

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

имени М.В.Ломоносова

Факультет вычислительной математики и кибернетики

Второе практическое задание по курсу лекций
«Численные методы линейной алгебры»

ОТЧЕТ

о выполненном задании

студента 301 учебной группы факультета ВМК МГУ

Мартьянова Артема Олеговича

гор. Москва
2023 год

Содержание

Постановка задачи	2
Описание метода решения задачи	2
Метод	2
Оценка собственных значений	3
Описание программы	4
Код программы	5
Полученные результаты	11

Постановка задачи

Дана система уравнений $x + Ax = F$, где $A \in \mathcal{R}^{n \times n}$ - симметричная положительно определенная матрица. Матрица предоставляется в виде файла в формате csv. Требуется написать программу на языке программирования С (или С++), реализующую метод Чебышева решения СЛАУ с оптимальным набором итерационных параметров, обеспечивающих устойчивость решения к ошибкам округления. Количество итераций взять равным степени двойки, при котором погрешность решения на последней итерации в среднеквадратической норме не превосходит погрешность прямого метода. Начальное приближение взять равным нулю. Также требуется построить график среднеквадратической нормы погрешности решения как функции номера итерации метода Чебышева и вычислить относительную погрешность решения, полученного методом Чебышева. Оценить собственные значения с помощью теоремы Гершгорина.

Описание метода решения задачи

Решать СЛАУ будем с помощью метода Чебышева с оптимальным набором итерационных параметров. Далее опишем выбор всех параметров.

Метод

В общем случае итерационный метод Чебышева можно записать так:

$$B \frac{x^{k+1} - x^k}{\tau_{k+1}} + Ax^k = b, \quad k = 0, 1, \dots$$

Поскольку в настоящее время неизвестно регулярных способов хорошего выбора матрицы B для произвольной A , то положим $B = I$.

Согласно теории, итерационные параметры для наибольшей скорости схождения следует выбирать следующим образом:

$$\tau_j = \frac{\tau_0}{1 - \rho_0 \mu_j}, j = 1, 2, \dots, k,$$

где

$$\mu_j \in \mathfrak{M}_n = \left\{ \cos \frac{2i-1}{2n} \pi, \quad i = 1, 2, \dots, n \right\}, \quad \tau_0 = \frac{2}{\lambda_k + \lambda_1}, \quad \rho_0 = \frac{\lambda_k - \lambda_1}{\lambda_k + \lambda_1},$$

где λ_k и λ_1 - максимальное и минимальное собственные значения матрицы A соответственно.

К сожалению, вычисления по этим формулам при произвольном использовании итерационных параметров не является устойчивым с точки зрения машинной арифметики. Но если выбирать эти параметры в определенном порядке, требуемая устойчивость все же будет. Далее опишем нужный порядок выбора параметров. Иными словами, нам нужно построить оптимальное упорядочение множества \mathfrak{M}_n .

Приведем решение этой задачи в случае, когда $n = 2^p$ (в соответствии с постановкой задачи). Обозначим через θ_m множество, состоящее из m целых чисел:

$$\theta_m = \{\theta_1^{(m)}, \theta_2^{(m)}, \dots, \theta_m^{(m)}\}.$$

Исходя из множества $\theta_1 = \{1\}$, построим множество θ_{2^p} по следующему правилу. Пусть множество θ_m построено. Тогда множество θ_{2m} определим по формулам

$$\theta_{2m} = \{\theta_{2i}^{(2m)} = 4m - \theta_i^{(m)}, \theta_{2i-1}^{(2m)} = \theta_i^{(m)}, \quad i = 1, 2, \dots, m\}, \quad m = 1, 2, \dots, 2^{p-1}.$$

Нетрудно убедиться, что множество θ_{2^k} состоит из нечетных чисел от 1 до $2^{k+1} - 1$. Используя построенное множество θ_{2^p} , упорядочим множество \mathfrak{M}_{2^p} следующим образом:

$$\mathfrak{M}_n^* = \left\{ \cos \beta_i, \quad \beta_i = \frac{\pi}{2n} \theta_i^{(n)}, \quad i = 1, 2, \dots, n \right\}, \quad n = 2^p.$$

Такое построение обеспечивает минимальное влияние вычислительной погрешности на сходимость чебышевского метода.

Оценка собственных значений

Собственные значения (которые нужны для нахождения τ_0 и ρ_0) оценим с помощью теоремы Гершгорина.

В общем случае теорема Гершгорина говорит о том, что все собственные значения комплексной матрицы лежат внутри так называемых кругов Гершгорина. Пусть A - комплексная матрица $n \times n$ с элементами a_{ij} . Обозначим через R_i сумму модулей внедиагональных элементов i -й строки (при $i \in \{1, \dots, n\}$):

$$R_i = \sum_{j \neq i} |a_{ij}|.$$

Рассмотрим $D(a_{ii}, R_i) \subseteq \mathbb{C}$ - круг с центром в a_{ii} и радиусом R_i . Такой круг называется кругом Гершгорина. Наша матрица A по условию положительно определенная, а значит все ее собственные значения вещественны. Тогда круги Гершгорина вырождаются в отрезки на вещественной прямой. Таким образом, чтобы получить оценку для собственных значений, нам нужно найти минимальные значения среди левых границ и максимальные среди правых:

$$\lambda_{\min} = \min_{i=1, n} \{a_{ii} - R_i\} \leq \lambda_1, \lambda_n \leq \lambda_{\max} = \max_{i=1, n} \{a_{ii} + R_i\}$$

Описание программы

Здесь приведем описание основных функций программы(не будем заострять внимание на перегрузках операторов, они были реализованы для большего удобства и лучшей читаемости кода).

- `std::vector<int> theta_set_construction(int m)`

Функция, которая строит множество θ_m , использующееся для построения оптимальной последовательности итерационных параметров.

- `std::vector<double> optim_iterative_parameters_set(int n)`

Функция, строящая оптимально упорядоченное множество \mathfrak{M}_n^* , описанное выше.

- `std::vector<double> eigenvalue_estimation(const std::vector<std::vector<double>>& A, const std::vector<double>& F, std::vector<float> &statX, std::vector<float> &statY, int maxIterations)`

Функция, рассчитывающая оценку собственных значений с помощью теоремы Гершгорина(подробное описание выше).

- `std::vector<double> chebyshevIteration(const std::vector<std::vector<double>>& A, const std::vector<double>& F, std::vector<float> &statX, std::vector<float> &statY, int maxIterations)`

Функция, реализующая метод Чебышева. Принимает матрицу системы, правую часть, массивы для хранения данных, требующихся для дальнейшего построения графика, количество итераций,

Код программы

Код основной программы для решения СЛАУ методом Чебышева на языке C++:

```
1 #include <iostream>
2 #include <cmath>
3 #include <vector>
4 #include <map>
5 #include <algorithm>
6
7 // Импорт кода из первого задания(прямого метода)
8 #include "../lu.cpp"
9
10 template<typename T>
11 void
12 linspace(std::vector<T> &v, float start, float stop, int amount)
13 {
14     double step = (stop - start) / (amount - 1);
15     if (v.size() < amount) v.resize(amount);
16     for (int i = 0; i < v.size(); ++i) {
17         v[i] = start + step * i;
18     }
19 }
20
21 // Перегрузки операторов
22 template<typename T>
23 std::ostream&
24 operator<<(std::ostream &out, const std::vector<T> &v)
25 {
26     for (auto &it : v) out << it << " ";
27     return out;
28 }
29
30 template<typename T>
31 std::vector<T>
32 operator*(const std::vector<std::vector<T>> &m1, const std::vector<std:::
    vector<T>> &m2)
33 {
34     if (m1[0].size() != m2.size()) throw "Matrix sizes doesnt match";
35     std::vector<std::vector<T>> res(m1.size());
36     for (auto &it : res) it.resize(m2[0].size());
37     for (int i = 0; i < m1.size(); ++i)
38     {
39         for (int j = 0; j < m2[0].size(); ++j)
40         {
41             double sum = 0.0;
42             for (int k = 0; k < m1[0].size(); ++k)
43             {
44                 sum += m1[i][k] * m2[k][j];
45             }
46             res[i][j] = sum;
47         }
48     }
49     return res;
50 }
51
52 template<typename T>
```

```

53 std::vector<T>
54 operator*(const std::vector<std::vector<T>> &m, const std::vector<T> &x)
55 {
56     if (m[0].size() != x.size()) throw "Matrix and vector sizes doesnt
match";
57     std::vector<T> ret(x.size());
58     for (int i = 0; i < x.size(); ++i)
59     {
60         double sum = 0.0;
61         for (int j = 0; j < x.size(); ++j)
62         {
63             sum += m[i][j] * x[j];
64         }
65         ret[i] = sum;
66     }
67     return ret;
68 }
69
70 template<typename T>
71 std::vector<T>
72 operator-(const std::vector<T> &v1, const std::vector<T> &v2)
73 {
74     if (v1.size() != v2.size()) throw "Vectors sizes doesnt match";
75     std::vector<T> ret(v1.size());
76     for (int i = 0; i < v1.size(); ++i)
77     {
78         ret[i] = v1[i] - v2[i];
79     }
80     return ret;
81 }
82
83 template<typename T>
84 std::vector<T>
85 operator+(const std::vector<T> &v1, const std::vector<T> &v2)
86 {
87     if (v1.size() != v2.size()) throw "Vectors sizes doesnt match";
88     std::vector<T> ret(v1.size());
89     for (int i = 0; i < v1.size(); ++i)
90     {
91         ret[i] = v1[i] + v2[i];
92     }
93     return ret;
94 }
95
96 // функция для построения множества тетта, которое используется для ген
ерации
97 // последовательности оптимальных итерационных параметров
98 std::vector<int>
99 theta_set_construction(int m)
100 {
101     if ((m & (m - 1)) != 0) throw "Argument m must be power of 2";
102     if (m == 1) return std::vector<int>{0, 1};
103     m = m / 2;
104     std::vector<int> smaller_set = theta_set_construction(m);
105     std::vector<int> ret(m * 2 + 1);
106     for (int i = 1; i <= m; ++i)
107     {

```

```

108         ret[2 * i] = 4 * m - smaller_set[i];
109         ret[2 * i - 1] = smaller_set[i];
110     }
111     return ret;
112 }
113
114 std::vector<double>
115 optim_iterative_parameters_set(int n)
116 {
117     if ((n & (n - 1)) != 0) throw "Argument n must be power of 2";
118     std::vector<double> ret(n + 1);
119     auto theta = theta_set_construction(n);
120     for (int i = 1; i <= n; ++i)
121     {
122         ret[i] = cos(M_PI * theta[i] / (n * 2));
123     }
124     return ret;
125 }
126
127 double
128 norm2(const std::vector<double> &v1)
129 {
130     double ans = 0.0;
131     for (const auto &item : v1)
132     {
133         ans += item * item;
134     }
135     return sqrt(ans);
136 }
137
138 // Функция для нахождения оценки собственных значений с помощью теоремы
139 // Гершгорина
140 std::vector<double>
141 eigenvalue_estimation(const std::vector<std::vector<double>> &A)
142 {
143     double lambdaMax = 0.0;
144     double lambdaMin = 0.0;
145     for (int i = 0; i < A.size(); ++i)
146     {
147         double sum_abs_not_diag = 0.0;
148         for (int j = 0; j < A[0].size(); ++j)
149         {
150             if (i != j) sum_abs_not_diag += std::fabs(A[i][j]);
151         }
152         if (i == 0) {
153             lambdaMin = sum_abs_not_diag;
154         } else if (lambdaMin > sum_abs_not_diag) lambdaMin = A[i][i] -
155             sum_abs_not_diag;
156         if (A[i][i] + sum_abs_not_diag > lambdaMax) lambdaMax = A[i][i]
157             + sum_abs_not_diag;
158     }
159     return std::vector<double> {lambdaMin, lambdaMax};
160 }
161
162 // Решение системы линейных уравнений методом Чебышева
163 std::vector<double> chebyshevIteration(const std::vector<std::vector<
164     double>>& A,

```



```

161         const std::vector<double>& F,
162         std::vector<float> &statX,
163         std::vector<float> &statY,
164         int maxIterations,
165         std::vector<double> &x_true)
166 {
167     if (A.size() != A[0].size()) throw "Matrix should be n*n!\n";
168     if ((maxIterations & (maxIterations - 1)) != 0) throw "maxIterations
169     argument should be power of 2";
170     statX.resize(maxIterations), statY.resize(maxIterations);
171     int n = A.size();
172     std::vector<double> x(n, 0.0);
173     std::vector<double> xPrev(n, 0.0);
174     // Оценка для собственных значений с помощью теоремы Гершгорина
175     std::vector<double> estim = eigenvalue_estimation(A);
176     double lambdaMin = estim[0], lambdaMax = estim[1];
177
178     double tau0 = 2.0 / (lambdaMax + lambdaMin);
179     double ro = (lambdaMax - lambdaMin) / (lambdaMax + lambdaMin);
180
181     std::vector<double> tau_parameters = optim_iterative_parameters_set(
182     maxIterations);
183     for (int k = 0; k < maxIterations; ++k) {
184         double tau = tau0 / (1 - tau_parameters[k + 1] * ro);
185         for (int i = 0; i < n; ++i) {
186             double sum = 0.0;
187             for (int j = 0; j < n; ++j) {
188                 sum += A[i][j] * xPrev[j];
189             }
190             x[i] = xPrev[i] + tau * (F[i] - sum);
191         }
192         statX[k] = k;
193         statY[k] = norm2(F - A * x);
194         xPrev = x;
195     }
196
197     return x;
198 }
199
200 int main() {
201     std::string filename = "../SLAU_var_2.csv";
202     std::vector<std::vector<double>> A = read_csv(filename);
203     for (int i = 0; i < A.size(); i++) ++A[i][i];
204     std::vector<double> x = generate_random_vect(A.size());
205     std::vector<double> F;
206     try { F = A * x; }
207     catch (const char* str) { std::cerr << std::string(str) << std::endl
; }
208
209     // LU-разложение
210     std::vector<std::vector<double>> L;
211     std::vector<std::vector<double>> U;
212     std::vector<std::vector<double>> tmp_A = A;
213     LU_decomposition(tmp_A, L, U);
214

```

```

215     std::vector<double> x_computed = solve_system(L, U, F);
216     double direct_method_error = norm2(x_computed - x);
217
218     // Метод Чебышева
219     int pow_of_two = 0;
220     std::vector<float> statX, statY;
221     std::vector<double> solution(x.size(), 0);
222     int maxIterations = 0;
223     while (norm2(solution - x) >= direct_method_error)
224     {
225         ++pow_of_two;
226         statX.clear(), statY.clear();
227         maxIterations = pow(2, pow_of_two);
228         solution = chebyshevIteration(A, F, statX, statY, maxIterations,
x);
229     }
230     statX.shrink_to_fit(), statY.shrink_to_fit();
231
232     std::cout << "Оценка спектра матрицы с помощью теоремы Гершгорина(ми
нимальное, максимальное значения): " <<
eigenvalue_estimation(A) << std::endl;
234     std::cout << "Количество итераций метода Чебышева: " <<
maxIterations << std::endl;
235     std::cout << "Погрешность решения прямым методом по второй норме: "
<< direct_method_error << std::endl;
236     std::cout << "Погрешность решения методом Чебышева по второй норме:
" << norm2(solution - x) << std::endl;
237     std::cout << "Относительная погрешность решения методом Чебышева по
второй норме: " << norm2(solution - x) / norm2(x) << std::endl;
238
239     // Сохраним данные в csv файлы для отрисовки графика в Python
240     std::ofstream fileX("statX.csv");
241     for (const auto &value : statX)
242     {
243         fileX << value << ",";
244     }
245     std::ofstream fileY("statY.csv");
246     for (const auto &value : statY)
247     {
248         fileY << value << ",";
249     }
250
251     return 0;
252 }

```

Листинг 1: second-task.cpp

Код для отрисовки графика зависимости среднеквадратической нормы погрешности от номера итерации метода Чебышева

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 import numpy as np
3
4 path_to_fileX = "/home/ubuntu/code/uni/5sem/chmy/second_task/statX.csv"
5 path_to_fileY = "/home/ubuntu/code/uni/5sem/chmy/second_task/statY.csv"
6
7 dataX = np.genfromtxt(path_to_fileX, delimiter=",", dtype=np.float32)
8 dataY = np.genfromtxt(path_to_fileY, delimiter=",", dtype=np.float32)
9
10 assert dataX.shape[0] == dataY.shape[0], "Incorrect array sizes"
11 not_nan_mask = ~np.isnan(dataY)
12 dataY = dataY[not_nan_mask]
13 dataX = dataX[not_nan_mask]
14 plt.figure(figsize=(11, 7))
15 plt.grid()
16 plt.plot(dataX, dataY)
17 plt.title("График второй нормы как функции номера итерации")
18 plt.xlabel("Номер итерации")
19 plt.ylabel("Вторая норма погрешности")
20 plt.savefig("graph.png")
21 plt.show()
```

Листинг 2: graph.py

Полученные результаты

Результаты работы программы с матрицей из первого практического задания:

- Оценка спектра матрицы с помощью теоремы Гершгорина (минимальное, максимальное значения): 1 153.4
- Количество итераций метода Чебышева: 256
- Погрешность решения прямым методом по второй норме: $2.5601e-15$
- Погрешность решения методом Чебышева по второй норме: $1.73998e-15$
- Относительная погрешность решения методом Чебышева по второй норме: $3.02366e-16$

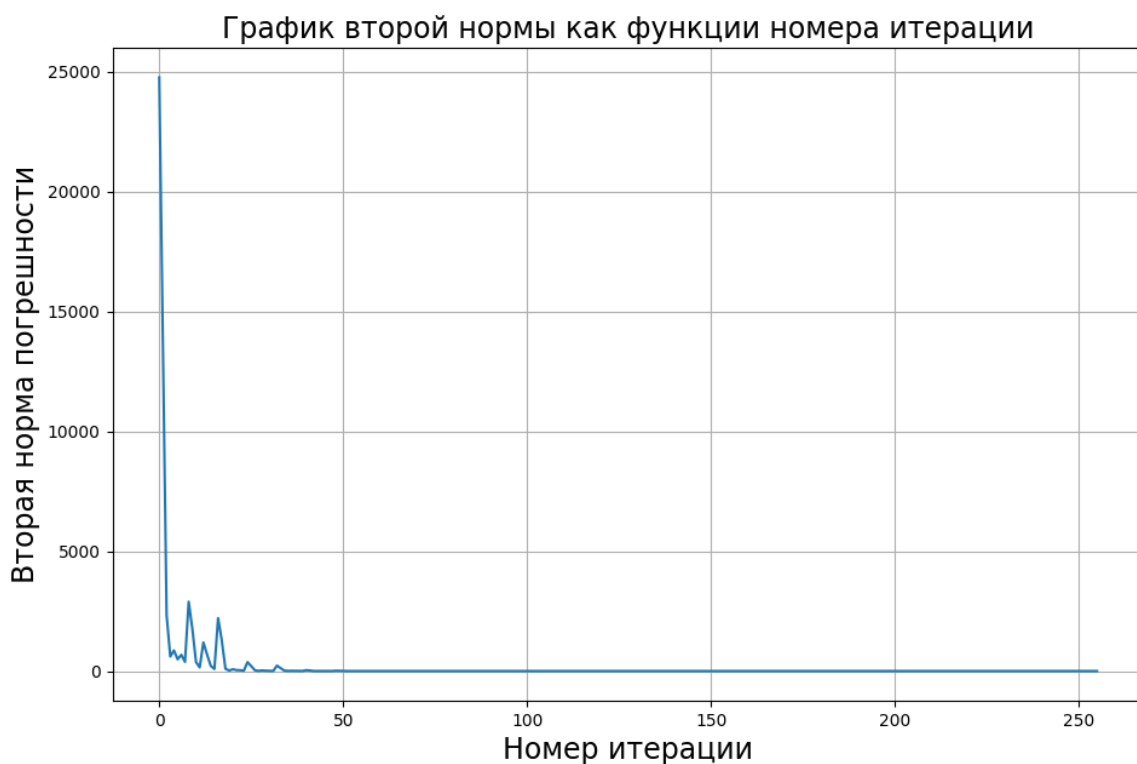


Рис. 1: График зависимости второй нормы погрешности от номера итерации