灰度变换与滤波

灰度变换

灰度变换不改变图像中像素位置, 只改变其灰度值, 且逐点进行, 与周围像素无关

$$g(x,y) = T[f(x,y)]$$

即输入为f的图像,经过T变换关系,输出为g图像

灰度线性变换

$$g(x,y) = af(x,y) + b$$

b则是表示进行点加运算, a为倍乘运算, 其关系如下

$$b=0,$$
且 $\left\{egin{array}{ll} a>1 & ext{对比度拉伸} \\ a<1 & ext{对比度压缩} \\ a=1 & ext{复制} \end{array}
ight.$

主要作用是将聚集在较窄区间的灰度值拉伸至整个区间

灰度分段线性变换

分段顾名思义,就是根据每一段灰度值不同,进行不同的线性灰度处理。相当于每一段都有上述不同的a,b值进行线性变换。故常用于突出目标区域,不增强非目标区域,达到特定显示效果

对数变换

对数变换用于压缩动态范围,即压缩图像高灰度值部分,扩张低灰度值部分,增大暗部细节,压缩亮处细节

$$s = c \ln(1+r)$$

c为整数,r为浮点数

反转变换

就是将灰度值反过来, 取补

$$s = L - 1 - r$$
 $L - 1$ 为最大灰度值

幂次变换

$$s=cr^{\gamma}$$
 $\left\{ egin{array}{ll} \gamma>1 & 放大亮处,缩小暗处 \\ \gamma<1 & 放大暗处,压缩亮处(类似对数变换) \\ \gamma=1 & 线性变换 \end{array}
ight.$

直方图变换

直方图的分布情况可以大致看出图像情况,如偏暗图像其直方图组成成分多在较小一侧,偏亮图像其直方图组成成分躲在较大一侧,若是能够将其均匀分布,则图像质量会有所改善

直方图均衡化

正如上述所说,直方图要是均匀分布的,那么其色调比较协调。即可将对比度较低、灰度分布集中在较窄区间的图像,拾起灰度分布趋向均匀

直方图规定化

在均匀化时,我们只是把直方图简简单单的给拉开、分布均匀而已,但有些时候,如果只是这样简单拉开,效果不好。我们可以规定一个函数,让直方图按照这个函数的规律进行拉开,这叫直方图的规定化

分量与噪声

- 图像中高频分量指的是图像强度(灰度\亮度)变化剧烈部分,即图像边缘
- 图像中低频分量指的是图像强度(灰度)亮度)变化平缓部分,即大片同色区域

所以,低频分量是对整幅图像的强度进行综合考量,而高频分量是对图像边缘和轮廓的度量,噪声一般是**高频分量**

空间滤波

空间滤波指的是在没有进行图像变换(傅里叶变换)时进行的滤波处理

均值滤波

想要对某一像素滤波,即对周围所有像素灰度值(如取3*3)全部加起来再取平均值,就是你滤波后该像素灰度值,相当于是**低通滤波**,有图像模糊化趋势,可去除高斯噪声,对椒盐噪声束手无策,也会造成边界模糊

• 中值滤波

即对周围像素按照顺序排列起来,取这些数的中位数作为该像素滤波后的灰度值,可较好处理椒盐噪声,但造成图像不连续。因其是非线性滤波,可对边界有很好保留

• 高斯滤波

在均值滤波中我们求的是平均值,相当于每个像素点的权重是一样的。在高斯滤波中,靠近中心点的像素灰度值权重增大,远离中心像素点灰度值的权重减小。根据这种权重关系求出来的新的灰度值叫高斯滤波 这种滤波器对高斯噪声去除效果非常好,但面对椒盐噪声时反而会模糊图像

频率滤波

频率滤波是在经过傅里叶变换后在频域实现的, 主要步骤如下:

- 1. 从原始图像f(x,y), 经傅里叶变换变为F(u,v)
- 2. 将频原点移动到中心点去
- 3. 设计一个**滤波函数**H(u,v), 与F(u,v)相乘, 即

$$G(u,v) = H(u,v)F(u,v)$$

- 4. G(u, v)零频点移回左上角
- 5. 进行傅里叶反变换,G(u,v)变为g(x,y)
- 6. $\mathbf{p}g(x,y)$ 实部即为滤波后图像

因此我们可以看出,重要部分是在H(u,v)身上,以均是根据此来展开的

低通滤波

低通滤波即低频部分过去, 高频部分过不去, 以此削弱图像中高频部分

• 理想低通滤波器

理想就理想在低于截止频率 D_0 的部分全通过,高于 D_0 全过不去,因此他会造成图像的模糊,抑制图像变换。数学表达为:

$$H(u,v) = \left\{egin{array}{ll} 1 & D(u,v) \leq D_0 \ 0 & D(u,v) > D_0 \end{array}
ight.$$

正因外他在边缘处 D_0 变换太剧烈,会出现振铃现象

• 巴特沃斯低通滤波器

$$H(u,v) = rac{1}{1 + [rac{D(u,v)}{D_0}]^{2n}}$$

很明显,在截止频率 D_0 并没有像理想低通滤波器那样有有很陡峭的边缘。事实上,正是如此,n称为巴特沃斯低通滤波器阶数,在n较小时没有振铃现象,而较大时反而出现

• 高斯低通滤波器

高斯低通滤波器是一种更为平滑的滤波器, 他完全没有振铃现象

$$H(u,v) = e^{-rac{D^2(u,v)}{2D_0^2}}$$

实际上,对应低通滤波器来说,都有模糊图像抑制边缘的问题,对应这种问题在高通滤波器有较好的回答

高通滤波器

• 理想高通滤波器

$$H(u,v) = \left\{egin{array}{ll} 0 & D(u,v) \leq D_0 \ 1 & D(u,v) > D_0 \end{array}
ight.$$

• 巴特沃斯高通滤波器

$$H(u,v) = rac{1}{1 + [rac{D_0}{D_{u,v}}]^{2n}}$$

• 高斯高通滤波器

高斯低通滤波器是一种更为平滑的滤波器, 他完全没有振铃现象

$$H(u,v) = 1 - e^{-rac{D^2(u,v)}{2D_0^2}}$$

同态滤波

同态滤波主要是解决在纱雾天气,光线不足时排出图片模糊的情况,经过同态滤波处理后,可以提高图像的清晰度对于同态滤波来说,他们认为一幅图像f(x,y)可分为**照射分量**i(x,y)与反射分量r(x,y),即

$$f(x,y) = i(x,y)r(x,y)$$

照射分量描述物体明暗,为低频,反射分量描述物体细节,为高频。 这种滤波主要步骤为:

- 1. 对f(x,y)取对数, 然后做傅里叶变换
- 2. 对傅里叶变换后结果乘滤波器H(u,v)进行滤波
- 3. 对步骤2的结果取傅里叶反变换, 然后再取反对数

这其中,滤波器H(u,v)是自己选定的,可以是前面讲的任意一种,只不过通常用高斯高通滤波器的变形来进行处理

带阻滤波

前面讲的滤波器都是分为两个部分的,处于一个部分的可以过去,处于不同部分的不让过去,而带组滤波这是分为了好几个部分,通常用于消除周期性噪声