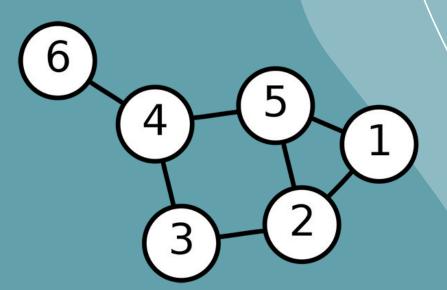
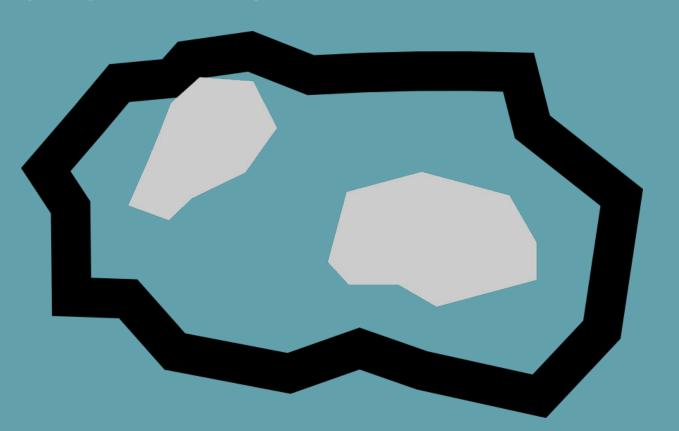
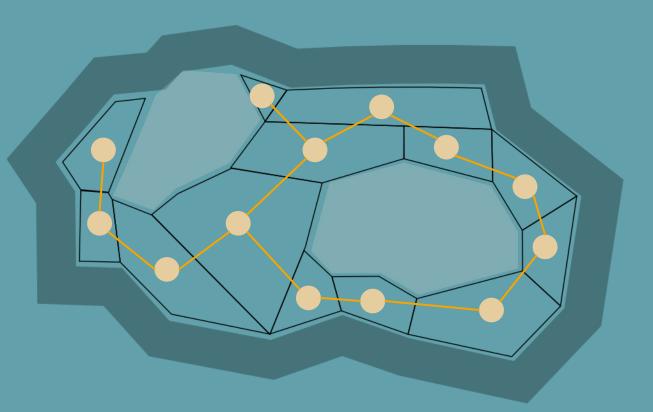
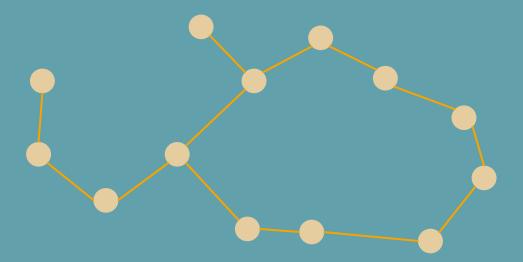
GRAFOS: Busca em Profundidade







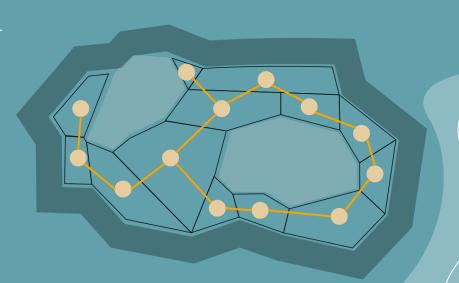


Buscas, varredura ou pesquisa em grafos s**ã**o estratégias algorítmicas usadas para percorrer os vértices de um grafo

• Seguem/respeitam as arestas

Duas estratégias de pesquisa

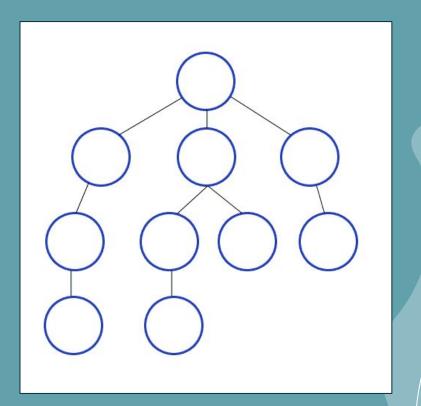
- Busca em largura
 (Breadth-First Search BFS)
- Busca em profundidade (Depth-First Search - DFS)



Busca em Profundidade

(Depth-First Search - DFS)

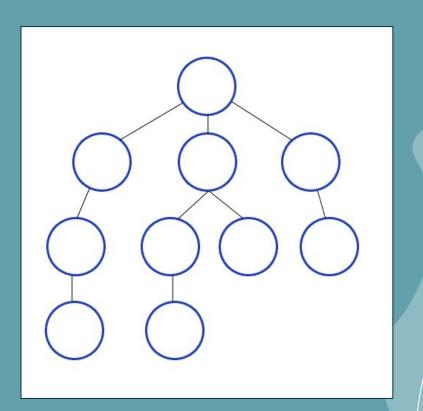
 Tenta seguir sempre o mais "fundo" possível



Cada vértice pode estar em três estados

- Branco: não-visitado
- Cinza: pesquisa iniciada
- Preto: pesquisa terminada

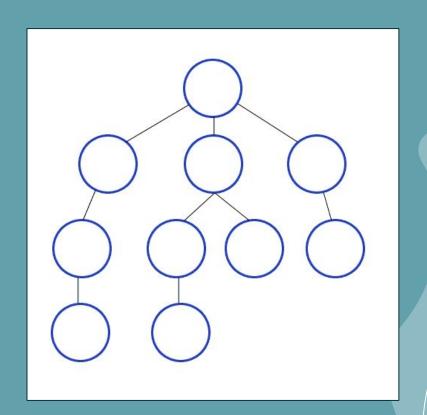
O vértice se torna **Cinza** logo que a pesquisa o atinge, e **Preto** quando todos os seus vizinhos já foram analisados



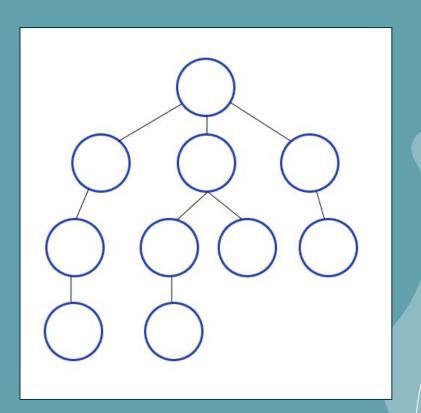
Vamos assumir que a pesquisa usa as seguintes variáveis

- **cor**[*u*] conforme explicado anteriormente
- **i**[*u*] momento em que a visita a *u* é iniciada
- **f**[*u*] momento em que a visita a *u* é finalizada
- ante[u] vértice antecessor de u na pesquisa

Para setar **i[]** e **f[]**, vamos usar uma variável global tempo



- Vamos assumir que a busca em profundidade tem um vértice de início s
- Antes de iniciar a busca propriamente dita, é preciso inicializar as variáveis
- Vamos definir um método DFS-START()
 para o início da busca



Inicialização

```
DFS-START(grafo G, vértice s)

para todo vértice v

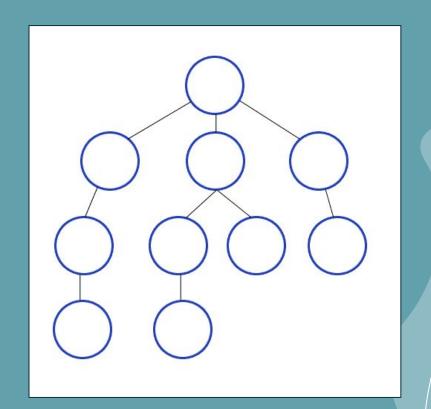
\mathbf{cor}[v] = \mathsf{BRANCO}

\mathbf{i}[v] = \mathbf{f}[v] = -2

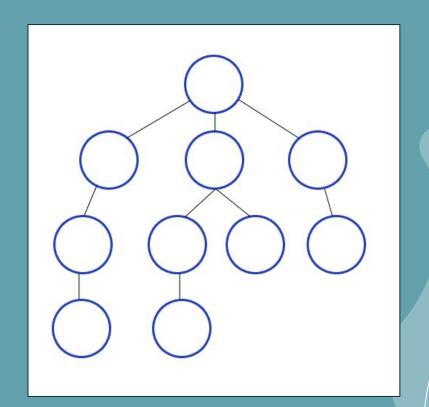
\mathbf{ante}[v] = -2

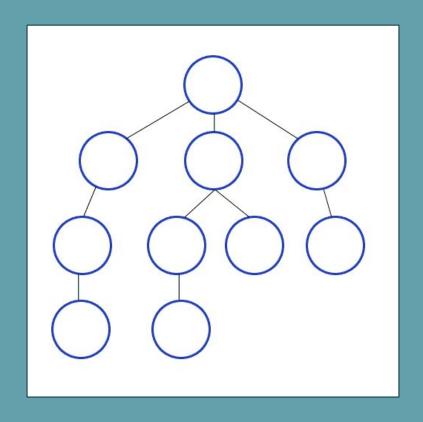
tempo = 1

DFS-VISIT(G,s)
```



```
DFS-VISIT(grafo G, vértice u)
       cor[u] = Cinza;
      i[u] = tempo ++;
       para cada v de Adj[u]
             if \mathbf{cor}[v] = \mathbf{Branco}
                    ante[v] = u;
                    \mathsf{DFS}\text{-}\mathsf{VISIT}(G,v);
       cor[u] = Preto;
       f[u] = tempo ++;
```



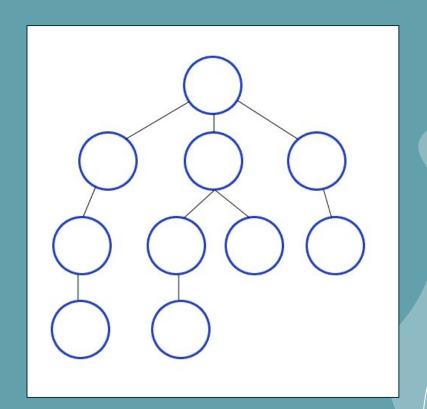


As principais saídas do algoritmo são os arrays:

- ante[]
- i∏ e f∏

O array ante[] também guarda caminhos:

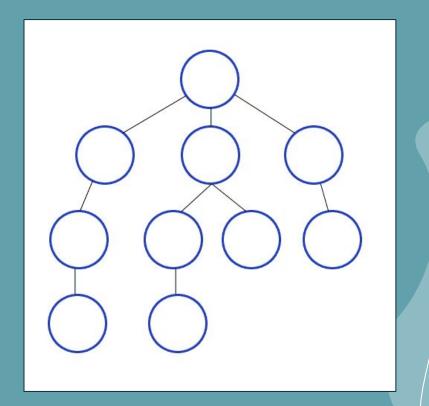
 Cada posição ante[v] guarda o antecessor de um vértice v no caminho encontrado



A Busca em Profundidade serve para achar caminhos **quaisquer** de um vértice de origem s a cada um dos outros vértices.

Os caminhos encontrados pela Busca em Profundidade podem ser todos representados como uma árvore.

Essa estratégia pode ser usada como base para algoritmos que resolvem outros problemas.



OBRIGADO!

DÚVIDAS?

marcos.azevedo@unicap.br

CREDITS: This presentation template was created by **Slidesgo**, including icons by **Flaticon** and infographics & images by **Freepik**