4-6 A*法

グラフの最短経路を求めるアルゴリズム ダイクストラ法を発展させたアルゴリズム

違い:ダイクストラ法は始点に近い頂点から順に最短路を決定

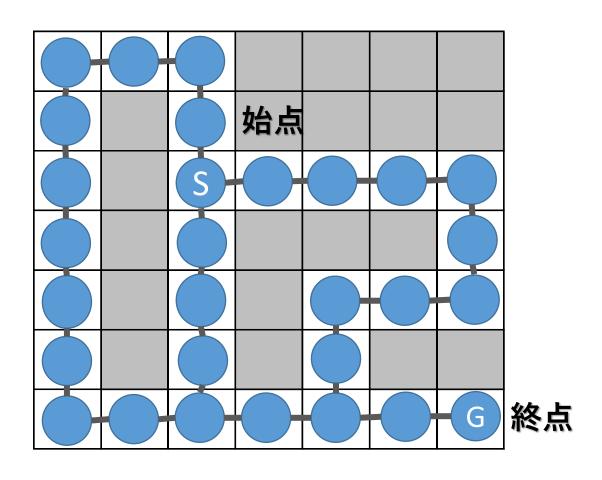
A*法では、推定コストを用いて終点から遠ざかる方法にある 頂点の探索を省くようにしている

迷路は各マスを頂点とみなし、各頂点間のコストが1であるグラフとみなせる

	始点 S			
	S			
			G	

終点

迷路は各マスを頂点とみなし、各頂点間のコストが1であるグラフとみなせる



ダイクストラ法での最短経路探索

1	2	3				
4		5	始点			
6		7	8	9	10	11
12		13				14
15		16		17	18	19
20		21		22		
23	24	25	26	27	28	29



終点

A*法 コスト=スタートからのコスト+ゴールへのコストの推定値 ゴールへのコストの推定値=ゴールからの直線距離

1	2	3				
4		5	始点			
6		7	8	9	10	11
12		13				14
15		16		17	18	19
20		21		22		
23	24	25	26	27	28	29

A*法 コスト=スタートからのコスト+ゴールへのコストの推定値 ゴールへのコストの推定値=ゴールからの直線距離

8	8	7					$\sqrt{4^2 + 4^2} = \sqrt{32} = 5.6 \rightarrow 6$
8		6					
7		6	5	4	4	4	
7		5				3	
6		4		3	2	2	
6		4		2			
6	5	4	3	2	1	0	終点

スタートからのコスト (距離)が1のマスは3つ (5、8、13) 推定コストは、(6、5、5) コストは(1+6、1+5、1+5) = (7、6、6) ここではマス8 を選択する

	5			
	S	8		
	13			
				G

8	8	7				
8		6				
7		6	5	4	4	4
7		5				3
6		4		3	2	2
6		4		2		
6	5	4	3	2	1	0

探索済みのマス(S、8) からのコスト(距離)が1のマスは3つ(5、9、13) 推定コストは、(6、4、5) コストは(1+6、2+4、1+5) = (7、6、6) ここではマス13を選択する

	5				
	S	8	9		
	13				
				_	G

8	8	7				
8		6				
7		6	5	4	4	4
7		5				3
6		4		3	2	2
6		4		2		
6	5	4	3	2	1	0

探索済みのマス (S, 8, 13) コスト (距離)が1のマスは (5, 9, 16) 推定コストは、 (6, 4, 4) コストは (1+6, 2+4, 2+4) = (7, 6, 6) ここではマス9を選択する

	5			
	S	8	9	
	13			
	16			
				G

8	8	7				
8		6				
7		6	5	4	4	4
7		5				3
6		4		3	2	2
6		4		2		
6	5	4	ന	2	1	0

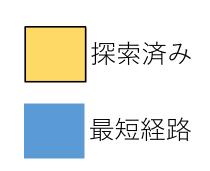
同様の手順を繰り返していく マス1、2、3などはゴールから離れているので選ばれない

1	2	3				
		5				
		S	8	9	10	
		13				
		16				
						G

8	8	7				
8		6				
7		6	5	4	4	4
7		5				3
6		4		3	2	2
6		4		2		
6	5	4	3	2	1	0

始点 (7) から終点 (29) までの最短経路は $7 \rightarrow 13 \rightarrow 16 \rightarrow 21 \rightarrow 25 \rightarrow 26 \rightarrow 27 \rightarrow 28 \rightarrow 29$

1	2	3				
4		5				
6		7	8	9	10	11
12		13				14
15		16		17	18	19
20		21		22		
23	24	25	26	27	28	29



A*法のプログラム

赤字はDijkstra_Mazeと異なるところ

```
| ゴールまでの距離

| XG = .Cells(G_no + 3, 35)
| YG = .Cells(G_no + 3, 36)
| For i = 1 To n
| X = .Cells(i + 3, 35)
| Y = .Cells(i + 3, 36)
| D = Round(Sqr((X - XG) ^ 2 + (Y - YG) ^ 2), 0)
| .Cells(i + 3, 40) = D
| Next i
```

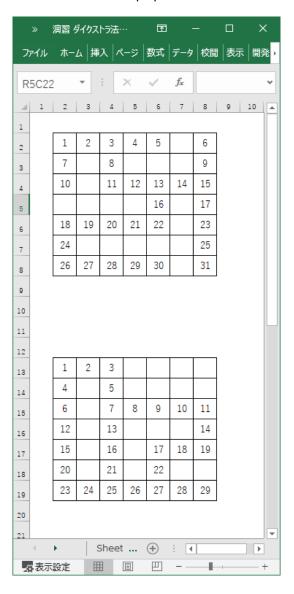
'処理

```
Do
  Cmin = 1000
  For i = 1 To n
    If .Cells(i + 3, 39) = "" Then
      HC = .Cells(i + 3, 40)
      If .Cells(i + 3, 37) + HC < Cmin Then
         Cmin = .Cells(i + 3, 37) + HC
         i min = i
       End If
    End If
  Next i
  Cmin = Cmin - .Cells(i_min + 3, 40)
```

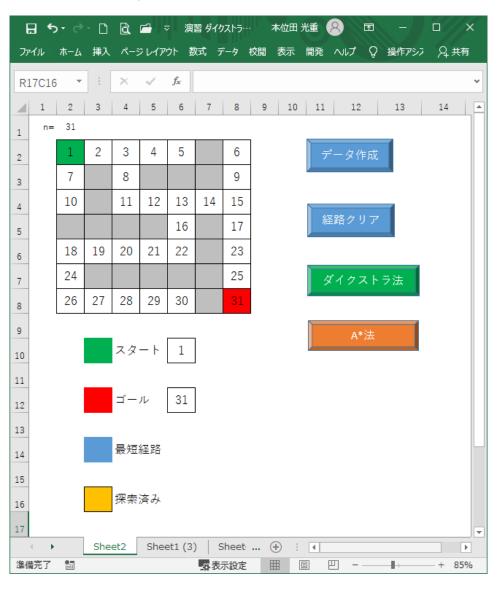
```
'コスト確定
  .Cells(i min + 3, 39) = .Cells(i min + 3, 37)
  X = .Cells(i min + 3, 35) + 1
  Y = .Cells(i min + 3, 36) + 1
  Cells(X, Y).Interior.ThemeColor = xlThemeColorAccent4
For j = 1 To n
    costj = .Cells(j + 3, 37)
    If .Cells(j + 3, 39) = ""And cost(i_min, j) > 0 Then
       If costj > Cmin + cost(i min, j) Then
         .Cells(j + 3, 37) = Cmin + cost(i min, j)
         .Cells(i + 3, 38) = .Cells(i min + 3, 34)
       End If
    End If
  Next j
Loop Until .Cells(G_no + 3, 39) > 0
```

新しい迷路の作成方法

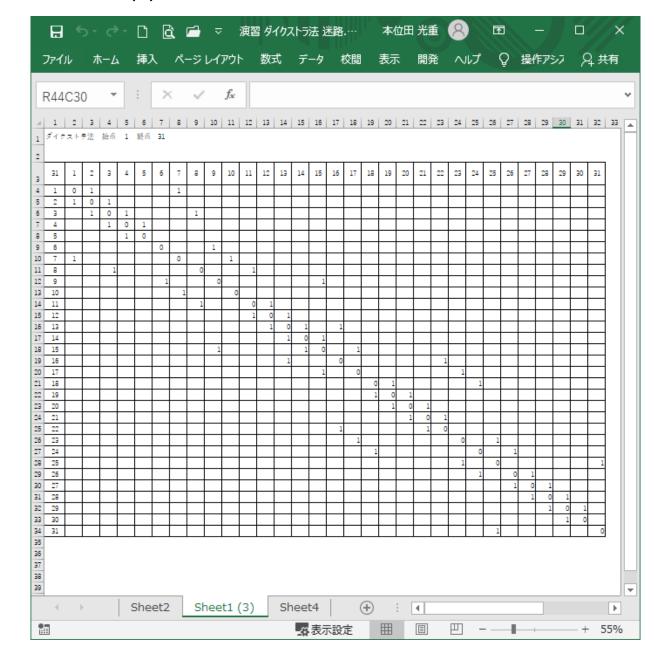
Sheet4の上図をコピー



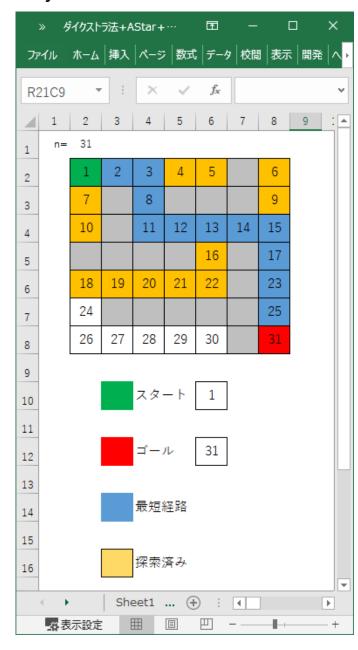
Sheet2に迷路の図を貼り付け 「データ作成」ボタンをクリック スタート、ゴール番号を入力



Sheet1(3)に新迷路に対応したデータが記入される



Dijkstra法による探索結果



A*法による探索結果は?