

# Análise Complexa e Equações Diferenciais 1º Semestre 2018/2019

2º Teste — Versão B

(CURSOS: MEQ, MEAMBI, MEEC, MEMEC, LEAN, MEM, MEC) 15 de Dezembro de 2018, 11h — 12h30

# [1,5 val] 1. Calcule a solução do problema de valor inicial

$$(4t-2) + (y-2)y' = 0,$$
  $y(0) = 0,$ 

na forma explicita, indicando o intervalo máximo de existência de solução.

## Solução:

A equação é separável. Temos

$$\int_0^t (y(s) - 2)y'(s) ds = \int_0^t (2 - 4s) ds$$
$$\frac{(y(s) - 2)^2}{2} \Big|_0^t = 2s - 2s^2 \Big|_0^t$$
$$\frac{(y(t) - 2)^2 - 4}{2} = 2t - 2t^2$$
$$(y(t) - 2)^2 = 4(1 + t - t^2)$$
$$y(t) = 2 - 2\sqrt{1 + t - t^2},$$

e o intervalo máximo de existência de solução é ]  $\frac{1-\sqrt{5}}{2}, \frac{1+\sqrt{5}}{2}$  [.

#### 2. Considere a matriz:

$$A = \left[ \begin{array}{cc} -1 & 1 \\ -1 & -3 \end{array} \right].$$

[1,5 val] (a) Determine  $e^{At}$ .

[1,0 val] (b) Resolva o problema de valor inicial:

$$\mathbf{y}' = A\mathbf{y} + e^{-2t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$
,  $\mathbf{y}(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ 

 $\hbox{[0,5 val]} \qquad \qquad \hbox{(c) Sendo $y:\mathbb{R}\to\mathbb{R}^2$ uma solução arbitrária de $\mathbf{y}'=A\mathbf{y}$, determine $\lim_{t\to+\infty}\mathbf{y}(t)$.}$ 

Solução:

(a) A matriz A tem um único valor próprio, dado por:

$$\det(A - \lambda I) = (-1 - \lambda)(-3 - \lambda) + 1 = \lambda^2 + 4\lambda + 4 = (\lambda + 2)^2 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \lambda = -2$$

O vector próprio associado é solução não nula de

$$(A+2I)\mathbf{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$\Leftrightarrow b = -a \Leftrightarrow \mathbf{v} = (a, -a) = a(1, -1).$$

com  $a\in\mathbb{R}$ , pelo que podemos escolher  $\mathbf{v}_p=(1,-1)$  como vector próprio. Como não existem dois vectores próprios linearmente independentes associados ao único valor próprio de A, a matriz não é diagonalizável. Prosseguimos então com o cálculo de um vector próprio generalizado:

$$(A+2I)\mathbf{v} = \mathbf{v}_p \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$
$$\Leftrightarrow a = 1-b \Leftrightarrow \mathbf{v} = (1-b,b) = (1,0) - b(1,-1).$$

Podemos então tomar  $\mathbf{v}_q = (1,0)$ .

A matriz A é então semelhante a uma matriz de Jordan  $A = SJS^{-1}$ , com

$$J = \left[ \begin{array}{cc} -2 & 1 \\ 0 & -2 \end{array} \right] \quad , \quad S = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{array} \right] \quad \text{e} \quad S^{-1} = \left[ \begin{array}{cc} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{array} \right].$$

Por fim:

$$e^{At} = Se^{Jt}S^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}e^{-2t}\begin{bmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{bmatrix}\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$= e^{-2t}\begin{bmatrix} 1+t & t \\ -t & 1-t \end{bmatrix}.$$

(b) Usando a fórmula da variação das constantes:

$$\mathbf{y}(t) = e^{At} \left( \mathbf{y}(0) + \int_0^t e^{-As} e^{-2s} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} ds \right)$$

$$= e^{At} \left( \mathbf{y}(0) + \int_0^t \begin{bmatrix} 1-s & -s \\ s & 1+s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} ds \right)$$

$$= e^{At} \left( \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} + \int_0^t \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} ds \right)$$

$$= e^{At} \begin{bmatrix} 1+t \\ -1-t \end{bmatrix}$$

$$= e^{-2t} \begin{bmatrix} 1+t & t \\ -t & 1-t \end{bmatrix} (1+t) \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$= (1+t)e^{-2t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

(c) A solução geral da equação  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$  é:

$$\mathbf{y}(t) = e^{At} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = e^{-2t} \begin{bmatrix} 1+t & t \\ -t & 1-t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = e^{-2t} \begin{bmatrix} c_1 + (c_1+c_2)t \\ c_2 - (c_1+c_2)t \end{bmatrix}$$
$$= e^{-2t} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} + (c_1+c_2)te^{-2t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

Como  $\lim_{t\to +\infty}e^{-2t}=0$  e  $\lim_{t\to +\infty}te^{-2t}=\lim_{t\to +\infty}\frac{t}{e^{2t}}=0$ , então  $\lim_{t\to +\infty}\mathbf{y}(t)=\begin{bmatrix}0\\0\end{bmatrix}$  (para quaisquer  $c_1,c_2\in\mathbb{R}$ ).

3. Considere a equação diferencial

$$y''' - 2y'' - 3y' = b(t),$$

onde b(t) é uma função real, definida e contínua em  $\mathbb{R}$ .

[0,5 val] (a) Determine a solução geral da equação homogénea associada.

(b) Sendo  $b(t) = -6 - 6e^{2t}$ , determine a solução da equação diferencial que verifica:

$$y(0) = 2$$
,  $y'(0) = 4$ ,  $y''(0) = 4$ .

[0,5 val] (c) Escreva a equação diferencial na forma de uma equação vectorial linear de 1<sup>a</sup> ordem e indique uma matriz solução fundamental para a mesma.

## Solução:

[1,0 val]

(a) A equação homogénea associada pode ser escrita na forma

$$(D^3 - 2D^2 - 3D)u = 0$$

pelo que o polinómio característico é

$$P(R) = R^3 - 2R^2 - 3R = R(R - 3)(R + 1)$$
.

Assim, a solução geral da equação é

$$y_H(t) = a + be^{3t} + ce^{-t}$$
 com  $a, b, c \in \mathbb{R}$ .

(b) Começemos por calcular a solução geral da equação. Por ser uma equação linear, a sua solução geral é da forma

$$y(t) = y_H(t) + y_p(t)$$

em que  $y_H(t)$  é a solução geral da equação homogénea (determinada em (a)) e  $y_p(t)$  é uma solução particular da equação. Pela forma de b(t) é aplicável o método dos coeficientes indeterminados. Sendo  $P_A(D)=D(D-2)$  o polinómio aniquilador de b(t) teremos que

$$(D^3 - 2D^2 - 3D)y = -6 - 6e^{2t} \Leftrightarrow D^2(D-2)(D-3)(D+1)y = D(D-2)[-6 - 6e^{2t}]$$

$$\Leftrightarrow D^2(D-2)(D-3)(D+1)y = 0.$$

A sua solução geral é

$$\alpha + \beta t + \gamma e^{2t} + \delta e^{3t} + \theta e^{-t}$$
,

e comparando com a solução encontrada na alínea a), podemos considerar que a forma da solução particular é

$$w(t) = \beta t + \gamma e^{2t}.$$

Temos agora que determinar as constantes  $\beta$  e  $\gamma$  de forma a que w verifique

$$w''' - 2w'' - 3w' = -6 - 6e^{2t}$$
,  $\forall t \in \mathbb{R}$ .

Substituindo

$$8\gamma e^{2t} - 8\gamma e^{2t} - 3(\beta + 2\gamma e^{2t}) = -6 - 6e^{2t}, \ \forall t \in \mathbb{R}$$

o que implica que  $\beta=2$  e  $\gamma=1$ . Conclui-se que  $y_P(t)=2t+e^{2t}$ , e como tal a solução geral da equação é

$$y(t) = a + be^{3t} + ce^{-t} + 2t + e^{2t}$$
.

Finalmente, determinamos as constates  $a, b \in c$  de forma a que a condição inicial se verifique.

$$\begin{cases} y(0) = 2 \\ y'(0) = 4 \\ y''(0) = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a+b+c+1=2 \\ 3b-c+4=4 \\ 9b+c+4=4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a=1 \\ b=0 \\ c=0 \end{cases}$$

e assim a solução do problema de valor inicial é

$$1 + 2t + e^{2t}$$
.

(c) Uma equação diferencial escalar de terceira ordem pode ser escrita como uma equação vectorial de ordem 1 em  $\mathbb{R}^3$  na seguinte forma: Fazendo

$$X(t) = (x_0(t), x_1(t), x_2(t)) = (y(t), y'(t), y''(t)),$$

tem-se que

$$X'(t) = (x'_0(t), x'_1(t), x'_2(t)) = (y'(t), y''(t), y'''(t)) = ((x_1(t), x_2t), b(t) + 3x_1(t) + 2x_2(t)),$$

ou seja

$$X' = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ b(t) \end{bmatrix}.$$

Uma matriz solução fundamental para este sistema é por exemplo uma matriz Wronskiana. Usando a alínea a)

$$W(t) = \begin{bmatrix} 1 & e^{3t} & e^{-t} \\ 0 & 3e^{3t} & -e^{-t} \\ 0 & 9e^{3t} & e^{-t} \end{bmatrix}.$$

[1,0 val] 4. (a) Determine o desenvolvimento em série de senos da função  $f:[0,2\pi]\to\mathbb{R}$  dada por

$$f(x) = \begin{cases} 3 & \text{se } 0 \le x < \pi \\ 0 & \text{se } \pi \le x \le 2\pi \end{cases}$$

e determine a soma da série, para cada  $x \in \mathbb{R}$ .

[1,5 val]

(b) Resolva o problema de valor inicial e de fronteira

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - 4t^3 u & 0 < x < 2\pi , t > 0 \\ u(t,0) = u(t,2\pi) = 0 & t \ge 0 \\ u(0,x) = f(x) & 0 \le x \le 2\pi \end{cases}$$

## Resolução:

(a) Para obter um desenvolvimento de Fourier em série de senos, prolonga-se f ao intervalo  $[-2\pi,0]$  de forma ímpar e obtém-se assim a sua série de Fourier,

$$\sum_{n=1}^{\infty} b_n \operatorname{sen}\left(\frac{n\pi x}{L}\right),\,$$

em que  $L=2\pi$  e os coeficientes  $b_n$  são dados por

$$b_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} 3 \sin\left(\frac{nx}{2}\right) dx$$
$$= -\frac{6}{\pi n} \cos\left(\frac{nx}{2}\right) \Big|_0^{\pi} = -\frac{6}{\pi n} \left[\cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) - 1\right].$$

Assim a série de Fourier de senos de f é

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{6}{\pi n} \left[ 1 - \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) \right] \operatorname{sen}\left(\frac{nx}{2}\right).$$

Como o prolongamento ímpar de f, em  $[-2\pi,2\pi]$ , é seccionalmente  $C^1$ , com descontinuidades em x=0 e  $x=\pm\pi$ , o teorema da convergência pontual das séries de Fourier garante que a correspondente série de senos converge, em cada  $x\in[-2\pi,2\pi]$ , para

$$\begin{cases} 0 & \text{se} & -2\pi \leq x < -\pi \\ -3/2 & \text{se} & x = -\pi \\ -3 & \text{se} & -\pi < x < 0 \\ 0 & \text{se} & x = 0 \\ 3 & \text{se} & 0 < x < \pi \\ 3/2 & \text{se} & x = \pi \\ 0 & \text{se} & \pi < x \leq 2\pi \end{cases}$$

Nos restantes pontos de  $x \in \mathbb{R}$  a série converge para o prolongamento periódico, de período  $4\pi$ , desta função.

(b) Observamos que a equação diferencial parcial dada, assim como as condições de fronteira, são homogéneas. É válido, por isso, o princípio da sobreposição, ou seja, funções obtidas por combinações lineares arbitrárias de soluções da equação e das condições de fronteira ainda as satisfazem.

Vamos por isso usar o método de separação de variáveis, construindo soluções gerais por combinação linear (eventualmente infinita) de soluções mais simples, da forma u(t,x)=T(t)X(x), para  $0 \le x \le 2\pi$  e  $t \ge 0$ . Substituindo na equação diferencial parcial obtemos

$$T'(t)X(x) = T(t)X''(x) - 4t^3T(t)X(x) \Leftrightarrow \frac{T'(t)}{T(t)} + 4t^3 = \frac{X''(x)}{X(x)}.$$

Esta igualdade só é possivel se as funções dos dois lados da igualdade, de variáveis diferentes x e t, forem ambas iguais a uma constante, digamos  $\lambda$ . Portanto é equivalente ao sistema seguinte, onde  $\lambda$  é um número real qualquer

$$\begin{cases} T'(t) = (\lambda - 4t^3)T(t) \\ X''(x) - \lambda X(x) = 0. \end{cases}$$

A primeira equação é uma equação linear homogénea para T(t), cuja solução geral é

$$T(t) = Ae^{\lambda t - t^4} \text{ com } A \in \mathbb{R}.$$

A expressão para as soluções da segunda equação depende do sinal de  $\lambda$ . Temos

$$X(x) = \begin{cases} Be^{\sqrt{\lambda}x} + Ce^{-\sqrt{\lambda}x} & \text{se } \lambda > 0 \\ Bx + C & \text{se } \lambda = 0 \\ B\cos\sqrt{-\lambda}x + C\sin\sqrt{-\lambda}x & \text{se } \lambda < 0. \end{cases}$$

onde B, C são constantes reais.

As condições de fronteira homogéneas  $u(t,0)=u(t,2\pi)=0$  para as soluções da forma T(t)X(x) não nulas dizem que

$$T(t)X(0) = T(t)X(2\pi) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} X(0) = 0 \\ X(2\pi) = 0 \end{cases}$$

Impondo estas condições às soluções X(x) determinadas acima temos

(i) Para  $\lambda > 0$ :

$$\begin{cases} B+C=0\\ Be^{\sqrt{\lambda}2\pi}+Ce^{-\sqrt{\lambda}2\pi}=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} B=0\\ C=0 \end{cases}$$

(ii) Para  $\lambda = 0$ :

$$\left\{ \begin{array}{l} C=0 \\ B2\pi+C=0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} B=0 \\ C=0 \end{array} \right.$$

(iii) Para  $\lambda < 0$ :

$$\left\{ \begin{array}{l} B=0 \\ B\cos(\sqrt{-\lambda}2\pi) + C\sin(\sqrt{-\lambda}2\pi) = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} B=0 \\ C=0 \text{ ou } \sqrt{-\lambda}2\pi = n\pi \end{array} \right.$$

donde obtemos as soluções não nulas  $X(x)=C\sin\left(\frac{nx}{2}\right)$  com  $n=1,2,\cdots$  , para  $\lambda=-\frac{n^2}{4}$  .

As soluções não triviais da equação diferencial da forma T(t)X(x) que satisfazem as condições de fronteira são portanto as funções da forma

$$A \operatorname{sen}\left(\frac{nx}{2}\right) e^{-\frac{n^2}{4}t - t^4}$$

 $com A \in \mathbb{R}$  e  $n = 1, 2, \ldots$ 

Procuramos agora uma solução formal para a equação e condição inicial que seja uma "combinação linear infinita" das soluções obtidas acima:

$$u(t,x) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \operatorname{sen}\left(\frac{nx}{2}\right) e^{-\frac{n^2}{4}t - t^4}.$$

Substituindo esta expressão na condição inicial u(0,x)=f(x) obtemos

$$\sum_{n=1}^{\infty} c_n \operatorname{sen}\left(\frac{nx}{2}\right) = f(x)$$

pelo que os coeficientes  $c_n$  são os coeficientes da série de senos obtida na alínea anterior. Sendo assim

$$c_n = \frac{6}{\pi n} \left[ 1 - \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) \right]$$

e portanto a solução é

$$u(t,x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{6}{\pi n} \left[ 1 - \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) \right] \operatorname{sen}\left(\frac{nx}{2}\right) e^{-\frac{n^2}{4}t - t^4}.$$

[1,0 val] 5. Sendo  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^1$  em  $\mathbb{R}$ , considere o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \frac{f(x)}{1 + f^2(x)} \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$

Mostre que para qualquer  $(t_0, x_0) \in \mathbb{R}^2$  este problema admite uma única solução local e determine o seu intervalo máximo de existência de solução.

# Resolução:

Sendo  $F(x,t)=\frac{f(x)}{1+f^2(x)}$  temos que F(x,t) e  $\frac{\partial F}{\partial x}$  são funções contínuas no plano real  $\mathbb{R}^2$ . Portanto o teorema de Picard-Lindelöf garante que para qualquer ponto  $(t_0,x_0)$  no plano real existe uma única solução local da equação x'=F(x,t) que satisfaz  $x(t_0)=x_0$ . Como  $|F(x,t)|\leq \frac{1}{2}$ , y(t) não explode em tempo finito para  $\pm\infty$ . De facto

$$|x(t) - x(t_0)| = \left| \int_{t_0}^t \frac{dx}{ds} \, ds \right|$$

$$= \left| \int_{t_0}^t \frac{f(s)}{1 + f^2(s)} \, ds \right|$$

$$\leq \int_{t_0}^t \left| \frac{f(s)}{1 + f^2(s)} \right| |ds|$$

$$\leq \int_{t_0}^t \frac{1}{2} |ds|$$

$$= \frac{|t - t_0|}{2}.$$

Logo o intervalo máximo de existência é R. Para ver que

$$\left| \frac{f(x)}{1 + f^2(x)} \right| \le \frac{1}{2}$$

basta considerar a função  $g(x) = x/(1+x^2)$  e notar que

i) 
$$g'(x) = \frac{1-x^2}{(1+x^2)^2} = 0$$
 se e só se  $x = \pm 1$ ,

ii) 
$$g'(x) < 0$$
 e  $g(x) > 0$  se  $x > 1$ ,

iii) 
$$g'(x) < 0$$
 e  $g(x) < 0$  se  $x < 1$ ,

iv) 
$$g'(x) > 0$$
 se e só se  $|x| < 1$ ,

v) 
$$\lim_{x\to\pm\infty} \frac{x}{1+x^2} = 0$$
.

Portanto  $g(1)=\frac{1}{2}$  é o máximo e  $g(-1)=-\frac{1}{2}$  é o mínimo de g(x). Logo

$$-\frac{1}{2} \le g(f(x)) = \frac{f(x)}{1 + f^2(x)} \le \frac{1}{2}.$$