# Tema 1 Sistemas Concurrentes y **Distribuidos**

Introducción

Asignatura Sistemas Concurrentes y Distribuidos

Fecha 16 septiembre 2021

Departamento de Lenguajes y Sistemas Informáticos Universidad de Granada

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción

## Concurrencia: programa y programación concurrente

## Concepto de programa

- programa secuencial: declaraciones de datos + conjunto de instrucciones ejecutables en secuencia
- programa concurrente: conjunto de "programas" secuenciales que se pueden ejecutar lógicamente en paralelo
- proceso: ejecución de 1 programa secuencial
- Concurrencia: potencial para la ejecución paralela de código: entremezclamiento de instrucciones de varios programas (real o virtual)
- Programación Concurrente: conjunto de notaciones y técnicas de programación utilizadas para expresar el paralelismo potencial y resolver problemas de sincronización y comunicación

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia

Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el bardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Programación paralela, distribuida y de tiempo real

- programación paralela:enfocada a acelerar la resolución de problemas de eficiencia de los cálculos mediante el mejor aprovechamiento de la capacidad de proceso paralelo del hardware
- programación distribuida: su objetivo es hacer que varios componentes software localizados en distintos ordenadores trabajen juntos
- programación de tiempo real: resuelve la programación de sistemas que funcionan continuamente, reciben entradas/salidas desde componentes hardware y reaccionan frente a éstas, se han de cumplir plazos estrictos de tiempo para relizar las tareas del programa

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia

Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Beneficios de la Programación Concurrente

La PC es más compleja que la programación secuencial, entonces nos preguntamos:

¿Por qué es necesario conocer la Programación Concurrente?

Motivación del desarrollo de la PC como una disciplina diferenciada dentro del estudio de la Programación:

- Mejora la eficiencia de los programas
- Mejora la calidad de los programas

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la

#### Motivación de la Programación Concurren

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Beneficios de la Programación Concurrente: eficiencia

# La PC permite aprovechar mejor los recursos hardware existentes en nuestro ordenador

- En sistemas con un solo procesador:
  - Al existir ahora varias tareas en los programas que avanzan "simultáneamente", se evita la espera ociosa del procesador cuando el programa realiza E/S
  - Utilización del sistema por varios usuarios de forma interactiva (similar al funcionamiento de un SO multiusuario)
- En sistemas con varios procesadores:
  - Es posible repartir la ejecución de las tareas entre los distintos núcleos de un procesador
  - Se pueden asignar tareas muy complejas a otros procesadores
  - Para acelerar la ejecución de cálculos muy complejos

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la

## Modelo abstracto de la

### PC y consideraciones sobre el hardware Modelo abstracto de la PC

Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

# Beneficios de la Programación Concurrente: calidad de los programas

Muchos problemas son más fáciles de resolver programando varios procesos secuenciales ejecutándose "virtualmente" o realmente en paralelo que con un único prograa secuencial

## Ejemplos:

- Servidor Web para reserva de vuelos: es más natural considerar cada petición de un usuario como un proceso y programar políticas para evitar situaciones conflictivas (evitar que el número de resrevas supere el de asientos disponibles de un vuelo)
- Simulador del funcionamiento de una gasolinera: es más sencillo modelar los surtidores, clientes vehículos y empleados como procesos que cambian de estado, al participar en varias actividades comunes, que considerar a todos estos elementos como entidades de un único programa secuencial

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

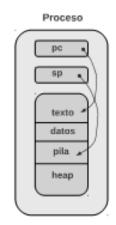
#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción Enfoque axiomático

### Abstracción de la PC

- La Programación Concurrente es idependiente de la implementación del paralelismo a bajo nivel (1 procesador, procesador multinúcleo, GPU, etc.)
- Se trata de una abstracción que nos ayuda a programar según un modelo "paralelo"



#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el

hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Abstracción de la PC-2

- a poder razonar la solución de los problemas que se nos planteen, al nivel de detalle adecuado, sin entrar en consideraciones de demasiado bajo nivel que nos impidan obtener soluciones a los problemas de comunicación entre procesos de una forma sencilla:
- b facilitar la notación de programación, ya que propicia la definición de lenguajes de programación, que incluyen las instrucciones de comunicación y sincronización necesarias, sin tener que recurrir a llamadas al sistema o instrucciones de nivel máquina, para resolver los problemas que nos interesan en este ámbito;
- c los programas que desarrollemos serán transportables ya que son independientes de una máquina o plataforma de ejecución concreta, sólo con disponer de un compilador del lenguaje de programación concurrente.

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Modelo abstracto de la Programación Concurrente

Se define a partir de 5 hipótesis, o axiomas si lo consideramos como un sistema lógico formal de base matemática para razonar sobre la corrección de los programas :

- i atomicidad y entrelazamiento de las instrucciones,
- ii coherencia en el acceso concurrente a los datos del programa,
- iii irrepetitibilidad de la secuencia de instrucciones atómicas,
- iv independencia de la velocidad relativa de ejecución de los procesos y
- v progreso de todos los procesos en tiempo finito.

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

## Modelo abstracto de la PC

hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

## Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

## Sentencias atómicas y no atómicas

## Sentencia atómica(indivisible)

Una sentencia o instrucción de un proceso en un programa concurrente es atómica si siempre se ejecuta de principio a fin sin verse *afectada* (durante su ejecución) por las sentencias en ejecución de otros procesos del programa

- No se verá afectada cuando el funcionamiento de dicha instrucción no dependa nunca de cómo se estén ejecutando otras instrucciones
- El funcionamiento de una instrucción se define por su efecto en el estado de ejecución del programa justo cuando ésta acaba
- El estado de ejecución de un programa concurrente está formado por los valores de las variables y de los registros de todos los procesos

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Ejemplos de sentencias atómicas

Como ejemplo de instrucciones atómicas podemos citar muchas de las instrucciones máquina del repertorio de un procesador, por ejemplo las tres siguientes:

- Leer una celda de memoria (variable de tipo simple x) y cargar su valor en un registro (r) del procesador : LOAD x
- Incrementar el valor de un registro (r) u otras operaciones aritméticas sobre registros del procesador: ADD r, a
- Escribir el valor de un registro (r) en una celda de memoria: STORE x

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

# El resultado de estas instrucciones no dependerá nunca de otras instrucciones que se estén ejecutando concurrentemente.

Al finalizar, la celda de memoria o el registro (donde se escribe) tomará un valor concreto predecible siempre a partir del estado de inicio, es decir, el estado del proceso justo al terminar la ejecución de la sentencia está determinado.

- Si en un estado, el registro r tiene el valor v y se ejecuta la instrucción de escritura de r en una variable x, entonces en el estado final de x sabemos que vale v
- Lo anterior se puede afirmar incluso si existen otros procesos del programa accediendo a la variable x
- El estado del proceso, al terminar la ejecución de una sentencia atómica, estará bien definido y se puede representar como una función matemática que sólo depende del estado al inicio de dicha ejecución



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

## Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción

La mayoría de las sentencias de los lenguajes de programación de alto nivel son típicamente no atómicas, por ejmplo, la sentencia:

x := x + 1; (incrementa el valor de la variable entera en 1 unidad)

El compilador utiliza una secuencia de tres sentencias:

- 1 Leer el valor de **x** y cargarlo en un registro **r** del procesador
- 2 Incrementar en una unidad el valor almacenado en el registro r
- 3 Escribir el valor del regsitro **r** en la variable **x**

El valor que toma la variable **x** justo al terminar la ejecución de la sentencia dependerá de que haya o no otras sentencias ejecutándose a la vez y tratando de escribir simultáneamente en la variable **x** 

Decimos en este caso que existe *indeterminación*: no se puede predecir el estado final del proceso a partir de su estado inicial

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el

hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## (i) Entrelazamiento de instrucciones atómicas

Programa concurrente C compuesto por 2 procesos secuenciales:  $P_A$  y  $P_B$  que se ejecutan a la vez La ejecución de C puede dar lugar a cualquiera de los posibles entrelazamientos de sentencias atómicas de  $P_A$  y  $P_B$ :

Pr.	Posibles secuencias de instrucciones atómicas					
$P_A$	A <sub>1</sub> A <sub>2</sub> A <sub>3</sub> A <sub>4</sub> A <sub>5</sub>					
$P_B$	B <sub>1</sub> B <sub>2</sub> B <sub>3</sub> B <sub>4</sub> B <sub>5</sub>					
С	A <sub>1</sub> A <sub>2</sub> A <sub>3</sub> A <sub>4</sub> A <sub>5</sub> B <sub>1</sub> B <sub>2</sub> B <sub>3</sub> B <sub>4</sub> B <sub>5</sub>					
С	B <sub>1</sub> B <sub>2</sub> B <sub>3</sub> B <sub>4</sub> B <sub>5</sub> A <sub>1</sub> A <sub>2</sub> A <sub>3</sub> A <sub>4</sub> A <sub>5</sub>					
С	$A_1 B_1 A_2 B_2 \dots$					
С	$B_1$ $B_2$ $A_1$ $B_3$ $B_4$ $A_2$					
С						

Las secuencia se va ordenando a medida que acaba cada una de las sentencias atómicas que la componen (que es cuando tienen efecto)

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el

## hardware

## Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

## Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

# Modelo de programación basado en el entrelazamiento de instrucciones atómicas

El modelo basado en el estudio de todas las posibles secuencias de ejecución entrelazadas de los procesos de un programa concurrente constituye una **abstracción**:

- Se consideran sólo las características relevantes que determinan el resultado final del programa
- Nos permite simplificar el análisis y estudio de los programas

Se ignoran detalles de la computación no relevantes para obtener el resultado, como por ejemplo:

- El estado de la memoria asignado a cada proceso
- Los registros particulares a los que accederá cada proceso
- El costo de los cambios de contexto entre procesos que realiza el sistema operativo
- La política concreta de planificación de los procesos
- Diferencias de velocidad entre entornos multiprocesador y monoprocesador

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

# (ii) coherencia en al acceso concurrente a los datos del programa

El entrelazamiento de instrucciones atómicas preserva la consistencia de los resultados

El resultado de una instrucción individual sobre un dato no depende de las circunstancias de la ejecución

Independencia total del entorno de ejecución de los procesos o del programa

Suponemos un programa P que se compone de 2 instrucciones atómicas,  $I_0$  e  $I_1$ , que se ejecutan concurrentemente, es decir,  $P \equiv I_0 || I_1$ , entonces:

- Si I<sub>0</sub> e I<sub>1</sub> no acceden a la misma celda de memoria o registro, entonces el orden de ejecución de dichas instrucciones no afectará al resultado final
- Si no (acceden a la misma celda M): Si I₀ ≡ M ← 1 e
   I₁ ≡ M ← 2, la única suposición razonable es que el resultado sea consistente.
- Por tanto, al final M = 1 ó M = 2, pero nunca podría alcanzar otro valor, por ejemplo: M = 3

En caso de que no se cumpliera, sería imposible poder razonar sobre las propiedades de corrección de los programas concurrentes

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

## Modelo abstracto de la PC

hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

## Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción

Enfoque axiomático

1 16

## .

## Estado de un programa concurrente Valores de las variables del program

- Valores de las variables del programa en un momento dado. Incluyen variables declaradas explícitamente y variables con información de estado oculta (contador del programa, registros, ...)
- Un programa concurrente comienza su ejecución en un estado inicial y los procesos van modificando el estado conforme se van ejecutando sus sentencias atómicas (producen transiciones entre dos estados de forma indivisible)

Historia o traza de un programa concurrente: Secuencia de estados  $s_0 \rightarrow s_1 \rightarrow \ldots \rightarrow s_n$ , producida por una secuencia concreta de entrelazamiento

Irrepetiblidad de las historias:La probabilidad de que 2 trazas de ejecución seguidas del mismo programa coincidan es prácticamente "0"



v Distribuidos

## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción

# (iv) Independencia de la velocidad realtiva de ejecución de los procesos

No se puede hacer ninguna suposición acerca de las velocidades absolutas/relativas de ejecución de los procesos, salvo que es mayor que cero

Un programa concurrente se entiende sólo en base a sus componentes (procesos) y sus interacciones, sin tener en cuenta el entorno de ejecución.

**Ejemplo:** un disco es más lento que el procesador, pero no se debe asumir este hecho en el diseño de un programa concurrente.

Si se hicieran suposiciones que dependiesen del tiempo o de la velocidad de ejecución de los procesos:

- Sería difícil detectar y corregir fallos
- La corrección dependería de la configuración de ejecución, que puede cambiar

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

#### Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el

hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## (v) Hipótesis de *progreso finito* de los procesos

Si se cumple la hipótesis, la velocidad de ejecución de cada proceso será no nula, lo cual tiene estas dos consecuencias:

## Punto de vista global

 Durante la ejecución de un programa concurrente, en cualquier momento existirá al menos 1 proceso preparado, es decir, eventualmente el planificador de bajo nivel del sistema seleccionará a algún proceso para su ejecución

#### Punto de vista local

 Cuando un proceso concreto de un programa concurrente comienza la ejecución de una sentencia, completará la ejecución de la sentencia en un intervalo de tiempo finito

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

## Modelo abstracto de la PC

#### Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Modelos de arquitecturas para PC

Mecanismos de implementación de la concurrencia en los programas:

- Dependen de la arquitectura del procesador
- Consideran una máquina virtual (multiprocesador o multicomputador) como la base común para modelar la ejecución de los procesos concurrentes
- El tipo de paralelismo (monoprocesador, multiprocesador, sistema distribuido o multicomputador) afectará a la eficiencia de la ejecución pero nunca a la corrección de los programas

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Concurrencia en sistemas monoprocesador



- Multiprogramación: el sistema operativo gestiona cómo múltiples procesos se reparten los ciclos del procesador
- Mejor aprovechameinto de la CPU
- Servicio interactivo a varios usuarios
- Utilización de soluciones de diseño concurrentes
- Sincronización y comunicación mediante variables compartidas

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Consideraciones sobre el hardware

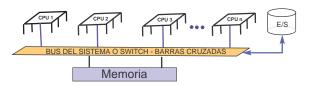
### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción

## Concurrencia en multiprocesadores o sistemas multinúcleo



- Los procesadores pueden compartir o no físicamente la misma memoria, pero comparten algún espacio de direcciones común
- Los núcleos de los procesadores actuales comparten una memoria de acceso muy rápido y un computador podría tener además varios procesadores
- La interacción entre procesos se puede implementar mediante variables ubicadas en un espacio de memoria común a todos los procesadores (variables compartidas)

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

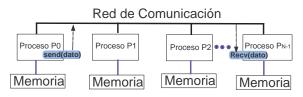
#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Concurrencia en sistemas distribuidos



- No existe memoria común, cada procesador mantiene un espacio de direcciones propio
- Los procesos interaccionan transfiriéndose datos a través de una red de interconexión (paso de mensajes)
- Es necesario utilizar programación distribuida, que además de la concurrencia trata con otros problemas: tratamiento de fallos, transparencia, heterogeneidad, etc.
- Los clusters de ordenadores o de GPUs (actualmente), Internet, etc.

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Notaciones para expresar ejecución concurrente

Propuestas iniciales: no separan la definición de los procesos de su sincronización

Propuestas posteriores: separan ambos conceptos e imponen una estructura al programa concurrente, diferente de uno secuencial

Declaración de procesos: rutinas específicas de programación concurrente ⇒ Estructura del programa concurrente más clara

### Sistemas Estáticos:

- Número de procesos fijado en el fuente del programa
- Los procesos se activan al lanzar el programa
- Ejemplo: Message Passing Interface (MPI-1)

### Sistemas Dinámicos:

- Número variable de procesos/hebras que se pueden activar en cualquier momento de la ejecución
- Ejemplos: OpenMP, PThreads, Java Threads, MPI-2

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### lotaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

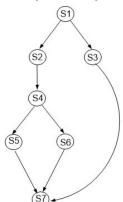
Verificación de programas concurrentes

### Grafo de sincronización

El Grafo de Sincronización es un Grafo Dirigido Acíclico (DAG) donde cada nodo representa una secuencia de sentencias del programa (actividad):

Dadas dos actividades,  $S_1$  y  $S_2$ , una arista (flecha) desde  $S_1$  hacia  $S_2$  significa que  $S_2$  no puede comenzar su ejecución hasta que  $S_2$  haya finalizado

Muestra las restricciones de precedencia que determinan cuándo una actividad puede empezar en un programa



## Sistemas Concurrentes



#### Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### lotaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Sistemas Concurrentes

v Distribuidos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### otaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción Enfoque axiomático

Se *lanza* la ejecución concurrente de ambos procesos en 1 bloque del programa:

```
cobegin Uno || Dos coend;
```

El programa acaba cuando acaban de ejecutarse todas las instrucciones de 2 los procesos. Las variables compartidas se inicializan antes de comenzar la ejecución concurrente de los procesos

## Definición estática de vectores de procesos

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware Modelo abstracto de la PC

Consideraciones sobre el hardware

#### Intaciones para PC

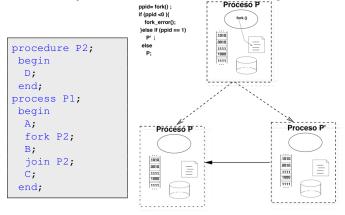
Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

## Creación de procesos no estructurada: fork-join



**fork:** sentencia que especifica que la rutina nombrada puede comenzar su ejecución, al mismo tiempo que comienza la sentencia siguiente (bifurcación)

**join:** sentencia que espera la terminación de la rutina nombrada, antes de comenzar la sentencia siguiente (unión)

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### taciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Introducción exclusión mutua y sincronización

No todas las secuencias de entrelazamiento de las instrucciones de los procesos a que da lugar la ejecución de un programa concurrente son posibles

- Los procesos no suelen ejecutarse de una forma totalmente independiente, sino que que colaboran entre ellos
- Condición de sincronización: restricción en el orden en que se pueden entremezclar las instrucciones que generan los procesos de un programa
- Exclusión mutua: se da en secuencias finitas de intrucciones del código de un programa, que han de ejecutarse de principio a fin por un único proceso, que no puede ser desplazado mientras ejecuta esta sección crítica de instrucciones

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Concentos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

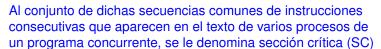
## Exclusión mutua v

Exclusión mutua

Propiedades de los

sistemas concurrentes Verificación de programas

concurrentes Introducción



- Ocurre exclusión mutua (EM) cuando los procesos solo funcionan correctamente si, en cada instante de tiempo, hay como mucho uno de ellos ejecutando cualquier instrucción de la sección crítica
- El entrelazamiento de las instrucciones de los procesos debe ser tal que cada secuencia de instrucciones de la SC se ejecuta como mucho por un proceso de principio a fin, sin que (durante ese tiempo) otros procesos ejecuten ninguna de esas instrucciones ni otras de la misma SC



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurren

## sistemas concurrentes Verificación de

verificación de programas concurrentes

# Sea **x** una variable entera en memoria compartida y afectada por operaciones aritméticas elementales

- La sección crítica estará formada por todas las secuencias de instrucciones máquina que se obtienen al traducir (compilar) operaciones de escritura (o lectura y escritura) de la variable, asignaciones tales como x:=x+1 o x:=4\*z
- Si varios procesos ejecutan las instrucciones máquina de la sección crítica de forma simultánea, se producirán condiciones de carrera entre los procesos ⇒ los resultados de este tipo de asignaciones son indeterminados

Aquí, el término indeterminado indica que para cada valor inicial de **x**, existe un conjunto de posibles valores de **x** al finalizar. El valor concreto que toma **x** depende la secuencia de instrucciones concreta que ocurre



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Proniedades

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

## Traducción y ejecución (de las instrucciones máquina)

Si consideramos la instrucción x:=x+1 (que forma una SC), una traducción típica a código máquina tendría estas tres instrucciones:

- 1 load ri ← x cargar el valor de la variable x en un registro r de la CPU (por el proceso número i)
- 2 add ri , 1 incrementar en una unidad el valor del registro r
- 3 store ri→xguardar el valor del registro r en la posición de memoria de la variable x

Dos procesos ( $P_0$  y  $P_1$ ) ejecutan la asignación: El entrelazamiento de instrucciones es arbitario:

- Cada proceso tiene su registro (los llamaremos r<sub>0</sub> y r<sub>1</sub>)
- Ambos comparten la variable x, cuyos accesos vía load y store son atómicos

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

## Secuencias de instrucciones del ejemplo

Sistemas Concurrentes y Distribuidos



Suponemos que inicialmente x vale 0 y ambos procesos ejecutan la asignación, puede haber varias secuencias de entrelazamiento, aquí vemos dos:

ontrolazamonto, aqui vomos assi							
$P_0$	<i>P</i> <sub>1</sub>	Х	P <sub>0</sub>	$P_1$	Х		
load r0←x		0	load r0←x		0		
add r0, 1		0		load r1 ←x	0		
store r0→x		1	add r0, 1		0		
	load r1←x	1		add r1, 1	0		
	add r1, 1	1	store r0→x		1		
	store r1→x	2		store r1→x	1		

Partiendo de x== 0, al final **x** puede valer **1 ó 2**, dependiendo del entrelazamiento

## Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el

Consideraciones sol hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

## Instrucciones compuestas atómicas

En nuestra notación de pseudo-código, podemos escribir sentencias compuestas indicando que se deben de ejecutar de forma atómica, usando los caracteres < y >:

```
{ instr. no atómicas }
begin
x := 0 :
cobegin
x := x+1:
x := x-1:
coend
end
{ instr. atómicas }
begin
x := 0 :
cobegin
< x := x+1 > :
< x := x-1 > :
coend
end
```

- En el primer código, al acabar, x puede tener un valor cualquiera del conjunto {-1, 0, 1}
- En el segundo código x finaliza siempre con el valor 0

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

# Verificación de programas concurrentes



En un programa concurrente, una condición de sincronización establece que todos los posibles entrelazamientos (secuencias de instrucciones atómicas de los procesos) son correctas

 Suele ocurrir cuando, en un punto concreto de su ejecución, uno o varios procesos deben esperar a que se cumpla una determinada condición global (depende de varios procesos)

Un ejemplo sencillo de **condición de sincronización**: procesos concurrentes que pueden utilizar variables comunes para comunicarse (memoria compartida), ya que los accesos a las variables no pueden ordenarse arbitrariamente (p.ej.: leer de la variable antes de que sea escrita)

#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

```
otro (consumidor) utiliza cada uno de estos valores
var x : integer ; { contiene cada valor producido }
{ Proceso productor: calcula 'x' }
process Productor:
var a : integer ; { no compartida }
begin
while true do begin
 { calcular un valor }
  a := ProducirValor();
  { escribir en mem. compartida }
 x := a : { sentencia E }
end
end
process Consumidor; { Proceso Consumidor: lee 'x' }
var b : integer : { no compartida }
begin
while true do begin
 { leer de mem. compartida }
 b := x ; { sentencia L }
  { utilizar el valor leido }
 UsarValor(b):
end
end
```

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

#### Exclusión n

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

### Trazas incorrectas de un programa concurrente

Los procesos sólo *funcionan* como se espera si el orden en el que se entrelazan las sentencias elementales etiquetadas como E (escritura) y L (lectura) es: E, L, E, L, E, L, . . . . . Trazas incorrecetas del programa *Productor Consumidor*.

- L, E, L, E, . . . es incorrecta: se hace una lectura de x previa a cualquier escritura (se lee valor indeterminado)
- E, L, E, E, L, . . . es incorrecta: hay dos escrituras sin ninguna lectura entre ellas (se produce un valor que no se lee)
- E, L, L, E, L, . . . es incorrecta (para el código del P/C anterior): hay dos lecturas de un mismo valor que, por tanto, es usado dos veces

La secuencia válida asegura la condición de sincronización:

- Consumidor no lee hasta que Productor escribe un nuevo valor en x (cada valor producido es usado una sola vez)
- Productor no escribe un nuevo valor hasta que Consumidor lea el último valor almacenado en x (ningún valor producido se pierde)

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción Enfoque axiomático

itoque axiomáti

### Concepto de corrección de un programa concurrente

Propiedad de un programa concurrente: Algo que se puede afirmar del programa que es cierto para todas las posibles secuencias de entrelazamiento (trazas del programa) Hay 2 tipos de propiedades:

- Propiedad de seguridad (safety).
- Propiedad de vivacidad (liveness).

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones

# sobre el hardware Modelo abstracto de la PC

Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los

Verificación de programas concurrentes Introducción Enfoque axiomático

# Condiciones que deben cumplirse en cada instante de la traza del programa; son del tipo: *nunca pasará nada malo*

- Requeridas en especificaciones estáticas del programa
- Son fáciles de demostrar y para cumplirlas se suelen impedir determinadas posibles trazas

### Ejemplos:

- Exclusión mutua: 2 procesos nunca entrelazan ciertas subsecuencias de operaciones
- Ausencia Interbloqueo (Deadlock-freedom): Nunca ocurrirá que los procesos se encuentren esperando algo que nunca sucederá
- Propiedad de seguridad en el Productor-Consumidor. El consumidor debe consumir todos los datos producidos por el productor en el orden en que se van produciendo



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

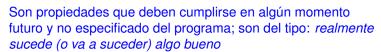
Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los

Verificación de programas concurrentes



 Son propiedades dinámicas, más difíciles de demostrar que las propiedades de seguridad

### Ejemplos:

- Ausencia de inanición (starvation-freedom): Un proceso o grupo de procesos del programa no puede ser indefinidamente pospuesto. Asegura que, en algún momento, podrá avanzar
- Equidad (fairness): Tipo particular de propiedad de vivacidad. Un proceso que pueda progresar debe hacerlo con justicia relativa con respecto a los demás procesos del programa. Más ligado a la implementación y a veces se incumple: existen distintos grados



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

### Propiedades de los

Verificación de programas concurrentes

### Pruebas simples de programas concurrentes

# ¿Cómo demostrar que un programa cumple una determinada propiedad ?

- Posibilidad: realizar diferentes ejecuciones del programa y comprobar que se verifica la propiedad
- Problema: Sólo permite considerar un número finito y muy limitado de trazas del programa y no demuestra la ausencia de casos indeseables (en alguna traza no explorada)
- Ejemplo: Comprobar que el proceso P produce al final x == 3:

```
process P;
var x : integer := 0;
cobegin
x = x+1; x = x+2;
coend
```

(hay varias trazas que llevan al resultado: x==1 o x==2, y estas historias podrían ocurrir en algunas ejecuciones, por tanto, produciendo un resultado no-determinado)

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Enfoque operacional: análisis exhaustivo

- Enfoque operacional: Análisis exhaustivo de casos. Se comprueba la corrección de todas las posibles trazas
- Problema: Su utilidad está muy limitada cuando se aplica a los programas concurrentes, ya que el número de entrelazamientos crece exponencialmente con el número de instrucciones de los procesos

Para el sencillo programa P, formado por 2 procesos y 3 sentencias atómicas por proceso, tendríamos que estudiar 20 historias diferentes (=permutaciones con repetición de 6 elementos con 2 grupos de 3 elementos)

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Verificación: enfoque axiomático

Se define un sistema lógico formal que permite establecer propiedades de programas en base a axiomas y reglas de inferencia

- Se usan fórmulas lógicas (llamados: asertos o predicados) para caracterizar un conjunto de estados
- Las sentencias atómicas actúan como transformadores de tales asertos. Los teoremas se escriben de la forma:

 $\{P\} S \{Q\}$ 

Interpretación de un teorema ( llamado también: triple) en esta lógica: "Si la ejecución de la sentencia S comienza en algún estado en el que es verdadero el aserto P (precondición), entonces el aserto Q (poscondición) será verdadero en el estado resultante"

**Menor Complejidad** que el enfoque operacional: El trabajo que conlleva la prueba de corrección es proporcional al número de sentencias atómicas en el programa

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes Introducción

### Verificación de programas

### Notación: Triples de Hoare

 Se introduce la notación de especificación de corrección parcial para especificar lo que hace un programa

- C es un programa del lenguaje cuyos programas están siendo especificados
- P y Q son asertos definidos con las variables programa que representa C
- Las variables libres de P y Q son del programa o son variables lógicas
- Los asertos caracterizan los estados aceptables del programa:
  - V caracteriza a todos los estados del programa; sin embargo, F no caracteriza a ninguno
  - Los triples ({P} C {Q}) son los teoremas (= proposiciones demostrables) con la lógica que estamos tratando

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Significado de la notación de Hoare

### {P} C {Q} es cierto si

- . siempre que C es ejecutado en un estado que
- . satisface P y si la ejecución de C termina,
- . el estado en que C termina satisface Q

Ejemplo: 
$$\{X == 1\} X = X + 1 \{X == 2\}$$

- . el aserto P dice que el valor de X es 1
- . el aserto Q dice que el valor de X es 2
- . C es la sentencia de asignación X = X + 1
- ${X == 1} X = X + 1 {X == 2}$  es cierto
- ${X == 1} X = X + 1 {X == 3}$  es falso
- {X == 1} WHILE T DO NULL {Y == 3} jes cierto!

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### La estructura de las demostraciones

### La estructura de las demostraciones

Una demostración es una secuencia de líneas (o triples) de la forma {P} C {Q}, cada una de los cuales es un axioma o deriva de los anteriores aplicando una tegla de tegla de la lógica

- Una demostración consiste en una secuencia de líneas:
  - como la definición de ()² del ejemplo siguiente
- Cada una de las líneas es una instancia de un axioma
- o se deriva de las líneas anteriores por medio de una regla de inferencia
- La sentencia de la última línea de una demostración es lo que se quiere demostrar
  - como ocurre con:  $(X + 1)^2 = X^2 + 2 \times X + 1$

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

1. 
$$(X + 1)^2 = (X + 1) \times (X + 1)$$
  
Definición de  $(X + 1) \times (X + 1)$ 

2. 
$$(X+1) \times (X+1) == (X+1) \times X + (X+1) \times 1$$
  
Distributiva izquierda de  $\times$  con +

3. 
$$(X+1)^2 == (X+1) \times X + (X+1) \times 1$$
  
Sustituir línea 2 en 1

4. 
$$(X+1) \times 1 == X+1$$
 Ley identidad para 1

5. 
$$(X + 1) \times X == X \times X + 1 \times X$$
  
Distributiva derecha de  $\times$  con +

6. 
$$(X+1)^2 == X \times X + 1 \times X + X + 1$$
  
Sustituir líneas 4 y 5 en 3

7. 
$$1 \times X == X$$
 Ley identidad para 1

8. 
$$(X + 1)^2 = X \times X + X + X + 1$$

9. 
$$X \times X == X^2$$
 Definición de ()<sup>2</sup>

10. 
$$X + X == 2 \times X$$
 2==1+1, ley distributiva

11. 
$$(X + 1)^2 == X^2 + 2 \times X + 1$$

Sustituir líneas 9 y 10 en 8



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Propiedades de seguridad y complección

- Un aserto {P} caracteriza un estado aceptable del programa, es decir, un estado que podría ser alcanzado por el programa si sus variables tomaran unos determinados valores
- Concepto de Interpretación de las fórmulas de un SLF:

asertos 
$$\rightarrow \{V, F\}$$

- Fórmula satisfascible
- Fórmula válida
- el aserto { V } caracteriza a todos los estados del programa ( o precondición más débil)
- el aserto { F } no se cumple por parte de ningún estado del programa ( o precondición más fuerte)
- SLF seguro: asertos ⊆ {hechos ciertos} expresados como fórmulas de la lógica
- *SLF* completo: {hechos ciertos} ⊆ {asertos}
- Los sistemas lógicos para demostración de programas no suelen poseer la propiedad de complección, pero a efectos prácticos es suficiente con la de complección relativa (todas las proposiciones son demostrables excepto si contienen expresiones aritméticas)

### Sistemas Concurrentes



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

#### Introducción Enfoque axiomático

Emoque axiomatico

### Fórmulas proposicionales válidas (tautologías)

### Leyes distributivas:

• 
$$P \lor (Q \land R) = (P \lor Q) \land (P \lor R)$$

• 
$$P \wedge (Q \vee R) = (P \wedge Q) \vee (P \wedge R)$$

• Leves de De Morgan:

• 
$$\neg (P \land Q) = \neg P \lor \neg Q$$

• 
$$\neg (P \lor O) = \neg P \land \neg O$$

- Eliminación-And:  $(P \land Q) \rightarrow P$
- Eliminación-Or: P  $\rightarrow$  (P  $\lor$  Q)

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



# Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

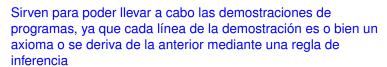
Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes



- Axioma: fórmulas que sabemos que son ciertas en cualquier estado del programa
- Regla de inferencia: para derivar fórmulas ciertas a partir de los axiomas o de otras que se han demostrado ciertos previamente

Notación de una Regla de inferencia:  $(nombre de la regla) \frac{H_1, H_2, ..., H_n}{C}$ 

Un aserto (o teorema) es una fórmula con una interpretación cierta que pertenece al dominio de los hechos que queremos probar (o dominio del discurso)

Los asertos de nuestra lógica coinciden con las líneas o sentencias lógicas de las que se compone la demostración de un programa



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Enfoque axiomático

- Axioma de la sentencia nula: { P } NULL { P}: si el aserto es cierto antes de ejecutarse esta sentencia, tendrá la misma interpretación cuando la sentencia termine
- 2 Sustitución textual:  $\{P_e^x\}$  es el resultado de sustituir la expresión e en cualquier aparición de la variable x en P
- 3 Axioma de asignación: {P<sub>e</sub><sup>x</sup>}x = {P}: una asignación cambia solo el valor de la *variable objetivo*, el resto de las variables conservan los mismos valores. Eiemplos:
  - (A)  $\{V\} x = 5 \{x == 5\} \equiv \{P\}$  es un aserto pues:  $P_5^x \equiv \{x == 5\}_5^x \equiv \{5 == 5\} \equiv V$
  - **B**  $\{x > 0\} x = x + 1 \{x > 1\} \equiv \{P\}$  es un aserto pues:  $P_{x+1}^x \equiv \{x > 1\}_{x+1}^x \equiv \{x + 1 > 1\} \equiv \{x > 0\}$

Reglas para *conectar* los triples en las demostraciones:

4 Regla de la consecuencia (1):  $\frac{\{P\}S\{Q\}, \{Q\} \rightarrow \{R\}}{\{P\}S\{R\}}$ 

### Axiomas y reglas de inferencia-II

- 1 Regla de la consecuencia (2):  $\frac{\{R\} \rightarrow \{P\}, \{P\}, S\{Q\}}{\{R\}S\{Q\}}$
- 2 Regla de la composición:  $\frac{\{P\}S_1\{Q\},\{Q\}S_2\{R\}\}}{\{P\}S_1:S_2\{R\}}$ : para obtener la pre y pos-condición de 2 sentencias juntas
- 3 Regla del IF:  $\frac{\{P\} \land \{B\} S_1\{Q\}, \{P \land \neg B\} S_2\{Q\}}{\{P\} \text{if } B \text{ then } S_1 \text{ else } S_2 \text{ } fi\{Q\}}$
- 4 Regla de la iteración:  $\frac{\{I \land B\} \ S \ \{I\}}{\{I\} \ while \ B \ do \ S \ enddo \{I \land \neg B\}}$ : podrá iterar un número arbitrario de veces (incluso 0); el *invariante* I se satisface antes y después de cada iteración

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Verificación de sentencias concurrentes

 La ejecución concurrente de los procesos hace que el SLF deje de ser seguro: problema de la interferencia

```
y=0; z=0;
cobegin
x= y+z || y=1; z=2
coend;
```

estados del programa	valores de x
x==y==z==0	0
x==y==1, z==0	1
x==3, y==1, z==2	3
-	2

### ¿Cómo evitar la interferencia?

 Evaluación de expresiones que no hacen referencia a variables modificadas concurrentemente

{x==0; y==0}
x= 0; y=0;
cobegin x= x+1 || y= y+1 coend;
z=x+y
{x==1, y==1, z==2}

 ¡Condición demasiado restrictiva!: casi ningún programa la cumpliría.

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

#### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Exclusión mutua

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

### Verificación de sentencias concurrentes-II

Acción atómica elemental < ... >

Propiedad como máximo una vez: " La evaluación de una expresión por un proceso concurrente se hace de forma atómica si las variables que comparte son leídas o escritas por un único proceso"

Ejemplo 1: Evaluación de expresiones

- 1 x = 0; y = 0; cobegin x = y + 1 || y = x + 1 coend; incorrecta!
- 2 x = 0; y = 0; cobegin x = y + 1 || y = z + 1 coend;
- 3 x = 0; y = 0; cobegin x = z + 1 || y = x + 1 coend;

No interferen. entre un aserto y una instrucción atómica a:

$$\{C \land pre(a)\} a \{C\}$$

#### Sistemas Concurrentes v Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

# Regla de inferencia de la composición concurrente de sentencias

Si  $\{P_i\}\,S_i\,\{Q_i\}$  no interfieren, entonces se puede demostrar el triple:

$$\begin{aligned} \{P_1 \, \wedge \, P_2 \, \dots \, \wedge \, P_n\} \\ & \quad \text{COBEGIN} \\ S_1 \|S_2\| \, \dots \, \|S_n \\ & \quad \text{COEND} \\ \{Q_1 \, \wedge \, Q_2 \, \dots \, \wedge \, Q_n\} \end{aligned}$$

Si los asertos de los procesos no se invalidan entre sí, entonces su composición concurrente transforma la conjunción de sus precondiciones en la conjunción de sus postcondiciones:

$$\{x == 0\}$$
  
COBEGIN  
 $< x = x + 1; > \| < x = x + 2 >$   
COEND  
 $\{x == 3\}$ 

Sistemas Concurrentes y Distribuidos



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

Introducción

# Regla de inferencia de la composición concurrente de sentencias -II

Traza de la demostración libre de interferencias:

Aplicando la regla de la no interferencia a la expresión de asertos concurrentes anterior, la precondición de la sentencia cobegin ha de ser equivalente a la conjunción de las precondiciones de sus sentencias componentes  $(x==0 \ \lor \ x==2) \ \land \ (x==0 \ \lor \ x==1) \equiv \ (x==0)$ 

Así mismo ocurre con la poscondición de coend  $(x == 1 \lor x == 3) \land (x == 2 \lor x == 3) \equiv (x == 3)$ 

#### Sistemas Concurrentes y Distribuidos



## Conceptos básicos y motivación Conceptos básicos

relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

# Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización Exclusión mutua

Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

 En una solución correcta del Productor-Consumidor, un invariante global sería:

 $consumidos \leq producidos \leq consumidos + 1$ 

- Condición de invariante global (IG): Dado un aserto I definido a partir de las variables compartidas entre los procesos de un programa concurrente, puede ser considerado un IG válido si y sólo si:
  - Es cierto para los valores iniciales de las variables
  - Se mantiene cierto después de la ejecución de cada instrucción atómica a del programa: {I ∧ pre(a)} a {I}



### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes

- 1.1. Conceptos básicos y Motivación, Palma (2003), Capel-Rodríguez Valenzuela (2012): capítulo 1
- 1.2. Modelo abstracto y Consideraciones sobre el hardware, Ben-Ari (2006), capítulo 2. Andrews (2000), Palma (2003), Capel-Rodríguez Valenzuela (2012): capítulo 1
- 1.3. Exclusión mutua y sincronización, Palma (2003), capítulo 1. Capel-Rodríguez Valenzuela (2012): capítulo 2
- 1.4. Propiedades de los Sistemas Concurrentes, Palma (2003), Capel-Rodríguez Valenzuela (2012): capítulo 1
- 1.5. Verificación de Programas concurrentes, Andrews (2000), capítulo 2. Capel-Rodríguez Valenzuela (2012): capítulo 1



#### Conceptos básicos y motivación

Conceptos básicos relacionados con la Concurrencia Motivación de la Programación Concurrente

#### Modelo abstracto de la PC y consideraciones sobre el hardware

Modelo abstracto de la PC Consideraciones sobre el hardware

### Notaciones para PC

Exclusión mutua y sincronización

### Propiedades de los sistemas concurrentes

Verificación de programas concurrentes