

Aula 5

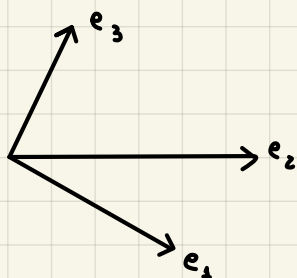
Aula passada Dependência linear

Aula Hoje base

Cap. 7 Base

↳ representa o vetor de maneira numérica

**Definição**  $E = \{e_1, e_2, e_3\}$  LI e é dito uma base para  $V^3$



Pela aula passada dado  $\vec{u} \in V^3$

$$\vec{u} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3$$

onde  $a_1, a_2, a_3 \in \mathbb{R}$  não ÚNICOS

Assim

**Definição**  $E = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$  base de  $V^3$

$$\vec{u} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3$$

a tripla  $(a_1, a_2, a_3)_E$  é dita

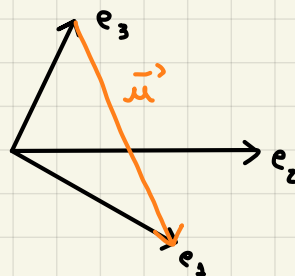
coordenadas de  $\vec{u}$  na base E

**Obs** A ordem é importante  $a_1$  é o coef que acompanha o  $1^o$  da base e assim por diante

**Exemplo**  $E = \{e_1, e_2, e_3\}$  base

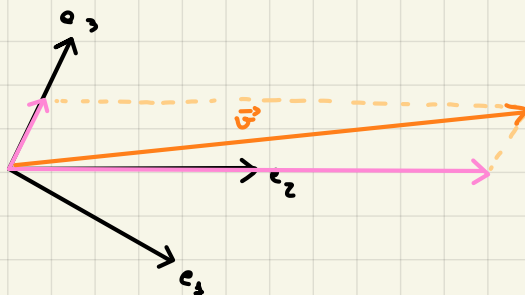
(a)  $\vec{u} = e_1 - e_3$  então

$$\vec{u} = (1, 0, -1)_E = (1, 0, -1)$$



(b)  $\vec{v} = 2e_2 + \frac{1}{2}e_3$  então

$$\vec{v} = (0, 2, \frac{1}{2})_E$$



Vamos expressar as operações em termo das coordenadas

**Proposição**

$$(a) (a_1, a_2, a_3)_E + (b_1, b_2, b_3)_E$$

$$= (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3)_E$$

$$(b) \alpha(a_1, a_2, a_3) = (\alpha a_1, \alpha a_2, \alpha a_3)$$

**Exemplo** Sendo

$$\vec{u} = (-1, 2, 0)_E$$

$$\vec{v} = (3, -3, 4)_E$$

Calcule as coordenadas de  $w = -3\vec{u} + 2\vec{v}$  na base E

**Solução**  $\vec{w} = -3\vec{u} + 2\vec{v}$

$$= -3(-1, 2, 0)_E + 2(3, -3, 4)_E$$

$$= (3, -6, 0)_E + (6, -6, 8)_E$$

$$= (9, -12, 8)_E$$

**Exemplo** Escreva  $\vec{t} = (4, 0, 13)$  como

combinação linear de  $\vec{u} = (1, -1, 3)$ ,  $\vec{v} = (2, 1, 3)$

$$\vec{w} = (-1, -1, 4)$$

**Solução**  $\vec{t} = a(1, -1, 3) + b(2, 1, 3) + c(-1, -1, 4)$

$$(4, 0, 13) = (a + 2b - c, -a + b - c, 3a + 3b + 4c)$$

$$\Rightarrow a + 2b - c = 4$$

$$-a + b - c = 0$$

$$3a + 3b + 4c = 13$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 3 & 4 & 13 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 4 \\ 0 & 3 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 7 & 5 \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1/3 & 4/3 \\ 0 & 3 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 5/3 & 1/3 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} -1 + \frac{4}{3} = \frac{1}{3} \\ 4 - 4 \cdot \frac{2}{3} = \frac{4}{3} \end{array}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 19/15 \\ 0 & 3/3 & 0 & 22/5 \\ 0 & 0 & 1 & 1/5 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} 5 \cdot \frac{4}{3} - \frac{1}{15} = \frac{19}{15} \\ 4 + \frac{2}{5} = \frac{22}{5} \end{array}$$

$$a = \frac{19}{15} \quad b = \frac{22}{15} \quad c = \frac{1}{5}$$

$$\vec{t} = \frac{19}{5} \vec{u} + \frac{22}{15} \vec{v} + \frac{1}{5} \vec{w}$$

**Exemplo**  $\vec{u} = (1, -1, 3)$  pode ser escrito com combinação linear de  $\vec{v} = (-1, 1, 0)$   $\vec{w} = (2, 3, 1/3)$ ?

Solução

$$\vec{u} = a\vec{v} + b\vec{w}$$

$$(1, -1, 3) = a(-1, 1, 0) + b(2, 3, 1/3)$$

$$\begin{array}{l} -a + 2b = 1 \quad a = 17 \\ a + 3b = -1 \quad a = -28 \\ \frac{1}{3}b = 3 \quad \rightarrow b = 9 \end{array} \quad \left. \begin{array}{l} \text{absurdo} \end{array} \right\}$$

não pode ser escrito.

Vamos expressar as relações LI e LD em termos das coordenadas

**Caso 1: dois vetores**

↳ LD se um é múltiplo do outro

ou:

**Proposição** Os vetores  $\vec{u} = (a_1, b_1, c_1)$  e  $\vec{v} = (a_2, b_2, c_2)$  são LD se e só se os 3 determinantes são NULOS

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = 0 \quad \begin{vmatrix} a_1 & c_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix} = 0 \quad \begin{vmatrix} b_1 & c_1 \\ b_2 & c_2 \end{vmatrix} = 0$$

**Caso 2: 3 vetores**

↳  $a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w} = 0$  tem solução não nula

ou

**Proposição** Os vetores  $\vec{u} = (a_1, b_1, c_1)$   
 $\vec{v} = (a_2, b_2, c_2)$   
 $\vec{w} = (a_3, b_3, c_3)$

são LD se e só se

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = 0$$

**Obs** •  $u, v$  são LI se um dos determinantes  $\neq 0$

•  $u, v, w$  são LI's se o determinante acima  $\neq 0$

**Exemplo** Verifique se os vetores  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são LI ou LD

(a)  $u = (3, 10, 11)$ ,  $\vec{v} = (4, 7, -1)$

Solução:

$$\begin{vmatrix} 3 & 10 \\ 4 & 7 \end{vmatrix} = 21 - 40 \neq 0 \quad \text{são LI}$$

(b)  $\vec{u} = (1, 7, 1)$ ,  $\vec{v} = (1/2, 7/2, 1/2)$

Solução:

$$\begin{vmatrix} 1 & 7 \\ 1/2 & 7/2 \end{vmatrix} = \frac{7}{2} - \frac{7}{2} = 0 \quad \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1/2 & 1/2 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 7 & 1 \\ 7/2 & 1/2 \end{vmatrix} = 0 \quad \text{são LD a saber}$$

$$\vec{v} = 2\vec{u}$$

(c)  $\vec{u} = (1, -1, 2)$ ,  $\vec{v} = (0, 1, 3)$  e  $\vec{w} = (4, -3, 11)$

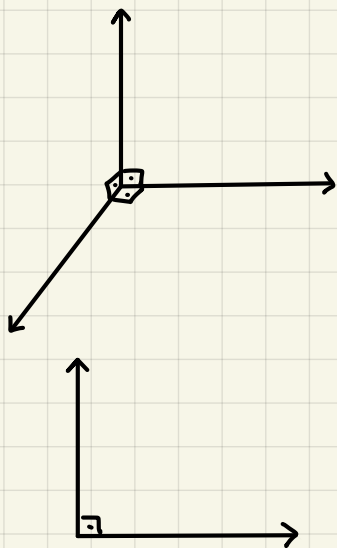
Solução

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 4 & -3 & 11 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 4 & -3 \end{vmatrix}$$

$$11 - 12 - (8 - 9) = -1 - (-1) = 0$$

são LD.

**Definição** Dois vetores não nulos  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são **ortogonais** se o segmento de um dos seus representantes são ortogonais, isto é, formam um ângulo de  $90^\circ$  graus. Escrevemos  $\vec{u} \perp \vec{v}$ .

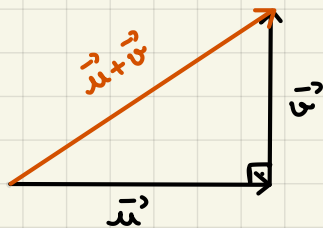


**Propriedade**

$\vec{u} \perp \vec{v}$  se e só se

$$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2$$

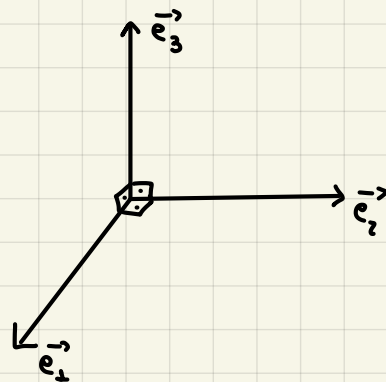
trata-se do teorema de Pitágoras



**Definição** Uma base  $E = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$  é dita **ortonormal** se

(I)  $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$  são unitários  
isto é  $\|\vec{e}_1\| = \|\vec{e}_2\| = \|\vec{e}_3\| = 1$

(II) dois a dois são ortogonais



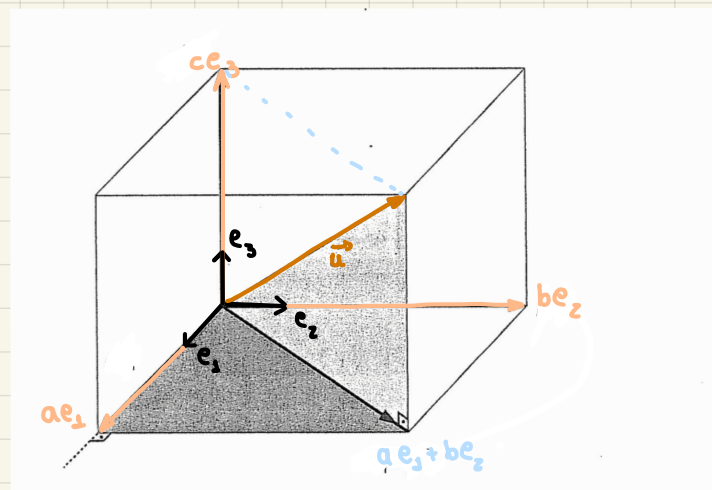
**Proposição** Suponha  $E = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$

base ortonormal e

$$\vec{u} = a\vec{e}_1 + b\vec{e}_2 + c\vec{e}_3$$

então

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$$



$$\begin{aligned} \|\vec{u}\|^2 &= \|c\vec{e}_3\|^2 + \|a\vec{e}_1 + b\vec{e}_2\|^2 & c\vec{e}_3 \perp a\vec{e}_1 + b\vec{e}_2 \\ &= c^2\|\vec{e}_3\|^2 + a^2\|\vec{e}_1\|^2 + b^2\|\vec{e}_2\|^2 & \vec{e}_1 \perp \vec{e}_2 \\ &= a^2 + b^2 + c^2 \end{aligned}$$

**Exemplo** Suponha uma base ortonormal  
e  $\vec{u} = (2, -1, 3)_E$ . Calcule  $\|\vec{u}\|$

Solução  $\|\vec{u}\| = \sqrt{2^2 + (-1)^2 + 3^2} = \sqrt{14}$