problema_DESIG

February 15, 2025

1 Problema da Designação

O **Problema da Designação** é um caso especial do **Problema de Transporte** em que o objetivo é atribuir um conjunto de tarefas a um conjunto de agentes (ou recursos), minimizando o custo total ou maximizando a eficiência da alocação. Esse problema aparece em diversas áreas, como planejamento de produção, alocação de trabalhadores e otimização de processos.

```
[2]: import cplex import networkx as nx import matplotlib.pyplot as plt import string
```

1.1 Leitura e e pré-processamento dos dados

Dado um conjunto de n agentes e um conjunto de n tarefas, queremos atribuir cada agente a exatamente uma tarefa, de forma a minimizar o custo total. O problema pode ser representado por uma **matriz de custos** $C = [c_{ij}]$, onde:

- c_{ij} representa o **custo** para o agente i executar a tarefa j.
- x_{ij} é uma variável de decisão, onde:

```
x_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{se o agente } i \text{ for designado à tarefa } j \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}
```

```
[3]: file = "in_desig.txt"

with open(file, 'r') as f:
    lines = f.readlines()
    lines = [line.strip() for line in lines]
    lines = list(filter(None, lines))

num_nodes, num_edges = map(int, lines[0].strip().split())

pessoas = []
  tarefas = []
  letras = string.ascii_uppercase # 'ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ'

for linha in lines[1:num_nodes+1]:
    node_id, tipo = map(int, linha.split())
```

```
if tipo == 0:
        pessoas.append(node_id)
    elif tipo == 1:
        tarefas.append(node_id)
costs = [[0 for _ in range(len(tarefas))] for _ in range(len(pessoas))]
for line in lines[num nodes+1:]:
    partes = line.split()
    if len(partes) >= 3:
        source, target, cost = int(partes[0]), int(partes[1]), int(partes[2])
        # Verifica se a origem é uma pessoa e o destino é uma tarefa
        if source in pessoas and target in tarefas:
            # Obtém o índice da pessoa e da tarefa na ordem definida
            i = pessoas.index(source)
            j = tarefas.index(target)
            costs[i][j] = cost
print("Pessoas:", pessoas)
print("Tarefas:", tarefas)
print("Matriz de Custos:")
for line in costs:
    print(" ".join(map(str, line)))
```

Pessoas: [0, 1, 2] Tarefas: [3, 4, 5] Matriz de Custos: 40 37 35 36 38 34 29 25 26

1.2 Visualização do Problema

```
[4]: G = nx.DiGraph()

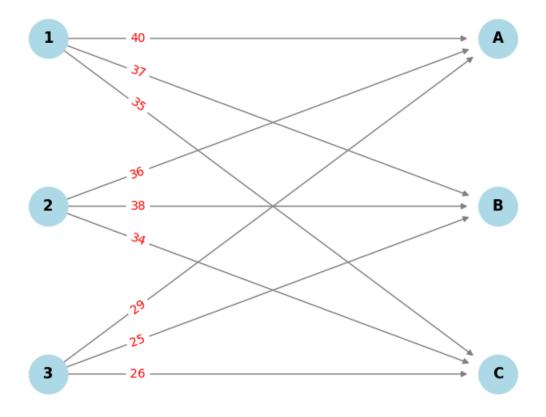
labels = {}

for idx, p in enumerate(pessoas):
    node_label = pessoas[idx] + 1
    G.add_node(p, bipartite=0, label=node_label)
    labels[p] = node_label

for idx, t in enumerate(tarefas):
    node_label = letras[idx]
    G.add_node(t, bipartite=1, label=node_label)
    labels[t] = node_label

for i, p in enumerate(pessoas):
    for j, t in enumerate(tarefas):
```

```
if costs[i][j] != 0:
            G.add_edge(p, t, weight=costs[i][j])
pos = \{\}
for idx, p in enumerate(pessoas):
    pos[p] = (0, -idx)
for idx, t in enumerate(tarefas):
    pos[t] = (1, -idx)
edge_labels = nx.get_edge_attributes(G, 'weight')
plt.figure(figsize=(8, 6))
nx.draw_networkx_nodes(G, pos, node_color='lightblue', node_size=1000)
nx.draw_networkx_labels(G, pos, labels=labels, font_size=12, font_weight='bold')
nx.draw_networkx_edges(
    G, pos,
    arrowstyle='-|>',
    arrowsize=10,
    min_target_margin = 25,
    edge_color='gray'
nx.draw_networkx_edge_labels(G, pos, edge_labels=edge_labels, font_color='red',_
 ⇔label_pos=0.8)
plt.axis('off')
plt.show()
```



1.3 Modelagem e Solução

O objetivo é minimizar o custo total da designação: $\min \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n c_{ij} \cdot x_{ij}$

Sujeito às restrições:

- 1. Cada agente executa apenas uma tarefa: $\textstyle\sum_{j=1}^n x_{ij}=1, \quad \forall i\in\{1,\dots,n\}$
- 2. Cada tarefa é atribuída a apenas um agente: $\textstyle\sum_{i=1}^n x_{ij}=1, \quad \forall j \in \{1,\dots,n\}$
- 3. Variáveis binárias (um agente só pode ser designado ou não): $x_{ij} \in \{0,1\}, \quad \forall i,j$

```
[5]: model = cplex.Cplex()
model.objective.set_sense(model.objective.sense.minimize)

n = len(pessoas)

variaveis = [f"x{i+1}{letras[j]}" for i in range(n) for j in range(n)]
num_variaveis = len(variaveis)
```

```
ub = [1.0] * num_variaveis
types = [model.variables.type.binary] * num_variaveis
# Função objetivo
objetivo = [costs[i][j] for i in range(n) for j in range(n)]
# Definir as variáveis: binárias (0 ou 1)
model.variables.add(names=variaveis, obj=objetivo, lb=lb, ub=ub, types=types)
# Cada pessoa é designado a exatamente uma tarefa
for i in range(n):
    indices = [f"x{i+1}{letras[j]}" for j in range(n)]
    coef = [1.0] * n
    model.linear_constraints.add(
        lin_expr=[cplex.SparsePair(ind=indices, val=coef)],
        senses=["E"],
        rhs=[1.0],
        names=[f"pessoa_{i}"]
    )
# Cada tarefa é designada a exatamente uma pessoa
for j in range(n):
    indices = [f"x{i+1}{letras[j]}" for i in range(n)]
    coef = [1.0] * n
    model.linear constraints.add(
        lin_expr=[cplex.SparsePair(ind=indices, val=coef)],
        senses=["E"],
        rhs=[1.0],
        names=[f"tarefa_{letras[j]}"]
    )
%time model.solve()
Version identifier: 22.1.0.0 | 2022-03-25 | 54982fbec
CPXPARAM_Read_DataCheck
Found incumbent of value 104.000000 after 0.00 sec. (0.00 ticks)
Found incumbent of value 99.000000 after 0.00 sec. (0.00 ticks)
Found incumbent of value 104.000000 after 0.00 sec. (0.00 ticks)
Found incumbent of value 99.000000 after 0.00 sec. (0.00 ticks)
Tried aggregator 1 time.
Reduced MIP has 6 rows, 9 columns, and 18 nonzeros.
Reduced MIP has 9 binaries, 0 generals, 0 SOSs, and 0 indicators.
Presolve time = 0.01 sec. (0.01 ticks)
Probing time = 0.00 \text{ sec.} (0.00 \text{ ticks})
```

lb = [0.0] * num_variaveis

Tried aggregator 1 time.

Reduced MIP has 6 rows, 9 columns, and 18 nonzeros.

Reduced MIP has 9 binaries, 0 generals, 0 SOSs, and 0 indicators.

```
Presolve time = 0.01 \text{ sec.} (0.01 \text{ ticks})
Probing time = 0.00 \text{ sec.} (0.00 \text{ ticks})
Clique table members: 6.
MIP emphasis: balance optimality and feasibility.
MIP search method: dynamic search.
Parallel mode: deterministic, using up to 4 threads.
Root relaxation solution time = 0.00 sec. (0.01 ticks)
        Nodes
                                                          Cuts/
   Node Left
                                                      Best Bound
                   Objective IInf Best Integer
                                                                     ItCnt
                                                                                Gap
      0+
                                           99.0000
                                                           0.0000
                                                                             100.00%
                                           96.0000
                                                                               0.00%
      0
            0
                    integral
                                  0
                                                         96.0000
                                                                          1
Elapsed time = 0.06 sec. (0.05 ticks, tree = 0.00 MB, solutions = 2)
Root node processing (before b&c):
  Real time
                               0.06 sec. (0.05 ticks)
Parallel b&c, 4 threads:
  Real time
                               0.00 sec. (0.00 ticks)
  Sync time (average)
                               0.00 sec.
                         =
  Wait time (average)
                               0.00 sec.
Total (root+branch&cut) = 0.06 \text{ sec.} (0.05 \text{ ticks})
CPU times: user 91.3 ms, sys: 11.4 ms, total: 103 ms
Wall time: 86.9 ms
```

1.4 Sumário dos resultados

```
[6]: print("Status da solução:", model.solution.get_status_string())
    print(f"Custo total: {model.solution.get_objective_value()}")
    assignment = {}
    sol_values = model.solution.get_values()
    for i in range(n):
        idx = i * n + j
        if sol_values[idx] > 0.5: # Considera 1 se > 0.5
            assignment[i] = j
            print(f"Pessoa {i+1} designada a tarefa {letras[j]}")

    model.write("./output/model_desig.lp")
    model.solution.write("./output/solution_desig.sol")

assignment
```

Status da solução: integer optimal solution Custo total: 96.0 Pessoa 1 designada a tarefa C Pessoa 2 designada a tarefa A

```
[6]: {0: 2, 1: 0, 2: 1}
[7]: G = nx.DiGraph()
     labels = {}
     for idx, p in enumerate(pessoas):
         node_label = pessoas[idx] + 1
         G.add_node(p, bipartite=0, label=node_label)
         labels[p] = node_label
     for idx, t in enumerate(tarefas):
         node_label = letras[idx]
         G.add_node(t, bipartite=1, label=node_label)
         labels[t] = node_label
     for i, p in enumerate(assignment):
         G.add_edge(pessoas[i], tarefas[assignment[p]],__
      ⇒weight=costs[i][assignment[p]])
     pos = \{\}
     for idx, p in enumerate(pessoas):
         pos[p] = (0, -idx)
     for idx, t in enumerate(tarefas):
         pos[t] = (1, -idx)
     edge_labels = nx.get_edge_attributes(G, 'weight')
     plt.figure(figsize=(8, 6))
     nx.draw_networkx_nodes(G, pos, node_color='lightblue', node_size=1000)
     nx.draw_networkx_labels(G, pos, labels=labels, font_size=12, font_weight='bold')
     nx.draw_networkx_edges(
         G, pos,
         arrowstyle='-|>',
         arrowsize=10,
         min_target_margin = 25,
         edge_color='gray'
     nx.draw_networkx_edge_labels(G, pos, edge_labels=edge_labels, font_color='red',_
      ⇔label_pos=0.8)
     plt.axis('off')
     plt.show()
```

