 转2<sup>0</sup>

解:

$$f(X) = \frac{1}{2}(2x_1^2 + 8x_2^2) = \frac{1}{2} X^T Q X \quad Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \quad g(X) = \nabla f(X) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 8x_2 \end{pmatrix}$$

1  $k = 0$

$$(2) p^{(0)} = -g^{(0)} = -\begin{pmatrix} 2 \\ 8 \end{pmatrix} \quad (3) \|p^{(0)}\| = \sqrt{(-2)^2 + (-8)^2} = \sqrt{68} \text{ (太大)}$$

$$(4) \lambda_0 = 0.13077$$

$$(5) X^{(1)} = X^{(0)} + \lambda_0 p^{(0)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 0.13077 \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.73846 \\ -0.04616 \end{pmatrix} \quad k = 1$$



$$2^0 p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$$

3<sup>0</sup>  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是,  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索)  $4^0 \lambda_k = -\frac{g^{(k)T} p^{(k)}}{p^{(k)T} Q p^{(k)}}$

5<sup>0</sup>  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}, k := k + 1$ , 转2<sup>0</sup>

解:

$$f(X) = \frac{1}{2}(2x_1^2 + 8x_2^2) = \frac{1}{2} X^T Q X \quad Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \quad g(X) = \nabla f(X) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 8x_2 \end{pmatrix}$$

2  $k=1$

$$X^{(1)} = \begin{pmatrix} 0.73846 \\ -0.04616 \end{pmatrix} \quad (2) p^{(1)} = -g^{(1)} = -\begin{pmatrix} 1.47692 \\ -0.39623 \end{pmatrix} \quad (3) \|p^{(1)}\| = 1.52237$$

$$(4) \lambda_1 = -\frac{g^{(1)T} p^{(1)}}{p^{(1)T} Q p^{(1)}} = 0.425$$

$$(5) X^{(2)} = X^{(1)} + \lambda_1 p^{(1)} = \begin{pmatrix} 0.73846 \\ -0.04616 \end{pmatrix} - 0.425 \begin{pmatrix} 1.47692 \\ -0.39623 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.11076 \\ 0.11076 \end{pmatrix} \quad k=2$$

线性规划3-4

$$2^0 p^{(k)} = -\nabla f(X^{(k)})$$

3<sup>0</sup>  $\|p^{(k)}\| \leq \varepsilon$ ? 若是,  $X^* = X^{(k)}$ , 否则转4<sup>0</sup>

4<sup>0</sup> 求  $\lambda_k, \min_{\lambda \geq 0} f(X^{(k)} + \lambda p^{(k)}) = f(X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)})$  (一维搜索) 4<sup>0</sup>  $\lambda_k = \frac{g^{(k)T} g^{(k)}}{g^{(k)T} Q g^{(k)}}$

5<sup>0</sup>  $X^{(k+1)} = X^{(k)} + \lambda_k p^{(k)}, k := k + 1$ , 转2<sup>0</sup>

解:

$$f(X) = \frac{1}{2}(2x_1^2 + 8x_2^2) = \frac{1}{2} X^T Q X \quad Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \quad g(X) = \nabla f(X) = \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 8x_2 \end{pmatrix}$$

3  $k=2$

$$X^{(2)} = \begin{pmatrix} 0.11076 \\ 0.11076 \end{pmatrix} \quad (2)p^{(2)} = -g^{(2)} = -\begin{pmatrix} 0.22152 \\ 0.88608 \end{pmatrix}$$

$$(3) \|p^{(2)}\| = 0.91335 \text{ (太大) 继续迭代。}$$

**注释:** 最速下降法收敛速度很慢。

## 4. 举例

例3-10 用最速下降法求  $f(X) = x_1^2 + 4x_2^2$  的极小点，  
迭代两次。  $X^{(0)} = (1,1)^T, \varepsilon = 10^{-4}$

### 注释：

本例的计算结果如图3-14(P156).迭代点在向极小点靠近的过程中形成一条锯齿折线,这种现象称为锯齿现象.这是由于最速下降法的任何两个相邻搜索方向正交.因此,从直观上可以看到,在远离极小点的地方,每次迭代可使目标函数值有较大的下降,但越接近极小点,由于锯齿现象,函数值下降速度显著变慢.

**优点：** 计算简单,存储量小.

**缺点：** 由于锯齿现象,迭代后期收敛速度变慢.

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

- ✓ 收敛性问题的基本概念
- ✓ 最速下降法的迭代原理
- ✓ 最速下降法的迭代步骤
- ✓ 最速下降法的举例
- ➡ 最速下降法的收敛结论

## 5. 最速下降法的收敛结论

最速下降法所产生的迭代点列

$$X^{(k)} \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} X^* \quad (\text{定理 3-10})$$

**线性收敛**      (定理 3-11)

$X^*$  是  $\min_{X \in R^n} f(X)$  的局部最优解

## 一. 最速下降法

$$(NP) \min_{X \in R^n} f(X)$$

- ✓ 收敛性问题的基本概念
- ✓ 最速下降法的迭代原理
- ✓ 最速下降法的迭代步骤
- ✓ 最速下降法的举例
- ✓ 最速下降法的收敛结论

作业：P245 14

作业：P155 14