脉冲传递函数

定义

线性离散系统的脉冲传递函数定义为在**零初始条件下**,系统或环节的输出采样函数Z变换和输入采样函数z变换之比。脉冲传递函数只决定于系统本身的结构参数,与输入信号无关,即

$$G(z) = rac{Y(z)}{R(z)}$$

实际上,这个定义与性质于连续系统中G(s)的定义类似,那么我的输出信号就类比与G(s)中的输出,可通过这种方法求出:

$$Y(z) = G(z)R(z)$$

广义对象脉冲传递函数

实际上,在计算机控制系统中,并不存在理想中完美的采样开关进行采样,都是利用零阶保持器进行采样的,那么此时得到的脉冲传递函数称为广义对象脉冲传递函数。而在通过这种方法采样的传递函数,相比于理想情况下,只需要在被控对象前乘上零阶保持器的传递函数,即

$$G(s) = rac{1 - e^{-Ts}}{s} G_p(s)$$

然后对上述G(s)进行z变换,即可求出广义对象脉冲传递函数 在正常题目中,如果不特别声明有零阶保持器,那么就不用乘其传递函数

给定G(s)求脉冲传递函数

在计算机控制系统中,信号都是连续的信号,通过采样后变成离散信号在通过计算机进行控制.所以,一般我们都是已知G(s)

- 1. 对G(s)做拉式反变换求出g(t)
- 2. g(t)采样求出 $g^*(KT)$,这一步一般都是把T换为KT即可
- 3. 对 $g^*(KT)$ 做z变换

给定框图求脉冲传递函数

开环脉冲传递函数

在图(a)中,两个串联环节之间存在采样开关,得到的脉冲传递函数为:

$$G(z) = G_1(z)G_2(z)$$

在图(b)中,两个串联环节之间不存在采样开关,得到的脉冲传递函数为:

$$G(z) = G_1G_2(z)$$

值得注意的是, $G_1(z)G_2(z)$ 是 $G_1(s)$ 与 $G_2(s)$ 分别做z变换然后相乘的结果,而 $G_1G_2(z)$ 是 $G_1(s)$ 与 $G_2(s)$ 先相乘,得到的乘积再做z变换,而在通常情况下 $G_1(z)G_2(z)\neq G_1G_2(z)$

针对并联环节而言, 只需要将并联的两个关节相加减即可

实际上并不是所有的环节都能求出G(z)的,若是出现在信号输入处没有采样环节,那么就求不出G(z),最后是用Y(z)来表示,同样的,也要遵循基本运算规则

例如上图可表示为,注意中间有采样环节:

$$Y(z) = G_1 E(s) G_2(s)$$

简单来说,输入信号有采用,就写G(z);输入信号没有采样,就写Y(z)

闭环脉冲传递函数

闭环脉冲传递函数实际上实在开环基础上求出的,即:

闭环传递函数 = $\frac{$ 前向通道所有独立环节的Z变换乘积 $\frac{}{1+}$ 闭环回路中所有独立环节的Z变换乘积

所谓独立环节,指的是两个相邻采样开关之间的环节。特别注意,若是闭环系统的输入信号未被采样,则整个系统的闭环脉冲传递函数写不出来,我们按照上述公式求出的是Y(z)而非G(z)

值得注意的是,由于分母中要求闭环**回路**中所有独立环节的Z变换乘积,要注意H与 G_1 之间其实是连着的

这里有个结论,如果H的两侧都有采样开关,那么H是一个单独环节,要**单独乘**(如左上角);若H两侧不全有采样开关,那么H就是不是一个单独环节,要**乘到一起**(如左下角),这个结论本质上仍然是判断是不是独立环节

上图左上角系统传递函数为:

$$G(z) = \frac{G_1(z)}{1 + G_1H(z)}$$

上图左下角系统传递函数为(注意输入信号无采样):

$$Y(z) = rac{G_1 U(z) G_2(z)}{1 + G_1 G_2 H(z)}$$