TP 2 - Ondes progressives ultrasonores

MENARD Alexandre - VIEILLEDENT Florent

L'acoustique est l'étude des ondes sonores dans différents milieux. Elle trouve des applications dans le développement des chambres anéchoïques où l'on cherche à minimiser au maximum les perturbations sonores pour permettre des mesures précises sur le son émis par des appareils par exemple. Notre travail ici consistera à caractériser les ondes sonores progressives ultrasonores par observation qualitative. Nous proposerons deux protocoles pour déterminer la célérité de ces dernières et nous mesurerons les coefficients de transmission et réflexion pour différents matériaux.

1 Mesure de la célérité du son

Dans cette partie, nous mesurerons la célérité du son à l'aide de la longueur d'onde et de la fréquence du son émis mais aussi par une seconde méthode basée sur la réflexion de l'onde.

1.1 Génération et caractérisation d'une onde sonore

L'émetteur sonore est composé d'un matériau dit piézo-électrique capable de se déformer sous un champ électrique. Ainsi, soumis à un champ électrique le matériau va se déformer et générer un déplacement du milieu donc une onde sonore. Pour une première approche, nous suivons le protocole expérimental dans la section 1.1. Nous observons alors pour l'émetteur que le signal est émis en continu puis ensuite n'est plus émis sous la forme d'un signal en créneau avec une amplitude de 13V. Le signal reçu est sinusoïdal avec une amplitude constante de l'ordre de $500mV^{\,1}$. De plus, nous relevons bien une fréquence conservée entre l'émetteur et le récepteur.

Nous passons ensuite l'émetteur en mode "salves courtes" dans la même configuration qu'avant. Nous observons alors des signaux de la forme suivante :

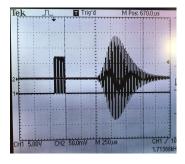


FIGURE 1 – Signal émis en salves courtes

On remarque le même signal en créneau de l'émetteur, ainsi qu'un signal sinusoïdal reçu qui augmente en amplitude jusqu'à un maximum puis redescend rapidement à une amplitude nulle. L'écart étant dû à la distance entre l'émetteur et le récepteur.

^{1.} La valeur dépend de la distance émetteur-récepteur, nous avons relevé un maxima à 1.5V à une distance presque nulle, mais nous discuterons de cette caractéristique dans la dernière partie.

1.2 Modèle

En suppose que l'onde émise est parfaitement sinusoïdale, nous pouvons modéliser la propagation de cette dernière avec $k = \frac{2\pi}{\lambda}$, ν la fréquence, ϕ la phase à l'origine et A(x), l'amplitude selon x:

$$y(x,t) = A(x)\sin(2\pi\nu t - kx + \phi) \tag{1}$$

Si deux signaux (émis ou reçus) sont en phase, on a alors en deux positions x_1 et x_2 :

$$y(x_1, t) = y(x_2, t) \Rightarrow |x_1 - x_2| = n\lambda$$

La célérité de l'onde sera alors donnée par $c = \lambda \nu$. Dans le cas d'une mesure par réflexion, si l'on note Δt le temps de trajet de l'onde, et d la distance parcourue, on aura $c = \frac{d}{\Delta t}$

1.3 Protocole expérimental

Nous suivrons les protocoles expérimentaux 1 et 2 fournis dans la section 1.2 pour relever une vingtaine de positions dont 10 avec un seul récepteur en mouvement devant être en phase avec le signal émetteur, et 10 autres avec un récepteur fixe et un second en mouvement où les deux signaux reçus doivent être en phase. L'intérêt de relever une vingtaine de mesures de λ permettra de déterminer une incertitude associée statistiquement mais aussi de la réduire le plus possible. A l'aide des curseurs que l'on positionne de façon la plus large puis la plus serrée possible, nous obtenons deux bornes de la fréquence. On obtient alors par la moyenne $\nu = 37.9 \pm 0.9 kHz$. Les positions des récépteurs et de l'émetteur sont notés $x_{re_1}, x_{re_2}, x_{em}$ et ont des incertitudes associées $\delta x = 0.2cm$ que l'on détermine par les graduations fournies par le rail gradué mais aussi par l'incertitude sur la position exacte de la surface qui reçoit l'onde. Nous utilisons le mode trigger de l'oscilloscope pour mettre en arrêt le balayage lorsque le signal dépasse un seuil pour observer un signal fixe.

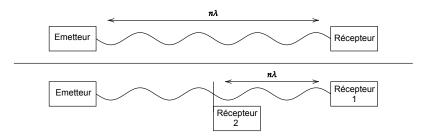


FIGURE 2 – Schéma des deux protocoles 1 et 2

Nous proposons également d'effectuer une mesure de la célérité par réflexion en plaçant un écran réflechissant à une distance d de l'émetteur, et en positionnant le récepteur à côté de l'émetteur pour capter l'onde réflechie. L'écart e entre l'émetteur et le récepteur étant très petit devant la distance d, on peut donc négliger l'écart entre le trajet réel et le trajet approché car largement plus faible devant l'incertitude due à nos mesures. 2

Enfin, nous mesurons la température de la pièce $\theta = 20 \pm 3^{\circ}C$ pour comparer au modèle théorique.

^{2.} On note une erreur de l'ordre de 0.4 pour d > 30cm, voire Annexe pour démonstration.

1.4 Résultats expérimentaux et conclusion

Dans cette partie, l'ensemble des incertitudes découle de la méthode de propagation des incertitudes d'additions/quotients/produits. Pour la mesure de la longueur d'onde, nous obtenons $\lambda = 9.3 \pm 0.3 \mu m$, ce qui donne finalement une mesure de la célérité $c = 352 \pm 13 m/s$. Les mesures par réflexion nous donne $c = 325 \pm 8 m/s$. Quant à la formule fournie, elle donne une valeur de $c = 343.6 \pm 1.8 m/s$.

Nous remarquons que la mesure par longueur d'onde est cohérente avec la valeur théorique qui rentre dans les bornes de nos incertitudes. Cependant, la mesure par réflexion n'est pas en accord avec la mesure faite par les longueurs d'ondes. Cet écart est explicable par des conditions expérimentales qui ont changé entre les deux expériences, les fenêtres étant ouvertes à côté de notre banc de mesure, pouvant faire nettement chuter la température entre les deux mesures. Cependant, il serait pertinent de réaliser des mesures sur des distances d plus grandes avec un émetteur plus puissant pour réaliser un plus grand nombre de mesures dans des conditions stables, et pourrait permettre de réduire les incertitudes sur notre valeur.

2 Réflexion et transmission

2.1 Protocole expérimental

On place un premier récepteur à côté de l'émetteur et un autre à 20 centimètres. On place l'écran qu'on souhaite étudier entre l'émetteur et le deuxième récepteur, à 10 centimètres. On obtient l'amplitude de l'onde incidente en plaçant un récepteur à l'endroit où on place l'écran, à 10 centimètres en face de l'émetteur. On mesure les amplitudes grâce à un oscilloscope. Les incertitudes sur les amplitudes sont donc données par la précision à laquelle on peut régler l'oscilloscope.

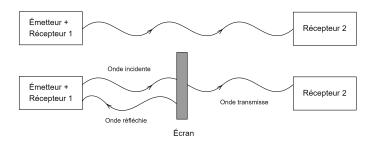


FIGURE 3 – (En haut) Schéma du montage expérimentale sans écran. (En bas) Schéma du montage expérimentale avec écran.

2.2 Résultats et interprétations

Nous obtenons les mesures suivantes pour chaque mousse et pour le cas sans mousse :

| Mousse | T | R | R+T |
|-------------|---------|---------|--------|
| 1 | 0.00098 | 0.27 | 0.27 |
| 2 | 0.20 | 0.0071 | 0.20 |
| 3 | 0.050 | 0.00030 | 0.050 |
| 4 | 0.0060 | 0.0024 | 0.0085 |
| Sans mousse | 0.34 | 0.031 | 0.37 |

FIGURE 4 – Tableau récapitulatif de l'ensemble des coefficients R, T, R + T

Les coefficients sont cohérents avec la nature des mousses, les mousses dures ayant des coefficients de réflexion plus haut, mais un faible coefficient de transmission alors que les mousses souples réflechissent moins mais transmettent plus en comparaison. Cependant, nous remarquons un écart majeur à la théorie avec un coefficient R+T loin de 1, ne rentrant clairement pas dans les incertitudes. Nous avons alors envisagé la possibilité d'une atténuation par l'air et la mousse. Pour cela, nous avons suivi le protocole suivant.

On mesure avec un récepteur collé à l'émetteur l'amplitude et l'on obtient V=1.7V. On insère ensuite la mousse 2 et on mesure la réflexion et la transmission de l'onde. Le récepteur en position de transmission reçoit V=1.5V et le récepteur en position de réflexion reçoit 40mV. Ce qui nous donne T=0.78 et $R=5.5\times 10^{-4}$, soit un $R+T\approx 0.78$.

Dans ce protocole, l'atténuation de l'air devrait être presque négligeable, laissant supposer qu'une part non négligeable de l'onde est absorbée par la mousse. Nous avons également positionné un récepteur en face de l'émetteur sans mousse intermédiaire, en éloignant progressivement le récepteur. Le manque de temps ne nous a pas permit de réaliser les mesures mais la chute de potentiel à mesure que la distance émetteur-récepteur augmente était considérable et pouvait également expliquer de tels coefficients R+T et suggère une erreur dans le modèle de transmission/réflexion. Nous avons mis en évidence la présence d'un coefficient d'absorption dû à la présence d'une mousse, et de l'atténuation de l'air, ce qui n'est pas pris en compte par le modèle.

3 Conclusion

Au cours de ce travail pratique, nous avons retrouvé la célérité d'une onde sonore dans des conditions standardes de température et pression prédite par la théorie malgré des incertitudes considérables. Cependant, la mesure par réflexion n'est pas concluante et n'entre pas en accord avec la théorie potentiellement par des variations de conditions d'expérimentations. Nous concluons également que le modèle de réflexion/transmission n'est pas en accord avec nos expériences, et que ce modèle néglige la nature des matériaux pouvant absorber/amortir des ondes de façon non négligeable, et que l'atténuation spatiale de l'onde n'est pas prise en compte. Pour améliorer le modèle il faudrait pouvoir proposer une loi décrivant l'amplitude de l'onde au cours de son déplacement dans un milieu pour pouvoir comparer le cas réel à la théorie.

Annexes

Démonstration de l'erreur sur l'approximation

On rappelle que d est la distance émetteur-écran, e l'écart entre émetteur et récepteur et h sera la distance réelle de l'aller.

$$h = \sqrt{d^2 + \frac{e^2}{4}} = d\sqrt{1 + \frac{e^2}{4d^2}} \tag{2}$$

La distance réelle est donc :

$$L = 2h = 2d\sqrt{1 + \frac{e^2}{4d^2}} \tag{3}$$

On pose que $e \ll d$ d'où :

$$L \approx 2d + \frac{1}{2} \frac{e^2}{4d^2} \tag{4}$$

Finalement, on peut déduire l'écart entre c_{reel} et c_{approx} :

$$c_{reel} = \frac{L}{\Delta t} = \frac{2d + \frac{1}{2} \frac{e^2}{4d^2}}{\Delta t} = c_{approx} + \frac{1}{2} \frac{e^2}{4d^2 \times \Delta t}$$
 (5)

Finalement, pour notre mesure où d est la plus basse (donc l'approximation est plus susceptible d'être fausse), on obtient avec $d = 30cm, e = 2.3cm, \Delta t = 1.880ms$:

$$\delta c = c_{reel} - c_{approx} = \frac{1}{2} \frac{e^2}{4d^2 \times \Delta t} = 0.4 \tag{6}$$