

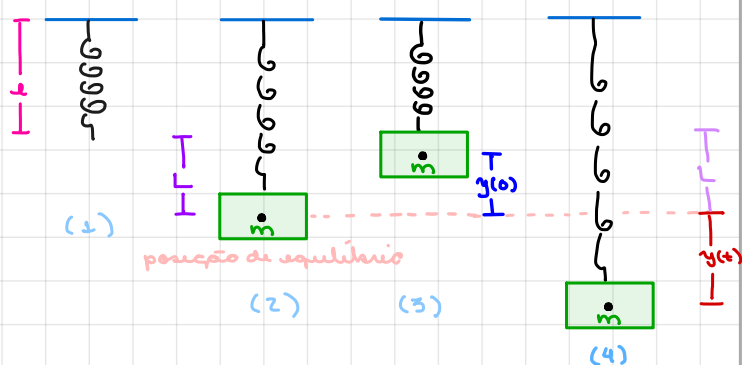
Aula passada resolver equações lineares de segunda ordem

* coef. const
* Euler
* Redução

Aula Hoje Modelagem com equações de 2ª ordem linear

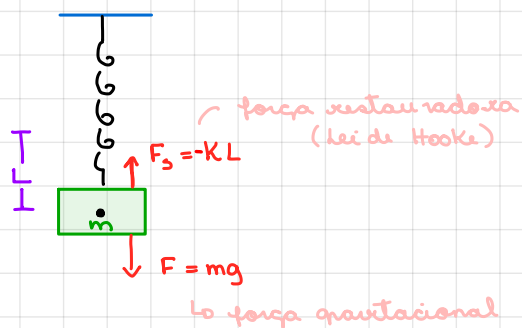
3.8 Vibrações Mecânicas

Situação



(1) uma mola flexível fixa em uma das extremidades de comprimento l

(2) uma massa m é conectada a mola provocando um alongamento L da mola e atinge uma posição de equilíbrio



Como está em equilíbrio

$$mg - KL = 0$$

Nota Use $mg - KL = 0$ para determinar K dada constante da mola

Exemplo Se uma massa de 10 libras (peso $m \cdot g$) alonga $\frac{1}{2}$ pé de uma mola

então com $m \cdot g = K \cdot L \Rightarrow 10 = K \cdot \frac{1}{2}$
 $\Rightarrow K = 20 \text{ lb/pé}$

(3) a mola sofre um deslocamento inicial $y(0) = y_0$ e posta em movimento com velocidade $y'(0) = y_1$

(4) Denote $y(t)$ o deslocamento (para baixo +) da massa a partir da posição de equilíbrio no instante t

Caso 1 Movimento não amortecido

Supondo que não há haja forças de amortecimento, resistência do ar, nem forças externas

Pela 2ª Lei de Newton

$$m \cdot a = F_s + F_g$$

$$m \cdot a = -K(L + y(t)) + mg$$

Força Restauradora

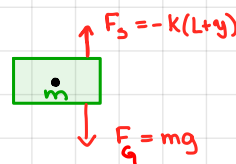
$$m y'' = -KL + mg - Ky(t)$$

$$m y'' + Ky = 0$$

movimento harmônico simples

m massa

K constante da mola



Caso 2 Movimento amortecido

Suponha que haja uma força F_d de resistência ou amortecimento então vamos supor que

$$F_d = -\gamma y'$$

γ coeficiente de amortecimento
 proporcional a velocidade da massa

Pela segunda lei

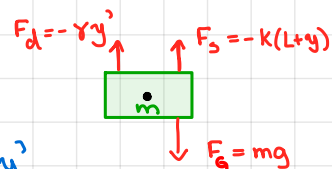
$$m \cdot a = F_s + F_g + F_d$$

$$ma = -K(L + y) + mg - \gamma y'$$

$$= -KL + mg - Ky - \gamma y'$$

$$m y'' + \gamma y' + Ky = 0$$

movimento amortecido



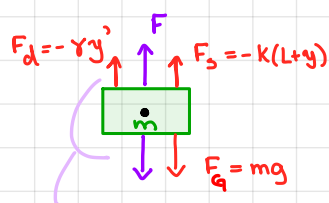
↳ em ambos os casos são EDO de 2ª ordem de coeficientes constantes

Caso 3 Movimento forçado

Suponha uma Força $F(t)$ externa

↳ pode ser uma força devido ao movimento da estrutura onde está presa a mola.

↳ pode ser uma força aplicada na massa.



Pela 2ª lei de Newton:

$$m \cdot a = F_g + F_s + F_d + F$$

pode ser a favor do movimento ou contrário

$$m y'' = -K y - K L + m g - \gamma y' + F$$

$$m y'' + \gamma y' + K y = F(t)$$

↳ movimento forçado

Exemplo

Uma massa de 4 libras (peso = mg) estica uma mola de 2 polegadas ($1 \text{ pé} = 12 \text{ in}$). Suponha que a massa é deslocada 6 polegadas adicionais e depois é solta. A massa está em um meio que exerce uma resistência viscosa de 6 libras (força) quando a massa está a uma velocidade de 3 pés/s (use $g = 32 \text{ pés/s}^2$). Formule um PVI que governa o movimento da mola.

Solução: Identifique o tipo de movimento:

* Fala do amortecimento

* Não fala de força externa

$$\begin{cases} m y'' + \gamma y' + K y = 0 \\ y(0) = y_0, y'(0) = y_1 \end{cases}$$

Determine as constantes m, γ, K, y_0, y_1

$$\text{massa} = \frac{\text{peso}}{\text{gravidade}} = \frac{4}{32} = \frac{1}{8}$$

• γ coeficiente de amortecimento:

o enunciado dá a intensidade $\Rightarrow \gamma = 2$ (sem -)

$$6 = F_d = \gamma \cdot y' = \gamma \cdot 3$$

↳ como menos

• K constante da mola:

$$mg = KL$$

$$2 \text{ polegadas} = \frac{1}{6} \text{ pé}$$

peso $mg \leftarrow 4 = K \cdot \frac{1}{6}$
 $K = 24$

$$\frac{1 \text{ pé}}{12 \text{ in}} = \frac{12 \text{ in}}{24 \text{ in}}$$

• y_0 condição inicial:

deslocada 6 polegadas adicionais
 $= \frac{1}{2} \text{ pé}$

$$\text{então } y(0) = \frac{1}{2}$$

• y_1 como a massa é solta, então podemos considerar a massa sendo colocada sem velocidade inicial

Portanto temos o seguinte PVI

$$\begin{cases} \frac{1}{8} y'' + 2 y' + 24 y = 0 \\ y(0) = \frac{1}{2} \\ y'(0) = 0 \end{cases}$$

Exemplo

Suponha que uma massa de 10 lb (peso = mg) estica uma mola em 2 polegadas ($1 \text{ pé} = 12 \text{ in}$). Se a massa for deslocada 2 polegadas a mais e depois colocada em movimento com uma velocidade inicial apontando para cima de 1 pé/s . Determine:

a) a posição $y(t)$ da massa em qualquer instante posterior

b) o período $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$, onde $\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}}$ é a frequência circular.

Constante da Mola K
 Massa m

Solução

Não fala de uma força de resistência ou amortecedora então o modelo é:

$$\begin{cases} m y'' + K y = 0 \\ y(0) = y_0 \\ y'(0) = y_1 \end{cases}$$

Vamos determinar as constantes envolvidas

• massa: $m = \frac{\text{Peso}}{\text{gravidade}} = \frac{10}{32 \text{ pés/s}^2} = \frac{5}{16}$

• constante da mola

$$m \cdot g = K \cdot L$$

Lo deslocamento

$$\Leftrightarrow 10 = K \cdot \frac{1}{6} \text{ pés} \Rightarrow K = 60 \text{ lb/pés}$$

$$\frac{1 \text{ pé}}{x} = \frac{12 \text{ in}}{x} \Rightarrow x = 2$$

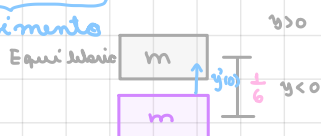
• condição inicial:

polupela

deslocado 2 in = $\frac{1}{6}$ pés a mais $\Rightarrow y(0) = \frac{1}{6}$

posta em movimento com velocidade inicial

a pontando para cima
contra o movimento



Então $y'(0) = -1$

Assim o PVI fica

$$\begin{cases} \frac{5}{16} y'' + 60 y = 0 \\ y(0) = \frac{1}{6} \\ y'(0) = -1 \end{cases}$$

Resolvendo para determinar a posição $y(t)$

polinômio característico

$$\frac{5}{16} x^2 + 60 = 0$$

$$x^2 = -\frac{60 \cdot 16}{5} = -192$$

$$x = \sqrt{192} i \text{ complexo}$$

então a solução é da forma

$$y(t) = c_1 \cos \sqrt{192} t + c_2 \sin \sqrt{192} t$$

$$\frac{1}{6} = y(0) = c_1$$

$$y'(t) = -\sqrt{192} \cdot \frac{1}{6} \sin \sqrt{192} t + \sqrt{192} c_2 \cos \sqrt{192} t$$

$$-1 = y'(0) = \sqrt{192} c_2 \quad c_2 = -\frac{1}{\sqrt{192}}$$

Portanto

$$a) \quad y(t) = \frac{1}{6} \cos \sqrt{192} t - \frac{1}{\sqrt{192}} \sin \sqrt{192} t$$

$$b) \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}} = \sqrt{192} \quad T = \frac{2\pi}{\sqrt{192}} =$$

