Gabarito da lista de exercícios sobre resolução de sistemas lineares

1.

Matriz ampliada

<u>1ª etapa:</u>

```
m21= 0.5
m31=-0.1
```

Após a 1ª etapa

2ª etapa:

m32 = -0.4

Após a 2ª etapa, tem se que o sistema equivalente é (a matriz triangularizada e o vetor b modificado)

Obs: a solucão deste sistema sem e com e sem pivoteamento será a mesma já que, neste caso, as linhas já estão em uma configuração tal que os multipilcadores ficam sempre |m| < =1, isto é, não há necessidade de pivoteamento.

2.

(a)
$$x_{sol} = 137.5$$

-185.3

Relativos

Erros relativos percentuais

(c) Há apenas erros de arredondamento já que a máquina não armazena todos os dígitos necessários nos valores envolvidos nas operações.

3.	M	atriz	triangul	lar	izad	a	
----	---	-------	----------	-----	------	---	--

1,144112				
5.000	0.000	1.000	0.000	0.500
0.000	8.000	1.000	2.000	12.800
0.000	0.000	3.050	1.500	-1.000
0.000	0.000	0.000	2.459	8.361

```
x_{sol} = 0.5
```

1.0 -2.0

3.40

4. Inicialmente, faz se a troca da linha 1 com a linha 2

1ª etapa:

m31=0

Após a 1ª etapa

Não há necessidade de troca antes de realizar a 2^a etapa, dado que a configuração para iniciar a 2^a etapa já é a melhor

2ª etapa:

$$m21=0.09/(-2)=-0.045$$
 $a33 = 0.09 - (-0.045)(-1) = 0.045$ $b3 = 0.09 - (-0.045)(-0.85) = 0.09-0.03825$ $a33 = 0.09 - (-0.045)(-0.85) = 0.09-0.0382=0.0518$

Assim, a matriz triangularizada e o vetor b modificado, ou seja, o sistema equivalente é:

 $\mathbf{x}_{sol} =$

1.88

-0.15

1.15

5.

Ver slides e livro texto

Métodos Iterativos

6.

(a) escrever a atualização para cada componente para este problema (tal como feito no exemplo resolvido nos slides e tal como no exercicio 7)

Por exemplo, para 1^a componente , por Gauss Jacobi, seria:

$$x_1^{(k+1)} = (2.8 + x_2^{(k)} - 0.5 \times (k)) / 3$$

(b) G Jacobi

Vetor na iteracao 1,
$$x = 0.93333$$
 1.66667 0.69000

(c) Gauss Seidel

```
Vetor na iteracao 1, x = 0.93333 1.51111 1.21333

Vetor na iteracao 2, x = 1.2348 1.0564 1.0995

Vetor na iteracao 3, x = 1.1022 1.1165 1.1076
```

Obs: a solução exata, neste caso, é:
$$x = 1.1191$$
 1.1111 1.1073

7

(a) Vetor na 1ª iteração

X[0]: 0.30 X[1]: 1.50 X[2]: 1.00X[3]: 1.00

Vetor na 2^a iteração

X[0]: 0.650 X[1]: 0.925 X[2]: 0.440X[3]: 1.280

(b) Sim, a sequencia de vetores vai convergir para a solução do sistema pois a matriz A é diagonalmente dominante

Neste caso, o processo iterativo corresponde ao sistema linear Ax=b, *onde* A \acute{e} *matriz abaixo:*

10 -1 -1 -1 1 4 1 1 1 1 5 1 -1 -1 -1 10

Para esta matriz, em cada linha, o elemento da diagonal (em módulo) é sempre maior que a soma dos elementos (em módulo) fora da diagonal.

Linha 1: 10 > |-1| + |-1| + |-1|Linha 2: 4 > |1| + |1| + |1|etc.

Sobre a configuração da matriz.

Primeiro, vê se que não é possível usar a equação 2 do sistema para calcular X_2 , já que A(2,2)=0. É preciso trocar as linhas.

A ordem interessante, que faz com que a convergência da sequência fique garantida (ou seja, torna a matriz diagonalmente dominante) é trocar a linha 1 com a linha 2.

Vetor na iteracao 1,
$$x = -0.00000 - 0.80000 - 0.63429$$

Vetor na iteracao 2, $x = -0.012686 - 0.639526 - 0.634159$

Como Dif rel > 0.02 => Continuar!!

Vetor na iteracao 3, $x = -0.012683 - 0.639558 - 0.634159$

Como Dif rel < 0.02 => Parar

- **10.** Para um sistema dimensão n: O (n²) operações
- **11.** *GaussJacobi.m*, *em anexo.*