

24/04/2017

Soluzione del sistema lineare

$$\begin{array}{c} \text{A} \\ \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & -1 & 2 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & 2 & -1 & 2 \\ 0 & 5 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \end{array} \xrightarrow{\substack{2B-A \\ 2C-A}} \begin{array}{c} \text{B} \\ \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & -1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 5 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & -5 & 2 & -2 & 2 \\ 0 & 5 & -2 & 1 & 1 \end{array} \right) \end{array} \xrightarrow{D-2} \begin{array}{c} \text{C dipende da B} \\ \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & -1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 5 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \end{array} \right) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 7+2z \\ 5A+B \end{array} \left(\begin{array}{cccc|c} 5 & 0 & 4 & 0 & 7 \\ 0 & 5 & -2 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{A/5 \\ B/5}} \begin{array}{l} 4/5 \\ 1/5 \end{array} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 4/5 & 0 & 7/5 \\ 0 & 1 & -2/5 & 0 & 4/5 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 3 \end{array} \right)$$

$$\begin{cases} x + 4z = \frac{7}{5} \\ y - 2z = \frac{4}{5} \\ t = -3 \end{cases} \quad \begin{cases} x = \frac{7}{5} - 4z \\ y = \frac{4}{5} + 2z \\ t = -3 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Soluzione del sistema} \\ S = \left\{ \frac{7}{5} - 4z, \frac{4}{5} + 2z, z, -3 \right\} \\ \text{Base } W \\ W = \left\{ (0, 0, 0, 1), (1, 1, 1, 0) \right\} \end{array}$$

Il sistema è compatibile e ammette soluzioni:

$$\rho(A) = \rho(B) \quad \text{Il rango delle matrici dei coefficienti è uguale al rango delle matrici complete}$$

Esercizio 1

V spazio vettoriale su campo K , $S = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ vettori di V .
 S è linearmente indipendente se la combinazione lineare

$$h_1 v_1 + h_2 v_2 + h_3 v_3 + \dots + h_n v_n = 0 \quad \text{con } h_i \text{ scalari in } \mathbb{R}$$

e $h_1 = h_2 = \dots = h_n = 0$ è l'unica combinazione lineare il cui risultato sia il vettore nullo.

Un esempio di 3 vettori indipendenti in \mathbb{R}^4

$$V' = \{(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)\}$$

Esercizio 3

Un sottospazio di \mathbb{R}^4 generato da $u_1(1, 0, -1, 1)$, $u_2(1, 1, 2, 1)$
 $u_3(3, 1, 0, 3)$

u_3 dipende linearmente da u_2

una base di $U = \{u_1, u_2\}$
dimensione 2

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{B-A \\ C-2A}]{\rightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

5) $B = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -4 \end{pmatrix}$ è invertibile

$\det(B) = \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -4 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$ la matrice B è invertibile!

$\forall M \in M_{\mathbb{R}} \exists M^{-1} \mid M \cdot M^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

L'Id di $M_{\mathbb{R}}$ è
elemento neutro di $M_{\mathbb{R}}$

$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -3 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{B-A} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{A+3D} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 4 & -3 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{B=-B} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 4 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \end{array} \right)$

$B^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$

6)

$\det \begin{vmatrix} 1-t & -1 & 2 \\ 1 & 0-t & 1 \\ 0 & 1 & -1-t \end{vmatrix} = (1-t) \begin{vmatrix} -t & 1 \\ 1 & -1-t \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 1 & -1-t \end{vmatrix}$

Discriminante

$(1-t)(t^2+t-1-1-t+2) = 0$

radici del polinomio caratteristico

$t = 0 \vee t = 1$ equidistanza con $\lambda_{\text{max}} = 1$ ed $\in \mathbb{R}$

L'Autospazio $V(0)$ coincide con lo spazio delle soluzioni
del sistema omogeneo $(A - 0I)X = 0$ cioè il sistema

$\begin{cases} x - y + 2z = 0 \\ x = -z \\ y = z \end{cases} \quad \text{Sol} = \{(-z, z, z)\} \quad \text{con } \text{Sdx } W = \{(-1, 1, 1)\}$
dimensione delle Sdx = 1 $\text{ang}(0) = 1$

L'Autospazio $V(1)$ coincide con lo spazio delle soluzioni
del sistema omogeneo $(A - 1I)X = 0$

$\begin{cases} -y + 2z = 0 \\ x - y + z = 0 \\ y = 2z \end{cases} \quad \text{Sol } S = \{(z, 2z, z)\}$
 $\text{Sdx } W = \{(1, 2, 1)\}$

dimensione delle Sdx = 1 $\text{ang}(1) = 1$

\forall autovalore $\lambda \in \mathbb{R}$ la $m_{\lambda} = \text{ang} = 1$ Per tanto la matrice
è diagonalizzabile e una Sdx composta dagli autovettori di T è
 $L = \{(-1, 1, 1), (1, 2, 1)\}$