# Inteligência Artificial ACH2016

#### Aula 5: Busca informada

# Profa. Karina Valdivia Delgado EACH-USP

Slides baseados em:

RUSSEL, S.; NORVIG, P. Artificial Intelligence: A modern approach. Third Edition, 2010. Capítulo 3.

Slides da Profa. Leliane Nunes de Barros

Slides do Prof. Edirlei Soares de Lima

## Métodos de busca

Como podemos modificar os algoritmos gerais de busca para incluir mais conhecimento sobre o problema? isto é, conhecimento que vá além do que está na descrição de estado, ações, função custo e teste de estado meta

## Métodos de busca

#### Busca sem informação ou cega ou exaustiva ou força bruta ou sistemática :

Não sabe qual o melhor nó da fronteira a ser expandido.
Apenas distingue o estado objetivo dos não objetivos.

#### Busca informada ou heurística:

 Estima qual o melhor nó da fronteira a ser expandido com base em funções heurísticas. Sabem se um estado não objetivo é "mais promissor".

#### Busca local:

 Operam em um único estado e movem-se para a vizinhança deste estado.

# Busca Heurística

## Algoritmos de Busca Heurística:

- Busca Gulosa
- -A\*

 A busca heurística leva em conta o objetivo para decidir qual caminho escolher.

 Usa conhecimento específico para guiar o processo de busca, além da definição do problema em si.

## Busca Heurística

### Função Heurística (h)

h(n): custo estimado do caminho de menor custo do estado do nó n para um estado objetivo.

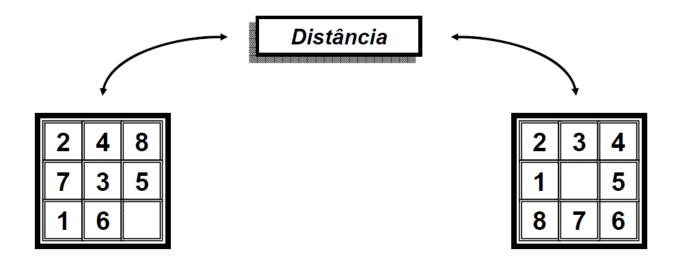
São específicas para cada problema.

#### Exemplo:

Encontrar a rota mais curta entre duas cidades:

h(n) = distância em linha reta direta entre o estado do nó n e o nó final.

# Função Heurística para o 8puzzle



$$h_1 \begin{pmatrix} 248 \\ 735 \\ 16 \end{pmatrix} = ?$$

# Busca Heurística

### Algoritmos de Busca Heurística:

- Busca Gulosa
- -A\*

Para explicar os algoritmos, consideramos uma abordagem mais geral chamada de busca de melhor escolha.

## Busca de melhor escolha

- Em que o nó é selecionado para expansão com base em uma função de avaliação, f(n).
- O nó com a menor avaliação será expandido primeiro.
- A implementação da busca em grafos de melhor escolha é idêntica a busca de custo uniforme, exceto pelo uso de f em vez de g para ordenar a fila de prioridade.

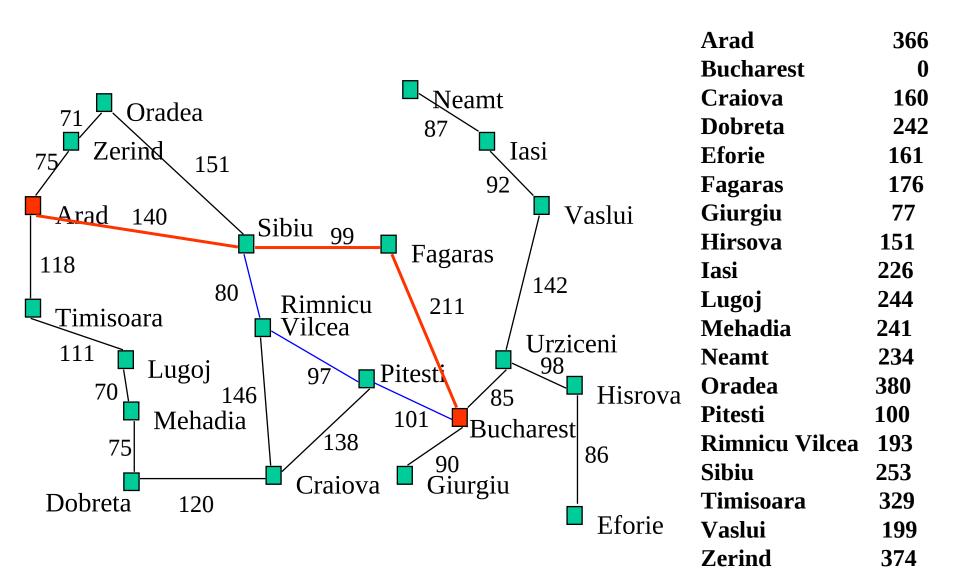
# Busca gulosa

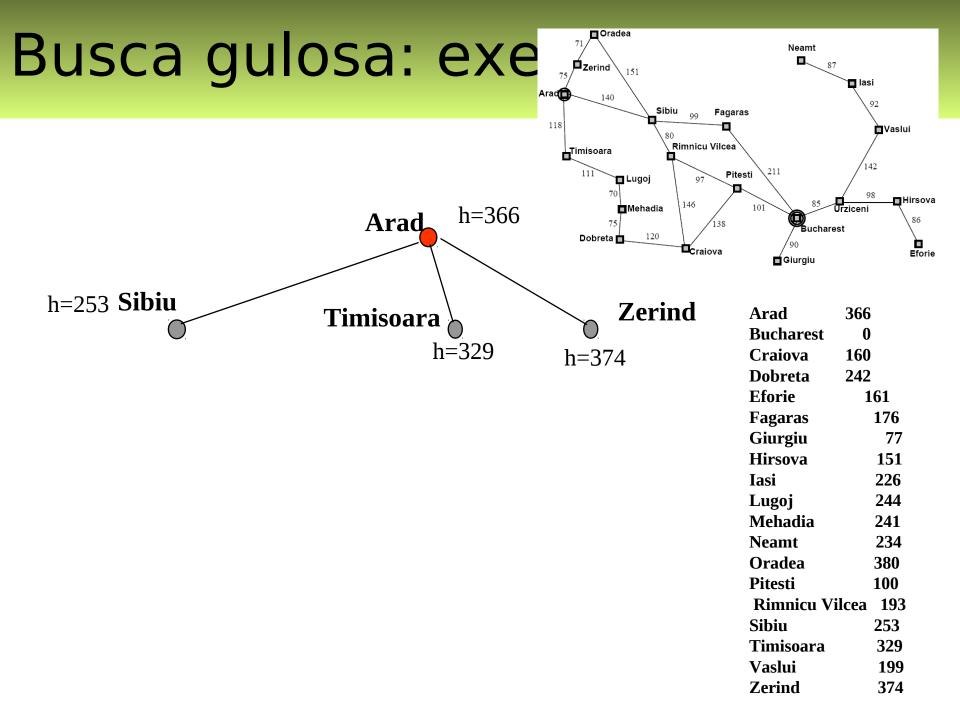
## Estratégia:

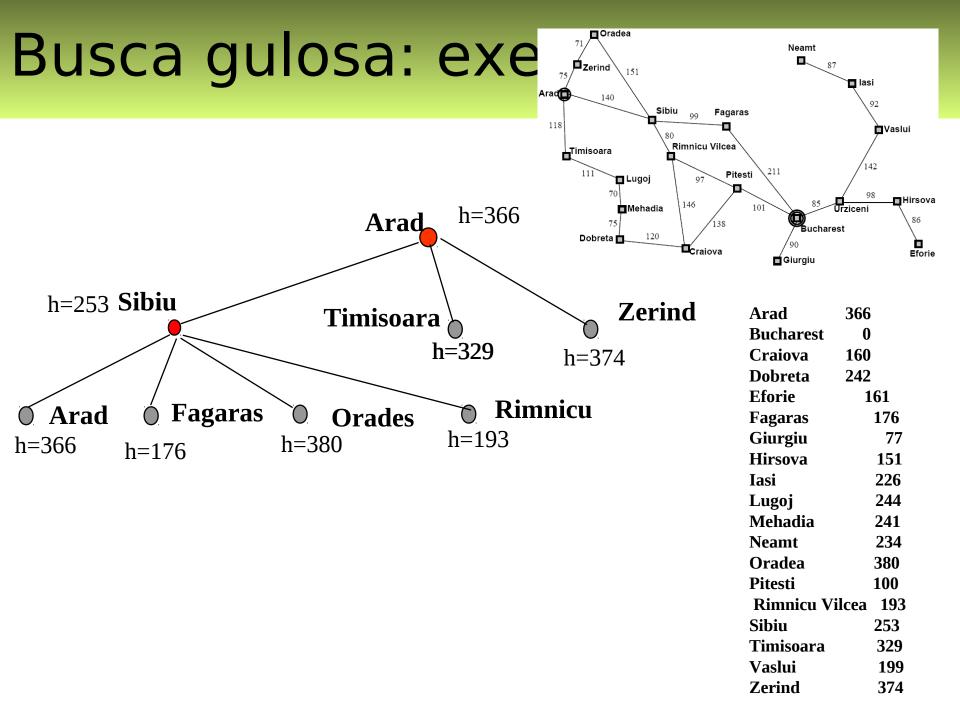
- Expande o nó que se encontra mais próximo do objetivo, desta maneira é provável que a busca encontre uma solução rapidamente.
- Avalia os nós usando apenas a função heurística:
  - f(n)=h(n)

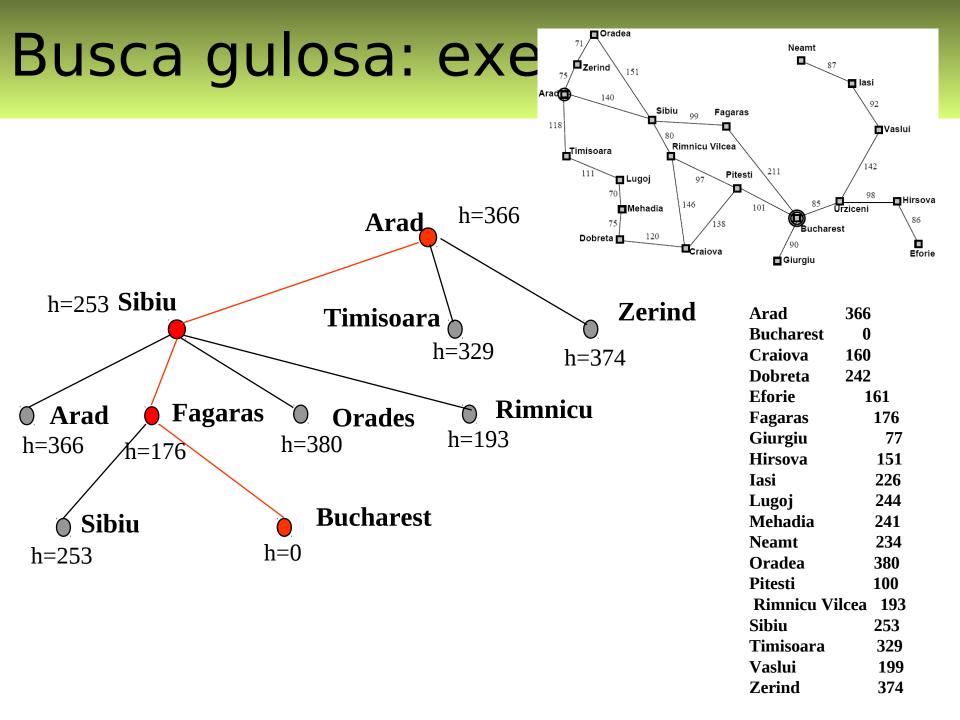
h(n) = 0 se  $n \notin 0$  estado meta

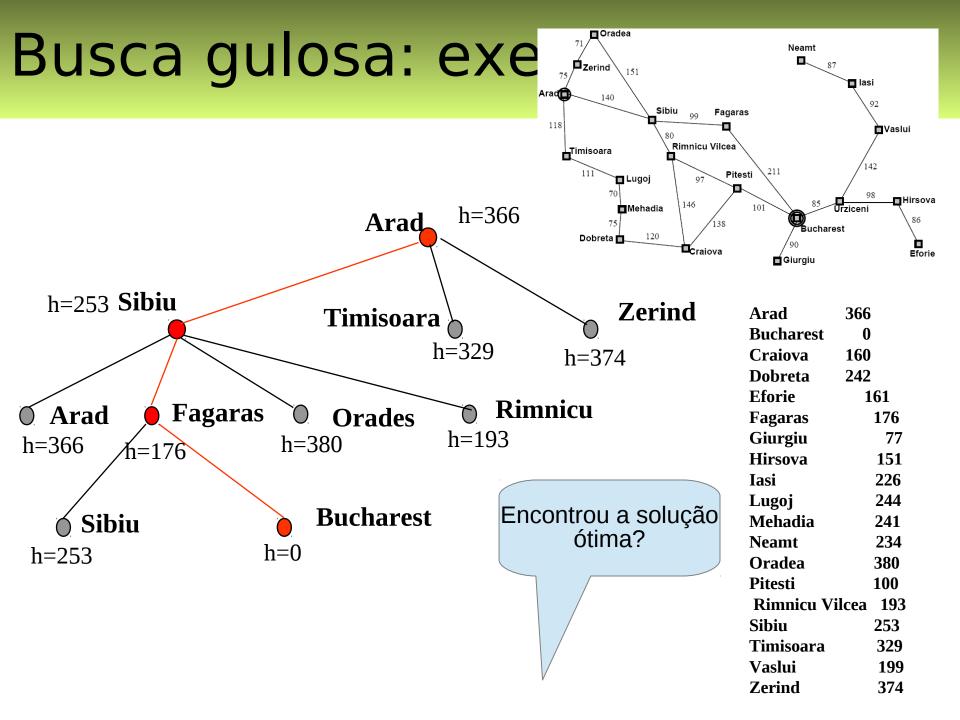
# Busca gulosa: exemplo

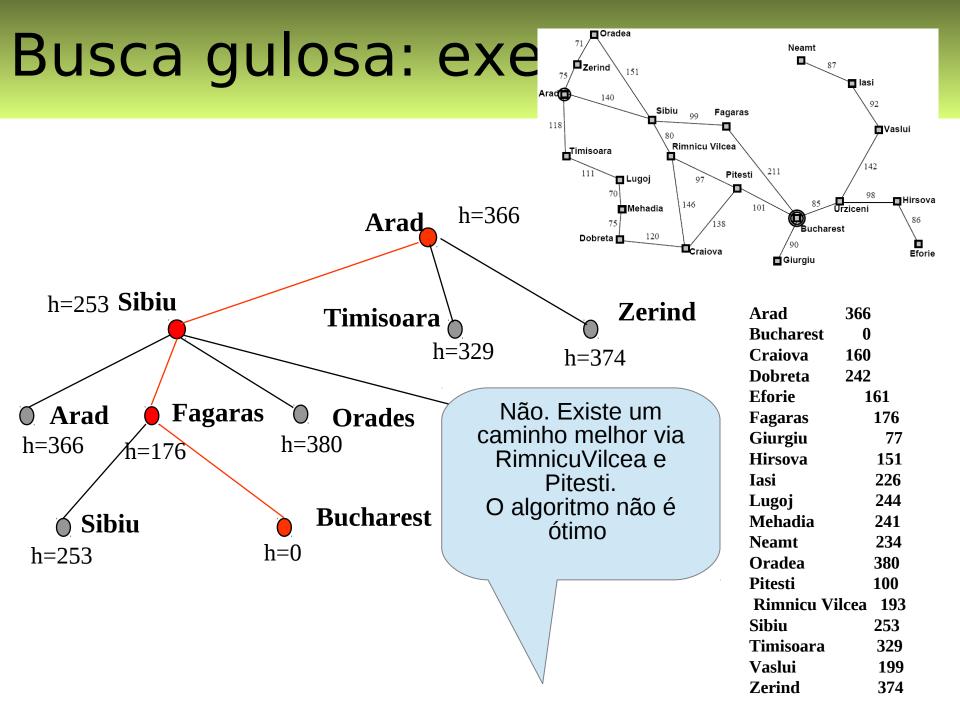




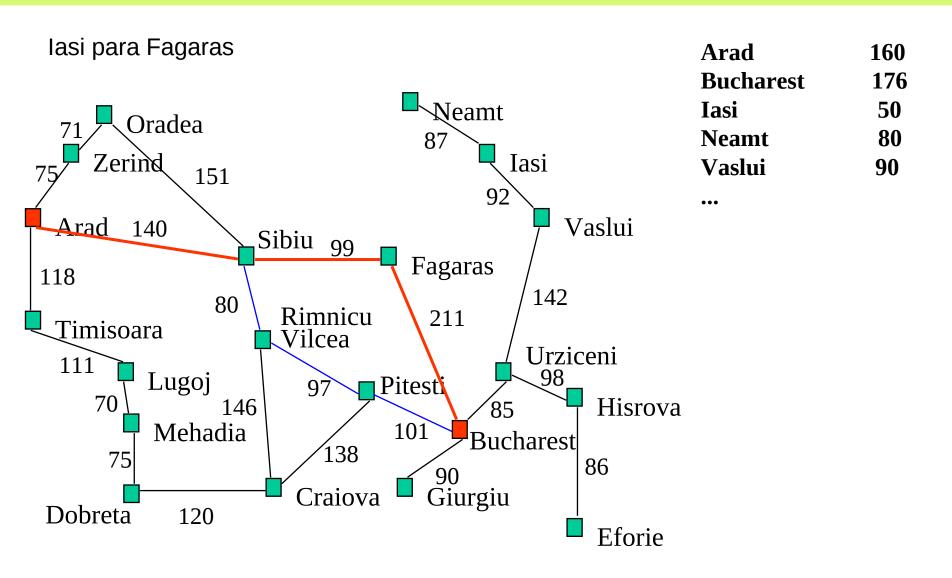








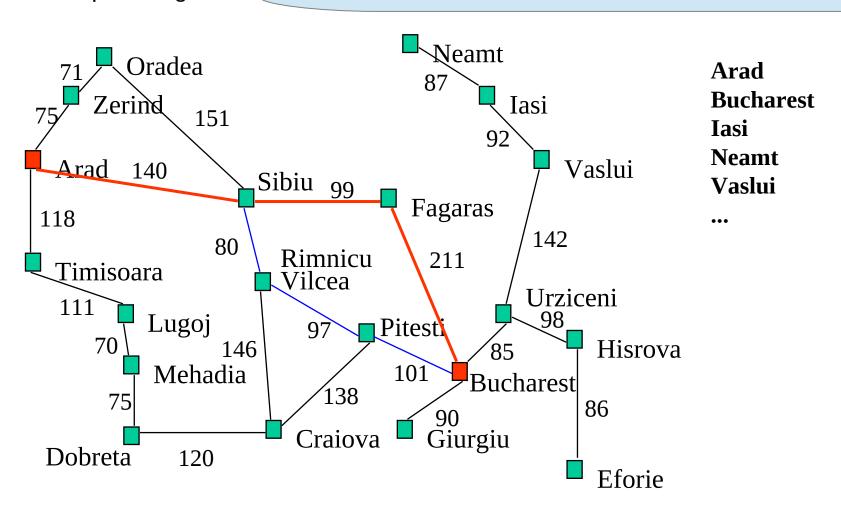
# Busca gulosa: exemplo



# Busca gulosa: exemplo

Iasi para Fagaras

Se usamos busca em árvore (sem deteção de estados repetidos), o algoritmo ficará em loop



# Busca gulosa

Não é ótima

 Não é completa: Pode entrar em loop se não detectar a expansão de estados repetidos.

## Busca A\*

### Estratégia:

– Combina o custo do caminho g(n) com o valor da heurística h(n):

$$f(n) = g(n) + h(n)$$

g(n) = custo do caminho do nó inicial até o nó n
h(n) = valor da heurística do nó n até um nó objetivo
f(n) = custo total estimado do caminho que passa por n para atingir o estado meta

 É a técnica de busca mais conhecida de busca de melhor escolha.

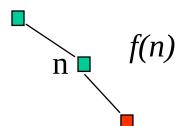
## Busca A\*

#### Estratégia:

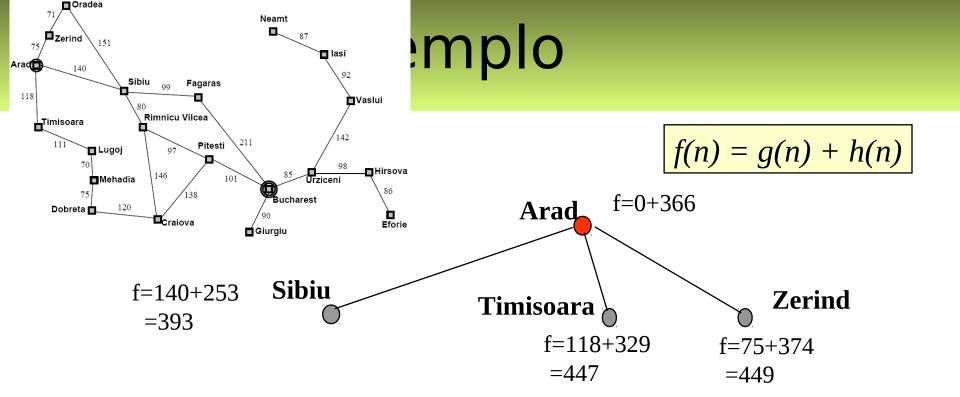
– Combina o custo do caminho g(n) com o valor da heurística h(n):

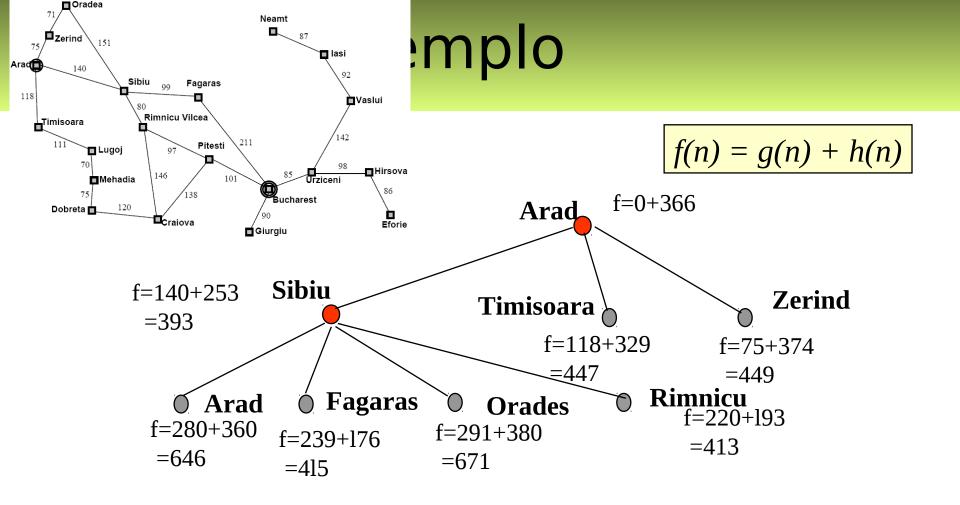
$$f(n) = g(n) + h(n)$$

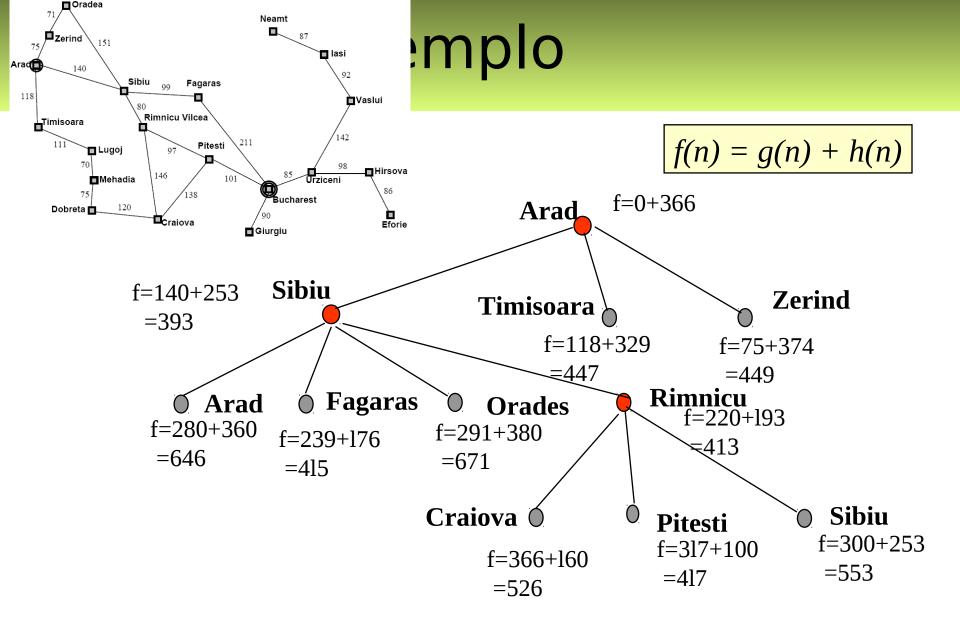
g(n) = custo do caminho do nó inicial até o nó n h(n) = valor da heurística do nó n até um nó objetivo f(n) = custo total estimado do caminho que passa por n para atingir o estado meta

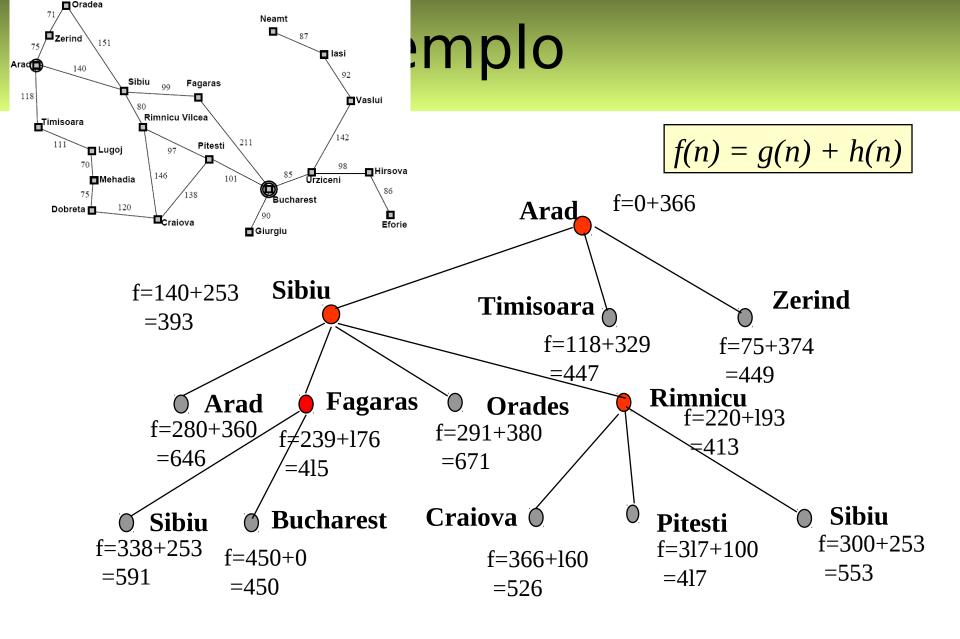


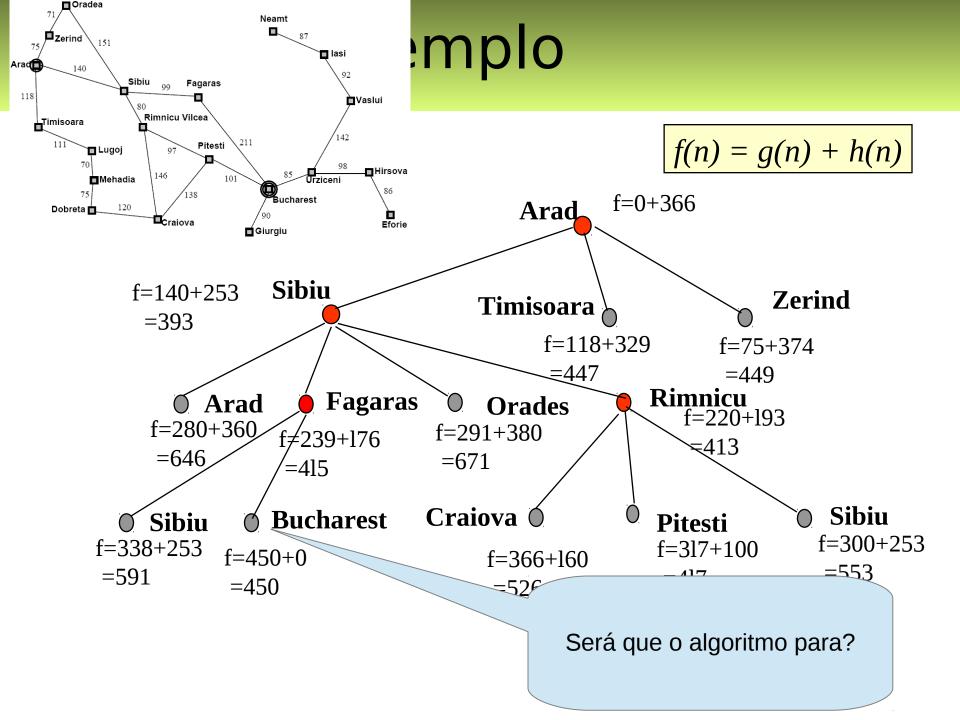
 É a técnica de busca mais conhecida de busca de melhor escolha.

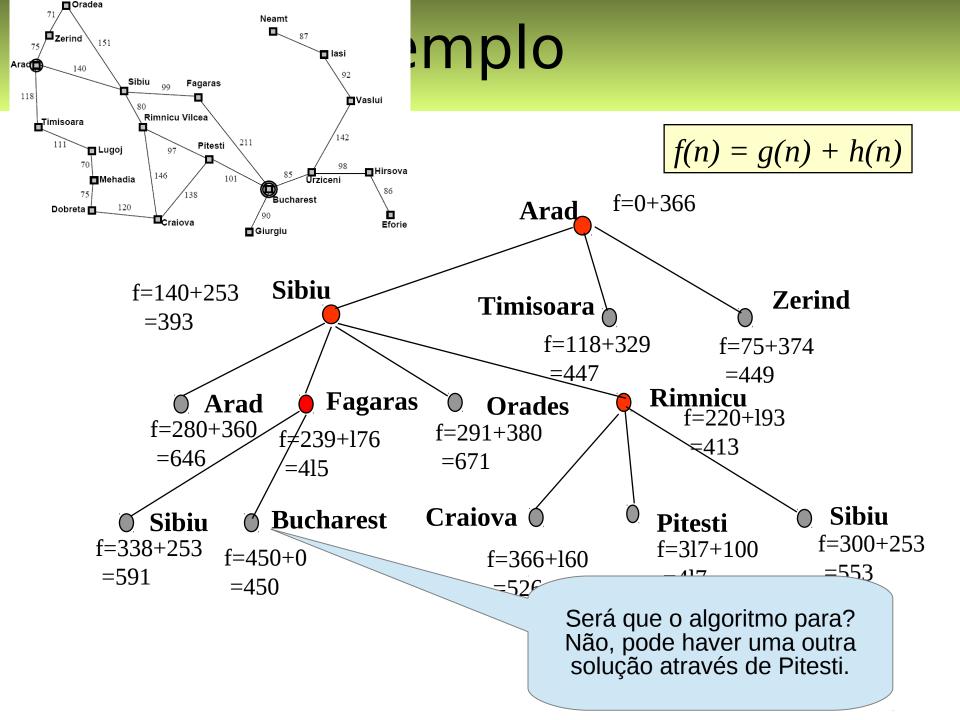


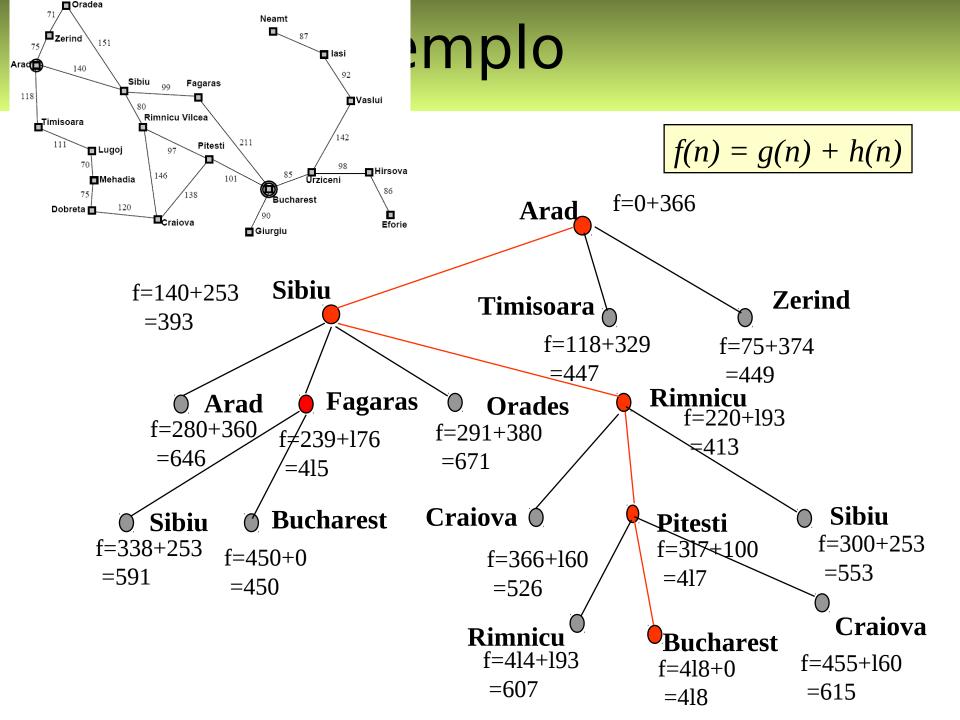












## Busca A\*

- A estratégia é completa e ótima desde que h(n) satisfaça certas condições.
- O algoritmo é idêntico à busca de custo uniforme, exceto que A\* usa g+h em vez de g.

# Busca A\*: condições de otimalidade

### h(n) deve ser uma heurística admissível:

 h(n) não deve superestimar o custo real h\*(n) para se alcançar a solução. Isto é:

 $h(n) \le h^*(n)$ , para todo n, sendo  $h^*(n)$  o custo real a partir de n

# Busca A\*: condições de otimalidade

### h(n) deve ser uma heurística admissível:

 h(n) não deve superestimar o custo real h\*(n) para se alcançar a solução. Isto é:

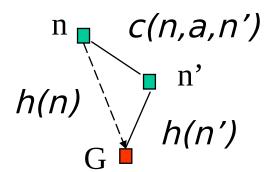
 $h(n) \le h^*(n)$ , para todo n, sendo  $h^*(n)$  o custo real a partir de n

No problema da viagem na Romênia, h(n) = distância em linha reta é uma heurística admissível?

# Busca A\*: condições de otimalidade

h(n) deve ser consistente (mais forte que admissibilidade):

$$h(n) \leq c(n,a,n') + h(n')$$

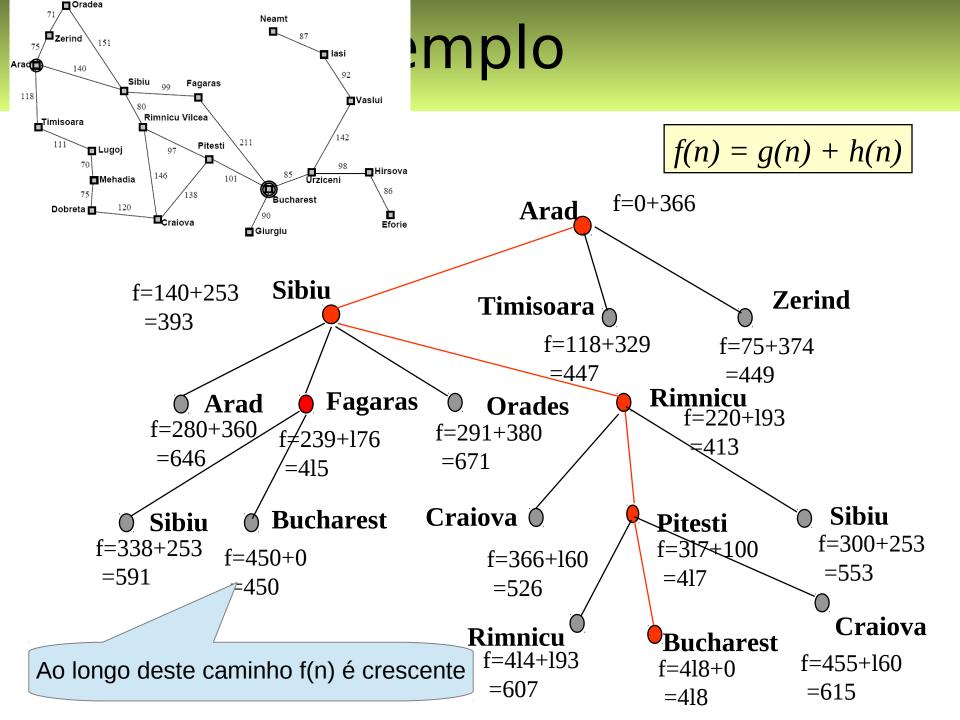


## Otimalidade de A\*

Busca A\* com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

 Se h(n) for consistente => os valores de f(n) ao longo de qualquer caminho serão crescentes



## Otimalidade de A\*

Busca com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

 Se h(n) for consistente => os valores de f(n) ao longo de qualquer caminho serão crescentes

Suponha que n' é sucessor de n: g(n')=g(n)+c(n,a,n'), teremos:

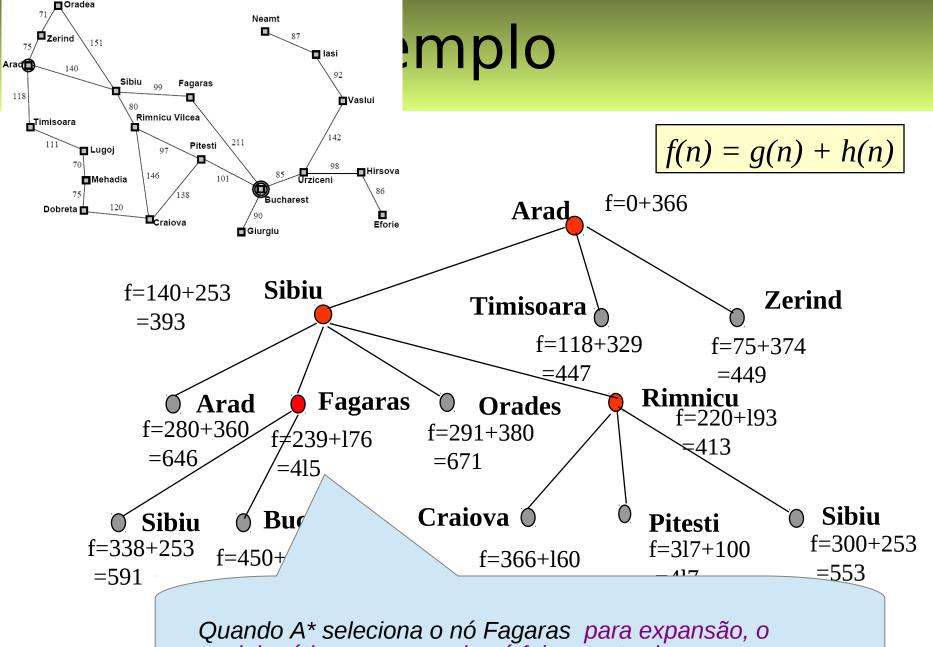
$$f(n')=g(n')+h(n')=g(n)+c(n,a,n')+h(n')>=g(n)+h(n)=f(n)$$

## Otimalidade de A\*

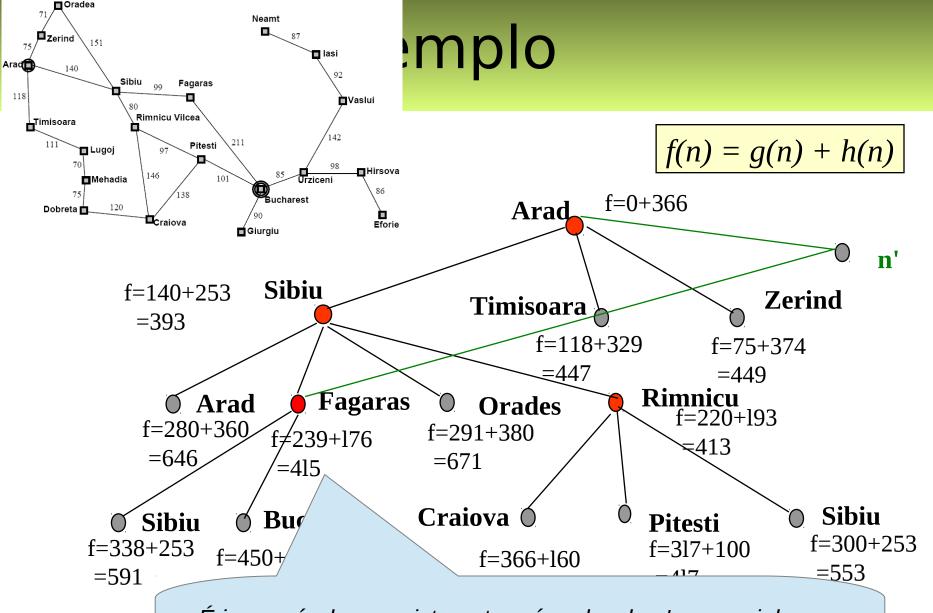
Busca com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

 Sempre que A\* seleciona um nó n para expansão, o caminho ótimo para aquele nó foi encontrado.



caminho ótimo para aquele nó foi encontrado.



É impossível que exista outro nó na borda n' no caminho ótimo do nó inicial até n, porque f é crescente. Se existir ele teria sido escolhido antes.

#### Otimalidade de A\*

Busca com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

 Sempre que A\* seleciona um nó n para expansão, o caminho ótimo para aquele nó foi encontrado.

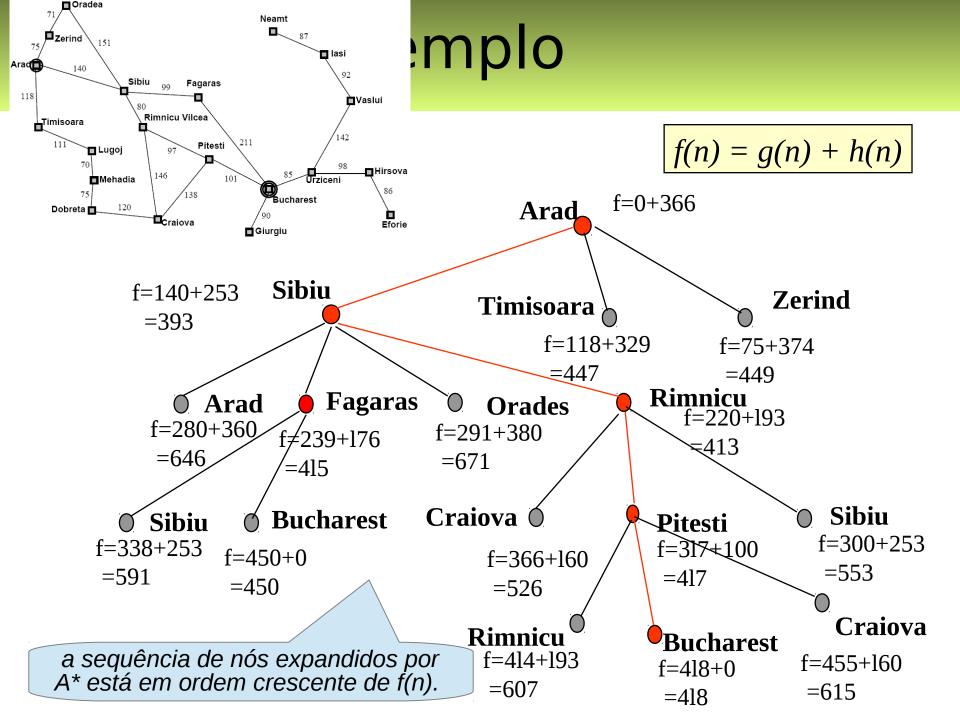
É impossível que exista outro nó na borda n' no caminho ótimo do nó inicial até n, porque f é crescente. Se existir ele teria sido selecionado em primeiro lugar.

#### Otimalidade de A\*

Busca com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

3. Dos dois anteriores, segue que a sequência de nós expandidos por A\* está em ordem crescente de f(n). O primeiro nó objetivo selecionado para expansão deve ser a solução ótima.



#### Otimalidade de A\*

### Busca com deteção de estados repetidos é otima se h(n) for consistente.

Demonstração:

3. Dos dois anteriores, segue que a sequência de nós expandidos por A\* está em ordem crescente de f(n). O primeiro nó objetivo selecionado para expansão deve ser a solução ótima.

Porque f é o custo real para os nós objetivos

Os outros nós objetivo visitados depois terão custo >=

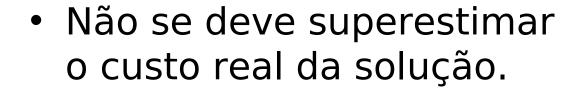
### Busca heurística limitada pela memória

- Apesar da existência de algoritmos de busca informada, alguns problemas são realmente difíceis por natureza
- Algoritmos utilizados para economizar memória.
  - IDA\* extensão da busca de aprofundamento iterativo para o A\*. Em que o corte usado é f-cost em vez da profundidade.
  - RBFS imita a operação da busca de melhor escolha, usando espaço linear de memória.
  - SMA\*, é similar ao A\*, mas restringe o tamanho da lista de nós para caber na memória disponível.

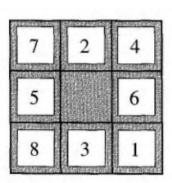
#### SMA\*

- •para gerar um sucessor, se não existir espaço na memória, SMA\* joga fora nós com alto *f-cost* (*nós esquecidos*)
- •guarda nos nós ancestrais informação sobre a qualidade do melhor caminho da sub-árvore esquecida
- •somente regenera a sub-árvore esquecida quando todos os outros caminhos se mostraram piores que o caminho esquecido

 Cada problema exige uma função heurística diferente.



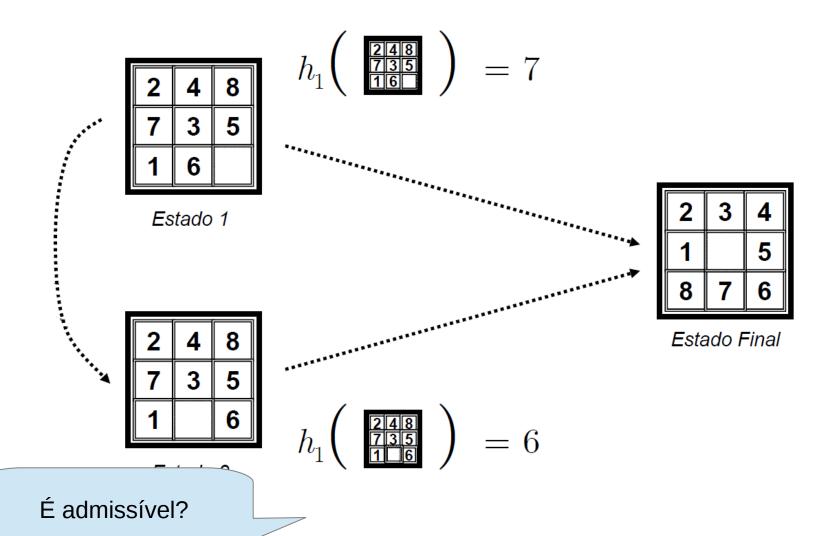
 Como escolher uma boa função heurística para o jogo 8-Puzzle?

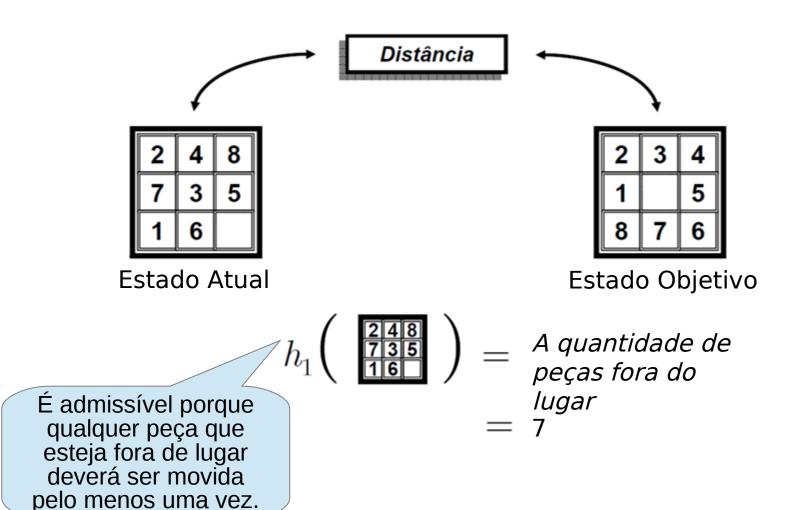


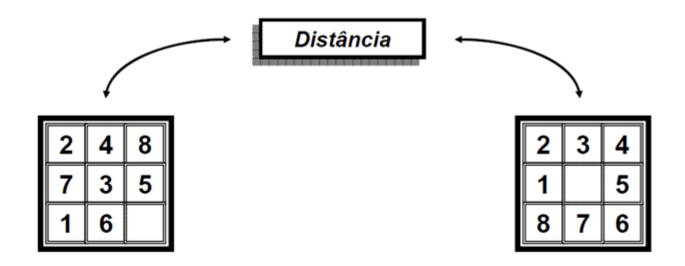
Start State

	1	2
3	4	5
6	7	8

Goal State

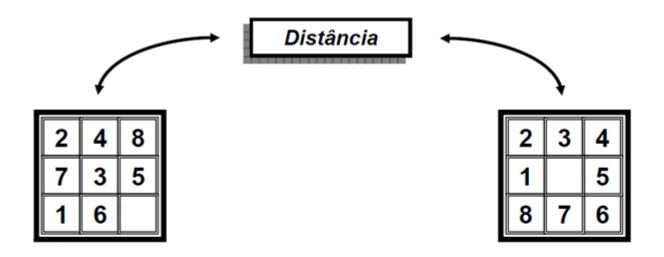




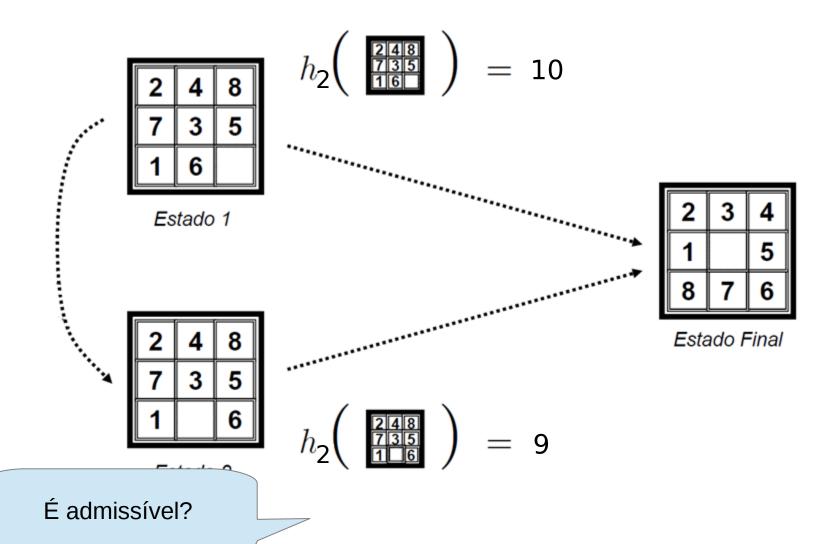


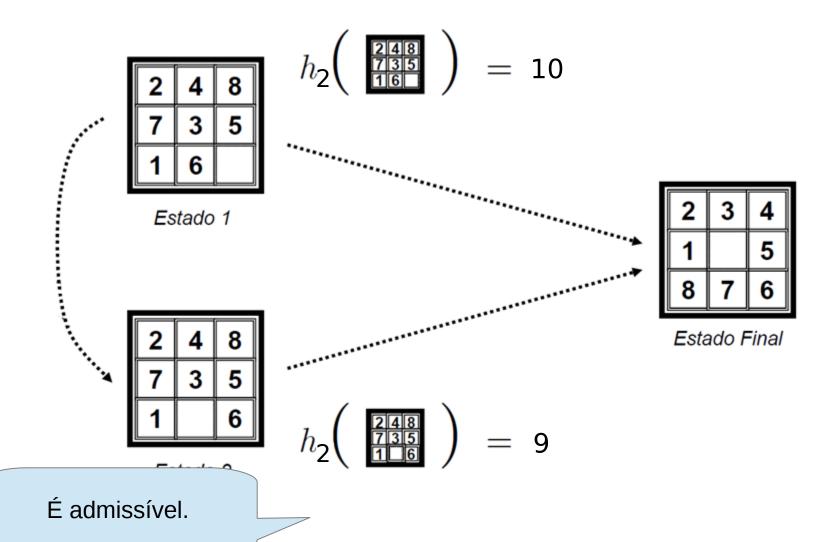
$$h_2\left(\begin{array}{c} 248\\ 735\\ 16 \end{array}\right) = ?$$

Outra Heurística?

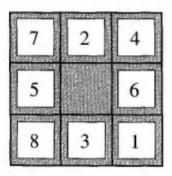


$$h_2$$
  $\left(\begin{array}{c} 248 \\ 735 \\ \hline 16 \end{array}\right) = \begin{array}{c} Soma\ das\ distâncias\ (horizontal) \\ e\ vertical)\ das\ peças\ de\ suas \\ posições\ objetivo.\ Conhecida \\ como\ distância\ de\ Manhattan. \\ = 10$ 





- Como escolher uma boa função heurística para o jogo 8-Puzzle?
- Qual das duas heurísticas é melhor?



Start State

	1	2
3	4	5
6	7	8

Goal State

Se  $h_2(n) >= h_1(n)$  para todo n então  $h_2$  domina  $h_1$  e é melhor para a busca (expande menos nós)

#### Exemplos:

Note que  $h_2$  e  $h_1$  são versões simplificadas do problema.

Heurísticas admissíveis podem ser derivadas a partir do custo da solução exata de uma versão relaxada do problema. Isto é, a partir um problema com menos restrições sobre as ações.

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e B estiver vazio.

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e B estiver vazio.

Podemos gerar 3 problemas relaxados, removendo restrições

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se

A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e B estiver vazio.

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se

A for horizontal ou sticalmente adjacente a B e B estiver vazio.

as peças podem ser movidas para o destino final em um passo =h1

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e <del>B estiver vazio.</del>

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e <del>B estiver vazio.</del>

Mover cada peça por vez até seu destino =h2

Podemos tentar descrever o problema em uma linguagem formal. Ex:

Uma peça pode se mover do quadrado A para B se

A for horizontal ou verticalmente adjacente a B e B estiver vazio.

- É crucial que os problemas relaxados gerados possam ser resolvidos sem busca.
- custo de se calcular h(n) deve ser menor que o custo de se expandir um nó
- Uma boa heurística deve ser o mais precisa possível e deve ser calculada de maneira eficiente!

Se uma coleção de heurísticas admissíveis estiver disponível:

$$h_1(n), \ldots, h_m(n)$$

E nenhuma domina claramente as outras, podemos usar uma heurística composta

$$h(n) = \max(h_1(n), ..., h_m(n))$$

h também é admissível.