

2ª Lista de Exercícios

- 1) Descreva três propriedades da curva de Bézier.
- 2) Dado que os pontos $P_0(1, 2)$, $P_1(3, 1)$ e $P_2(4, 3)$ são os vértices de um polígono, determine a curva de Bézier de grau 2 a partir desses pontos. Faça um esboço da curva de Bézier destacando o polígono de controle.
- 3) Dado que $P_0 = (0,0,3)$, $P_1 = (0,4,0)$ e $P_2 = (2,0,0)$ são os pontos de controle de uma curva de Bézier, determinar três pontos sobre a curva de Bézier obtida a partir destes pontos.
- 4) Considere os seguintes pontos de controle que definem uma curva de Bézier: $(0, 2)$, $(1, -2)$, $(3, 0)$ e $(4, 3)$.
 - a) Escreva as equações paramétricas $x(t)$ e $y(t)$;
 - b) Determine os pontos da curva em $t=0.1$ e $t=0.6$;
 - c) Represente graficamente a curva.
- 5) Remova o ponto de controle $(0, 2)$ da curva do exercício 4 e responda:
 - a) Qual o grau da nova curva, admitindo que esta é também uma curva de Bézier;
 - b) Determine a ordenada de um novo ponto de controle $P_2(4, y_2)$ de modo que a curva passe pelo ponto $P(2, 1)$.
- 6) Calcule as equações para a primeira e segunda derivadas da curva de Bézier de grau 3. Em seguida, aplique estas fórmulas para os valores de $t=0$ e $t=1$.
- 7) Sejam P e Q duas curvas de Bézier de grau 3 adjacentes. As condições de continuidade entre P e Q são especificadas por: $P(1) = Q(0)$ e $P'(1) = Q'(0)$. Calcule as equações que satisfazem estas condições.
- 8) Considere a pirâmide de base triangular definida pelos pontos $P_0(-1, 0, 0)$, $P_1(1, 0, 0)$, $P_2(0, 0, -1)$ e $P_3(0, 2, 0)$. A base é formada pelos pontos P_0 , P_1 e P_2 .
 - a) Faça o desenho dessa pirâmide.
 - b) Determine a projeção em paralelo dessa pirâmide e faça o desenho.
 - c) Determine a projeção em perspectiva dessa pirâmide e faça o desenho. Considere o centro de projeção em $(0, 0, -16)$.
- 9) Considere a figura definida pelos pontos $A(1,1,2)$, $B(2,1,2)$, $C(2,2,2)$, $D(1,2,2)$, $E(1,1,1)$, $F(2,1,1)$, $G(2,2,1)$ e $H(1,2,1)$. Determine a matriz de transformação que gira essa figura 30° em torno da reta passando pelos pontos E e C.
- 10) A frase completamente certa é:
 - a) Usando matrizes 2×2 podemos dar qualquer efeito desejado em uma figura para animá-la
 - b) Dar uma visão panorâmica (*pan*) em uma imagem é o mesmo que fazer um *zoom*
 - c) Coordenadas homogêneas diminuem a complexidade dos cálculos por reduzirem os dados a serem armazenados.
 - d) A composição de diversos efeitos é dada pela multiplicação das matrizes destes efeitos.
 - e) Matrizes de rotação rodam os objetos em torno do seu centroide ou centro geométrico.
- 11) Sabendo que a matriz de projeções em perspectiva com um ponto de fuga e centro de projeção em $(0, 0, -d)$ é definida como mostrado na matriz abaixo, podemos dizer que:

$$\begin{bmatrix} d & 0 & 0 & 0 \\ 0 & d & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & d \end{bmatrix}$$

- a) Um ponto, independentemente de que objeto faça parte, quando visto da posição, isto é do centro de projeção, $(0, 0, -8)$ será projetado no ponto $(z/4, z/4, z, 1 + z/8)$.
 - b) Para projetar no plano $z=2$ basta zerar a sua última coluna.
 - c) As retas paralelas ao eixo z passarão pelo ponto de fuga nesta direção.
 - d) Se for desejado representar um desenho com centro de projeção em $(0, 0, -4)$ e projetado no plano $z=0$, teríamos que deduzir uma matriz complemente diferente, desde o início.
- 12) As duas figuras abaixo são projeções do mesmo cubo no mesmo plano. Qual é a projeção paralela? Qual é a projeção perspectiva? Explique.

