# OpenCL n-body

Vandevelde, Simon (simon.vandevelde@student.kuleuven.be) Van Assche, Dylan (dylan.vanassche@student.kuleuven.be)

21 mei 2018

## 1 Testomgeving

## 1.1 Compilatieproblemen

De GLM package gaf bij compiletime een error wat ervoor zorgde dat de code niet gecompileerd kon worden in onze testomgeving. Een update heeft dit probleem gelukkig verholpen.

#### 1.2 Hardware

- CPU: Intel(R) Core(TM) i7-4790 CPU @ 3.60Ghz
- GPU: Nvidia GTX 970
- RAM: 8GiB DDR3 @ 1866MHz
- OS: Fedora KDE Plasma

# 2 OpenCL aanpassingen

### 2.1 Eerste for-lus

De eerste for-lus, die we geparalleliseerd hebben, berekent de nieuwe snelheid van een lichaam. Hiervoor moet de host de positie en snelheden data overbrengen naar de GPU, wachten tot de GPU klaar is en dan de nieuwe snelheden ophalen van de GPU.

```
Listing 1: De eerste for-lus
```

```
for (int i = 0; i < length; ++i)
{
    for (int j = 0; j < length; ++j)
    {
        if (i == j)
            continue;</pre>
```

```
cl_float3 pos_a = host_pos[i];
           cl_float3 pos_b = host_pos[j];
           float dist_x = (pos_a.s[0] - pos_b.s[0]) *
                distance_to_nearest_star;
           \begin{array}{ll} \textbf{float} & \text{dist\_y} = (\texttt{pos\_a.s[1]} - \texttt{pos\_b.s[1]}) \\ & \text{distance\_to\_nearest\_star}; \end{array}
           \mathbf{float} \ \operatorname{dist} \underline{z} = \overline{(pos_a.s[2] - pos_b.s[2])} *
                distance_to_nearest_star;
           float distance = sqrt(
                      dist_x * dist_x +
                      dist_y * dist_y +
                     dist_z * dist_z);
           {\bf float} \ \ {\bf force\_x} = -{\bf mass\_grav} \ * \ {\bf dist\_x} \ / \ (\, {\bf distance} \ * \ {\bf distance}
                * distance);
           float force_y = -mass_grav * dist_y / (distance * distance
                * distance);
           float force z = -mass grav * dist z / (distance * distance
                * distance);
           {\bf float} \ {\tt acc\_x} \ = \ {\tt force\_x} \ / \ {\tt mass\_of\_sun} \, ;
           host_speed[i].s[0] += acc_x * delta_time;
           host\_speed\,[\,i\,].\,s\,[\,1\,] \ +\!=\ acc\_y\ *\ delta\_time\,;
           host\_speed[i].s[2] += acc\_z * delta\_time;
     }
}
```

#### 2.2 Tweede for-lus

}

De tweede for-lus, die we geparalleliseerd hebben, berekent de nieuwe positie van elk lichaam. Hiervoor zal de host eerst de positie en snelheden overdragen naar de GPU, wachten tot de GPU klaar is en dan de nieuwe positie data ophalen van de GPU.

Listing 2: De tweede for-lus

for(int i = 0; i < length; ++i)
{
 host\_pos[i].s[0] += (host\_speed[i].s[0] \* delta\_time) /
 distance\_to\_nearest\_star;
 host\_pos[i].s[1] += (host\_speed[i].s[1] \* delta\_time) /
 distance\_to\_nearest\_star;
 host\_pos[i].s[2] += (host\_speed[i].s[2] \* delta\_time) /
 distance\_to\_nearest\_star;</pre>

#### 2.3 Atomische variant van de eerste for-lus

Omdat het algoritme in for-lus 1 de afstand bepaalt tussen twee lichamen krijgen we een *race conditie*. Het probleem situeert zich bij het feit dat een GPU processor de positie van lichaam A en lichaam B moet lezen om de afstand van lichaam B tot lichaam A te vinden. De kans bestaat dat een andere GPU processor net de positie van lichaam A aan het wijzigen is terwijl deze net ingelezen wordt. Het gevolg hiervan is dat de waarden verschillen per keer dat we het programma uitvoeren.

We kunnen dit omzeilen door gebruik te maken van atomische operaties. Hierbij wacht een processor met het inlezen van een geheugenplaats als een andere processor net naar deze geheugenplaats aan het schrijven is en omgekeerd. Een nadeel van deze methode is dat de performantie zal dalen omdat de processor blijft wachten tot een andere processor klaar is met zijn dataoverdracht. OpenCL ondersteunt dit niet rechtstreeks maar via een omweg (via een union) kunnen we toch gebruik maken van atomische operaties.

#### 2.4 Combinatie van beide for-lussen

Hierbij hebben we de twee bovenstaande for-lussen (atomische for-lus 1 en for-lus 2) gecombineerd tot één OpenCL programma. Beide lussen staan nog steeds in een aparte kernel. Indien we deze nog zouden combineren tot één kernel zouden we waarschijnlijk de performantie nog kunnen verbeteren (zie 4.1).

#### 2.5 Afstanden

Een extra uitbreiding aan het programma was het opvragen van de afstanden tussen elk lichaam en de andere lichamen:

- Gemiddelde afstand
- Minimale afstand
- Maximale afstand

Helaas door tijdsgebrek hebben we deze niet volledig kunnen afwerken, daarom hebben we deze ook niet in onze testresultaten weergegeven.

## 3 Resultaten

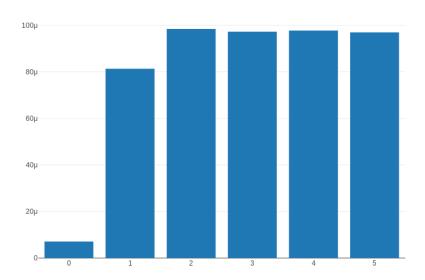
Om onze resultaten te verwerken hebben we een klein Python script geschreven dat alle timestamps inleest en het gemiddelde neemt van de 100 eerste metingen per categorie. Deze gemiddelden worden dan uitgezet op een aantal grafieken welke hieronder zullen worden besproken.

## 3.1 5 lichamen

Opmerking: Als de tijd gelijk is aan nul, betekent dit de tijd zo klein is dat deze niet gemeten kon worden.

Hier zien we duidelijk dat de CPU veel sneller is dan de GPU bij het berekenen van slechts 5 lichamen. De oorzaak is vrij duidelijk: de overhead bij het kopiëren van de data van de host naar de GPU en terug zorgt ervoor dat de GPU hier tot 10 maal trager is dan de CPU. Ook het opstarten van de OpenCL interface zorgt

Simulation time, 5 bodies

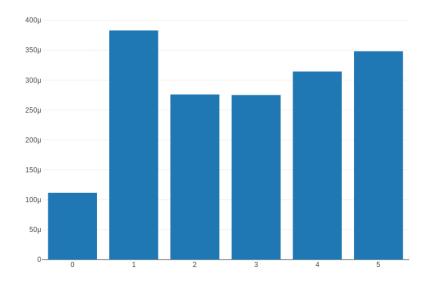


voor enige overhead.

## 3.2 50 lichamen

Vanaf 50 lichamen is de CPU nog steeds 2 - 3 keer sneller dan de GPU. Het aantal lichamen stijgt waardoor de overhead ten opzichte van de hoeveelheid data is ver-

Simulation time, 50 bodies



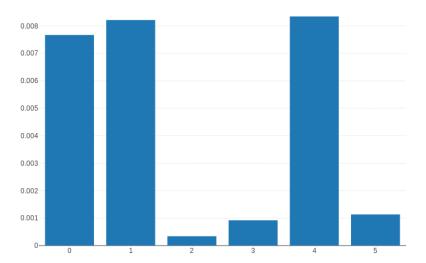
 $\qquad \qquad \mathrm{minderd}.$ 

## 3.3 500 lichamen

Vanaf 500 lichamen bereiken we het breekpunt van de CPU, vanaf nu is de GPU sneller om de gravitatie te simuleren dan de CPU.

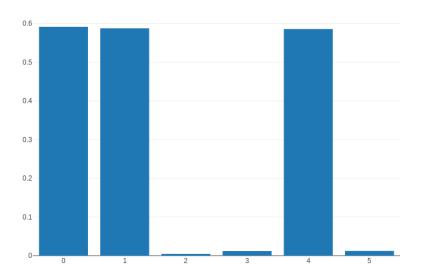
Kernel 1 en 2 zijn niet-atomisch uitgevoerd (zie 2.1 en 2.2)

## Simulation time, 500 bodies



# 3.4 5 000 lichamen

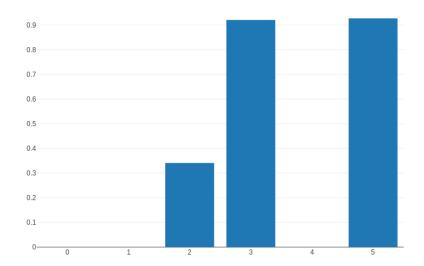
Simulation time, 5000 bodies



#### 3.5 50 000 lichamen

Opmerking: Als de tijd gelijk is aan nul, betekent dit dat het programma wei-

Simulation time, 50000 bodies



gerde te starten.

## 4 Mogelijke verbeteringen

Het is nog mogelijk om de laatste versie van het programma nog te versnellen door gebruik te maken van nog enkele OpenCL functies en ontwerppatronen. Deze werden niet geïmplementeerd wegens tijdsgebrek.

#### 4.1 Minder dataoverdrachten

Het programma kopieert nu telkens per OpenCL kernel de data van de host naar de GPU en omgekeerd. Dit resulteert in vier dataoverdrachten, wat erg veel nutteloze overhead is, omdat beide for-lussen draaien als een aparte kernel.

We zouden de for-lussen kunnen overzetten in één kernel waardoor de dataoverdrachten worden gereduceerd tot slechts twee overdrachten.

## 4.2 Efficiënt opsplitsen in werkgroepen

Beide for-lussen worden simpel weg op de GPU uitgevoerd zonder dat het algoritme geoptimaliseerd werd voor parrallelisme op de GPU. Dit resulteert in een slechter gebruik van het geheugen (globaal i.p.v. lokaal) waardoor de berekeningen trager kunnen verlopen door het geheugen bottleneck.

Elke processor kan aan de hele dataset. Beter gezegd: het geheugen is volledig gedeeld onder elke processor. Hierdoor staat dit globaal geheugen verder weg van de processor kern en duurt het dus langer vooraleer de data arriveert bij de processor.

Als we gebruik maken van het lokaal geheugen van een werkgroep kunnen we dit probleem voorkomen. Maar dit vereist tevens ook dat we de berekeningen zodanig kunnen opsplitsen zodat ze in een werkgroep passen.

## 4.3 Coalesced memory access

Indien we het programma zouden optimaliseren om zijn geheugentoegangen te limiteren tot zijn buren kunnen we een hogere snelheid halen omdat de naburige werkitems sneller toegankelijk zijn dan werkitems die aan de andere kant van de GPU liggen. Maar dit vereist opnieuw een ingreep op het algoritme zoals reeds besproken in 4.2, welke iets uitgebreider is omdat men rekening moet houden met de buren van elk workitem.

## 5 Conclusie