

Problemas relacionados com os

Dispositivos de I/O (E/S)

Cada módulo possui uma interface com o bus do sistema e controla um ou mais dispositivos

Os dispositivos de entradas e saídas não são simples conectores que se ligam diretamente ao bus do sistema

As razões para que isto suceda são as seguintes:

Diferentes níveis de sinal elétrico

Velocidade

Sincronização

Cada módulo possui uma interface com o bus do sistema e conectores que se ligam diretamente ao bus do sistema

O As razões para que isto suceda são as seguintes:

O O O Problemas relacionados com os Dispositivos de I/O (E/S)

- Diferentes níveis de sinal elétrico Muitos equipamentos periférico
 não funciona com os níveis internos de um computador
- Velocidade A maior parte dos periféricos tem escalas de tempo de ordens de grandeza abaixo dados processadores.
- Sincronização Os periféricos não estão sincronizados com os processadores. Tem que existir protocolos de funcionamento que aliviem o processador da necessidade de se sincronizar com periféricos

OCD – Organização de Computadores Digitais - 2005

O O O Problemas relacionados com os Dispositivos de I/O (E/S)

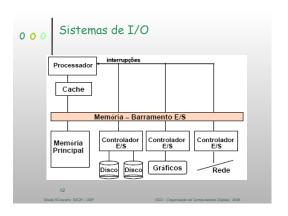
- o Códigos e formatos Nem todos os periféricos usam os códigos que o processador utiliza para codificar os vários tipos de informação e, do mesmo modo, os formatos em que a informação é utilizada por cada um pode é diferente entre si e do processador
- o Controle do funcionamento Por fim é útil dispensar o processador das tarefas de controle detalhado dos periféricos (manipular as partes mecânicas dos periféricos, etc.)

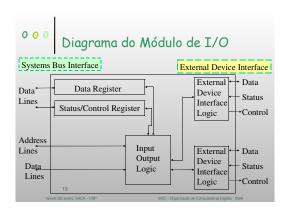
Módulos de I/O (E/S)

o Por estas razões usa-se um módulo de Entradas e Saídas que tem as seguintes funções:

o Fornecer uma interface com a CPU e a memória via o bus de sistema ou comutador central (central switch)

o Permitir a interface com um ou mais dispositivos periféricos









Módulos de Entradas/Saídas

Entidade responsável:

• Pelo controle de um ou mais dispositivos
externos e

• Pela transferência de dados entre esses
dispositivos e a memória e/ou registradores
do CPU

17

CONTROLOS DE CONTROLOS

Módulos de Entradas/Saídas

Funções

Controle e Temporização

Controla o tráfego de dados entre os recursos internos e os dispositivos externos

Comunicação com o CPU

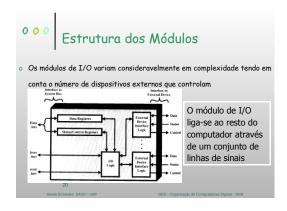
Descodificação de comandos, transferência de dados, relato de estado e reconhecimento de endereços

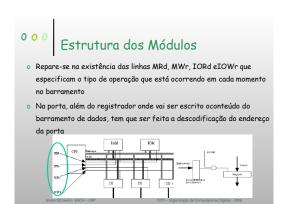
Comunicação com os dispositivos

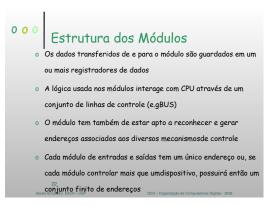
Comunicação com os dispositivos

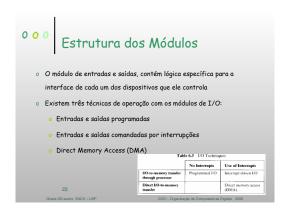
Comunicação de estado e transferência de dados

Módulos de Entradas/Saídas Funções Buffering de dados Espaços que permitem manter o ritmo de transferência A CPU e a memória tem taxas de transferência de dados elevadas quando comparado com os dispositivos de periféricos Detecção de Erros Relato de erros ao CPU

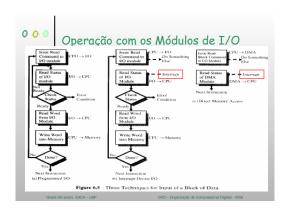








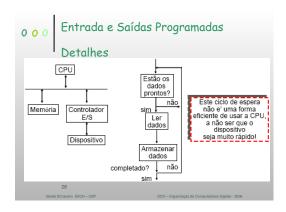




o o o O Entrada e Saídas Programadas

- o Os dados são transferidos entre a CPU e o módulo de E/S
- A CPU executa um programa que lhe dá controle direto da operação das entradas e saídas incluindo a monitoração do estado, envio de comandos de leitura e escrita e transferência de dados
- A CPU tem de esperar que a operação de entradas e saídas termine
- Se o processador for mais rápido que I/O, existe uma perda de tempo do processador

Entrada e Saídas Programadas Detalhes A CPU requer uma operação de E/S O Módulo de E/S realiza a operação O módulo de E/S atualiza o bit de estado A CPU verifica o bitde estado periodicamente O módulo de E/S não informa a CPU diretamente O módulo de E/S não interrompe a CPU A CPU pode esperar ou voltar a tentar mais tarde



Entrada e Saídas Programadas

Comandos das I/O

Para executar uma instrução de I/O, a CPU envia um endereço
(especificando um dispositivo externo) e um comando de I/O

Existem 4 tipos de comandos de I/O:

Controle: ativa o periférico e diz o que fazer

Teste: testa as várias condições de estado associadas a um módulo de I/O e aos seus periféricos

Leitura: faz com que o módulo obtenha dados do periférico e os coloque no buffer

Escrita: faz com que o módulo leia uma palavra do bus e a envie

Entrada e Saídas Programadas

Instruções de I/O

- o A cada dispositivo é associado um identificador ou endereço distinto
- o Quando o processador, a memória e os módulos de I/O partilham o mesmo bus, existem dois modos de endereçamento possíveis:
 - o Memory-mapped I/O
 - 31 Isolated I/O

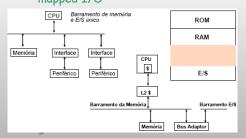
Instruções de I/O -Memory-mapped

- o Existe um único espaço de memória para a localização da memória e do módulos de I/O
- o As I/O funcionam como a leitura/escrita na memória
- o Não existem comandos específicos para I/O

Instruções de I/O -Memory-mapped

- o O processador interpreta os registradores de estado e dados como localizações de memória e utiliza as mesmas instruções máquina para acessar tanto à memória como aos dispositivos de I/O
- o Por exemplo, com 10 linhas de endereço, existe um total de 210=1024 endereços de localizações de memória e de módulos de I/O

Instruções de I/O -Memorymapped I/O



o o o Instruções de I/O -Isolated I/O

- o Uma simples linha de escrita e de uma outra de leitura são necessárias no bus
- o Necessita de linhas de selecção de I/O ou de memória
- o Uma terceira linha de comando especifica se o endereço se refere a uma posição de memória ou se a um dispositivo de I/O
- o Tanto a memória como os módulos de I/O têm o mesmo número de possibilidades de endereçamento

0 0 0 Entrada e Saídas Programadas

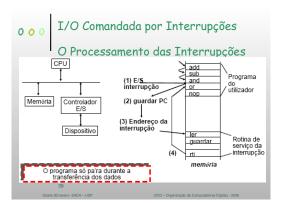
- Instruções de I/O
- o Se se usar o Isolated I/O, dispomos apenas de um conjunto limitado de instruções
- o O Memory-mapped I/O permite a utilização de um grande repertório de instruções, permitindo uma maior eficiência na programação
- o Uma desvantagem deste sistema tem a ver com a utilização do espaço de endereçamento valioso que é a memória

I/O Comandada por Interrupções

- o Uma alternativa à I/O programada é a CPU enviar um comando de I/O para um módulo e continuar a execução, este interromperá então o CPU quando estiver pronto para transferir dados
- o A CPU
 - o A CPU envia um comando de leitura e continuar a execução
 - o No fim de cada instrução a CPU testa as interrupções e quando
 - o uma interrupção do módulo, lê os dados do bus e guarda-os em

I/O Comandada por Interrupções

- o O módulo
 - O módulo recebe um comando de leitura da CPU e lê os dados do periférico associado
 - o Quando os dados estão no registrador da dados do módulo, este interrompe a CPU e aquarda que os dados sejam requisitados, colocando-os no bus



I/O Comandada por Interrupções

O Processamento das Interrupções

- 1.O dispositivo envia um sinal de interrupção ao processador
- 2.O processador acaba a instrução atual antes de responder à interrupção
- 3.O processador testa a existência de interrupções e comunica ao dispositivo um sinal de acknowledgement ao dispositivo que enviou a interrupção, para que este

40 retire o sinal de interrupção

I/O Comandada por Interrupções O Processamento das Interrupções

- 4.0 processador prepara a transferência do controle para a rotina de interrupção
 - a. Guarda o estado do processador (que esta no registrador PSW - program status word)
 - b. Guarda a localização da próxima instrução a ser executada (que está guardada no program counter)
 - c. Esta informação pode ser salvada na stack do

sistema

0 0 0 I/O Comandada por Interrupções O processamento das interrupções

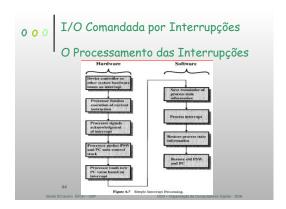
5.0 processador carrega no PC a localização do interrupt-

handling programa que responde à interrupção

- 6.Um novo contexto é alcançado com a execução da rotina de tratamento da interrupção
- 7.À medida que a interrupção é processada, é efetuada uma verificação da ocorrência ou não de outras interrupçõesIsto pode envolver o envio adicional de comandos para os

dispositivos de I/O

I/O Comandada por Interrupções
O processamento das interrupções
8.Quando a interrupção acabou de ser tratada, é
necessário recuperar o contexto do sistema que
tinha sido salvado na pilha (stack)
9.O programa continua a sua execução a partir da
instrução que tinha sido guardada no PC



I/O Comandada por Interrupções

Questões de Projeto

o Como identificar o módulo que emitiu uma interrupção?

o Múltiplas Linhas de Interrupção

o Indentificação por Software

o Daisy Chain

o Bus Master

 i.e., as ações de resposta a uma interrupção e' interrompida por uma outra interrupção

o Como gerir várias interrupções?

I/O Comandada por Interrupções

Módulo de Identificação de

Interrupções (1)

Múltiplas Linhas de Interrupção

Na prática apenas um pequeno número de
linhas do Barramento podem ser usadas para
as linhas de interrupção

Limita o número de dispositivos

Módulo de Identificação de Interrupções (2)

Indentificação por Software

A rotina de tratamento de uma interrupção interroga cada módulo de I/O

Uma linha de comando especial (por exemplo, TEST I/O) pode ser usado para isso

O módulo de I/O correspondente responde afirmativamente caso tenha enviado a interrupção

Alternativamente, cada módulo pode conter um registrador de estado endereçável, que el lido pela CPU para identificar o módulo que causou a interrupção

Des vantagem: consome muito tempo

Módulo de Identificação de Interrupções (3)

Daisy Chain

Identificação por hardware, usando uma ligação entre os módulos, na forma de uma cadeira circular

Quando a CPU recebe um sinal de interrupção, envia um sinal de confirmação de interrupção para a DaisyChain

O módulo responsável coloca uma palavra (vetor de interrupção) nas linhas de dados

O vetor de interrupção consiste no endereço do módulo de I/O ou algum outro tipo de identificador do módulo

A CPU utiliza o vetor para identificar o procedimento para tratar a interrupção





I/O Comandada por Interrupções

PC Bus -Sequência de Acontecimentos

1.0 8259A aceita uma interrupção

2.0 8259A determina a prioridade

3.0 8259A avisa o processador 8086 usando a linha INTR

4.A CPU confirma o sinal (ativando a linha INTA)

5.0 8259A coloca o vetor apropriado no bus de dados

6.A CPU processa a interrupção, comunicando diretamente com o módulo de I/O, para ler e escrever dados

I/O Comandada por Interrupções

ISA Bus -Sistema de Interrupções

O bus ISA encadeia dois 8259As juntos

A ligação e' feita usando a interrupção 2

Is linhas de interrupção disponíveis

Is linhas menos uma para o link

O IRQ 9 e' usado para reencaminhar o IRQ 2

Permite ser backwards compatível



Acesso Direto à Memória
(DMA-Diret Memory Access)

Problemas da I/O programada e comandada por interrupções:

O ritmo de transferência é limitado pela velocidade com que a CPU consegue testar e servir o dispositivo

A CPU está ocupada a gerir a transferência, i.e. tem sempre de executar um n.º de instruções por cada transferência

Acesso Direto à Memória

(DMA-Direct Memory Access)

O DMA e' uma técnica eficiente para a transferência de grande volumes de dados

O DMA ervolve um módulo adicional no bus do sistema, o controlador de DMA

O controlador de DMA e' capaz de imitar o processador

A CPU continua a sua execução e a operação é delegada ao módulo DMA que transfere o bloco de dados palavra-a-palavra

Quando o módulo de DMA precisa de tomar o controle do bus para transferir os dados, suspende temporariamente a operação da CPU (cycle-stealing)

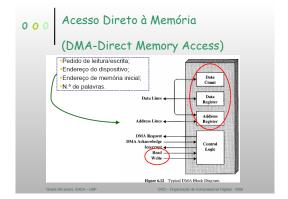
O O O Acesso Direto à Memória

(DMA-Direct Memory Access)

Quando o processador precisa de ler ou escrever um bloco de dados, envia um comando ao módulo de DMA, enviando a sequinte informação:

- O tipo de pedido (se leitura ou escrita), utilizando as linha de controle entre o processador e o módulo de DMA
- O endereço do dispositivo de I/O envolvido, comunicado através de linhas de dados
- O início da posição de memória a ler ou escrever, comunicadosatravés das linhas de dados e guardados pelos módulos de DMA nos registradores de endereço
- O número de palavras a serem lidas ou escritas, mais uma vez, comunicadas através das linhas de dados e guardadas no registrador contador de dados

OCD - Omanização de Computadores Dioltais - 2006



000

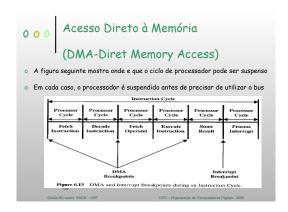
Acesso Direto à Memória

(DMA-Direct Memory Access)

- O módulo de DMA pode usar o bus de sistema quando o processador não precisa dele
- O módulo de DMA transfere os blocos inteiros de dados, uma palavra de cada vez, diretamente e para a memória, sem passar pelo processador
- Quando a transferência estiver completa, o módulo de DMA envia um sinal de interrupção para o processador
- o O processador é envolvido apenas no início e no fim da

*ransferência

OCD – Organização de Computadores Digitais - 2006



000

Acesso Direto à Memória

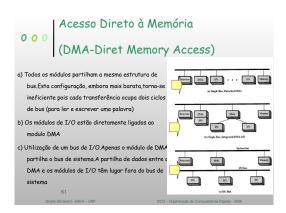
(DMA-Direct Memory Access)

- Note-se que não se trata de uma interrupção, o processador não salva nenhum contexto apenas executa uma outra função
- O que pode acontecer e' que o processador pare por um ciclo de busNa generalidade o processador pode executar as instruções mais lentamente
- Em sistemas de transferência de palavras de I/O múltiplos,
 DMA torna-se muito mais eficiente do que os mecanismos anteriores

60

Gisele SCraveiro EACH – USF

OCD – Organização de Computadores Digitais - 2006



Canais de I/O e Processadores de I/O-Evolução da Função de E/S o A introdução de capacidade de processamento nos módulos de I/O permitiu que a CPU delegue no módulo de I/O a

- execução de uma sequência de atividades de I/O, sendo interrompido apenas quando a sequência termina
- o Esta evolução levou ao aparecimento de canais de I/O que executam programas de I/O guardados em memória pela CPU e finalmente aos processadores de I/O que incluem memória

000

Canais de I/O e Processadores de I/O-Evolução da Função de E/S

- O módulo de E/S é aprimorado, tornando-se um processador com um conjunto especializado deinstruções de E/S
- o A CPU envia um comando para o processador de E/S, que executa um programa de E/S carregado na memória
- o O processador de E/S busca e executa instruções sem intervenção da CPU
- o Isso possibilita à CPU especificar uma sequência de atividades de E/S a serem executadas e apenas ser interrompida quando toda a sequência é completada

000

Canais de I/O e Processadores de I/O-Evolução da Função de E/S

- o O módulo de E/S inclui uma memória local própria e é,
- o Essa gravitetura possibilita controlar grande número de dispositivos de E/S, com o mínimo envolvimento da CPU

portanto, ele próprio, um computador

- o Ela normalmente é usada para controlar a comunicação com terminais interativos
- o O processador de E/ S cuida da maior parte das tarefas envolvidas no controle dos terminais

Canais de I/O e Processadores de I/O-Evolução da Função de E/S

- o Ao longo desse caminho evolutivo, mais e mais funções de E/S são desempenhadas sem o envolvimento da CPU
- o A CPU é, cada vez mais, liberada de tarefas relacionadas a E/S, o que contribui para melhorar o desempenho global do sistema
- o Nas etapas apresentadas anteriormente ocorre uma mudança importante com a introdução do conceito de um módulo de E/S capaz de executar um
- o O módulo de E/S com essas caraterísticas é frequentemente denominado canal de E/S
- o Um canal de E/S representa uma extensão do conceito de DMA

Canais de I/O e Processadores de I/O-Tipos de Canais de I/O

Existem dois tipos de canais de I/O

Seletor channel -Controla múltiplos dispositivos de alta velocidade e em cada altura está dedicado à transferência de dados de 1

Multiplexor channel -Pode controlar vários dispositivos ao mesmo tempo

Interface Externa

- o A interface externa entre o módulo de I/O e o periférico está intimamente relacionada com a natureza e operação do periférico Existem dois tipos
- o Paralela -existem linhas múltiplas ligando o módulo de I/O e o periférico, sobre essas linhas são transferidos múltiplos bitsA interface paralela é utilizada em periféricos de alta velocidade (e.gfitas e discos magnéticos)
- o **Série** -existe apenas uma linha para transferir dados e os bits têm de ser transmitidos um-a-umEste tipo de interface é utilizada para periféricos lentos (por exemplo as impressoras)

Interface Externa

- o Em ambos os casos, o módulo de E/S tem de interagir com o periférico. Em termos gerais, a interacção em uma operação de escrita pode ser descrita como a seguir:
- 1. O módulo de E/S envia um sinal de controle pedindo permissão para enviar um dada
- 2. O periférico reconhece a requisição
- 3. O módulo de E/S transfere dados (uma palavra ou um bloco, dependendo do tipo de periférico)
- 4. O periférico sinaliza o recebimento dos dados
- o Uma operação de leitura é feita de modo semelhante

Interface Externa

Ambas as interfaces anteriores podem ter dois tipos de sincronização:

- o Assíncrona os eventos ocorrem em sequência e um evento depende da ocorrência de um anterior;
- o Síncrona os eventos ocorrem em slots de tempo prédefinidos controlados por um relógio

Interface Externa

- o O elemento chave da operação dos módulos de I/O é o buffer interno que permite armazenar os dados que se encontram em trânsito entre o periférico e o resto do sistema
- o É este buffer que permite compensar as diferenças de velocidade entre o bus de sistema e as linhas exteriores

0 0 0 Interface Externa

Comunicação Síncrona e Assíncrona (1)

A comunicação série pode realizar-se de duas formas:

Comunicação assíncrona:

- o A informação e' transmitida sem cumprir intervalos de tempo previamente definidos.
- o Não se pressupõe a existência do mesmo relógio nos dois extremos da linha de comunicação (embora tenha que haver relógiossuficientemente parecidos)
- o Na ausência de informação a transmitir a linha encontra-se permanentemente num estado inativo

0 0 0 Interface Externa

Comunicação Síncrona e Assíncrona (2)

Comunicação síncrona:

- o Existe uma temporização estrita sobre o momento em que as unidades de informação podem ser transmitidas
- o Pressupõe-se a existência do mesmo relógio em ambos os extremos da linha de comunicação
- o Na ausência de informação a transmitir é, obrigatoriamente transmitido um elemento de informação com o significado de inativo

o o o Interfaces

Tecnologia	Aplicações	Máxima Taxa de Transmissão
ADB (Apple Desktop Bus)	Mouse, teclado, joystick	10 Kps
Porta Série	Modem, equip. telefonia, impressoras	230 Kbps
USB 1.1 (Universal Serial Bus)	Maioria dos equipamentos	1,5 a 12 Mbps
SCSI (Small Computer Standard Interface)	Winchester, armazenamento removível e scanner	40 Mbps
Fast SCSI	Drivers de alta performance	8 a 80 Mbps
Ultra SCSI - 3	Drivers de alta performance	18 a 160 Mbps
Firewire IEEE 1394	Winchester, video digital, scanner	400 Mbps
USB 2.0	Maioria dos equipamentos	480 Mbps

Small Computer Systems
Interface (SCSI)

Interface Paralela

Linhas de dados de 8, 16 e 32 bit

Daisy chained

Os dispositivos são independentes

Os dispositivos podem comunicar entre si,

assim como com o computador

O O O SCSI -1

o Inicio da década de 80
o 8 bit
o 5MHz
o Taxa de transferencia 5MBytes/s
o Sete dispositivos
75 O Oito incluindo a interface do computador

O O O SCSI -2

o 1991

o 16 e 32 bit

o 10MHz

o Taxa transferencia de 20 ou 40 Mbytes/s

o Investigue

76 O Ultra/Wide SCSI

DEEE 1394 FireWire

Barramento série de alto desempenho
Rápido
Baixo custo
Fácil de implementar
Cabos mais econômicos. É também utilizado em câmaras digitais, vídeos e TV

Configuração do FireWire

Daisy chain

Podem-se ligar até 63 dispositivos numa só porta
Na realidade 64 dispositivos em que um deles é a própria interface
Podem ser ligados até 1022 barramentos com o auxílio de pontes (bridges)
Configuração automática
Não necessita de terminadores de barramento
Pode ter uma estrutura em árvore

o o o Camadas da pilha do FireWire 3

Físico

o Meio de transmissão, caraterísticas elétricas e de sinalização

Ligação

o Transmissão de pacotes de dados

Transações

o Protocolo Pedido-Resposta

FireWire - Camada Física

Taxas de transferência de 25 até 400Mbps

Duas formas de arbitragem

- o Baseado numa estrutura em árvore
- o O raiz comporta-se como o árbitro
- o Os dispositivos são servidos usando uma política FCFS (First Come
- o A prioridade natural controla pedidos simultâneos
 - o i.equem esta mais perto da raiz
- o Arbitragem justa
- o Arbitragem urgente

FireWire - Camada de Ligação

Dois tipos de transmissão

- o Assíncrona
 - o Quantidade de dados variáveis e vários bytes de dados da transação transferidos num pacote
 - o Endereço explícito
 - o Mensagem de recepção

 - o Quantidade de dados variável em sequência a pacotes de tamanho fixo em intervalos regulares
 - Endereçamento simplificados
 - 👸 Não e' recebida uma mensagem de recepção



Capítulo 6 - Entrada e Saída

O O O Tópicos o Introdução

- Dispositivos Externos
- o Módulos de E/S
- o E/S Programadas
- E/S Ativadas por Interrupções
- o DMA
- Interface Externa
- o SCSI, FireWire



o o o o Entrada e Saída

- Ha vários anos...
- E/S descrevia os componentes e dispositivos para ale'm do processador e da memória
 - O desempenho não era um dos fatores mais importantes
 - Os dispositivos eram caraterizados como sendo não prioritários, usados infrequentemente e lentos
- As atenções estavam viradas para a área de swap do disco

Entrada e Saída Atualmente

- o Armazenamento secundário
 - o Discos, fitas, CD ROM, DVD
- Redes
- Human Interface
 - Vídeo, áudio, teclados
 - o Interfaces com o "mundo real"
 - 🕠 Temperatura, pressão, posição, velocidade ...

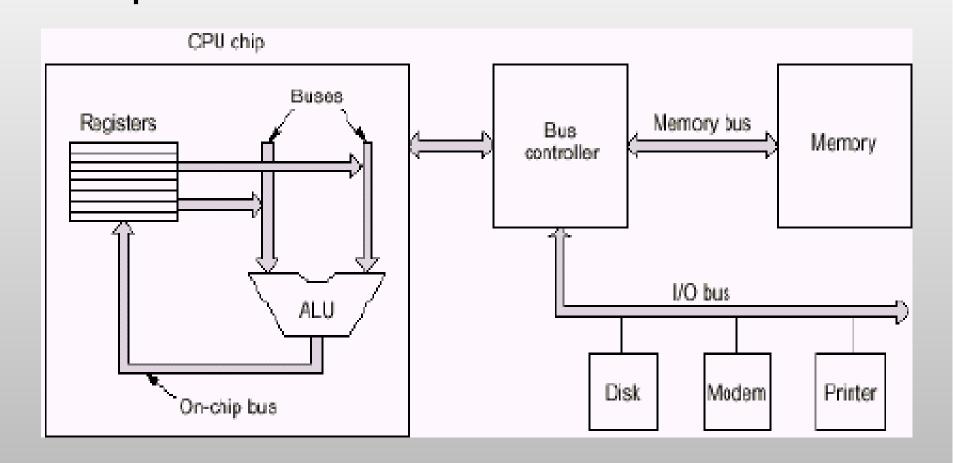


0 0 0 O Barramento do Sistema

- Para além da CPU e da memória, o terceiro elemento de um sistema de computador é o conjunto de módulos de Entradas e Saídas
- Cada módulo liga-se com ao barramento (bus) do sistema ou com o comutador central e controla um ou mais dispositivos periféricos
- O bus do sistema é usados para ligar dois ou mais elementos do sistema no computador
- Conjunto de linhas paralelas que transportam sinais usados para comunicação entre elementos

0 0 0

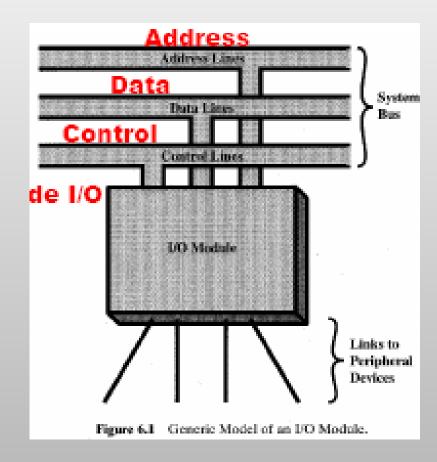
O Barramento do Sistema



000

Módulos de I/O (E/S)

- Os módulos de I/O são dispositivos que possuem alguma "inteligência"
- Possuem funcionalidades
 lógicas capazes de
 estabelecer mecanismos de
 comunicação entre os
 diferentes periféricos e o
 bus de sistema



- Problemas relacionados com os

 Dispositivos de I/O (E/S)

 Cada módulo possui uma interface com o bus do sistema e controla um ou mais dispositivos
 - Os dispositivos de entradas e saídas não são simples conectores que se ligam diretamente ao bus do sistema
 - As razões para que isto suceda são as seguintes:
 - Diferentes níveis de sinal elétrico
 - Velocidade
 - Sincronização
 - Códigos e formatos

o o o Problemas relacionados com os Dispositivos de I/O (E/S)

- o Diferentes níveis de sinal elétrico Muitos equipamentos periférico não funciona com os níveis internos de um computador
- o Velocidade A maior parte dos periféricos tem escalas de tempo de ordens de grandeza abaixo dados processadores.
- o Sincronização Os periféricos não estão sincronizados com os processadores. Tem que existir protocolos de funcionamento que aliviem o processador da necessidade de se sincronizar com periféricos

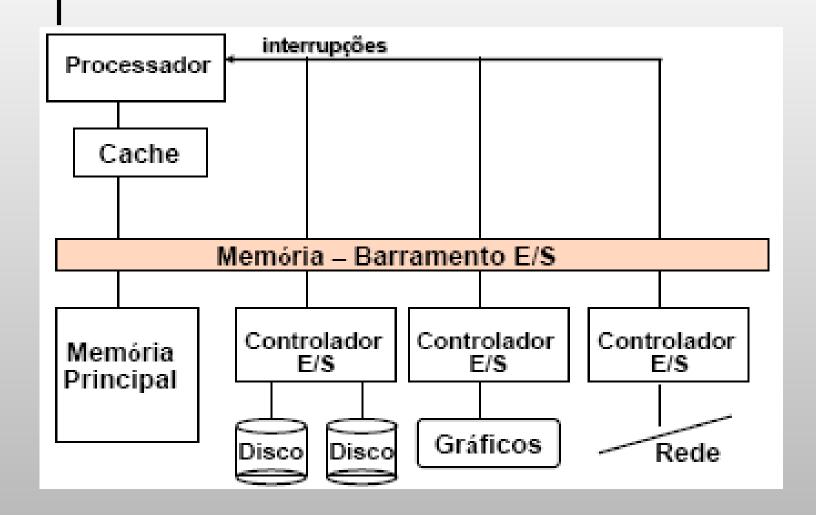
o o o Problemas relacionados com os Dispositivos de I/O (E/S)

- o Códigos e formatos Nem todos os periféricos usam os códigos que o processador utiliza para codificar os vários tipos de informação e, do mesmo modo, os formatos em que a informação é utilizada por cada um pode é diferente entre si e do processador
- o Controle do funcionamento Por fim é útil dispensar o processador das tarefas de controle detalhado dos periféricos (manipular as partes mecânicas dos periféricos, etc.)

0 0 0 0 Módulos de I/O (E/S)

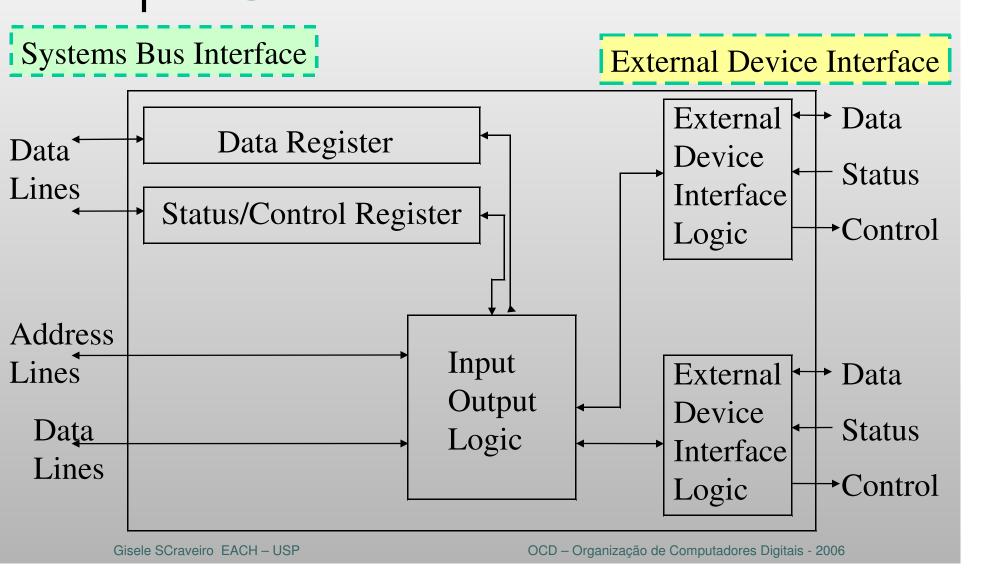
- Por estas razões usa-se um módulo de Entradas e Saídas que tem as seguintes funções:
 - o Fornecer uma interface com a CPU e a memória via o bus de sistema ou comutador central (central switch)
 - o Permitir a interface com um ou mais dispositivos periféricos

o o o Sistemas de I/O



000

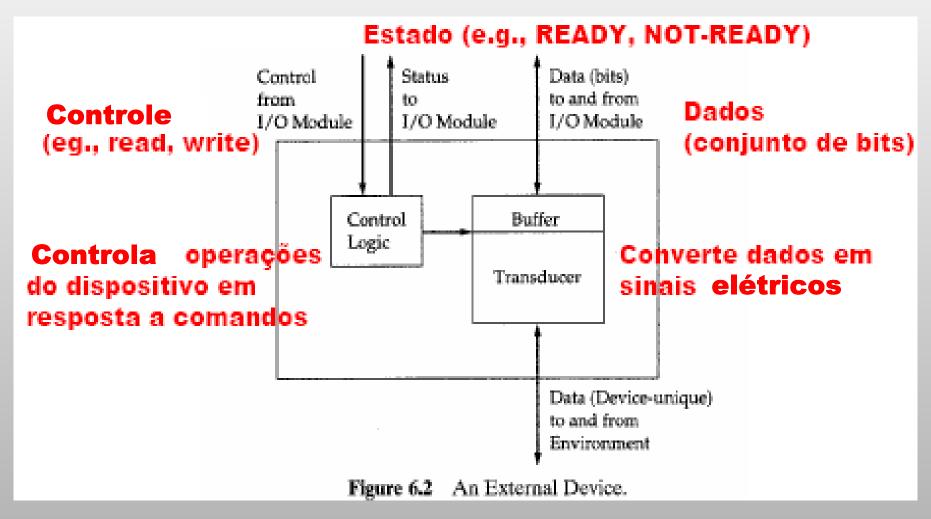
Diagrama do Módulo de I/O



0 0 0 Dispositivos Externos de I/O

- Um dispositivo externo é ligado ao computador através de uma ligação a um modulo de I/O
- o Human-readable
 - o Comunicação com o utilizador (impressoras, terminais vídeo, etc.)
- Machine-readable
 - Comunicação com equipamento (discos, sensores, etc.)
- Communication
 - Comunicação com dispositivos remotos (terminais, placas de redes)

Dispositivos Externos de I/O





000 Problemas de I/O

- The I/O GAP
- O poder de processamento duplica todos os 18 meses
- O tamanho da memória duplica todos os 18 meses (4X/3anos)
- A capacidade dos discos duplica todos os 18 meses
- O velocidade de posicionamento num disco (Seek + Rotate) duplica todos os 10 anos

0 0 0 Módulos de Entradas/Saídas

Entidade responsável:

- o Pelo controle de um ou mais dispositivos externos e
- o Pela transferência de dados entre esses dispositivos e a memória e/ou registradores do CPU

Módulos de Entradas/Saídas Funções

- o Controle e Temporização
 - o Controla o tráfego de dados entre os recursos internos e os dispositivos externos
- Comunicação com o CPU
 - Descodificação de comandos, transferência de dados, relato de estado e reconhecimento de endereços
- Comunicação com os dispositivos
 - Comandos, informação de estado e transferência de dados

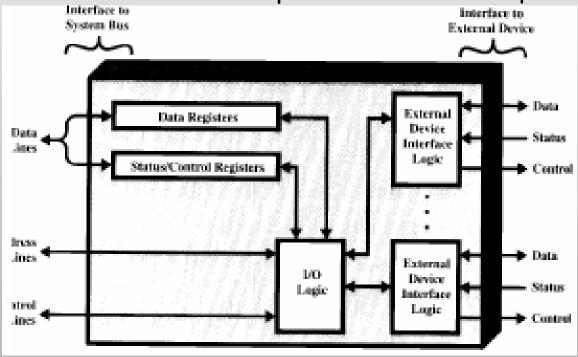
o o o Módulos de Entradas/Saídas Funções

- Buffering de dados
 - o Espaços que permitem manter o ritmo de transferência A CPU e a memória tem taxas de transferência de dados elevadas quando comparado com os dispositivos de periféricos
- Detecção de Erros
 - o Relato de erros ao CPU

o o o o Estrutura dos Módulos

o Os módulos de I/O variam consideravelmente em complexidade tendo em

conta o número de dispositivos externos que controlam

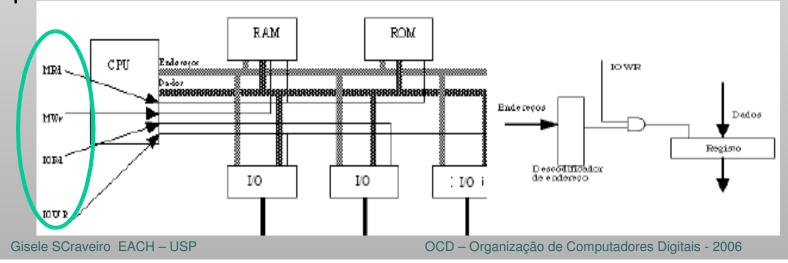


O módulo de I/O liga-se ao resto do computador através de um conjunto de linhas de sinais

0 0 0

Estrutura dos Módulos

- Repare-se na existência das linhas MRd, MWr, IORd eIOWr que especificam o tipo de operação que está ocorrendo em cada momento no barramento
- Na porta, além do registrador onde vai ser escrito oconteúdo do barramento de dados, tem que ser feita a descodificação do endereço da porta



o o o o Estrutura dos Módulos

- Os dados transferidos de e para o módulo são guardados em um ou mais registradores de dados
- A lógica usada nos módulos interage com CPU através de um conjunto de linhas de controle (e.gBUS)
- O módulo tem também de estar apto a reconhecer e gerar endereços associados aos diversos mecanismosde controle
- Cada módulo de entradas e saídas tem um único endereço ou, se cada módulo controlar mais que umdispositivo, possuirá então um

conjunto finito de endereços

o o o o Estrutura dos Módulos

- O módulo de entradas e saídas, contém lógica específica para a interface de cada um dos dispositivos que ele controla
- Existem três técnicas de operação com os módulos de I/O:
 - Entradas e saídas programadas
 - o Entradas e saídas comandadas por interrupções

Direct Memory Access (DMA)

Table 6.3 I/O Techniques		
	No Interrupts	Use of Interrupts
L/O-to-memory transfer through processor	Programmed I/O	Interrupt-driven I/O
Direct I/O-to-memory transfer		Direct memory access (DMA)

Técnicas de operação de com os módulos de I/O

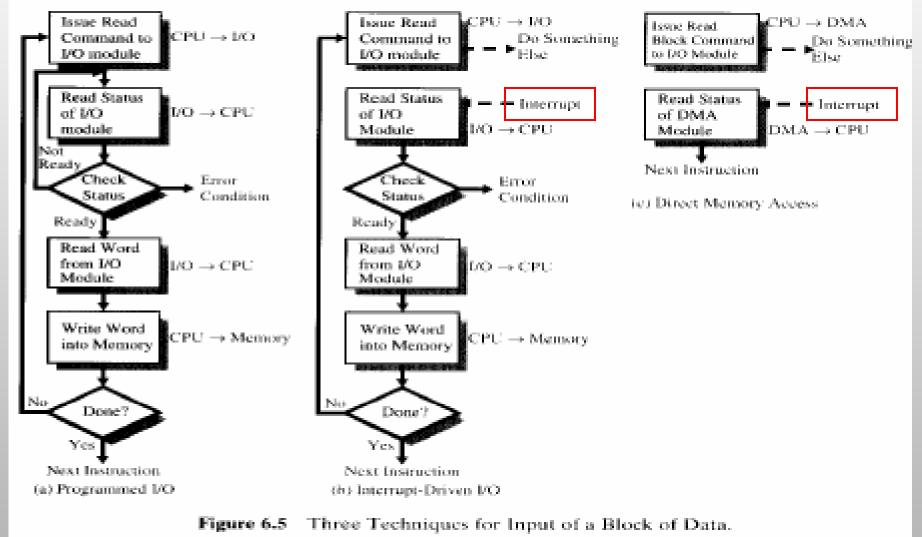
Entrada e Saídas Programada

Entradas e Saídas Comandadas por

Interrupções

Diret Memory Access (DMA)

Operação com os Módulos de I/O



000

Entrada e Saídas Programadas

- o Os dados são transferidos entre a CPU e o módulo de E/S
- A CPU executa um programa que lhe dá controle direto da operação das entradas e saídas incluindo a monitoração do estado, envio de comandos de leitura e escrita e transferência de dados
- A CPU tem de esperar que a operação de entradas e saídas termine
- Se o processador for mais rápido que I/O, existe uma perda de

o o o Entrada e Saídas Programadas

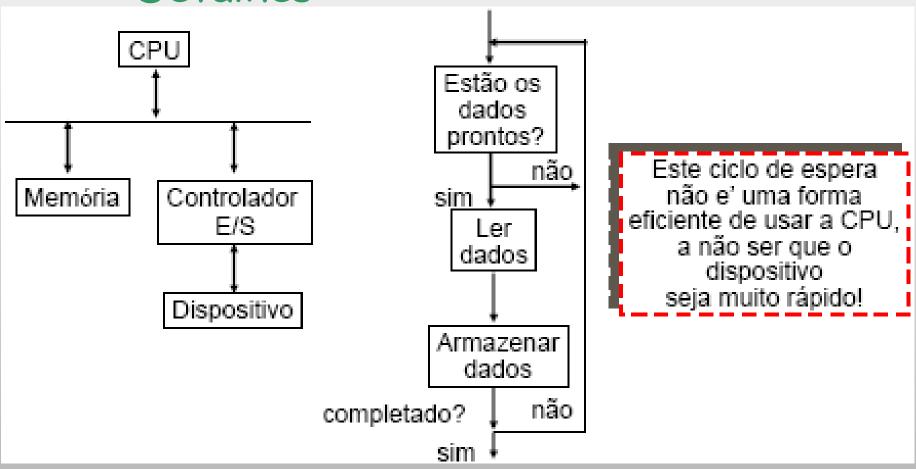
A CPU requer uma operação de E/S

- o O módulo de E/S realiza a operação
- O módulo de E/S atualiza o bit de estado
- o A CPU verifica o bitde estado periodicamente
- o O módulo de E/S não informa a CPU diretamente
- O módulo de E/S não interrompe a CPU
- o A CPU pode esperar ou voltar a tentar mais tarde

0 0 0

Entrada e Saídas Programadas

Detalhes



o o o Entrada e Saídas Programadas

Escrita/Leitura Programada

```
check status register
while (not ready) {
 check status register
set control register
write to data register
```

```
set control negister
check status register
while(not ready){
  check status register
read from data register
```

o o o Entrada e Saídas Programadas Comandos das I/O

- Para executar uma instrução de I/O, a CPU envia um endereço (especificando um dispositivo externo) e um comando de I/O
- Existem 4 tipos de comandos de I/O:
 - o Controle: ativa o periférico e diz o que fazer
 - o Teste: testa as várias condições de estado associadas a um módulo de I/O e aos seus periféricos
 - o Leitura: faz com que o módulo obtenha dados do periférico e os coloque no buffer
 - o Escrita: faz com que o módulo leia uma palavra do bus e a envie Gisele Straveiro FACIPETIFÉRICO OCD - Organização de Computadores Digitais - 2006

o o o Entrada e Saídas Programadas Instruções de I/O

- o A cada dispositivo é associado um identificador ou endereço distinto
- o Quando o processador, a memória e os módulos de I/O partilham o mesmo bus, existem dois modos de endereçamento possíveis:
 - Memory-mapped I/O
 - Isolated I/O

O O O Instruções de I/O -Memory-mapped

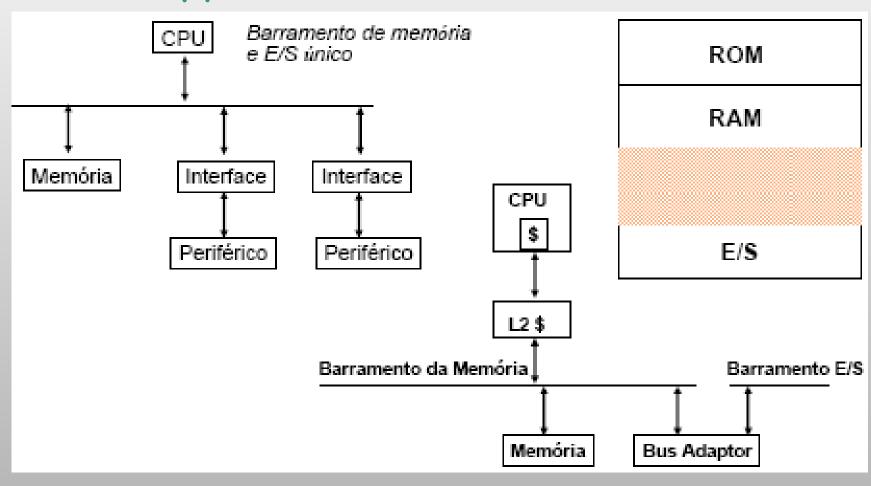
- o Existe um único espaço de memória para a localização da memória e do módulos de I/O
- As I/O funcionam como a leitura/escrita na memória
- Não existem comandos específicos para I/O

O O O Instruções de I/O -Memory-mapped

- O processador interpreta os registradores de estado e dados como localizações de memória e utiliza as mesmas instruções máquina para acessar tanto à memória como aos dispositivos de I/O
- o Por exemplo, com 10 linhas de endereço, existe um total de 2¹⁰=1024 endereços de localizações de memória e de módulos de I/O

o o o Instruções de I/O -Memory-

mapped I/O



Entrada e Saídas Programadas Instruções de I/O -Isolated I/O

- Uma simples linha de escrita e de uma outra de leitura são necessárias no bus
- Necessita de linhas de selecção de I/O ou de memória
- Uma terceira linha de comando especifica se o endereço se refere a uma posição de memória ou se a um dispositivo de I/O
- Tanto a memória como os módulos de I/O têm o mesmo número de possibilidades de endereçamento

o o o Entrada e Saídas Programadas Instruções de I/O

- o Se se usar o Isolated I/O, dispomos apenas de um conjunto limitado de instruções
- o O Memory-mapped I/O permite a utilização de um grande repertório de instruções, permitindo uma maior eficiência na programação
- Uma desvantagem deste sistema tem a ver com a utilização do espaço de endereçamento valioso que é a memória



0 0 0 I/O Comandada por Interrupções

- o Uma alternativa à I/O programada é a CPU enviar um comando de I/O para um módulo e continuar a execução, este interromperá então o CPU quando estiver pronto para transferir dados
- o A CPU
 - o A CPU envia um comando de leitura e continuar a execução
 - o No fim de cada instrução a CPU testa as interrupções e quando deteta
 - o uma interrupção do módulo, lê os dados do bus e guarda-os em memória

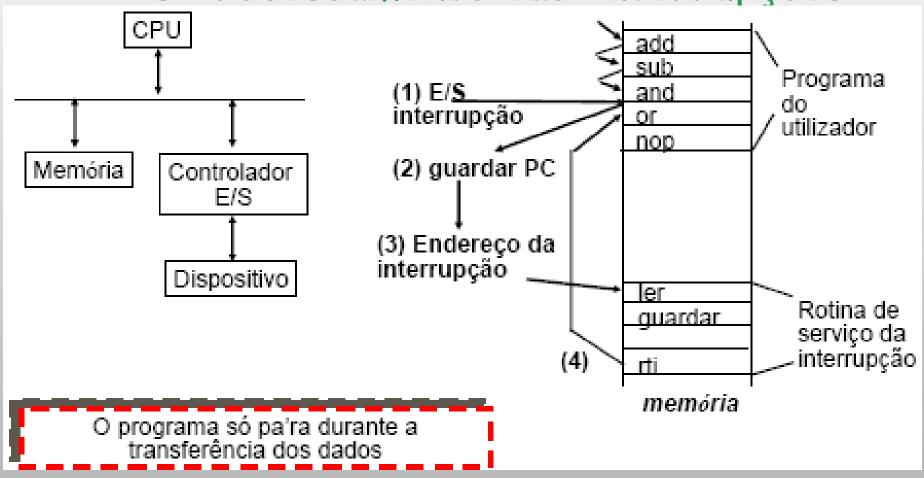
0 0 0 I/O Comandada por Interrupções

- o O módulo
 - o O módulo recebe um comando de leitura da CPU e lê os dados do periférico associado
 - Quando os dados estão no registrador da dados do módulo, este interrompe a CPU e aguarda que os dados sejam requisitados, colocando-os no bus

0 0 0

I/O Comandada por Interrupções

O Processamento das Interrupções



I/O Comandada por Interrupções O Processamento das Interrupções

- 1.0 dispositivo envia um sinal de interrupção ao processador
- 2.0 processador acaba a instrução atual antes de responder à interrupção
- 3.0 processador testa a existência de interrupções e comunica ao dispositivo um sinal de acknowledgement ao dispositivo que enviou a interrupção, para que este retire o sinal de interrupção

I/O Comandada por Interrupções O Processamento das Interrupções

- 4.0 processador prepara a transferência do controle para a rotina de interrupção
 - a. Guarda o estado do processador (que esta no registrador PSW - program status word)
 - b. Guarda a localização da próxima instrução a ser executada (que está guardada no program counter)
 - c. Esta informação pode ser salvada na stack do sistema

I/O Comandada por Interrupções O processamento das interrupções

- 5.0 processador carrega no PC a localização do interrupthandling programa que responde à interrupção
- 6.Um novo contexto é alcançado com a execução da rotina de tratamento da interrupção
- 7.À medida que a interrupção é processada, é efetuada uma verificação da ocorrência ou não de outras interrupçõesIsto pode envolver o envio adicional de comandos para os

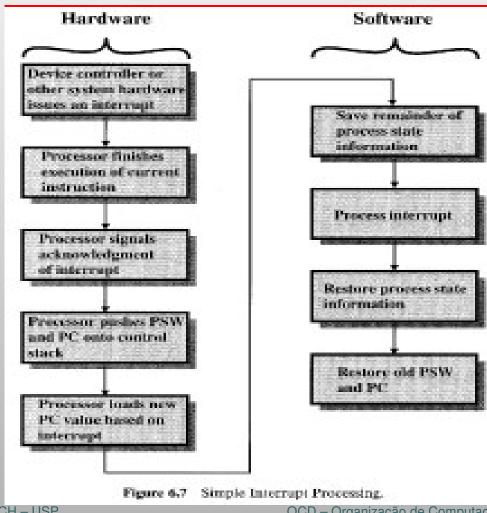
dispositivos de I/O

I/O Comandada por Interrupções O processamento das interrupções

- 8. Quando a interrupção acabou de ser tratada, é necessário recuperar o contexto do sistema que tinha sido salvado na pilha (stack)
- 9.0 programa continua a sua execução a partir da instrução que tinha sido guardada no PC

o o o I/O Comandada por Interrupções

O Processamento das Interrupções



o o o O I/O Comandada por Interrupções Questões de Projeto

- o Como identificar o módulo que emitiu uma interrupção?
 - Múltiplas Linhas de Interrupção
 - o Indentificação por Software
 - Daisy Chain
 - Bus Master
- Como gerir várias interrupções?
 - o i.e., as ações de resposta a uma interrupção e'

interrompida por uma outra interrupção

I/O Comandada por Interrupções O O O Módulo de Identificação de

Interrupções (1)

Múltiplas Linhas de Interrupção

- o Na prática apenas um pequeno número de linhas do Barramento podem ser usadas para as linhas de interrupção
- Limita o número de dispositivos



0 0 0 Módulo de Identificação de Interrupções (2)

Indentificação por Software

- A rotina de tratamento de uma interrupção interroga cada módulo de I/O
- Uma linha de comando especial (por exemplo, TEST I/O) pode ser usado para isso
- O módulo de I/O correspondente responde afirmativamente caso tenha enviado a interrupção
- Alternativamente, cada módulo pode conter um registrador de estado endereçável, que e' lido pela CPU para identificar o módulo que causou a interrupção
- Desvantagem: consome muito tempo



Módulo de Identificação de Interrupções (3)

Daisy Chain

- Identificação por hardware, usando uma ligação entre os módulos, na forma de uma cadeira circular
- Quando a CPU recebe um sinal de interrupção, envia um sinal de confirmação de interrupção para a DaisyChain
- O módulo responsável coloca uma palavra (vetor de interrupção) nas linhas de dados
- O vetor de interrupção consiste no endereço do módulo de I/O ou algum outro tipo de identificador do módulo
- A CPU utiliza o vetor para identificar o procedimento para tratar a interrupção



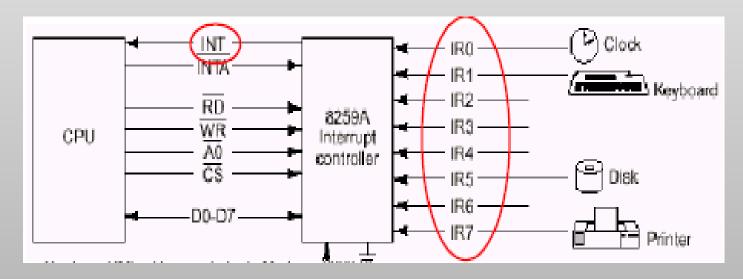
O O O Módulo de Identificação de Interrupções (4)

Arbitração do Barramento

- Tal como a técnica anterior, a arbitração do barramento usa interrupções vetoradas
- Antes de lançar uma interrupção, o módulo tem de requisitar o bus
- Desta forma, só um módulo de I/O pode ativar a linha de interrupção de cada vez
- Quando a CPU detecta a interrupção, ele responde por meio da linha de reconhecimento de interrupção
- Então, o módulo responsável coloca um vetor no bus

I/O Comandada por Interrupções Exemplo -PC Bus

- o 80x86 tem uma linha de interrupção
- Os sistemas 8086 usam o 8259A para controlar as interrupções
- O 8259A tem 8 linhas de interrupção



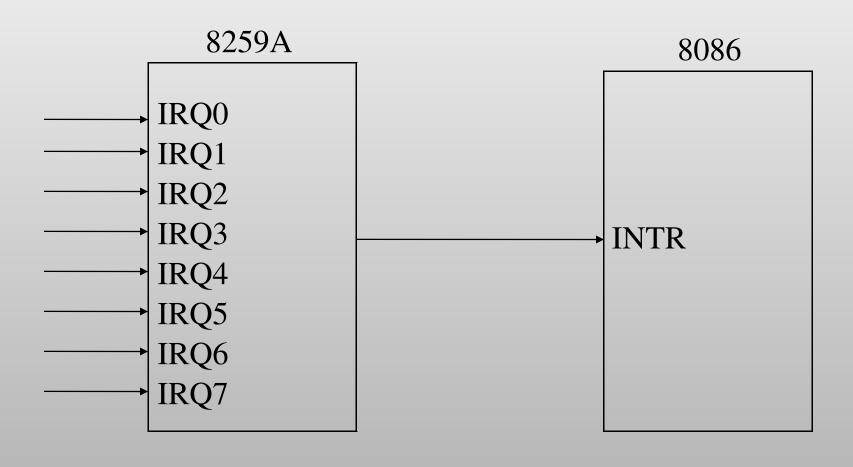
I/O Comandada por Interrupções PC Bus -Sequência de Acontecimentos

- 1.0 8259A aceita uma interrupção
- 2.0 8259A determina a prioridade
- 3.0 8259A avisa o processador 8086 usando a linha INTR
- 4.A CPU confirma o sinal (ativando a linha INTA)
- 5.0 8259A coloca o vetor apropriado no bus de dados
- 6.A CPU processa a interrupção, comunicando diretamente com o módulo de I/O, para ler e escrever dados

I/O Comandada por Interrupções ISA Bus -Sistema de Interrupções

- O bus ISA encadeia dois 8259As juntos
- A ligação e' feita usando a interrupção 2
- 15 linhas de interrupção disponíveis
 - o 16 linhas menos uma para o link
- O IRQ 9 e' usado para reencaminhar o IRQ 2
 - Permite ser backwards compatível
- Incorporado num chip

I/O Comandada por Interrupções ISA Bus -Planta de Interrupções

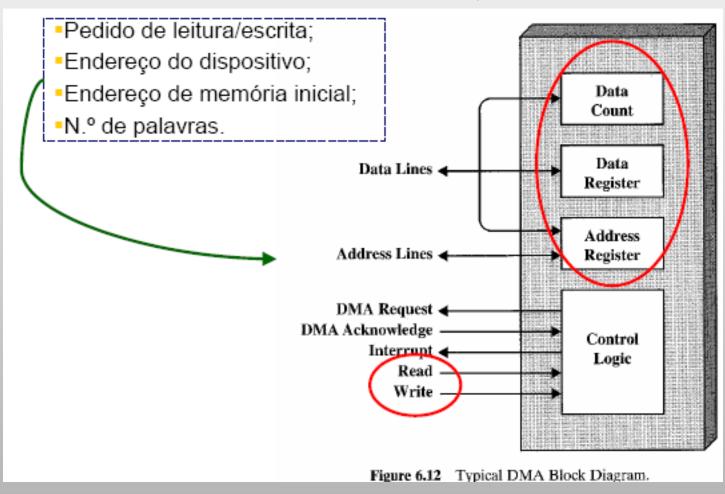


- Problemas da I/O programada e comandada por interrupções:
 - o O ritmo de transferência é limitado pela velocidade com que a CPU consegue testar e servir o dispositivo
 - o A CPU está ocupada a gerir a transferência, i.e. tem sempre de executar um n.º de instruções por cada transferência

- O DMA e' uma técnica eficiente para a transferência de grande volumes de dados
- O DMA envolve um módulo adicional no bus do sistema, o controlador de DMA
- O controlador de DMA e' capaz de imitar o processador
- A CPU continua a sua execução e a operação é delegada ao módulo DMA que transfere o bloco de dados palavra-a-palavra
- Quando o módulo de DMA precisa de tomar o controle do bus para transferir os dados, suspende temporariamente a operação da CPU (cycle-stealing)

Quando o processador precisa de ler ou escrever um bloco de dados, envia um comando ao módulo de DMA, enviando a seguinte informação:

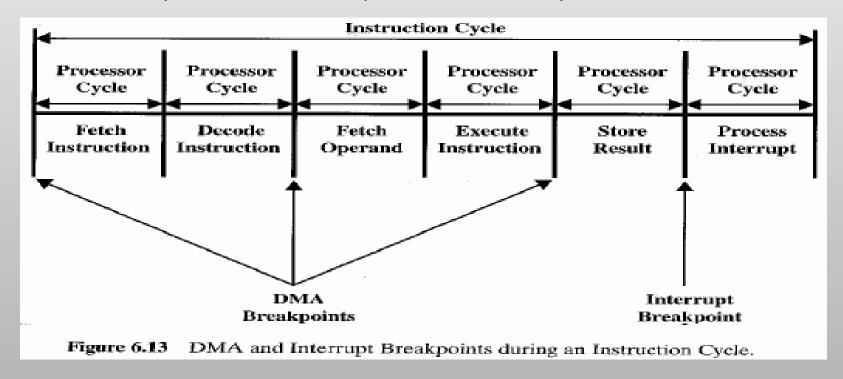
- O tipo de pedido (se leitura ou escrita), utilizando as linha de controle entre o processador e o módulo de DMA
- O endereço do dispositivo de I/O envolvido, comunicado através de linhas de dados
- O início da posição de memória a ler ou escrever, comunicadosatravés das linhas de dados e guardados pelos módulos de DMA nos registradores de endereço
- O número de palavras a serem lidas ou escritas, mais uma vez, comunicadas através das linhas de dados e guardadas no registrador contador de dados



- O módulo de DMA pode usar o bus de sistema quando o processador não precisa dele
- O módulo de DMA transfere os blocos inteiros de dados, uma palavra de cada vez, diretamente e para a memória, sem passar pelo processador
- Quando a transferência estiver completa, o módulo de DMA envia um sinal de interrupção para o processador
- O processador é envolvido apenas no início e no fim da transferência

Acesso Direto à Memória (DMA-Diret Memory Access)

- A figura seguinte mostra onde e que o ciclo de processador pode ser suspenso
- Em cada caso, o processador é suspendido antes de precisar de utilizar o bus

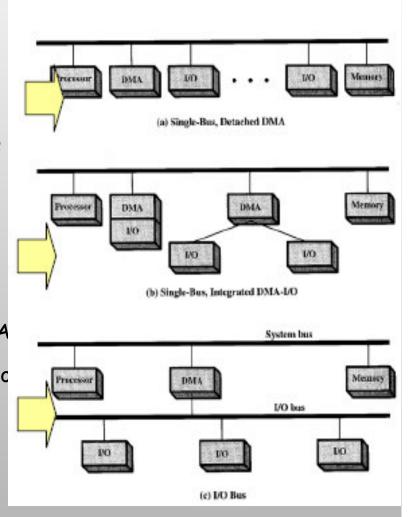


O O O O Acesso Direto à Memória (DMA-Direct Memory Access)

- Note-se que não se trata de uma interrupção, o processador não salva nenhum contexto apenas executa uma outra função
- O que pode acontecer e' que o processador pare por um ciclo de busNa generalidade o processador pode executar as instruções mais lentamente
- Em sistemas de transferência de palavras de I/O múltiplos, o DMA torna-se muito mais eficiente do que os mecanismos anteriores

Acesso Direto à Memória 0 0 0 (DMA-Diret Memory Access)

- a) Todos os módulos partilham a mesma estrutura de bus. Esta configuração, embora mais barata, torna-se ineficiente pois cada transferência ocupa dois ciclos de bus (para ler e escrever uma palavra)
- b) Os módulos de I/O estão diretamente ligados ao modulo DMA
- c) Utilização de um bus de I/O. Apenas o módulo de DMA partilha o bus de sistema. A partilha de dados entre o DMA e os módulos de I/O têm lugar fora do bus de sistema



0 0 0

- A introdução de capacidade de processamento nos módulos de I/O permitiu que a CPU delegue no módulo de I/O a execução de uma sequência de atividades de I/O, sendo interrompido apenas quando a sequência termina
- Esta evolução levou ao aparecimento de canais de I/O que executam programas de I/O guardados em memória pela CPU e finalmente aos processadores de I/O que incluem memória local

- O módulo de E/S é aprimorado, tornando-se um processador com um conjunto especializado deinstruções de E/S
- o A CPU envia um comando para o processador de E/S, que executa um programa de E/S carregado na memória
- O processador de E/S busca e executa instruções sem intervenção da CPU
- Isso possibilita à CPU especificar uma sequência de atividades de E/S a serem executadas e apenas ser interrompida quando toda a sequência é completada

0 0 0

- O módulo de E/S inclui uma memória local própria e é, portanto, ele próprio, um computador
- Essa arquitetura possibilita controlar grande número de dispositivos de E/S, com o mínimo envolvimento da CPU
- Ela normalmente é usada para controlar a comunicação com terminais interativos
- O processador de E/S cuida da maior parte das tarefas envolvidas no controle dos terminais

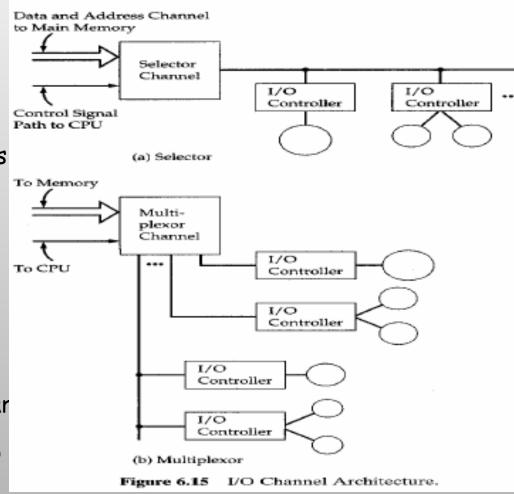
0 0 0

- Ao longo desse caminho evolutivo, mais e mais funções de E/S são desempenhadas sem o envolvimento da CPU
- o A CPU é, cada vez mais, liberada de tarefas relacionadas a E/S, o que contribui para melhorar o desempenho global do sistema
- Nas etapas apresentadas anteriormente ocorre uma mudança importante com a introdução do conceito de um módulo de E/S capaz de executar um programa
- O módulo de E/S com essas caraterísticas é frequentemente denominado canal de E/S
- Um canal de E/S representa uma extensão do conceito de DMA

Canais de I/O e Processadores de I/O-Tipos de Canais de I/O

Existem dois tipos de canais de I/O comuns:

- Seletor channel -Controla múltiplos dispositivos de alta velocidade e em cada altura está dedicado à transferência de dados de 1 dispositivo
- Multiplexor channel -Pode controlar vários dispositivos ao mesmo tempo



- A interface externa entre o módulo de I/O e o periférico está intimamente relacionada com a natureza e operação do periférico Existem dois tipos:
- Paralela -existem linhas múltiplas ligando o módulo de I/O e o periférico, sobre essas linhas são transferidos múltiplos bitsA interface paralela é utilizada em periféricos de alta velocidade (e.gfitas e discos magnéticos)
- o **Série** -existe apenas uma linha para transferir dados e os bits têm de ser transmitidos um-a-umEste tipo de interface é utilizada para periféricos lentos (por exemplo as impressoras)

- Em ambos os casos, o módulo de E/S tem de interagir com o periférico. Em termos gerais, a interacção em uma operação de escrita pode ser descrita como a seguir:
- 1. O módulo de E/S envia um sinal de controle pedindo permissão para enviar um dado
- 2. O periférico reconhece a requisição
- 3. O módulo de E/S transfere dados (uma palavra ou um bloco, dependendo do tipo de periférico)
- 4. O periférico sinaliza o recebimento dos dados.
- Uma operação de leitura é feita de modo semelhante



Ambas as interfaces anteriores podem ter dois tipos de sincronização:

- Assíncrona os eventos ocorrem em sequência e um evento depende da ocorrência de um anterior;
- Síncrona os eventos ocorrem em slots de tempo prédefinidos controlados por um relógio

- O elemento chave da operação dos módulos de I/O é o buffer interno que permite armazenar os dados que se encontram em trânsito entre o periférico e o resto do sistema
- o É este buffer que permite compensar as diferenças de velocidade entre o bus de sistema e as linhas exteriores

o o o Interface Externa Comunicação Síncrona e Assíncrona (1)

A comunicação série pode realizar-se de duas formas:

Comunicação assíncrona:

- A informação e' transmitida sem cumprir intervalos de tempo previamente definidos.
- Não se pressupõe a existência do mesmo relógio nos dois extremos da linha de comunicação (embora tenha que haver relógiossuficientemente parecidos)
- Na ausência de informação a transmitir a linha encontra-se permanentemente num estado inativo

o o o o Comunicação Síncrona e Assíncrona (2)

Comunicação síncrona:

- Existe uma temporização estrita sobre o momento em que as unidades de informação podem ser transmitidas
- Pressupõe-se a existência do mesmo relógio em ambos os extremos da linha de comunicação
- Na ausência de informação a transmitir é, obrigatoriamente transmitido um elemento de informação com o significado de inativo

000 Interfaces

Tecnologia	Aplicações	Máxima Taxa de Transmissão
ADB (Apple Desktop Bus)	Mouse, teclado, joystick	10 Kps
Porta Série	Modem, equip. telefonia, impressoras	230 Kbps
USB 1.1 (Universal Serial Bus)	Maioria dos equipamentos	1,5 a 12 Mbps
SCSI (Small Computer Standard Interface)	Winchester, armazenamento removível e scanner	40 Mbps
Fast SCSI	Drivers de alta performance	8 a 80 Mbps
Ultra SCSI - 3	Drivers de alta performance	18 a 160 Mbps
Firewire IEEE 1394	Winchester, video digital, scanner	400 Mbps
USB 2.0	Maioria dos equipamentos	480 Mbps

Small Computer Systems Interface (SCSI)

- Interface Paralela
- o Linhas de dados de 8, 16 e 32 bit
- Daisy chained
- Os dispositivos são independentes
- o Os dispositivos podem comunicar entre si, assim como com o computador

0 0 0 SCSI -1

- Inicio da década de 80
- o 8 bit
- o 5MHz
- Taxa de transferencia 5MBytes/s
- Sete dispositivos
 - Oito incluindo a interface do computador

0 0 0 SCSI -2

- o 1991
- o 16 e 32 bit
- o 10MHz
- o Taxa transferencia de 20 ou 40 Mbytes/s
- Investigue
 - Ultra/Wide SCSI

o o o o IEEE 1394 FireWire

- o Barramento série de alto desempenho
- Rápido
- o Baixo custo
- o Fácil de implementar
- o Cabos mais econômicos. É também utilizado em câmaras digitais, vídeos e TV

0 0 0

Configuração do FireWire

- o Daisy chain
- o Podem-se ligar até 63 dispositivos numa só porta
 - Na realidade 64 dispositivos em que um deles é a própria interface
- Podem ser ligados até 1022 barramentos com o auxílio de pontes (bridges)
- Configuração automática
- o Não necessita de terminadores de barramento
- o Pode ter uma estrutura em árvore

Camadas da pilha do FireWire 3

Físico

o Meio de transmissão, caraterísticas elétricas e de sinalização

Ligação

o Transmissão de pacotes de dados

Transações

Protocolo Pedido-Resposta

000

FireWire - Camada Física

Taxas de transferência de 25 até 400Mbps

Duas formas de arbitragem

- o Baseado numa estrutura em árvore
- O raiz comporta-se como o árbitro
- Os dispositivos são servidos usando uma política FCFS (First Come First Served)
- A prioridade natural controla pedidos simultâneos
 - o i.equem esta mais perto da raiz
- Arbitragem justa
- Arbitragem urgente

o o o o FireWire - Camada de Ligação

Dois tipos de transmissão

- Assincrona
 - Quantidade de dados variáveis e vários bytes de dados da transação transferidos num pacote
 - Endereço explícito
 - o Mensagem de recepção
- Isócrona
 - Quantidade de dados variável em sequência a pacotes de tamanho fixo em intervalos regulares
 - Endereçamento simplificados
 - Não e' recebida uma mensagem de recepção