

RP3 Ejercicio 3

[Q] Calculamos

$$A^2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{bmatrix}$$

Si sumamos  $A^2 + A$

$$A^2 + A = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 6 \\ 6 & 6 \end{bmatrix} \neq \beta I$$

Pero si intentamos aunar las potencias

$$A^2 - 2A = \begin{bmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} = 3I$$

luego en  $A^2 + \alpha A + \beta I = 0$

podemos tomar  $\alpha = -2$   $\beta = 3$

$$A^2 - 2A + 3I = 0$$

Manipulamos esta ecuación

$$A^2 - 2A = -3I$$

$$-\frac{1}{3} [A^2 - 2A] = I$$

$$-\frac{1}{3} [A \cdot A - 2 \cdot I \cdot A] = I$$

$$\boxed{-\frac{1}{3} [A - 2I]} \cdot A = I$$

actúa como inversa a izquierda

$$A^{-1} = -\frac{1}{3} [A - 2I] = -\frac{1}{3} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ -2/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

Solución

# RP3. Ejercicio 5

1. Si  $A$  es idempotente  $A^2 = A$   
 Si  $A$  es regular, podemos multiplicar  
 en ambos miembros por  $A^{-1}$

$$\underbrace{A^{-1} \cdot [A \cdot A]}_{\text{"I"}} = \underbrace{A^{-1} \cdot A}_{\text{"I"}}$$

$$A = I$$

2. Para comprobar que  $B = I - A$   
 es idempotente calculamos  $B^2$

$$\underline{B^2} = (I - A)(I - A) = \underbrace{I^2}_I - \underbrace{A \cdot I}_A - \underbrace{I \cdot A}_A + \underbrace{A^2}_A$$

$$= I - 2A + A = I - A = \underline{B}$$

luego  $B$  es idempotente.

$$A \cdot B = A(I - A) = A - A^2 = A - A = 0$$

3. En  $\mathbb{Z}_2$   
 el planteamiento  $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$   
 nos da 4 ecuaciones NO lineales con 4 incógnitas.  
 Como solo hay 16 matrices y las idempotentes forman parejas  $(A, I - A)$ , podemos examinar todas las posibilidades



$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ son idempotentes}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ son idempotentes}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ son idempotentes}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \text{ son idempotentes}$$

Las matrices  
 $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  son  
 luego ni ellas ni sus "parejas"  $I-A$  son  
 idempotentes.

4. Por ejemplo

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \text{ su pareja } \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

RP3

Ejercicio 8. (Idea para resolverlo).

(4)

$\mathbb{Z}_3$

Nos piden la matriz de paso de  $A$  a  $B$  mediante o.e. de filas puesto que  $P$  aparece a la izq. de  $A$   $P \cdot A = B$ .

Como no hay un algoritmo que nos permita pasar de  $A$  a  $B$  usaremos la siguiente técnica:

(1º) Calculamos  $P_1$  la matriz de paso de  $A$  a su f. de Hermite por filas  
 $P_1 \cdot A = H_A$

(2º) Calculamos  $P_2$  la matriz de paso de  $B$  a su f. de Hermite por filas  
 $P_2 \cdot B = H_B$

(3º) Si  $H_A = H_B$  entonces

$$P_1 \cdot A = P_2 \cdot B$$

podemos despejar  $B$

$$\boxed{P_2^{-1} \cdot P_1} \cdot A = B$$

$$P = P_2^{-1} \cdot P_1$$

luego

(4º) Si  $H_A \neq H_B$  no existe  $P$  regular.



RPB. Ejercicio 48.

$\boxed{\mathbb{Z}_3}$  La matriz ampliada del sistema es

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & a \\ 1 & a & 1 \end{array} \right]$$

Calcular su forma escalonada reducida por filas:

$$\sim_f \left[ \begin{array}{cc|c} \boxed{1} & 0 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & a+1 \\ 0 & a & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{F_3 - aF_2 \rightarrow F_3}} \sim_f \left[ \begin{array}{cc|c} \boxed{1} & 0 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & a+1 \\ 0 & 0 & -a^2-a \end{array} \right]$$

$$\sim_f \left[ \begin{array}{cc|c} \boxed{1} & 0 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & a+1 \\ 0 & 0 & -a^2-a \end{array} \right] \sim_f \left[ \begin{array}{cc|c} \boxed{1} & 0 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & a+1 \\ 0 & 0 & a^2+a \end{array} \right]$$

En la tercera fila solo podemos haber un pivote en la posición 33 si  $a^2+a \neq 0$ .  
Como estamos en  $\mathbb{Z}_3$  podemos observar todos los valores posibles de  $a$ .

$a$	0	1	2
$a^2+a$	0	2	0

Para  $a=0,2$  el elemento en la posición 33 es 0, veamos qué ocurre con  $2a-1$ .

$a$	0	1	2
$2a-1$	2	1	0

(6)

Así que nos quedan 3 casos posibles

$$\underline{a=0} \quad \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right] \sim_f \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \underline{\underline{I_0}}$$

$$\underline{a=1} \quad \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{array} \right] \sim_f \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right] \underline{\underline{C.D.}}$$

$$\underline{a=2} \quad \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \underline{\underline{C.D. I_0}}.$$

También puede resolverse usando determinantes.

$$\hookrightarrow \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & a \\ 1 & a & 1 \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow \text{rg}(A) = 3 \text{ y como}$$

$[A|B]$  no puede tener un rango mayor que 3 por su de orden  $3 \times 4$ , entonces  $\text{rg}(A|B) = 3$  será C.D.

Calculamos

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & a \\ 1 & a & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & a & 0 \end{vmatrix} = a \cdot (a+1) = a^2 + a$$

$$\hookrightarrow a \neq 0, 2 \text{ (o sea } a=1) \Rightarrow \text{C.D.}$$

Quedarían por estudiar los casos  $a=0$   
 $a=2$ . (ya resueltos por el método anterior).