Algoritmos de Ordenação: QuickSort ACH2002 - Introdução à Ciência da Computação II

Delano M. Beder

Escola de Artes, Ciências e Humanidades (EACH) Universidade de São Paulo dbeder@usp.br

10/2008

Material baseado em slides do professor Marcos Chaim

Projeto por Indução Forte

Hipótese de indução forte

Sabemos ordenar um conjunto de $1 \le k < n$ inteiros.

- Caso base: n = 1. Um conjunto de um unico elemento está ordenado.
- Passo da Indução (Segunda Alternativa): Seja S um conjunto de n ≥ 2 inteiros e x um elemento qualquer de S. Sejam S₁ e S₂ os subconjuntos de S − x dos elementos menores ou iguais a x e maiores que x, respectivamente. Ambos S₁ e S₂ possuem menos do que n elementos. Por hipótese de indução, sabemos ordenar os conjuntos S₁ e S₂.

Podemos então obter S ordenado concatenando S_1 ordenado, x e S_2 ordenado ($S_1 + x + S_2$).

- Esta indução dá origem ao algoritmo de divisão e conquista QuickSort.
- Passos para ordenar um subvetor típico V[p..r] são:
 - Dividir: o vetor V[p..r] é particionado (reorganizado) em dois subvetores (possivelmente vazios)
 - V[p..q-1] e V[q+1..r] tais que: $V[p..q-1] \le V[q] \le V[q+1..r]$.
 - O índice q é calculado como parte desse particionamento.
 - Conquistar: os dois subvetores V[p..q-1] e V[q+1..r] são ordenados por chamadas recursivas ao *QuickSort*.
 - **Combinar**: Como os subvetores são ordenados localmente, não é necessário nenhum trabalho para combiná-los:
 - O vetor V[p..r] no final já está ordenado.

QuickSort

```
void QuickSort(int[] A, int ini, int fim) {
  if (ini < fim) {
   int q = particao(A, ini, fim);
   QuickSort(A, ini, q - 1);
   QuickSort(A, q + 1, fim);
  }
}</pre>
```

- No MergeSort a operação de dividir era bem barata. O caro era combinar.
- No QuickSort, o caro é dividir, enquanto combinar não custa nada.

Divisão no QuickSort

```
int particao (int[] A, int ini, int fim) {
int i, j, temp;
 int x = A[fim]; // piv\hat{o}
i = ini;
 j = fim - 1;
 while (i \le j) {
  if(A[i] \le x) {
   i++;
   else if (A[j] > x) {
    j--;
   } else { // trocar A[i] e A[j]
   temp = A[i];
   A[i] = A[j];
    A[j] = temp;
A[fim] = A[i]; // reposicionar o pivô
A[i] = x;
return i;
```

- 1. QuickSort (A, 0, 7)
- 1.1. Partição(A, 0, 7)

2	8	7	1	3	5	6	4	i = 0, j = 6
2	8	7	1	3	5	6	4	i = 1, j = 6
2	8	7	1	3	5	6	4	i = 1, j = 5
2	8	7	1	3	5	6	4	i = 1, j = 4
2	3	7	1	8	5	6	4	i = 2, j = 3
2	3	1	7	8	5	6	4	i = 3, j = 2
2	3	1	4	8	5	6	7	pivô = 3

- 1.2. QuickSort (A, 0, 2)
- 1.2.1 Partição(A, 0, 2)

2	3	1	4	8	5	6	7	i = 0, j = 1
2/2	3	1	4	8	5	6	7	i = 0, j = 0
2	3	1	4	8	5	6	7	i = 0, j = -1
1	3	2	4	8	5	6	7	pivô = 0

1.2.2 QuickSort (A, 0, -1) ×

- 1.2.3. QuickSort (A, 1, 2)
- 1.2.3.1. Partição(A, 1, 2)

Γ.	1	3/3	2	4	8	5	6	7	i = 1, j = 1
	1	3	2	4	8	5	6	7	i = 1, j = 0
	1	2	3	4	8	5	6	7	pivô = 1

- 1.2.3.2. QuickSort (A, 1, 0) ×
- 1.2.3.3. *QuickSort* (A, 2, 2) ×
- 1.3. QuickSort (A, 4, 7)
- 1.3.1 Partição(A, 4, 7)

1	2	3	4	8	5	6	7	i = 4, j = 6
1	2	3	4	6	5/5	8	7	i = 5, j = 5
1	2	3	4	6	5	8	7	i = 6, j = 4
1	2	3	4	6	5	7	8	pivô = 6

- 1.3.2. QuickSort (A, 4, 5)
- 1.3.2.1. Partição(A, 4, 5)

1	2	3	4	6/6	5	7	8	i = 4, j = 4
1	2	3	4	6	5	7	8	i = 4, j = 3
1	2	3	4	5	6	7	8	pivô = 4

- 1.3.2.2. *QuickSort* (A, 4, 3) ×
- 1.3.2.3. *QuickSort* (A, 5, 5) ×
- 1.3.3. *QuickSort* (A, 7, 7) ×

1	2	3	4	5	6	7	8	ordenado
---	---	---	---	---	---	---	---	----------

O Desempenho do QuickSort

- O desempenho do QuickSort depende se o particionamento é balanceado ou não balanceado.
- Para um dado vetor de tamanho *n*:
 - Particionamento balanceado mais uniforme possível
 - Dois subproblemas de tamanho $\lfloor n/2 \rfloor$ e $\lceil n/2 \rceil$ -1.
 - Note que uma posição foi reservada para o pivô, por isso, a soma do tamanho dos dois problema é n – 1.
 - 2 Particionamento desbalanceado, dois subproblemas, um de tamanho n-1 e outro de tamanho 0. Quando isto ocorre?
 - Quando o vetor está ordenado.
- Particionamento balanceado, divisão em subproblemas entre as partições 1 e 2. Exemplo: n – 2 e 1.

O Desempenho do QuickSort

- Se o particionamento é balanceado, o algoritmo é executado assintoticamente tão rápido quanto o MergeSort.
- Isto é, O(n log n).
- Vantagem adicional em relação ao MergeSort: é in place, isto é, não utiliza um vetor auxiliar.
- Note-se que basta ser balanceado, n\u00e3o precisa ser o particionamento mais uniforme!

- Contudo, se o particionamento n\u00e3o \u00e9 balanceado, ele pode ser executado t\u00e3o lentamente quanto os algoritmos InsertionSort, SelectionSort e BubbleSort.
- Isto é, *O*(*n*²).

O Desempenho do QuickSort - Pior Caso

- Pior caso do QuickSort ocorre quando a rotina de particionamento produz um subproblema com n – 1 elementos e um com zero elementos.
 - O custo da partição é $\Theta(n)$. Por quê?
 - Para fazer o particionamento, serão necessárias sempre n comparações, ou seja, $\Theta(n)$.
- Supondo que esse particionamento n\u00e3o balanceado surge em cada chamada recursiva, vamos ter a seguinte a seguinte equa\u00e7\u00e3o de recorr\u00e9ncia.

$$T(n) = T(n-1) + T(0) + n$$

• Para $T(0) = \Theta(1)$, pois a chamada sobre um vetor de tamanho 0 simplesmente retorna.

$$T(n) = T(n-1) + n$$

Particionamento pior caso

Expandindo a equação de recorrência, pode-se concluir que

•
$$T(n) \notin \Theta(n^2)$$

$$T(n) = T(n-1) + n = T(n-2) + n - 1 + n$$

 $T(n) = T(n-3) + n - 2 + n - 1 + n$
...

 $T(n) = T(n-k) + nk - \sum_{i=0}^{k-1} i$
 $T(n) = T(n-k) + nk - k(\frac{k-1}{2})$
onde $n - k = 0 \Rightarrow n = k$

Logo, obtemos:

$$T(n) = \Theta(1) + n^2 - \frac{n^2 - n}{2}$$

$$T(n) = \Theta(1) + \frac{2n^2 - n^2 + n}{2}$$

$$T(n) = \Theta(1) + \frac{n^2}{2} + \frac{n}{2}$$

$$T(n) = \Theta(n^2)$$

Particionamento melhor caso

- Na divisão mais uniforme possível, o particionamento produz dois subproblemas não maiores que n/2:
 - Um tem tamanho $\lfloor n/2 \rfloor$ e outro tem tamanho $\lceil n/2 \rceil 1$.
 - Neste caso QuickSort é executado com muito maior rapidez.
- A recorrência para o tempo de execução é:

$$T(n) \leq 2T(n/2) + \Theta(n)$$

• Essa recorrência é semelhante à do MergeSort e sabemos que

$$T(n) = O(n \log n)$$

Particionamento balanceado

- O tempo de execução do caso médio do QuickSort é muito mais próximo do melhor caso do que do pior caso.
- Para entender isto, considere um particionamento que sempre produza uma divisão proporcional de 9 para 1.
- Isto parece bastante desequilibrado e possui a seguinte recorrência:

$$T(n) \le T(9n/10) + T(n/10) + cn$$

- Esta recorrência *na verdade* possui a solução $T(n) = O(n \log n)$.
 - (Ver página 122 do Cormen [1]).

Intuição para o caso médio

- Caso médio ⇒ todas as permutações dos números de entrada são igualmente prováveis.
- Para um vetor de entrada aleatória é pouco provável que o particionamento ocorra sempre do mesmo modo em todo nível (como suposto na análise informal anterior).
- Esperado ⇒ algumas divisões boas e outras ruins, distribuídas aleatoriamente ao longo da árvore.

Intuição para o caso médio

- Suposição: uma divisão ruim (pior caso) seguida de uma boa (melhor caso).
 - Primeira divisão (ruim): T(0) + T(n-1)
 - Segunda divisão (boa): $T(\frac{n-1}{2}) + T(\frac{n-1}{2})$
 - Total: $T(0) + T(\frac{n-1}{2}) + T(\frac{n-1}{2})$
 - O custo da divisão ruim é absorvido pela divisão boa.
- Portanto, o tempo de execução do QuickSort quando os níveis se alternam entre divisões boas e ruins é semelhante ao custo para divisões boas sozinhas:
 - $T(n) = O(n \log n)$, mas com uma constante maior.

Aproximando-se do caso médio

- Nem sempre as possíveis entradas são equiprováveis.
 - Cheques são registrados na ordem temporal (data) em que são descontados.
 - O banco pode querer uma listagem dos cheques ordenados pelo número do cheque (e.g., 86781, 86782,...).
 - Normalmente, os cheques são emitidos e descontados na ordem do talão, mas nem sempre. Às vezes, o comerciante pode dar um prazo a mais (cheque pré-datado) e demorar para descontar o cheque.
 - Em resumo: a sequência temporal dos cheques está quase ordenada por número de cheque.
- Nesta situação, o QuickSort vai ter um desempenho ruim. É então necessário aproximar-se o caso médio. Como?

Aproximando-se do caso médio

Uma maneira de aproximar-se do caso é escolhendo um pivô aleatoriamente, ao invés de utilizar sempre o último elemento.

```
int particaoAleatoria (int[] A, int ini, int fim) {
  int i, temp;
  double f:
  // Escolhe um número aleatório entre ini e fim
  f = java.lang.Math.random();
  // retorna um real f tal que 0 <= f < 1
  i = (int) (ini + (fim - ini) * f);
  // i é tal que ini <= i < fim
  // Troca de posicao A[i] e A[fim]
  temp = A[fim];
 A[fim] = A[i];
  A[i] = temp;
  return particao(A, ini, fim);
```

Aproximando-se do caso médio

Como é que fica o QuickSort com a partição aleatória?

QuickSort Aleatório

```
void quickSortAleatorio(int[] A, int ini, int fim) {
  if (ini < fim) {
    int q = particaoAleatoria(A, ini, fim);
    quickSortAleatorio(A, ini, q - 1);
    quickSortAleatorio(A, q + 1, fim);
  }
}</pre>
```

Resumo

QuickSort:

- Ordenação local (in-place): utiliza quantidade de memória constante além do próprio vetor.
- Pior caso: $\Theta(n^2)$.
- Melhor caso: O(n log n).
- Caso médio: O(n log n).

Referências

Referências utilizadas: [1] (páginas 117-124)

[1] Thomas H. Cormen, Charles E. Leiserson, Ronald L. Rivest & Clifford Stein. *Algoritmos - Tradução da 2a. Edição Americana*. Editora Campus, 2002.