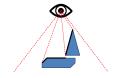
Aula - Computação Gráfica



Determinação de Superfície Visível

Slides para uso pessoal e exclusivo durante o período de aula. Distribuição ou qualquer uso fora do escopo da disciplina é expressamente proibido.

1

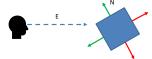
O que é Determinação de Superfície Visível?

- Dado um conjunto de objetos 3D e uma câmera (ponto de vista)
 - Determinar quais arestas ou superfícies estão visíveis
- Por que um objeto não estaria visível?
 - "Está de costas"
 - Oclusão
- Requer saber a interação entre os objetos da cena

2

Superfícies Contrárias (Back Face Culling)

- Pode-se eliminar as superfícies contrárias à câmera
- Como determinar se a face está vista de trás?
 - Assumindo E como o vetor da câmera para a face do polígono
 - *N*· *E* < 0 \rightarrow Face da frente
 - N· E >= 0 → Face de trás



Algoritmo do Pintor (Painters Algorithm)

- É um algoritmo back-to-front (de trás para frente)
- Cria uma ordem de desenho dos polígonos
 - Cada polígono sobrescreve os anteriores se necessário
 - Garante a visibilidade correta em qualquer resolução de pixel
- Ache um forma de ordenar os polígonos por profundidade (z)
- Desenhe os polígonos nessa ordem
 - Os mais longe da câmera são desenhados primeiro
 - Cada polígono deve ser rasterizado na sequência
 - Os mais próximos da câmera serão os últimos



- Quando dois polígonos parcialmente escondem um ao outro

Wojciech Mula https://commons.wikimedia.org/wi ki/File Painters_problem.svg

4

Algoritmo Z-Buffer

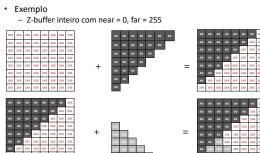
- Z-Buffer é usado para armazenar a profundidade
 - Armazena profundidade por pixel
- Algoritmo
 - Inicializa o buffer com uma distância infinita
 - Quando o objeto é renderizado
 - A profundidade de cada porção (pixel) é comparada com o valor armazenado no "pixel" correspondente do z-buffer
 - Se o novo valor for menor (está mais próximo da câmera)
 - » Sua profundidade é colocada no z-buffer e sua cor no frame buffer
 - Caso contrário, não atualiza os buffers

5

Algoritmo Z-Buffer

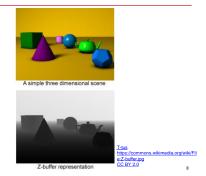
void z-Buffer() {
 int x, y;
 //Infcializa com valor de fundo e distancia maxima
 for (y = 0; y < VMAX; y++)
 for (x = 0; x < XMAX; x++) {
 writeriselColor (x, y, BACKGROUND_VALUE);
 writeriselColor (x, y, BACKGROUND_VALUE);
 writezInBuffer (x, y, 255);
 }
 for cada pixel do poligono projetado {
 //calcule profundiade-z para o pixel
 double pz = CalculaZvaluePixel (x, y);
 if (pz < ReadZrromBuffer (x, y)) {
 // Novo ponto está mais perto do que o armazenado
 writeriselColor (x, y, CalculaCorPixel (x, y))
 writeZinBuffer (x, y, pz);
 }
 }
}</pre>

Algoritmo Z-Buffer



7

Algoritmo Z-Buffer



8

Algoritmo Z-Buffer

- Vantagens
 - Barato e fácil de implementar em hardware
 - Não requer pré-processamento (e.g. ordenação)
 - Pode usar a técnica de rasterização incremental para calcular o z

Algoritmo Z-Buffer

- Desvantagens
 - Compressão em z pode causar problemas
 - Z-fighting
 - A informação de profundidade
 - Perde precisão rapidamente

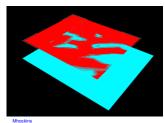




10

Algoritmo Z-Buffer

- Z-fighting
 - Ocorre quando dois objetos estão com valores similares em z



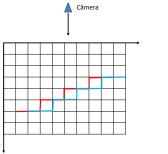
https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Z-fighting.png Public Domain

11

Algoritmo Z-Buffer



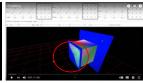
Z-fighting



Algoritmo Z-Buffer

- Z-fighting
 - http://www.youtube.com/watch?v=UVGdOFVbvBo/course/cs 123/data/scenes/contest/ntom:
 - https://www.youtube.com/watch?v=9AcCrF_nX-I

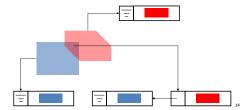




13

Transparência

- Algoritmo A-Buffer
 - Permite considerar objetos transparentes
 - Armazena uma lista dos objetos de um pixel
 - Informações são combinadas para gerar a contribuição do pixel



14

Perguntas ?????