

ESTADÍSTICA 2

MUESTREO

- Pasos :

- 1) Definir problema
- 2) Relacion problema - Estimación [M, T, P, A]
- 3) Definir : Elemento , Población , Unidad de muestreo y Marco
- 4) Definir Metodología de Muestreo [MAS, MAE, MS, MC, MVE]
- 5) Calcular tamaño de muestra con la muestra piloto. NC
- 6) Seleccionar Muestra
- 7) Hacer Inferencia

- Definición : Parte de la estadística que se encarga del estudio de métodos para la obtención de una muestra de una población objeto de estudio

Muestra = Parte de la población a partir de la cual hacemos Inferencia (sin remplazo)

↓
Estimamos
↓

M = Media

T = Total M. Sra

P = Proporción

A = Total p. atributo

↳ Sacar conclusiones sobre todo la población o partir de la muestra

↳ Colección de unidades de muestreo obtenidas a partir de un marco o marcos (representativo)

Población : Conjunto de elementos acerca de los cuales se realizará la inferencia . Estudiantes de primer Semestre Fac Minas , tiendas visibles en medellín

Unidad de Muestreo : Colecciones no traslapadas de elementos de la población que cubren la población completa . Asignaturas introductorias , Manzanas , Parcelas , Intervalos de tiempo

Elemento : Objeto sobre el que se toma medida o conteo . Cada estudiante de primer semestre Fac. Minas , tiendas de barrio

Marco Muestral : Lista de unidades de muestreo , listado asignaturas introductorias . Listado de manzanas

METODOLOGIAS DE MUESTREO

1) Muestreo Aleatorio Simple (MAS)

- * Población homogénea con respecto a la característica de interés
- * Principio de equiprobabilidad

2) Muestreo Aleatorio Estratificado (MAE)

- * Población heterogénea
- * La población es dividible en subpoblaciones homogéneas (Estratos) no traslapados
- * De cada estrato se selecciona una MAS
- * Aumenta la precisión.



Muestra por estrato



DMAE

3) Muestreo Sistémico (MS)

- * Para poblaciones en movimiento
- * Estimaciones similares a las del MAS
- Control de calidad industrial
 - La no respuesta dañó el muestreo

Aleatorio (S)

equidistantes

10, 15, 20, 25

4) Muestreo por Conglomerados (MC)

- * La población está conformada por subpoblaciones (conglomerados) homogéneas internamente, distintas de unidades de muestreo
- * Se selecciona una MAS de conglomerados y se muestrean todas las unidades de los conglomerados seleccionados



MC

5) Muestreo en Varias etapas (MVE)

- * Disminuye error de MC
 - * Aumenta Varianza
- Estratificado → Conglomerado → Simple

PLANIFICACION ENCUESTA

- 1) Declaración de objetivos: concisos, simples
- 2) Población objetivo: población factible seleccionada cuidadosamente
- 3) Marco: la lista y la población objetivo coincidan lo más posible, la eficiencia puede aumentar con marcos múltiples
- 4) Diseño de: # de elementos de la muestra que proporcione suficiente muestra: ~~información~~ información para los objetivos (representativos)
- 5) Método de Medición: Entrevistas, cuestionarios personales, telefónicos, correos u observación
- 6) Instrumento de medición: Minimizar la no respuesta y el sesgo por respuesta incorrecta
- 7) Selección y formación de personal de campo
- 8) Pre-test: Muestreo piloto, calificación entrevistadores, operatividad
- 9) Organización: establecer líneas de autoridad
- 10) Administración esquemática de los datos
- 11) Análisis de datos.

Norma

MUESTREO PILOTO

- * Validar preguntas
- * Estimar varianza
- * Determinar tamaño de muestra
- * Da idea para el límite de error de estimación definitivo

TAMAÑO DE MUESTRA

- * Depende del tipo de muestreo seleccionado y del muestreo piloto
- * Es el número mínimo de elementos que están en la muestra
- * Es el número de elementos que permite hacer inferencia

NIVEL DE CONFIANZA Y LÍMITE DE ERROR DE ESTIMACIÓN (NC)

- * Son fijados por el investigador (Los dos)
- * B , desviación estándar del estimador

$$\text{Error de estimación} = |f - \hat{f}| < B$$

$$P[\text{Error de estimación}] = 1 - \alpha$$

$$NC = 1 - \alpha$$

OBSERVACIONES GENERALES

- Cada elemento del muestreo provee información de los parámetros de interés
- Poca información impide realizar buenas estimaciones
- Mucha información desperdicio de recursos
- La encuesta controla la variación de los datos
- En la encuesta se debe recolectar información adicional que ayude a la pregunta de interés.
- El mejor diseño da la precisión necesaria en términos de B con un costo mínimo

MUESTREO ALEATORIO SIMPLE (MAS)

Procedimiento estadístico a partir del cual se selecciona una muestra de tamaño n de una población de N unidades garantizando que cada muestra posible de tamaño n tenga la misma probabilidad de ser seleccionada (Principio de equiprobabilidad)

- En la práctica una MAS es seleccionada unidad por unidad
- El muestreo se realiza sin reemplazo. (No se repiten las unidades).

El MMS se utiliza cuando la población es homogénea con respecto a la característica de interés y cuando las estimaciones se refieren a toda la población y no a subgrupos.

Estadísticos e intervalos

- Medio Muestral (\bar{Y})

$$\bar{Y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i \quad \rightarrow y_i = \text{Observaciones de la variable de interés}$$

$n = \text{tamaño de la muestra}$

$$\text{Var} [\bar{Y}] = \frac{\sigma^2}{n} \left| \frac{N-n}{N-1} \right| \quad \rightarrow \text{Factor de corrección para poblaciones finitas}$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{N-1}{N} s^2 \quad N = \text{tamaño de la población}$$

- Varianza Estimada (S^2)

$$\text{Var} [\bar{Y}] = \frac{\hat{\sigma}^2}{n} \cdot \frac{N-n}{N-1} = \frac{N-1}{N} s^2 \frac{N-n}{N-1}$$

$$\text{Var} [\bar{Y}] = \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right) \quad \rightarrow \text{Factor de corrección para poblaciones finitas}$$

- Intervalos de confianza (I)

↳ Límite en el error de estimación (B)

$$\bar{Y} \pm B_n$$

Dónde B depende de n :

Si $n \geq 30$

$$B = Z_{\alpha/2} \sqrt{\frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\bar{Y} \pm Z_{\alpha/2} \sqrt{\frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Si $n \leq 30$

$$B = t_{\alpha/2, n-1} \sqrt{\frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\bar{Y} \pm t_{\alpha/2, n-1} \sqrt{\frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

- Total de la población (τ)

$$\tau = NM$$

$$\hat{\tau} = N\bar{Y} = NS$$

- Varianza Estimada ($\hat{\sigma}^2$)

$$\text{Var}[\hat{\tau}] = N^2 \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)$$

- Intervalo de confianza (I)

$$\hat{\tau} \pm B_c$$

$$N(\bar{Y} \pm B_n)$$

Donde B_c depende de n

Si $n > 30$

$$B_c = z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{N^2 \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{\tau} \pm z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{N^2 \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Si $n \leq 30$

$$B_c = t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{N^2 \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{\tau} \pm t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{N^2 \frac{s^2}{n} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

- Proporción Poblacional (P)

$$y_i = \begin{cases} 1, & \text{tiene el atributo} \\ 0, & \text{no tiene el atributo} \end{cases}$$

$$\hat{P} = \frac{\sum y_i}{n} = \frac{\# \text{Unidades con el atributo}}{\# \text{unidades en la muestra}}$$

- Varianza Estimada ($\hat{\sigma}^2$)

$$\text{Var}[\hat{P}] = \frac{P(1-P)}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)$$

- Intervalo de confianza

$$\hat{P} \pm B_p$$

Donde B_p depende de n

Si $n \geq 100$

$$B_p = z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{p} \pm z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Si $n < 100$

$$B_p = t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{p} \pm t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{\frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

- Total de la Población (A)

$$\hat{A} = N\hat{p}$$

- Varianza estimada (A)

$$\text{Var}[\hat{A}] = N^2 \cdot \frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)$$

- Intervalo de confianza (A)

$$\hat{A} \pm B_A$$

Donde B_A depende de n

$$N(\hat{p} \pm B_p)$$

Si $n \geq 100$

$$B_A = z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{N^2 \frac{(1-\hat{p})\hat{p}}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{A} \pm z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{N^2 \frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Si $n < 100$

$$B_A = t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{N^2 \frac{(1-\hat{p})\hat{p}}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Entonces

$$\hat{A} \pm t_{\frac{\alpha}{2}, n-1} \sqrt{N^2 \frac{\hat{p}(1-\hat{p})}{n-1} \left(\frac{N-n}{N} \right)}$$

Conocidos B y el nivel de confianza $1-\alpha$ fijados por el investigador para estimar N , se busca hallar cual debe ser el tamaño de muestra n . Para ello partimos del límite de error de estimación B :

$$B = z_{\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\sigma^2}{n} \cdot \frac{N-n}{N-1}}$$

$$n = \frac{\sigma^2 N}{\frac{B^2}{2} (N-1) + \sigma^2}$$

$$n = \frac{1}{\frac{1}{N} + \frac{N-1}{N} \cdot \frac{1}{n_0}}$$

$$n_0 = \frac{Z_{\alpha/2}^2 \sigma^2}{B^2}$$

Tomado de
maestro
Cuando la
población es
infinita

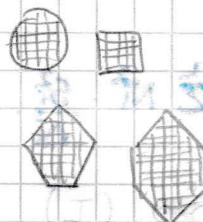
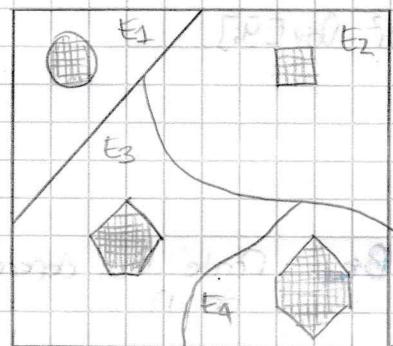
Para una muestra para la media (M) = Para una muestra para la Proporción (P)

$$\sigma^2 = S^2$$

$$\sigma^2 = \hat{P}(1-\hat{P})$$

MUESTREO ALEATORIO ESTRATIFICADO (MAE)

Técnica de muestreo mediante la cual se obtiene una muestra a partir de la separación de los elementos de una población en grupos no traslapados, llamados estratos, y la selección posterior de una muestra aleatoria simple, independiente, en cada estrato.



MUESTRA ALEATORIA ESTRATIFICADA

- Maximiza la información obtenida
- Minimiza el límite del error de estimación (B)
- La variabilidad de la población es heterogénea
- La variabilidad dentro de los estratos es homogénea
- Disminuye costos
- Permite estimaciones para los subgrupos (estratos)

- Tomoño de la población (N)

$$N = \sum_{i=1}^L N_i$$

N = Tomoño de la población

N_i = Unidades muestreadas en el i -ésimo estrato

L = # de estratos

- Tamaño de la muestra (n)

$$n = \sum_{i=1}^L n_i \quad n_i = \# \text{ Unidades muestrales seleccionadas del estrato } i$$

- Medidas de resumen por estrato

\bar{y}_i = Media muestral de la MAS seleccionada del estrato i

s_i^2 = Varianza muestral de la MAS seleccionada del estrato i

$p_i = n_i/N_i = \# \text{ Unidades muestrales en la muestra que tienen el atributo}$

- Total de toda la población (T)

$$\hat{T}_{st} = \sum_{i=1}^L \hat{T}_i = \sum_{i=1}^L n_i \bar{y}_i$$

$$\hat{T}_{st} = \sum_{i=1}^L n_i \bar{y}_i$$

- Varianza estimada de T

$$\text{Var}[\hat{T}_{st}] = \sum_i \text{Var}[n_i \bar{y}_i] = \sum_i n_i^2 \cdot \text{Var}[\bar{y}_i]$$

$$\text{Var}[\hat{T}_{st}] = \sum_i n_i^2 \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \cdot \left(\frac{N_i - n_i}{N_i} \right)$$

- Intervalo de confianza (I) $\hat{T}_{st} \pm B_{st}$, donde B_{st} depende de n

Si $n > 30$

$$B_{st} = z_{\alpha/2} \sqrt{\sum_{i=1}^L n_i^2 \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i} \right)}$$

Entonces

$$\hat{T}_{st} \pm z_{\alpha/2} \sqrt{\sum_{i=1}^L n_i^2 \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i} \right)}$$

Si $n \leq 30$

$$B_{st} = t_{\alpha/2, n-L} \sqrt{\sum_{i=1}^L n_i^2 \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i} \right)}$$

Entonces

$$\hat{T}_{st} \pm t_{\alpha/2, n-L} \sqrt{\sum_{i=1}^L n_i^2 \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i} \right)}$$

- Media Muestral (M)

$$T = N \cdot M \Rightarrow M = \frac{T}{N} ; \quad M = \bar{y}_{st} \Rightarrow \bar{y}_{st} = \frac{\hat{T}_{st}}{N}$$

$$\bar{y}_{st} = \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^L n_i \bar{y}_i$$

N_i = Proporción de Unidades Muestrales en el estrato

• Varianza estimada (\hat{V})

$$\text{Var}[\bar{y}_{st}] = \text{Var}\left[\frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^L N_i \bar{y}_i\right] = \frac{1}{N^2} \cdot \text{Var}[\hat{T}_{st}]$$

$$\text{Var}[\bar{y}_{st}] = \sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \cdot \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)$$

• Intervalo de confianza (\hat{I})

$$\hat{\mu} \pm B_{\hat{\mu}} ; \text{ Donde } B_{\hat{\mu}} \text{ depende de } n \quad \frac{1}{n} (\hat{T}_{st} \pm B_{\hat{t}_{st}})$$

$n > 30$

$$B_{\hat{\mu}} = \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

$n \leq 30$

$$B_{\hat{\mu}} = t_{\alpha/2, n-1} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

$$\bar{y}_{st} \pm \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

$$\bar{y}_{st} \pm t_{\alpha/2, n-1} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{s_i^2}{n_i} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

• Total de la población (A)

$$\hat{A} = \sum_{i=1}^L \hat{A}_i = \sum_{i=1}^L N_i \hat{p}_i$$

$$\hat{A}_{st} = \sum_{i=1}^L N_i \hat{p}_i$$

• Varianza estimada (\hat{V})

$$\text{Var}[\hat{A}_{st}] = \text{Var}\left[\sum_{i=1}^L N_i \hat{p}_i\right] = \sum_{i=1}^L N_i^2 \cdot \text{Var}[\hat{p}_i]$$

$$\text{Var}[\hat{A}_{st}] = \sum_{i=1}^L N_i^2 \cdot \frac{\hat{p}_i(1-\hat{p}_i)}{n_i-1} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)$$

• Intervalo de confianza (\hat{I})

$$\hat{A}_{st} \pm B_{\hat{A}_{st}}, \text{ Donde } B_{\hat{A}_{st}} \text{ depende de } n$$

Si $n > 30$

$$B_{\hat{A}_{st}} = \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L N_i^2 \cdot \frac{\hat{p}_i(1-\hat{p}_i)}{n_i-1} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

Entonces

Si $n \leq 30$

$$B_{\hat{A}_{st}} = t_{\alpha/2, n-1} \sqrt{\sum_{i=1}^L N_i^2 \cdot \frac{\hat{p}_i(1-\hat{p}_i)}{n_i-1} \left(\frac{N_i - n_i}{N_i}\right)}$$

Entonces

$$\hat{A}_{st} \pm \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L N_i^2 \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)} = \hat{A}_{st} \pm t_{\alpha/2, n-L} \sqrt{\sum_{i=1}^L N_i^2 \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)(N_i-n_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)}$$

- Proporción poblacional (P)

$$\hat{A}_{st} = N \hat{P}_{st} \Rightarrow \hat{P}_{st} = \frac{\hat{A}_{st}}{N} \Rightarrow \hat{P}_{st} = \frac{\sum A_i}{N} = \frac{\sum N_i \hat{P}_i}{N}$$

$$\hat{P}_{st} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^L N_i \cdot \hat{P}_i$$

- Varianza estimada (\hat{V})

$$\begin{aligned} \hat{V}ar[\hat{P}_{st}] &= \hat{V}ar\left[\frac{1}{N} \sum_{i=1}^L N_i \hat{P}_i\right] = \sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \hat{V}ar[\hat{P}_i] \\ &= \frac{1}{N^2} \cdot \hat{V}ar[\hat{A}_{st}]. \end{aligned}$$

$$\hat{V}ar[\hat{P}_{st}] = \sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \cdot \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)}{N_i-1} \cdot \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)$$

- Intervalo de confianza

$$\hat{P} \pm B_{\hat{P}_{st}}, \text{ donde } B_{\hat{P}_{st}} \text{ depende de } n \quad \frac{1}{N} (\hat{A}_{st} \pm B_{\hat{A}_{st}})$$

Si $n > 30$

$$B_{\hat{P}_{st}} = \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \cdot \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)}$$

Entonces

$$\hat{P}_{st} \pm \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \cdot \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)}$$

Si $n \leq 30$

$$B_{\hat{P}_{st}} = t_{\alpha/2, n-L} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)(N_i-n_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)}$$

Entonces

$$\hat{P}_{st} \pm t_{\alpha/2, n-L} \sqrt{\sum_{i=1}^L \frac{N_i^2}{N^2} \frac{\hat{P}_i(1-\hat{P}_i)(N_i-n_i)}{N_i-1} \left(\frac{N_i-n_i}{N_i}\right)}$$

Conocidos B y el nivel de confianza $1-\alpha$ fijados por el investigador para μ , se busca hallar cuál debe ser el tamaño de muestra n , para ello partimos de la fórmula del límite del error de estimación B :

$$B = \frac{z_{\alpha/2}}{2} \sqrt{\text{Var}(\bar{y}_{st})}, \text{ entonces } V(\bar{y}_{st}) = \frac{B^2}{\frac{z_{\alpha/2}^2}{2}}$$

La varianza disminuye conforme aumenta n

$$\frac{B^2}{\frac{z_{\alpha/2}^2}{2}} = \sum_{i=1}^L \left(\frac{N_i}{N} \right)^2 \frac{\sigma_i^2}{n_i} \cdot \frac{N_i - n_i}{N_i}; \quad n_i = w_i \cdot N$$

$$n = \frac{\sum_{i=1}^L N_i^2 \sigma_i^2 / w_i}{DN^2 + \sum_{i=1}^L N_i \cdot \sigma_i^2}, \quad D = \frac{B^2}{\frac{z_{\alpha/2}^2}{2}}, \quad \text{Donde } w_i \text{ depende de la affidacion}$$

Para M	Para P	Para totales (T, A) lo unico que cambia con respecto a (M, P) es
$\sigma_i^2 = \sigma^2$	$\sigma^2 = p(1-p)$	D
$w_i = \frac{R_i}{6} = \frac{Y_{max} - Y_{min}}{6}$		$D = \frac{p^2}{\frac{z_{\alpha/2}^2}{2} \cdot N^2}$

- Asignación Óptima con costos Variables

C_i = diferentes,

σ_i = diferentes

$w_i \propto \sigma_i$

$w_i \propto 1/\sqrt{C_i}$

$w_i \propto N_i$

$$w_i = \frac{N_i \cdot \sigma_i / \sqrt{C_i}}{\sum_{k=1}^L N_k \cdot \sigma_k / \sqrt{C_k}}, \quad > \text{Estandarizar}$$

$$C = C_0 + \sum_{i=1}^L C_i \cdot n_i$$

- Asignación de Neyman

$$C_1 = C_2 = C_3 = \dots = C_n =$$

σ_i = diferentes

$$w_i = \frac{N_i \cdot \sigma_i}{\sum_{k=1}^L N_k \cdot \sigma_k}$$

- Asignación Proporcional

$$C_1 = C_2 = C_3 = \dots = C_n$$

σ_i = Igual

$$w_i = \frac{N_i}{N}$$

REGRESIÓN LINEAL

↳ Técnica para investigar y modelar la relación existente entre variables.

y = Variable respuesta → Dependiente

x = Variable regresora → Independiente

Origen

↳ Sir Francis Galton (1889)

Relación estatura de niños con estatura de padres

- A padres Altos, los hijos generalmente lo son también.
- A padres bajos, los hijos son de menor estatura.
- A padres muy altos o muy bajos se percibe una regresión hacia la estatura media de la población.

* El análisis de regresión permite estudiar las relaciones de asociación entre y y x

- ESTA ASOCIACIÓN NO ES RELACION CAUSA EFECTO

↳ NO IMPLICA CAUSALIDAD

- La relación Causa-Efecto, solo aplica para diseño de experimentos

→ No son aleatorios

Variables que pueden ser controladas por el investigador

Regresoras, covariables

OTROS MODELOS DE REGRESIÓN:

- Lineales generalizados
- Logística (Sigmoides)
- Prueba de Signos
- No paramétricas

• MODELO DE REGRESIÓN LINEAL SIMPLE

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + e_i, i=1,2, \dots n$$

Donde

n = # de datos en el que se supone que existe una relación de tipo lineal

β_1 : Pendiente de la recta de regresión (Cambio en la respuesta media por un cambio unitario en x)

y_i = Observación

β_0 : Intercepto de la recta de regresión

β_0 = Intercepción de la recta de regresión

Se interpreta si $0 \in [x_{\min}, x_{\max}]$

e_i = Error aleatorio del modelo

β_0, β_1 = Parámetros

e_i = Variable aleatoria

Para estimar los parámetros (β_1, β_0) del modelo utilizamos dos métodos: (1) Máxima Verosimilitud (Maximum Likelihood) y (2) Mínimos Cuadrados

1) Máximo Verosimilitud = Maximiza la probabilidad de ocurrencia

→ Requiere la verificación sobre los residuos del modelo (supuestos):

- Distribuyen Normal (Shapiro-Wilk)
- Son independientes (Durbin-Watson)
- Tienen Varianza Constante (Prueba F)

$E[\epsilon_i] = 0$
 $\text{Var}[\epsilon_i] = \sigma^2$

$\epsilon_i \stackrel{iid}{\sim} N(0, \sigma^2) \rightarrow$ Los residuos distribuyen normal (Independientes e Identicamente distribuidos)

$$\epsilon_i \sim NID(0, \sigma^2)$$

→ Consecuencias de los supuestos

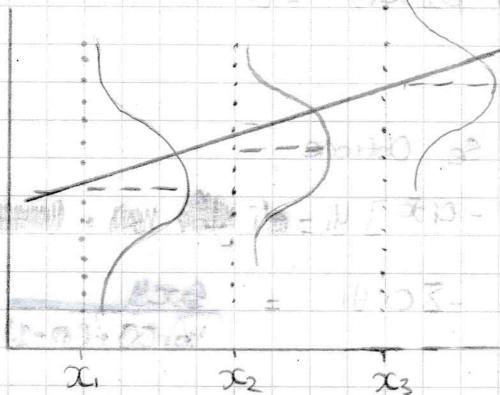
$y_i \sim NI(\beta_0 + \beta_1 x_i, \sigma^2) \rightarrow$ - Distribución Normal (No identicas)
- Independientes

Fdp

$$F(y_i) = \frac{e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2}}{\sqrt{2\pi}\sigma}$$

$$E[y_i] = E[y_i | x_i] = \beta_0 + \beta_1 x_i$$

$$\text{Var}[y_i] = \sigma^2$$



OTRAS PRUEBAS DE NORMALIDAD

- Kolmogorov-Smirnov
- Cramer-Von Mises
- Anderson-Darling

- FUNCION DE VERO SIMILITUD

$$L(\beta_0, \beta_1, \sigma^2) = \text{Verosimilitud}$$

$$L = \prod_{i=1}^n F(y_i) = \prod_{i=1}^n \frac{e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2}}{\sqrt{2\pi}\sigma}$$

$\ell(\beta_0, \beta_1, \sigma^2)$ = Log Verosimilitud

$$\ell = \ln L(\beta_0, \beta_1, \sigma^2) = \ln \left[(2\pi\sigma^2)^{-n/2} * e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2} \right]$$

$$\ell = -\frac{n}{2} \ln(2\pi\sigma^2) - \frac{1}{2\sigma^2} \sum (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2$$

$$\ell = -\frac{n}{2} \ln(2\pi) - \frac{n}{2} \ln(\sigma^2) - \frac{1}{2\sigma^2} \sum (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2$$

Para hallar los valores que maximizan la función derivamos e igualamos a cero.

$$\frac{\partial \ell}{\partial \beta_0} = \frac{1}{2\sigma^2} \sum 2(y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)(-1) = 0$$

$$\frac{\partial \ell}{\partial \beta_1} = \frac{1}{2\sigma^2} \sum 2(y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)(-x_i) = 0$$

$$\frac{\partial \ell}{\partial \sigma^2} = -\frac{n}{2} \frac{1}{\sigma^2} + \frac{(\sigma^2)^{-2}}{2} \sum (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2 = 0$$

Resolviendo el sistema anterior se obtiene

$$\tilde{\beta}_0 = \bar{y} - \tilde{\beta}_1 \bar{x} = \sum \left[\frac{1}{n} - c_i \bar{x} \right] y_i = d_i y_i$$

$$\tilde{\beta}_1 = \frac{\left(\sum c_i y_i \right) - (n \bar{x} \bar{y})}{\sum x_i^2 - n \bar{x}^2} = \frac{s_{xy}}{s_{xx}} = \sum c_i y_i = \frac{s_{xy}}{\text{Var}(x) \cdot (n-1)}$$

$$\tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum (y_i - \tilde{\beta}_0 - \tilde{\beta}_1 x_i)^2$$

$$\text{Donde } c_i = \frac{x_i - \bar{x}}{s_{xx}} ; d_i = \frac{1}{n} - c_i \bar{x}$$

Los estimadores $\hat{\beta}_0$ y $\hat{\beta}_1$ son sesgados, esto se verifica conforme a los siguientes pasos:

$$a) \sum c_i = \sum \frac{(x_i - \bar{x})}{S_{xx}} = \frac{1}{S_{xx}} \cdot \sum (x_i - \bar{x}) \xrightarrow{\text{do}}$$

$$b) \sum c_i x_i = \sum \frac{x_i - \bar{x}}{S_{xx}} (x_i) = \frac{1}{S_{xx}} \cdot \sum (x_i - \bar{x}) x_i \xrightarrow{\text{S}_{xx}}$$

$$\sum c_i = 0$$

$$\sum c_i x_i = 1$$

1. Para $\hat{\beta}_1$

$$\begin{aligned} E[\hat{\beta}_1] &= E[\sum c_i y_i] = \sum E[c_i y_i] = \sum c_i E[y_i] \\ &= \sum c_i (\beta_0 + \beta_1 x_i) = \beta_0 * \sum c_i \xrightarrow{\text{do}} + \beta_1 * \sum c_i x_i \xrightarrow{\text{do}} \\ &= \beta_1 \end{aligned}$$

y_i independientes

$$\begin{aligned} \text{Var}(\hat{\beta}_1) &= V[\sum c_i y_i] = \sum c_i^2 * \text{Var}[y_i] = \sum \frac{(x_i - \bar{x})^2}{S_{xx}} * \sigma^2 \\ &= \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{(S_{xx})^2} * \sigma^2 = \frac{\sigma^2}{S_{xx}} \end{aligned}$$

2. Para $\hat{\beta}_0$

$$\begin{aligned} E[\hat{\beta}_0] &= E[\bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x}] = E\left[\frac{1}{n} \sum y_i - \hat{\beta}_1 \bar{x}\right] = \frac{1}{n} \sum E[y_i] - \bar{x} E[\hat{\beta}_1] \\ &= \frac{1}{n} \sum (\beta_0 + \beta_1 x_i) - \bar{x} \beta_1 = \beta_0 + \beta_1 \bar{x} - \bar{x} \beta_1 = \beta_0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Var}(\hat{\beta}_0) &= V[\sum c_i y_i] = \sum c_i^2 * V[y_i] = \sum c_i^2 \sigma^2 = \sigma^2 \sum c_i^2 \\ &= \sigma^2 \left(\frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{S_{xx}} \right) \end{aligned}$$

El estimador $\hat{\sigma}^2$ es sesgado para σ^2

$$E[\tilde{\sigma}^2] = \left(\frac{n-2}{n}\right) \tilde{\sigma}^2$$

pero es posible construir un estimador insesgado de σ^2

$$\hat{\sigma}^2 = \left(\frac{n}{n-2}\right) \tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{n-2} \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 x_i)^2 = \frac{\sum e_i^2}{n-2} = \frac{\sum (y_i - \hat{y}_i)^2}{n-2}$$

$\hat{\sigma}^2 = \text{MSE} = \text{Error Cuadrático Medio}$

$e_i = \text{Residuos}$

$$\text{MSE} = \frac{1}{n-2} (S_{yy} - \hat{\beta}_1^2 * S_{xx})$$

Dados los estimadores conducimos ademas

$$\hat{y}_i = E[y_i | x_i] = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_i$$

↳ que \hat{y}_i es un estimador insesgado para y_i , esto debido al principio de invarianza

$$\begin{aligned} E[\hat{y}_i] &= E[\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_i] \\ &= E[\hat{\beta}_0] + E[\hat{\beta}_1 x_i] \\ &= \beta_0 + \beta_1 x_i \end{aligned}$$

En consecuencia

$$\hat{\beta}_1 \sim N(\beta_1, \sigma^2 / S_{xx})$$

$$\hat{\beta}_0 \sim N(\beta_0, \sigma^2 [1 + \frac{1}{S_{xx}}])$$

2) Mínimos Cuadrados = Minimizan la suma de los cuadrados de los errores

↳ No requiere supuestos

$$\text{Función MC: } S(\beta_0, \beta_1) = \sum e_i^2 = \sum (y_i - \hat{y}_i)^2$$

$$= \sum (y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 x_i)^2$$

Los estimadores de mínimos cuadrados los obtendremos de la siguiente manera

$$\begin{aligned}\frac{\partial S}{\partial \hat{\beta}_1} &= \sum [y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 x_i]^2 \\ &= \sum 2[y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 x_i](-x_i) \\ &= \sum 2[x_i y_i - \hat{\beta}_0 x_i - \hat{\beta}_1 x_i^2]\end{aligned}$$

Igualaremos a cero

$$0 = \sum x_i y_i - \beta_0 \sum x_i - \hat{\beta}_1 \sum x_i^2$$

$$\sum x_i y_i = \hat{\beta}_0 \sum x_i + \hat{\beta}_1 \sum x_i^2 \quad ①$$

Reemplazamos ② en ①

$$\sum x_i y_i = \bar{y} n \bar{x} - n \bar{\beta}_0 \bar{x} + \hat{\beta}_1 \sum x_i^2$$

$$\sum x_i y_i - n \bar{x} \bar{y} = \hat{\beta}_1 [-n \bar{x} + \sum x_i^2]$$

$$\hat{\beta}_1 = \frac{\sum x_i y_i - n \bar{x} \bar{y}}{\sum x_i^2 - n \bar{x}^2}$$

Tras realizar el procedimiento notamos que los estimadores de máxima verosimilitud y de mínimos cuadrados son iguales, sin embargo los EMV facilitan las pruebas de significancia y el cálculo de intervalos de confianza y de predicción

SIGNIFICANCIA DE LOS ESTIMADORES ($\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1$)

- Para $\hat{\beta}_1$ (Pendiente) = Por un aumento de 1 unidad en x se estima que hay un incremento promedio de $(\hat{\beta}_1)$ en

$$\hat{\beta}_1 \sim N(\beta_1, \sigma^2 / \sum x_i^2)$$

Prueba de hipótesis

$$H_0: \beta_1 = \beta_{10}$$

$$H_a: \beta_1 \neq \beta_{10}$$

β_{10} = Valor fijo
Generalmente Cero
Sig. Regresión

Estadístico de Prueba

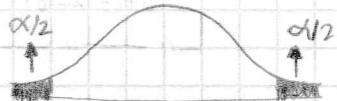
$$Var(\hat{\beta}_1) = \frac{MSE}{\sum x_i^2}$$

$$t_{1-\alpha/2} = \frac{\hat{\beta}_1 - \beta_{10}}{ee(\hat{\beta}_1)} \sim t_{n-2}$$

$$\text{Donde } ee(\hat{\beta}_1) = \sqrt{Var(\hat{\beta}_1)}$$

Criterio de decisión: Significancia de la regresión $[(t_{0.1})^2 = F_0]$

- $R_{T_1} = \text{I}_{|t_{0.1}| > t_{\alpha/2, n-2}}$ // Rechazamos si $t_{0.1}$ está en la RR
- $P\text{-Value} = P[t_{n-2} > |t_{0.1}|]$ // $P\text{-Value} < \alpha \rightarrow$ Rechazamos H_0



Si Rechazo H_0 la regresión es significativa de lo contrario las variables son independientes ($\beta_0 = 0$)

- Para β_0 (Intercepto) = Es interpretable si $0 \in [x_{\min}, x_{\max}]$

$$\beta_0 \sim N(\beta_0, \sigma^2 \left[\frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{s_{xx}} \right])$$

Prueba de hipótesis

$$H_0: \beta_0 = \beta_{00}$$

$$H_1: \beta_0 \neq \beta_{00}$$

$t_{0.0} = \frac{\beta_0 - \beta_{00}}{ee(\beta_0)} \sim t_{n-2}$

Estadístico de prueba

$$\text{Var}[\beta_0] = \text{MSE} \left[\frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{s_{xx}} \right]$$

Donde $ee(\hat{\beta}_0) = \sqrt{\text{Var}[\hat{\beta}_0]}$

Criterio de decisión

- $R_{\beta_0} = \text{I}_{|t_{0.0}| > t_{\alpha/2, n-2}}$ // Rechazamos si $t_{0.0}$ está en la RR

- $P\text{-Value} = P[t_{n-2} > |t_{0.0}|]$ // $P\text{-Value} < \alpha \rightarrow$ Rechazamos H_0

INTERVALOS DE CONFIANZA DE LOS ESTIMADORES (β_0, β_1)

- Para β_1

$$\beta_1 \pm t_{\alpha/2, n-2} * ee(\hat{\beta}_1)$$

- Si el IC no contiene al cero se dice que hay una relación lineal en lo cual la variable x_c es adecuada para predecir el comportamiento de y

- Si $x=0$ tiene sentido y el IC no contiene al cero entonces $E[y|x=0] = \beta_0$

- Si contiene al cero y $x=0$ tiene sentido entonces se recomienda omitir el modelo de la forma $y = \beta_1 x + \epsilon$

($\hat{\beta}_0$ y $\hat{\beta}_1$ son obvios)

($\hat{\beta}_0$ y $\hat{\beta}_1$ son obvios)

ANALISIS DE VARIANZA (ANOVA)

Recordemos que evaluamos la Significancia de la regresión con una prueba de hipótesis para $B_1 = 0$, retomaremos este concepto para el análisis de Varianza, y evaluaremos de forma similar la Significancia de la regresión.

- Se analiza la variabilidad de (y), analizando las desviaciones de cada observación y_i respecto de su medio \bar{y}

$$(y_i - \bar{y})$$

La medida de la variación total en y es la suma de los cuadrados de las desviaciones de los y_i 's con respecto a su medio Muestral

$$S_{yy} = SST = \sum (y_i - \bar{y})^2 = \text{Var}[y] * (n-1) = \sum y_i^2 - n\bar{y}^2$$

$$\sum (y_i - \bar{y})^2 = \sum (\hat{y}_i - \bar{y})^2 + \sum (y_i - \hat{y}_i)^2 \rightarrow \text{Identidad Suma de Cuadrados}$$

$$\begin{matrix} \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ SST & SSR & SSE \\ \text{SL} & (n-1) & (1) & (n-2) \end{matrix}$$

Donde

SST = Suma de cuadrados totales

SSR = Suma de cuadrados de la regresión

SSE = Suma de cuadrados del error

$$SSR = \hat{B}_1 S_{xy} = \hat{B}_1 S_{xx} \rightarrow \text{Cantidad de variación que alcanzo a explicar con el modelo RLS}$$

$$SSE = SST - SSR = S_{yy} - \hat{B}_1^2 S_{xx}$$

Cada uno de los sumos tiene asociados grados de libertad y con ellos construimos estimaciones independientes de σ^2 , de la siguiente manera:

$$MSR = \frac{SSR}{1} ; MSE = \frac{SSE}{n-2}$$

Para realizar la prueba de significancia de la regresión partiendo de ella anova utilizamos F_h para B_1 ; utilizando F como estadístico de Prueba.

$$H_0: B_1 = 0 \quad | \quad H_a: B_1 \neq 0 \quad | \quad F_h = \frac{MSR}{MSE} \sim F_{1, n-2} \quad RR = 1 \quad F_{cal} > F_{1-\alpha, 1, n-2}$$

$$P\text{-Value} = P[F_{1, n-2} > F_{cal}]$$

• Tabla ANOVA



Fuente de Variación	SS	df	MS	F
Regresión o Modelo	SSR	1	MSR = SSR/1	$F_{1, n-2} = \frac{MSR}{MSE}$
Error o Residual	SSE	n-2	MSE = SSE/n-2	
Total	SST	n-1		

Una medida de bondad de ajuste es el coeficiente de determinación denominado R^2 , interpretado como la proporción de variación en la respuesta que alcanza a ser explicada por el modelo de regresión lineal

$$R^2 = \frac{SSR}{SST} = 1 - \frac{SSE}{SST} = r^2 \quad \text{Dónde}$$

r : Coeficiente de Correlación de Pearson

$$r = \frac{\sum S_{xy}}{\sqrt{S_{xx} S_{yy}}}$$

Consideraciones

- Pendiente cercana a cero
- Si R^2 tiende a cero la relación entre x y y es muy pobre
- Si R^2 tiende a uno la recta ajustada se approxima bien a los puntos
- Pendiente significativa
- R^2 grande no implica pendiente (B_1) grande
- R^2 grande no garantiza que el modelo de RLS ajustado sea el adecuado para los datos

RESPUESTA MEDIA

↳ Se permite interpolar es decir buscar un $x_0 \in [x_{\min}, x_{\max}]$ y esto da da por la expresión $\hat{y}_0 = \hat{E}[y|x=x_0] = \hat{b}_0 + \hat{B}_1 x_0$ para una estimación puntual

Para la estimación por intervalo tenemos ↳ \hat{b}_0 y \hat{B}_1 son LD

$$\hat{y}_0 \pm t_{n-2} \cdot \text{ee}(\hat{y}_0)$$

Dónde

$$\text{ee}(\hat{y}_0) = \sqrt{\text{Var}(\hat{y}_0)}$$

$$\text{Var}(\hat{y}_0) = \text{MSE} \left(\frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right)$$

$$\begin{aligned} \text{Var}(\hat{y}_0) &= \text{Var}[\hat{b}_0 + \hat{B}_1 x_0] \\ &= \text{Var}[\hat{b}_0 + \sum_i c_i x_i] \\ &= \text{Var}[\sum_i (d_i + c_i x_0) y_i] \\ &= \sum_i (d_i + c_i x_0)^2 \cdot \text{Var}(y_i) \\ &= \sum_i \left[\left(\frac{1}{n} - \bar{x} c_i \right) + \frac{(x_0 - \bar{x})}{S_{xx}} \right]^2 \text{Var}(y_i) \\ &= \text{MSE} \left[\frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right] \end{aligned}$$

PREDICCIÓN

→ Interesa una nueva observación y_0 que corresponda a un nivel específico de x , denominado x_0 .
 El estimador puntual está dado por igual que el anterior por la expresión $\hat{y}_0 = E[y|x=x_0] = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_0$
 Solo se permite interpolar

Para la estimación del intervalo tenemos el error en la predicción dada por $(y_0 - \hat{y}_0)$ por lo que el intervalo quedará:

$$y_0 \pm t_{\frac{\alpha}{2}, n-2} * ee(y_0 - \hat{y}_0)$$

Donde

$$ee(y_0 - \hat{y}_0) = \sqrt{Var(y_0 - \hat{y}_0)}$$

$$Var(y_0 - \hat{y}_0) = MSE \left[1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right]$$

$$\begin{aligned} Var(y_0 - \hat{y}_0) &= Var(\hat{y}_0) + Var(y_0) \\ &= \sigma^2 + \sigma^2 \left[\frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right] \\ &= \sigma^2 \left[1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right] \\ &= MSE \left[1 + \frac{1}{n} + \frac{(x_0 - \bar{x})^2}{S_{xx}} \right] \end{aligned}$$

Son VA
Independientes

VALIDACION DE LOS SUPUESTOS

→ Los supuestos son los ya nombrados y los hacemos sobre los residuales → Se hace apena se adosa al modelo

- - Distribución normal
- Media cero
- Varianza constante
- Incorrelacionados

Ayuda a detectar si

- La función de regresión no es lineal
- Faltan variables predictivas al modelo

• Normalidad

$$1. Shapiro-Wilk : W = \frac{(\sum a_i e_i)^2}{\sum (e_i - \bar{e})^2}$$

Donde se concluye con el criterio del p-value

H_0 : Distribuye Normal

H_a : No Distribuye Normal

2. Q-Q Plot

3. P-P Plot

4. Histogramo

• Media Cero e Incorrelacion

→ Usualmente no se validad por la forma en que se estiman los parámetros

Si se tiene el orden de registro (t_i) se grafica e_i vs t_i . SI NO HAY TENDENCIA se concluye QUE NO HAY CORRELACION ENTRE LOS ERRORES DEL MODELO.

$$\bar{e} = \frac{1}{n} \sum e_i = 0, \text{ lo cual se cumple si } \sum e_i = 0$$

Lo que en su vez implica

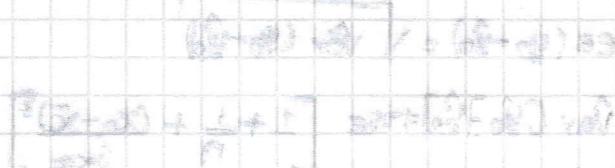
$$\sum y_i = \sum \hat{y}_i$$

$\bar{e}_i = 0$	NO TENDENCIA
$\sum e_i = 0$	Incorrelacionados

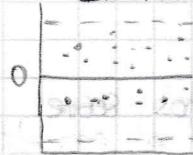
Orden

• Varianza Constante

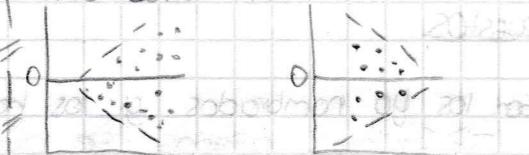
↳ Verificación gráfica = NO TENDENCIA



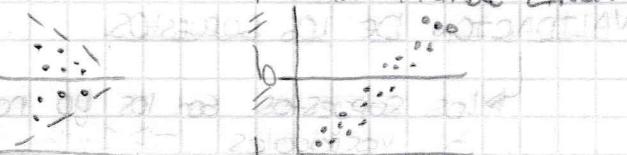
IDEAL



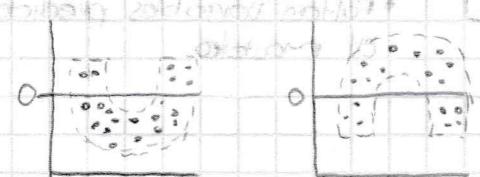
NO CONSTANTE



FALTA VARIABLE LINEAL



FALTA VARIABLE CUADRATICA



Transformación
Box-Cox: Coordenadas no
es normal

PRUEBA DE CARENCIA DE AJUSTE

↳ Violación del supuesto de linealidad

Consideraciones:

- Se realiza para la validación del supuesto de linealidad
- Se hace después de validar Normalidad, Independencia y σ^2 Constante
- Solo se puede realizar cuando se tiene al menos en un nivel de x dos o más valores de y (Replicos)

$$H_0: E[Y|X=x] = \beta_0 + \beta_1 x$$

$$H_a: E[Y|X=x] \neq \beta_0 + \beta_1 x$$

H_0 : El modelo de primer orden es apropiado

H_a : El modelo de primer orden no es apropiado

En esta prueba las replicas son utilizadas para estimar σ^2 independiente del modelo ajustado

x	y	n_i
x_1	$y_{11} \quad y_{12} \dots \quad y_{1n_1}$	n_1
x_2	$y_{21} \quad y_{22} \dots \quad y_{2n_2}$	n_2
\vdots	\vdots	\vdots
x_m	$y_{m1} \quad y_{m2} \quad \dots \quad y_{mn_m} \quad n_m$	n_m

$n=4$	$n=5$	$n=6$
.	.	.
.	.	.
$y_{11} \quad y_{12} \quad y_{13}$	$y_{21} \quad y_{22} \quad y_{23} \quad y_{24}$	$y_{31} \quad y_{32} \quad y_{33} \quad y_{34} \quad y_{35}$
$x_1 \quad x_2 \quad x_3$	$x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4$	$x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5$

m = Distintos Valores de la variable x $\sum n_i = \#$ total de observaciones
 n_i = Observaciones de la Variable y y_{ij} = j-ésima observación de la variable asociada al nivel i-ésimo de la variable regresora x .

En la prueba de falta de ajuste descomponemos la Suma de Cuadrados del error (SSE)

$$\sum \sum (y_{ij} - \hat{y}_i)^2 = \sum \sum (y_{ij} - \bar{y}_i)^2 + \sum \sum (\bar{y}_i - \hat{y}_i)^2$$

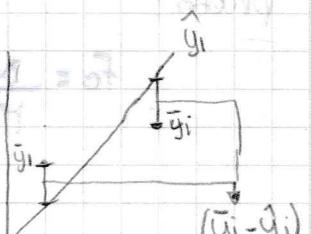
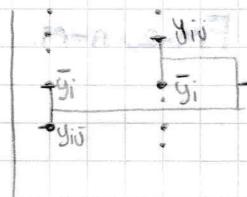
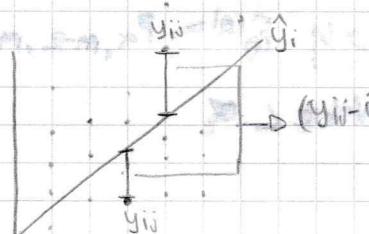
\downarrow

$\frac{\text{SSE}}{g_L(n-2)}$

\uparrow

$\frac{\text{SSPE}}{(n-m)}$

$\frac{\text{SS}_{\text{LOF}}}{(m-2)}$



SS_{PE} = Suma de cuadrados asociada al error puro (Dentro)

SS_{LOF} = Suma de cuadrados asociada a la falta de ajuste (Ajuste)

MS_{PE} = Cuadrados Medios debido al error Puro

MS_{LOF} = Cuadrados Medios debido a la falta de Ajuste

$$MSPE = \frac{SSPE}{n-M}$$

$$E[MSPE] = \sigma^2$$

$$MSLOF = \frac{SSLOF}{M-2}$$

$$E[MSLOF] = \sigma^2 + \frac{\sum_{i=1}^M [E(y_i) - \beta_0 - \beta_1 x_i]^2}{M-2}$$

Si $V(\epsilon_i) = \sigma^2$ entonces $SSPE$, es un estimador de σ^2 independiente del modelo, solo se vea la variabilidad de los y_i 's en cada nivel de x

Observemos que si la función verdadera es lineal, entonces se cumple que

$$E[y_i] = E[y_i | x_i = x_i] = \beta_0 + \beta_1 x_i$$

Y por tanto se obtiene que la esperanza del $MSLOF$ es:

$$E[MSLOF] = \sigma^2 + \sum_{i=1}^M [(\beta_0 + \beta_1 x_i) - (\beta_0 + \beta_1 x_i)]^2$$

$$E[MSLOF] = \sigma^2$$

Si la función verdadera no es lineal, entonces $E[MSLOF] > \sigma^2$.

Para la Pr. de falta de ajuste tenemos el estadístico de prueba:

$$F_0 = \frac{MSLOF}{MSPE} \sim F_{M-2, n-M}$$

$$RR = F_0 \stackrel{D}{\sim} F_{\alpha, M-2, n-M}$$

$$P\text{-Value} < \alpha$$

CONSIDERACIONES

- El SSPE refleja la variación aleatoria o error experimental.
- El SSLOF es una medida de la variación sistemática introducida por términos de distinción lineal o de primer orden.
- Si el modelo de RLS no se ajusta a los datos de manera apropiada, entonces la SSE estará inflada y producirá un estimador sesgado de σ^2 [$MSE = \hat{\sigma}^2$]

TRANSFORMACIONES : $y = \beta_0 + \beta_1 x + \epsilon$

Usamos transformaciones cuando hay falta de ajuste o cuando no se cumplen los supuestos de normalidad o homogeneidad de varianza:

- Falta de ajuste
 - No se cumple el supuesto de normalidad
 - No se cumple el supuesto de homocedasticidad
- TRASFORMACIÓN

Notas

- Tenga en cuenta siempre la transformación a la que se sometieron los datos
- Al hacer inferencia se deben convertir los resultados a la escala original e interpretarlos en el contexto del problema

Las transformaciones las podemos aplicar en x , o en y , o en x y y . Al realizar la transformación tenemos un modelo de la forma

$$y^* = \beta_0^* + \beta_1^* x^* + \epsilon^*$$

Donde * indica las variables transformadas

1. MODELO POTENCIA

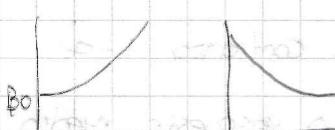
$$y = \beta_0 \times \beta_1^x$$

Aplicamos log de tal manera que obtendremos:

$$\log(y) = \log(\beta_0) + \beta_1 \log(x)$$

$$y^* = \log(\beta_0) + \beta_1 x^*$$

2. MODELO EXPONENCIAL



$$y = \beta_0 e^{\beta_1 x}$$

Aplicamos log de tal manera que obtendremos:

$$\log(y) = \log \beta_0 + \beta_1 x$$

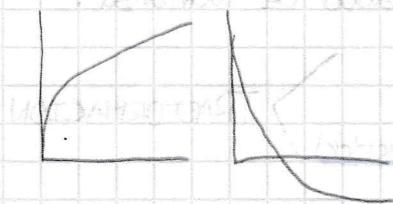
$$y^* = \log \beta_0 + \beta_1 x^*$$

3. MODELO LOG EN X

$$Y = \beta_0 + \beta_1 \log(x)$$

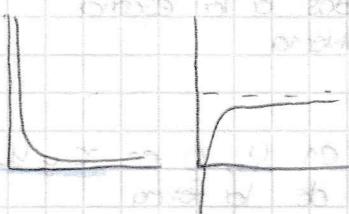
Aplicamos log sobre la variable x:

$$y^* = \beta_0 + \beta_1 x^*$$



4. MODELO RECIPROCO

$$Y = \frac{x}{\beta_0 x - \beta_1}$$



Aplicamos el inverso de tal manera que
Obtenemos

$$\frac{1}{y} = \beta_0 - \beta_1 \cdot \frac{1}{x}$$

$$y^* = \beta_0 - \beta_1 x^*$$

CONSIDERACIONES DE LAS TRANSFORMACIONES

La transformación de forma general se expresa:

$$y^* = g(y) \text{ con } g \text{ invertible}$$

(U, V) es una expresión para un intervalo de la variable transformada y^*

Es decir, que para concluir en términos de la variable original debemos invertir cada uno de los extremos

- Para intervalos de predicción el valor de la respuesta futura y en el valor de $x = x_0$ es de la forma:

$$(g^{-1}(U), g^{-1}(V)) \quad \text{con } u \text{ Nivel de confianza } 1-\alpha$$

- Para intervalos de confianza el valor de la respuesta media $E[y|x_0]$ es de la forma

$$(K \cdot g^{-1}(U), K \cdot g^{-1}(V)) \quad \text{Donde } K \text{ es el factor de corrección}$$

que depende de la transformación aplicada

En el caso de $y^* = \log(y)$ el factor de corrección K es $[e^{MSE/2}]$

• MODELO DE REGRESIÓN LINEAL MÚLTIPLE

Estos Modelos con frecuencia se escriben de forma Matricial:

$$\begin{bmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_n \end{bmatrix}_{n \times 1} = \begin{bmatrix} 1 & X_{11} & X_{12} & \dots & X_{1P} \\ 1 & X_{21} & X_{22} & \dots & X_{2P} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & X_{n1} & X_{n2} & \dots & X_{nP} \end{bmatrix}_{n \times P}$$

$$\begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_P \end{bmatrix}_{P \times 1}$$

$$\begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}_{n \times 1}$$

El Modelo

Describe un hipérplano con coeficientes de regresión $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_P$ y es lineal

por ser una función lineal de β

$$Y = X \beta + \epsilon$$

Donde

Y = Vector Aleatorio (respuesta)

β = Vector de parámetros

ϵ = Vector error aleatorio

$$\epsilon \sim N_n(0, \sigma^2 I_n)$$

Los errores distribuyen normal n -variedad, con vector de medias cero y varianza constante

$$\rightarrow E[\epsilon] = \begin{bmatrix} E[\epsilon_1] \\ \vdots \\ E[\epsilon_n] \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Cov}[X_1, X_2] = 0$$

↳ NO implica independencia

Si correlación

Independencia

$$\text{↳ implica } \text{Cov}[X_1, X_2] = 0$$

$$\rightarrow \text{Cov}[\epsilon] = \begin{bmatrix} \text{Var}[\epsilon] & \text{Cov}[\epsilon_1, \epsilon_2] & \dots \\ \vdots & \text{Var}[\epsilon_2] & \dots \\ \text{Cov}[\epsilon_1, \epsilon_2] & \dots & \text{Var}[\epsilon_n] \end{bmatrix}$$

$$\text{Cov}[\epsilon] = \begin{bmatrix} \sigma^2 & 0 & \dots \\ 0 & \sigma^2 & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{bmatrix} = \sigma^2 \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots \\ 0 & 1 & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{bmatrix}$$

$$\text{Cov}[\epsilon] = \sigma^2 I_n$$

La esperanza y la varianza del modelo están dados por:

$$E[Y] = M[Y] = \begin{bmatrix} E[Y_1] \\ \vdots \\ E[Y_n] \end{bmatrix} = \text{Vector de Medias}$$

$$\begin{bmatrix} P + P + P(P-1) \\ \downarrow \text{MEDIAS} \quad \downarrow \text{Covarianzas} \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Var}[Y] = \sum Y = \text{Cov}[Y] = \begin{bmatrix} \text{Var}[Y_1] & \text{Cov}[Y_1, Y_2] & \dots & \text{Cov}[Y_1, Y_n] \\ \text{Cov}[Y_2, Y_1] & \text{Var}[Y_2] & \dots & \text{Cov}[Y_2, Y_n] \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \text{Cov}[Y_n, Y_1] & \text{Cov}[Y_n, Y_2] & \dots & \text{Var}[Y_n] \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma^2 & \sigma_{12} & \dots & \sigma_{1n} \\ \sigma_{21} & \sigma^2 & \dots & \sigma_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{n1} & \sigma_{n2} & \dots & \sigma^2 \end{bmatrix}$$

Matriz Varianzas - Covarianzas

Matriz Simétrica y Cuadrada

La Matriz de Varianzas-Covarianzas asociada a un vector aleatorio es una matriz cuadrada y simétrica de orden igual al tamaño del vector aleatorio donde la diagonal principal contiene las varianzas asociadas a cada elemento del vector y por fuera de la diagonal están las covarianzas entre pares de elementos del vector aleatorio.

PROPIEDADES DEL VALOR ESPERADO Y LA VARIANZA DE UN VECTOR ALEATORIO

- i. $E[Ay] = Ay$
- ii. $E[ay + b] = ay + b$
- iii. $V[ay] = aV[y]a'$
- iv. $V[ay + b] = aV[y]a'$

y : vector de medios

Σy : Matriz Var-Cov

A : Matriz $M \times 1$

b : Vector $M \times 1$ (constante)

DEFINICIONES BASICAS DE TEORIA MATRICIAL

- i. $(BA)^T = A^T B^T$
- ii. A es simétrica si $A^T = A$
 A es idempotente si $AA = A$
- iii. Si A es simétrica e idempotente entonces $(I - A)$ también lo es
- IV. FORMA CUADRATICA: La función $x^T Ax = \sum \sum a_{ij} x_i x_j$ es la forma cuadrática de x , con a_{ij} la ij-esima componente de A
- V. Si $x^T Ax > 0, \forall x$, A es definida positiva
Si $x^T Ax \geq 0, \forall x$, A es definida semipositiva

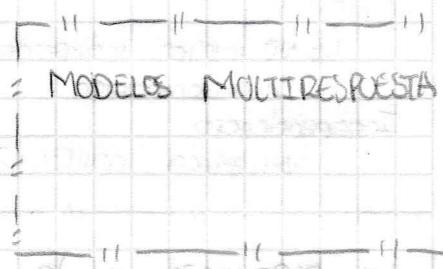
A : Matriz constante ($n \times n$)

B : Matriz constante ($M \times N$)

x : vector de variables ($n \times 1$)

a : vector de constantes ($n \times 1$)

I : Matriz identidad (n)



DERIVADAS VECTORIALES O MATRICIALES

- a) $\frac{\partial(\alpha^T x)}{\partial x} = \alpha$
- b) $\frac{\partial(x^T x)}{\partial x} = 2x$
- c) $\frac{\partial(x^T Ax)}{\partial x} = Ax + A^T x$; Si A es simétrica el resultado es $= 2Ax$

α : vector de constantes ($n \times 1$)

A : Matriz de constantes ($n \times n$)

x : vector de variables ($n \times 1$)

RESULTADOS DISTRIBUCIONALES PARA VECTORES ALEATORIOS

Sea \mathbf{y} un vector aleatorio normal n -variado con media \mathbf{M}_y y matriz no singular de var-cov Σ_y , es decir

$$\mathbf{y} \sim N_n(\mathbf{M}_y, \Sigma_y)$$

Sea A una matriz $n \times n$ de constantes y sea U una forma cuadrática de \mathbf{y} definida por

$$U = \mathbf{y}^T A \mathbf{y}$$

Entonces:

i. Si $A\Sigma_y + \Sigma_y A$ es una matriz idempotente de rango P , entonces

$$U \sim \chi_{P,k}^2 \quad \text{donde } k = n^T A M \text{ es el parámetro de no centralidad de la distribución chi-cuadrado}$$

ii. Sea $\Sigma_y = \sigma^2 I$, lo cual es una suposición típica, si A es idempotente y de rango P entonces

$$\frac{U}{\sigma^2} \sim \chi_{P,k}^2 \quad \text{donde } k = n^T A M / \sigma^2$$

iii. Sea B una matriz $M \times n$ y W la forma lineal definida por:
 $W = B^T \mathbf{y}$, entonces la forma cuadrática $U = \mathbf{y}^T A \mathbf{y}$ son independientes entre sí

$$B^T A = 0 \quad 0 = \text{Matriz nula } (M \times n)$$

iv. Sea B una matriz $n \times n$ y sea $V = \mathbf{y}^T B \mathbf{y}$, entonces las dos formas cuadráticas U y V son independientes entre sí

$$A^T B = 0$$

NOTA: Si $\Sigma_y = \sigma^2 I$, entonces U y V son independientes si $AB = 0$

CONSIDERACIONES MRLM

1. Se dice lineal ya que la parte determinística es una función lineal de los parámetros desconocidos ($\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p$) denominados coeficientes de regresión
2. Describe un hiperplano en el espacio de k -dimensiones de las variables regresoras x_i 's

3. Bi: Represento el cambio esperado en la variable respuesta Y, por un cambio unitario en x_0 , cuando las demás variables regresores x_i 's (con $k \neq j$) se mantienen constantes

ENFOQUE MATRICIAL DEL MODELO RLS

$$\begin{aligned} y_1 &= B_0 + B_1 x_1 + \epsilon_1 \\ y_2 &= B_0 + B_2 x_2 + \epsilon_2 \\ \vdots & \vdots \\ y_n &= B_0 + B_n x_n + \epsilon_n \end{aligned} \quad \left| \quad \begin{array}{l} y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}_{n \times 1} \\ \epsilon = \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}_{n \times 1} \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} B = \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \\ \vdots \\ B_n \end{bmatrix}_{2 \times 1} \\ \epsilon \sim N(0, \sigma^2 I_n) \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B_0 + B_1 x_1 \\ B_0 + B_2 x_2 \\ \vdots \\ B_0 + B_n x_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ 1 & x_2 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}$$

AHORA

$$\hat{B} = \begin{bmatrix} \hat{B}_0 \\ \hat{B}_1 \end{bmatrix} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

$$\mathbf{X}^T \mathbf{X} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{bmatrix}_{2 \times n} \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ 1 & x_2 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix}_{n \times 2} = \begin{bmatrix} n & \sum x_i \\ \sum x_i & \sum x_i^2 \end{bmatrix} \quad \bar{x} = \frac{\sum x_i}{n} \quad S_{xx} = \sum x_i^2 - n \bar{x}^2$$

$$(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} = \frac{1}{n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2} \begin{bmatrix} \sum x_i^2 & -\sum x_i \\ -\sum x_i & n \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{X}^T \cdot \mathbf{y} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{bmatrix}_{2 \times n} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}_{n \times 1} = \begin{bmatrix} \sum y_i \\ \sum x_i y_i \end{bmatrix}$$

$$\hat{\beta} = \begin{bmatrix} \hat{\beta}_0 \\ \hat{\beta}_1 \end{bmatrix} = \frac{1}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2} \begin{bmatrix} \sum x_i^2 & -\sum x_i \\ -\sum x_i & n \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \sum y_i \\ \sum x_i y_i \end{bmatrix}$$

$$\hat{\beta} = \begin{bmatrix} \hat{\beta}_0 \\ \hat{\beta}_1 \end{bmatrix} = \frac{1}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2} \begin{bmatrix} (\sum x_i^2)(\sum y_i) - (\sum x_i)(\sum x_i y_i) \\ (\sum x_i)(\sum y_i) + (\sum x_i y_i)(n) \end{bmatrix}$$

$$\hat{\beta}_1 = \frac{n \sum x_i y_i - (\sum x_i)(\sum y_i)}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2} = \frac{n \sum x_i y_i - n \bar{x} \bar{y}}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2}$$

$$\hat{\beta}_0 = \frac{\sum x_i y_i - n \bar{x} \bar{y}}{\sum x_i^2 - n \bar{x}^2}$$

$$\hat{\beta}_0 = \frac{(\sum x_i^2)(\sum y_i) - (\sum x_i)(\sum x_i y_i)}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2} = \frac{n \bar{y} \cdot \sum x_i^2 - n \bar{x} \sum x_i y_i}{n \sum x_i^2 - n \bar{x}^2} \dots$$

$$\hat{\beta}_0 = \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x}$$

Como mencionamos anteriormente el MRLM se considera lineal siempre y cuando este en función lineal de los parámetros, por lo que es válido encontrar modelos de la forma

1. Polinómica de tercer orden

POLINÓMICA $y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2 + \beta_3 x^3 + \epsilon$

NO RECOMENDADA Si hacemos $x_1 = x$, $x_2 = x^2$ y $x_3 = x^3$ tenemos que

DADA NO ES PARCIMONTOSA $y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_3 + \epsilon \rightarrow$ EL CUAL ES UN MRLM

2. MODELO CON Interacción

EL AUMENTO DE VARIABLES DISMINUYE LA PRECISIÓN EN LA ESTIMACIÓN DEL MSE $y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_1 \cdot x_2 + \epsilon$

Si hacemos $x_1 = x_1$, $x_2 = x_2$, $x_3 = x_1 x_2$ tenemos que

$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_3 + \epsilon \rightarrow$ EL CUAL ES UN MRLM

Para estimar los parámetros β del MRLM utilizamos dos métodos:
 (1) Máxima Verosimilitud y (2) Mínimos Cuadrados los cuales resultan en los mismos estimadores.

1) Mínimos Cuadrados: Minimiza la Suma de cuadrados de los errores

$$\begin{aligned} S(\beta) &= S(\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p) = \sum E_i^2 = \mathbf{E}^T \mathbf{E} \\ &= (\mathbf{y} - \mathbf{X}\beta)^T (\mathbf{y} - \mathbf{X}\beta) \\ &= \mathbf{y}^T \mathbf{y} - \beta^T \mathbf{X}^T \mathbf{y} - \mathbf{y}^T \mathbf{X} \beta + \beta^T \mathbf{X}^T \mathbf{X} \beta \end{aligned}$$

Para obtener una estimación de β derivamos vectorialmente respecto a β y obtenemos:

$$\frac{\partial S(\beta)}{\partial \beta} \Big|_{\hat{\beta}} = -2 \mathbf{X}^T \mathbf{y} + 2 \mathbf{X}^T \mathbf{X} \hat{\beta}$$

Igualando a cero obtendremos

$$\mathbf{X}^T \mathbf{X} \hat{\beta} = \mathbf{X}^T \mathbf{y} \rightarrow \text{ECUACIONES NORMALES}$$

Si $\mathbf{X}^T \mathbf{X}$ es invertible entonces podemos Hallar $\hat{\beta}$

y por tanto el vector estimado es

$$\hat{\beta} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

NOTA: Otra forma de hallar los estimadores β_p 's es utilizando la función $S(\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p)$ y derivar con respecto a cada parámetro β_p

$$\begin{aligned} S(\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_p) &= \sum E_i^2 \\ &= \sum (y_i - E(y_i))^2 \\ &= \sum (y_i - \beta_0 - \sum \beta_p x_{ij})^2 \end{aligned}$$

Cuando hoy propios de multicolinealidad
REGRESION RIDGE

$(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$ + Matriz identidad

CONSIDERACIONES EMC \rightarrow Estimadores de mínimos cuadrados

1. $(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$ existe, siempre que los regresores X_{ij} 's sean LI
2. Los elementos de la diagonal de $\mathbf{X}^T \mathbf{X}$ son las sumas de cuadrados de los elementos de las columnas de \mathbf{X}
3. Los elementos fuera de la diagonal de $\mathbf{X}^T \mathbf{X}$ son las sumas de los productos cruzados de los elementos de las columnas de \mathbf{X}
4. Los elementos de $\mathbf{X}^T \mathbf{y}$ son las sumas de los productos cruzados de los elementos de las columnas de \mathbf{X} con los elementos de \mathbf{y}

INTERPREACION $\hat{\beta}_j$'s

El valor de $\hat{\beta}_j$ con $j=1, 2, \dots, K$ se interpreta como el cambio esperado (o efecto parcial) en la respuesta promedio debido a un incremento unitario en x_{ij} , cuando las otras predictoras se mantienen fijas.

El valor de $\hat{\beta}_0$ solo tiene sentido práctico interpretarlo si $x_{0j}=0 \in [\min x_{0j}, \max x_{0j}] \quad \forall j=1, 2, \dots, K$ y en ese caso se interpreta como la respuesta media cuando $x_{0j}=0, \forall j=1, 2, \dots, K$.

PROPIEDADES de $\hat{\beta}$

i) $\hat{\beta} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$ es insesgado para β , es decir $E[\hat{\beta}] = \beta$

$$\begin{aligned} E[\hat{\beta}] &= E[(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}] \\ &= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T E[\mathbf{y}] \\ &= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T E[\mathbf{X}\beta + \mathbf{E}] \\ &= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T (\mathbf{X}\beta + E(E)) \xrightarrow{\text{D}} \\ &= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{X}\beta \\ &= I\beta = \beta \end{aligned}$$

ii) $\hat{\beta}$ es el mejor estimador lineal-insesgado de β , en el sentido de que $\hat{\beta} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$ tiene mínima varianza entre todos los estimadores insesgados de β

$$\text{cov}(\hat{\beta}) = \text{cov}((\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y})$$

$$= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \text{cov}(\mathbf{y}) (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T$$

$$\begin{aligned} \text{cov}(\mathbf{y}) &= \text{cov}(\mathbf{E}) \\ &= \sigma^2 \mathbf{I} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \sigma^2 \mathbf{I} \mathbf{X} (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \\ &= \sigma^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \end{aligned}$$

$$= \sigma^2 [\text{c}_{ij}]$$

iii La matriz de Varianzas-Covarianzas de $\hat{\beta}$ está dada por

$$\text{cov}(\hat{\beta}) = \sigma^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} = \sigma^2 [\text{c}_{ij}] \quad \text{donde los } c_{ij} \text{ son los elementos de la matriz } (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$$

$$C = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} = \begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & \cdots & C_{0K} \\ C_{01} & C_{11} & \cdots & C_{1K} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{0K} & C_{1K} & \cdots & C_{KK} \end{bmatrix}$$

$$\text{cov}(\hat{\beta}) = \sigma^2 C \quad \text{Donde } V(\hat{\beta}_j) = \sigma^2 c_{jj} \text{ y } \text{cov}(\hat{\beta}_i, \hat{\beta}_j) = \sigma^2 c_{ij}$$

$$\text{Var}[\hat{\beta}] = \text{Var}[(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}]$$

$$= \text{Var}[A \mathbf{y}] \quad \text{con } A = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T$$

$$= A \text{Var}[\mathbf{y}] A^T$$

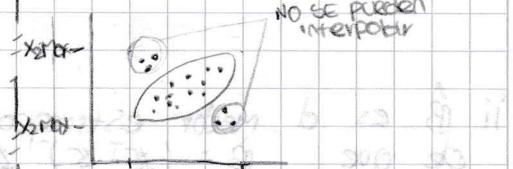
$$= A \sigma^2 \mathbf{I} A^T$$

$$= \sigma^2 A A^T$$

$$= \sigma^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{X} (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$$

$$= \sigma^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$$

PARA INTERPOLAR



NO BASTA CON QUE ESTE EN EL RANGO DE x_1, x_2 SINO QUE ESTE EN LA NUBE

MODELO DE REGRESIÓN LINEAL MÚLTIPLE (SEGUNDA PARTE)

En general observamos un modelo del tipo

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_K x_{iK} + \epsilon_i$$

Donde

$$\epsilon_i \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2), i = 1, 2, 3, \dots, n$$

Matricialmente lo escribimos

$$\mathbf{y} = \mathbf{X}\mathbf{\beta} + \boldsymbol{\epsilon}$$

Donde

$$\mathbf{X} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1K} \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \end{bmatrix}_{n \times p}$$

$$\mathbf{\beta} = \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_p \end{bmatrix}_{p \times 1}$$

$$\boldsymbol{\epsilon} = \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}_{n \times 1}$$

ECUACIONES NORMALES

$$\mathbf{X}^T \mathbf{X} \hat{\mathbf{\beta}} = \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

$$\hat{\mathbf{\beta}} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

CURVA DE REGRESIÓN AJUSTADA

$$\begin{aligned} \hat{y}_i &= \hat{E}[y_i | x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{iK}] \\ &= \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_{i1} + \hat{\beta}_2 x_{i2} + \dots + \hat{\beta}_K x_{iK} \\ &= [1 \ x_{i1} \ \dots \ x_{iK}] \hat{\mathbf{\beta}} \\ &= \mathbf{x}_{i1}^T \hat{\mathbf{\beta}} \end{aligned}$$

$$\hat{\mathbf{y}} = \hat{E}[y | \mathbf{X}]$$

$$= \mathbf{X} \mathbf{\beta}$$

$$= \mathbf{X} (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y} = \mathbf{H} \mathbf{y}$$

Ecuaciones Normales

$$\mathbf{X}^T \mathbf{X} \hat{\mathbf{\beta}} = \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

$$\hat{\mathbf{\beta}} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

$P = \# \text{ de parámetros} = K+1$

$K = \# \text{ de predictores}$

$$- E[\hat{\mathbf{\beta}}] = \mathbf{\beta}$$

$$- \text{cov}[\hat{\mathbf{\beta}}] = \sigma^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}$$

Propiedades de \mathbf{H}
(Matriz hat o sombrero)

- Es simétrica

- Es idempotente $\mathbf{H}^T \mathbf{H} = \mathbf{H}$

- Es cuadrado ($n \times n$)

$$\hat{\mathbf{y}} = \mathbf{H} \mathbf{y}$$

Residuos

$$e_i = y_i - \hat{y}_i$$

$$\mathbf{e} = \mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}}$$

$$\mathbf{e} = \mathbf{y} - \mathbf{H} \mathbf{y}$$

$$\mathbf{e} = (\mathbf{I} - \mathbf{H}) \mathbf{y}$$

Es simétrico
Idempotente

DISTRIBUCIÓN DE ϵ

$$\begin{aligned} E[\epsilon] &= E[(\mathbf{I} - \mathbf{H})\mathbf{y}] \\ &= (\mathbf{I} - \mathbf{H})E[\mathbf{y}] \\ &= (\mathbf{I} - \mathbf{H})\mathbb{X}\beta \\ &= \mathbb{X}\beta - \mathbf{H}\mathbb{X}\beta \\ &= \mathbb{X}\beta - \mathbb{X}\beta \\ &= \textcircled{1} \rightarrow [E[\hat{y}_i] = E[y_i]] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{cov}[\epsilon] &= \text{cov}[(\mathbf{I} - \mathbf{H})\mathbf{y}] \\ &= (\mathbf{I} - \mathbf{H})\text{cov}[\mathbf{y}](\mathbf{I} - \mathbf{H}) \\ &= (\mathbf{I} - \mathbf{H})\sigma^2 \mathbf{I} (\mathbf{I} - \mathbf{H}) \\ &= \sigma^2 (\mathbf{I} - \mathbf{H})(\mathbf{I} - \mathbf{H}) \\ &= \sigma^2 (\mathbf{I} - \mathbf{H}) \end{aligned}$$

Los residuos son correlacionados
↳ hay que estandarizarlos para ver tendencia

$$\epsilon \sim N(0, \sigma^2 (\mathbf{I} - \mathbf{H}))$$

↳ los residuos distribuyen normalmente, con vector de medias cero y varianza constante

$$\text{Var}(\epsilon_i) = \sigma^2 (1 - h_{ii})$$

Diagonal Matriz Sombra

$$\text{cov}(\epsilon_i, \epsilon_j) = \sigma^2 (1 - h_{ij}) \rightarrow \neq 0 \quad \rightarrow \text{los } \epsilon_i \text{ son } \text{correlacionados}$$

$$\text{cov}(\epsilon) = \sigma^2 (\mathbf{I} - \mathbf{H})$$

EN R se calcula la inversa generalizada vía
Métodos Numéricos

VERIFICACIÓN DE SUPUESTOS

i) Distribución Normal de los Errores

$$H_0: \epsilon \sim N$$

$$H_a: \epsilon \sim \text{no-N}$$

Utilizamos la prueba de Shapiro Wilk y concluimos con P-value

↓
La prueba F no es significativa si no se cumple la normalidad de los residuos

No olvidemos que los y_i son correlacionados

↓
Estandarizamos los residuos

$$r_i = \frac{\epsilon_i}{\sqrt{MSE(1-h_{ii})}}$$

Donde h_{ii} es la diagonal de H

ii) Varianza Constante (Homogeneidad de Varianzas)

* Contrastamos e_i vs y_i



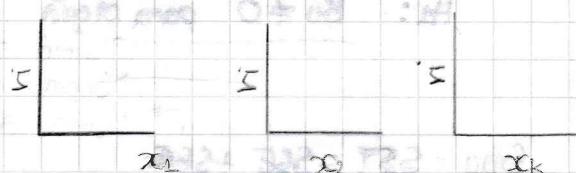
Valores Ajustados

$$\text{Var}[e_i] = \sigma^2$$

Cuando el modelo no tiene falta de ajuste

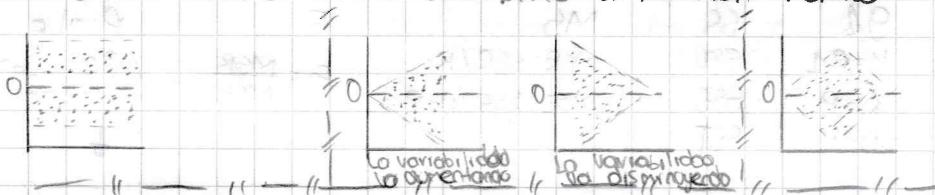
Se llama adecuado

* Contrastamos e_i vs x_{ij} , $j=1, 2, 3, \dots, K$



Estos graficos tambien sirven para detectar "Outliers" y nos dicen si necesitamos transformaciones para la respuesta (y_i), sobre una variable regresora (x_{ij}) o sobre varios variables regresoras.

TENDENCIA IDEAL | NO CONSTANTE (PARLANTE) | Rombo



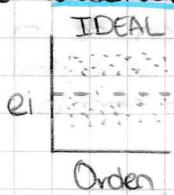
Estos graficos tambien sirven para detectar "Outliers" y nos dicen si necesitamos transformaciones para la respuesta (y_i), sobre una variable regresora (x_{ij}) o sobre varios variables regresoras.

FALTA VARIABLE LINEAL | FALTA VARIABLE CUADRATICA



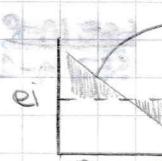
iii) Incorrelacion de los e_i

Solo se realiza cuando se tiene el orden en el que se obtubo cada dato (observacion)



Orden

Lo podemos Utilizar
(row.names)



Orden

Hay dos opciones en \Rightarrow
① Indiv Correlacion en el modelo
② Repetir lo toma de datos

Area 1: Sobreestima

Area 2: Sobreestima

PRUEBA DE SIGNIFICANCIA DE LA REGRESIÓN

$$H_0: \beta_1 = \beta_2 = \dots = \beta_K = 0$$

Rechaza H_0

Al menos una de las predicciones es significativa para explicar la variabilidad.

$$H_1: \beta_j \neq 0 \text{ para algún } j = 1, 2, 3, \dots, K$$

→ Suma de cuadrados Total (No depende de la regresión)

→ Suma de cuadrados del Error

→ Suma de Cuadrados de la Regresión

$$S_{yy} = S_{ST} = S_{SE} + S_{SR}$$

$n-1$

$n-K-1$

K

$n-P$

$P-1$

Un estimador inscrito de σ^2 es

$$\sigma^2 = MSE = \frac{SSE}{n-P}$$

- Tabla ANOVA (Función miAnova)

↳ Función creada para la clase

	df	SS	MS	F	P-value
Regresión	$K-P-1$	SSE	$MSR = SSE/K$	$F_0 = \frac{MSR}{MSE}$	$p(F_{K,n-P} > F_0)$
Error	$n-P$	SSE	$MSE = SSE/(n-P)$		
Total	$n-1$	SST			

$$F_0 = \frac{MSR}{MSE} \sim F_{K, n-P}$$

- Coeficiente de determinación

$$R^2 = \frac{SSR}{SST} = 1 - \frac{SSE}{SST}$$

→ Proporción de Varianza explicada por el modelo, en el caso de RLM el R^2 aumenta a medida que aumenta el número de variables regresoras

$$R^2_{\text{Adj}} = 1 - \frac{MSE}{MST} = 1 - \frac{SSE/(n-P)}{SST/(n-1)}$$

→ No es Proporción de Variación explicada, es un criterio de Selección de modelo

PRUEBA DE SIGNIFICANCIA DE CADA PARÁMETRO (t_{0j})

$$H_0: \beta_i = 0$$

$$\beta_i \neq 0$$

$$t_{0j} = \frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{ee(\hat{\beta}_j)}$$

$$IC: \hat{\beta}_j \pm t_{n-p, \alpha/2} \cdot ee(\hat{\beta}_j)$$

$$P\text{-value} = 2P(|t_{n-p}| > |t_{0j}|)$$

$$\text{Var}[\hat{\beta}] = [C_{11} \ C_{12} \ \dots \ C_{1n}]$$

Componente (i,j) de la Matriz C

Donde

$$ee(\hat{\beta}_j) = \sqrt{\text{Var}[\hat{\beta}_j]} = \sqrt{\sigma^2 \cdot C_{jj}} = \sqrt{MSE \cdot C_{jj}}$$

B_0	<input checked="" type="checkbox"/> NO significativo NO interpretable	<input type="checkbox"/> Significativo Interpretable	<input checked="" type="checkbox"/> Significativo NO interpretable	$\frac{1}{\text{DE}} [X_{j\min}, X_{j\max}] \forall j=1, \dots, k$ Si solo no cumple ya no es interpretable
-------	--	---	---	--

La interpretación de la prueba lo expresamos de la siguiente manera:

Por cada unidad de incremento de la variable regresora (X_k), se espera que la cantidad de la variable explicada en promedio, sea * de manera significativa, en el Valor del parámetro), cuando las demás variables regresoras se mantienen constantes.

- * Si el signo del parámetro es positivo = INCREMENTA
- Si el signo del parámetro es negativo = DISMINUYA

En general un parámetro es Interpretable solo Si es Significativo

INFERENCIA DE UN SUBCONJUNTO DE PARAMETROS

Lo utilizamos para probar la significancia de un subconjunto de parámetros o para ver si el efecto de una variable es igual al de otra variable.

Para la construcción del estadístico de prueba se utiliza la metodología de Somas de cuadrados extra, la cual cuantifica el incremento o disminución en la SSR o SSE al incluir una o varias variables al modelo de regresión.

EN GENERAL

$$\begin{aligned} H_0 : & \beta_2 = \emptyset \\ H_a : & \beta_2 \neq \emptyset \end{aligned}$$

Donde β_2 Contiene los componentes de β o los que se desea analizar la significancia en el modelo de regresión partiendo β

Por tanto, en esta situación comparamos el modelo completo (FM) contra un modelo reducido (RM)

β_2 : Contiene las condiciones de interés

β_1 : Contiene β_0 y los demás componentes de β que no están en β_2

$$SS_{\text{extra}} = SSR(\beta_2 | \beta_1)$$

$$\begin{aligned} &= SSR(\beta_2, \beta_1) - SSR(\beta_1) \\ &= SSR(FM) - SSR(RM) \\ &= [SST - SSE(FM)] - [SST - SSE(RM)] \\ &= SSE(RM) - SSE(FM) \\ &= MSE(RM) * (n - p_{\text{FM}}) - MSE * (n - p_{\text{RM}}) \end{aligned}$$

Estadístico de prueba

$$F_{\text{parcial}} = \frac{\text{SSR}(\beta_1 | \beta_2) / M}{\text{MSE}(\beta_1, \beta_2)} \sim F_M, n - p_M$$

Donde: $M = \dim(\beta_2)$

La Suma de cuadrados de la regresión se descompone como sumas de cuadrados extraídos:

$$\begin{aligned} \text{SSR}(\beta) &= \text{SSRE}(\beta_1 | \beta_0, \beta_2, \dots, \beta_K) + \\ &\quad \text{SSRE}(\beta_2 | \beta_0, \beta_1, \beta_3, \dots, \beta_K) + \dots + \text{SSRE}(\beta_K | \beta_0, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{K-1}) \end{aligned}$$

Veremos dos tipos de sumas de cuadrados

*) Suma de cuadrados tipo I (SS₁) No muy útil

Es una suma de cuadrados secundaria de cada variable, dado que en el modelo están presentes las variables anteriores.

En R anova (modelo)

*) Suma de cuadrados tipo II (SS₂)

Es una suma de cuadrados parcialmente secundaria de cada variable, dado que en el modelo están presentes las demás variables.

En R Anova (modelo)

Podemos probar la significancia de un parámetro con SSEextra, de forma homóloga como lo hacemos con la prueba T. y llega a la misma conclusión.

$$\begin{aligned} H_0: \beta_1 &= 0 \\ H_a: \beta_1 &\neq 0 \end{aligned}$$

\Rightarrow El modelo reducido correspondiente sería

$$y_i = \beta_0 + \beta_2 x_{i2} + \beta_3 x_{i3} + \dots + \beta_K x_{iK}$$

Estadístico de Prueba

$$F_{\text{o}} = \frac{[\text{SSE}(RM) - \text{SSE}(FM)] / 1}{\text{MSE}(FM)} \sim F_1, n - p_M$$

Los grados de libertad del numerador en este caso son el # de parámetros

- Significancia de un subconjunto de parámetros

Buscamos probar la significancia de un subconjunto de parámetros, en general la hipótesis que se plantea es la siguiente:

Partiendo de un modelo de 6 variables regresoras podemos probar la significancia de digamos 3 de ellos al mismo tiempo.

$$H_0: \beta_4 = \beta_5 = \beta_6 = 0$$

$$H_a: \text{Al menos uno } \beta_i \neq 0$$

Estadístico de prueba

Como se ve la prueba es similar a la Pr_H de significancia de la regresión y concluimos de la misma manera

$$F_0 = \frac{[SSE(RM) - SSE(FM)] / r}{MSE(FM)} \sim F_{r, n-r-p_m}$$

Si Rechaza H₀

Al menos uno de los β_i en estudio es significativo para explicar la variabilidad

Donde r es el número de parámetros que estamos evaluando

Para este caso $r=3$

El modelo reducido (RM) se ve de la siguiente forma

$$RM: F_0 / F_0 > F_{\alpha}, r, n-p_m$$

$$V_p = P(F_{r, n-p_m} > F_0)$$

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_{i1} + \beta_2 X_{i2} + \beta_3 X_{i3} + E_i \sim N(0, \sigma^2)$$

- Prueba Lineal General.

Con esta prueba verificamos si el efecto de una variable es igual al de otra.

Viviendo al modelo con 6 regresoras analicemos

$$H_0: \beta_1 = \beta_2 \wedge \beta_5 = \beta_6$$

↓ Esta escritura dificulta el diseño de hipótesis, entonces se escribe de forma matricial

$$\begin{array}{l} \beta_1 - \beta_2 = 0 \\ \beta_5 - \beta_6 = 0 \end{array} \rightarrow \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \\ \beta_4 \\ \beta_5 \\ \beta_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

De forma Matricial las hipótesis quedan de la forma

$$H_0: T\beta = \emptyset \quad \text{Forma general} \quad | \quad \text{El Modelo reducido (RM) se ve de la siguiente forma}$$
$$H_a: T\beta \neq \emptyset \quad | \quad Y_i = \beta_0 + \beta_1(x_{i1} + x_{i2}) + \beta_3 x_{i3} + \beta_4 x_{i4} \\ + \beta_5(x_{i5} + x_{i6})$$

$$F_0 = \frac{[SSE(RM) - SSE(FM)]/M}{MSE(FM)} \sim F_m, n-m$$

Donde:

$$M = \text{Es el } \# \text{ de filas } LI \text{ de } T$$
$$\dim(T)$$

Regressão por
mínimos quadrados
ponderados

Recordemos que para la inferencia de un subconjunto de parámetros sea cual sea siempre tenemos un β_2 y que los grados de libertad v o m siempre son $\dim(\beta_2)$, solo que en el caso de la significancia de un subconjunto de parámetros $\dim(\beta_2)$ es igual al \neq de parámetros que analizamos

OBSERVACIONES O VALORES ATÍPICOS ("outliers")

Estas observaciones o valores atípicos afectan considerablemente los supuestos del Modelo ya que tienen efecto sobre:

- Estimaciones de los β 's
- Aumento considerable de $ee(\hat{\beta}'s)$
- Supuestos del modelo

Antes de abordar en la identificación de los outliers miraremos los tipos de residuales

$$- e_i = y_i - \hat{y}_i \rightarrow R. Crudos$$

$$- r_i = \frac{e_i}{\sqrt{1-h_{ii}}} = \frac{e_i}{\sqrt{MSE(1-h_{ii})}} \sim t_{n-p}$$

R. Estudentizados

$$- d_i = \frac{e_i}{\sqrt{MSE}} \rightarrow R. Estandarizadas$$

Don h_{ii} : Es el elemento de la diagonal de $H = X(X^T X)^{-1} X^T$
representa la distancia al centro de los datos

Las observaciones atípicas se clasifican en puntos de balanceo y puntos influentes

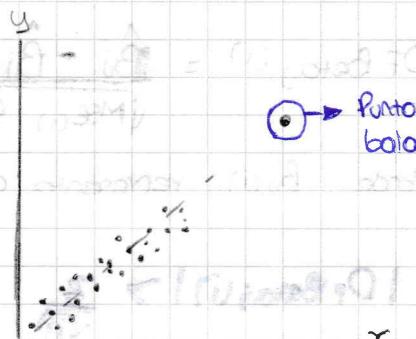
- Punto de balanceo (PB)

Punto alejado del resto de los datos.
Posiblemente no afecta los β_j 's pero
Si el R^2 y los ee (B_i^2)

CRITERIO

$$h_{ii} > 2 \left(\frac{k+1}{n} \right) \equiv h_{ii} > \frac{2p}{n}$$

Valor inusual en x y en y



Tiene un valor moderadamente inusual de los variables predictoras y en la variable respuesta.

- Punto influente (PI)

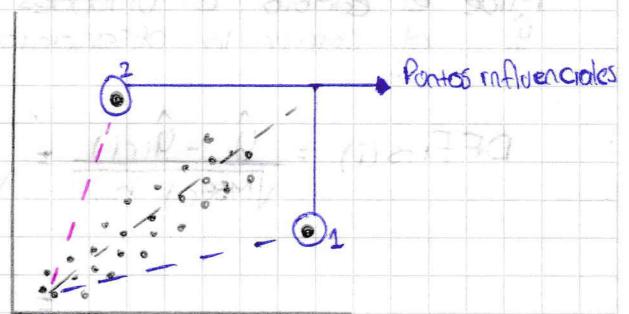
Tiene un impacto importante en los β_j 's ya que el punto influente "halo" el modelo en su dirección.

Afecta los supuestos del modelo

CRITERIO

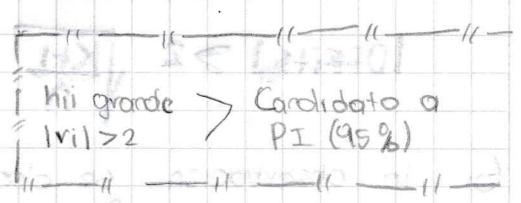
Para ser candidato a PI se debe cumplir que

- h_{ii} grande ($h_{ii} \approx 1$)
- r_i grande ($|r_i| > 3$)



--- Modelo dado PI1

--- Modelo dado PI2



Medidas para detectar observaciones influentes

1) Distancia de Cook

Utilizamos (D_i), si su valor es grande la observación es influente

$$D_i = \frac{(\hat{y}_i - \hat{y}_{(i)})^T (\hat{y}_i - \hat{y}_{(i)})}{(k+1) MSE} = \frac{(\mathbf{B} - \mathbf{B}_{(i)})^T X^T X (\hat{\mathbf{B}} - \hat{\mathbf{B}}_{(i)})}{(k+1) MSE} = \frac{r_i^2}{k+1} \cdot \frac{h_{ii}}{1-h_{ii}}$$

Donde el numerador es una distancia euclídea y $\hat{y}_{(i)}$ es la estimación quitando la i ésima observación

D_i es alto si: $D_i > F_{0.90, k+1, n-p} \approx 1 \equiv D_i > 1$

Entonces es INFLUYENTE

2) DF Betas

Mide el cambio del $\hat{\beta}_i$ en unidades estandar al omitir la observación i

$$DF\ Beta_{ij}(i) = \frac{\hat{\beta}_i - \hat{\beta}_{i(i)}}{\sqrt{MSE(i)} \cdot C_{ii,j(i)}} = \frac{r_{ii}}{\sqrt{r_{ii} r_j}} \cdot \frac{e_i}{\sqrt{MSE} \cdot (1-h_{ii})}$$

Donde $\hat{\beta}_{i(i)}$ representa al modelo cuando le quita la iésima observación

$$|DF\ Beta_{ij}(i)| > \frac{2}{\sqrt{n}}$$

Si es influyente en el parámetro es influyente en el modelo.

3) DFFits

Mide el cambio en unidades estandar del valor ajustado \hat{y}_i al omitir la observación i

$$\begin{aligned} DFFits(i) &= \frac{\hat{y}_i - \hat{y}_{i(i)}}{\sqrt{MSE(i)} \cdot h_{ii}} = \sqrt{\frac{h_{ii}}{1-h_{ii}}} \cdot \frac{e_i}{\sqrt{MSE(i)} \cdot (1-h_{ii})} \\ &= \sqrt{\frac{h_{ii}}{1-h_{ii}}} \cdot r_i \end{aligned}$$

$$|DFFits_{ii}| > 2 \cdot \sqrt{\frac{k+1}{n}}$$

Si la observación se clasifica influyente con alguno de los 3 criterios la observación sera influyente.

IC

IP

$$\hat{y}_0 \pm t_{\alpha/2, n-p} * ee(\hat{y}_0)$$

$$\hat{y}_0 \pm t_{\alpha/2, n-p} * ee(\hat{y}_0 - y_0)$$

$$\text{Donde } \hat{y}_0 = \hat{x}_0 \cdot \hat{\beta} = y_{0\text{hat}}$$

Donde

$$ee(\hat{y}_0 - y_0) = \sqrt{MSE + ee^2(\hat{y}_0)}$$

$$\text{Se. } y_{0\text{hat}} = ee(\hat{y}_0) = \sqrt{MSE (\hat{x}_0 (\hat{x}^T \hat{x})^{-1} \hat{x}_0^T)}$$

Con una confianza del $(1-\alpha)\%$ la respuesta media (Promedio) se encuentra entre (U, L) Para las condiciones dadas

Con una confianza del $(1-\alpha)\%$ se predice que la respuesta se encuentra entre (U, L) Para las condiciones dadas

No olvidemos que los IC y los IP solo se pueden calcular si las condiciones dadas son interpolables, lo cual verificamos de la siguiente manera

$$\text{hac. value: } \mathbb{X}_0^T (\mathbb{X}^T \mathbb{X})^{-1} \mathbb{X}_0 = \text{matrix full}$$

Donde \mathbb{X}_0 contiene las condiciones de interce

MULTICOLINEALIDAD.

En el presente cuadro en el modelo de RLM hay dependencias lineales entre las variables regresoras. Si hay multicolinealidad en el modelo se pueden presentar instabilidad numérica en el cálculo de la inversa asociada a \mathbb{H}

$$\hookrightarrow (\mathbb{X}^T \mathbb{X})$$

En R para evitar los problemas de multicolinealidad en la matriz se calcula la inversa generalizada

-Fuentes de multicolinealidad

- * Método de recolección de los datos
- * Restricciones en el modelo o población → Consumo eléctrico = # habitantes Regresando Tamaño casa
- * Modelo sobredefinido ($K > n$)
- * Elegión del modelo (Adición de términos polomiales) → Potencia

-Detección de multicolinealidad

- * Variancia de los estimadores inflada (muy grande o muy pequeño con respecto a la estimación de uno de los parámetros)

- Parámetros resultan ser significativos cuando no lo son
- Parámetros resultan no significativos cuando realmente lo son

- * Cuando al realizar la prueba F resulta significativa y los parámetros individuales (usando t_{0j}) resultan no significativos.

- * Signos de los parámetros estimados son contrarios a lo esperado.

-Diagnóstico de Multicolinealidad

1) Análisis de correlación de las variables regresoras

↳ función $\text{Cor}(\text{Datos})$

$$R = [r_{ij}] = \text{Cor}(x_i, x_j)$$

Si $|r_{ij}| \geq 1$, entonces hay indicios de multicolinealidad

$|r_{ij}| > 0.5 \rightarrow$ Normalmente se espera que entre las variables regresoras sea pequeña la correlación

La correlación de las variables regresoras con la variable explicada debe ser alta

2) VIF (Factor de inflación de Varianza) → Función $\text{miscoeficientes}()$

Se ajusta un modelo tipo combinación lineal

↳ (modelo, datos)

$$x_j \text{ vs } x_1, x_2, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, x_K$$

Para $j=1$

$$x_1 = \alpha_2 x_2 + \alpha_3 x_3 + \dots + \alpha_K x_K + \epsilon$$

Con el modelo se calcula $\rightarrow R_j^2 =$ Coeficiente de determinación el cual se utiliza para determinar el VIF.

$$\text{VIF} = \frac{1}{1 - R_j^2}$$

$\text{VIF}_j \leq 5$ No hay multicolinealidad

$5 \leq \text{VIF}_j \leq 10$ Hay multicolinealidad moderada

$\text{VIF}_j \geq 10$ Hay multicolinealidad grave.

3) Análisis de los valores propios de $(X^T X)$

↳ Función $\text{misDiagnosticos}(\text{modelo})$

Este análisis se puede realizar sin centrar o centrado.

$$\frac{x_i - \bar{x}_i}{s_{x_i}}$$

↳ Se hace centrado cuando el intercepto no tiene interpretación y sucede cuando $0 \notin [x_{j\min}, x_{j\max}]$ para algún j

↳ (Centrar = T)

i) Número de condición

$$\lambda = \frac{\lambda_{\max}}{\lambda_{\min}} \quad \text{Criteria}$$

La función arroja $\sqrt{\lambda}$

$\lambda \leq 100$ no hay multicolinealidad

$100 \leq \lambda \leq 1000$ Multicolinealidad moderada

$\lambda \geq 1000$ Multicolinealidad grave

ii) Indicadores Ó Índices de condición

$$\text{Cond. index} = K_j = \frac{\lambda_{\max}}{\lambda_j}, \quad j = 1, 2, 3, \dots, K$$

$K_j \leq 100$ $\forall j = 1, 2, 3, \dots, K$ no hay multicolinealidad
 $100 \leq K_j \leq 1000$ $\forall j = 1, 2, 3, \dots, K$ Hay multicolinealidad
 $K_j \geq 1000$ $\forall j = 1, 2, 3, \dots, K$ Multicolinealidad grave o severa.

iii) Proporción de descomposición de varianza (T_{ij})

→ Cuando se ve multicolinealidad grave o severa

Representa la proporción de varianza de cada B_j (o de cada VIF) debida al i ésimo valor propio

$$P_i, T_{ij}$$

MULTICOLINEALIDAD

Indicadores	¿En qué grado?	¿Quieres?
Matriz de correlación	Factores de inflación de variancia VIF	Índices de condición $\sqrt{K_j}$
Cor(Datos)	Miscoeficientes (modelo, datos) VIF	Mis Diagnósticos (modelo) $T_{ij} > 0.5$
	≤ 5 no hay Multicolin. Moderada	≤ 10 no hay Multicolin. Moderada
	(5, 10) hay Multicolin. Moderada	(10, 31.6) hay Multicolin. Moderada
	> 10 hay Multicolin. grave o severa	> 31.6 hay Multicolin. grave o severa

SELECCION DE MODELO

Supongamos que se tiene un modelo con K variables regresoras y desea hallar un modelo reducido que utilice menos de K variables regresoras.

$$\binom{K}{1} + \binom{K}{2} + \binom{K}{3} + \dots + \binom{K}{K} = \sum_{j=1}^K \binom{K}{j} = 2^K - 1$$

Para la selección de modelos dos métodos:

- METODO DE TODAS LAS REGRESIONES POSIBLES

↳ allregtable (Modelo, Respuesta)



Estimaciones o hacer
Inferencia

* Cp de Mallows → Hacer predicciones

- METODOS SECUENCIALES

* Forward (Hacia adelante)

* Backward (Hacia atrás)

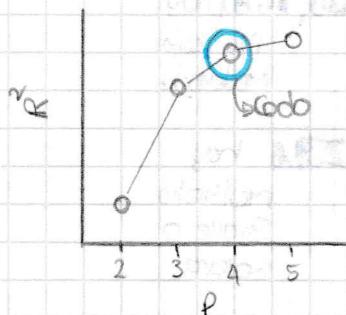
* Stepwise (Adelante, atrás) → Elimina multicolinealidad

- TODAS LAS REGRESIONES POSIBLES

Se compara cada modelo y se analiza R^2 , R^2_{adj} , MSE, CP.

* R^2_p = Se compara cada modelo con el modelo completo y si hay un submodelo donde

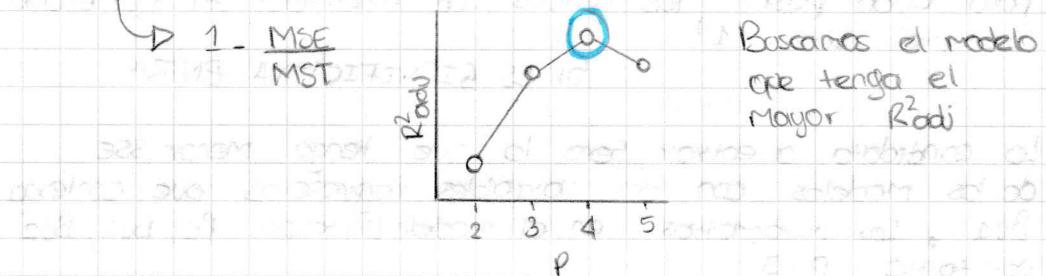
$|R^2_p - R^2|$ es pequeño entonces se prefiere el modelo más pequeño



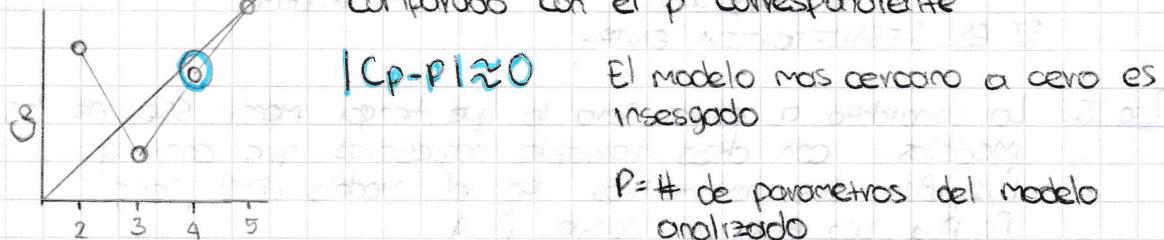
Buscamos el codo

NOTA: Analizar el R^2 es equivalente a analizar el MSE

* R^2_{adj} : Se busca el que tenga un Mayor Valor, ya que el R^2_{adj} penaliza en función del número de variables



* Cp de Mallows: El mejor modelo es el de cp más pequeño comparado con el p correspondiente



$P = \#$ de parámetros del modelo analizado

Buscamos el modelo con Cp más cercano a P dentro de todos los modelos.

El Cp del modelo completo siempre es igual a P

El Cp es una medida del sesgo del modelo de regresión, es decir

$$Cp = \frac{\text{SSEP} - (n-p)}{\text{MSE}}$$

Modelo completo

$$Cp \approx P$$

- MÉTODOS SECUENCIALES

* FORWARD (Hacia adelante)

Se parte de un modelo con intercepto de la forma

$$y_i = \beta_0 + \epsilon_i$$

Paso 1. El parámetro candidato a entrar será el que tenga mayor SSR o menor SSE dentro de los parámetros con una variable regresora y probamos su significancia en el modelo utilizando SSEextra

$$F_0 = \frac{\text{SSR}(\beta_1 | \beta_0)}{\text{MSE}(FM)} \sim F_{1, n-p}$$

$$\begin{aligned} H_0: \beta_1 &= 0 \\ H_a: \beta_1 &\neq 0 \end{aligned}$$

NO olvidemos que el modelo completo en el primer paso tiene β_0, β_{11} por tanto $P=2$, además recordemos que para cada paso los grados de libertad del numerador siempre son "1"

SI ES SIGNIFICATIVA ENTRA

Paso 2. La candidata a entrar sera la que tenga menor SSE de los modelos con dos variables regresoras que contenga β_{11} . Los parametros en el modelo (FM) seran $\beta_0, \beta_{11}, \beta_{12}$ por tanto $P=3$

$$H_0: \beta_{12} = 0 \quad F_0 = \frac{SSR(\beta_{12} | \beta_0, \beta_{11})}{MSE(FM)} \sim F_{1, n-3}$$

$$H_a: \beta_{12} \neq 0$$

SI ES SIGNIFICATIVA ENTRA

Paso 3. La candidata a entrar sera la que tenga menor SSE de los modelos con tres variables regresoras que contenga β_{11}, β_{12} . Los parametros en el modelo (FM) seran $\beta_0, \beta_{11}, \beta_{12}, \beta_{13}$ por tanto $P=4$

$$H_0: \beta_{13} = 0 \quad F_0 = \frac{SSR(\beta_{13} | \beta_0, \beta_{11}, \beta_{12})}{MSE(FM)} \sim F_{1, n-4}$$

$$H_a: \beta_{13} \neq 0$$

SI ES SIGNIFICATIVA ENTRA

En general se van probando variables una a una y si son significativas entran, esto hasta que ya no hayan mas variables por probar.

PASO 1 = Prueba sobre β_{11}
FM: β_{11}, β_0
 $F_{1, n-2}$
Significativa: Entra

PASO 2 = Prueba sobre β_{12}
FM: $\beta_{11}, \beta_{12}, \beta_0$
 $F_{1, n-3}$
Significativa: Entra

PASO 3 = Prueba sobre β_{13}
FM: $\beta_{11}, \beta_{12}, \beta_{13}, \beta_0$
 $F_{1, n-4}$
Significativa: Entra

PASO 4 = Prueba sobre β_{14}
FM: $\beta_{11}, \beta_{12}, \beta_{13}, \beta_{14}, \beta_0$
 $F_{1, n-5}$
Significativa: Entra

⋮

Hasta que no haya mas variables
La primera candidata es la de F parcial mas grande
Por lo general es la de los regresores (K)

Siempre que entre alguno de los pasos, entonces se detendra

* Backward (Hacia atrás)

Se parte de un modelo de la forma

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_{i1} + \beta_2 X_{i2} + \beta_3 X_{i3} + \dots + \beta_K X_{iK}$$

→ El modelo ajustado con todas las variables
(Modelo Inicial)

PASO 1. El parametro candidato a salir sera el que no este en el modelo con Mayor SSR Δ Menor SSE que tiene $K-1$ Variables regresoras

$$F_0 = \frac{\text{SSR}(\beta_{j1} | \beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{j1-1}, \beta_{j1+1}, \dots, \beta_K)}{\text{MSE (FM)}} \sim F_{1, n-p}$$

↳ MODELO INICIAL

$$H_0: \beta_{j1} = 0$$

Si no es significativa sale

$$H_a: \beta_{j1} \neq 0$$

NO olvidemos que el modelo completo en el primer paso tiene todas las variables regresoras recolectadas por tanto $p = K+1$, ademas recordemos que para cada paso los grados de libertad del numerador siempre son "1".

PASO 2. El parametro candidato a salir sera el que no este en el modelo con menor SSE que tiene $K-2$ Variables regresoras en el cual no esta β_{j2}

$$F_0 = \frac{\text{SSR}(\beta_{j2} | \beta_0, \beta_1, \beta_{j1-1}, \beta_{j1+1}, \dots, \beta_{j2-1}, \beta_{j2+1}, \dots)}{\text{MSE (FM)}}$$

↳ modelo sin β_{j2}

$$H_0: \beta_{j2} = 0$$

Si no es significativa sale

$$H_a: \beta_{j2} \neq 0$$

PASO 3. El parametro candidato a salir sera el que no este en el modelo con menor SSE que tiene $K-3$ Variables regresoras en el cual no estan β_{j1} y β_{j2}

$$F_0 = \frac{\text{SSR}(\beta_{j3} | \beta_0, \beta_1, \beta_{j1-1}, \beta_{j1+1}, \beta_{j2-1}, \beta_{j2+1}, \dots, \beta_{j3-1}, \beta_{j3+1}, \beta_{K-2})}{\text{MSE (FM)}}$$

↳ modelo Sin β_{j1} y β_{j2}

$$H_0: \beta_{j3} = 0$$

$$H_a: \beta_{j3} \neq 0$$

Si no es significativa sale.

En general se van probando variables una a una y si no son significativas salen, esto hasta llegar a un modelo solo con intercepto o hasta que falte alguno de los pasos.

Paso 1 = Prueba sobre B_{j1}
 FM: Modelo inicial
 $F_1, n-k+1$
 no significativa: sale

Paso 2 = Prueba sobre B_{j2}
 FM: Modelo sin B_{j1}
 $F_1, n-k$
 no significativa: sale

Paso 3 = Prueba sobre B_{j3}
 FM: Modelo sin B_{j1} y B_{j2}
 $F_1, n-k-1$
 no significativa: sale

Paso 4 = Prueba sobre B_{j4}
 FM: Modelo sin B_{j1}, B_{j2}, B_{j3}
 $F_1, n-k-2$
 no significativa: sale

Hasta llegar al
 modelo solo
 con B_0

Si en algun paso, → que no se elimine
 entonces se detiene.

* STEPWISE

(DEL mejor = Elimina las que tienen multicolinealidad)

En los primeros pasos es igual al metodo Forward y despues analizo significancia de Subconjunto de parametros

PASO 1 = Prueba sobre B_{j1}
 FM: B_{j1}, B_0
 $F_1, n-2$
 Significativo = entra

PASO 2 = Prueba sobre B_{j2}
 FM: B_{j2}, B_{j1}, B_0
 $F_1, n-3$
 Significativo = entra

PASO 3 Se determina si el efecto de B_{j1} es significativo en la presencia de B_{j2}

Eliminacion $H_0: B_{j1}=0 \mid B_{j2}$ $F_{SSR}(B_{j1} \mid B_0, B_{j2}) \sim F_1, n-3$
 $H_1: B_{j1} \neq 0 \mid B_{j2}$ $MSE(FM)$
 $\hookrightarrow B_0, B_{j1}, B_{j2}$

SI ES SIGNIFICATIVA NO SALE

PASO 4. Igual a paso 3 en forward: Prueba sobre B_{j3}
 FM: $B_{j3}, B_{j2}, B_{j1}, B_0$
 Significativa = entra
 $F_1, n-4$

Paso 5. Se analiza la significancia de los parámetros B_{j1} y B_{j2} dado que en el modelo están B_{j3} , se hace eliminación individual y para los dos al tiempo.

- Prueba 1.

$$H_0: B_{j1} = 0 \mid B_{j2}, B_{j3}$$

$$H_a: B_{j1} \neq 0 \mid B_{j2}, B_{j3}$$

$$F_0 = \frac{SSR(B_{j1}, B_{j2}, B_{j3})}{MSE(FM)} \sim F_{1, n-4}$$

↳ $B_0, B_{j1}, B_{j2}, B_{j3}$

SI ES SIGNIFICATIVA

NO SALE

→ Siempre son modelos con intercepto

- Prueba 2.

$$H_0: B_{j2} = 0 \mid B_{j1}, B_{j3}$$

$$H_a: B_{j2} \neq 0 \mid B_{j1}, B_{j3}$$

$$F_0 = \frac{SSR(B_{j2} \mid B_{j1}, B_{j3})}{MSE(FM)} \sim F_{1, n-4}$$

↳ $B_0, B_{j1}, B_{j2}, B_{j3}$

SI ES SIGNIFICATIVA

NO SALE

- Prueba 3.

$$H_0: B_{j1} = 0 \wedge B_{j2} = 0 \mid B_{j3}$$

$$H_a: B_{j1} \neq 0 \vee B_{j2} \neq 0 \mid B_{j3}$$

$$F_0 = \frac{SSR(B_{j1}, B_{j2} \mid B_{j3})}{MSE(FM)} \sim F_{2, n-4}$$

↳ $B_0, B_{j1}, B_{j2}, B_{j3}$

SI SON SIGNIFICATIVAS

NO SALEN

Si se corrabora la significancia de los dos parámetros dado que entro B_{j3} entonces no elimino ninguna de las dos variables y Sigo con el procedimiento [Entro, Elimina, Entro...]

REGRESION CON VARIABLES INDICADORAS

Existen problemas que además de tener un conjunto de variables ($X_1, X_2, X_3, \dots, X_k$) tienen diferentes niveles de una variable cualitativa o categórica, por ejemplo:

- Sexo: Hombre
Mujer

- Nacionalidad:

Others regresions

- Turno: A = Mañana
B = Tarde
C = Noche

- Tipo de
Maquina

- Modelo lineal generalizado
- Logístico

- Estrato: E₁, E₂
E₂, E₅
E₃, E₆

- Tipo de
Monta

A = Categorías
A-1 = Indicadoras

Cada una de las variables se incorpora usando variables indicadoras

$$I = \begin{cases} 1 & \text{Categoría A} \\ 0 & \text{e.O.P} \end{cases}$$

Para variables cualitativas con dos niveles tenemos

$$I = \begin{cases} 1 & \text{Categoría 1} \\ 0 & \text{Categoría 2} \end{cases} \rightarrow \text{Categoría de referencia}$$

En el cual solo es necesario definir una variable indicadora, tomando una categoría de referencia con la que se va a Comparar.

El modelo para este caso sería de la forma

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_{i1} + \beta_2 I + \beta_3 I X_{i1} + \epsilon$$

Con $I=1$; Categoría 1, Modelo:

$$Y_i = (\beta_0 + \beta_2) + (\beta_1 + \beta_3) X_{i1} + \epsilon$$

Donde

β_2 = Mide el cambio en el intercepto con la categoría 1

β_3 = Mide el cambio en la pendiente con la categoría 1

Con $I=0$; Categoría 2, Modelo:

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_{i1} + \epsilon$$

Haciendo los valores esperados

- Categoría 1

$$E[Y|X] = (\beta_0 + \beta_2) + (\beta_1 + \beta_3) X$$

- Categoría 2

$$E[Y|X] = \beta_0 + \beta_1 X$$

PREGUNTAS

→ dependencia de las categorías en la relación y vs x

- Es necesario la variable categórica para explicar y con x
↳ Igualdad rectas de regresión

$$H_0: \beta_0 = \beta_0 + \beta_2 \wedge \beta_2 = \beta_1 + \beta_3 \quad \equiv \quad \beta_2 = 0 \wedge \beta_3 = 0$$

$$H_a: \beta_0 \neq \beta_0 + \beta_2 \vee \beta_2 \neq \beta_1 + \beta_3 \quad \equiv \quad \beta_2 \neq 0 \vee \beta_3 \neq 0$$

- Los pendientes de ambas rectas son iguales

$$H_0: \beta_1 = \beta_1 + \beta_3 \quad \equiv \quad \beta_3 = 0$$

$$H_a: \beta_1 \neq \beta_1 + \beta_3 \quad \equiv \quad \beta_3 \neq 0$$

↳ Efecto de x sobre y para las categorías

- Los pendientes de ambas rectas son iguales y no significativas

$$H_0: \beta_1 = \beta_1 + \beta_3 = 0 \quad \equiv \quad \beta_1 = 0 \wedge \beta_3 = 0$$

$$H_a: \beta_1 \neq 0 \vee \beta_1 + \beta_3 \neq 0 \vee \beta_1 \neq \beta_1 + \beta_3 \quad \equiv \quad \beta_1 \neq 0 \vee \beta_3 \neq 0$$

Para Variables cualitativas con tres niveles tenemos

Es necesario definir 2 variables indicadoras

$$I_1 = \begin{cases} 1 & \text{Categoría 1} \\ 0 & \text{e.o.p} \end{cases}$$

$$I_2 = \begin{cases} 1 & \text{Categoría 2} \\ 0 & \text{e.o.p} \end{cases}$$

La categoría de referencia es la 3 y se obtiene cuando $I_1 = 0$
 $\wedge I_2 = 0$, esto es b visualizamos de la siguiente forma:

I_1	I_2	
1	0	Categoría 1
0	1	Categoría 2
0	0	Categoría 3

Modelo de segundo orden: con una variable regresora

$$y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 I_1 + \beta_3 I_2 + \beta_4 I_1 x + \beta_5 I_2 x + \epsilon$$

MODELOS

- Categoría 1: $I_1 = 1 \quad I_2 = 0$

$$y = (\beta_0 + \beta_2) + (\beta_1 + \beta_4)x + \epsilon$$

- Categoría 2: $I_1=0 \quad I_2=1$

$$Y = (\beta_0 + \beta_3) + (\beta_1 + \beta_5)x + \epsilon$$

- Categoría 3: $I_1=0 \quad I_2=0$

$$Y = \beta_0 + \beta_1 x + \epsilon$$

PREGUNTAS

- Igualdad de las rectas de regresión | Necesidad de incorporar la variable categórica en el modelo de regresión.

$$H_0: \beta_0 = \beta_0 + \beta_3 = \beta_0 + \beta_2 \wedge \beta_1 = \beta_1 + \beta_4 = \beta_1 + \beta_5$$



$$H_0: \beta_3 = 0 \wedge \beta_2 = 0 \wedge \beta_4 = 0 \wedge \beta_5 = 0$$

$$H_a: \beta_3 \neq 0 \vee \beta_2 \neq 0 \vee \beta_4 \neq 0 \vee \beta_5 \neq 0$$

- Los pendientes de las rectas son iguales

Con esta prueba se puede analizar el efecto de x sobre y de acuerdo a las diferentes combinaciones de las categorías

$$H_0: \beta_1 = \beta_1 + \beta_4 = \beta_1 + \beta_5 \quad \equiv \quad \beta_4 = 0 \wedge \beta_5 = 0$$

$$H_a: \beta_1 \neq \beta_1 + \beta_4 \neq \beta_1 + \beta_5 \quad \equiv \quad \beta_4 \neq 0 \vee \beta_5 \neq 0$$

- Los pendientes de las rectas son iguales y no significativos

$$H_0: \beta_1 = \beta_1 + \beta_4 = \beta_1 + \beta_5 = 0$$

$$H_a: \beta_1 \neq 0 \vee \beta_1 + \beta_4 \neq 0 \vee \beta_1 + \beta_5 \neq 0 \vee \beta_1 \neq \beta_1 + \beta_4 \vee \beta_1 \neq \beta_1 + \beta_5 \vee \dots$$



$$H_0: \beta_1 = 0 \wedge \beta_4 = 0 \wedge \beta_5 = 0$$

$$H_a: \beta_1 \neq 0 \vee \beta_4 \neq 0 \vee \beta_5 \neq 0$$

$$B = \frac{1}{2}(\beta_1 + \beta_4) = \frac{1}{2}(\beta_1 + \beta_5) = \frac{1}{2}(\beta_4 + \beta_5)$$