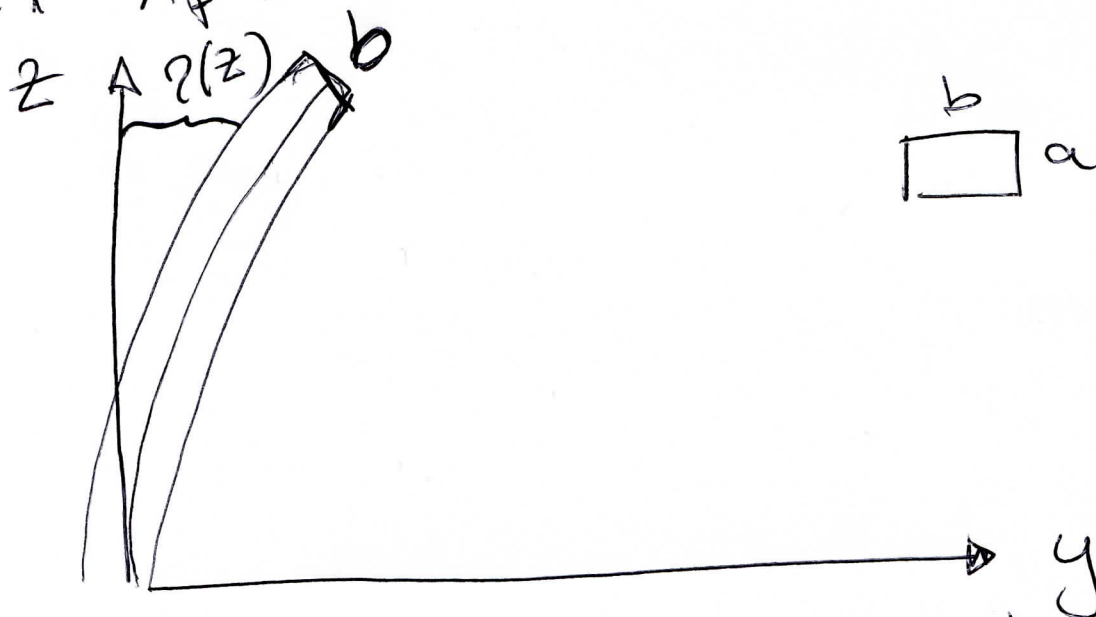


Aula 8+9:

Equilíbrio de barras finas

Já relacionamos o raio de curvatura com o momento de flexão, portanto agora faltam apenas 2 ingredientes:

- i. Relacionar o raio de curvatura com propriedades locais da barra
- ii. Aplicar a Lei de Newton no equilíbrio

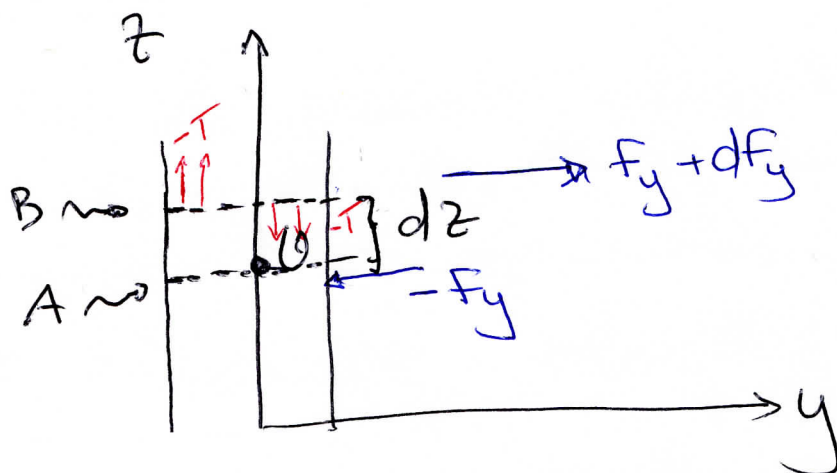


É um resultado geométrico conhecido que

$$\frac{1}{R} = \frac{\left| \frac{d^2 z}{dz^2} \right|}{\left[1 + \left(\frac{dz}{dz} \right)^2 \right]^{3/2}}$$

Para deflexões pequenas, $\frac{1}{R} \approx z''$

Consideremos agora uma secção arbitrária da barra, como na figura



Na superfície A e B existem tensões normais T_{zz} que dão origem a um momento, em relação ao ponto O, e na superfície A

$$M_x^O = - \int T_{zz} y dS = -EI_y \varphi'', \text{ como já vimos (onde } I_y = \int dS y^2 \text{ e } T_{zz} = yE\varphi'')$$

Assim, existe um momento

$$dM_x^O = M_x(x+dx) - M_x(x) \text{ a actuar naquelha porção de barra.}$$

Para estar em equilíbrio, uma força F_y tem que actuar nos lados, de forma que

$$(A) \quad dF_y - W dz = 0, \text{ com } W \text{ a força de corpo por unidade de comprimento}$$

Em relação a O, o momento dessas forças

$$d\vec{\pi}_f = d\vec{z} \times \vec{f}_y = -f_y dz$$

[o momento da força de corpo $\propto W dz^2$ e pode ser desprezado]

Mas este momento tem que ser tal que a barra esteja em equilíbrio,

$$d\vec{\pi}_f + d\vec{\pi}_x = 0 \Rightarrow d\pi_x = -d\pi_f = f_y dz$$

Assim,

$$\frac{dF_y}{dz} = -W \quad (\tilde{A})$$

$$\frac{d\pi_x}{dz} = f_y \Rightarrow \frac{d^2\pi_x}{dz^2} = -W \quad (\tilde{B})$$

e como vimos

$$\pi_x = -EI_y \varphi'' \quad (\tilde{C})$$

\tilde{B} e \tilde{C} resultam em

$$E (I_y \varphi'')'' = W, \text{ relação Euler-Bernoulli}$$

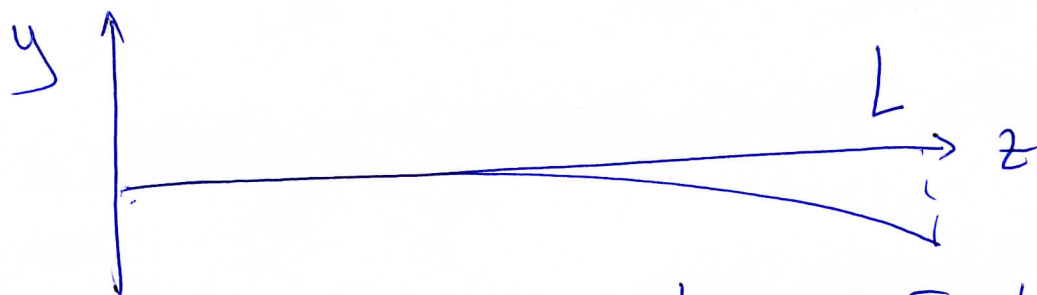
A força de cisalhamento

$$F_y = -E \left[I_y \varphi''' \right] = -E \left[I_y \varphi''' \right]$$

Resolvamos para a ~~acção~~ forma da barra
 sob a acção da gravidade, assumindo que
 está presa em $y=0$,

- $\eta(0) = \eta'(0) = 0$

- Assumamos que a outra ponta, a uma
 distância L , está livre, $T_{zz} = T_{zy} = 0$



A solução geral de $\frac{d^4 \eta}{dz^4} = \frac{W}{EI}$ é

$$\eta = \frac{W}{EI} \left[\frac{z^4}{24} + \frac{c_3 z^3}{6} + \frac{c_2 z^2}{2} + c_1 z + c_0 \right]$$

i) Exigindo que $\eta(0) = \eta'(0) = 0 \Rightarrow c_0 = c_1 = 0$

ii) $T_{zz} = y E \eta''$ logo $T_{zz}(L) = 0 \Rightarrow \eta''(L) = 0$

$$T_{zy} = 0 \Rightarrow \eta'''(L) = 0$$

Estas duas condições dão

$$c_2 = L^2/2$$

$$c_3 = -L$$

Portanto,

$$\eta = \frac{W}{EI} \left[\frac{z^4}{24} - \frac{Lz^3}{6} + \frac{L^2z^2}{4} \right]$$

Note-se que

- O momento $M_x = W \left[\frac{L^2}{2} - Lz + \frac{z^2}{2} \right]$

é máxima em $z=0$ e zero em $z=L$

- $T_{zz} = y E \eta'' = \frac{y W}{I} \left[\frac{z^2}{2} - Lz + \frac{L^2}{2} \right]$

Para $I = \frac{ab^3}{12}$ e $W = \rho g ab$ temos

$$T_{zz} = \frac{12 \rho g y L^2}{b^2}, \text{ máximo em } y = \pm \frac{b}{2}$$

A tensão máxima na barra vale então

$$T_{\max}(z=0) = \frac{6 \rho g L^2}{b^2} = \frac{6 PL}{ab^2}, \quad P = \text{peso da barra}$$

convém comparar com Galileu, $T_{\max} \sim \frac{2 PL}{ab^2}$

- Se ambos extremos estiverem apoiados, ou apenas suportados, a forma da barra muda.

$\eta = \eta'' = 0$ suporte simples

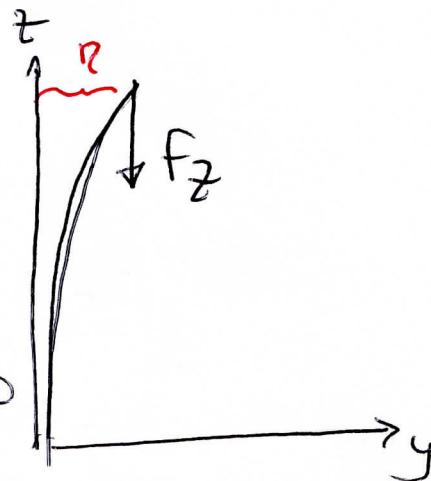
$\eta = \eta' = 0$ fins presos

$\eta'' = \eta''' = 0$ fins livres

$\Delta H_n \rightarrow$

Resumo e generalização

No caso mais geral duma barra fina actuada por uma força de corpo W_y por unidade de comprimento e uma força F_z^* na extremidade



$$E(I_y v''')' + F_z v'' - W_y = 0$$

Onde $F_z > 0 \equiv$ compressão

A força de cisalhamento

$$F_y = -E(I_y v''') - F_z v', \quad I_y = \int y^2 dA$$

* Que muda a relação de momentos anterior

F

Instabilidade à flexão ou dobragem ["Buckling" instability]

Se comprimirmos uma barra com força, ela dobra. Calculamos o valor crítico da força para a qual esta dobragem resulta numa nova configuração. Na ausência de forças desequilibradas,

$E(I\eta'')'' + F_z \eta'' = 0$. Procuramos uma solução onde um fim está fixo e o outro extremo livre,

$$\begin{aligned} \eta(0) = \eta'(0) &= 0 \\ \eta''(L) = \eta'''(L) + \frac{F_z}{EI} \eta'(L) &= 0 \end{aligned}$$

A solução geral é

$$\eta = a_1 + a_2 z + a_3 \cos Kz + a_4 \sin Kz, \text{ com}$$

$$K^2 = \frac{F_z}{EI}. \text{ Impondo as BCs, temos}$$

$a_2 = a_4 = 0$ e $a_1 = -a_3$ e $KL = \frac{n\pi}{2}$ como a única solução não trivial. Portanto a força mínima vale

$$\frac{FL^2}{EI} = \frac{\pi^2}{4}$$

{ Nature e agulhas
outras BCs