Aula 09 – Comunicação Interprocessos

Norton Trevisan Roman Clodoaldo Aparecido de Moraes Lima

25 de setembro de 2014

- Test and Set Lock:
 - Instrução TSL RX, LOCK
 - Lê o conteúdo de lock (endereço de memória) e armazena no registrador RX; na sequência armazena um valor diferente de zero em lock
 - Operação indivisível → nenhum outro <u>processador</u> pode acessar a memória até que a instrução seja terminada – bloqueia o barramento de memória
 - Lock é compartilhada
 - Se lock=0, qualquer processo poderá torná-la 1, via TSL ightarrow região crítica liberada
 - Se lock≠0, então região crítica ocupada



 Como impedir que dois processos entrem simultaneamente em suas regiões críticas?

```
enter_region:

TSL REGISTER, LOCK | Copia lock para reg. e lock=1

CMP REGISTER, #0 | lock valia zero?

JNE enter_region | Se não, continua no laço

RET | Retorna para o processo chamador

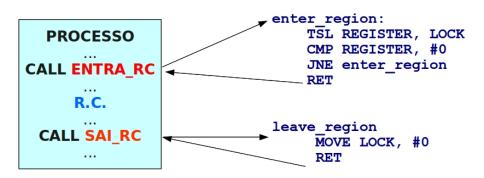
| pois entrou na região crítica

leave_region

MOVE LOCK, #0 | lock=0

RET | Retorna para o processo chamador
```

Uso por processos:



- Alternativa (Intel x86):
 - XCHG (Exchange)
 - Troca os conteúdos de duas posições atomicamente

enter_region:

MOVE REGISTER,#1 XCHG REGISTER,LOCK CMP REGISTER,#0 JNE enter_region RET I insira 1 no registrador

l substitua os conteúdos do registrador e a variação de lock

l lock valia zero?

l se fosse diferente de zero, lock estaria ligado, portanto continue no laço de repetição l retorna a guem chamou: entrou na região crítica

leave region:

MOVE LOCK,#0 RET I coloque 0 em lock I retorna a quem chamou

Espera Ocupada

Em suma:

 Quando um processo deseja entrar na sua região crítica, ele verifica se a entrada é permitida. Se não for, o processo ficará em um laço de espera, até entrar.

Desvantagens:

- Desperdiça tempo de CPU
- Pode provocar "bloqueio perpétuo" (deadlock) em sistemas com prioridades

- Um conjunto de processos está em deadlock se cada processo no conjunto estiver esperando por um evento que somente outro processo no conjunto pode causar
 - Ocorrem tanto em recursos de hardware quanto software
- Muitas vezes, um processo espera por um recurso que outro processo nesse conjunto detém
 - Deadlock de recurso
- Há algoritmos (limitados) para preveni-los
 - Não cobertos nesse curso





Exemplo:

- Suponha 2 processos, um de (A)lta e outro de (B)aixa prioridades
 - O escalonador sempre roda A quando este fica pronto
- Quando B estiver na região crítica e A ficar pronto, ele é escalonado, tendo que esperar pelo B, para entrar em sua região crítica
 - A espera de A pode ser longa, pois B tem baixa prioridade e pode demorar a receber o processador novamente
 - (Problema da Inversão de Prioridade)

Exemplo:

- Note que isso piora se for usada espera ocupada
 - O processo A está sempre rodando (ou na fila de prontos, caso um de maior prioridade rode), pois está sempre executando uma operação legítima (o laço)
 - Potencialmente B nunca será escalonado
 - Tudo isso é evitado se, ao não conseguir entrar na região crítica, A for bloqueado
 - For colocado, pelo S.O., na lista de processos bloqueados
 - Ainda assim, pode esperar demais, para alguém que é prioritário...

Soluções de Exclusão Mútua

- Espera Ocupada (Busy Waiting)
- Primitivas Sleep/Wakeup
- Semáforos
- Monitores
- Troca de Mensagem

Primitivas Sleep/Wakeup

- Para solucionar esse problema de espera, um par de primitivas – Sleep e Wakeup – é utilizado:
 - São <u>chamadas ao sistema</u> para bloqueio e desbloqueio de processos
 - Implementadas via traps
 - Sleep bloqueia o processo que a chamou
 - Suspende sua execução até que outro processo o "acorde" (via wakeup)
 - Não há espera ocupada
 - A primitiva Wakeup é uma chamada de sistema que "acorda" um determinado processo

Primitivas Sleep/Wakeup

- Possível implementação:
 - Sleep bloqueia quem a chama
 - Wakeup tem um parâmetro: o processo a ser acordado
- Alternativamente:
 - Ambas possuem um único parâmetro: um endereço de memória usado para ligação entre um sleep e seu wakeup correspondente

- Problema do Produtor/Consumidor (bounded buffer):
 - Dois processos compartilham um buffer de tamanho fixo.
 O processo produtor coloca dados no buffer e o processo consumidor retira dados do buffer
 - Problema: O produtor deseja colocar dados e o buffer está cheio; enquanto que o consumidor deseja retirar dados quando o buffer está vazio
 - Solução: colocar os processos para "dormir"
 - O consumidor acorda o produtor quando remover um ou mais itens
 - O produtor acorda o consumidor quando colocar algo no buffer

- Problema do Produtor/Consumidor:
 - Situação bastante comum em Sistemas Operacionais
 - Ex: Servidor de impressão:
 - Processos usuários produzem "impressões"
 - Impressões são organizadas em uma fila a partir da qual um processo (consumidor) os lê e envia para a impressora



- Produtor/Consumidor Implementação:
 - Buffer:
 - Uma variável count controla a quantidade de dados presente no buffer
 - Produtor:
 - Antes de colocar dados no buffer, o processo produtor checa o valor dessa variável
 - Se a variável está com valor máximo, o processo produtor é colocado para dormir
 - Caso contrário, o produtor coloca dados no buffer e incrementa count

- Problema do Produtor/Consumidor Implementação:
 - Consumidor:
 - Antes de retirar dados no buffer, o processo consumidor checa o valor da variável count para saber se ela está com 0 (zero)
 - Se está, o processo vai "dormir"
 - Senão ele retira os dados do buffer e decrementa o contador
 - Tanto o produtor quanto o consumidor sempre testam para ver se o outro deve ser acordado, acordando-o se for o caso

- Produtor/Consumidor Sincronização:
 - Para os casos extremos de ocupação do buffer (cheio/vazio), deverão funcionar as seguintes regras de sincronização:
 - Se o produtor tentar depositar uma mensagem no buffer cheio, ele será suspenso (estado de bloqueado) até que o consumidor retire pelo menos uma mensagem do buffer
 - Se o consumidor tenta retirar uma mensagem do buffer vazio, ele será suspenso até que o produtor deposite pelo menos uma mensagem no buffer

Problema do Produtor/Consumidor – Código:

```
#define N 100
                                                    /* número de lugares no buffer */
                                                    /* número de itens no buffer */
int count = 0:
void producer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
                                                    /* repita para sempre */
           item = produce_item():
                                                    /* gera o próximo item */
           if (count == N) sleep();
                                                    /* se o buffer estiver cheio, vá dormir */
           insert_item(item):
                                                    /* ponha um item no buffer */
           count = count + 1:
                                                     /* incremente o contador de itens no buffer */
           if (count == 1) wakeup(consumer):
                                                     /* o buffer estava vazio? */
void consumer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
                                                    /* repita para sempre */
           if (count == 0) sleep();
                                                    /* se o buffer estiver cheio, vá dormir */
           item = remove_item():
                                                    /* retire o item do buffer */
           count = count - 1:
                                                    /* decresça de um o contador de itens no buffer */
           if (count == N - 1) wakeup(producer):
                                                     /* o buffer estava cheio? */
           consume_item(item);
                                                    /* imprima o item */
```

- Produtor/Consumidor Problemas:
 - Acesso à variável count é irrestrito
 - O buffer está vazio e o consumidor acabou de testar a variável count (valor 0)
 - O escalonador (por meio de uma interrupção) decide que o processo produtor será executado
 - Então o processo produtor insere um item no buffer e incrementa a variável count (valor 1)
 - Imaginando que o processo consumidor está dormindo (pois devia haver 0 em count antes), o processo produtor chama wakeup para acordá-lo

- Produtor/Consumidor Problemas:
 - Acesso à variável count é irrestrito
 - No entanto, o processo consumidor não está dormindo (status ≠ bloqueado), e não recebe o sinal de wakeup – o sinal faria o SO retirá-lo da fila de bloqueados, colocando-o na de prontos
 - Assim que o processo consumidor é executado novamente, continua de onde parou (executando a chamada a sleep)
 - Nesse instante, o consumidor é colocado para dormir (posto na lista de bloqueados)

- Produtor/Consumidor Problemas:
 - Acesso à variável count é irrestrito
 - Mais cedo ou mais tarde, o produtor irá encher o buffer, indo dormir
 - Ambos os processos dormem para sempre...



- A essência do problema está no fato de, por não estar dormindo (ou seja, na fila de processos bloqueados), o consumidor ter perdido o sinal de wakeup
 - O problema ocorre entre a checagem da variável e a chamada a sleep

- Produtor/Consumidor Solução:
 - Cria-se um "bit de espera de wakeup"
 - Quando um Wakeup é mandado a um processo ainda acordado, este bit é feito 1
 - Depois, quando o processo tenta ir dormir, se o bit de espera de Wakeup estiver ligado, este bit será desligado, e o processo será mantido acordado
 - No entanto, no caso de vários pares de processos, vários bits devem ser criados, sobrecarregando o sistema!!!!
 - Deve haver uma solução melhor... Semáforos

Soluções de Exclusão Mútua

- Espera Ocupada (Busy Waiting)
- Primitivas Sleep/Wakeup
- Semáforos
- Monitores
- Troca de Mensagem

- Variável inteira utilizada para controlar o acesso a recursos compartilhados
 - Sincronizar o uso de recursos em grande quantidade
 - Nasceu (Dijkstra. 1965) como proposta para contar o número de wakeups armazenados para uso futuro
 - Conta o número de recursos ainda disponíveis no sistema
 - Semáforo=0 → não há recurso livre
 - Nenhum wakeup está armazenado
 - Semáforo>0 → recurso livre
 - Um ou mais wakeups estão pendentes



- Dijkstra propôs 2 operações sobre semáforos:
 - Generalizações de sleep e wakeup
 - Down(semáforo) ou Wait(semáforo):
 - Verifica se o valor do semáforo é maior que 0
 - Se for, semáforo=semáforo − 1, então continua
 - Se for 0, o processo que executou o down é colocado para dormir, sem completar o down
 - Executada sempre que um processo deseja usar um recurso compartilhado

- Dijkstra propôs 2 operações sobre semáforos:
 - Up(semáforo) ou Signal(semáforo):
 - semáforo=semáforo + 1
 - Se há processos dormindo nesse semáforo, escolhe um deles e o desbloqueia (permite que complete o down)
 - Nesse caso, o valor do semáforo permanece o mesmo (zero)
 - Executada sempre que um processo liberar o recurso

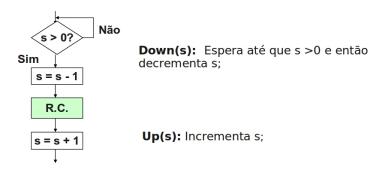
- Operações sobre semáforos são atômicas
 - Garante-se que uma vez que uma operação de semáforo iniciou, nenhum outro processo pode acessar o semáforo até que a operação seja completada ou bloqueada
 - Verificar o valor, alterá-lo e possivelmente dormir são executadas como uma ação única, não bloqueável
 - Geralmente implementadas como chamadas ao sistema
 - O S.O. desabilita todas as interrupções enquanto está testando o semáforo, atualizando-o, e colocando o processo para dormir
 - Se houver múltiplas CPUs, cada semáforo é protegido por uma variável Lock, com a instrução TSL

Tipos de Semáforo – Geral

- Semáforo geral (counting semaphore):
 - Usados para controlar acessos a um determinado recurso com um número finito de instâncias
 - Pode tomar qualquer valor inteiro n\u00e3o negativo
 - Funcionamento:
 - O semáforo é inicializado com o número de recursos disponíveis
 - Cada processo que deseja usar um recurso executa um down()
 - Quando um processo libera um recurso, executa um up()
 - Quando o contador do semáforo vai a 0, todos os recursos estão sendo usados – o processo vai dormir

Semáforo – Implementações

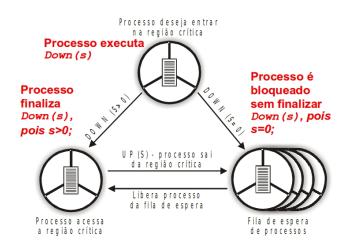
- 1^a Implementação Espera ocupada
 - Não é a melhor, apesar de ser fiel à definição original.



Semáforo – Implementações

- 2^a Implementação Associando uma fila Q_i de processos bloqueados a cada semáforo s_i
 - Quando se utiliza este tipo de implementação (que é muito comum), as primitivas down e up apresentam o seguinte significado:
 - down(s_i): Se s_i >0, então decrementa s_i (o processo continua); senão, bloqueia o processo, adicionando-o a Q_i
 - up(s_i): Se a fila Q_i está vazia então incrementa s_i, senão acorda processo de Q_i, removendo-o da fila (esse processo prosseguirá no down, entrando na região crítica e decrementando novamente s_i)

Tipos de Semáforo – Geral



- Útil para sincronização:
 - Suponha dois processos, P_1 e P_2 , com comandos C_1 e C_2
 - Suponha que queremos que C_2 seja executado somente após C_1
 - Podemos criar uma variável sincr, inicialmente 0, fazendo:

```
C1; down(sincr); c2;

Processo 1 Processo 2
```

- Problema produtor/consumidor:
 - Resolve o problema de perda de sinais enviados
- Solução utiliza três semáforos:
 - Full:
 - Conta o número de slots no buffer que estão ocupados
 - Iniciado com 0
 - Resolve sincronização: assegura que o consumidor pare de executar num buffer vazio

- Solução utiliza três semáforos:
 - Empty:
 - Conta o número de slots no buffer que estão vazios
 - Iniciado com o número total de slots no buffer
 - Resolve sincronização: assegura que o produtor pare de executar num buffer cheio
 - Mutex:
 - Permite a exclusão mútua
 - Garante que os processos produtor e consumidor não acessem o buffer ao mesmo tempo
 - Iniciado com 1



 Problema produtor/ consumidor:

```
/* número de lugares no buffer */
#define N 100
typedef int semaphore:
                                                /* semáforos são um tipo especial de int */
semaphore mutex = 1:
                                                /* controla o acesso à região crítica */
semaphore empty = N:
                                                /* conta os lugares vazios no buffer */
semaphore full = 0;
                                                /* conta os lugares preenchidos no buffer */
void producer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
                                                /* TRUE é a constante 1 */
           item = produce_item();
                                                /* gera algo para pôr no buffer */
          down(&empty);
                                                /* decresce o contador empty */
                                                /* entra na região crítica */
          down(&mutex):
          insert_item(item);
                                                /* põe novo item no buffer */
          up(&mutex):
                                                /* sai da região crítica */
                                                /* incrementa o contador de lugares preenchidos */
          up(&full);
void consumer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
                                                /* laco infinito */
          down(&full);
                                                /* decresce o contador full */
          down(&mutex);
                                                /* entra na região crítica */
          item = remove_item();
                                                /* pega item do buffer */
          up(&mutex);
                                                /* sai da região crítica */
                                                /* incrementa o contador de lugares vazios */
          up(&empty);
          consume_item(item);
                                                /* faz algo com o item */
```

4 D > 4 B > 4 B > 4 B >

Semáforo – Problema

- Produtor/ consumidor
 - Erro de programação pode gerar um deadlock
 - Ex: inverter ordem dos downs no produtor

	empty	mutex	full
	0	1	N
P: down(mutex)	0	0	N
C: down(full)	0	0	N-1
P: down(empty)			
C: down(mutex)			

```
void producer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
          item = produce_item();
          down(&mutex):
          down(&empty):
          insert_item(item);
          up(&mutex):
          up(&full):
void consumer(void)
     int item:
     while (TRUE) {
          down(&full);
          down(&mutex):
          item = remove_item();
          up(&mutex);
          up(&empty);
          consume_item(item);
```

Semáforo – Problema

- Produtor/ consumidor
 - Se o código for trocado no processo produtor:

- E o buffer estiver cheio, o produtor será bloqueado após fazer mutex = 0
 - Na próxima vez em que o consumidor tentar acessar o buffer, ele tenta executar um down sobre o mutex, ficando também bloqueado

Semáforo - Problema

- Suponha que existam 2 processos, P₀ e P₁, com semáforos S e Q inicialmente valendo 1
- Suponha a seguinte sequência de operações:

```
P<sub>0</sub> P<sub>1</sub>
down(S) down(Q)
down(Q) down(S)
. . .
. .
. .
. up(S) up(Q)
up(S)
```

Semáforo – Problema

- P₀ executa down(S) e P₁ executa down(Q)
 - Quando P₀ executar down(Q), deverá esperar até que P₁ execute up(Q)
 - Quando P₁ executar down(S), deverá esperar até que P₀ execute up(S)
 - Ambos ficam presos → deadlock

- Um semáforo usado para implementar exclusão mútua é chamados de <u>mutex</u> (mutual exclusion semaphor), binário ou booleano.
 - Só pode tomar os valores 0 e 1
 - O recurso compartilhado é a própria região crítica
 - Mutex é então uma variável com apenas 2 estados: bloqueada (0) e desbloqueada (1)
- Funcionamento:
 - Quando uma thread ou processo precisa acessar uma região crítica, trava o mutex (down)

Funcionamento:

- se o mutex estiver desbloqueado (região crítica disponível), a chamada prossegue → pode-se entrar na região crítica
- Se o mutex estiver bloqueado, a thread que fez o down fica bloqueada até que a thread na região crítica termine
- Quando termina, destrava o mutex (up)
- Se mais de uma thread estiver bloqueada no mutex, uma será escolhida para rodar
 - Cabe ao escalonador escolher quem acessa em seguida

- Em sua implementação, pode ser útil inverter o sentido do mutex, para uso da TSL
 - $1 \rightarrow \text{bloqueado e } 0 \rightarrow \text{livre}$

```
mutex lock:
    TSL REGISTER, MUTEX
                             copia MUTEX para o registrador, fazendo
                             MUTEX=1
    CMP REGISTER, #0
                            o mutex estava livre?
    JZE ok
                             se sim, está desbloqueado - retorna
    CALL thread_yield
                             mutex ocupado, escalone outra thread (não há
                             espera ocupada)
                             tente novamente
    JMP mutex_lock
ok: RET
                             retorna a quem chamou; entrou na região crítica
mutex unlock:
    MOVE MUTEX, #0
                             libera o mutex
    RET
                            retorna a quem chamou
```

Pode ser todo implementado em espaço de usuário - sem chamadas ao kernel

- Com, XCHG, contudo, isso não é necessário
 - $1 \rightarrow \text{livre e } 0 \rightarrow \text{bloqueado}$

```
mutex lock:
    MOVE REGISTER,#0
                           | armazena 0 no registrador
                           l troca oconteúdo de REGISTER e LOCK
    XCHG REGISTER.LOCK
    CMP REGISTER,#1
                           I o mutex estava livre?
    JZE ok
    CALL thread vield
                           | mutex ocupado, escalone outra thread (não há
                           | espera ocupada)
    JMP mutex lock
                           I tente novamente
ok: RET
                           | retorna a quem chamou; entrou na região crítica
mutex unlock:
    MOVE MUTEX, #1
                           | libera o mutex
    RET
                           | retorna a quem chamou
```

Pode ser todo implementado em espaço de usuário - sem chamadas ao kernel

Comunicação de Processos: Observações

- Threads operam em um espaço de endereçamento comum
 - Os espaços de endereçamento de processos, contudo, são disjuntos
- Como variáveis como semáforos e a solução de Peterson podem ser implementadas?
 - Solução 1:
 - Algumas estruturas de dados (como os semáforos) podem ficar no kernel, acessíveis via chamadas ao sistema

Comunicação de Processos: Observações

- Como variáveis como semáforos e a solução de Peterson podem ser implementadas?
 - Solução 2:
 - Alguns S.O.s (Unix, Linux, Windows) permitem que processos compartilhem uma parte de seu espaço com outros
 - Veremos mais adiante
 - No pior caso, em que nada mais é possível, pode-se usar um arquivo compartilhado

Semáforos - Curiosidades

- Semáforos podem ser usados para ocultar interrupções:
 - Associa-se um semáforo (inicialmente em 0) a cada dispositivo de E/S
 - Ao inicializar um dispositivo, o gerenciador faz um down sobre o semáforo associado
 - Bloqueiao processo
 - Quando a interrupção chega, seu tratador faz um up no semáforo do dispositivo, deixando o processo pronto para execução