机器学习白板推导系列笔记 (6.5~6.8)

Dexing Huang

dxhuang@bupt.edu.cn

Beijing University of Posts and Telecommunications

日期: 2021年11月7日

1 约束优化问题

1.1 弱对偶性证明

首先给出原问题

$$\begin{cases}
\min_{x \in \mathbb{R}^p} f(x) \\
s.t. \quad m_i(x) \le 0 \quad i = 1, 2, \dots, M \\
n_j(x) = 0 \quad j = 1, 2, \dots, N
\end{cases} \tag{1}$$

构造 Lagrange 方程

$$\mathcal{L}(x,\lambda,\eta) = f(x) + \sum_{i=1}^{M} \lambda_i m_i(x) + \sum_{j=1}^{N} \eta_j n_j(x)$$
(2)

注. $\lambda_i \geq 0$, η_i 无限制

将原问题转化为无约束问题

$$\begin{cases} \min_{x \in \mathbb{R}^p} \max_{\lambda, \eta} \mathcal{L}(x, \lambda, \eta) \\ s.t. \quad \lambda_i \ge 0 \end{cases}$$
 (3)

简单说明一下为什么无约束问题和原问题等价, 在硬间隔 SVM 中其实已经说过. 其实对于问题 (3), 已经蕴含了 $m_i(x) \leq 0$ 的约束条件. 如果 x 违反了该约束条件, $m_i(x) > 0$, 那么 $\max_{\lambda,\eta} \mathcal{L} \to \infty$, 如果满足约束那么 $\max_{\lambda,\eta} \mathcal{L} < \infty$, 因此

$$\min_{x} \max_{\lambda, n} \mathcal{L} = \min_{x} \{ \max_{\lambda, n} \mathcal{L}, +\infty \} = \min_{x} \max_{\lambda, n} \mathcal{L}$$

所以也称问题 (3) 为原问题的等价表示.

下面讨论原问题的对偶问题

$$\begin{cases} \max_{\lambda,\eta} \min_{x \in \mathbb{R}^p} \mathcal{L}(x,\lambda,\eta) \\ s.t. \quad \lambda_i \ge 0 \end{cases}$$
(4)

由弱对偶性可知

$$\min \max \mathcal{L} \ge \max \min \mathcal{L} \tag{5}$$

上式的证明在 SVM 一节中举了个鸡头凤尾的例子来定性描述, 下面进行数学的证明, 对于

 $\min_{x} \mathcal{L}(x,\lambda,\eta)$ 有

$$\underbrace{\min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda, \eta)}_{A(\lambda, \eta)} \le \mathcal{L}(x, \lambda, \eta) \le \underbrace{\max_{\lambda, \eta} \mathcal{L}(x, \lambda, \eta)}_{B(x)}$$
(6)

因此

$$\max_{\lambda,\eta} A(\lambda,\eta) \le \min_{x} B(x) \tag{7}$$

那么

$$\max_{\lambda,\eta} \min_{x} \mathcal{L}(x,\lambda,\eta) \le \min_{x} \max_{\lambda,\eta} \mathcal{L}(x,\lambda,\eta)$$
 (8)

1.2 对偶关系的几何解释

本节从几何的角度来解释对偶关系. 为了演示方便,将问题简化为二维,原问题

$$\begin{cases} \min_{x \in \mathbb{R}^p} f(x) \\ s.t. \quad m_1(x) \le 0 \end{cases}$$
(9)

令 D 为定义域, $D = dom f \cap dom m$, 使用 Lagrange 乘子法

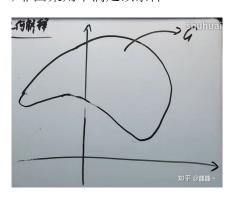
$$\mathcal{L}(x,\lambda) = f(x) + \lambda(x) \tag{10}$$

令 $p^* = \min f(x)$, $d^* = \max_{\lambda} \min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda)$, 令 $G = \{(m_1(x), f(x)) | x \in D\} = \{(u, t) | x \in D\}$, 将 p^* , d^* 用集合表示

$$p^* = \min f(x) = \min t = \inf\{t | (u, t) \in G, u \le 0\}$$

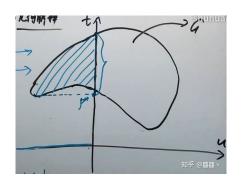
$$d^{\star} = \max_{\lambda} \min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda) = \max_{\lambda} \min_{x} (f(x) + \lambda(x)) = \max_{\lambda} \inf\{t + \lambda u | (u, t) \in G\}$$

令 $g(\lambda) = \inf\{t + \lambda u | (u, t) \in G\}$, 因此 $d^* = \max_{\lambda} g(\lambda)$, 接下来将 p^* 和 q_* 表示在图形上, 并假设集合 G 为<mark>非凸集</mark>(因为非凸集是一般情况). 凸集 (Convex set) 是一个点集合,其中每两点之间的直线点都落在该点集合中¹, 非凸集则不满足该条件.



先表示 p^* , u < 0 因此在左半轴显然 p^* 就是左半轴 t 的最小值.

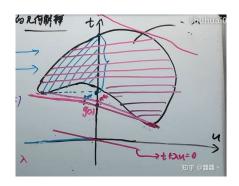
¹维基百科



下面表示 d*

$$g(\lambda) = \inf\{t + \lambda u | (u, t) \in G\}$$
$$d^* = \max_{\lambda} g(\lambda)$$

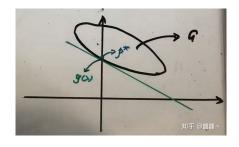
先看 $g(\lambda)$, $t + \lambda u$ 是斜率为 $-\lambda$ 的直线, 截距可以取不同值, 记 $\Delta = t + \lambda u$, 将此直线向上平移, 当与 G 相切时设 $\Delta_1 = t + \lambda u$, 继续上移产生不同的 Δ_i 直到与上边界相切, 不同的截距组成的集合 $\{\Delta_1, \Delta_2, \cdots\} = \{t + \lambda u | (u, t) \in G\}$, 那么 $g(\lambda) = \inf\{t + \lambda u | (u, t) \in G\} = \Delta_1$, 调整斜率 λ , 那么必然可以找到一个 λ^* 使得直线 $t + \lambda u$ 与 G 上两个凸点相切, 如下所示



这样就找到了 d^* , 从图中很容易可以看出 $d^* \leq p^*$, 又因为 $p^* = \max f(x)$ 与 $\min_x \max_\lambda \mathcal{L}(x,\lambda)$ 等价, 因此

$$\min_{x} \max_{\lambda} \mathcal{L}(x, \lambda) \ge \max_{\lambda} \min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda)$$
(11)

弱对偶关系成立, 当 分凸集时, 强对偶关系成立, 从图中也可以很容易得出



另外提一下满足强对偶关系的条件是

凸优化问题 + slater 条件 ⇒ 强对偶关系(充分非必要)

SVM 是一个二次规划问题, 其天生满足强对偶关系.

1.3 slater 条件

slater 条件的描述如下

$$\exists \hat{x} \in relint \ D \quad s.t. \forall i = 1, 2, \cdots, M \quad m_i(\hat{x}) < 0$$

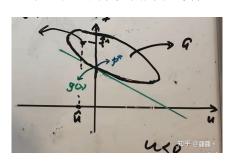
注. relint 指的是定义域内, 不含边界

- 对于大多数凸优化问题, slater 条件成立
- 需要找到一个点, 然后验证每一个 $m_i(x)$ 都小于 0, 这很难, 因此有一个放松的 slater 条件, 如果有 $k \cap m_i(x)$ 是仿射函数, 那么只需要验证其他 $M-k \cap m_i(x)$

又引出了一个仿射函数的概念, 仿射变换 (Affine transformation), 又称仿射映射, 是指在几何中, 对一个向量空间进行一次线性变换并接上一个平移, 变换为另一个向量空间², 常见的线性函数都是仿射函数.

对于 SVM 问题, 是凸二次优化问题, 且约束条件是仿射函数, 因此符合 slater 条件.

从几何的角度上来看, slater 条件要求需要至少存在一个点其横坐标在u(即存在x使得 $m_1(x) < 0$) 的负半轴上, 使得切线不会垂直于u 轴, 即斜率不能为无穷大.



1.4 KKT 条件

原问题表示如下

$$\begin{cases} \min_{x \in \mathbb{R}^p} f(x) \\ s.t. \quad m_i(x) \le 0 \quad i = 1, 2, \dots, M \\ n_j(x) = 0 \quad j = 1, 2, \dots, N \end{cases}$$

其中约束条件 m_i, n_i 均可微, 令原问题为 p^* , 最优解为 x^* , 使用 Lagrange 乘子法

$$\mathcal{L}(x, \lambda, \eta) = f(x) + \sum_{i=1}^{M} \lambda_i m_i(x) + \sum_{j=1}^{N} \eta_j n_j(x)$$

$$\begin{cases} \max_{\lambda,\eta} g(\lambda,\eta) \\ s.t. \quad \lambda \ge 0 \end{cases}$$

令对偶问题为 d^* , 其最优解为 λ^* , η^* . 当目标优化问题为凸优化 (convex) 并满足 slater 条件,则可以推出其满足强对偶关系,强对偶与 KKT 条件互为充要条件,并通过 KKT 条件可以求解强

²维基百科

对偶问题

 $convet + slater \Rightarrow strong\ duality \Leftrightarrow KKT$

KKT 条件分为三类: 可行条件, 互补松弛条件, 梯度为 0

• 可行条件

满足约束条件,并且需满足隐含条件 $\lambda \geq 0$

• 互补松弛条件

$$d^{\star} = \max_{\lambda, \eta} g(\lambda, \eta)$$

$$= g(\lambda^{\star}, \eta^{\star})$$

$$= \min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda^{\star}, \eta^{\star})$$

$$\leq \mathcal{L}(x^{\star}, \lambda^{\star}, \eta^{\star})$$

$$= f(x^{\star}) + \sum_{i=1}^{M} \lambda_{i}^{\star} m_{i}(x^{\star}) + \sum_{j=1}^{N} \eta_{j}^{\star} n_{j}(x^{\star})$$

$$= f(x^{\star}) + \sum_{i=1}^{M} \lambda_{i}^{\star} m_{i}(x^{\star})$$

$$\leq f(x^{\star}) = p^{\star}$$
(13)

在强对偶关系中 $d^* = p^*$,因此上述不等号全部改为等号, $f(x^*) + \sum_{i=1}^M \lambda_i^* m_i(x^*) \le f(x^*)$ 若为等号,那么

$$\sum_{i=1}^{M} \lambda_i^{\star} m_i(x^{\star}) = 0 \tag{14}$$

又因为 $\lambda_i^* m_i(x^*) \le 0$,那么 $\lambda_i^* m_i(x^*) = 0$,因此将此条件加入 KKT 条件,也称为互补松弛条件

• 梯度为 0

 $\min_{x} \mathcal{L}(x, \lambda^{\star}, \eta^{\star}) \leq \mathcal{L}(x^{\star}, \lambda^{\star}, \eta^{\star}),$ 如果取等号的话意味着 \mathcal{L} 在 x^{\star} 处梯度为 0, 即

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x}|_{x=x^{\star}} = 0 \tag{15}$$

以上说明了 KKT 条件为什么与强对偶关系互为充要条件.