

## Лекция 4.2. Разреженные матрицы

В данной лекции описаны эффективные способы представления разреженных матриц.

### Разреженные матрицы

Матричные задачи часто используются при решении разреженных линейных алгебраических уравнений; разреженных обычных и обобщенных спектральных задач и т.п., причем, матрицы при этом могут быть достаточно большие ( $> 10^{10-20}$  элементов), а число ненулевых элементов при матрице порядка  $n$  может выражаться как:  $n^{1+g}$ , где  $g < 1$ .

При,  $g \leq 0.2$  или  $g \leq 0.5$ , считаем, что матрица разрежена.

Разреженность матрицы следует рассматривать только тогда, когда из ее разреженности имеет смысл извлекать выгоду при не обработке нулевых элементов.

Разреженную матрицу можно обрабатывать как плотную, и наоборот, плотную матрицу - как разреженную.

В обоих случаях получаются правильные числовые результаты, но вычислительные затраты растут.

Алгоритмы обработки разреженных матриц предусматривают действия только с ненулевыми элементами, т. о., число операций пропорционально числу ненулевых элементов. Отсюда следует, что имеет смысл хранить в памяти только ненулевые элементы.

### Ленточные матрицы

Матрица называется ленточной, если в квадратной матрице, все ненулевые элементы заключены внутри ленты, образованной диагоналями, параллельными главной диагонали, т. о.,

что  $a_{ij} = 0$ , если  $i > j + \beta$  и  $a_{k,k-\beta} \neq 0$

Или  $a_{k,k+\beta} \neq 0$  хотя бы для одного значения  $k$ . Здесь  $\beta$  - полуширина, а  $2 * \beta + 1$  - ширина ленты.

Если матрица симметрична, то достаточно хранить ее нижнюю или верхнюю полуленту, т. е.

$\beta$  элементов в каждой строке.

В этом случае используется Диагональная схема хранения симметричных матриц  
Она удобна, если  $\beta \ll n$

## Диагональная схема хранения симметричных матриц:

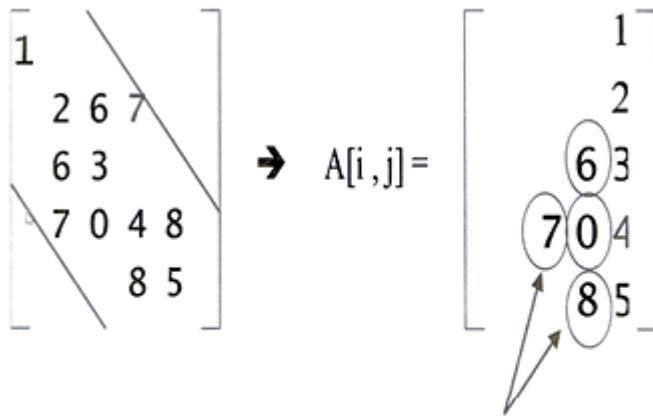


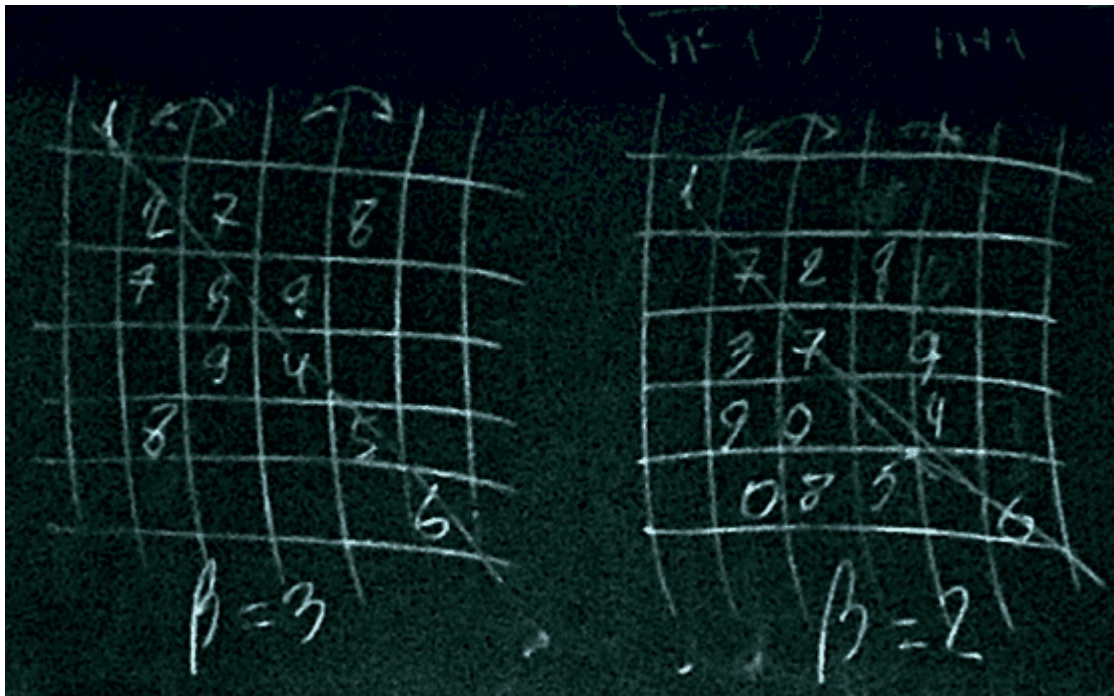
Рис.1. Элементы оболочки; Профиль = 4  
Диагональная схема удобна, если  $\beta \ll n$ .

### Важное свойство:

- ▶ ширина ленты зависит от порядка расположения строк и столбцов в ленточной матрице.
- ▶ Поэтому можно искать перестановки строк и столбцов, приводящие к уменьшению ширины ленты, что, в свою очередь, приводит к уменьшению запросов памяти и уменьшает работу.

## Профильная схема хранения симметричных матриц:

- ▶ Более эффективная и простая схема хранения симметричных матриц, кот. называется профильной (оболочечной) схемой или схемой переменной ленты. (1966г. Дженнингс)
- ▶ В этом случае, для каждой строки ширина ленты будет определяться:  $\beta_j = i - j_{\min(i)}$ ,
- ▶ где  $j_{\min(i)}$  - мин-ный столбцовый индекс строки  $i$ , для которой  $a_{ij} \neq 0$ , тогда полуширина ленты равна  $\max(\beta_i)$ .
- ▶ Оболочкой матрицы  $A$  будет множество элементов  $a_{ij}$ , для которых выполняется неравенство:  $0 < i - j < \beta_i$
- ▶ Профиль матрицы  $A$  - это число элементов в ее оболочке:
- ▶  $profile(A) = \sum_i^n \beta_i$



- При использовании схемы Дженнингса все элементы оболочки, упорядоченные по возрастанию  $j$  в строках, включая нули, хранятся в одномерном массиве, например, AN. При этом диагональный элемент строки помещается в ее конец. Длина массива AN равна сумме профиля и порядка матрицы A. Необходим еще массив указателей (номеров), например, IA, элементы кот. есть указатели (номера) расположения диагональных элементов в AN.
- Пример: (см. рис.1) Профиль матрицы равен 4, т.е., элементов всего 4,
- \plus диагональные (5).
- Итого 9 элементов.

• Если  $a_{11}$  – первый элемент в записи, тогда:

Позиция: 1 2 3 4 5 6 7 8 9

• AN: (1) (2) 6 (3) 7 0 (4) 8 (5)

диагональные элементы

• IA : 1 2 4 7 9 - позиции диагональных элементов в AN

- Т. о., элементы имеют последовательные, легко вычисляемые индексы столбцов.

- Если матрица не сильно разрежена, то объем доп. памяти при таком хранении будет > объема памяти при обычном хранении матрицы. Схема переменной она - статическая, т. к. включение нового элемента, лежащего вне оболочки, требует изменения всей структуры (если только не используются записи переменной длины).

## Связные схемы разреженного хранения

- При профильном хранении нули внутри ленты хранятся и + еще доп" память под IA (накладная). Можно предложить другую схему хранения, если нули рассеяны по всей матрице.
- Считаем, что матрица большая, то есть, в ней больше 1000 элементов.

Например,

$$A = \begin{bmatrix} & 3. & & \\ 4. & 7. & 8. & \\ & -5. & & 11. \\ & 1. & & \end{bmatrix}$$

- это портрет матрицы или шаблон нулей – не нулей

## Схема хранения матриц (Кнут 1968г.)

1. сами элементы в произвольном порядке  $a_{ij}$ ;
2. строчные индексы элементов (i);
3. столбцовые индексы элементов (j);
4. номер следующего ненулевого элемента строки;
5. номер следующего ненулевого элемента столбца;
6. указатель (номера эл-тов) для входа строк;
7. указатель (номера эл-тов) для входа столбцов;

Тогда для матрицы  $A$ , указанной выше, имеем:

1.  $AN =$ 

	1	2	3	4	5	6	7
	3.	4.	7.	8.	-5.	11.	1.

- элементы
2.  $I =$ 

	1	2	2	2	3	3	4
--	---	---	---	---	---	---	---

- их строки
3.  $J =$ 

	2	1	2	3	2	4	2
--	---	---	---	---	---	---	---

- их столбцы
4.  $NR =$ 

	0	3	4	0	6	0	0
--	---	---	---	---	---	---	---

- номер следующего элемента в строке (Next Row)
5.  $NC =$ 

	3	0	5	0	7	0	0
--	---	---	---	---	---	---	---

- номер след. элемента в столбце (Next Column)
6.  $JR =$ 

	1	2	5	7			
--	---	---	---	---	--	--	--

- номера элементов (в  $AN$ ), с которых начинается строка
7.  $JC =$ 

	2	1	4	6			
--	---	---	---	---	--	--	--

- номера элементов (в  $AN$ ), с которых начинается столбец