

Espaces euclidiens

Exercices de Jean-Louis Rouget. Retrouver aussi cette fiche sur www.maths-france.fr

* très facile ** facile *** difficulté moyenne **** difficile ***** très difficile I : Incontournable

Exercice 1 *** I

Montrer que la matrice de HILBERT $H_n = \left(\frac{1}{i+j-1}\right)_{1 \le i, j \le n}$ est définie positive.

Correction ▼ [005786]

Exercice 2 *** I

- 1. Soit *A* une matrice carrée réelle de format *n* et $S = {}^t AA$. Montrer que $S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$.
- 2. Réciproquement, montrer que pour toute matrice S symétrique positive, il existe une matrice A carrée réelle de format n telle que $S = {}^t AA$. A-t-on l'unicité de A?
- 3. Montrer que *S* est définie positive si et seulement si *A* est inversible.
- 4. Montrer que rg(A) = rg(S).
- 5. (Racine carrée d'une matrice symétrique positive) Soit S une matrice symétrique positive. Montrer qu'il existe une et une seule matrice R symétrique positive telle que $R^2 = S$.

Correction ▼ [005787]

Exercice 3 **** I

Soit E un espace euclidien de dimension n non nulle. Soit $(x_1,...,x_p)$ une famille de p vecteurs de E ($p \ge 2$). On dit que la famille $(x_1,...,x_p)$ est une famille obtusangle si et seulement si $\forall (i,j) \in [\![1,p]\!]^2$ ($i < j \Rightarrow x_i | x_j < 0$). Montrer que si la famille $(x_1,...,x_p)$ est une famille obtusangle alors $p \le n+1$.

Correction ▼ [005788]

Exercice 4 **I Inégalité de HADAMARD

Soit *E* un espace euclidien de dimension $n \ge 1$ et \mathcal{B} une base orthonormée de *E*.

Montrer que pour tout *n*-uplet de vecteurs $(x_1,...x_n)$, on a : $|\det_{\mathscr{B}}(x_1,...,x_n)| \leq ||x_1||...||x_n||$. Cas d'égalité?

Correction ▼ [005789]

Exercice 5 **

Montrer que pour toute matrice carrée A réelle de format n, on a $|\det A| \leqslant \sqrt{\prod_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^n a_{i,j}^2\right)}$.

Correction ▼ [005790]

Exercice 6 ***

Soit *A* une matrice orthogonale. Montrer que la valeur absolue de la somme des coefficients de *A* est inférieure ou égale à *n*. Cas d'égalité si de plus tous les coefficients de *A* sont positifs ?

Correction ▼ [005791]

Exercice 7 **

On munit $E = \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ muni du produit scalaire usuel.

- 1. Déterminer l'orthogonal de $\mathscr{A}_3(\mathbb{R})$.
- 2. Calculer la distance de la matrice $M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ au sous-espace vectoriel des matrices antisymétriques.

Correction ▼ [005792]

Exercice 8 **

Soit (e_1, e_2, e_3) une base orthonormée directe d'un espace euclidien orienté E de dimension 3. Matrice de la rotation d'angle $\frac{\pi}{3}$ autour de $e_1 + e_2$.

Correction ▼ [005793]

Exercice 9 ***

Soit *A* une matrice carrée réelle symétrique positive de format *n*. Montrer que $1 + \sqrt[n]{\det(A)} \leqslant \sqrt[n]{\det(I_n + A)}$.

Exercice 10 **

Déterminer card $(O_n(\mathbb{R}) \cap \mathscr{M}_n(\mathbb{Z}))$.

Correction ▼ [005795]

Exercice 11

Soit f une application de \mathbb{C} dans \mathbb{C} , \mathbb{R} -linéaire.

- 1. Montrer qu'il existe deux complexes a et b tels que pour tout $z \in \mathbb{C}$, $f(z) = az + b\overline{z}$.
- 2. Calculer Tr(f) et det(f) en fonction de a et b.
- 3. C.N.S. pour que f soit autoadjoint dans \mathbb{C} muni de sa structure euclidienne canonique.

Correction ▼ [005796]

Exercice 12 ***

Trouver tous les endomorphismes de \mathbb{R}^3 vérifiant $\forall (x,y) \in (\mathbb{R}^3)^2$, $f(x \land y) = f(x) \land f(y)$.

Correction ▼ [005797]

Exercice 13 **

Soit A une matrice carrée réelle. Montrer que les matrices 'AA et A'A sont orthogonalement semblables.

Correction ▼ [005798]

Exercice 14 *** I

Montrer que le produit de deux matrices symétriques réelles positives est à valeurs propres réelles positives.

Correction ▼ [005799]

Exercice 15 *** I

Soient A et B deux matrices carrées réelles symétriques positives. Montrer que $\det A + \det B \le \det(A + B)$.

Correction ▼ [005800]

Exercice 16 **

Valeurs et vecteurs propres de l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 euclidien orienté défini par

$$\forall x \in \mathbb{R}^3$$
, $f(x) = a \land (a \land x)$ où a est un vecteur donné.

Correction ▼ [005801]

Exercice 17 *** I

Soit f un endomorphisme d'un espace euclidien de dimension n qui conserve l'orthogonalité. Montrer qu'il existe un réel positif k tel que $\forall x \in E$, ||f(x)|| = k||x||.

Correction ▼ [005802]

Exercice 18 ** I

Soit *P* le plan de \mathbb{R}^4 d'équations $\begin{cases} x+y+z+t=0 \\ x+y-2z-t=0 \end{cases}$ dans une base orthonormée \mathscr{B} de \mathbb{R}^4 muni de sa structure euclidienne canonique.

- 1. Déterminer les matrices dans \mathscr{B} de la projection orthogonale sur P et de la symétrie orthogonale par
- 2. Calculer la distance d'un vecteur quelconque de \mathbb{R}^4 à P.

Correction ▼ [005803]

Exercice 19 **

 $\begin{pmatrix} n-1 & -1 & \dots & -1 \\ -1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & -1 \\ -1 & \dots & -1 & n-1 \end{pmatrix}$ est-elle positive? définie? [005804]

Exercice 20 ***

 $O_n(\mathbb{R})$ est-il convexe?

Correction ▼ [005805]





Correction de l'exercice 1 A

La matrice H_n est symétrique réelle. Soit $X = (x_i)_{1 \le i \le n} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$${}^{t}XH_{n}X = \sum_{1 \leqslant i,j \leqslant n} \frac{x_{i}x_{j}}{i+j-1} = \sum_{1 \leqslant i,j \leqslant n} x_{i}x_{j} \int_{0}^{1} t^{i+j-2} dt = \int_{0}^{1} \left(\sum_{1 \leqslant i,j \leqslant n} x_{i}x_{j}t^{i+j-2} \right) dt$$
$$= \int_{0}^{1} \left(\sum_{i=1}^{n} x_{i}t^{i-1} \right)^{2} dt \geqslant 0.$$

De plus, si $X \neq 0$, le polynôme $\sum_{i=1}^n x_i Y^{i-1}$ n'est pas le polynôme nul et donc, puisqu'un polynôme non nul admet un nombre fini de racines, la fonction $t \mapsto \left(\sum_{i=1}^n x_i t^{i-1}\right)^2$. Ainsi, la fonction $t \mapsto \left(\sum_{i=1}^n x_i t^{i-1}\right)^2$ est continue positive et non nulle sur [0,1] et on en déduit que $\int_0^1 \left(\sum_{i=1}^n x_i t^{i-1}\right)^2 dt > 0$. On a montré que $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}$, ${}^t X H_n X > 0$ et donc que

la matrice H_n est symétrique définie positive.

Correction de l'exercice 2

1. ${}^tS = {}^t({}^tAA) = {}^tA^t({}^tA) = {}^tAA = S$. Donc $S \in \mathscr{S}_n(\mathbb{R})$. Soit $X \in \mathscr{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, ${}^tXSX = {}^tX^tAAX = {}^t(AX)AX = ||AX||_2^2 \geqslant 0$. Donc $S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$.

$$\forall A \in \mathscr{M}_n(\mathbb{R}), {}^tAA \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}).$$

2. Soit $S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$. D'après le théorème spectral, il existe P dans $O_n(\mathbb{R})$ et D dans $\mathscr{D}_n(\mathbb{R})$ telles que $S = PD^tP$.

Posons $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, ..., \lambda_n)$. Puisque S est dans $\mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$, D est dans $\mathscr{D}_n^+(\mathbb{R})$ et on peut poser $D' = \operatorname{diag}(\sqrt{\lambda_1}, ..., \sqrt{\lambda_n})$ de sorte que $D'^2 = D$. On peut alors écrire

$$S = PD^{t}P = PD^{\prime}D^{\prime t}P = {}^{t}(D^{t}P)D^{\prime t}P,$$

et la matrice A = D'tP convient.

$$\forall S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}), \exists A \in \mathscr{M}_n(\mathbb{R})/S = {}^tAA.$$

On a aussi $^t(-A)(-A) = S$ et comme en général $-A \neq A$, on n'a pas l'unicité de la matrice A.

3.

S définie positive
$$\Leftrightarrow \forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}, \ ^t XSX > 0 \Leftrightarrow \forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}, \ \|AX\|_2^2 > 0$$

 $\Leftrightarrow \forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}, \ AX \neq 0 \Leftrightarrow \text{Ker}A = \{0\} \Leftrightarrow A \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R}).$

4. Montrons que les matrices A et S ont même noyau. Soit $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$$X \in \text{Ker} A \Rightarrow AX = 0 \Rightarrow {}^{t}AAX = 0 \Rightarrow SX = 0 \Rightarrow X \in \text{Ker} S$$
.

et

$$X \in \text{Ker}S \Rightarrow {}^{t}AAX = 0 \Rightarrow {}^{t}X{}^{t}AAX = 0 \Rightarrow {}^{t}(AX)AX = 0 \Rightarrow ||AX||_{2}^{2} = 0 \Rightarrow AX = 0 \Rightarrow X \in \text{Ker}A.$$

Ainsi, $Ker({}^tAA) = Ker(A)$ et en particulier, grâce au théorème du rang, on a montré que

$$\forall A \in \mathscr{M}_n(\mathbb{R}), \operatorname{rg}({}^tAA) = \operatorname{rg}(A).$$

5. Soit $S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$.

Existence. D'après le théorème spectral, il existe $P_0 \in O_n(\mathbb{R})$ et $D_0 \in \mathcal{D}_n^+(\mathbb{R})$ telles que $S = P_0D_0^tP_0$. Posons $D_0 = \operatorname{diag}(\lambda_1,...,\lambda_n)$ où les $\lambda_i, 1 \le i \le n$, sont des réels positifs puis $\Delta_0 = \operatorname{diag}(\sqrt{\lambda_1},...,\sqrt{\lambda_n})$ et enfin $R = P_0\Delta_0^tP_0$. La matrice R est orthogonalement semblable à une matrice de $\mathcal{D}_n^+(\mathbb{R})$ et est donc un élément de $\mathcal{D}_n^+(\mathbb{R})$. Puis

$$R^2 = P_0 \Delta_0^{2t} P_0 = P_0 D_0^t P_0 = S.$$

Unicité. Soit M un élément de $\mathscr{S}_n^+(\mathbb{R})$ telle que $M^2 = S$.

M est diagonalisable d'après le théorème spectral et donc $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) = \bigoplus_{\lambda \in \operatorname{Sp}(M)} E_M(\lambda)$. Mais si λ est une

valeur propre de M, $\operatorname{Ker}(M - \lambda I_n) \subset \operatorname{Ker}(M^2 - \lambda^2 I_n) = \operatorname{Ker}(S - \lambda^2 I_n)$. De plus, les valeurs propres de M étant positive, les λ^2 , $\lambda \in \operatorname{Sp}(M)$, sont deux à deux distincts ou encore les $\operatorname{Ker}(S - \lambda^2 I_n)$, $\lambda \in \operatorname{Sp}(M)$, sont deux à deux distincts.

Ceci montre que pour chaque $\lambda \in \operatorname{Sp}(M)$, $\operatorname{Ker}(M - \lambda I_n) = \operatorname{Ker}(S - \lambda^2 I_n)$ et que les λ^2 , $\lambda \in \operatorname{Sp}(M)$, sont toutes les valeurs propres de S.

Ainsi, nécessairement la matrice tP_0MP_0 est une matrice diagonale D. L'égalité $M^2=S$ fournit $D^2=D_0$ puis $D=\Delta_0$ (car $D\in \mathscr{D}_n^+(\mathbb{R})$) et finalement M=R.

$$\forall S \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}), \ \exists ! R \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}) / R^2 = S.$$

Correction de l'exercice 3

1 ère solution. Soit $p \ge 2$. Montrons que si la famille $(x_1,...,x_p)$ est obtusangle alors la famille $(x_1,...,x_{p-1})$ est libre.

Soit $(x_1,...,x_p)$ une famille obtusangle. Supposons que la famille $(x_1,...,x_{p-1})$ soit liée.

Il existe donc $(\lambda_1,...,\lambda_{p-1}) \in \mathbb{R}^{p-1} \setminus \{(0,...,0)\}$ tel que $\sum_{k=1}^{p-1} \lambda_k x_k = 0$.

Quite à multiplier les deux membres de l'égalité par -1, on peut supposer que l'un des λ_i au moins est strictement positif. On pose $I = \{k \in [\![1,p-1]\!] / \lambda_k > 0\}$ et $J = \{k \in [\![1,p-1]\!] / \lambda_k \leq 0\}$ (éventuellement J est vide).

Si *J* est vide, il reste $\sum_{i \in I} \lambda_i x_i = 0$ et si *J* est non vide,

$$\|\sum_{i\in I}\lambda_ix_i\|^2 = -\left(\sum_{i\in I}\lambda_ix_i\right)\left(\sum_{j\in J}\lambda_jx_j\right) = -\sum_{(i,j)\in I\times J}\lambda_i\lambda_j\left(x_i|x_j\right) \leqslant 0 \text{ (car } \forall (i,j)\in I\times J, \ (x_i|x_j)<0 \text{ et } \lambda_i\lambda_j\leqslant 0\right).$$

Ainsi, dans tous les cas, $\sum_{i \in I} \lambda_i x_i = 0$. Mais ceci est impossible car $(\sum_{i \in I} \lambda_i x_i) | x_p = \sum_{i \in I} \lambda_i (x_i | x_p) < 0$. On a montré que la famille (x_1, \dots, x_{p-1}) est libre et on en déduit que $p-1 \le n$ ou encore $p \le n+1$.

2ème solution. Montrons par récurrence sur $n = \dim E_n \geqslant 1$ que tout famille obtusangle de E_n a un cardinal inférieur ou égal à n+1.

• Pour n = 1. Soient x_1, x_2 et x_3 trois vecteurs de E_1 . On peut identifier ces vecteurs à des réels. Deux des trois réels x_1, x_2 ou x_3 ont même signe et on ne peut donc avoir $x_1x_2 < 0$ et $x_1x_3 < 0$ et $x_2x_3 < 0$.

Une famille obtusangle de E_1 a donc un cardinal inférieur ou égal à 2.

• Soit $n \ge 1$. Supposons que toute famille obtusangle d'un espace euclidien de dimension n a un cardinal inférieur ou égal à n+1. Soit $(x_1,...,x_p)$ une famille obtusangle de E_{n+1} .

Si p = 1 alors $p \le n + 2$. Supposons dorénavant $p \ge 2$.

On va construire à partir de cette famille une famille obtusangle de cardinal p-1 d'un espace euclidien de dimension n.

Soit $F = x_p^{\perp}$. Puisque la famille $(x_1, ..., x_p)$ est obtusangle, le vecteur x_p n'est pas nul et F est un espace euclidien de dimension n.

On note $y_1, y_2, ..., y_{p-1}$ les projetés orthogonaux des vecteurs $x_1, ..., x_{p-1}$ sur F. On sait que

$$\forall i \in [1, p-1], y_i = x_i - \frac{(x_i|x_p)}{\|x_p\|^2} x_p.$$

Soit $(i, j) \in [1, p-1]$ tel que $i \neq j$.

$$(y_i|y_j) = (x_i|x_j) - 2\frac{(x_i|x_p)(x_j|x_p)}{\|x_p\|^2} + \frac{(x_i|x_p)(x_j|x_p)\|x_p\|^2}{\|x_p\|^4} = (x_i|x_j) - \frac{(x_i|x_p)(x_j|x_p)}{\|x_p\|^2} < 0.$$

Ainsi, la famille $(y_i)_{1 \le i \le p-1}$ est une famille obtusangle d'un espace euclidien de dimension n et par hypothèse de récurrence $p-1 \le n+1$ et donc $p \le n+2$. Le résultat est démontré par récurrence.

Correction de l'exercice 4 A

Si la famille $(x_1,...,x_n)$ est liée, l'inégalité est vraie.

Si la famille $(x_1,...,x_n)$ est libre, on peut considérer $B_0=(e_1,...,e_n)$ l'orthonormalisée de SCHMIDT de la famille $(x_1,...,x_n)$. Les bases B_0 et B sont des bases orthonormées de E et donc

$$|\det_{B}(x_{1},...,x_{n})| = |\det_{B_{0}}(x_{1},...,x_{n})| = abs \begin{pmatrix} |&(x_{1}|e_{1}) & \times & ... & \times \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \times \\ 0 & ... & 0 & (x_{n}|e_{n}) \end{pmatrix}$$

$$= \prod_{k=1}^{n} |(x_{k}|e_{k})| \leqslant \prod_{k=1}^{n} ||x_{k}|| ||e_{k}|| \text{ (d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz)}$$

$$= \prod_{k=1}^{n} ||x_{k}||.$$

$$\forall (x_1,\ldots,x_n) \in E^n$$
, $|\det_B(x_1,\ldots,x_n)| \leqslant \prod_{k=1}^n ||x_k||$ (inégalité de HADAMARD).

Ensuite,

- si la famille $(x_1,...,x_n)$ est liée, on a l'égalité si et seulement si l'un des vecteurs x_k est nul
- si la famille $(x_1,...,x_n)$ est libre, on a l'égalité si et seulement si $\forall k \in [\![1,n]\!], \, |(x_k|e_k)| = \|x_k\| \|e_k\|$. Les cas d'égalité

de l'inégalité de CAUCHY-SCHWARZ étant connus, on a l'égalité si et seulement si $\forall k \in [\![1,n]\!], x_k$ est colinéaire à e_k

ou encore si et seulement si la famille $(x_1,...,x_n)$ est orthogonale.

En résumé, l'inégalité de HADAMARD est une égalité si et seulement si la famille $(x_1,...,x_n)$ est orthogonale libre ou si l'un des vecteurs est nul.

Correction de l'exercice 5 A

C'est l'exercice 4.

Correction de l'exercice 6 ▲

Soit
$$A = (a_{i,j})_{1 \le i,j \le n}$$
 une matrice orthogonale. On pose $X = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

D'après l'inégalité de CAUCHY-SCHWARZ

$$\left| \sum_{1 \le i,j \le n} a_{i,j} \right| = \left| \sum_{1 \le i,j \le n} 1 \times a_{i,j} \times 1 \right| = \left| {}^t X A X \right| = \left| (AX|X) \right|$$

$$\le ||AX|| ||X|| \text{ (d'après l'inégalité de CAUCHY-SCHWARZ)}$$

$$= ||X||^2 \text{ (puisque la matrice } A \text{ est orthogonale)}$$

$$= n.$$

On a l'égalité si et seulement si la famille (X,AX) est liée ce qui équivaut à X vecteur propre de A. On sait que les valeurs propres (réelles) de A ne peuvent être que 1 ou -1. Donc,

égalité
$$\Leftrightarrow AX = X$$
 ou $AX = -X \Leftrightarrow \forall i \in [1, n], |\sum_{i=1}^{n} a_{i,i}| = 1$

Il paraît difficile d'améliorer ce résultat dans le cas général. Supposons de plus que $\forall (i,j) \in [1,n]^2$, $a_{i,j} \ge 0$. Soit $i \in [1,n]$. Puisque tous les $a_{i,j}$ sont éléments de [0,1],

$$1 = \sum_{j=1}^{n} a_{i,j} \geqslant \sum_{j=1}^{n} a_{i,j}^{2} = 1.$$

L'inégalité écrite est donc une égalité et on en déduit que chaque inégalité $a_{i,j} \ge a_{i,j}^2$, $1 \le j \le n$, est une égalité. Par suite, $\forall (i,j) \in [\![1,n]\!]^2$, $a_{i,j} \in \{0,1\}$. Ceci montre que la matrice A est une matrice de permutation qui réciproquement convient.

Correction de l'exercice 7 A

Le produit scalaire usuel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ est défini par

$$\forall (A,B) \in (\mathcal{M}_3(\mathbb{R}))^2, (A|B) = \operatorname{Tr}({}^t AB) = \sum_{1 \leq i,j \leq n} a_{i,j} b_{i,j}.$$

1. Déterminons l'orthogonal de $\mathscr{A}_3(\mathbb{R})$ dans $\mathscr{M}_3(\mathbb{R})$. Soit $(A,B) \in \mathscr{S}_1(\mathbb{R}) \times \mathscr{A}_3(\mathbb{R})$.

$$(A|B) = \operatorname{Tr}({}^{t}AB) = \operatorname{Tr}(AB) = \operatorname{Tr}(BA) = -\operatorname{Tr}({}^{t}BA) = -(B|A).$$

et donc (A|B) = 0. Donc $\mathscr{S}_3(\mathbb{R}) \subset (\mathscr{A}_3(\mathbb{R}))^{\perp}$ et comme de plus, $\dim(\mathscr{S}_3(\mathbb{R})) = \dim\left(((\mathscr{A}_3(\mathbb{R}))^{\perp}\right)$, on a montré que

$$(\mathscr{A}_3(\mathbb{R}))^{\perp} = \mathscr{S}_3(\mathbb{R}).$$

2. Ainsi, la projection orthogonale de M sur $\mathscr{A}_3(\mathbb{R})$ est exactement la partie antisymétrique $p_a(M)$ de M et la distance cherchée est la norme de $M-p_a(M)=p_s(M)$ avec

$$p_s(M) = \frac{1}{2} \left(\left(\begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) + \left(\begin{array}{ccc} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \right) = \frac{1}{2} \left(\begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right).$$

Par suite,

$$d(M, \mathcal{A}_3(R)) = ||p_s(M)|| = \frac{1}{2}\sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2 + 1^2} = 1.$$

Correction de l'exercice 8

Posons $k = \frac{1}{\sqrt{2}}(e_1 + e_2)$. Soit $u = xe_1 + ye_2 + ze_3 \in E$. On sait que

$$r(u) = (\cos \theta)u + (1 - \cos \theta)(u|k)k + (\sin \theta)k \wedge u = \frac{1}{2}u + \frac{1}{4}(u|(e_1 + e_2))(e_1 + e_2) + \frac{\sqrt{6}}{4}(e_1 + e_2) \wedge u$$

$$\ll = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \frac{1}{4}(x + y) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{\sqrt{6}}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \frac{1}{4}(x + y) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{\sqrt{6}}{4} \begin{pmatrix} z \\ -z \\ -x + y \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{3}{4}x + \frac{1}{4}y + \frac{\sqrt{6}}{4}z \\ \frac{1}{4}x + \frac{3}{4}y - \frac{\sqrt{6}}{4}z \\ -\frac{\sqrt{6}}{4}x + \frac{\sqrt{6}}{4}y + \frac{1}{2}z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & \frac{\sqrt{6}}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{3}{4} & -\frac{\sqrt{6}}{4} \\ -\frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

et la matrice cherchée est

$$M = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & \frac{\sqrt{6}}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{3}{4} & -\frac{\sqrt{6}}{4} \\ -\frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Correction de l'exercice 9 A

La matrice A est symétrique réelle positive. Donc ses valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont des réels positifs. De plus,

$$\det A = \lambda_1 ... \lambda_n$$
 et $\det(I_n + A) = \chi_A(-1) = (1 + \lambda_1) ... (1 + \lambda_n)$.

L'inégalité à démontrer équivaut donc à :

$$\forall (\lambda_1, ..., \lambda_n) \in (\mathbb{R}^+)^n, 1 + \sqrt[n]{\prod_{k=1}^n \lambda_k} \leqslant \sqrt[n]{\prod_{k=1}^n (1 + \lambda_k)}.$$

Soit donc $(\lambda_1,...,\lambda_n) \in (\mathbb{R}^+)^n$. Si l'un des λ_k est nul, l'inégalité est immédiate. Supposons dorénavant tous les λ_k strictement positifs. L'inégalité à démontrer s'écrit

$$\ln\left(1 + \exp\left(\frac{1}{n}(\ln(\lambda_1) + ... + \ln(\lambda_n))\right)\right) \le \frac{1}{n}(\ln(1 + \exp(\ln(\lambda_1))) + ... + \ln(1 + \exp(\ln(\lambda_n))))$$
 (*)

ou encore $f\left(\frac{1}{n}(x_1+...+x_n)\right) \leq \frac{1}{n}(f(x_1)+...+f(x_n))$ où $\forall x \in \mathbb{R}, f(x) = \ln(1+e^x)$ et $\forall k \in [1,n], x_k = \ln(\lambda_k)$. L'inégalité à démontrer est une inégalité de convexité. La fonction f est deux fois dérivable sur \mathbb{R} et pour tout réel x,

$$f'(x) = \frac{e^x}{e^x + 1} = 1 - \frac{1}{e^x + 1}$$
 puis $f''(x) = \frac{e^x}{(e^x + 1)^2} \ge 0$.

La fonction f est donc convexe sur \mathbb{R} ce qui démontre l'inégalité (*).

$$\forall A \in \mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}), \ 1 + \sqrt[n]{\det(A)} \leqslant \sqrt[n]{\det(I_n + A)}.$$

Correction de l'exercice 10 ▲

Soit A une matrice orthogonale à coefficients entiers. Puisque les colonnes ou les lignes de A sont unitaires, on trouve par ligne ou par colonne un et un seul coefficient de valeur absolue égale à 1, les autres coefficients étant nuls. A est donc obtenue en multipliant chaque coefficient d'une matrice de permutation par 1 ou -1. Réciproquement, une telle matrice est orthogonale à coefficients entiers.

Il y a n! matrices de permutation et pour chaque matrice de permutation 2^n façons d'attribuer un signe + ou - à chaque coefficient égal à 1. Donc

$$\operatorname{card}(O_n(\mathbb{R})\cap \mathscr{M}_n(\mathbb{Z}))=2^n n!.$$

Correction de l'exercice 11 ▲

1. Soit f un endomorphisme du \mathbb{R} -espace vectoriel \mathbb{C} . Pour tout nombre complexe z

$$f(z) = f((\operatorname{Re}(z)).1 + (\operatorname{Im}(z)).i) = (\operatorname{Re}(z))f(1) + (\operatorname{Im}(z))f(i) = \frac{1}{2}(z + \overline{z})f(1) + \frac{1}{2i}(z - \overline{z})f(i)$$
$$= \frac{f(1) - if(i)}{2}z + \frac{f(1) + if(i)}{2}\overline{z},$$

et on peut prendre $a=\frac{f(1)-if(i)}{2}$ et $b=\frac{f(1)+if(i)}{2}$. (Réciproquement pour a et b complexes donnés, l'application f ainsi définie est \mathbb{R} -linéaire et on a donc l'écriture générale complexe d'un endomorphisme du plan).

2. $\operatorname{Tr}(f) = \operatorname{Re}(f(1)) + \operatorname{Im}(f(i)) = \operatorname{Re}(a+b) + \operatorname{Im}(i(a-b)) = \operatorname{Re}(a+b) + \operatorname{Re}(a-b) = 2\operatorname{Re}(a)$ et

$$\begin{aligned} \det(f) &= \text{Re}(a+b) \text{Im}(i(a-b)) - \text{Im}(a+b) \text{Re}(i(a-b)) = \text{Re}(a+b) \text{Re}(a-b) + \text{Im}(a+b) \text{Im}(a-b) \\ &= (\text{Re}(a))^2 - (\text{Re}(b))^2 + (\text{Im}(a))^2 - (\text{Im}(b))^2 = |a|^2 - |b|^2. \end{aligned}$$

$$Tr(f) = 2Re(a)$$
 et $det(f) = |a|^2 - |b|^2$.

3. Soient z et z' deux nombres complexes. On rappelle que

$$z|z' = (\operatorname{Re}z)(\operatorname{Re}z') + (\operatorname{Im}z)(\operatorname{Im}z') = \frac{1}{4}(z+\overline{z})(z'+\overline{z'}) - \frac{1}{4}(z-\overline{z})(z'-\overline{z'}) = \frac{1}{2}(\overline{z}z'+z\overline{z'}) = \operatorname{Re}(\overline{z}z').$$

et au passage si on oriente le plan de sorte que la base orthonormée (1,i) soit directe,

$$[z,z'] = (\operatorname{Re}z)(\operatorname{Im}z') + (\operatorname{Im}z)(\operatorname{Re}z') = \frac{1}{4i}(z+\overline{z})(z'-\overline{z'}) - \frac{1}{4i}(z-\overline{z})(z'+\overline{z'}) = \frac{1}{2i}(\overline{z}z'-z\overline{z'}) = \operatorname{Im}(\overline{z}z').$$

Notons M la matrice de f dans la base (1,i). Puisque la base (1,i) est orthonormée,

$$f = f^* \Leftrightarrow M = {}^tM \Leftrightarrow \operatorname{Im}(a+b) = \operatorname{Re}(i(a-b)) \Leftrightarrow \operatorname{Im}(a+b) = -\operatorname{Im}(a-b) \Leftrightarrow 2\operatorname{Im}a = 0 \Leftrightarrow a \in \mathbb{R}.$$

$$f = f^* \Leftrightarrow a \in \mathbb{R}$$
.

Correction de l'exercice 12 ▲

Soit (i, j, k) une base orthonormée directe de \mathbb{R}^3 euclidien orienté. Posons u = f(i), v = f(j) et w = f(k). Nécessairement, $u \wedge v = f(i) \wedge f(j) = f(i \wedge j) = f(k) = w$ et de même $v \wedge w = u$ et $w \wedge u = v$.

1er cas. Si l'un des vecteurs u ou v ou w est nul alors u = v = w = 0 et donc f = 0. Réciproquement, l'application nulle convient.

2ème cas. • Si les trois vecteurs u, v et w sont non nuls alors $u \wedge v \neq 0$ et donc la famille (u, v) est libre. Mais alors la famille (u, v, w) est une base directe de \mathbb{R}^3 .

Ensuite $w = u \wedge v$ est orthogonal à u et v et $v = w \wedge u$ est orthogonal à u. On en déduit que la famille (u, v, w) est une base orthogonale directe de \mathbb{R}^3 .

Enfin, puisque u et v sont orthogonaux, $||w|| = ||u \wedge v|| = ||u|| ||v||$ et de même ||u|| = ||v|| ||w|| et ||v|| = ||u|| ||w||. Puis $||u|| ||v|| ||w|| = (||u|| ||v|| ||w||)^2$ et donc, puisque les vecteurs u, v et w sont non nuls, ||u|| ||v|| ||w|| = 1. Les égalités ||u|| ||v|| ||w|| = 1 et ||u|| = ||v|| ||w|| fournissent $||u||^2 = 1$ et de même $||v||^2 = ||w||^2 = 1$.

Finalement, la famille (u, v, w) est une base orthonormée directe.

En résumé, l'image par f d'une certaine base orthonormée directe de \mathbb{R}^3 est une base orthonormée directe de \mathbb{R}^3 et on sait que f est un automorphisme orthogonal positif de \mathbb{R}^3 c'est-à-dire une rotation de \mathbb{R}^3 .

• Réciproquement, si f est la rotation d'angle θ autour du vecteur unitaire e_3 . On considère e_1 et e_2 deux vecteurs de \mathbb{R}^3 tels que la famille (e_1, e_2, e_3) soit une base orthonormée directe.

Pour vérifier que f est solution, par linéarité, il suffit de vérifier les 9 égalités : $\forall (i,j) \in \{1,2,3\}^2$, $f(e_i \land e_j) = f(e_i) \land f(e_i)$. Pour vérifier ces 9 égalités, il suffit se réduisent en fin de compte d'en vérifier 2 :

$$f(e_1) \wedge f(e_2) = e_3 = f(e_3) = f(e_1 \wedge e_2)$$
 et $f(e_3) \wedge f(e_1) = e_3 \wedge f(e_1) = f(e_2) = f(e_3 \wedge e_1)$.

Les endomorphismes cherchés sont donc l'application nulle et les rotations de \mathbb{R}^3 .

Correction de l'exercice 13 ▲

Puisque les matrices $S_1 = {}^t AA$ et $S_2 = A{}^t A$ sont symétriques réelles, ces deux matrices sont à valeurs propres réelles. On sait d'autre part que si M et N sont deux matrices quelconques alors les matrices MN et NM ont même polynôme caractéristique.

Notons alors $(\lambda_i)_{1 \le i \le n}$ la famille des valeurs propres des matrices S_1 et S_2 et posons $D = \text{Diag}(\lambda_1, ... \lambda_n)$. D'après le théorème spectral, il existe deux matrices orthogonales P_1 et P_2 telles que $S_1 = P_1 D^t P_1$ et $S_2 = P_2 D^t P_2$. Mais alors

$$S_2 = P_2({}^tP_1S_1P_1){}^tP_2 = (P_2{}^tP_1)S_1{}^t(P_2{}^tP_1).$$

Comme la matrice $P_2^t P_1$ est orthogonale, on a montré que les matrices S_1 et S_2 sont orthogonalement semblables.

 $\forall A \in \mathscr{M}_n(\mathbb{R})$, les matrices tAA et A^tA sont orthogonalement semblables.

Correction de l'exercice 14 ▲

Remarque. Il faut prendre garde au fait que le produit de deux matrices symétriques n'est pas nécessairement symétrique. Plus précisément, si *A* et *B* sont deux matrices symétriques alors

$$AB \in \mathscr{S}_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow {}^t(AB) = AB \Leftrightarrow {}^tB^tA = AB \Leftrightarrow BA = AB$$

et le produit de deux matrices symétriques est symétrique si et seulement si ces deux matrices commutent. Donc au départ, rien n'impose que les valeurs propres de AB soient toutes réelles .

Soient A et B deux matrices symétriques réelles positives. D'après l'exercice 2, il existe deux matrices carrées M et N telles que $A = {}^t MM$ et $B = {}^t NN$. On a alors $AB = {}^t MM{}^t NN$. La matrice AB a même polynôme caractéristique que la matrice $N({}^t MM{}^t N = {}^t (M{}^t N)M{}^t N$. D'après l'exercice 2, cette dernière matrice est symétrique positive et a donc des valeurs propres réelles positives. On a montré que les valeurs propres de la matrice AB sont réelles et positives.

$$\forall (A,B) \in (\mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}), \operatorname{Sp}(AB) \subset \mathbb{R}^+.$$

Correction de l'exercice 15 ▲

Soient A et B deux matrices symétriques réelles positives.

1er cas. Supposons qu'aucune des deux matrices A ou B n'est inversible, alors $\det A + \det B = 0$.

D'autre part, la matrice A + B est symétrique car $(\mathscr{S}_n(R), +, .)$ est un espace vectoriel et ses valeurs propres sont donc réelles. De plus, pour X vecteur colonne donné, ${}^tX(A+B)X = {}^tXAX + {}^tXBX \geqslant 0$.

La matrice A + B est donc symétrique réelle positive. Par suite, les valeurs propres de la matrice A + B sont des réels positifs et puisque $\det(A + B)$ est le produit de ces valeurs propres, on a $\det(A + B) \ge 0 = \det A + \det B$.

2ème cas. Sinon, une des deux matrices A ou B est inversible (et donc automatiquement définie positive). Supposons par exemple A définie positive.

D'après l'exercice 2, il existe une matrice inversible M telle que $A = {}^tMM$. On peut alors écrire $A + B = {}^tMM + B = {}^tM(I_n + {}^t(M^{-1}BM^{-1})M)$ et donc

$$\det(A+B) = (\det M)^2 \det(I_n + {}^t(M^{-1})BM^{-1} = (\det M)^2 \det(I_n + C)$$

où $C = {}^{t}M^{-1}BM^{-1}$. La matrice C est symétrique, positive car pour tout vecteur colonne X,

$${}^{t}XCX = {}^{t}X^{t}(M^{-1})BM^{-1}X = {}^{t}(M^{-1}X)B(M^{-1}X) \ge 0$$

et ses valeurs propres $\lambda_1,...,\lambda_n$ sont des réels positifs. Les valeurs propres de la matrice I_n+C sont les réels $1+\lambda_i, 1 \le i \le n$ et donc

$$\det(I_n + C) = (1 + \lambda_1)...(1 + \lambda_n) \ge 1 + \lambda_1...\lambda_n = 1 + \det C.$$

Maintenant, $det A = (det M)^2$ puis $det B = (det M)^2 det C$ et donc

$$\det A + \det B = (\det M)^2 (1 + \det C) \leqslant (\det M)^2 \det(I_n + C) = \det(A + B).$$

On a montré que

$$\forall (A,B) \in (\mathscr{S}_n^+(\mathbb{R}), \det A + \det B \leqslant \det(A+B).$$

Correction de l'exercice 16 A

Si a = 0, f = 0 et il n'y a plus rien à dire.

Si $a \neq 0$, puisque f(a) = 0, 0 est valeur propre de f et $Vect(a) \subset E_0(f)$. D'autre part, si x est orthogonal à a, d'après la formule du double produit vectoriel

$$f(x) = (a.x)a - ||a||^2x = -||a||^2x.$$

Donc le réel non nul $-\|a\|^2$ est valeur propre de f et $a^\perp \subset E_{-\|a\|^2}$. Maintenant, $\dim \operatorname{Vect}(a) + \dim a^\perp = 3$ et donc $\operatorname{Sp}(f) = (0, -\|a\|^2, -\|a\|^2)$ puis $E_0(f) = \operatorname{Vect}(a)$ et $E_{-\|a\|^2} = a^\perp$. On en déduit aussi que f est diagonalisable. On peut noter que, puisque f est diagonalisable et que les sous-espaces propres sont orthogonaux, f est un endomorphisme symétrique.

Correction de l'exercice 17 ▲

Il s'agit de montrer qu'un endomorphisme d'un espace euclidien E qui conserve l'orthogonalité est une similitude.

On peut raisonner sur une base orthonormée de E que l'on note $\mathscr{B}=(e_i)_{1\leqslant i\leqslant n}$. Par hypothèse, la famille $(f(e_i))_{1\leqslant i\leqslant n}$ est orthogonale. De plus, pour $i\neq j$, $(e_i+e_j)|(e_i-e_j)=\|e_i\|^2-\|e_j\|^2=0$ et donc $f(e_i+e_j)|f(e_i-e_j)=0$ ce qui fournit $\|f(e_i)\|=\|f(e_j)\|$. Soit k la valeur commune des normes des $f(e_i)$, $1\leqslant i\leqslant n$. Si k=0, tous les $f(e_i)$ sont nuls et donc f est nulle.

Si $k \neq 0$, l'image par l'endomorphisme $\frac{1}{k}f$ de la base othonormée \mathscr{B} est une base orthonormée. Donc l'endomorphisme $\frac{1}{k}f$ est un automorphisme orthogonal de E et donc l'endomorphisme $\frac{1}{k}f$ conserve la norme. Dans tous les cas, on a trouvé un réel positif k tel que $\forall x \in E$, ||f(x)|| = k||x||.

Correction de l'exercice 18 ▲

Les deux formes linéaires considérées sont indépendantes et donc P est un plan. Une base de P est par exemple (i,j)=((1,-1,0,0)(1,0,2,-3)). On orthonormalise la base (i,j). On prend $e_1=\frac{1}{\sqrt{2}}(1,-1,0,0)$ puis $e_2'=j-(j|e_1)e_1=(1,0,2,-3)-\frac{1}{2}(1,-1,0,0)=\frac{1}{2}(1,1,4,-6)$ puis $e_2=\frac{1}{3\sqrt{6}}(1,1,4,-6)$.

Une base orthonormée de *P* est (e_1, e_2) où $e_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0, 0)$ et $e_2 = \frac{1}{3\sqrt{6}}(1, 1, 4, -6)$.

1. Le projeté orthogonal de u = (x, y, z, t) sur P est

$$p_P(u) = (u|e_1)e_1 + (u|e_2)e_2 = \frac{1}{2}(x-y)(1,-1,0,0) + \frac{1}{54}(x+y+4z-6t)(1,1,4,-6)$$

= $\frac{1}{27}(14x-13y+2z-3t,-13x+14y+2z-3t,2x+2y+8z-12t,-3x-3y-12z+18t).$

La matrice dans la base canonique de la projection orthogonale sur P est

$$M = \frac{1}{27} \begin{pmatrix} 14 & -13 & 2 & -3 \\ -13 & 14 & 2 & -3 \\ 2 & 2 & 8 & -12 \\ -3 & -3 & -12 & 18 \end{pmatrix}.$$

La matrice dans la base canonique de la symétrie orthogonale par rapport à P est

$$S = 2M - I_4 = \frac{1}{27} \begin{pmatrix} 1 & -26 & 4 & -6 \\ -26 & 1 & 4 & -6 \\ 4 & 4 & -11 & -24 \\ -6 & -6 & -24 & 9 \end{pmatrix}.$$

2. La distance de u = (x,y,z,t) à P est

$$||u - p_P(u)|| = \frac{1}{27} ||(14x + 13y - 2z + 3t, 13x + 14y - 2z + 3t, -2x - 2y + 19z + 12t, 3x + 3y + 12z + 9t)||$$

$$= \frac{1}{27} \sqrt{(14x + 13y - 2z + 3t)^2 + (13x + 14y - 2z + 3t)^2 + (-2x - 2y + 19z + 12t)^2 + (3x + 3y + 12z + 9t)^2}$$

Correction de l'exercice 19 ▲

1ère solution. (n'utilisant pas les valeurs propres) Soient A la matrice de l'énoncé puis $X = (x_i)_{1 \le i \le n}$ un élément de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

$${}^{t}XAX = (n-1)\sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2} - \sum_{i \neq j} x_{i}x_{j} = \sum_{i \neq j} (x_{i}^{2} - x_{i}x_{j}) = \frac{1}{2} \left(\sum_{i \neq j} x_{i}^{2} - 2x_{i}x_{j} + x_{j}^{2} \right)$$
$$= \sum_{i \neq j} (x_{i} - x_{j})^{2} \geqslant 0$$

et donc la matrice A est positive. De plus, si $X=(1)_{1\leqslant i\leqslant n}\neq 0$, ${}^tXAX=0$ et donc la matrice A n'est pas définie. **2ème solution.** La matrice A est symétrique réelle. Donc ses valeurs propres sont réelles et A est diagonalisable. Par suite, la dimension de chacun de des sous-espaces propres de A est égale à l'ordre de multiplicité de la valeur propre correspondante.

On note alors que $rg(A - nI_n) = 1$ et donc n est valeur propre de A d'ordre n - 1. Soit λ la valeur propre manquante.

$$(n-1)n + \lambda = \text{Tr}A = n(n-1).$$

Donc $\lambda = 0$. Ainsi, $Sp(A) \subset \mathbb{R}^+$ et donc la matrice A est positive mais 0 est valeur propre de A et donc la matrice A n'est pas définie.

La matrice A est positive et non définie.

Correction de l'exercice 20 ▲

Soient A et B deux matrices orthogonales distinctes. Montrons que pour tout réel $\lambda \in]0,1[$, la matrice $(1 - \lambda)A + \lambda B$ n'est pas orthogonale.

Supposons par l'absurde qu'il existe $\lambda \in]0,1[$ tel que la matrice $(1-\lambda)A + \lambda B$ soit orthogonale.

Pour $j \in [1, n]$, on note respectivement A_j , B_j et C_j la j-ème colonne de matrice A, de la matrice B et de la matrice $(1 - \lambda)A + \lambda B$. Ces trois matrices étant orthogonales, pour tout $j \in [1, n]$,

$$1 = ||C_i|| \le (1 - \lambda)||A_i|| + \lambda ||B_i|| = (1 - \lambda) + \lambda = 1,$$

et donc $||C_j|| = (1 - \lambda)||A_j|| + \lambda ||B_j||$. On est dans un cas d'égalité de l'inégalité de MINKOWSKI. Puisque $\lambda \in]0,1[$, les colonnes $(-\lambda)A_j$ et λB_j ne sont pas nulles et donc sont colinéaires et de même sens. Puisque les réels $1 - \lambda$ et λ sont strictement positifs, il en est de même des colonnes A_j et B_j et puisque ces colonnes sont des vecteurs unitaires, ces colonnes sont en fin de compte égales. En résumé, si il existe $\lambda \in]0,1[$ tel que la matrice $(1 - \lambda)A + \lambda B$ soit orthogonale, alors A = B. Ceci est une contradiction et on a montré que

 $O_n(\mathbb{R})$ n'est pas convexe