产品结构工程师 / 机器人工程师

+86 19854486151 | https://duallife.github.io/ | ricky.t2738@gmail.com

教育经历

哥伦比亚大学 (1.5年)

美国,纽约

机械工程硕士 (机器人)

2024年9月-2025年6月

• 骨骼肌肉动力学实验室。机器人学, ROS, 控制理论, 数据科学

香港科技大学

中国. 香港

综合系统与设计学士(机械方向) MGPA: 3.63/4.0, top 10%

2020年9月-2024年6月

- 奖学金: Scholarships: Engineer Innovation Challenge Champion, ASMPT award Bronze award, Chinachem Promovership Scholarships
- •课业: CAD, FEA, 静态动态力学, 机电一体化, 产品设计, 编程, 机械结构, 流体动力学, 机器人技术
- 经历: 学生电动方程式,研究助理,助教, InnoX product design contest

伦敦大学学院

英国, 伦敦

Affiliate Mechanical Engineering - 全年交换生

2022年9月-2023年6月

• 材料,机电控制,机器人学,流体动力学,生物力学,船舶设计,推进器设计,生物植入物设计

实习经历

苹果公司

中国. 深圳

iPhone Product design intern

2023年7月-2023年10月

- 负责解决大规模生产(iPhone)的装配问题,以及在富士康工厂进行现场产线审查,产品/治具结构优化以及设计。完成一个个人项目,为 iPhone 设计风险编写了一个应用程序。
- 负责一个部件的大规模生产设计调整, FR 率从 > 7%降至 <2%
- 使用各种检查方法(CT, X 射线, 墨水测试, 压力纸等)检查设计和装配问题。

Pointfit Sport Limited

中国. 香港

2022年6月-至今 产品结构设计

- 作为核心成员,负责设计和制作便携式生物标志物检测设备,材料选择和测试。用户体验设计。
- •设计原型以及向客户(ASICS、Nike、Adidas、香港政府、香港理工大学等)进行原型演示。
- 从产品 ID 设计,原型制作,到联系生产厂商,试产全权负责。
- 赢得 ASICS accelerator 3.0,将参加 2025 年 CES 展会。现与奥林匹克运动员,环法单车运动员合作开发设备。

香港科技大学 - 综合系统与设计

中国,香港

研究助理 (杨世杰教授 & Prof Scharff Rob)

2021年6月-2024年6月

- 为多个机器人以及海上项目作为研究助理, 主要负责结构设计和机电设计。 • 主要项目有, 全自动海上贝类平台, 海底无人机, 海底无人机柔性夹爪设计。

项目经历

开源项目

低成本 6 轴机械臂

中国,香港

2023年5月-2024年9月

- 从头设计了整个 6 轴机械臂,包括 3 个不同型号的摆线减速器,一个夹爪。
- 全套控制系统开发,包括嵌入式的机器人学正逆解算,一个嵌入式的屏幕 UI 控制,以及通过 ROS 实时操控的能力。
- 开环系统采用类似 3d 打印机复位结构、采用 3d 打印、并大量使用水刀切割、光轴嵌入避免 CNC、整机成本低于 250。
- https://github.com/Duallife/Six_Dof_Arm

墙面太阳能板自动安装机器人

中国,香港

机电工程师 - 总设计

2023年9月-2024年6月

- 负责墙面机器人系统, 建筑外墙骨架的结构设计。
- 机器人避免了工人高空作业的危险,同时增加安装效率,减少成本。
- 香港科学院 ASMPT 铜奖, 新加坡 EIC 冠军, 启动资金合共获得 150 万。
- https://ssac-dev.hkust.edu.hk/facade-installation-robotic-system-firs/

CAD UGNX, Fusion360, Solidworks, Creo, Rhino, Blender

数据分析 jmp, origin, sql, MATLAB, Labview

有限元分析 ANSYS - 静动态仿真,模态分析,电致热力学,流体力学

原型制作生产 塑料 & 金属 3D 打印,注塑,镭射切割,水刀,阳极氧化,CNC

编程 C++/C (嵌入式, Arduino, ESP32, STM32), Python (Tensorflow, Pandas, NumPy, Pyqt), SQL, ROS

电源电路,原理图,布线,芯片选件,焊接