
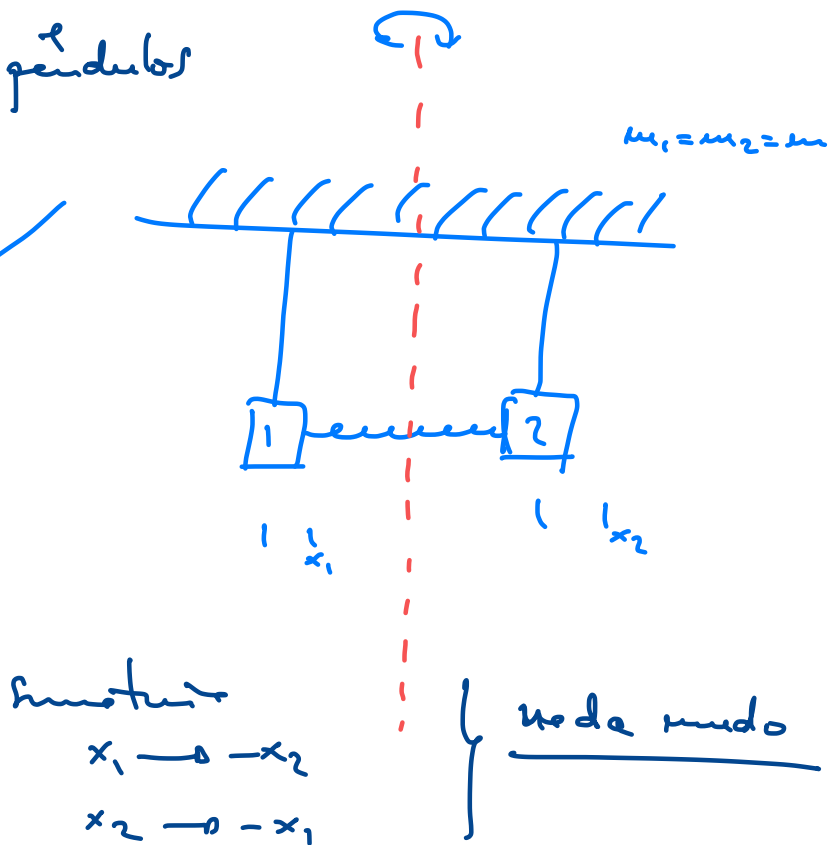
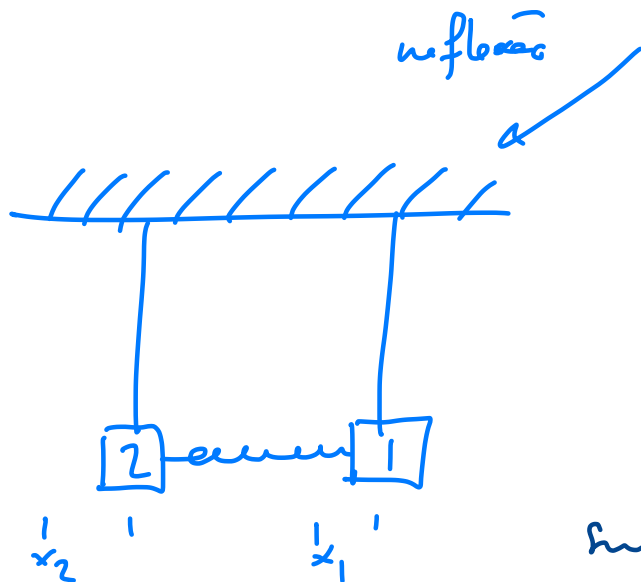


24 Jan Use Ind



Simetrias

→ de volta aos pendulos



verfiken var spr. do enor

$$k_{12} = k_{21}$$

$$m \frac{d^2 x_1}{dt^2} = -k_{11} x_1 - k_{12} x_2$$

$$\begin{aligned} x_1 &\rightarrow -x_2 \\ x_2 &\rightarrow -x_1 \end{aligned}$$

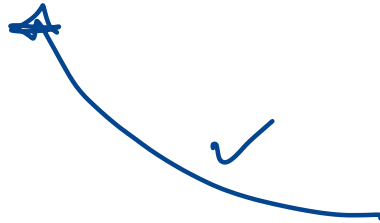
$$\rightarrow -m \frac{d^2 x_2}{dt^2} = -k_{11} (-x_2) - k_{12} (-x_1)$$

$$\Rightarrow m \frac{d^2 x_2}{dt^2} = -\cancel{k_{11}} x_2 - \cancel{k_{12}} x_1$$

$k_{22} \quad k_{21}$

$$m \frac{d^2 x_2}{dt^2} = -k_{21} x_1 - k_{22} x_2$$

$$\begin{aligned} & \text{se } m_1 = m_2 \\ & k_{11} = k_{22} \end{aligned}$$



$$\Rightarrow m \frac{d^2 x_2}{dt^2} = -k_{21} x_1 - k_{22} x_2$$

de uma forma elegante:

$$X(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} \Rightarrow \text{matriz} \quad \tilde{X}(t) = \begin{pmatrix} -x_2(t) \\ -x_1(t) \end{pmatrix}$$

Solução

tb é solução

definir uma matriz de transição S tal que

$$\boxed{\tilde{X}(t) = S X(t)}$$

$$\Rightarrow S = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

o sistema ser simétrico para S e' o mesmo
que dizer que

$$\Pi S = S \Pi$$

$$K S = S K$$

S (matriz)
comuta com as
matrizes Π e K

ou seja,

$$S \Pi \frac{d^2}{dt^2} x(t) = - S K x(t)$$

$$\Pi S \frac{d^2}{dt^2} x(t) = - K \underbrace{S x(t)}_{\tilde{x}} \Rightarrow \Pi \frac{d^2}{dt^2} \tilde{x}(t) = - K \tilde{x}(t)$$

\downarrow
ind. do tempo

resultado para user smart tende

$$\pi S' = S \pi \Leftrightarrow \underbrace{\pi^{-1} \pi}_{\mathbb{I}} S' \pi^{-1} = \pi^{-1} S \pi \underbrace{\pi^{-1}}_{\mathbb{I}}$$

$$\Leftrightarrow S \pi^{-1} = \underbrace{\pi^{-1} S'}_{\downarrow}$$

$$K S' = S K \Leftrightarrow \pi^{-1} K S = \underbrace{\pi^{-1} S}_{\downarrow} K = S \pi^{-1} K$$

$$\Leftrightarrow (\pi^{-1} K) S = S (\pi^{-1} K)$$

$(\pi^{-1} K) \in S'$ contains \rightarrow tem os mesmos
vetores próprios

Ponto é que isto ajuda na determinação de modos normais?

Se $x(t) = A' \cos(\omega_n t)$ for um modo normal

então $\tilde{x}(t) = S x(t)$ por simetria também

é uma solução com a mesma dependência temporal (mesma frequência)

→ logo $\tilde{x}(t)$ é proporcional a $x(t)$

$$\tilde{x}(t) \propto A' \cos(\omega_n t)$$

$$\Rightarrow S A' \cos(\omega_n t) \propto A' \cos(\omega_n t)$$

$\Rightarrow S A' \propto A'$ os modos normais são vetores próprios de S

Por simplicidade vamos verificar e/ou soluções que conhecemos para os geradores acoplados

$$A^1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$SA^1 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = -A^1$$

vetor próprio de S com valor próprio -1

$$SA^2 = \dots = A^2$$

vetor próprio de S
com valor próprio $+1$

Agora o ponto interessante

vetores próprios da matriz de simetria

(se todos os valores próprios forem diferentes)

SA os modos normais do sistema

um to mais
simples que
 $\pi^{-1}K$

para os
"modos"
simétricos
sempre
verdade

Se A^u são os vetores próprios de S com
valores próprios β_u , então

$$SA^u = \beta_u A^u, \text{ com } \beta_u \neq \beta_m \text{ para } u \neq m$$

então A^u são os modos normais

Pair singular values
(eigenvalues and eigenvectors)
proportional)

$$S A^u = \beta_n A^u$$

✓
symmetric

do
we

$$\pi^{-1} \kappa A^u = \omega_n^2 A^u$$

Arado exatou : os valores próprios pu podem ser determinados sem sequer qq determinante recorrendo apenas às simetrias

Como?

(exemplo) \rightarrow simetria de reflexões nos qndulos acoplados.

aplicação 2 vezes volta ao início

$$S'S = 11 \Rightarrow S'^2 = 11$$

$$S = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

log

$$S A^u = \beta_u A^u \Rightarrow \underbrace{S S A^u}_{S^2=1} = \underbrace{S}_{\beta_u} A^u$$

$$\Rightarrow A^u = \beta_u \frac{S A^u}{\beta_u A^u} = \beta_u^2 A^u$$

$$\Rightarrow \beta_u^2 = 1 \Rightarrow \boxed{\beta_u = \pm 1}$$

Resumo

- (1) determinar vels. próprias de S' a partir de

$$SA^4 = \beta_n A^4$$

por aplicação repetida de S'

$$\boxed{\beta_n}$$

- (2) determinar A^4 (que são os modos normais)
a partir de

$$SA^4 = \beta_n A^4$$

$$\boxed{A^4}$$

- (3) subst. os A^4 em

$$\Pi^{-1} K A^4 = \omega_n^2 A^4$$

para determinar os ω_n^2

$$\boxed{\omega_n^2}$$

Exemplo (cubo truncado)

luno pg. 100

→ pequenos os ângulos (o problema
é linear)
apenas no plano do papel

→ todos as medidas e ângulos
são iguais

→ lâminas espessadas por 60°

Escreva eqs. do movimento

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{pmatrix}$$

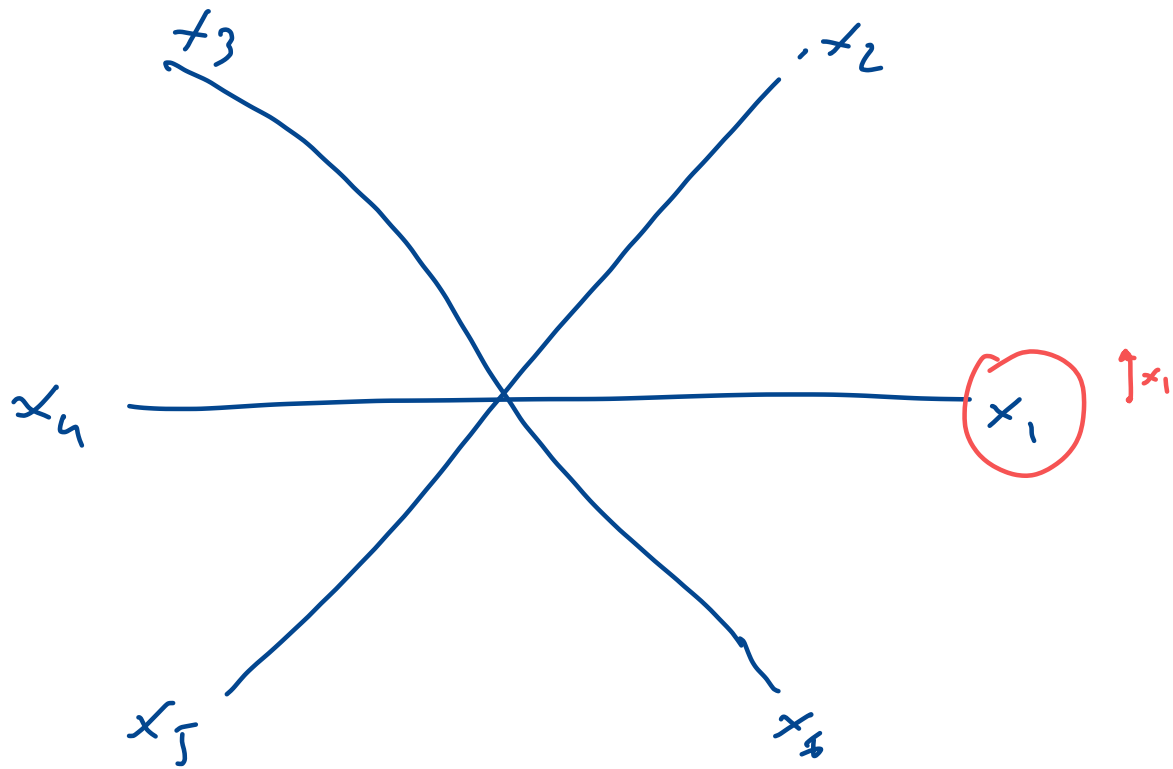
$$\pi^{-1} = \frac{1}{\mu} \mathbb{1}$$

$$K = \begin{pmatrix} E & -B & -C & -D & -C & -B \\ -B & E & -B & -C & -D & -C \\ -C & -B & E & -B & -C & -D \\ -D & -C & -B & E & -B & -C \\ -C & -D & -C & -B & E & -B \\ -B & -C & -D & -C & -B & E \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\frac{d^2 X}{dt^2} = -\pi^{-1} K X}$$

NÃO É FÁCIL

estrutura é
determinada pela
simetria



rotacao por 60° nao obtene nada
 \Rightarrow simetria do sistema

↓
 mud. ciclica de variaveis

$$x_1 \rightarrow x_2 \rightarrow x_3 \rightarrow x_4 \rightarrow x_5 \rightarrow x_6 \rightarrow x_1$$

$$x \rightarrow Sx$$

logo

$$S = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

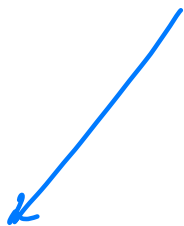
$1 \rightarrow 2$

$6 \rightarrow 1$

$$S \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_1 \end{pmatrix}$$

logo,

$$SA = \beta A$$



$$S(SA) = S(\beta A)$$

$$\Rightarrow S^2 A = \beta S A$$

$$\Rightarrow \mathbb{1} A = \beta S^4(\overbrace{SA})^{\beta A}$$

$$\Rightarrow \boxed{A = \beta^6 A}$$

6 rotações de 60° são a
identidade

$$S^6 = \mathbb{1}$$

$$\swarrow SSSSSS X = X$$

$$\boxed{\beta^6 = 1}$$

6 raízes
complexas

$$\beta = \beta_k = e^{i 2\pi k/6}$$

\downarrow
etiquetas

$k = 0, 1, 2, 3, 4, 5$

Para cada k tenho um modo normal

$$SA^k = \beta_k A^k$$

\downarrow

modo normal k

$$\begin{pmatrix} A_2^k \\ A_3^k \\ A_4^k \\ A_5^k \\ A_6^k \\ A_1^k \end{pmatrix} = \beta_k \begin{pmatrix} A_1^k \\ A_2^k \\ A_3^k \\ A_4^k \\ A_5^k \\ A_6^k \end{pmatrix} \quad \text{componente}$$

uma comp. de um
vector próprio e
amplitude

$$\rightarrow \text{exatly } A_1^k = 1$$

$$A_j^k = (\beta_k)^{j-1}$$

\Leftarrow

$$\left\{ \begin{array}{l} A_1^k = 1 \\ A_2^k = \beta_k A_1^k = \beta_k \\ A_3^k = \beta_k A_2^k = \beta_k^2 \\ \vdots \end{array} \right.$$

ou seja, os modos normais para $k = 0, 1, 2, 3, 4, 5$

$$\begin{pmatrix} A_1^k \\ A_2^k \\ A_3^k \\ A_4^k \\ A_5^k \\ A_6^k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ e^{2ik\pi/6} \\ e^{4ik\pi/6} \\ e^{6ik\pi/6} \\ e^{8ik\pi/6} \\ e^{10ik\pi/6} \end{pmatrix}$$