

へよる機 Artificial Intelligence

主讲:相明

西安交通大学电信学院计算机系

E_mail: mxiang@mail.xjtu.edu.cn



4.5 模糊推理

- 4.5.1: 模糊理论
 - 1. 模糊集

定义4.4 设U是论域, μ A是把任意u \in U映射为[0, 1]上某个值的函数,即

 $\mu_A: U \rightarrow [0,1]$

则:

μA是定义在U上的一个隶属函数。

A ={ μ A(u), u∈U}称为U上的一个模糊集。

µA(U)称为u对模糊集A的隶属度。

HA称为模糊集A的隶属函数。

若论域离散且有限,则模糊集A可表示为:

$$A = \{\mu_A(u_1), \mu_A(u_2), \dots, \mu_A(u_n)\}$$

也可写为:

$$A = \mu_{A}(u_{1})/u_{1} + \mu_{A}(u_{2})/u_{2} + \dots + \mu_{A}(u_{n})/u_{n}$$

$$A = \sum_{i=1}^{n} \mu_{A}(u_{i})/u_{i}, 或者A = \bigcup_{i=1}^{n} \mu_{A}(u_{i})/u_{i}$$

或者:

$$A = \{ \mu_{A}(u_{1})/u_{1}, \mu_{A}(u_{2})/u_{2}, ..., \mu_{A}(u_{n})/u_{n} \}$$

$$A = \{ (\mu_{A}(u_{1}), u_{1}), (\mu_{A}(u_{2}), u_{2}), ..., (\mu_{A}(u_{n}), u_{n}) \}$$

隶属度为0的元素可以不写。

例如,在论域U={0,1,2,3,4,5,6,7,8,9}上,以下形式都可以用来表示模糊集"大":

大={0, 0.2, 0.3, 0.4, 0.5, 0.6, 0.7, 0.8, 0.9, 1}

大=0/0+0.2/1+0.3/2+0.4/3+0.5/4+0.6/5 +0.7/6+0.8/7+0.9/8+1/9

大={0/0, 0.2/1, 0.3/2, 0.4/3, 0.5/4, 0.6/5, 0.7/6, 0.8/7, 0.9/8, 1/9}

大={0.2/1, 0.3/2, 0.4/3, 0.5/4, 0.6/5, 0.7/6, 0.8/7, 0.9/8, 1/9}

◆无论论域U有限还是无限,离散还是连续, 扎德用如下记号作为模糊集A的一般表示 形式:

$$A = \int_{u \in U} \mu_A(u) / u$$

◆U上的全体模糊集记为:

$$\mathcal{F}(\mathbf{U}) = \{ \mathbf{A} | \mu_{\mathbf{A}} : \mathbf{U} \rightarrow [0, 1] \}$$

或

$$F(\mathbf{U}) = \{ \mu_{\mathbf{A}} | \mu_{\mathbf{A}} : \mathbf{U} \rightarrow [0,1] \}$$

2. 模糊集的运算: 主要有包含、交、并、补等等。

定义4.5 设A,B $\in \mathfrak{F}(U)$,若对任意 $u \in U$,都有 $\mu_B(u) \leq \mu_A(u)$

成立,则称A包含B,记为 $B \subseteq A$ 。

定义4.6 设A, $B \in \mathfrak{F}(U)$,分别称 $A \cup B$ 和 $A \cap B$ 为A = B的并集和交集,称 $\neg A$ 为A的补集或者余集。它们的隶属函数分别为:

 $A \cup B : \mu_{A \cup B}(u) = \max\{\mu_A(u), \mu_B(u)\} = \mu_A(u) \vee \mu_B(u)$

 $A \cap B: \mu_{A \cap B}(u) = \min\{\mu_A(u), \mu_B(u)\} = \mu_A(u) \wedge \mu_B(u)$

 $\neg A: \mu_{\neg A}(u) = 1 - \mu_{A}(u)$

3.模糊关系

◆ 定义4.7 设A_i是U_i(i=1,2,...,n)上的模糊集,则称

$$A_1 \times A_2 \times \cdots \times A_n = \int_{U_1 \times U_2 \times \cdots \times U_n} (\mu_{A_1}(u_1) \wedge \mu_{A_2}(u_2) \wedge \cdots \wedge \mu_{A_n}(u_n)) / (u_1, u_2, \cdots, u_n)$$

为A₁,A₂,…,A_n的笛卡儿乘积,它是U₁×U₂×…×U_n上的一个模糊集。

◆ 定义4.8 在 $U_1 \times U_2 \times ... \times U_n$ 上一个n元模糊关系R是指以 $U_1 \times U_2 \times ... \times U_n$ 为论域的一个模糊集,记为

$$R = \int_{U_1 \times U_2 \times \cdots \times U_n} \mu_R(u_1, u_2, \cdots, u_n) / (u_1, u_2, \cdots, u_n)$$

◆ 当U和V都是有限论域时,其模糊关系R可用一个矩阵 表示。

$$U = \{u_1, u_2, ..., u_m\}$$

$$V = \{v_1, v_2, ..., v_n\}$$

则U×V上的模糊关系可以表示为

$$R = \begin{bmatrix} \mu_{R}(u_{1}, v_{1}) & \mu_{R}(u_{1}, v_{2}) & \cdots & \mu_{R}(u_{1}, v_{n}) \\ \mu_{R}(u_{2}, v_{1}) & \mu_{R}(u_{2}, v_{2}) & \cdots & \mu_{R}(u_{2}, v_{n}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mu_{R}(u_{m}, v_{1}) & \mu_{R}(u_{m}, v_{2}) & \cdots & \mu_{R}(u_{m}, v_{n}) \end{bmatrix}$$

例 设 $U=V=\{u_1,u_2,u_3\}$,R是"信任关系",则可有

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0.3 & 0.8 \\ 0.9 & 1 & 0.6 \\ 0.7 & 0.5 & 1 \end{bmatrix}$$

定义4.9 设 R_1 与 R_2 分别是 $U\times V$ 与 $V\times W$ 上的两个模糊关系,则 R_1 与 R_2 的合成是指 $U\times W$ 上的一个模糊关系,记为 R_1 ° R_2

其隶属函数为

$$\mu_{R_1 \circ R_2}(u, w) = \bigvee \{ \mu_{R_1}(u, v) \land \mu_{R_2}(v, w) \}$$

$$\mu_{R_1 \circ R_2}(u, w) = \bigvee \{ \mu_{R_1}(u, v) \land \mu_{R_2}(v, w) : v \in V \}$$

例 设有两个模糊关系

$$R_{1} = \begin{bmatrix} 0.4 & 0.5 & 0.1 \\ 0.2 & 0.6 & 0.2 \\ 0.5 & 0.3 & 0.2 \end{bmatrix} \quad R_{2} = \begin{bmatrix} 0.2 & 0.8 \\ 0.4 & 0.6 \\ 0.6 & 0.4 \end{bmatrix}$$

则
$$R_1$$
与 R_2 的合成是

$$R = R_1 \circ R_2 = \begin{bmatrix} 0.4 & 0.5 \\ 0.4 & 0.6 \\ 0.3 & 0.5 \end{bmatrix}$$

合成法则类似与矩阵乘法。

(0.20.40.1)

4. 模糊逻辑

◆含有模糊概念、模糊数据的语句称为模糊命 题。它的一般表示形式为:

x is A

其中, A是一个模糊概念, 用相应的模糊集及 隶属函数表示; x用以指代所论述的对象。 例如,

张三 is 年轻的 此时x为"张三", "年轻的"即模糊集A。 5. 模糊匹配:

(1) 模糊产生式规则的一般形式是:

IF E THEN H

其中, E是用模糊命题表示的模糊条件; H是用模糊命题表示的模糊结论; 因此模糊产生式规则可具体表示为:

IF x is A THEN y is B

(2) 推理中所用的证据也用模糊命题表示,一般形式为

x is A'

(3) 模糊推理要解决的问题:证据与知识的条件是否匹配:如果匹配,如何利用模糊规则及证据推出结论。

◆ 在模糊推理中,知识前提条件中的A与证据中的A′不一定完全相同,因此首先必须考虑匹配问题。例如:

IF x is 小 THEN y is 大 x is 较小

▼ 两个模糊集或模糊概念的相似程度称为匹配度。常用的计算匹配度的方法主要有贴近度、语义距离及相似度等。

(1) 贴近度

设A与B分别是论域U={u₁,u₂,...,u_n}上的两个模糊集,则它们的贴近度定义为:

$$(A,B) = [A \cdot B + (1 - A \odot B)] / 2$$

其中

$$A \bullet B = \bigvee_{U} (\mu_{A}(u_{i}) \wedge \mu_{B}(u_{i}))$$

$$A \odot B = \bigwedge_{U} (\mu_{A}(u_{i}) \vee \mu_{B}(u_{i}))$$

(2) 语义距离

海明距离

$$d(A,B) = \frac{1}{n} \times \sum_{i=1}^{n} |\mu_{A}(u_{i}) - \mu_{B}(u_{i})|$$

$$d(A,B) = \frac{1}{b-a} \int_a^b |\mu_A(u) - \mu_B(u)| du$$

欧几里得距离

$$d(A,B) = \frac{1}{\sqrt{n}} \times \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (\mu_{A}(u_{i}) - \mu_{B}(u_{i}))^{2}}$$

明可夫斯基距离

$$d(A,B) = \left[\frac{1}{n} \times \sum_{i=1}^{n} |\mu_{A}(u_{i}) - \mu_{B}(u_{i})|^{\frac{q-1}{q}}, \quad q \ge 1\right]$$

切比雪夫距离

$$d(A,B) = \max_{1 \le i \le n} | \mu_A(u_i) - \mu_B(u_i) |$$

匹配度为: 1-d(A,B)

(3) 相似度

最大最小法

$$r(A,B) = \frac{\sum_{i=1}^{n} \min\{\mu_{A}(u_{i}), \mu_{B}(u_{i})\}}{\sum_{i=1}^{n} \max\{\mu_{A}(u_{i}), \mu_{B}(u_{i})\}}$$

算术平均法

$$r(A,B) = \frac{\sum_{i=1}^{n} \min\{\mu_{A}(u_{i}), \mu_{B}(u_{i})\}}{\frac{1}{2} \times \sum_{i=1}^{n} (\mu_{A}(u_{i}) + \mu_{B}(u_{i}))}$$

几何平均最小法

$$r(A,B) = \frac{\sum_{i=1}^{n} \min\{\mu_{A}(u_{i}), \mu_{B}(u_{i})\}}{\sum_{i=1}^{n} \sqrt{\mu_{A}(u_{i}) \times \mu_{B}(u_{i})}}$$

复合条件的模糊匹配

(1) 分别计算出每一个子条件与其证据的匹配度 例如对复合条件

 $E=x_1$ is A_1 AND x_2 is A_2 AND x_3 is A_3

及相应证据E':

 X_1 is A'_1 , X_2 is A'_2 , X_3 is A'_3

分别算出 A_i 与 A'_i 的匹配度 δ_{match} (A_i , A'_i),i=1,2,3。

(2) 求出整个前提条件与证据的总匹配度。常用的方法有"取极小"和"相乘"等。

 $\delta_{\text{match}}(\mathsf{E},\mathsf{E}') = \min\{\delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_1,\mathsf{A}'_1),\delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_2,\mathsf{A}'_2),\delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_3,\mathsf{A}'_3)\}$ $\delta_{\text{match}}(\mathsf{E},\mathsf{E}') = \delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_1,\mathsf{A}'_1) \times \delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_2,\mathsf{A}'_2) \times \delta_{\text{match}}(\mathsf{A}_3,\mathsf{A}'_3)$

(3) 检查总匹配度是否满足阈值条件,如果满足就可以匹配,否则为不可匹配。

6. 模糊推理的基本模式

(1) 模糊假言推理

知识: IF x is A THEN y is B

证据: x is A'

结论:

y is B'

对于复合条件有:

知识: IF x₁ is A₁ AND x₂ is A₂ AND...AND x_n is A_n THEN y is B

证据: x_1 is A'_1 , x_2 is A'_2 , ..., x_n is A'_n

结论:

y is B'

(2) 模糊拒取式推理

知识: IF x is A THEN y is B

证据: y is B'

结论: x is A'

(3) 模糊推理方法:

我们主要讨论扎德等人的方法。这种方法的基本思想是:首先由模糊知识

IF x is A THEN y is B

求出A与B之间的模糊关系R; 然后再通过R与相应证据的合成 求出模糊结论。

4.5.2 简单模糊推理

◆知识中只含有简单条件,且不带可信度因子的模糊推理称 为简单模糊推理。

◆ 推理方法: 对于知识

IF x is A THEN y is B

首先构造出A与B之间的模糊关系R,然后通过R与证据的合成求出结论。

如果已知证据是

x is A'

且A与A'可以模糊匹配,则通过下述合成运算求取B':

B'=A'∘R

如果已知证据是

y is B'

且B与B'可以模糊匹配,则通过下述合成运算求出A':

A'=RoB'

构造模糊关系R的方法

1. 扎德方法

• 扎德提出了两种方法:一种称为条件命题的极大极小规则; 另一种称为条件命题的算术规则,由它们获得的模糊关系 分别记为R_m和R_a。

设 $A \in \mathfrak{F}(U)$, $B \in \mathfrak{F}(V)$, 其表示分别为

$$A = \int_{U} \mu_{A}(u)/u \quad , B = \int_{V} \mu_{B}(u)/u$$

且用×,U,∩,¬,⊕分别表示模糊集的笛卡儿乘积、并、交、补及有界和运算,则扎德把R_m和R_a分别定义为:

$$R_{m} = (A \times B) \cup (\neg A \times V) = \int_{U \times V} (\mu_{A}(u) \wedge \mu_{B}(v)) \vee (1 - \mu_{A}(u)) / (u, v)$$

$$R_a = (\neg A \times V) \oplus (U \times B) = \int_{U \times V} 1 \wedge (1 - \mu_A(u) + \mu_B(v)) / (u, v)$$

IF x is A THEN y is B

对于模糊假言推理,若已知证据为 x is A'

则:

B'_m=A'∘R_m
B'_a=A'∘R_a
对于模糊拒取式推理,若已知证据为
y is B'

则:

$$A'_m = R_m \circ B'$$

 $A'_a = R_a \circ B'$

例设U=V={1,2,3,4,5}, A=1/1+0.5/2, B=0.4/3+0.6/4+1/5 并设模糊知识及模糊证据分别为:

IF x is A THEN y is B x is A'

其中, A'的模糊集为: A'=1/1+0.4/2+0.2/3

则由模糊知识可分别得到R_m与R_a:

IF x is A THEN y is B

若已知证据为:y is B',且B'=0.2/1+0.4/2+0.6/3+0.5/4+0.3/5,则:

 $A'_a = R_a \circ B' = \{0.5, 0.6, 0.6, 0.6, 0.6\}$

2. Mamdani方法

IF x is A THEN y is B

$$R_c = A \times B = \int_{U \times V} \mu_A(u) \wedge \mu_B(v) / (u, v)$$

对于模糊假言推理,

对于模糊拒取式推理,

$$B'_c = A' \circ R_c$$

$$A'_c = R_c \circ B'$$

3. Mizumoto方法

◆提出了一组构造模糊关系的方法,分别记为R_s,R_g,R_{sg},R_{gs}, R_{aq},R_{ss}等等。其定义分别为:

$$R_{s} = A \times V \Longrightarrow U \times B = \int_{U \times V} [\mu_{A}(u) \xrightarrow{s} \mu_{B}(v)] / (u, v)$$

$$\mu_{A}(u) \xrightarrow{s} \mu_{B}(v) = \begin{cases} 1, \mu_{A}(u) \leq \mu_{B}(v) \\ 0, \mu_{A}(u) > \mu_{B}(v) \end{cases}$$

$$R_{g} = A \times V \Longrightarrow U \times B = \int_{U \times V} [\mu_{A}(u) \xrightarrow{g} \mu_{B}(v)] / (u, v)$$

$$\mu_{A}(u) \xrightarrow{g} \mu_{B}(v) = \begin{cases} 1, \mu_{A}(u) \leq \mu_{B}(v) \\ \mu_{B}(v), \mu_{A}(u) > \mu_{B}(v) \end{cases}$$

模糊知识: IF x is A THEN y is B

模糊证据: x is A'

其中, A'的模糊集为: A'=1/1+0.4/2+0.2/3

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ R_s & = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}, R_g & = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0.4 & 0.6 & 1 \\ 0 & 0 & 0.4 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

B'_s=A' \circ R_s={0.2,0.2,0.2,0.4,1} B'_q=A' \circ R_q={0.2,0.2,0.4,0.6,1} 4. 各种模糊关系的性能分析

比较模糊关系性能所依据的基本原则:

原则1:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: x is A

结论: y is B

原则2:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: x is very A

结论: y is very B y is B

原则3:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: x is more or less A

结论: y is more or less B

y is B

原则4:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: x is not A

结论:
y is unknown
y is not B

以上原则是针对模糊假言推理的。

各种模糊关系的性能分析(3)

原则5:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: y is not B

结论:

x is not A

(该结论必须满足)

原则6:

知识: IF x is A THEN y is B

证据:

y is not very B

结论:

x is not very A

各种模糊关系的性能分析(4)

原则7:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: y is not more or less B

结论: x is not more or less A

原则8:

知识: IF x is A THEN y is B

证据: y is B

结论: x is unknown

x is A

模糊关系评测实例

设U=V={1,2,3,4,5,6,7,8,9,10}

A=1/1+0.8/2+0.6/3+0.4/4+0.2/5 (小)

B=0.2/4+0.4/5+0.6/6+0.8/7+1/8+1/9+1/10 (大)

	$\begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$	0	0	0.2	0.4	0.6	0.8	1	1	1
$R_m =$	0.2	0.2	0.2	0.2	0.4	0.6	0.8	0.8	0.8	0.8
	0.4	0.4	0.4	0.4	0.4	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6
	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6	0.6
	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8
	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

	$\lceil 0 \rceil$	0	0	0	0	0	0	1	1	1	
,	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	
	0	0	0	0	0	1	0.2	0	0	0	
	0	0	0	0	1	0.4	0.2	0	0	0	
R -	0	0	0	1	0.6	0.4	0.2	0	0	0	
N_{sg} –	1	1	1	0.8	0.6	0.4	0.2	0	0	0	
	1	1	1	0.8	0.6	0.4	0.2	0	0	0	~
	1	1	1	0.8	0.6	0.4	0.2	0	0	0	~
	1	1	1	0.8	0.6	0.4	0.2	0	0	0	~
		1	1	0.8	0.6	0.4	0.2	0	0	0	

	$\lceil 0 \rceil$	0	0	0	0	0	0	1	1	17
	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0
	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0
D _	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
$R_{ss} =$	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0
	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0
	11	1	1	0	0	0	0	0	0	0
	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0
		1	1	0	0	0	0	0	0	$\begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$

根据基本概念扩充法,由A可得: very $A = \int_{U} \mu_A^2(u)/u$ ={1,0.64,0.36,0.16,0.04,0,0,0,0,0,0} more or less $A = \int_{U} \mu_A^{0.5}(u)/u$ ={1,0.89,0.77,0.63,0.45,0,0,0,0,0} not $A = \int_{U} 1 - \mu_A(u) / u$ $=\{0,0.2,0.4,0.6,0.8,1,1,1,1,1,1\}$ not very $A = \int_U 1 - \mu_A^2(u)/u$ ={0,0.36,0.64,0.84,0.96,1,1,1,1,1} not more or less $A = \int_{U} 1 - \mu_A^{0.5}(u)/u$ $=\{0,0.11,0.23,0.37,0.55,1,1,1,1,1,1\}$

```
山由B可得:
  very B= \int_{V} \mu_B^2(v)/v
  ={0,0,0,0.04,0.16,0.36,0.64,1,1,1}
  more or less B = \int_{V} \mu_B^{0.5}(v)/v
  ={0,0,0,0.45,0.63,0.77,0.89,1,1,1}
  not B= \int_{V} 1 - \mu_B(v)/v
  ={1,1,1,0.8,0.6,0.4,0.2,0,0,0}
  not very B = \int_{V} 1 - \mu_B^2(v)/v
  ={1,1,1,0.96,0.84,0.64,0.36,0,0,0}
  not more or less B = \int_{V} 1 - \mu_B^{0.5}(v)/v
  ={1,1,1,0.55,0.37,0.23,0.11,0,0,0}
```

各种模糊关系符合推理原则情况一览表

原则	*	В'	R _m	R _a	R _c	R _s	R_g	R _{sg}	R _{gg}	R_{gs}	R _{ss}	R _b	$R_{ riangle}$	R▲	R _*	R _#	R_\square
1	A	В			V	V	V	٧	V	V	V						×
2	Very A	Very B				V		V			V						×
	Very A	В			٧		٧		٧	٧							×
3	more or less A	More or less B				٧	٧	V		V	V						×
	More or less A	В			V												X
4	Not A	Unknown	٧	V		٧	٧					V	V	V	V	V	V
	Not A	Not B						V	V	V	V						×
5	Not A	Not B				V		V			V						×
6	Not very A	Not very B				٧		V			V						X
7	Not more or less A	Not more or less B				V		V			V						×
8	Unknown	В		٧		٧	V					٧	V	V	V	V	V
	A	В	×		V					V	V						×

4.5.3 模糊三段论推理

R1: IF x is A THEN y is B

R2: IF y is B THEN z is C

R3: IF x is A THEN z is C

其中A、B、C分别是论域U、V、W上的模糊集。

设R(A,B),R(B,C)与R(A,C)分别是根据上述模糊知识得到的

模糊关系,它们分别定义在U×V,V×W,U×W上,如果

 $R(A,B)\circ R(B,C)=R(A,C)$

则称模糊三段论成立(即模糊关系R满足三段论)。

B'= A' \circ R(A,B), C'=B' \circ R(B,C)= A' \circ R(A,B) \circ R(B,C)= A' \circ R(A,C)

满足模糊三段论的模糊关系

◆ 在前面讨论的15种模糊关系中,有一些能满足模糊三段论, 有一些不能满足。

C=0.09/3+0.49/4+1/5

对R_m由R1, R2, R3分别得到:

显然, $R_m(A,B)\circ R_m(B,C)\neq R_m(A,C)$ 。 这说明 R_m 不满足模糊三段论。

显然, $R_g(A,B)\circ R_g(B,C)=R_g(A,C)$ 这说明 R_g 满足模糊三段论。

各种模糊关系满足模糊三段论情况

模糊关系	R _m	R_a	R_c	R_s	R_g	R_{sg}	R_{gg}	R_{gs}	R _{ss}	R_b	\mathbf{R}_{\triangle}	R ₄	R _*	R _#	R _□	
模糊三段论	X	X	V	٧	٧	٧	٧	٧	٧	X	X	×	X	×	٧	

表中, "v"表示满足, "×"表示不满足。

4.5.4 多维模糊推理

◆ 多维模糊推理是指知识的前提条件是复合条件的一类推理。 其一般模式为:

知识: IF x₁ is A₁ AND x₂ is A₂ AND...AND x_n is A_n THEN y is B

证据: x_1 is A'_1 x_2 is A'_2 ... x_n is A'_n

结论: y is B'

其中, A_i , A'_i $\in \mathfrak{F}(U_i)$; B_i B' $\in \mathfrak{F}(V)$; U_i 及V 是论域,i=1,2,...,n。

对于多维模糊推理,目前主要有三种处理方法。

1. 扎德方法 (U_i=U)

该方法的基本思想是:

- (1)求出A₁,A₂,...,A_n的交集,并记为A。
- (2)求出A与B之间的模糊关系R(A,B),也可记为R(A₁,A₂,...,A_n,B)。
- (3)求出证据中A'₁,A'₂,...,A'_n的交集,并记为A'。
- (4)由A'与R(A,B)的合成求出B'。(该方法要求A,定义在相同的论域)

多维模糊推理举例

例 设U=V=W={1,2,3,4,5} $A_1 = \{1,0.6,0,0,0\}, A_2 = \{0,1,0.5,0,0\}, B = \{0,0,1,0.8,0\}$ $A'_1 = \{0.8, 0.5, 0, 0, 0\}, A'_2 = \{0, 0.9, 0.5, 0, 0\}$ 由此可得: $A_1 \cap A_2 = \{0,0.6,0,0,0\}, A_1 \cap A_2 = \{0,0.5,0,0,0\}$ 0.4 0.4 1 1 0.4 $R_a(A_1, A_2, B) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

$$B'_a = (A'_1 \cap A'_2) \circ R_a(A_1, A_2, B) = \{0.4, 0.4, 0.5, 0.5, 0.4\}$$

2. 祖卡莫托(Tsukamoto)方法

知识: IF x₁ is A₁ AND x₂ is A₂ AND...AND x_n is A_n THEN y is B

证据: X_1 is A'_1 X_2 is A'_2 ... X_n is A'_n

结论: y is B'

- (1) 首先构造各个子条件与结论之间的模糊关系 R(A_i,B),i=1,2,...,n
- (2) 根据复合条件中的每一个子条件求出相应的B'_i. B'_i=A'_i∘R(A_i,B),i=1,2,...,n
- (3) 对各B'_i取交集,从而得到B': B'=B'₁∩B'₂∩…∩B'_n
- 3. 苏更诺(Sugeno)方法

4.5.5 多重模糊推理

● 所谓多重模糊推理,一般是指知识具有如下表示形式的一种推理:

IF $x \text{ is } A_1 \text{ THEN}$ $y \text{ is } B_1 \text{ ELSE}$

IF $x ext{ is } A_2 ext{ THEN}$ $y ext{ is } B_2 ext{ ELSE}$

IF $x \text{ is } A_n \text{ THEN}$ $y \text{ is } B_n$ 其中, $A_i \in \mathfrak{F}(U), B_i \in \mathfrak{F}(V), i=1,2,...,n$ 。

这里只讨论它的一种简单形式:

IF x is A THEN y is B ELSE y is C 其中A $\in \mathfrak{F}(U)$,B,C $\in \mathfrak{F}(V)$ 。

知识: IF x is A THEN y is B ELSE y is C

证据 x is A'

结论: y is D

其中A, A'∈𝐉(U); B,C,D∈𝐉(V)。

推理方法:通过A、B、C构造U×V上的一个模糊关系R,然后,通过A'与R的合成得到结论D,即

D=A'∘R

多重模糊推理中的模糊关系

$$R'_{m} = (A \times B) \cup (\neg A \times C)$$

$$= \int_{U \times V} [\mu_{A}(u) \wedge \mu_{B}(v)] \vee [(1 - \mu_{A}(u)) \wedge \mu_{C}(v)] / (u, v)$$

$$R'_{a} = (\neg A \times V \oplus U \times B) \cap (A \times V \oplus U \times C)$$

$$= \int_{U \times V} 1 \wedge [1 - \mu_{A}(u) + \mu_{B}(v)] \wedge [\mu_{A}(u) + \mu_{C}(v)] / (u, v)$$

$$R'_{gg} = [A \times V \underset{g}{\Rightarrow} U \times B] \cap [\neg A \times V \underset{g}{\Rightarrow} U \times C]$$
$$= \int_{U \times V} [\mu_A(u) \underset{g}{\rightarrow} \mu_B(v)] \wedge [(1 - \mu_A(u)) \underset{g}{\rightarrow} \mu_C(v)] / (u, v)$$

$$\mu_{A}(u) \underset{g}{\longrightarrow} \mu_{B}(v) = \begin{cases} 1 & \mu_{A}(u) \leq \mu_{B}(v) \\ \mu_{B}(v) & \mu_{A}(u) > \mu_{B}(v) \end{cases}$$

$$D_{gg} = A' \circ R'_{gg} = A' \circ [(A \times V \underset{g}{\Rightarrow} U \times B) \cap (\neg A \times V \underset{g}{\Rightarrow} U \times C)]$$

$$\mu_{D_{gg}}(v) = \bigvee_{u \in U} \left\{ \mu_{A'}(u) \wedge \left[(\mu_A(u) \xrightarrow{g} \mu_B(v)) \wedge ((1 - \mu_A(u)) \xrightarrow{g} \mu_C(v)) \right] \right\}$$

4.5.6 带有可信度因子的模糊推理

知识: IF x is A THEN y is B CF₁ 证据: x is A' CF₂

结论: y is B' CF

结论可信度的计算:

 $\begin{aligned} &\mathsf{CF} = \delta_{\mathsf{match}}(\mathsf{A}, \mathsf{A}') \times \mathsf{CF}_1 \times \mathsf{CF}_2 \\ &\mathsf{CF} = \delta_{\mathsf{match}}(\mathsf{A}, \mathsf{A}') \times \mathsf{min}\{\mathsf{CF}_1, \mathsf{CF}_2\} \\ &\mathsf{CF} = \delta_{\mathsf{match}}(\mathsf{A}, \mathsf{A}') \times \mathsf{max}\{0, \mathsf{CF}_1 + \mathsf{CF}_2 - 1\} \\ &\mathsf{CF} = \mathsf{min}\{\delta_{\mathsf{match}}(\mathsf{A}, \mathsf{A}'), \mathsf{CF}_1, \mathsf{CF}_2\} \end{aligned}$

组合证据

知识: IF x₁ is A₁ AND x₂ is A₂ AND...AND x_n is A_n THEN y is B

证据: X₁ is A'₁

 x_2 is A'_2

 x_n is A'_n

CF₁

CF_∩

CF₂

CF_n

结论:

y is B'

CF

组合证据的匹配度:

 $\delta_{\text{match}}(E,E')=\min\{\delta_{\text{match}}(A_1,A'_1),\delta_{\text{match}}(A_2,A'_2),\delta_{\text{match}}(A_3,A'_3)\}$

 $\delta_{\text{match}}(E,E') = \delta_{\text{match}}(A_1,A'_1) \times \delta_{\text{match}}(A_2,A'_2) \times \delta_{\text{match}}(A_3,A'_3)$

组合证据的可信度:

 $CF'_1 = CF_1 \wedge CF_2 \wedge ... \wedge CF_n$ $CF'_1 = CF_1 \times CF_2 \times ... \times CF_n$

结论的可信度: $CF=\delta_{match}(E,E')\times CF_0\times CF'_1$

结论不确定性的合成

◆结论不确定性的合成:假设根据两组证据及相关 知识分别推出了如下两个结论:

> y is B'₁ CF₁ y is B'₂ CF₂

则可用如下方法得到它们的合成结论和可信度因子:

$$B'=B'_1 \cap B'_2$$

$$CF=CF_1+CF_2-CF_1 \times CF_2$$

完 谢谢