

# MANUEL D'INSTALLATION

## DYNAMIC PRIME ONE

Voici les étapes d'installation du DP1

### TELECHARGEMENTS

- 1) Télécharger , via notre site , le fichier Projet sur le lien ci-dessous :  
<https://dynamics-mechanics.github.io/>
- 2) Installer le SDK 6.0.300 si ce n'est pas déjà le cas via le lien ci-dessous :  
[Download .NET 6.0 \(Linux, macOS, and Windows\) \(microsoft.com\)](#)
- 3) Installer Arduino IDE via le lien ci-dessous : [Software | Arduino](#)

### EXECUTION

Exécuter le fichier télécharger en premier en le nommant "SetupDynamicMechanics".

### PERIPHERIQUE VIDEO

Pour obtenir votre téléphone en tant que périphérique vidéo sur l'application voici les étapes à suivre :

- Téléchargez le logiciel Iriun sur votre PC à cette adresse : <https://iriun.com>
- Ensuite téléchargez l'application Iriun sur votre smartphone
- Ouvrez ensuite le logiciel sur le pc et l'application sur votre téléphone



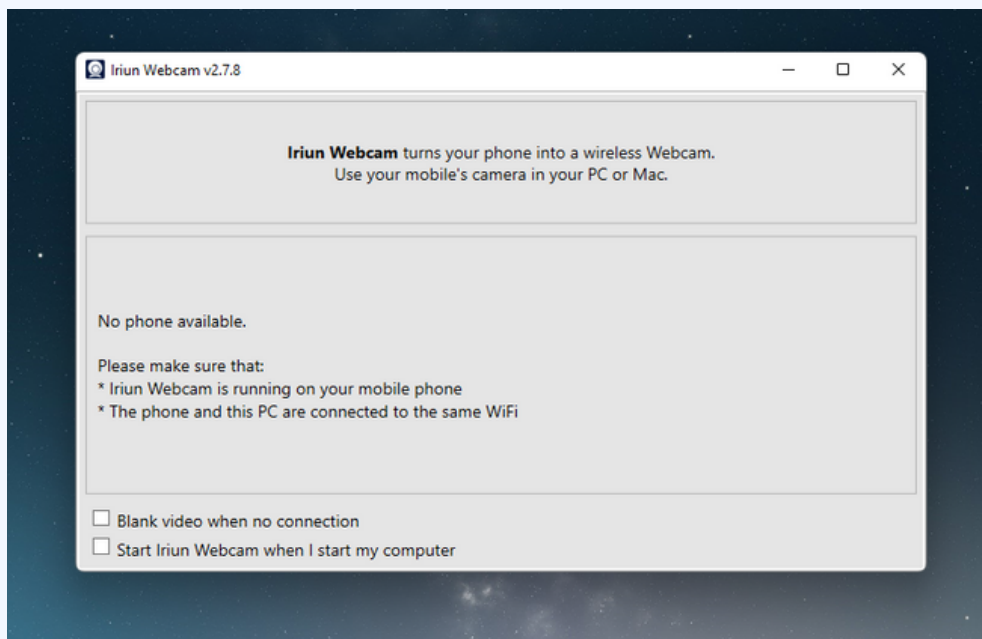
enjoy!

Attention! il faut que l'ordinateur soit connecté au même réseau que celui de votre téléphone pour avoir la vidéo.  
Une fois ces étapes faites vous allez pouvoir sélectionner dans les périphériques vidéo de l'application, le périphérique Iriun

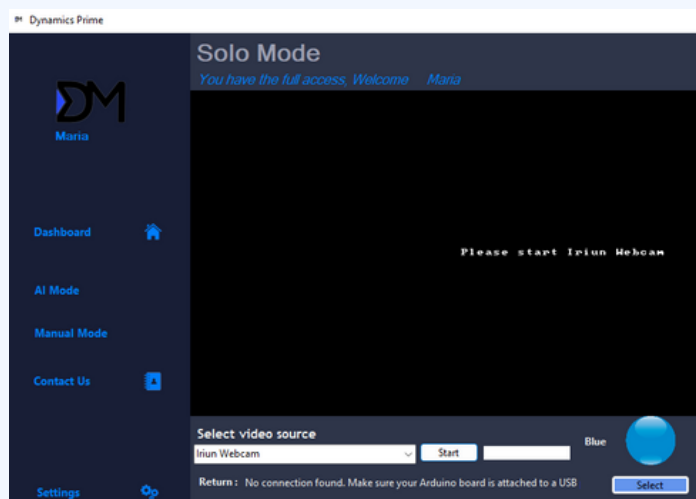
# MANUEL D'INSTALLATION

## DYNAMIC PRIME ONE

Voici les étapes d'installation du DP1



Ici s'affichera le retour vidéo de la caméra de votre téléphone sur le pc



Une fois le retour vidéo sur votre PC, sélectionné dans l'application le bon support vidéo, Ici Iriun.

# MANUEL D'UTILISATION :

Après avoir ouvert l'application, entrer le mot de passe suivant : "DMProject"

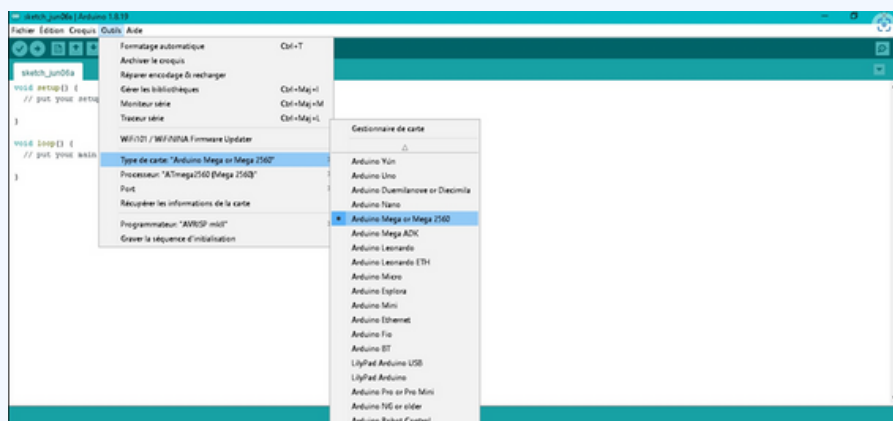
## MODE IA

### OUVRIR LE FICHIER IA\_DE\_DEPLACEMENT

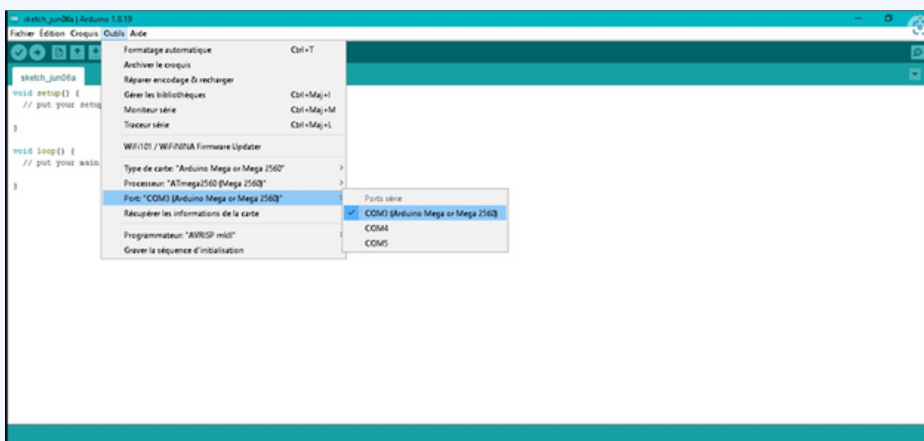
Utiliser L'IDE d'Arduino et lancer l'application

### PARAMETRES

1) Aller dans "Outils" puis sélectionner "type de carte" ensuite dans ce menu sélectionner "Arduino Mega ou Arduino 2560".



2) Aller dans "Outils" puis sélectionner "Ports série" ensuite dans le menu sélectionner "COM3 (Arduino Mega ou Arduino 2560)".



# MANUEL D'UTILISATION :

## TELEVERSER LE CODE

Téléverser le code grâce à l'icône suivante



Attention le robot risque de se lancer une fois le téléversement terminé. Il est donc conseillé de le surélever et de la débrancher une fois le transfert terminé.

## BRANCHEMENT

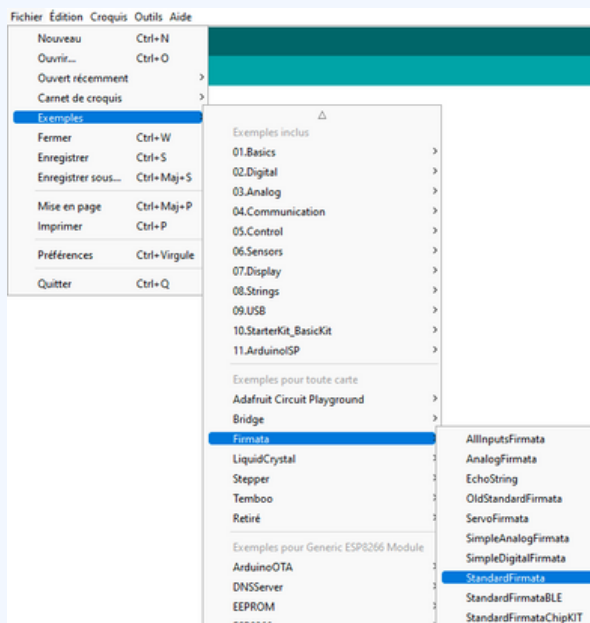
Branchez la batterie aux moteurs et sur la carte et laissez le robot agir.

*Une fois que le cube a été trouvé, il faut repasser en mode solo, suivre les instructions ci-dessous.*

# MANUEL D'UTILISATION :

## TÉLÉVERSER

Téléverser l'exemple firmata Basics dans la carte.



Lancer l'application

## LANCER LE ROBOT

- 1) Appuyer sur le bouton Manual Mode.
- 2) Appuyer sur le bouton Launch Robot.

## LANCER LA VIDÉO

cliquez ensuite sur start en sélectionnant bien le périphérique vidéo voulu.

*Une fois l'image affichée à l'écran et la confirmation que la carte est connectée au bon port, vous pouvez cliquer sur la zone texte vide pour faire tous les déplacements.*