

# Structure d'espace vectoriel

Le but de cette feuille d'exercices est de donner des exemples d'espaces vectoriels, et d'apprendre à tester l'indépendance linéaire d'une famille de vecteurs.

### Exercice 1

- 1. En utilisant les opérations d'addition + et de multiplication  $\cdot$  de deux nombres, définir, pour chaque ensemble E de la liste ci-dessous :
  - une addition  $\oplus$  : *E* × *E* → *E*;
  - une multiplication par un nombre réel  $\odot : \mathbb{R} \times E \to E$ .
    - (a)  $E = \mathbb{R}^n$ ;
    - (b) E = l'ensemble des trajectoires d'une particule ponctuelle dans l'espace  $\mathbb{R}^3$ ;
    - (c) E = 1'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  de l'équation  $\mathcal{S}_1 : x 2y + 3z = 0$ ;
    - (d) E = 1'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  du système d'équations.

$$\mathscr{S}_2: \left\{ \begin{array}{l} 2x+4y-6z=0\\ y+z=0 \end{array} \right. ;$$

- (e) E = 1'ensemble des solutions de l'équation différentielle y'' + 2y' + 3y = 0;
- (f) E = 1'ensemble des fonctions y(x) telles que

$$y''(x)\sin x + x^3y'(x) + y(x)\log x = 0, \ \forall x > 0;$$

(g) E = 1'ensemble des fonctions  $\Psi(t,x)$ , à valeurs complexes, solutions de l'équation de Schrödinger :

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(t, x) = -\frac{\hbar}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi(x, t) + x^2 \Psi(t, x)$$

où  $\hbar$  et m sont des constantes;

- (h) E = 1'ensemble des suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de nombres réels ;
- (i) E = 1'ensemble des polynômes P(x) à coefficients réels ;
- (j) E = 1'ensemble des polynômes P(x) à coefficients réels de degré inférieur ou égal à 3;
- (k) E = 1'ensemble des polynômes P(x) à coefficients réels divisibles par (x 1);
- (1) E = 1'ensemble des fonctions continues sur l'intervalle [0, 1] à valeurs réelles ;
- (m) E = l'ensemble des fonctions continues sur l'intervalle [0, 1] à valeurs réelles et d'intégrale nulle;
- (n) E = 1'ensemble des fonctions dérivables sur l'intervalle [0, 1] à valeurs réelles ;
- (o) E = 1'ensemble des fonctions réelles qui s'annulent en  $0 \in \mathbb{R}$ .
- (p) E = 1'ensemble des fonctions réelles qui tendent vers 0 lorsque x tend vers  $+\infty$ ;
- 2. Pour les opérations d'addition  $\oplus$  construites, montrer que E possède un élément neutre (terme à définir), et que chaque élément de E possède un inverse.

[002778]

#### **Exercice 2**

Qu'est -ce qui empêche de définir les mêmes opérations que dans l'exercice précédent sur les ensembles suivants ?

- (a) E = 1'ensemble des solutions  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  de l'équation  $\mathscr{S}_3 : x 2y + 3z = 3$ ;
- (b) E = 1'ensemble des fonctions y(x) telles que  $y''(x)\sin x + x^3y^2(x) + y(x)\log x = 0, \forall x > 0$ ;
- (c)  $E = \mathbb{N}$ ;
- (d)  $E = \mathbb{Z}$ ;
- (e)  $E = \mathbb{R}^+$ ;
- (f)  $E = \mathbb{Q}^n$ ;
- (g) E = 1'ensemble des suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de nombres positifs ;
- (h) E = 1'ensemble des fonctions réelles qui prennent la valeur 1 en 0;
- (i) E = 1'ensemble des fonctions réelles qui tendent vers  $+\infty$  lorsque x tend vers  $+\infty$ ;

[002779]

## Exercice 3

Soient dans  $\mathbb{R}^3$  les vecteurs  $\vec{v_1} = (1, 1, 0)$ ,  $\vec{v_2} = (4, 1, 4)$  et  $\vec{v_3} = (2, -1, 4)$ .

- 1. Montrer que  $\vec{v_1}$  et  $\vec{v_2}$  ne sont pas colinéaires. Faire de même avec  $\vec{v_1}$  et  $\vec{v_3}$ , puis avec  $\vec{v_2}$  et  $\vec{v_3}$ .
- 2. La famille  $(\vec{v_1}, \vec{v_2}, \vec{v_3})$  est-elle libre?

[002780]

#### **Exercice 4**

Les familles suivantes sont-elles libres?

- 1.  $\vec{v_1} = (1,0,1), \vec{v_2} = (0,2,2)$  et  $\vec{v_3} = (3,7,1)$  dans  $\mathbb{R}^3$ .
- 2.  $\vec{v_1} = (1,0,0), \vec{v_2} = (0,1,1)$  et  $\vec{v_3} = (1,1,1)$  dans  $\mathbb{R}^3$ .
- 3.  $\vec{v_1} = (1, 2, 1, 2, 1), \vec{v_2} = (2, 1, 2, 1, 2), \vec{v_3} = (1, 0, 1, 1, 0) \text{ et } \vec{v_4} = (0, 1, 0, 0, 1) \text{ dans } \mathbb{R}^5.$
- 4.  $\vec{v_1} = (2,4,3,-1,-2,1), \vec{v_2} = (1,1,2,1,3,1) \text{ et } \vec{v_3} = (0,-1,0,3,6,2) \text{ dans } \mathbb{R}^6.$
- 5.  $\vec{v_1} = (2, 1, 3, -1, 4, -1), \vec{v_2} = (-1, 1, -2, 2, -3, 3) \text{ et } \vec{v_3} = (1, 5, 0, 4, -1, 7) \text{ dans } \mathbb{R}^6.$

[002781]

## **Exercice 5**

On suppose que  $v_1, v_2, v_3, \dots, v_n$  sont des vecteurs indépendants de  $\mathbb{R}^n$ .

- 1. Les vecteurs  $v_1 v_2, v_2 v_3, v_3 v_4, \dots, v_n v_1$  sont-ils linéairement indépendants ?
- 2. Les vecteurs  $v_1 + v_2, v_2 + v_3, v_3 + v_4, \dots, v_n + v_1$  sont-ils linéairement indépendants ?
- 3. Les vecteurs  $v_1, v_1 + v_2, v_1 + v_2 + v_3, v_1 + v_2 + v_3 + v_4, \dots, v_1 + v_2 + \dots + v_n$  sont-ils linéairement indépendants ?

[002782]



