

中山大学本科生期末考试

考试科目:《大学物理》(A 卷)

学年学期: 2019-2020 学年第 2 学期

姓 名: _____

学 院/系: 物理学院

学 号: _____

考试方式: 闭卷

年级专业: _____

考试时长: 120 分钟

班 别: _____

警示

《中山大学授予学士学位工作细则》第八条:“考试作弊者,不授予学士学位。”

以下为试题区域,共 25 道大题,总分 100 分,考生请在答题纸上作答

一、单选题 (共 20 小题, 每小题 2 分, 共 40 分)

1. (2 分) 两个点电荷 Q_1 和 Q_2 固定在同一条直线上, 相距为 d , 把第三个点电荷 Q_3 放在 Q_1, Q_2 的延长线上, 与 Q_2 相距为 d , 如若系统能使 Q_3 保持静止, 则 C

A. $Q_1 = 2Q_2$ B. $Q_1 = -\sqrt{2}Q_2$ C. $Q_1 = -4Q_2$ D. $Q_1 = -2\sqrt{2}Q_2$

解析 略

2. (2 分) 半径为 R 的均匀带电球面, 总电荷为 Q , 设无穷远处的电势为零, 则球内距离球心为 $r (r < R)$ 的 P 点出的电场强度的大小与电势为 D

A. $E = 0, U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$ B. $E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}, U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$
C. $E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}, U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R}$ D. $E = 0, U = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R}$

解析 由高斯定理很容易求得均匀带电球面的电场分布:

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$E_1 \cdot 4\pi r^2 = 0, E_1 = 0, r < R$$

$$E_2 \cdot 4\pi r^2 = \frac{Q}{\epsilon_0}, E_2 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}, r > R$$

所以球内的电势分布为

$$U_1 = \int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_r^R E_1 dr + \int_R^\infty E_2 dr = 0 + \int_R^\infty \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = - \left[\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} \right]_R^\infty = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R}$$

3. (2 分) 下列说法正确的是 A

- A. 场强的方向总是从电势高处指向电势低处
- B. 等势面上各个点场强的大小一定相等
- C. 在电势高处, 电势能也一定大
- D. 电场强度大的地方, 电势一定高

解析 略

4. (2 分) 如图1所示, 在带电量为 $-Q$ 的点电荷 A 的静电场中, 将另一个带电量为 q 的试探电荷从 a 点移到 b 点, a, b 两点距离点电荷 A 的距离分别为 r_1 和 r_2 , 则移动过程中电场力做的功为 C

- A. $-\frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$
- B. $\frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$
- C. $-\frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$
- D. $-\frac{qQ}{4\pi\epsilon_0(r_2 - r_1)}$

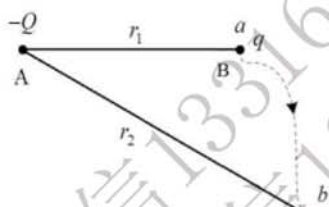


图1 第四题

解析 电场力做功等于电荷电势能的减少。静电场力为保守力, 静电场力做功只与始末位置有关, 与中间具体路径无关。

以无穷远为零电势点时, 点电荷所激发的电场的电势为

$$V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

所以电荷为 $-Q$ 的点电荷 A 在 a, b 两点的电势分别为

$$V_a = \frac{-Q}{4\pi\epsilon_0 r_1}$$

$$V_b = \frac{-Q}{4\pi\epsilon_0 r_2}$$

所以电荷为 q 的点电荷 B 在 a, b 两点的电势能分别为

$$W_a = qV_a = \frac{-qQ}{4\pi\epsilon_0 r_1}$$

$$W_b = qV_b = \frac{-qQ}{4\pi\epsilon_0 r_2}$$

所以移动过程中电场力所做的功为

$$A = W_a - W_b = \frac{-qQ}{4\pi\epsilon_0 r_1} - \frac{-qQ}{4\pi\epsilon_0 r_2} = \frac{-qQ}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$

5. (2 分) 导体处于静电平衡状态时以下哪种说法为错误的是 D

- A. 导体内部以及表面均无电荷定向运动
- B. 导体是等势体，导体表面是等势面
- C. 导体表面的电场强度垂直于导体表面
- D. 实心导体内部的电场变弱，但是不为零

解析 略

6. (2 分) 一块面积为 S 的很大金属平板 A 带有正电荷，电量为 Q ，现把另外一个面积亦为 S 的不带电金属平板放置在 A 板附近，然后在将 A 板接地，则如图2所示，最终 A, B 两板表面上的电荷面密度分别是 A

- A. $\sigma_1 = \sigma_2 = \sigma_3 = \sigma_4 = 0$
- B. $\sigma_1 = \sigma_2 = \frac{Q}{2S}, \sigma_3 = -\sigma_4 = -\frac{Q}{2S}$
- C. $\sigma_1 = \sigma_4 = 0, -\sigma_3 = \sigma_2 = \frac{Q}{S}$
- D. $\sigma_1 = \sigma_4 = 0, \sigma_3 = -\sigma_4 = \frac{Q}{S}$

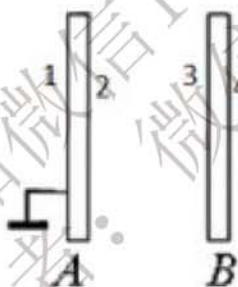


图2 第六题

解析 静电平衡时，设从左到右四个面的电荷面密度分别为 $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3, \sigma_4$ ，由静电平衡时导体内电场为零可得

$$\frac{\sigma_1}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_2}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_3}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_4}{2\epsilon_0} = 0 \Rightarrow \sigma_1 - \sigma_2 - \sigma_3 - \sigma_4 = 0$$

$$\frac{\sigma_1}{2\epsilon_0} + \frac{\sigma_2}{2\epsilon_0} + \frac{\sigma_3}{2\epsilon_0} - \frac{\sigma_4}{2\epsilon_0} = 0 \Rightarrow \sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3 - \sigma_4 = 0$$

$$\sigma_2 + \sigma_3 = 0, \sigma_1 - \sigma_4 = 0$$

又因为 B 板不带电， A 板接地，所以有

$$\sigma_1 = 0, \sigma_3 = -\sigma_4$$

$$\sigma_4 = \sigma_1 = \sigma_2 = \sigma_3 = 0$$

7. (2 分) 真空中有一个半径为 R 的孤立金属导体球, 当球上带电量为 Q 时, 该体系具有的静电场能量为 C

A. $4\pi\epsilon_0 RQ^2$ B. $\frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 R}$ C. $\frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 R}$ D. $\frac{Q^2}{16\pi\epsilon_0 R}$

解析 导体球内部无电荷, 所以问题等效为均匀带电球壳的静电能问题
带电球壳的场强分布为

$$\begin{cases} E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}, & r \geq a \\ E = 0 & , r < a \end{cases}$$

$$\begin{aligned} W_e &= \int_V \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 dV \\ &= \frac{1}{2} \epsilon_0 \int_R^\infty \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right)^2 4\pi r^2 dr \\ &= \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 R} \end{aligned}$$

8. (2 分) 两个空气电容器 C_1 和 C_2 串联以后接电源充满电, 在电源保持连接的情况下, 在 C_2 中插入一块电介质板, 如图3所示, 则 A

- A. C_1 极板上电荷增加, C_2 极板上电荷增加
B. C_1 极板上电荷减少, C_2 极板上电荷增加
C. C_1 极板上电荷增加, C_2 极板上电荷减少
D. C_1 极板上电荷减少, C_2 极板上电荷减少

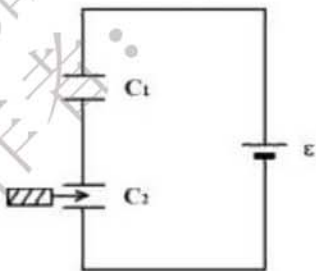


图3 第八题

解析 回路总电容

$$C = \frac{C_1 C_2}{C_2 + C_1}$$

故插入介质后 C_2 增大, C 也增大

故 $Q_{\text{总}} = CU$ 增大 (U 不变)

故 C_1 的上极板处正电荷增多, C_2 的下极板处负电荷增多

即 C_1 极板上电荷增加, C_2 极板上电荷增加

9. (2 分) 一个平行板电容器两极板的面积都是 S , 相距为 d , 其间插有一个厚度为 t ($t < d$) 的金属板与极板平行, 且其放置面积亦是 S , 则该系统的电容大小是 B

- A. $\frac{\epsilon_0 S}{d}$ B. $\frac{\epsilon_0 S}{d-t}$ C. $\frac{\epsilon_0 S}{t}$ D. $\epsilon_0 S \left(\frac{1}{t} - \frac{1}{d} \right)$

解析 平行板电容器的电容

$$C = \frac{\epsilon_0 S}{d}$$

当极板间平行地插入一块与极板面积相同的金属板, 可以认为两个极板间的距离变小, 所以电容器的电容增大。其实插入金属板, 是将一个电容变成两个电容并进行串联, 两个新电容器的极板面积不变, 间距分别为 d_1 和 d_2 , 所以两个电容分别为

$$C_1 = \frac{\epsilon_0 S}{d_1}, C_2 = \frac{\epsilon_0 S}{d_2}$$

而由电容器串联的公式

$$\frac{1}{C_{12}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} = \frac{d_1}{\epsilon_0 S} + \frac{d_2}{\epsilon_0 S} = \frac{d_1 + d_2}{\epsilon_0 S}$$

$$C_{12} = \frac{\epsilon_0 S}{d_1 + d_2} = \frac{\epsilon_0 S}{d-t}$$

10. (2 分) 如图4所示, 两无穷大平行板上载有均匀分布的面电流, 电流密度均为 i , 两电流平行且同向, 则 I、II、III 三个区的磁感强度 B 的分布为: C

- A. $B_1 = 0; B_2 = \frac{\mu_0 i}{2}; B_3 = \mu_0 i;$ B. $B_1 = \frac{\mu_0 i}{2}; B_2 = 0; B_3 = \frac{\mu_0 i}{2};$
C. $B_1 = \mu_0 i; B_2 = 0; B_3 = \mu_0 i;$ D. $B_1 = \mu_0 i; B_2 = \mu_0 i; B_3 = \mu_0 i$

解析 对一个仅有期中一个无穷大平行板的情形进行分析, 根据安培环路定理

$$2BL = \mu_0 I$$

$$B = \frac{\mu_0 i}{2}$$

根据磁感应强度的叠加原理

$$B_1 = \mu_0 i; B_2 = 0; B_3 = \mu_0 i;$$

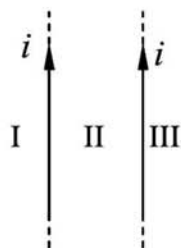


图4 选择十

11. (2 分) 将一固定长度导线弯成一半径为 R 的单匝圆线圈, 通以电流 I , 若将该导线弯成匝数为 2 的平面圆线圈, 并通以同样的电流, 则线圈中心的磁感应强度和线圈的磁矩分别为单匝圆线圈的: B

A. 4 倍和 $1/8$; B. 4 倍和 $1/2$; C. 2 倍和 $1/4$; D. 2 倍和 $1/2$

解析

$$B = \frac{N\mu_0 I}{2R}$$

$$m = NIS$$

$$\frac{B_2}{B_1} = \frac{N_2 R_1}{N_1 R_1} = 4$$

$$\frac{m_2}{m_1} = \frac{N_2 R_2^2}{N_1 R_1^2} = \frac{1}{2}$$

12. (2 分) 如图 5 所示, 半径为 R 的均匀导体球壳, 内部沿球的直径方向有一载流直导线, 电流 I 从 A 流向 B 后, 再沿球面均匀返回 A 点, 如图所示, 则下述说法中正确的是: A

- A. 在 AB 线上的磁感应强度 $\vec{B} = 0$;
 B. 球外的磁感应强度 $\vec{B} = 0$;
 C. AB 线上的磁感应强度 $\vec{B} \neq 0$;
 D. 只有在球心上的感应强度 $\vec{B} = 0$

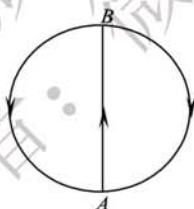


图 5 选择十二

13. (2 分) 带电粒子以某一初速度进入均匀磁场中, 若初速度 v 方向与磁场 B 方向成一个 $0 < \theta < 90^\circ$ 的夹角, 则带电粒子将会受到磁场洛伦兹力的作用, 在磁场中做 D

- A. 变直径螺旋运动; B. 变速圆周运动;
 C. 匀速圆周运动; D. 等距螺旋运动

解析 略

14. (2 分) 已知 α 粒子的质量是质子的 4 倍, 电量是质子的 2 倍, 设它们的初速度为零, 经相同的电压加速后, 垂直进入匀强磁场作圆周运动, 则 α 粒子与质子的运动半径比为: C

- A. 1; B. $1/2$; C. $\sqrt{2}$; D. $\frac{\sqrt{2}}{2}$

解析 本题考查带电粒子在电场、磁场中的运动。在加速电场中有

$$qU = \frac{1}{2}mv^2$$

在匀强磁场中有

$$qvB = m\frac{v^2}{R}$$

得到

$$R = \sqrt{\frac{2mU}{qB^2}}$$

所以

$$\frac{R_H}{R_\alpha} = \sqrt{\frac{m_H}{m_\alpha} \cdot \frac{q_\alpha}{q_H}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

15. (2 分) 真空中有两块相互平行的无限大均匀带同种电荷的薄平板, 其中一块的电荷密度为 σ , 另一块的电荷密度为 2σ , 则两平板间的电场强度大小为 D

A. $\frac{3\sigma}{2\epsilon_0}$; B. $\frac{3\sigma}{\epsilon_0}$; C. 0; D. $\frac{\sigma}{2\epsilon_0}$

解析 对一块平板, 使用高斯定理

$$2ES = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$E = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

根据电场的叠加原理, 两平板间的电场强度大小为 $\frac{\sigma}{2\epsilon_0}$

16. (2 分) 如图6所示, 一半径为 R 的圆形回路中通有电流 I_2 , 另一无限长直载流导线 AB 中通有电流 I_1 , AB 通过圆心, 且与圆形回路在同一平面内, 则圆形回路所受到的来自 I_1 的磁场力大小是 C

A. $F = 0$; B. $F = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi R}$; C. $F = \mu_0 I_1 I_2$; D. $F = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2R}$

解析 考试来说, BC 量纲不对, 排除定性分析力显然不是零, 故选 C

当做大题来做:

如图 7 所示

$$d\vec{F} = I_2 d\vec{l} \times \vec{B}$$

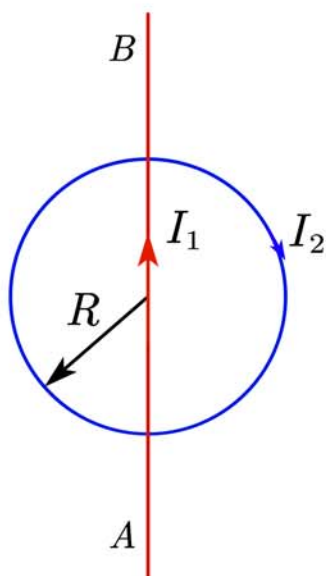


图6 选择十六

由对称性 $F_y = 0$

$$dl = R d\theta$$

$$B_1 = \frac{\mu_0 I_1}{2\pi R \cos \theta}$$

$$dF = I_2 dl B_1 \sin 90^\circ$$

$$= I_2 R d\theta \frac{\mu_0 I_1}{2\pi R \cos \theta}$$

$$dF = I_2 R d\theta \frac{\mu_0 I_1}{2\pi R \cos \theta}$$

$$dF_x = dF \cos \theta$$

$$= I_2 R d\theta \frac{\mu_0 I_1}{2\pi R \cos \theta} \cos \theta$$

$$= \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi} d\theta$$

$$F = F_x$$

$$= \int dF_x$$

$$= \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi} \int_0^{2\pi} d\theta$$

$$= \mu_0 I_1 I_2$$

17. (2 分) 如图 8 所示, 在磁感应强度为 B 的均匀磁场中, 有一圆形载流导线, a 、 b 、 c 是其上三个长度相等的电流元, 则它们所受安培力的大小关系为 B

A. $F_a > F_b > F_c$; B. $F_b > F_c > F_a$; C. $F_a < F_b < F_c$; D. $F_a > F_c > F_b$

解析 略

18. (2 分) 如图 9 所示, 一半径为 R 的导线圆环同一个径向对称的发散磁场处处正交, 环

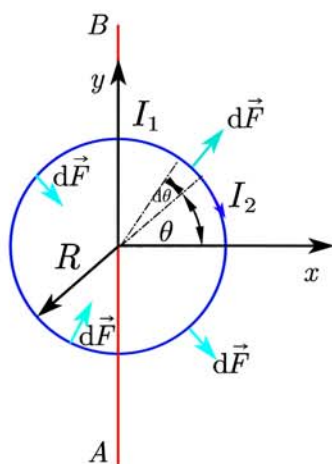


图7 选择十六2

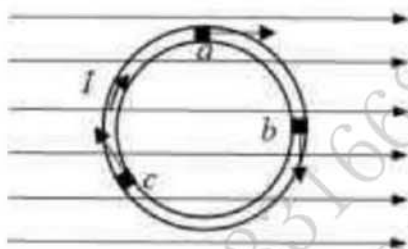


图8 选择十七

上各个磁感应强度 \vec{B} 的大小相同, 方向都与环平面的法成 θ 角, 设导线圆环通有顺时针方向的电流 I , 则磁场作用在此环上的合力大小和方向是 A

- A. $F = 2\pi RIB \sin \theta$ 垂直环面向上;
- B. $F = 2\pi RIB$ 垂直环面向上;
- C. $F = 2\pi RIB \sin \theta$ 垂直环面向下;
- D. $F = 2\pi RIB \cos \theta$ 沿环面背向圆心

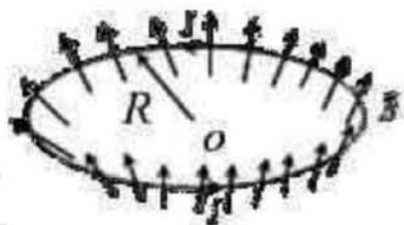


图9 选择十八

解析 因 $F = BIL$ 只适用于直导线的安培力的计算, 所以可以把导电圆环进行无限分割, 分割后的微元可以看作是直线. 将导线分成小的电流元, 任取一小段电流元为对象, 把磁场分解成水平方向和竖直方向两个分量, 则竖直方向的分磁场产生的安培力为零, 水平方向的分磁场产生的安培力为: $F = BIL = 2\pi BIR \sin \theta$, 方向为

竖直向上

19. (2 分) 如图10所示, 一根无限长的同轴电缆线, 其芯线的截面半径为 R_1 , 相对磁导率为 μ_{r1} , 其中均匀地通过电流 I , 在它的外面包有一半径为 R_2 的无限长同轴圆筒 (其厚度可忽略不计), 筒上的电流与前者等值反向, 在芯线与导体圆筒之间充满相对磁导率为 μ_{r2} 的均匀不导电磁介质。则磁感应强度 B 在 $R_1 < r < R_2$ 区中的分布为

C

A. $B = 0$; B. $B = \frac{\mu_0 \mu_{r1} I r}{2\pi R_1^2}$; C. $B = \frac{\mu_0 \mu_{r2} I}{2\pi r}$; D. $B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$

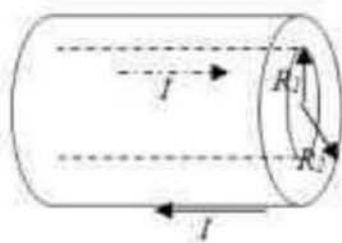


图 10 选择十九

解析 选择以中心轴为圆心, 半径为 r 的圆周为回路, 由磁介质中的安培环路定律可得

$$\oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = I$$

$$H \cdot (2\pi r) = I$$

$$H = \frac{I}{2\pi r}$$

所以磁感应强度为

$$B = \mu_{r2} \mu_0 H = \frac{\mu_{r2} \mu_0 I}{2\pi r}$$

20. (2 分) 关于均匀磁化磁介质中的磁感应强度 \vec{B} 和磁场强度 \vec{H} , 下列说法中错误的是

D

- A. 无论抗磁质还是顺磁质, B 总是和 H 同方向;
B. 通过以闭合曲线 L 为边界的任意曲面的 B 通量均相等;
C. 若闭合曲线上各点的 H 均处处为 0, 则该曲线所包围传导电流的代数和为 0;
D. 若闭合曲线内没有包围传导电流, 则曲线上各点的 H 必处处为 0;

解析 $\because |\chi_m| \ll 1, \mu_r = 1 + \chi_m > 0, B = \mu H$

所以无论抗磁质还是顺磁质, B 总是和 H 同方向;

如果闭合曲线内没有包围传导电流, 只能说明 \vec{H} 沿闭合曲线的环流为零, 并不能说明闭合曲线上各点的 \vec{H} 一定为零。

磁场中的高斯定理为

$$\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

由此可得, 以闭合曲线 L 为边缘的任意曲面的 \vec{B} 通量均相等。

二、计算题 (一共 5 小题, 共 60 分, 每题 12 分)

1. (12 分) 如图 11 所示, 三个平行金属板 A, B, C 面积均为 S , A, B 间相距 l_1 , A, C 间相距 l_2 , 板与板之间充满介电常数为 ϵ 的均匀电介质, 忽略边缘效应, 如果使得 B, C 两板都接地, 并是 A 板带正电, 求:

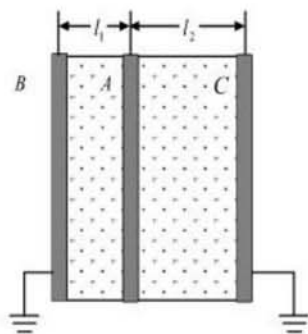


图 11 第二十一题

- (1) (10 分) B, C 板上的感应电荷大小是多少

- (2) (2 分) A, B 板间的电动势大小是多少

- (1) 由接地可知, 电容器外电场必处处为零, 即电位移矢量处处为零, 因此根据高斯定理

$$D_3 = \frac{Q + q_B + q_C}{S} = 0 \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 2 分}$$

$$D_1 = \epsilon E_1 = \frac{q_B}{S} \Rightarrow E_1 = \frac{q_B}{\epsilon S} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 4 分}$$

$$D_2 = \epsilon E_2 = \frac{q_C}{S} \Rightarrow E_2 = \frac{q_C}{\epsilon S} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 6 分}$$

$$\text{由于 } V_A = 0 - E_1 l_1 = 0 - E_2 l_2 \Rightarrow q_B l_1 = q_C l_2 \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 8 分}$$

$$\text{解得 } q_B = -\frac{l_2}{l_1 + l_2} Q, q_C = Q - q_B = -\frac{l_1}{l_1 + l_2} Q \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 10 分}$$

(2) $V_A = -E_1 l_1 = -\frac{q_B l_1}{\epsilon S} = \frac{l_1 l_2 Q}{(l_1 + l_2) \epsilon S} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 12 分}$

2. (12 分) 如图 12 所示, 已知: 内径为 R_1 , 外径为 R_2 的匀质空心薄圆环上均匀分布着总电荷量为 Q 的表面电荷。过盘心垂直于盘面的 X 轴上有一点 P , 它与盘心 O 的距离为 L 。请求出:

- (1) (2 分) 半径为 $r (R_1 < r < R_2)$, 宽带为 dr 的细圆环的电荷量是多少?

- (2) (4 分) P 处的电势 V_p 是多少?

- (3) (6 分) P 点处的电场场强 E_p 是多少

提示 $\int \frac{x}{\sqrt{x^2 + a^2}} dx = \sqrt{x^2 + a^2} + C$

$$(uv)' = u'v + v'u$$

$$(\ln x)' = \frac{1}{x}$$

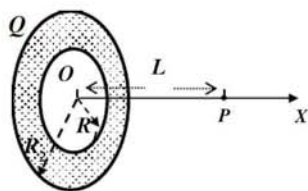


图 12 第二十二题

- (1) 如图12取坐标 OX 过盘心垂直于盘面, 原点 O , 在盘面取一距圆心为 r , 宽度为 dr 的圆环带, 易知圆环带 $ds = 2\pi r dr$, 其上带电量为:

$$dq = \sigma ds = \frac{Q}{\pi(R_2^2 - R_1^2)} ds = \frac{2Qrdr}{R_2^2 - R_1^2} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 2 分}$$

- (2) 由此得到微元带 dq 在 P 点产生的电势为

$$dV = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 L} = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{L^2 + r^2}} = \frac{Qrdr}{2\pi\epsilon_0(R_2^2 - R_1^2)\sqrt{L^2 + r^2}} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 4 分}$$

所以整个带电圆盘在 P 点产生的电势为

$$V_P = \int dV = \int_{R_1}^{R_2} \frac{Qrdr}{2\pi\epsilon_0(R_2^2 - R_1^2)\sqrt{L^2 + r^2}} = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0(R_2^2 - R_1^2)} \left(\sqrt{L^2 + R_2^2} - \sqrt{L^2 + R_1^2} \right) \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 6 分}$$

- (3) 根据 P 点的电势, 容易知道 x 轴上电势与坐标的函数关系为:

$$\frac{Q}{2\pi\epsilon_0 R^2} (\sqrt{x^2 + R_2^2} - \sqrt{x^2 + R_1^2}) \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 8 分}$$

因此, 根据电势梯度法则, 有

$$E(x) = -\frac{dV}{dx} = -\frac{Q}{2\pi\epsilon_0 R^2} \left(\frac{1}{2} \frac{2x}{\sqrt{x^2 + R_2^2}} - \frac{1}{2} \frac{2x}{\sqrt{x^2 + R_1^2}} \right) = \frac{Qx}{2\pi\epsilon_0 R^2} \left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + R_1^2}} - \frac{1}{\sqrt{x^2 + R_2^2}} \right) \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 10 分}$$

由此可得 P 点处的场强为

$$E_P = \frac{QL}{2\pi\epsilon_0 R^2} \left(\frac{1}{\sqrt{L^2 + R_1^2}} - \frac{1}{\sqrt{L^2 + R_2^2}} \right) \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 12 分}$$

3. (12 分) 如图13所示, 已知 A, B 为同心放置的两个薄导体球壳 (球壳厚度忽略), 其半径分别为 $a, 4a$, 两球壳之间充满两层不同的均匀电介质 1 和 2, 它们的厚度为 $a, 2a$, 绝对介电常数分别为 ϵ_1 和 ϵ_2 , A, B 之间接上一个电源, 使得 A 球壳上带有电量 $+Q$ 。则:

- (1) (6 分) 请求出 $r = 3a$ 处介质面上的电场强度 \vec{E} 和电位移矢量 \vec{D} 的大小。

- (2) (4 分) 请给出 AB 球壳面之间的电势 U_{AB} 大小是多少?

- (3) (2 分) 请计算出两个导体球壳 AB 间的电容 C_{AB} 大小是多少

- (1) 作一个闭合面包围 $r = a$ 出的介质面, 则有介质的高斯定理知道:

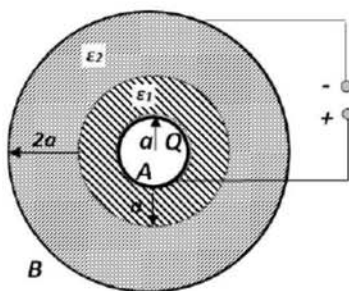


图 13 第二十三题.jpg

$$\oint \vec{D} d\vec{s} = Q \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 2 分}$$

所以 $r = 3a$ 处的 D 满足 $D \times 4\pi(3a)^2 = Q \therefore D = \frac{Q}{36\pi a^2}$ $\dots\dots\dots$ 本步骤 2 分, 累计 4 分

由 D 可得到电场强度 \vec{E} 的大小为 $E = \frac{D}{\epsilon_2} = \frac{Q}{36\epsilon_2\pi a^2}$ $\dots\dots\dots$ 本步骤 2 分, 累计 6 分

(2) 由高斯定理可得球壳之间的电场为 $E_1 = \frac{Q}{4\epsilon_1\pi r^2} (a < r < 2a)$

$E_2 = \frac{Q}{4\epsilon_2\pi r^2} (2a < r < 4a) \quad \dots\dots\dots$ 本步骤 2 分, 累计 8 分

所以 A 球壳面上的电势 U_A 为

$$\begin{aligned} U_A &= \int_a^{4a} \vec{E} \cdot d\vec{l} \\ &= \int_a^{2a} \frac{Qdr}{4\pi\epsilon_1 r^2} + \int_{2a}^{4a} \frac{Qdr}{4\pi\epsilon_2 r^2} \\ &= \frac{Q}{4\pi} \left[\frac{1}{\epsilon_1} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{2a} \right) + \frac{1}{\epsilon_2} \left(\frac{1}{2a} - \frac{1}{4a} \right) \right] \\ &= \frac{Q(2\epsilon_2 + \epsilon_1)}{16\pi a\epsilon_1\epsilon_2} \end{aligned}$$

$\dots\dots\dots$ 本步骤 2 分, 累计 10 分

(3) 球形电容器的电容 C_{AB} 为

$C_{AB} = \frac{Q}{U_{AB}} = \frac{Q \times 16\pi\epsilon_1\epsilon_2 a}{Q(2\epsilon_2 + \epsilon_1)} = \frac{16\pi\epsilon_1\epsilon_2 a}{(2\epsilon_2 + \epsilon_1)} \quad \dots\dots\dots$ 本步骤 2 分, 累计 12 分

4. (12 分) 如图 14 所示, 强度为 I 的电流均匀的流半径为 R 的圆柱形长直导线, 已知该导线中充满了相对磁导率为 μ_r 的均匀磁介质, 试计算长度为 L 的导线内的磁场通过图中所示的剖面 (以半径 R 为一边, L 为另一边的矩形剖面) 的磁通量大小

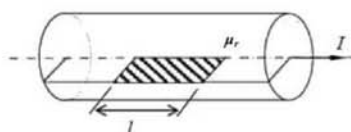


图 14 第二十四题

答案 $\phi = \frac{\mu_0 \mu_r I l}{4\pi}$

解析

先求圆柱内磁场分布, 取半径为 r 的同轴圆形环路 ($r < R$) 根据安培环路定理

$$\oint \vec{H} \cdot \vec{l} = H \cdot 2\pi r = I \frac{r^2}{R^2} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 2 分}$$

$$\text{得 } H = \frac{Ir}{2\pi R^2} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 4 分}$$

$$\text{可知 } B = \mu_0 \mu_r H = \frac{\mu_0 \mu_r I r}{2\pi R^2} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 6 分}$$

取长为 l 宽为 $r \sim r + dr$ 的面积元, 通过其中的磁通量为

$$d\phi = B l dr \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 3 分, 累计 9 分}$$

$$\text{则总磁通量 } \phi = \int_0^R \frac{\mu_0 \mu_r I l}{2\pi R^2} r dr = \frac{\mu_0 \mu_r I l}{4\pi} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 3 分, 累计 12 分}$$

5. (12 分) 如图 15 所示, 一条有着微小截面(截面积为 S) 的匀质细线整体均匀带有正电, 其中电荷线密度为 λ ($\lambda > 0$), 将该细线放入一个半径为 R 的圆形导轨中, 其刚好为圆环导轨周长的一半。使得该细线绕导轨圆心 O 以角速度 ω 在导轨内做逆时针方向匀速圆周运动, 已知该细线的截面半径与圆周半径 R 相比可以忽略, 且圆环导轨所在圆平面上有一过圆心 O 的垂直向上的中轴线 X , 其上有一点 P 与圆环平面的距离为 L , 求:

- (1) (4 分) 此带电细线作圆周运动所产生的电流密度 j 的大小?
- (2) (4 分) 圆心 O 点处的磁感应强度 B_0 的大小和方向?
- (3) (4 分) 中轴线 X 上 P 距离圆环平面的距离为 L , 则该点的磁感性强度 B_p 的大小以及方向?

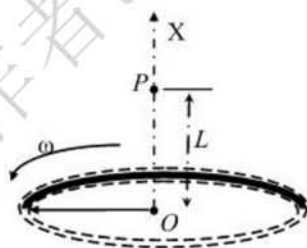


图 15 第二十五题 1

(1) 解析

电荷线密度为 λ ($\lambda > 0$) 则当细线以角速度 ω 旋转时, 其产生的电流强度为

$$I = \int \lambda \cdot \frac{\omega}{2\pi} dl = \lambda \cdot \frac{\omega}{2\pi} \pi R = \frac{\lambda \omega R}{2} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 2 分}$$

$$\text{因此电流密度大小为 } j = \frac{I}{S} = \frac{\lambda \omega R}{2S} \quad \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 4 分}$$

(2) 解析

因为带电圆环旋转后形成圆电流, 可知圆环的电流 $I = \frac{\lambda \omega R}{2}$

环电流在轴线上 O 点产生的磁感应强度计算公式, 参照圆环中电流与 O 点的

关系, 根据毕奥萨伐尔定律

$$dB_o = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_r}{r^2} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\lambda\omega R dl}{2R^2}$$

由右手螺旋法则可知, 其方向均为垂直圆环平面向上 本步骤 2 分, 累计 6 分

$$\text{所以 } B_o = \int_l dB_o = \frac{\mu_0}{8\pi} \frac{\lambda\omega R}{R^2} 2\pi R = \frac{\mu_0 \lambda \omega}{4}$$

方向为垂直圆环平面向上 (沿 X 正方向) 本步骤 2 分, 累计 8 分

(3) 解析

根据 (2) 中的计算以及对 X 轴上 P 点与环上任意一电流源所产生的磁感应强度的三角关系, 根据毕奥萨伐尔定律以及矢量叠加原理, P 点处磁感应强度在 X 轴线上的投影为:

$$dB_P = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_r}{r^2} \cos \theta = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\lambda\omega R dl}{2(R^2 + L^2)} \frac{R}{\sqrt{R^2 + L^2}} \dots\dots\dots \text{本步骤 2 分, 累计 10 分}$$

$$\text{所以 } B_P = \int_l dB_x = \frac{\mu_0}{8\pi} \frac{\lambda\omega R \cdot R}{(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} 2\pi R = \frac{\mu_0 \lambda \omega R^3}{4(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}}$$

其方向为垂直圆环平面向上 (沿 X 轴线正方向) 本步骤 2 分, 累计 12 分