# 追赶法解摄动理论及其应用（1-20）方程

# 2. 稳定性理论及连续性方程（1.7）（1.8）画图

种群甲的数量：

种群乙的数量：

已知条件：

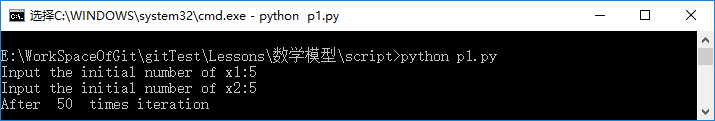
令方程的等号右边等于0，可以得到4个平衡点

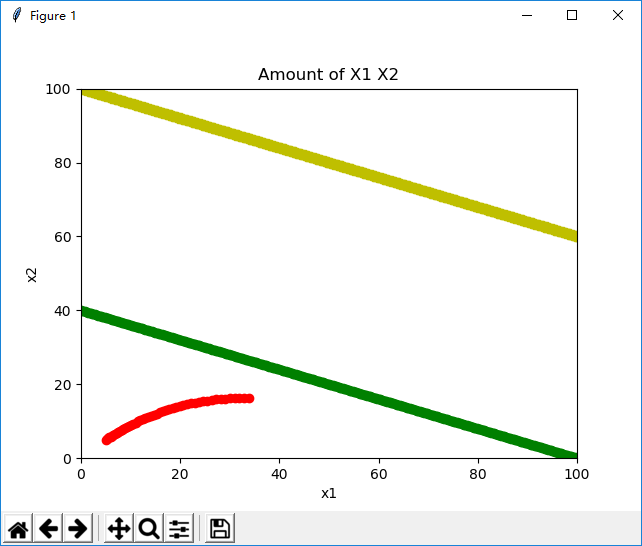
（对应程序p1.py）

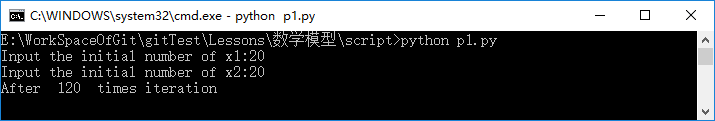
令

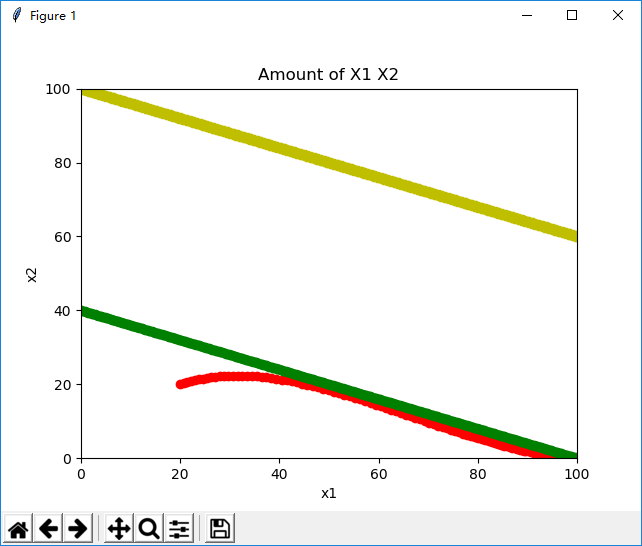
初始条件：

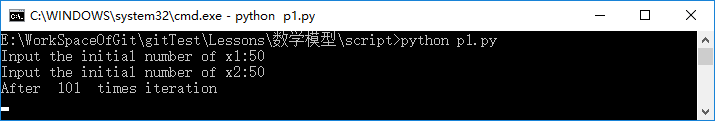
程序运行截图：

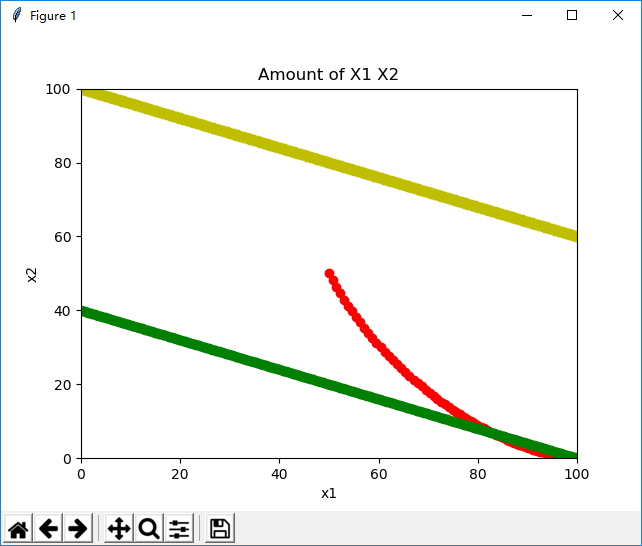










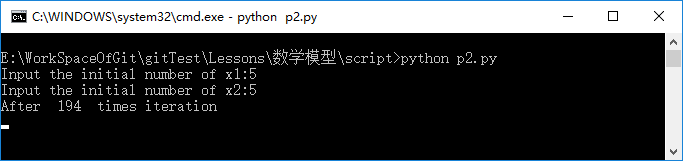


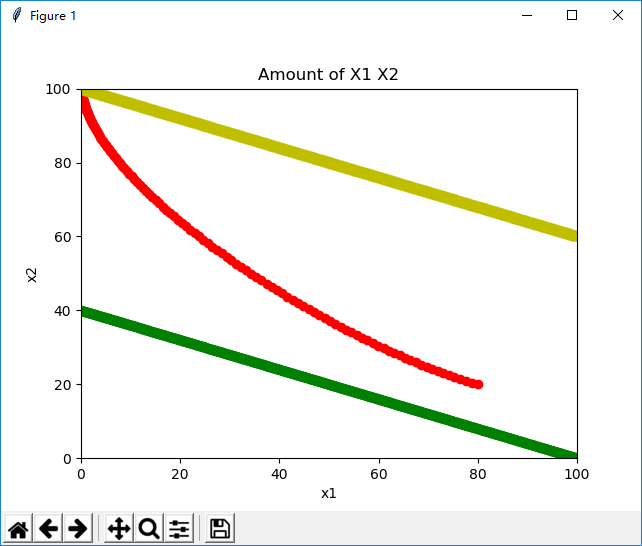
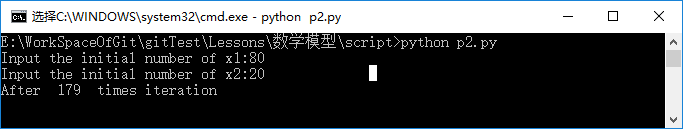
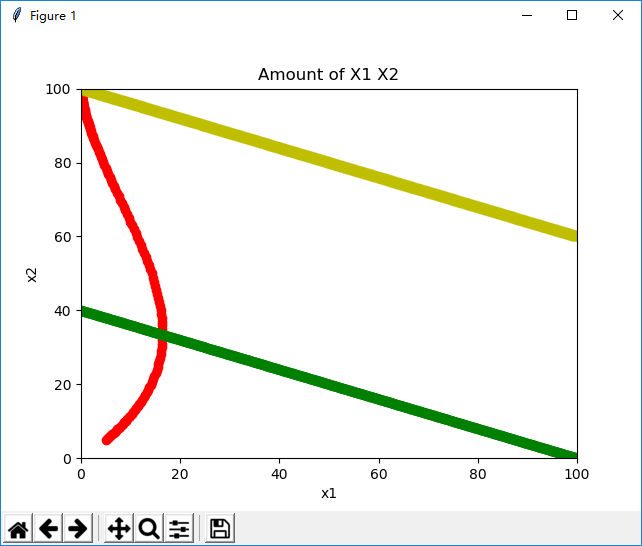
（对应程序p2.py）

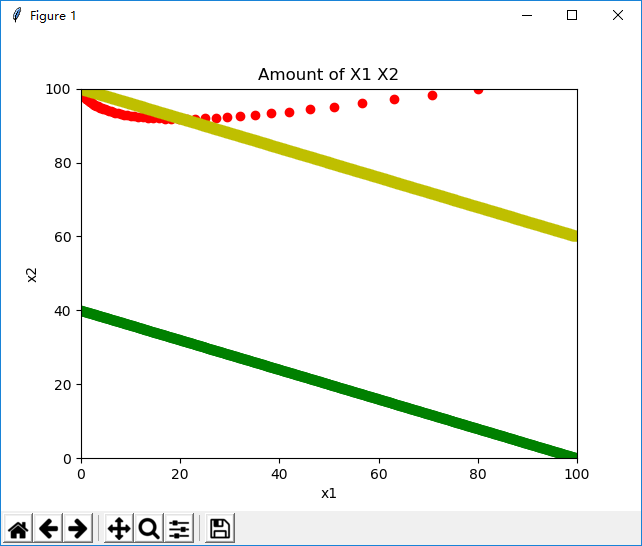
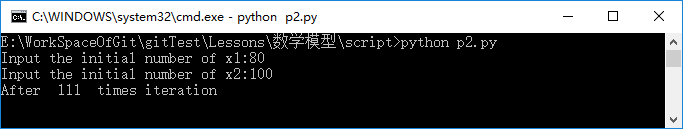
令

初始条件：

程序运行截图：







（对应程序p32.py）

令

初始条件：

程序运行截图：

