



Universidade Federal
do Espírito Santo

UNIVERSIDADE FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO
CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS
DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA

Prof. Thiago Filipe da Silva
Turma: 8.1 2019/1
Valor: 11 pontos

3ª AVALIAÇÃO DE ÁLGEBRA LINEAR - MAT09592 - 11/07/2019

1. (2,5) Seja $A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$

- Encontre os autovalores de A e determine suas multiplicidades (algébricas);
- Encontre bases para os autoespaços de A e verifique se A é diagonalizável.

2. (2,5) Seja $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$. Seja $\text{Lin}(A)$ o espaço-linha da matriz A . Calcule uma base para $(\text{Lin}(A))^\perp$ e obtenha as dimensões de $\text{Lin}(A)$ e $(\text{Lin}(A))^\perp$.

3. (3,0) Seja A uma matriz simétrica 4×4 . Sabemos que 1 e 2 são os únicos autovalores de A . Sabendo que a reta gerada pelo vetor $v_1 = (1, 1, 1, 0)$ é o autoespaço do autovalor 1, escreva $A = PDP^T$, com D matriz diagonal e P matriz ortogonal.

Dica: Note que $\text{Aut}_A(2) = (\text{Aut}_A(1))^\perp$

4. (3,0) Verifique se as seguintes afirmações são verdadeiras ou falsas.

- Toda matriz diagonalizável é invertível;
- Se A é uma matriz ortogonal então $\det A = \pm 1$;
- Seja $\{v_1, v_2, v_3\}$ uma base ortogonal de \mathbb{R}^3 . Se $x = c_1v_1 + c_2v_2 + c_3v_3$ então

$$\|x\|^2 = c_1^2 + c_2^2 + c_3^2.$$

Boa sorte!

$$1) A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 1 & 4 & -2 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$(a) \text{ Temos } p_A(\lambda) = \det(\lambda I_3 - A) = \begin{vmatrix} \lambda - 4 & 2 & -1 \\ -1 & \lambda - 4 & 2 \\ -1 & -4 & \lambda + 2 \end{vmatrix}$$

$$= \lambda^3 - 6\lambda^2 + 9\lambda = \lambda(\lambda^2 - 6\lambda + 9) = \lambda(\lambda - 3)^2.$$

Logo 0 é um autovalor de A com multiplicidade algébrica 1, e 3 é autovalor de A com multiplicidade algébrica 2.

(b)(i) Base para $\text{Aut}_A(0)$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \text{Aut}_A(0) \Leftrightarrow \begin{cases} 4x - 2y + z = 0 \\ x + 4y - 2z = 0 \\ x + 4y - 2z = 0 \end{cases}$$

Vamos encontrar o conjunto-solução do sistema linear acima

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 4 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & -2 & 0 \\ 1 & 4 & -2 & 0 \end{array} \right] \leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & -2 & 0 \\ 4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-4L_1 + L_2}$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & -1 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-2L_2 + L_1}$$

2

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \quad \text{Logo: } \begin{array}{l} x=0 \\ z=2y \end{array}$$

$$\text{Assim, } \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ y \\ 2y \end{bmatrix} = y \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \in \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} \quad \text{é uma}$$

base para $\text{Aut}_A(0)$.

(ii) Base para $\text{Aut}_A(3)$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \in \text{Aut}_A(3) \Leftrightarrow \begin{cases} 4x - 2y + z = 3x \\ x + 4y - 2z = 3y \\ x + 4y - 2z = 3z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \\ x + 4y - 5z = 0 \end{cases}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 4 & -5 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{\text{depois} \\ -L_1 + L_2 \left(\cdot \frac{2}{3}\right) \\ -L_1 + L_3}} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \\ 0 & 6 & -6 & 0 \end{array} \right]$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Assim, z é variável livre, $\boxed{y = z}$

$$e \quad x - 2y + z = 0 \Rightarrow x = 2y - z = 2z - z = z \Rightarrow \boxed{x = z}$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ é base para } \text{Aut}_1(3).$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z \\ z \\ z \end{bmatrix} = z \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Logo, A não possui 3 autovetores L.I.

$\Rightarrow A$ não é diagonalizável.

2) Obterre que para um vetor $u \in \mathbb{R}^5$, temos que

$$u \in (\text{Lin } A)^\perp \Leftrightarrow u \text{ é ortogonal a todas as Linhas de } A$$

Seja $v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}^5$ as 3 linhas de A , segue que

$$\begin{cases} v_1 \cdot u = 0 \\ v_2 \cdot u = 0 \\ v_3 \cdot u = 0 \end{cases} \quad \text{Como } Au = \begin{bmatrix} -v_1 & - \\ -v_2 & - \\ -v_3 & - \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ u \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} v_1 \cdot u \\ v_2 \cdot u \\ v_3 \cdot u \end{bmatrix}, \text{ então } u \in (\text{Lin } A)^\perp \Leftrightarrow u \in \text{Nul } A$$

Logo, $(\text{Lin } A)^\perp = \text{Nul } A$. Basta encontrarmos uma base p/ o espaço nulo de A .

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \begin{matrix} L_1 + L_2 \\ \\ L_1 + L_3 \end{matrix}$$

↓

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 & | & 0 \\ 0 & 0 & -2 & -2 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

x_4, x_5 variáveis livres

$$x_3 = -x_4$$

$$\begin{aligned} x_2 + 2x_3 + 3x_4 + 4x_5 &= 0 \Rightarrow x_2 = -2x_3 - 3x_4 - 4x_5 \\ &= 2x_4 - 3x_4 - 4x_5 \\ &= -x_4 - 4x_5 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x_1 = -x_2 - x_3 - x_4 - x_5 &= x_4 + 4x_5 + x_4 - x_4 - x_5 \\ &= x_4 + 3x_5 \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_4 + 3x_5 \\ -x_4 - 4x_5 \\ -x_4 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = x_4 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + x_5 \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ é base de $(\text{Lin} A)^\perp$, logo $\dim(\text{Lin} A)^\perp = 2$
 $\dim(\text{Lin} A) = 3$.

3) $(a) B_1 = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é base ortogonal de $\text{Aut}_A(1)$

5/0

$\Rightarrow B_1' = \left\{ \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é base ortonormal de $\text{Aut}_A(1)$.

(ii) $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} \in \text{Aut}_A(2) \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} \in (\text{Aut}_A(1))^\perp$

$\Leftrightarrow x + y + z = 0$ Assim, y, z, w são variáveis

Logo $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -y - z \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = y \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + w \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

Logo, $B_2 := \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é uma base de $\text{Aut}_A(2)$

que não é ortogonal. Para ortogonalizar esta base, vamos aplicar o processo de Gram-Schmidt:

$w_1 := u_1$

$w_2 := u_2 - \frac{\langle u_2, w_1 \rangle}{\|w_1\|^2} w_1 = u_2 - \frac{0}{\|w_1\|^2} w_1 = u_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$

$$w_3 := u_3 - \frac{\langle u_3, w_1 \rangle}{\|w_1\|^2} w_1 - \frac{\langle u_3, w_2 \rangle}{\|w_2\|^2} w_2$$

$$= u_3 - \frac{0}{\|w_1\|^2} w_1 - \frac{1}{2} w_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Logo, $\left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é base ortogonal de

$\text{Aut}_A(2) \Rightarrow \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é base ortogonal de

$\text{Aut}_A(2) \Rightarrow \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{3} \\ 2/\sqrt{3} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ é uma base ortogonal

de $\text{Aut}_A(2)$. Como A é simétrica então

$P := \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3} & 0 & -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} & 0 & 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} & 0 & 0 & 2/\sqrt{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ é uma matriz ortogonal

e sendo $D := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$, segue que $A = P \cdot D \cdot P^T$.

4) (a) Falso. A matriz nula é diagonal, Logo diagonalizável, mas não é invertível.

(b) VERDADEIRO

$$A \text{ ortogonal} \Rightarrow A^T \cdot A = I_n \Rightarrow \det(A^T \cdot A) = \det I_n$$

$$\Rightarrow \det A^T \cdot \det A = 1 \Rightarrow (\det A)^2 = 1 \Rightarrow \det A = \pm 1. \quad \square$$

(c) FALSO

$$\|x\|^2 = \sum_{i,j=1}^3 c_i \cdot c_j \cdot \langle v_i, v_j \rangle = \sum_{i=1}^3 c_i \cdot c_i \langle v_i, v_i \rangle$$

$$= c_1^2 \|v_1\|^2 + c_2^2 \|v_2\|^2 + c_3^2 \|v_3\|^2. \quad \text{Logo, o resultado}$$

Seria verdadeiro apenas se $\{v_1, v_2, v_3\}$ fosse ortogonal.