Trabalho Laboratorial Lei de Indução de Faraday I

João Figueirinhas e Raquel Crespo



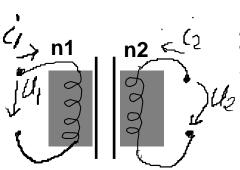
Objetivos do trabalho

O objetivo do trabalho consiste em verificar a Lei de indução Faraday na descrição do fenómeno de Indução eletromagnética (I), e no funcionamento básico de um transformador (II). Mais concretamente:



(I) Indução eletromagnética:

- Força eletromotriz induzida numa pequena bobine rotativa, na presença de um campo magnético gerado por Bobines de Helmholtz alimentadas por um gerador DC em função da frequência de rotação da bobine pequena (IA)
 - Força eletromotriz induzida numa pequena bobine fixa, na presença de um campo magnético gerado por Bobines de Helmholtz alimentadas por um gerador AC (**IB**)
- Determinação do coeficiente de <u>indução mútua</u> entre os dois circuitos (bobines de Helmholtz e pequena bobine).



II) Transformador

- Estudo da relação de tensões entro os terminais dos circuitos primário (U1) e o secundário (U2) com n1 e n2 espiras respetivamente para amplitudes máximas e frequências variáveis.
- Determinação do coeficiente de acoplamento magnético entre o primário e o secundário do transformador.

Descrição da montagem experimental-I

Para estudar a **Indução electromagnética** dispomos da montagem apresentada na figura 1, que inclui o seguinte equipamento:

1 – Bobinas deHelmholtz + bobinamóvel.

2- Motor p/ rot. bobina móvel

3 – Fonte de alimentação DC

4 –Resistência variável

5 – Amperímetro

6- Osciloscópio digital

7 – Fonte de alimentação DC p/ motor

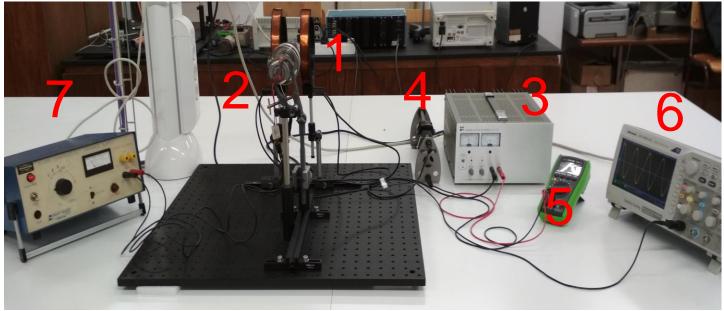


Figura 1. Montagem experimental - I

Esquema de blocos da montagem-I

Para realizar o estudo da **Indução electromagnética** com campo B estático e circuito variável e com circuito estático e campo B variável usou-se o esquema de blocos da montagem representado na figura 2:

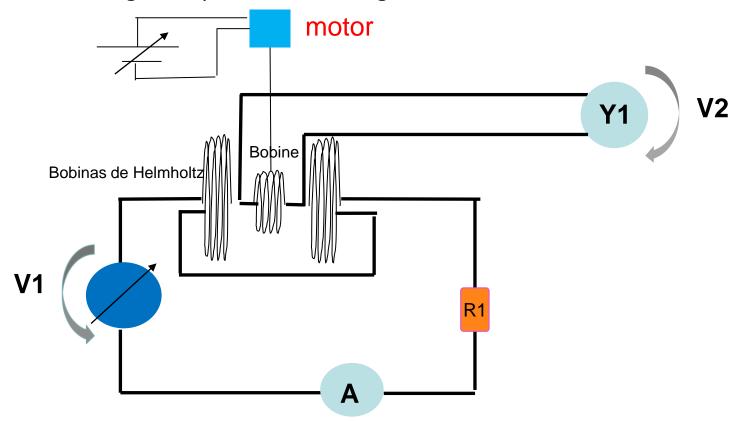
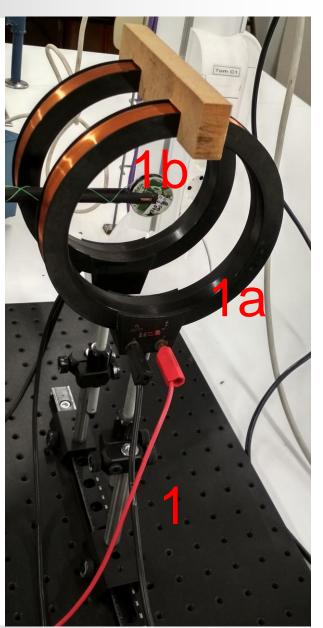


Figura 2: Esquema de blocos da montagem para estudo da indução e indução-mútua

 Detalhe das bobinas de Helmholtz (1a) e da bobina móvel (1b). A bobina móvel pode rodar em torno de um seu diâmetro perpendicular à direção do campo B gerado pelas bobinas de Helmholtz.



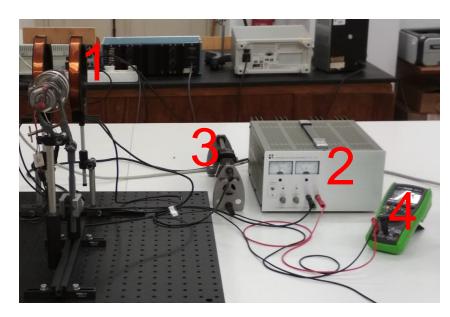


Para o estudo com a <u>bobine rotativa</u>, (IA) as bobinas de Helmholtz (1) encontram-se ligadas em série com:

- uma fonte de alimentação de tensão continua (2),
- uma resistência variável,
 R (3),

- e um amperímetro (4).

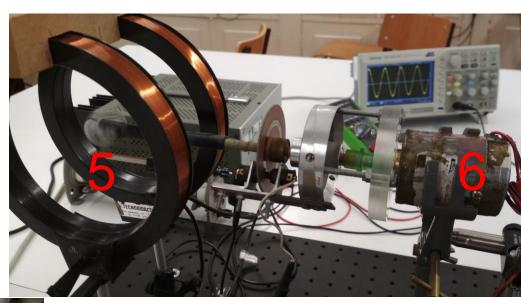


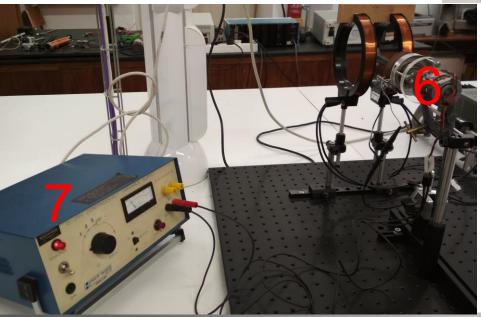


- A bobine móvel é circular (5), de diâmetro d=2,07 cm com N=500 espiras e pode rodar em torno de um eixo perpendicular a B. A bobina está posicionada no centro das duas bobines de Helmholtz.

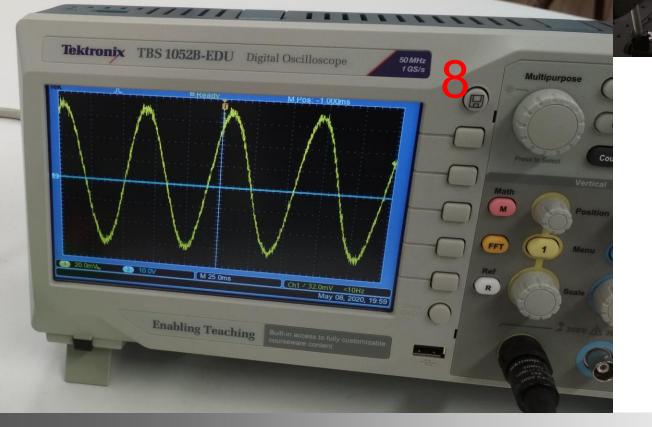


A pequena bobine (5) é
posta em rotação
através um motor (6),
alimentado por um
gerador DC (7).





 A tensão gerado nos terminais da bobine móvel (5) é registada num dos canais do osciloscópio digital (8). Para diferentes velocidades de rotação.

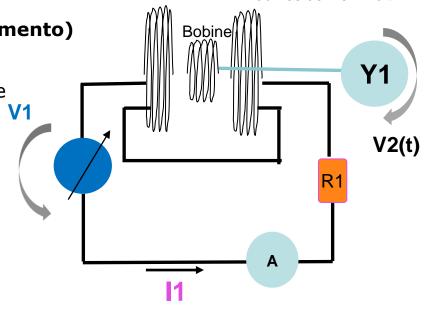


Indução electromagnética – IA (campo B estático e bobine pequena em movimento)

1) Montar o circuito com as duas bobines de modo a que **as duas bobines** sejam percorrida pela corrente elétrica no mesmo sentido, formando o conjunto as Bobines de Helmolhtz (BH).

2) Colocar a pequena bobine no centro das duas bobines.

3) Ajustar a fonte tensão DC V1 de modo a que as BH sejam percorridas por uma corrente contínua, I1=800 MA, lida no Amperímetro.



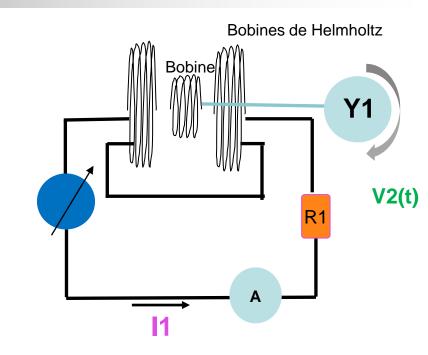






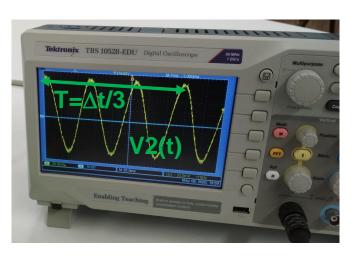
Bobines de Helmholtz

- 4) Colocar a pequena bobine em rotação:
- (i) Ajustar a tensão **Vm** do gerador que alimenta o motor de rotação de modo a não exceder 10V
- (i) ler a tensão aos terminais da bobine V2(t) no osciloscópio e registar a sua amplitude máxima,
 V2max e a sua frequência ω=2π/T

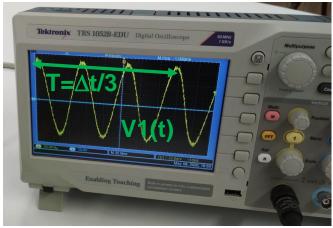


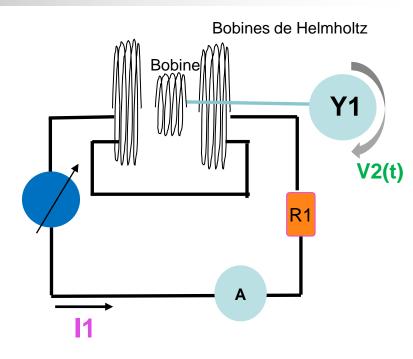












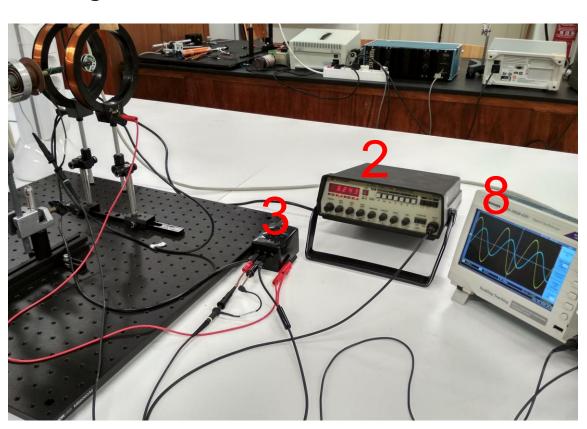
5) Repetir 4) para 10 valores diferentes da velocidade de rotação, da bobina móvel.

Para o estudo com a <u>bobine fixa</u>, (IB) o **circuito gerador de campo de indução magnética** encontra-se ligado em série com:

 uma fonte de alimentação de tensão alterna (2),

-uma **resistência** , R (3).

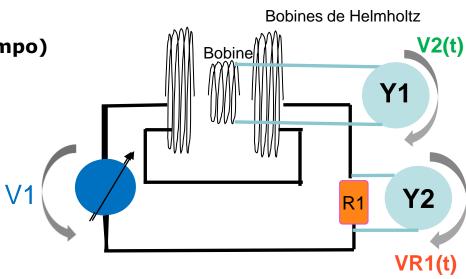


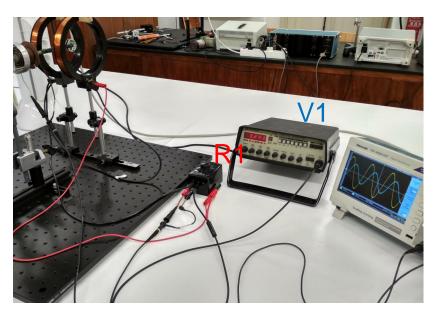


- A tensão gerada aos terminais do circuito da pequena bobine é registada no canal 1 do **osciloscópio digital** (8) no canal 2 é registada a corrente nas bobinas de Helmholtz através do registo da tensão aos terminais da resistência R1=30 ohm (3).

Indução eletromagnética – IB (circuito bobine estático, B variável no tempo)

- 1) Usar para a fonte V1 um gerador de funções a produzir uma tensão sinusoidal
- 1) Montar o circuito com as duas bobines de modo a que **as duas bobines** sejam percorrida pela corrente elétrica no mesmo sentido, formando o conjunto as Bobinas de Helmholtz (BH).
- 2) Colocar a pequena bobine no centro das duas bobinas com a normal ao plano da bobina paralela ao campo B gerado pelas bobinas de Helmholtz.
- 3) Registar as tensões aos terminais da bobina móvel e da resistência R1 nos canais Y1 e Y2 do osciloscópio digital. Determinar as amplitudes máximas de V2 e VR1 para as diferentes frequências indicadas.



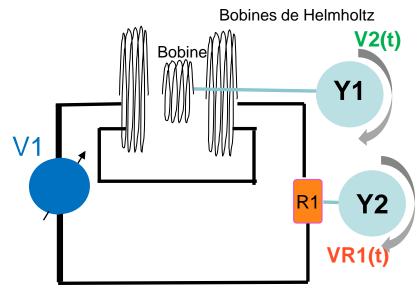


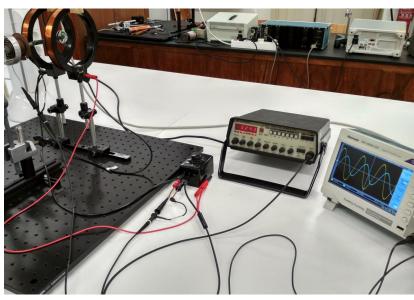
Indução electromagnética - IB

4) Escolher um valor para a resistência $R1=30 \Omega$.



- 5) Ajustar o gerador de forma a produzir uma tensão alternada de frequência **f=100Hz**, e com um valor de amplitude tal que a tensão aos terminais da resistência R1 (VR1) tenha uma amplitude menor ou igual a 3V.
- 6) Ler no osciloscópio e registar os valores de **V2max e VR1max**.
- 7) Repetir os procedimentos 5) e 6) para os valores de frequência **f=200, 400, 800, 1.6K, 3.2 K, 6.4 K, 12.8K, 18K (Hz).**





Análise de dados: I

Indução eletromagnética, **Lei de Faraday: IA** (campo B estático, circuito bobine em movimento)

O campo de indução magnética produzido pelas bobinas de Helmholtz, de raio $\mathbf{r_1}$, com $\mathbf{N_1}$ espiras, percorridas por uma corrente $\mathbf{I_1}$ no seu centro, é dado por:

$$\vec{B}_H(0,0,0) = \left(\frac{8}{5\sqrt{5}}\right) \frac{\mu_0 N_1 I_1}{r_1} \vec{e}_z = K I_1 \vec{e}_z$$

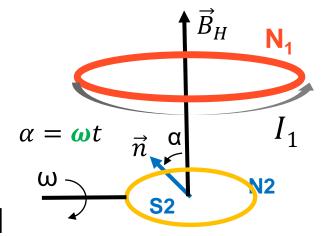
Lei de Faraday:
$$V_2 = -\varepsilon_i = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot \vec{n} dS$$

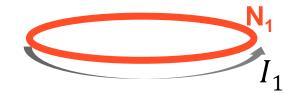
 ε_i – força eletromotriz induzida na pequena bobine

$$V_2 = \frac{d}{dt} [N_2 S_2 B \cos(\omega t)] = -[N_2 S_2 B \omega \sin(\omega t)]$$

$$V_{2m} = N_2 S_2 K I_1 \boldsymbol{\omega}$$

Coeficiente de indução mútua L_m :





$$\Phi = L_{m}I_{1} = N_{2}S_{2}K I_{1} \cos(\omega t) = L_{m} = N_{2}S_{2}K\cos(\omega t) = L_{m,max} = N_{2}S_{2}K = V_{2m} = L_{m,max}I_{1}\omega$$

Efetuar a regressão linear da tensão, V_{2m} em função da **frequência de rotação** ω , determinar o coeficiente de indução mútua $L_{m,max}$ e comparar com o valor teórico.

Análise de dados: I

Indução eletromagnética **Lei de Faraday: IB** (circuito estático, B variável no tempo)

$$\vec{B}_{H}(0,0,0)(t) = \left(\frac{8}{5\sqrt{5}}\right) \frac{\mu_{0}N_{1}I_{1}(t)}{r_{1}} \vec{e}_{z} = K I_{1}(t) \vec{e}_{z} \qquad I_{1}(t) = V_{R1}(t)/R_{1}$$

$$I_{1}(t) = I_{1m} \cos(\omega t)$$

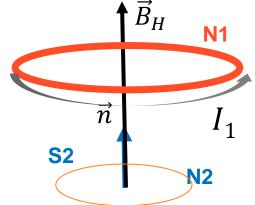
Lei de Faraday:
$$V_2 = -\varepsilon_i = \frac{d\phi_B(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \int_{S_2} \vec{B} \cdot \vec{n} \ dS$$

$$V_2 = \frac{d}{dt} [N_2 S_2 B] = -[N_2 S_2 \mathbf{K} I_{1m} \boldsymbol{\omega} \sin(\boldsymbol{\omega} t)]$$

$$V_{2m} = N_2 S_2 K I_{1m} \omega$$

Coeficiente de indução mútua L_m:

$$\Phi_B = L_m I_1 = N_2 S_2 K I_1(t) => L_m = N_2 S_2 K => V_{2m} = L_m I_{1m} \omega$$





Efetuar a regressão linear da tensão, V_{2m} em função da **frequência angular** ω da corrente I_1 , determinar o coeficiente de indução mútua L_m e comparar com o valor teórico.

Trabalho Laboratorial Lei de Indução de Faraday II

João Figueirinhas e Raquel Crespo



Descrição da montagem experimental-II

Para estudar o **funcionamento de um transformador** dispomos da montagem apresentada na figura 3, que inclui o seguinte equipamento:

- 1 Transformador
- 2 Gerador de funções com saída sinusoidal
- 3 Resistência
- 4- Osciloscópio digital

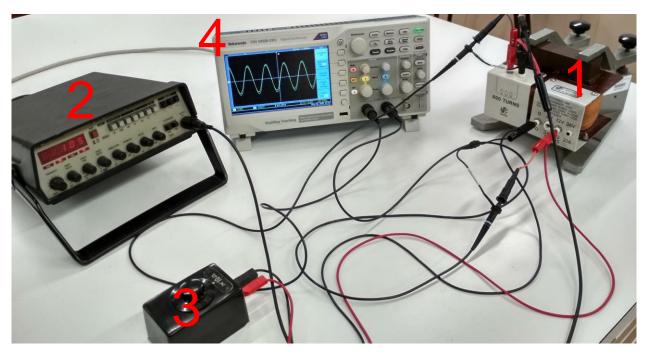


Figura 3. Montagem experimental - II

Esquema elétrico da montagem-II

Para estudar o **funcionamento de um transformador** usou-se a montagem com o esquema elétrico representado na figura 4:

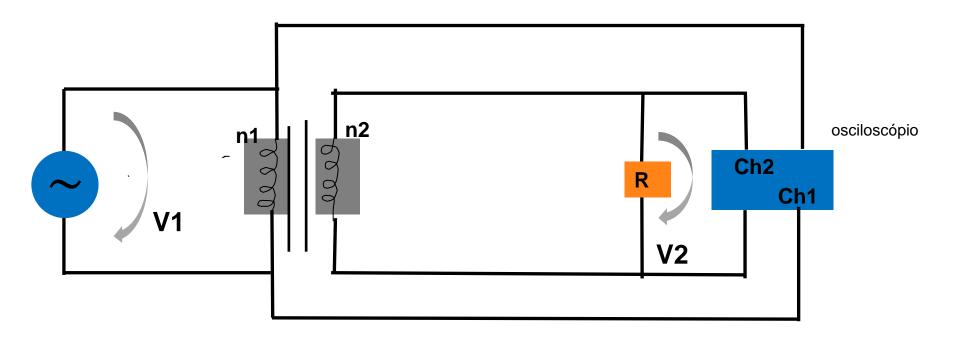
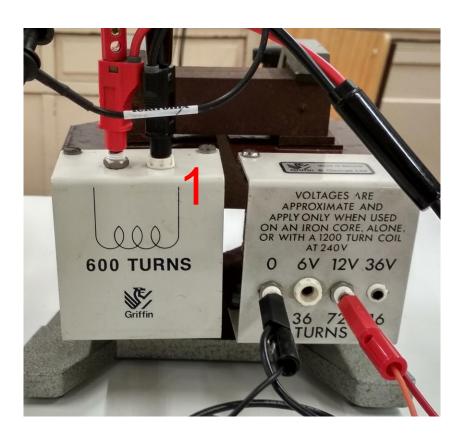
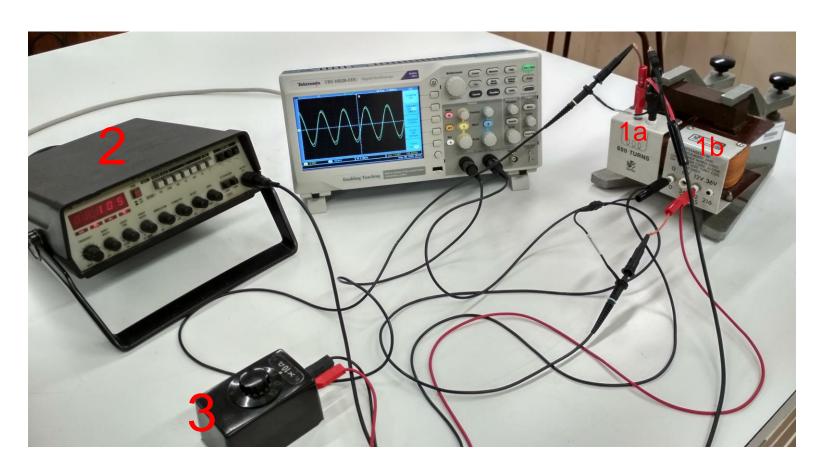


Figura 4: Esquema elétrico da montagem para estudo do funcionamento de um transformador

O Transformador (1) tem um enrolamento primário com n1=600 espiras, um enrolamento secundário com n2= 72 espiras, e um núcleo constituído por material ferromagnético laminado que permite a transferência de potência elétrica entre os dois circuitos, primário e secundário.



O enrolamento primário (1a) do transformador (1) encontra-se ligado à fonte de tensão alternada (2), e o enrolamento do secundário (1b) em paralelo com a resistência(3):

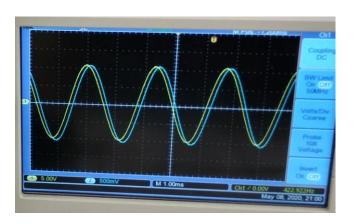


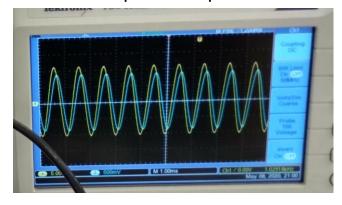
O enrolamento primário (1a) do transformador (1) encontra-se ligado ao canal 1 do osciloscópio (4), o enrolamento secundário (1b) está ligado à resistência R e ao canal 2.

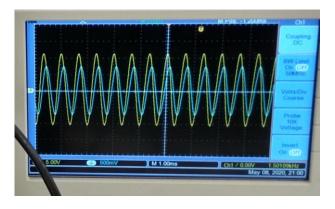


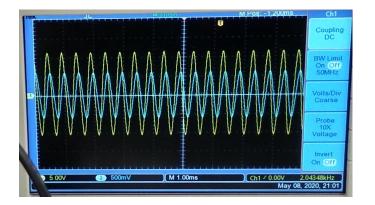
- 1) Montar o circuito de modo a que enrolamento primário do **transformador se** encontre ligado à fonte de tensão alternada, e o enrolamento do secundário em paralelo com a resistência $R=10\ \Omega$.
- 2) Ligar o enrolamento primário ao canal 1 do osciloscópio (V1), e os terminais da resistência ao canal 2 (V2).
- 3) Ajustar e **fixar** a frequência do gerador para $\underline{\mathbf{f=50~Hz}}$ e fazer <u>variar</u> a <u>amplitude</u> <u>máxima, do gerador,V1max, desde 1.5 V até 9V</u>. Registar as tensões V1max e V2max. Registar a <u>diferença de fase, ϕ , entre as duas tensões medidas</u> para a tensão com amplitude máxima do gerador, <u>V1max = 9V</u>.
- 4) Repetir o procedimento 3), fixando os valores da frequência do gerador sucessivamente para 100 Hz, 500 Hz, 100Hz e 2500 Hz.

5) Ajustar e **fixar** a amplitude máxima, do gerador, **V1max**, **para o valor 9V** e variar os valores da frequência do gerador sucessivamente para 100 Hz, 160 Hz, 250Hz, 400 Hz, 650 Hz, 1KHz, 1.6KHz, 2.5Hz, 4KHz, 6KHz e 10KHz. Registar as tensões V1max e V2max e a fase. Numa escala adequada obtém-se à medida que a frequência aumenta:





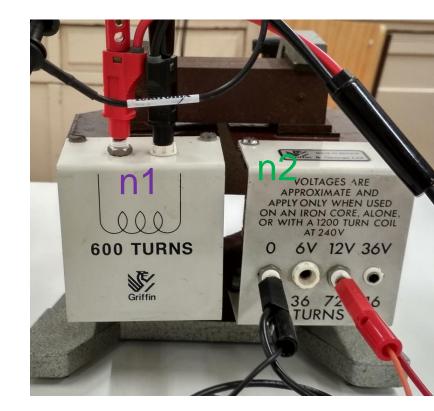




- 6) **Fixando** a amplitude máxima, do gerador, **V1max**, **para o valor 9V** e escolhendo da frequência do gerador para o valor de 10 kHz, registar os valores das tensões V1max e V2max e a diferença de fase, φ, entre as duas tensões. Repetir o procedimento depois de retirar a resistência do circuito secundário deixando-o em aberto.
- 7) Medir os coeficientes de auto-indução dos enrolamento primários e secundário do transformador usando um inductímetro de bolso existente no laboratório que permite fazer medidas a 120Hz e 1kHz.

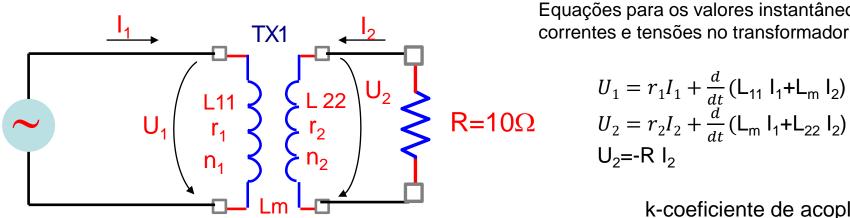
Análise de dados: II

- O **Transformador** é constituído por dois circuitos ligados por um núcleo de ferro que conduz as linhas de campo da indução magnética formadas no enrolamento **primário com n1 espiras**, percorridas por uma corrente elétrica alternada. A indução magnética alternada no núcleo dá origem no circuito primário a uma variação no tempo do **fluxo do campo de indução magnética total**, **n1**\$\phi_B\$, e pela Lei de Faraday a uma força eletromotriz induzida, \$\mathbf{E}^1_{ind}\$.
- Como resultado da presença do núcleo de ferro o **fluxo do campo de indução magnético total** no enrolamento **secundário com n2 espiras**, **n2** ϕ_B , também varia no tempo e pela Lei de Faraday cria-se igualmente no circuito secundário uma força eletromotriz induzida,



Análise de dados: II

Circuito do transformador em carga (formulário resumo)



Equações para os valores instantâneos das correntes e tensões no transformador linear

$$\begin{split} &U_{1} = r_{1}I_{1} + \frac{d}{dt}\left(\mathsf{L}_{11}\;\mathsf{I}_{1} \!+\! \mathsf{L}_{\mathsf{m}}\;\mathsf{I}_{2}\right) \\ &U_{2} = r_{2}I_{2} + \frac{d}{dt}\left(\mathsf{L}_{\mathsf{m}}\;\mathsf{I}_{1} \!+\! \mathsf{L}_{22}\;\mathsf{I}_{2}\right) \\ &\mathsf{U}_{2} \!=\! -\! \mathsf{R}\;\mathsf{I}_{2} \end{split}$$

L₁₁, L₂₂ coeficientes de auto-indução do primário e secundário

 $L_{12} = L_{21} = L_{M}$ coeficientes de indução-mútua

$$\frac{U_{2m}}{U_{1m}} = \frac{L_m}{L_{11}} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\left(wL_{22}(1 - k^2)\right)^2}{R^2}}} \qquad \frac{L_m}{L_{11}} \cong \frac{n_2}{n_1} \text{ (k=1)} \qquad \lim_{w \to 0} \frac{U_{2m}}{U_{1m}} = \frac{L_m}{L_{11}} \cong \frac{n_2}{n_1}$$

$$\Delta \delta = -\arctan(\mathbf{w}L_{22}(1-k^2)/\mathsf{R})$$

k-coeficiente de acoplamento magnético

$$k = \frac{L_M}{\sqrt{L_{11} L 22}}$$

$$\lim_{\mathbf{W} \to 0} \frac{U_{2m}}{U_{1m}} = \frac{L_m}{L_{11}} \cong \frac{n_2}{n_1}$$

Análise de dados: II

I) Razão entre as tensões no primário e secundário: Transformador ideal

No caso ideal, em que:

- (i) é possível desprezar as resistências internas dos enrolamentos
- (ii) Em que não existe dispersão das linhas de força, isto é, a constante de acoplamento magnético K=1, sendo

$$k = \frac{L_M}{\sqrt{L_{11}L22}}$$
 Tem-se: $\frac{V_2^{max}}{V_1^{max}} = \frac{n_2}{n_1}$

Na execução experimental, ajustou-se e **fixou-se** a frequência do gerador para **f=50 Hz** e fez-se <u>variar</u> a <u>amplitude máxima, do gerador,V1max, desde 1.5 V até 9V</u>. Registou-se as tensões V1max e V2max repetindo-se o procedimento experimental para valores da frequência do gerador sucessivamente para 100 Hz, 500 Hz, 100Hz e 2500 Hz.

Estudar a razão entre as tensões do primário e secundário efetuando uma regressão linear entre V2m e V1m, comparando com o valor teórico, para todas as frequências.

$$V_2^{max}(\boldsymbol{\omega}) = m V_1^{max}(\boldsymbol{\omega}) + b$$

Análise de dados-II

II) Razão entre as tensões no primário e secundário: dependência da frequência do sinal

<u>Devido à carga resistiva R</u> é possível mostrar que a razão entre os valores máximos das tensões no o secundário e no primário e a diferença de fase entre os sinais são dados por:

$$\frac{V_2^{max}}{V_1^{max}} = \frac{L_M/L_{11}}{\sqrt{1 + \left(\omega L_{22} \frac{1 - k^2}{R}\right)^2}} \qquad \Delta \delta = -\tan^{-1}\left(\omega L_{22} \frac{1 - k^2}{R}\right)$$

Na execução experimental **fixou-se** a amplitude máxima, do gerador, <u>V1max, para o</u> <u>valor 9V</u>, variou-se os valores da frequência do gerador sucessivamente para 100 Hz, 160 Hz, 250Hz, 400 Hz, 650 Hz, 1KHz, 1.6KHz, 2.5Hz, 4KHz, 6KHz e 10KHz, registaram-se as tensões V1max e V2max.

Efetuar o ajuste da razão das tensões e da fase em função da frequência do sinal, determinar por ajuste A e B.

$$\frac{V_2^{max}}{V_1^{max}} = \frac{A}{\sqrt{1 + \left(\omega \frac{B}{R}\right)^2}} \qquad \Delta \delta = -\tan^{-1}\left(\omega \frac{B}{R}\right) \qquad A = L_M/L_{11}$$

$$B = L_{22} (1 - k^2)$$

Análise de dados-II

III) Razão entre as tensões no primário e secundário e diferença de fase para uma frequência elevada, com e sem carga no secundário:

Fixando a amplitude máxima, do gerador, V1max, para o valor 9V e escolhendo a frequência do gerador para o valor de 10 kHz, registar os valores das tensões V1max e V2max e a diferença de fase, ϕ , entre as duas tensões. Repetir o procedimento depois de retirar a resistência do circuito secundário deixando-o em aberto, justificar o resultado encontrado

IV) Determinação do coeficiente de acoplamento magnético e verificação da coerência dos resultados obtidos na sua determinação.

Usando un indutímetro disponível no laboratório, mediram-se os coeficientes de auto-indução dos enrolamento primários, L11, e secundário, L22, do transformador às frequências de 120 Hz, e 1K Hz. Utilizar estes valores em conjunto com os valores obtidos para A e B anteriormente e determinar uma estimativa para k assim como analisar a coerência dos valores entre si.