PREBROJAVANJEOBJEKATANA POKRETNOJ TRACI

Loreana Oluić, Nemanja Milutinović I Dušan Antić Fakultet tehničkih nauka, Novi Sad

Uvod

prebrojavanjem Detekciiom možemo omoqućiti objekata vođenie preciznih statistika o prodaji koje bi pomogle u daljoj organizaciji rada marketa.

Skup podataka

Za potrebe treniranja neuronske mreže koristili smo slike namirnica banana, jabuka, sendviča, sargarepe i flaše) koje smo pronašli na internetu i ručno labelirali. Za našu mrežu koristili smo ukupno 177 slika koje smo podelili u trening I testni skup

Trening skup: 160 slika (90 %) Testni skup: 17 slika (10 %)

OLO je algoritam koji koristi nouronsku mrežu bi pružio da moqućnost detekcije objekata realnom vremenu. Algoritam je popularan zbog svoje brzine i preciznosti. Koristi se za razne primene od detekcije saobraćajnih signala, ljudi, životinja... Dva osnovna pitanja u detekciji objekata su:

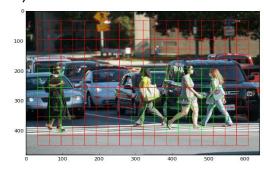
1) Sta je objekat

2) Gdje je objekat Detekcija objekata u YOLO se radi kao problem regresije daje verovatnocu klase detektovanih slika. Glavne karakteristike algoritma brzina. velika preciznost I sposobnost

učenja.

Yolo (you only look once)

Algoritam radi prateći tri tehnike: 1)Rezidualni blokovi



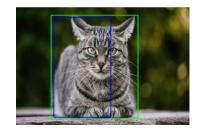
podeljena u mrežu gdje je ćeliia svaka iste dimenzije. Svaka ćelija će detektovati objekat koji se pojavljuje u njoj.

2) Bounding box regresija Bounding box je kontura koja ograničava obiekat na slici. Sadrži širinu, visinu, klasu i centar konture





3) Intersection over union YOLO koristi IOU da bi napravio okvir oko objekta slici. Svaka ćelija predviđa okvir i postotak sigurnosti u predviđanje, YOLO se trudi da predvidjeni okvir i stvarni okvir budu iednaki.



Rezultati

Računanje MAP (mean average precision)

Yolov3 custom:

class_id = 0, name = Banana, ap = 87.50% class_id = 1, name = Apple, ap = 99.35% (TP = 13, FP = 0) (TP = 12, FP = 0) class_id = 2, name = Sandwich, ap = 100.00% class_id = 3, name = Carrot, ap = 95.24% (TP = 6, FP = 1)class_id = 4, name = Bottle, ap = 91.60% (TP = 13, FP = 1)

for conf_thresh = 0.25, precision = 0.94, recall = 0.85, F1-score = 0.96 for conf_thresh = 0.25, TP = 47, FP = 3, FN = 8, average IOU = 73.79 %

Yolov3:

detections_count = 383, unique_truth_count = 55 class id = 0, name = Banana, ap = 76.75% (TP = 2, FP = 0)class id = 1, name = Apple, ap = 74.46% (TP = 8, FP = 2)class_id = 2, name = Sandwich, ap = 31.63% (TP = 4, FP = 4)class id = 3, name = Carrot, ap = 54.59% (TP = 2, FP = 1)(TP = 4, FP = 1)class id = 4, name = Bottle, ap = 46.13%

for conf_thresh = 0.25, precision = 0.71, recall = 0.36, F1-score = 0.48 for conf thresh = 0.25, TP = 20, FP = 8, FN = 35, average IoU = 47.42 %

Yolov3-tiny:

detections count = 376, unique truth count = 55 class id = 0, name = Banana, ap = 7.57% (TP = 0, FP = 1)class id = 1, name = Apple, ap = 37.59% class id = 2, name = Sandwich, ap = 13.61% (TP = 3, FP = 14)class_id = 3, name = Carrot, ap = 2.38% (TP = 8, FP = 0)class id = 4, name = Bottle, ap = 2.81%

for conf_thresh = 0.25, precision = 0.31, recall = 0.18, F1-score = 0.23 for conf_thresh = 0.25, TP = 10, FP = 22, FN = 45, average IoU = 19.29 %

Upoređivanjem rezultata dobijenih različitim algoritmima uviđamo da smo najbolje rezultate dobili primjenom našeg prilagođenog. Dok je najlošije rezultate dao tiny algoritamšto je bilo i očekivano