

第五章 频率响应法

- 5.1 频率特性的基本概念
- 5.2 典型环节的频率特性
- 5.3 开环系统频率特性图的绘制
- 5.4 控制系统的频域稳定判据
- 5.5 稳定裕量
- 5.6 开环系统频率特性与闭环系统性能的关系
- 5.7 闭环频率特性和频域性能指标



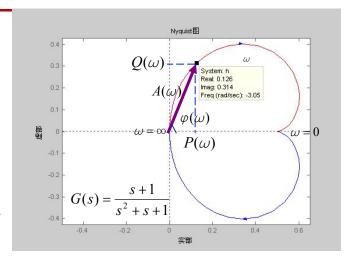
5.2典型环节的频率特性-Nyquist图

- ▶比例环节
- ▶积分环节
- ▶惯性环节
- ▶振荡环节
- ▶微分环节
- **▶延迟环节**



幅相曲线 (Nyquist plots/ Polar plots)

- ▶ 复平面[G]上用一条曲线表示ω由0 → ∞时的 频率特性: 即矢量G(jω)的端点轨迹形成的图 形,ω是参变量。
- 极坐标图是以开环频率特性的实部为直角坐标 横坐标,以其虚部为纵坐标,以ω为参变量画 出幅值与相位之间的关系。
- ▶ 在曲线的上的任意一点可以确定实频、虚频、 幅频和相频特性。
- ▶ 根据频率特性和传递函数的关系,可知:频率 特性曲线是s平面上变量s沿正虚轴变化时在 G(s)平面上的映射。
- ightharpoonup 幅频特性是 ω 的偶函数,而相频特性是 ω 的奇函数,因此当 ω 从 $0 \to \infty$ 的频率特性曲线和 ω 从 $-\infty \to 0$ 的频率特性曲线是对称于实轴的。



$$G(j\omega) = A(\omega) \angle \varphi(\omega)$$
$$= P(\omega) + jQ(\omega)$$

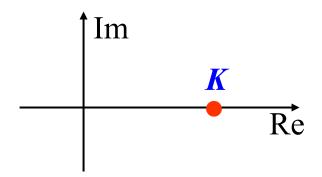
- 优点:可在一张图上绘出整个频率域的频率响应特性;
- ▶ 缺点:不能明显地表示出 开环传递函数中每个典型 环节的作用。



1.比例环节: G(s) = K, $G(j\omega) = K$

实频特性: $P(\omega) = K$; 虚频特性: $Q(\omega) = 0$;

幅频特性: $A(\omega) = K$; 相频特性: $\varphi(\omega) = 0$



比例环节的极坐标图为实轴上的K点。



2.积分环节:
$$G(s) = \frac{1}{s}$$

が率特性:
$$G(j\omega) = \frac{1}{j\omega} = -j\frac{1}{\omega} = \frac{1}{\omega}e^{-j\frac{\pi}{2}}$$

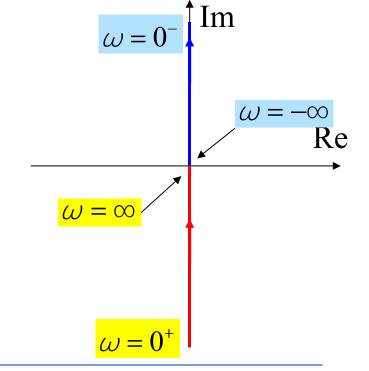
$$A(\omega) = \frac{1}{\omega} \qquad \varphi(\omega) = \arctan(-\frac{1}{\omega}/0) = -\frac{\pi}{2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega}$$
 $\varphi(\omega) = \arctan(-\frac{1}{\omega}/0) = -\frac{\pi}{2}$

$$P(\omega) = 0$$
 $Q(\omega) = -\frac{1}{\omega}$

积分环节的极坐标图为负虑轴。 频率ω从0+→∞特性曲线由虚轴的 -∞趋向原点。

若考虑负频率部分, 当频率ω从 $-\infty \rightarrow 0^-$, 特性曲线由虚轴的原 点趋向+∞。





$$G(s) = \frac{1}{Ts + 1},$$

$$G(s) = \frac{1}{Ts+1}, \quad G(j\omega) = \frac{1}{Tj\omega+1}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + T^2 \omega^2}}, \quad \varphi(\omega) = -\arctan(T\omega)$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan(T\omega)$$

$$P(\omega) = \frac{1}{1 + T^2 \omega^2}, \qquad Q(\omega) = \frac{-T\omega}{1 + T^2 \omega^2}$$

$$Q(\omega) = \frac{-T\omega}{1 + T^2\omega^2}$$

$$\omega = 0$$
时: $A(0) = 1$, $\varphi(0) = 0$

$$\varphi(0) = 0$$

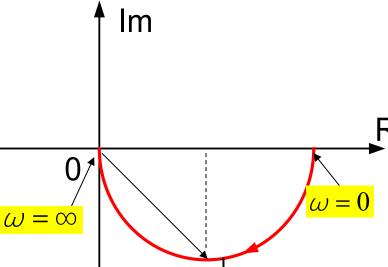
$$P(0) = 1$$
, $Q(0) = 0$

Re
$$\omega = \frac{1}{T}$$
 HJ: $A(\frac{1}{T}) = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad \varphi(\frac{1}{T}) = -45^{\circ}$

$$P(\frac{1}{T}) = \frac{1}{2}, \quad Q(\frac{1}{T}) = -\frac{1}{2}$$

$$\omega = \infty \text{ By: } A(\infty) = 0, \quad \varphi(\infty) = -90^{\circ}$$

$$P(\infty) = 0$$
, $Q(\infty) = 0$





极坐标图是一个圆,对称于实轴。证明如下:

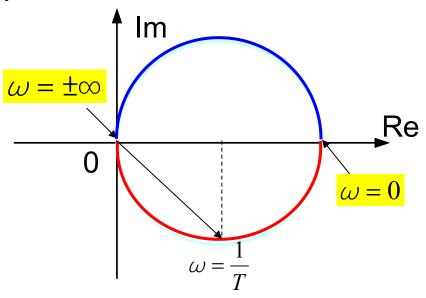
$$P(\omega) = \frac{1}{1 + T^2 \omega^2}$$

$$Q(\omega) = \frac{-T\omega}{1 + T^2 \omega^2}$$

$$\frac{Q(\omega)}{P(\omega)} = -T\omega$$

$$\therefore P = \frac{1}{1 + T^2 \omega^2} = \frac{1}{1 + (\frac{Q}{P})^2}$$

整理得:
$$(P-\frac{1}{2})^2 + Q^2 = (\frac{1}{2})^2$$



下半个圆对应于正频率部分, 上半个圆对应于负频率部分。



4.振荡环节:
$$G(s) = \frac{1}{T^2 s^2 + 2\zeta T s + 1} = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta \omega_n s + \omega_n^2}$$

讨论 $0 < \zeta < 1$ 时的情况。

$$G(j\omega) = \frac{1}{(1 - T^2\omega^2) + j2\zeta\omega T}$$

实频、虚频、幅频和相频特性分别为:

$$P(\omega) = \frac{1 - T^2 \omega^2}{(1 - T^2 \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2 T^2}, \qquad Q(\omega) = \frac{-2\zeta \omega T}{(1 - T^2 \omega^2)^2 + 4\zeta^2 \omega^2 T^2}$$

$$A(\omega) = \sqrt{P(\omega)^{2} + Q(\omega)^{2}} = \frac{1}{\sqrt{(1 - T^{2}\omega^{2})^{2} + (2\zeta\omega T)^{2}}}$$

$$\varphi(\omega) = \arctan \frac{Q(\omega)}{P(\omega)} = -\arctan \frac{2\zeta\omega T}{1 - T^2\omega^2}$$



$$P(\omega) = \frac{1 - T^{2}\omega^{2}}{(1 - T^{2}\omega^{2})^{2} + 4\zeta^{2}\omega^{2}T^{2}}$$

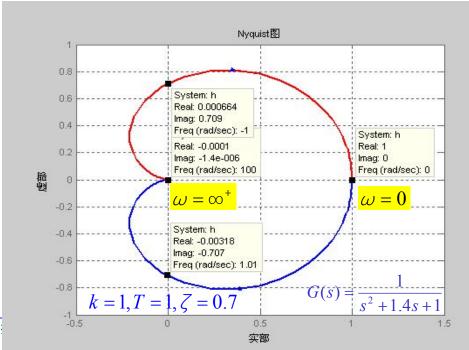
$$Q(\omega) = \frac{-2\zeta\omega T}{(1 - T^{2}\omega^{2})^{2} + 4\zeta^{2}\omega^{2}T^{2}}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{(1 - T^{2}\omega^{2})^{2} + (2\zeta\omega T)^{2}}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan\frac{2\zeta\omega T}{1 - T^{2}\omega^{2}}$$

当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = 1, \varphi(\omega) = 0$

$$P(\omega) = 1, Q(\omega) = 0$$
当 $\omega = \frac{1}{T}$ 时, $A(\omega) = \frac{1}{2\zeta}, \varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2}$;
$$P(\omega) = 0, Q(\omega) = -\frac{1}{2\zeta}$$
当 $\omega = \infty$ 时, $A(\omega) = 0, \varphi(\omega) = -\pi$

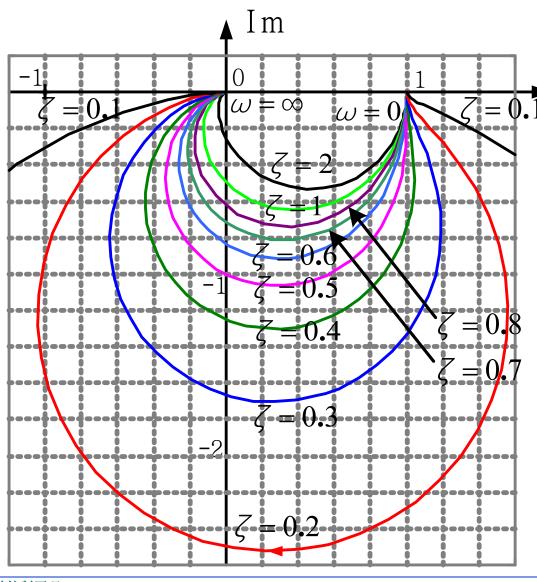


$$P(\omega) = 0, Q(\omega) = 0$$

当 ω ≥0时, $Q(\omega)$ ≤0, 曲线在3, 4象限; 当 ω <0时, 与之对称于实轴。

实际曲线还与阻尼系数有关。





由图可见无论是欠 阻尼还是过阻尼系 统,其图形的基本 形状是相同的。

当
$$\zeta \leq \frac{1}{\sqrt{2}}$$
时,
有谐振峰值。

$$\omega_r = \frac{\sqrt{1 - 2\zeta^2}}{T}$$

$$A_r = \frac{1}{2\zeta\sqrt{1-\zeta^2}}$$



谐振峰值Mr: 幅频达到的最大值

谐振频率ωr: 谐振峰值对应的输入信号频率

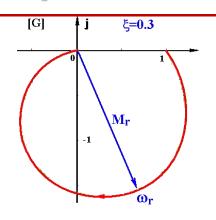
$$|G| = 1 / \sqrt{\left[1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right]^2 + \left[2\xi \frac{\omega}{\omega_n}\right]^2}$$

$$\frac{d}{d\omega}|G| = 0$$

$$\frac{d}{d\omega} \left\{ \left[1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right]^2 + \left[2\xi \frac{\omega}{\omega_n}\right]^2 \right\} = 0$$

$$2\left[1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right]\left[-2\left(\frac{\omega}{\omega_n^2}\right)\right] + 2\left[2\xi \frac{\omega}{\omega_n}\right]\left(\frac{2\xi}{\omega_n}\right) = 0$$

$$\omega_n^2$$
 ω_n^2 ω_n



例3:当
$$\xi$$
 = 0.3, ω_n = 1 时:

$$\begin{cases} \omega_r = 1 \times \sqrt{1 - 2 \times 0.3^2} = 0.9055 \\ M_r = \frac{1}{2 \times 0.3 \sqrt{1 - 0.3^2}} = 1.832 \end{cases}$$

物理意义

- 差,系统阶跃响应将产生较大的超调量。



谐振频率
$$\omega_r = \omega_n \sqrt{1-2\xi^2}$$
 谐振峰值 $M_r = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}}$ ω_r, M_r 不存在 $\xi > 0.707$ $(\beta < 45^\circ)$ $1-2\xi^2 < 0$ ω_r, M_r 不存在 $\xi = 0.707$ $(\beta = 45^\circ)$ $1-2\xi^2 > 0$ $\{\omega_r = 0\}$ $\{\omega_r = \omega_n \sqrt{1-2\xi^2} < \omega_n\}$ $\{\omega_r = \omega_n \sqrt{1-2\xi^2} < \omega_n\}$ $\{\omega_r = \omega_n \sqrt{1-\xi^2} > 1\}$ $\{\omega_r = \omega_n\}$ $\{\omega_r$



5. 微分环节:

微分环节有三种: 纯微分、一阶微分和二阶微分。传递函数分别为:

$$G(s) = s$$

$$G(s) = 1 + Ts$$

$$G(s) = T^2 s^2 + 2\zeta T s + 1$$

频率特性分别为:

$$G(j\omega) = j\omega$$

$$G(j\omega) = 1 + jT\omega$$

$$G(j\omega) = 1 - T^2\omega^2 + j2\zeta\omega T$$



①纯微分环节:

$$G(s) = s$$

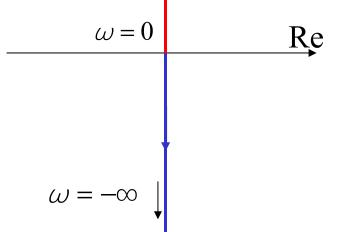
$$G(s) = s$$
 $G(j\omega) = j\omega$

$$A(\omega) = \omega, \qquad \varphi(\omega) = \begin{cases} \frac{\pi}{2}, \omega \ge 0 \\ -\frac{\pi}{2}, \omega < 0 \end{cases}$$

$$\omega = \infty$$
 Im

$$P(\omega) = 0$$
, $Q(\omega) = \omega$

微分环节的极坐标图为正虑 轴。频率ω从0→∞特性曲线 由原点趋向虚轴的+∞。





②一阶微分:

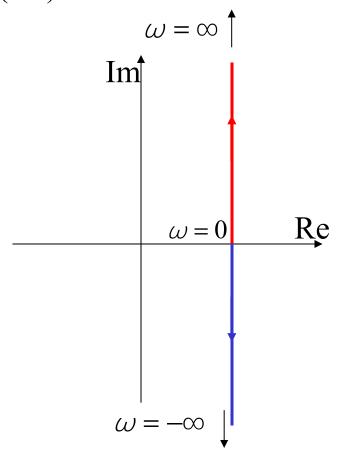
$$G(s) = Ts + 1$$

$$G(s) = Ts + 1$$
 $G(j\omega) = Tj\omega + 1$

$$A(\omega) = \sqrt{1 + T^2 \omega^2}, \quad \varphi(\omega) = \arctan(T\omega)$$

$$P(\omega) = 1$$
, $Q(\omega) = T\omega$

一阶微分环节的极坐标图 为平行于虚轴的直线。频 率ω从0→∞特性曲线相当 于纯微分环节的特性曲线 向右平移一个单位。

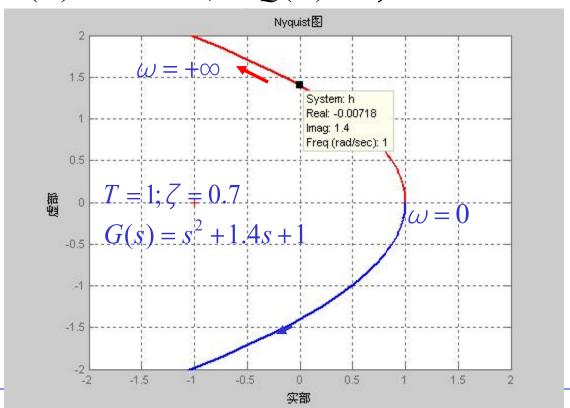




③二阶微分环节:
$$G(s) = T^2 s^2 + 2\zeta T s + 1$$

幅频和相频特性为:

$$A(\omega) = \sqrt{(1 - T^2 \omega^2)^2 + (2\zeta \omega T)^2}, \quad \varphi(\omega) = \arctan \frac{2\zeta \omega T}{1 - T^2 \omega^2}$$
$$P(\omega) = 1 - T^2 \omega^2, \quad Q(\omega) = 2\zeta \omega T$$





6.延迟环节:

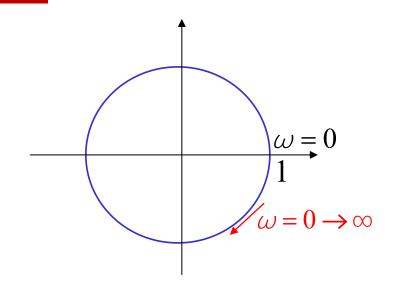
传递函数: $G(s) = e^{-\pi s}$

频率特性: $G(j\omega) = e^{-j\tau\omega}$

幅频特性: $A(\omega) = 1$

相频特性:

$$\varphi(\omega) = -\omega \tau(rad)$$
$$= -57.3\omega \tau(\deg)$$



极坐标图是一个圆心在原点, 半径为1的圆。



小结

- □ 比例环节的极坐标图
- □ 积分环节的极坐标图
- □ 惯性环节的极坐标图——极坐标图为圆。
- □ 振荡环节的极坐标图
- □ 微分环节的极坐标图—有三种形式: 纯微分、
- 一阶微分和二阶微分。
- □ 延迟环节的极坐标图

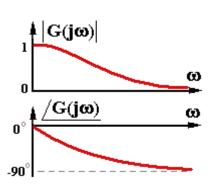


频率特性的四种表示方法复习

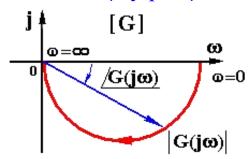
以
$$G(j\omega) = \frac{1}{Ts+1}$$
 为例。

1.频率特性

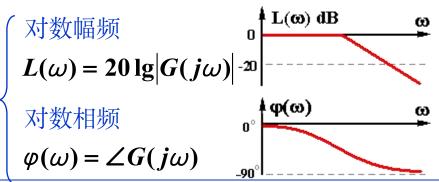
$$egin{aligned} m{\mathrm{i}} m{\mathrm{i}}} m{\mathrm{i}} m{i}} m{\mathrm{i}} m{i} m{\mathrm{i}} m{i}} m{\mathrm{i}} m{\mathrm{i}}$$



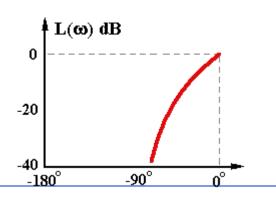
Ⅱ. 幅相特性(Nyquist)



III. 对数频率特性(Bode)



IV. 对数幅相特性(Nichols)





典型环节频率特性的Nyquist图复习

(1)
$$G(j\omega) = K$$

(2)
$$G(j\omega) = j\omega$$

(3)
$$G(j\omega) = 1/j\omega$$

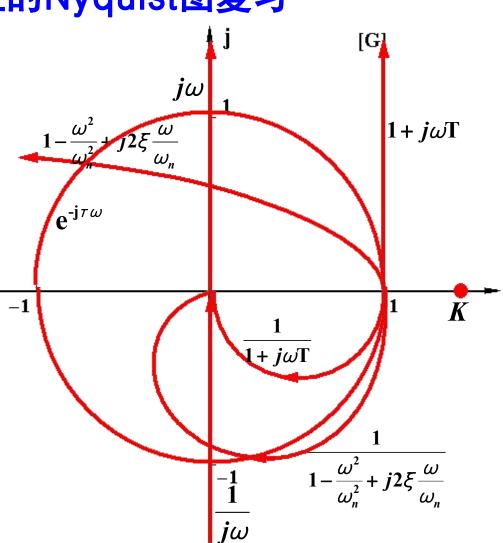
(4)
$$G(j\omega) = 1/(+1+j\omega T)$$

(5)
$$G(j\omega) = +1 + j\omega T$$

(6)
$$G(j\omega) = 1/\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2} + j2\xi \frac{\omega}{\omega_n}\right)$$

(7)
$$G(j\omega) = 1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2} + j2\xi \frac{\omega}{\omega_n}$$

(8)
$$G(j\omega) = e^{-j\tau\omega}$$





二、增加零极点对极坐标图形状的影响

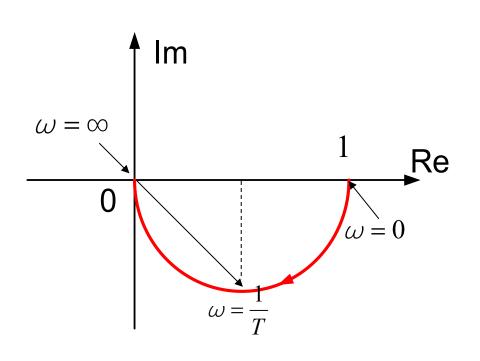
设
$$G_1(s) = \frac{1}{T_1 s + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + T_1^2 \omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan(T_1\omega)$$

$$P(\omega) = \frac{1}{1 + T_1^2 \omega^2}$$

$$Q(\omega) = \frac{-T_1 \omega}{1 + T_1^2 \omega^2}$$



当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = 1$, $\varphi(\omega) = 0$, $P(\omega) = 1$, $Q(\omega) = 0$

当
$$\omega = \infty$$
时, $A(\omega) = 0$, $\varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2}$, $P(\omega) = 0$, $Q(\omega) = 0$



Im

增加有限极点

设
$$G_2(s) = \frac{1}{(T_1s+1)(T_2s+1)}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + T_1^2 \omega^2} \sqrt{1 + T_2^2 \omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan(T_1\omega) - \arctan(T_2\omega)$$

$$P(\omega) = \frac{1 - T_1 T_2 \omega^2}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)} \qquad \omega = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2}}$$

$$Q(\omega) = \frac{-\omega(T_1 + T_2)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)}$$

当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = 1$, $\varphi(\omega) = 0$, $P(\omega) = 1$, $Q(\omega) = 0$

$$\Rightarrow P(\omega) = 0$$
, 解得 $\omega = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2}}$, 此时 $Q(\omega) = \frac{-\sqrt{T_1 T_2}}{T_1 + T_2}$



 $\omega = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2 + T_1 T_3 + T_2 T_3}}$

$$A(\omega) = \frac{1}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)(T_3 s + 1)} \qquad \omega = \sqrt{\frac{T_1 + T_2 + T_3}{T_1 T_2 T_3}} \qquad \omega = 0$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + T_1^2 \omega^2} \sqrt{1 + T_2^2 \omega^2} \sqrt{1 + T_3^2 \omega^2}} \qquad 0$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan(T_1\omega) - \arctan(T_2\omega) - \arctan(T_3\omega)$$

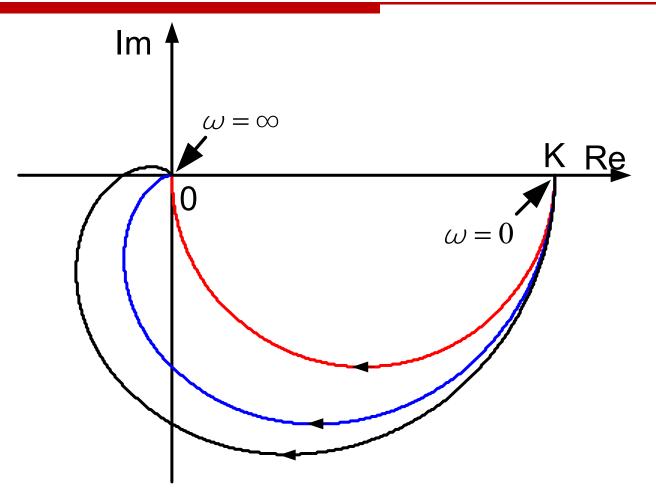
$$P(\omega) = \frac{1 - \omega^2 (T_1 T_2 + T_1 T_3 + T_2 T_3)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)(1 + T_3^2 \omega^2)}$$

$$Q(\omega) = \frac{\omega(\omega^2 T_1 T_2 T_3 - T_1 - T_2 - T_3)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)(1 + T_3^2 \omega^2)}$$

当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = 1$, $\varphi(\omega) = 0$, $P(\omega) = 1$, $Q(\omega) = 0$

$$\Rightarrow Q(\omega) = 0$$
, 解得 $\omega = 0$ 和 $\omega = \sqrt{\frac{T_1 + T_2 + T_3}{T_1 T_2 T_3}}$, 此时与实轴相交;





结论: 假如G(s)增加n个有限负极点(时间常数形式),则 $G(j\omega)$ 的极坐标图在 $\omega=0$ 时幅值不变;在 $\omega\to\infty$ 时顺时针转过 $n\pi/2$ (弧度)。



2. 增加在原点处的极点

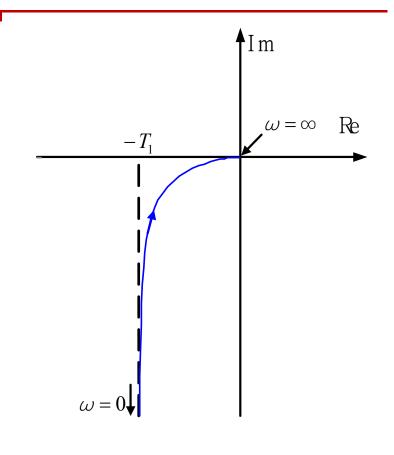
设
$$G_4(s) = \frac{1}{s(T_1 s + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega \sqrt{1 + T_1^2 \omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -90^\circ - \arctan(T_1 \omega)$$

$$P(\omega) = \frac{-T_1}{1 + T_1^2 \omega^2}$$

$$Q(\omega) = \frac{-1}{\omega(1 + T_1^2 \omega^2)}$$



当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = \infty$, $\varphi(\omega) = -90^{\circ}$, $P(\omega) = -T_1$, $Q(\omega) = -\infty$

在ω取有限值时与坐标轴无交点。



设
$$G_5(s) = \frac{1}{s^2(T_1s+1)}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 \sqrt{1 + T_1^2 \omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -180^{\circ} - \arctan(T_1 \omega)$$

$$P(\omega) = \frac{-1}{\omega^2 (1 + T_1^2 \omega^2)}$$

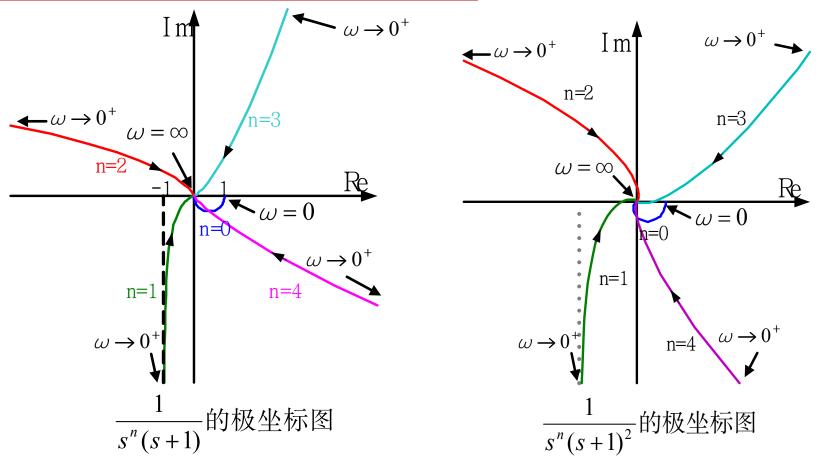
$$Q(\omega) = \frac{T_1}{\omega(1 + T_1^2 \omega^2)}$$

Im ⁴ Re

当
$$\omega = \infty$$
时, $A(\omega) = 0$, $\varphi(\omega) = -\frac{3\pi}{2}$, $P(\omega) = 0$, $Q(\omega) = 0$

在ω取有限值时与坐标轴无交点。





结论: 假如G(s)乘上因子 I/s^n ,则 $G(j\omega)$ 的极坐标图顺时针转过 $n\pi/2$ (弧度)。并且只要在原点处存在极点,极坐标图在 ω =0的幅值为无穷大。



Im

 $\omega = \infty$

3. 增加有限零点

设
$$G_6(s) = \frac{1}{s(T_1s+1)(T_2s+1)}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega\sqrt{1+T_1^2\omega^2}\sqrt{1+T_2^2\omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -90^\circ - \arctan(T_1\omega) - \arctan(T_2\omega)$$

$$-(T_1 + T_2)$$

$$P(\omega) = \frac{-(T_1 + T_2)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)}$$

$$Q(\omega) = \frac{-(1 - T_1 T_2 \omega^2)}{\omega (1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)}$$

当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = \infty$, $\varphi(\omega) = -90^\circ$, $P(\omega) = -(T_1 + T_2)$, $Q(\omega) = -\infty$ 当 $\omega = \infty$ 时, $A(\omega) = 0$, $\varphi(\omega) = -270^\circ$, $P(\omega) = 0$, $Q(\omega) = 0$

令
$$Q(\omega) = 0$$
,解得与实轴交点 $\omega = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2}}$,交点 $P(\omega) = \frac{-T_1 T_2}{T_1 + T_2}$



设
$$G_7(s) = \frac{(T_d s + 1)}{s(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{\sqrt{1 + T_d^2 \omega^2}}{\omega_2 \sqrt{1 + T_1^2 \omega^2} \sqrt{1 + T_2^2 \omega^2}}$$

$$\varphi(\omega) = \arctan(T_d \omega) - 90^{\circ} - \arctan(T_1 \omega) - \arctan(T_2 \omega)$$

$$P(\omega) = \frac{-(T_1 + T_2 - T_d + \omega^2 T_1 T_2 T_d)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)}$$

$$Q(\omega) = \frac{-[1 - \omega^2 (T_1 T_2 - T_1 T_d - T_2 T_d)]}{\omega (1 + T_1^2 \omega^2) (1 + T_2^2 \omega^2)}$$

当
$$\omega = 0$$
时, $A(\omega) = \infty$, $\varphi(\omega) = -90^\circ$, $P(\omega) = -(T_1 + T_2 - T_d)$, $Q(\omega) = -\infty$



注意与实轴交点有交点的条件为: $T_1T_2 - T_1T_d - T_2T_d > 0$

$$T_d(T_1 + T_2) < T_1 T_2 \implies T_d < \frac{T_1 T_2}{T_1 + T_2}$$

设 $T_1 > T_2$, 可令 $T_1 = aT_2$, a > 1

$$\frac{T_1 T_2}{T_1 + T_2} = \frac{a T_2^2}{(1+a)T_2} = \frac{a}{1+a} T_2 \qquad \because \frac{a}{1+a} < 1 \qquad \therefore \frac{a}{1+a} T_2 < T_2$$

即满足 $T_1 > T_2 > T_d$ 时,与实轴有交点,交点为

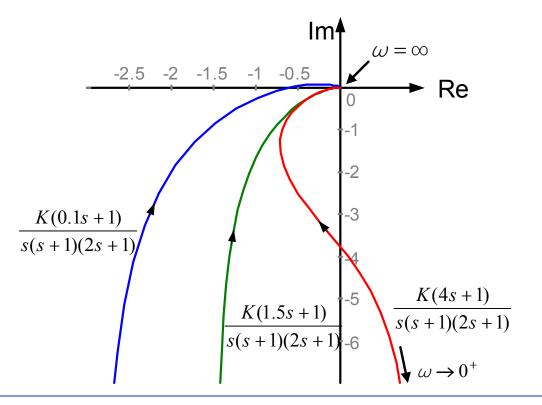
$$P(\omega) = -(\frac{T_1 T_2}{T_1 + T_2} - T_d)$$

与没有零点的极坐标图比较知:交点更靠近原点,且当ω→∞时,极坐标图趋于原点时的相角为-180°。



另外令 $P(\omega) = 0$,解得与虚轴交点 $\omega^2 = \frac{T_d - (T_1 + T_2)}{T_1 T_2 T_d}$

即当 $T_d \ge (T_1 + T_2)$ 时极坐标图将与虚轴相交。





三、开环系统极坐标频率特性的绘制 (绘制Nyquist图)

开环系统的频率特性或由典型环节的频率特性组合而成,或是一个有理分式,不论那种形式,都可由下面的方法绘制。

[绘制方法]:

口 将开环系统的频率特性写成 $P(\omega) + jQ(\omega)$ 或 $A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$ 的形式,根据不同的 ω 算出 $P(\omega),Q(\omega)$ 或 $A(\omega),\varphi(\omega)$ 可在复平面上得到不同的点并连之为曲线。(手工画法)。

实际绘图时极坐标图画的都是近似曲线。具体来讲是根据幅频特性和相频特性确定起点(对应ω=0)和终点(对应ω=∞);根据实频特性和虚频特性确定与坐标轴的交点;然后按ω从小到大的顺序用光滑曲线连接即可。必要时可再求一些中间的点帮助绘图。

□ 使用MATLAB工具绘制。

极坐标图的特点是除增益以外的部分决定极坐标图的形状,而增益决定图形的大小。



例1:设开环系统的频率特性为: $G(j\omega) = \frac{K}{(1+jT_1\omega)(1+jT_2\omega)}$

试列出实频和虚频特性的表达式。当 $K=1,T_1=1,T_2=5$ 绘制奈氏图。

解:
$$G(j\omega) = \frac{K(1-jT_1\omega)(1-jT_2\omega)}{(1+T_1^2\omega^2)(1+T_2^2\omega^2)} = \frac{K(1-T_1T_2\omega^2)}{(1+T_1^2\omega^2)(1+T_2^2\omega^2)}$$
$$-j\frac{K(T_1+T_2)\omega}{(1+T_1^2\omega^2)(1+T_2^2\omega^2)} = P(\omega) + jQ(\omega)$$

找出几个特殊点(比如 $\omega=0,\infty$,与实、虚轴的交点等),可大致勾勒出奈氏图。为了相对准确,可以再算几个点。

ω	0	0.2	$\frac{1}{\sqrt{5}}$	8.0	∞
$P(\omega)$	1	0.385	0	-0.079	0
$Q(\omega)$	0	-0.577	$\frac{-\sqrt{5}}{6}$	-0.172	0

相角: $\varphi(\omega) = -\arctan(\omega) - \arctan(5\omega)$

ω	0	0.2	$\frac{1}{\sqrt{5}}$	8.0	∞
φ(ω) 0	- 56.31	-90	-114.62	-180

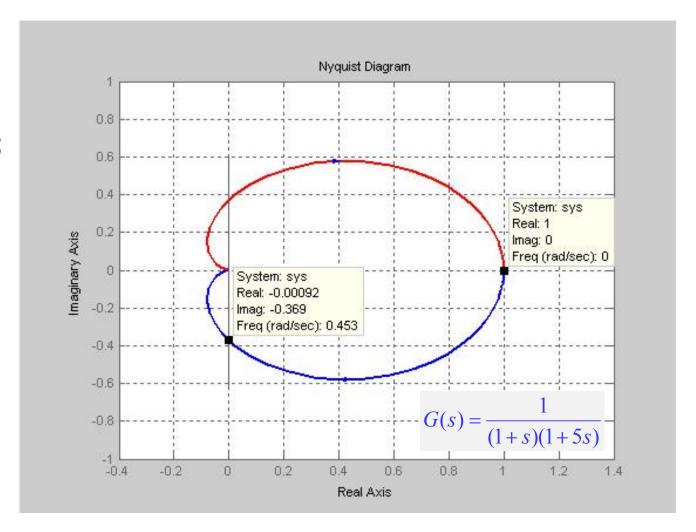
用上述信息可以大致勾勒出Nyquist图。



下图是用 Matlab工具绘制的Nyquist图。

解:

N=[0 0 1]; D=[5 6 1]; nyquist(N,D);





例2:设开环系统的频率特性为: $G(j\omega) = \frac{K}{j\omega(1+jT_1\omega)(1+jT_2\omega)}$ 试绘制极坐标特性曲线。

$$\mathbf{FF:} \qquad G(j\omega) = \frac{-K(T_1 + T_2)}{(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)} - j\frac{K(1 - T_1 T_2 \omega^2)}{\omega(1 + T_1^2 \omega^2)(1 + T_2^2 \omega^2)} = P(\omega) + jQ(\omega)$$

$$\varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2} - \arctan(T_1 \omega) - \arctan(T_2 \omega)$$

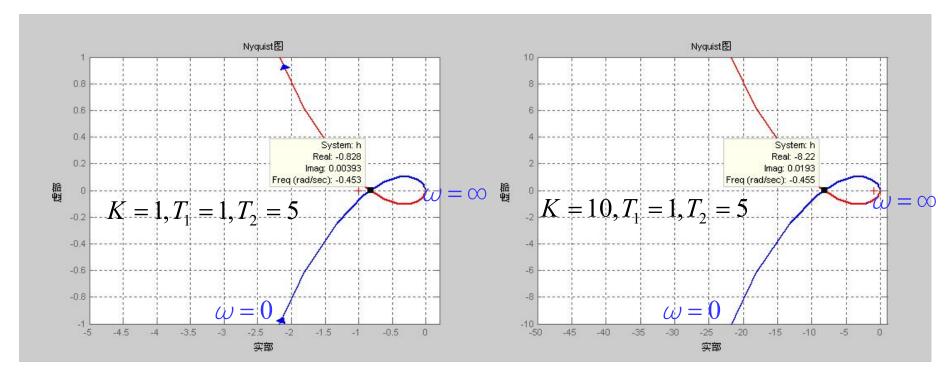
[分析]1、 当 $\omega = 0$ 时, $P(0) = -K(T_1 + T_2), Q(0) = -\infty, \varphi(0) = -\frac{\pi}{2}$

显然,当 $\omega \to 0$ 时, $G(j\omega)$ 的渐近线是一条通过实轴 $-K(T_1 + T_2)$ 点,且平行于虚轴的直线。

2、与实轴的交点。令:
$$Q(\omega) = 0$$
,解得: $\omega_1 = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2}}$,这时:
$$P(\omega_1) = \frac{-KT_1T_2}{T_1 + T_2}$$

3、 当 $\omega \to \infty$ 时, $P(\infty) = 0, Q(\infty) = 0, \varphi(\infty) = \frac{-3\pi}{2}$,渐近线方向向下。





$$G(s) = \frac{1}{s(1+s)(1+5s)}$$

$$G(s) = \frac{10}{s(1+s)(1+5s)}$$



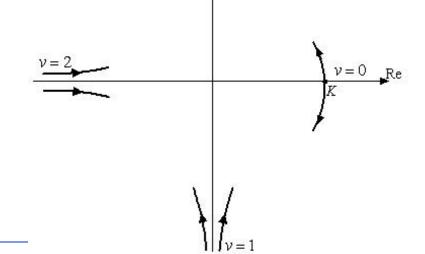
[具有积分环节的系统的频率特性的特点]:

频率特性可表示为: $G(j\omega) = \frac{1}{(j\omega)^{\nu}} \cdot \frac{\prod_{i=1}^{n-\nu} (1+T_i s)}{\prod_{j=1}^{n-\nu} (1+T_j s)}$ 其相角为:

$$\varphi(\omega) = \sum_{i=1}^{m} \arctan(\tau_i \omega) - v \frac{\pi}{2} - \sum_{j=1}^{n-\nu} \arctan(T_j \omega)$$

1. 起点 (取决于型数 /):

$$G_o(j0^+) = \lim_{\omega \to 0^+} \frac{K}{(j\omega)^{\nu}}$$





- 1. 起点 (取决于型数 ≥):
- 2. 终点 (取决于n-m):

 $\omega \to \infty$,此时频率特性与分子、分母多项式阶次之差n-m有关。

终点处幅值:

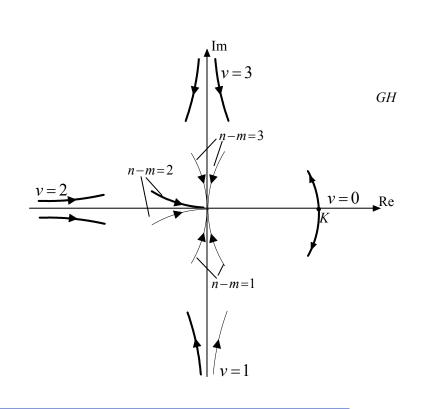
$$\lim_{\omega \to \infty} \left| G(j\omega) \right| = 0 (n > m)$$

终点处相角:

$$\lim_{\omega \to \infty} \angle G(j\omega) = -\frac{\pi}{2}(n-m)$$

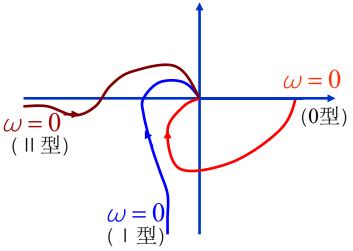
结论:

奈氏曲线沿 $-\frac{\pi}{2}(n-m)$ 进入原点。





下图为0型、 | 型和 || 型系统在低频和高频段频率特性示意图:

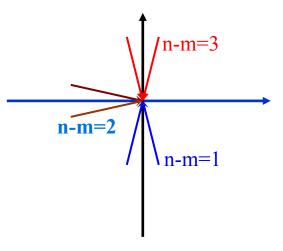


低频段频率特性

0型:
$$\varphi(0) = 0, |G(0)| = 1$$

1型:
$$\varphi(0) = -\frac{\pi}{2}, |G(0)| = \infty$$

2型:
$$\varphi(0) = -\pi, |G(0)| = \infty$$



高频段频率特性

$$n-m=1$$
 by, $\varphi(\infty)=-\frac{\pi}{2}$

$$n-m=2$$
H寸, $\varphi(\infty)=-\pi$

$$n-m=3$$
 H, $\varphi(\infty)=-\frac{3\pi}{2}$

中频部分, 可计算一些特殊点的来确定。如与坐标的交点等。







Thank You!