# Operativni sistemi - Sinhronizacija procesa -

- Kooperirajuci proces je proces koji moze da utice na druge procese ili na koga mogu da uticu drugi procesi.
- Kooperirajuci procesi mogu da dele adresni prostor (kao niti) ili mogu da dele samo otvorene fajlove.
- Konkurentni pristup podacima (otvorenim fajlovima) moze dovesti do problema konzistentnosti podataka.
  - ▶ Problem blagovremenog azuriranja i pristupa podacima po odgovarajucem redosledu.

## **Uvod**

### — Primer problema sinhronizacije procesa

₩ Komunikacija preko zajednicke memorije i bafera konacne velicine

```
repeat
repeat
                                                              produce an item in nextp
   produce an item in nextp
                                                              while counter = n do no-op;
    while in+1 \mod n = out \operatorname{do} no-op;
                                                              buffer[in] := nextp;
    buffer[in] := nextp;
                                                              in := in + 1 \mod n;
    in := in+1 \mod n;
                                                              counter := counter + 1;
until false;
                                                          until false;
                                                           repeat
 repeat
                                                              while counter = 0 do no-op;
     while in = out do no-op;
                                                              nextc := buffer[out];
    nextc := buffer[out];
                                                               out := out + 1 \mod n;
    out := out + 1 \mod n;
                                                               counter := counter - 1;
     consume the item in nextc
                                                               consume the item in nextc
 until false;
                                                           until false;
```

## **Uvod**

— Predpostavimo da se operacije azuriranja brojaca vrse sledecim setom naredbi.

```
register_1 := counter; register_2 := counter

register_1 := register_1 + 1; register_2 := register_2 - 1;

counter := register_1 counter := register_2
```

— Ove naredbe se mogu izvrsavati u potpuno proizvoljnom redosledu

```
\{register_1 = 5\}
T_0:
     producer
                            register_1 := counter
                 execute
                                                       \{register_1 = 6\}
                execute register_1 := register_1 + 1
T_1:
    producer
     consumer execute register_2 := counter
                                                      \{register_2 = 5\}
T_2:
     consumer execute register_2 := register_2 - 1  {register_2 = 4}
T_3:
    producer execute counter := register_1
                                                       \{counter = 6\}
T_4:
                                                       \{counter = 4\}
                            counter := register_2
T_5:
     consumer
                 execute
```

- Uslovi trke
  - Slucaj kada nekoliko procesa modifikuju iste podatke i rezultat obrade zavisi od redosleda kojim oni modifikuju te podatke.
    - ☑ U prethodnom primeru, problem se moze resiti tako sto cemo obezbediti da samo jedan proces ima pristup podatku counter.

- Posmatramo sistem koji se sastoji iz *n* procesa:  $\{P_0, P_1, \dots, P_{n-1}\}$
- Svaki proces ima deo koda koji se naziva kriticni deo, u kome se moze desiti da proces menja neke zajednicke promenljive.
- Uslovi da nebi doslo do narusavanja konzistentnosti podataka
  - ➡ Veoma je vazno da kada jedan proces izvrsava neki svoj kriticni deo, nijedan drugi proces ne sme da izvrsava svoj kriticni deo.
  - Sinhronizacija procesa ne sme da zavisi od broja ili brzine CPU-a
  - ➡ Nijedan proces kojise izvrsava izvna kriticne sekcije, ne sme da blokira ostale procese
  - ♥ Nijedan proces ne sme previse dugo da ceka da bi izvrsio svou kriticnu sekciju
  - Svaki proces mora da trazi dozvolu da krene sa izvrsavanjem svog kriticnog dela.
    - ☑ Deo koda koji implementira ovaj zahtev se naziva **entry** sekcija.
    - ☑ Nakon kriticnog koda sledi **exit** sekcija

- Resenje problema izvrsavanja kriticnog dela mora da zadovolji sledece zahteve:
  - Medjusobna iskljucivost
    - ☑ Ako neki proces Pi izvrsava svoju kriticnu sekciju, tada nijedan drugi proces ne sme da izvrsava svoju kriticnu sekciju
  - Progres
    - ☑ Ako nijedan proces ne izvrsava svoju kriticnu sekciju, tada samo oni procesi koji ne izvrsavaju deo koda nakon kriticne sekcije mogu da se nadmecu za izvrsavanje svoje kriticne sekcije.
  - Ograniceno cekanje
    - ☑ Broj pristupa drugih procesa svojim kriticnim sekcijama nakon sto je posmatrani proces dao zahtev da pristupi svojoj kriticnoj sekciji do trenutka kada je taj zahtev odobren je ogranicen.

# Medjusobno iskljucenje sa uposlenim cekanjem

- Medjusobno iskljucenje sa uposlenim cekanjem (Mutual Exclusion with Busy Waiting)
  - Najjednostavniji nacin da se resi problem preklapanja kriticnih sekcija procesa, jeste da proces pre izvrsenja svoje kriticne sekcije suspenduje sve interupte (pa i timing interupt koji dovodi do promene konteksta CPU) i ponovo ih aktivira neposredno pre zavrsetka izvrsavanja kriticne sekcije.
  - ▶ Nijedan drugi proces ne moze da se izvrsava i pristupi zajednickim podacima.
  - Resenje nije dobro jer se korisnickom procesu daje mogucnost da sam suspenduje i aktivira interupte.

Elegantno resenje za izvrsavanje sistemskih procesa.

# Uposleno cekanje

- Umesto da suspenduje interupte, korisnicki proces pre izvrsenja kriticne sekcije proverava vrednost celobrojne promenljive da li je 0
- Drugi proces proverava vrednost ove promenljive sve dok ona ne promeni vrednost 0->1, tj. proces koji trenutno izvrsava svoju kriticnu sekciju ne promeni njenu vrednost neposredno pre zavrsetka izvrsavanja svoje kriticne sekcije.

# Uposleno cekanje

- Stalna provera neke promenljive dok ona ne promeni svoju vrednost se naziva uposleno cekanje.
  - ➡ Treba izbegavati jer se uzaludno gube CPU ciklusi.
- Naizmenicno izvrsavanje kriticnih sekcija nije dobro resenje ako je jedan proces mnogo sporiji od drugog, tj ako je razlika u trajanjima CPU ciklusa velika.
  - Primer: Predpostavimo da je trjanje CPU ciklusa procsa 1 duze nego trajanje ciklusa procesa.0. Proces 0 ce nakon izvrsavanja svog kriticnog ciklusa promniti vrednost signalne promenljive 0->1 i nastaviti sa izvrsavanjem nekriticnih ciklusa. Proces 1 ce nakon izvrsavanja svog kriticnog ciklusa postaviti vrednost signalne promenljive 1->0 i nastaviti sa izvrsavanjem nekriticnog ciklusa. Sada proces 0 ponovo moze da izvrsava svoj kriticni cklusa. Medjutim, nakon zavrsetka izvrsavanja kriticnog ciklusa procesa 0, proces 1 jos uvek izvrsava svoje nekriticne cikluse i proces 0 mora da saceka da proces 1 zavrsi sa svojim nekriticnim i kriticnim ciklusima.

- Resava problem sinhronizacije dva procesa
- Procesi su oznaceni brojevima 0 i 1
- Algoritam zahteva da procesi dele dve promenljive
  - int turn
    - ☑ pokazuje proces koji je na redu da izvrsava svoj kriticni ciklus
  - ♦ boolean flag[2]
    - ☑ pokazuje da li je odredjeni proces spreman da izvrsava svoj kritican ciklus
- Pre izvrsenja odredjeni proces (na primer proces P0) postavlja vrednost parametra turn na 0 i flag[0] na true
  - ♣ Proces P1 mora da ceka sve dok proces P0 ne zavrsi svoj kriticni ciklus i postavi flag[0] na false
  - Proces P1 moze da promeni parametar turn na 1

# Petersonov algoritam

```
int turn:
                                     /* whose turn is it? */
int interested(N);
                                     /* all values initially 0 (FALSE) */
void enter_region(int process);
                                     /* process is 0 or 1 */
     int other:
                                     /* number of the other process */
     other = 1 - process;
                                   /* the opposite of process */
     interested[process] = TRUE; /* show that you are interested */
     turn = process:
                                     /* set flag */
    while (turn == process && interested(other) == TRUE) /* null statement */;
void leave_region(int process)
                                     /* process: who is leaving */
    interested[process] = FALSE; /* indicate departure from critical region */
```

- Broj procesa veci od 2
- Dve zajednicke promenljive
  - **♦** lock
  - waiting[n]
- Algoritam
  - ▶ Proces testira lock dok ona ne promeni svoju vrednost u false
  - Proces menja svoj waiting u false i postavlja lock u true
  - ➡ Zapocinje sa izvrsavanjem kriticnog ciklusa
  - Bira naredni proces koji ceka na ulazak u svoju kriticnu sekciju
  - Drugi proces preuzima lock
- Zahteva implemetaciju operacija kao sto su TestAndSetLock ili Swap

➡ Implementacija nije jednostavna.

## Test and Set Lock (TSL)

```
boolean TestAndSet(boolean *target) {
  boolean rv = *target;
  *target = TRUE;
  return rv;
}
```

```
do {
  waiting[i] = TRUE;
  key = TRUE;
  while (waiting[i] && key)
    key = TestAndSet(&lock);
  waiting[i] = FALSE;
     // critical section
  j = (i + 1) % n;
  while ((j != i) && !waiting[j])
    j = (j + 1) % n;
  if (j == i)
    lock = FALSE;
  else
    waiting[j] = FALSE;
    // remainder section
}while (TRUE);
```

# Swap naredba

```
void Swap(boolean *a, boolean *b) {
  boolean temp = *a;
  *a = *b;
  *b = temp;
     do {
       key = TRUE;
       while (key == TRUE)
          Swap(&lock, &key);
          // critical section
       lock = FALSE;
          // remainder section
     }while (TRUE);
```

- Jednostavan koncept i mehanizam za programiranje medjusobne iskljucivosti i kriticnog preklapanja.
- Sva prethodna resenja za sinhronizaciju procesa zahtevaju uposleno cekanje i posebne instrukcije za proveru i azuriranje lock/turn parametra.
  - ➡ Ciklusi koji se gube uposlenim cekanjem se mogu korisnije iskoristiti.
- Prethodni metodi za sinhronizaciju procesa se mogu posmatrati kao vrsta binarnih semafora.
  - → Ova vrsta semafora se jos zove i spinlock jer se proces "vrti" (spin) dok ceka da se oslobodi pristu kriticnoj sekciji (lock brava).
  - Pristup sa uposlenim cekanjem je koristan u slucajevima kad procesi/niti ne cekaju mnogo na pristup kriticnoj oblasti, kao sto je slucaj sa multiprocesorskim sistemima.

- Semafor *S* predstavlja ceolobrojnu promenljivu kojoj se moze pristupiti samo preko dve standardne atomicne operacije: *wait* i *signal*.
- Jedna opcija jeste da proces umesto da izvrsava uposleno cekanje na pristup kriticnoj sekciji, blokira svoje izvrsavanje kada biva smesten u red cekanja (waiting) koji je pridruzen odredjenom semaforu.
  - ₩ Kontrolu preuzima CPU alokator koji odlucuje koji proces ce sledeci da izvrsava svoju kriticnu sekciju.
- Svaki semafor je definisan:
  - Celim brojem S
  - **♦** listom procesa

```
typedef struct {
    int value;
    struct process *list;
} semaphore;
```

— Kada proces mora da ceka na semafor, on se dodaje u red cekanja:

```
wait(semaphore *S) {
         S->value--;
         if (S->value < 0) {
              add this process to S->list;
              block();
         }
}
```

 Operacija signal() uklanja proces iz reda cekanja na odredjeni semafor i aktivira njegovo izvrsavanje

```
signal(semaphore *S) {
     S->value++;
     if (S->value <= 0) {
          remove a process P from S->list;
          wakeup(P);
     }
}
```

♦ Operacije *block*() i *wakeup*() predstavljaju osnovne sistemske pozive OS-a.

- Klasicno uposleno cekanje predstavlja semafor kod koga vrednost S nije nikada negativna.
- Ukoliko je vrednost semafora negativna, tada njegova apsolutna vrednost odgovara broju procesa u redu cekanja na taj semafor.
- Operacije nad semaforima wait() i signal() su atomicne
  - ▶ Ne smeju da postoje dva procesa koji istovremeno izvrsavaju ove dve opseracije isotvremeno nad istim semaforom.
  - ▶ Problem se resava jednostvnim zamrzavanjem interapta za vreme izvrsavanja operacija wait() i signal().
    - ☑ Ovo resenje funkcionise samo na sistemima sa jednim procesorom.
    - ☑ Na sistemima sa vise procesora morali bi da onesposobimo interapte na svim CPU kako bi sprecili da procesi na razlicitim CPU izvrsavaju istovremeno operacije wait() i signa() nad istim semaforom.

- Implementacijom semafaora na ovaj nacin nismo u potpunosti uklonili uposleno cekanje, vec smo ga samo ogranicili na kriticne sekcije operacija wait() i signal() koje su obicno veoma kratke (10-ak instrukcija).
  - ★ Kao posledica, kriticne sekcije su veliki deo vremena slobodne pa je i trajanje uposlenog cekanja kratko.
- Posmatramo set problema vezanih za sinhronizaciju koji se obicno koriste pri testiranju novih algoritama.

## - Primer: Pristup baferu konacne duzine -

- Pristup baferu konacne duzine
  - ♣ Pristup baferu duzine n
  - **♦** Koriste se 3 semafora
    - $\square$  mutex = 1
      - kontrolise pristup baferu

$$\square$$
 full = 0

- kontrolise upis podataka u bafer
- pokazuje broj upisanih podataka u bafer

$$\square$$
 empty = n

- kontrolise citanje podataka iz bafera
- pokazuje broj praznih likacija u baferu

## Semafori

## - Primer: Pristup baferu konacne duzine -

```
1010011
1110100
1100001
1010110
```

```
do {
    ...
    // produce an item in nextp
    ...
    wait(empty);
    wait(mutex);
    ...
    // add nextp to buffer
    ...
    signal(mutex);
    signal(full);
}while (TRUE);
```

- Posmatra se baza podataka koju deli *n* procesa
  - ➡ Neki procesi zele samo da ocitaju podatke iz baze podataka (read)
  - ➡ Neki procesi zele da azururaju podatke u bazi (read, write)
- Problem se javlja kada proces koji ima pravo citanja i upisa (read&write – writer) pokusa da istovremeno pristupi podatku kada i neki drugi proces (nebitno da li ima ili ne pravo upisa)
  - ▶ Problem se resava tako sto se procesima sa pravom upisa se daje ekskluzivno pravo pristupa podacima.

1010011 1110100 1100001 1010110

- Postoji vise varijanti ovog problema
  - Prvi problem citanja-upisa
    - ☑ Nijedan proces sa pravima citanja ne sme da ceka na pristup sem ako proces sa pravom upisa nije vec dobio dozvolu da pristupi zajednickom objektu
  - Drugi problem citanja-upisa
    - ☑ Ako je neki proces sa pravom upisa sprema da pristupi objektu, tada mu se treba omoguciti da pristupi u najkracem mogucem roku.
      - Ako proces sa pravom upisa ceka na objekat, tada tom objektu ne sme da pristupi nijedna drugi proces koji ima samo pravo citanja

## Semafori

## - Problem citanja – upisa -

1010011 1110100 1100001 1010110

- Resenje prvog problema citanja-upisa
  - Procesi sa pravom citanja dele sledece strukrure podataka

```
semaphore mutex, wrt;
int readcount;
```

- Smafori mutex i wrt su inicijalizovani na 1, a readcount je inicijalizovan na 0.
- Semafor wrt je zajednicki za procese sa pravom upisa i procese sa pravom upisa i citanja.
- Semafor mutex se koristi da bi osigurao medjusobnu iskljucivost kada se azurira promenljiva readcount.
- Promenljiva readcount predstavlja broj procesa koji trenutno ocitavaju zajednicki objekat.
- Semafor wrt sluzi da obezbedi medjusobnu isklucivost za procese sa pravom citanja i upisa.

## - Problem citanja – upisa -

The structure of a writer process.

```
do {
  wait(mutex);
  readcount++;
  if (readcount == 1)
    wait(wrt);
  signal(mutex);
  // reading is performed
  wait(mutex);
  readcount --;
  if (readcount == 0)
     signal(wrt);
  signal(mutex);
}while (TRUE);
```

The structure of a reader process.

### - Problem citanja – upisa -

#### — Treba uociti

- $\clubsuit$  Ako je objektu vec pristupio proces sa pravom upisa, tada n -1 procesa sa pravom citanja ceka na semafor mutex a 1 na semafor wrt.
- ★ Kada proces sa pravom upisa oslobodi zajednicki objekat, alokator odlucjuje koji ce sledeci objekat da pristupi objektu.
- ▶ Problem: proces sa pravom upisa moze da ceka veoma dugo na pristup zajednickom objektu.

## Semafori

```
semWait(s)
                                                semWait(s)
  while ( TestAndSet(s.flag)==1
                                                   inhibit interrupts;
     /* do nothing */;
                                                   s.count --;
  s.count --;
                                                   if (s.count < 0) {
  if (s.count < 0) {
                                                      /* place this process in s.queue */;
                                                     /* block this process and allow inter-
     /* place this process in s.queue*/;
     /* block this process (must also set
                                               rupts */;
s.flag to 0) */;
                                                   else
  s.flag = 0;
                                                      allow interrupts;
semSignal(s)
                                                semSignal(s)
  while ( TestAndSet(s.flag)==1
                                                   inhibit interrupts;
    /* do nothing */;
                                                   s.count++;
  s.count++;
                                                   if (s.count <= 0) {
  if (s.count <= 0) {
                                                      /* remove a process P from s.queue */;
     /* remove a process P from s.queue */;
                                                     /* place process P on ready list */;
     /* place process P on ready list */;
                                                   allow interrupts;
  s.flag = 0;
```

(a) Compare and Swap Instruction

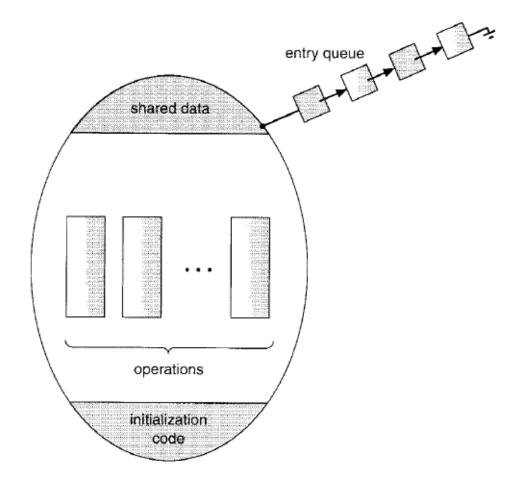
(b) Interrupts

- Iako semafori predstavljaju jednostavan i efektivan nacin za sinhornizaciju procesa, njihova nepravilna upotreba moze dovesti do gresaka koje je tesko otkriti.
- Da bi se ovi problemi prevazisli uvedene su konstrukcije u okviru HLL-a koje omogucavaju resavanje problema sinhronizacije procesa.
- Monitor predstavlja slozeni objekat koji enkapsulira zajednicke podatke i javne (public) metode za obradu tih podataka.
- Monitor sadrzi skup operacija koje zadovoljavaju uslov uzajamne iskljucivosti u okviru monitora.
  - Od procedura koje su definisane unutar monitora, u jednom trenutku se moze izvrsavati samo jedna od njih -> zadovoljen uslov medjusobne iskljucivosti.

Programer ne mora da brine o sinhronizaciji.

## **Monitori**

```
monitor monitor name
  // shared variable declarations
  procedure P1 ( . . . ) {
  procedure P2 ( . . . ) {
  procedure Pn ( . . . ) {
  initialization code ( . . . ) {
```



- Kada neki proces pozove monitor, on proverava da li neka druga procedura trenutno koristi monitor i ako je tako, suspenduje proces.
- Sta se desava kada proces koji koristi monitor ne moze da nastavi sa svojim izvrsavanjem?
  - ₩ Uvode se konstrukcije *condition*.
  - Programer definise jednu ili vise promneljivih tipa condition condition x, y;
  - ➡ Jedine operacije koje se mogu izvrsavati nad promenljivama ovog tipa jesu wait() i signal()
  - Proces koji izvrsava operaciju x.wait() ce biti suspendovan sve dok neki drugi proces ne izvrsi operaciju x.signal()
  - ➡ Pozivom operacije x.signal() se nastavlja sa izvrsavanjem samo jedne operacije☑ Ako nijedan proces nije suspendovan tada ova operacija nema nikakvog efekta.

☑ U slucaju semafora, operacija signal() ucek utice na njegovu vrednost.

- Proces koji koristi monitor i treba da suspenduje svoje izvrsavanje i prepusti monitor drugom procesu izvrsava operaciju *signal*.
  - Moze se desiti da imamo dva procesa koji istovremeno pristupaju monitoru.
  - ➡ Sta se desava nakon izvrsenja operacije signal?
    - ☑ Opcija 1. -> Drugi proces moze da nastavi sa svojim izvrsavanjem.
    - ☑ Opcija 2. -> Nakon izvrsenja operacije signal, proces <u>mora</u> da napusti monitor.
      - Opcija 2. je jednostavnija i laksa za implementaciju.
    - ☑ Opcija 3. -> Proces ceka na ispunjenje uslova za nastavak izvrsavanja i ne predaje monitor drugom procesu. Tek kada zavrsi sa izvrsavanjem predaje monitor drugom procesu.

## **Monitori**

- Problem filozofa koji rucaju
  - Svaki proces (filozof) izvrsava sledece operacije:

```
dp.pickup(i);
    ...
    eat
    ...
dp.putdown(i);
```

Monitor koji kontrolise pristup podacima se definise na sledeci nacin -->

```
monitor dp
  enum {THINKING, HUNGRY, EATING}state[5];
  condition self[5];
  void pickup(int i) {
    state[i] = HUNGRY;
     test(i);
    if (state[i] != EATING)
       self[i].wait();
  void putdown(int i) {
    state[i] = THINKING;
    test((i + 4) % 5);
    test((i + 1) % 5);
  void test(int i) {
    if ((state[(i + 4) % 5] != EATING) &&
      (state[i] == HUNGRY) &&
      (state[(i + 1) % 5] != EATING)) {
        state[i] = EATING;
        self[i].signal();
  initialization_code() {
    for (int i = 0; i < 5; i++)
       state[i] = THINKING;
```

# Monitori

#### 1010011 1110100 1100001 1010110

```
-Producer/Consumer-
```

```
void producer()
      char x;
     while (true) {
      produce(x);
      append(x);
void consumer()
     char x;
     while (true) {
      take(x);
      consume(x);
void main()
     parbegin (producer, consumer);
```

# Monitori -Producer/Consumer-

```
/* program producerconsumer */
monitor boundedbuffer;
                                                     /* space for N items */
char buffer [N];
int nextin, nextout;
                                                       /* buffer pointers */
int count;
                                             /* number of items in buffer */
                               /* condition variables for synchronization */
cond notfull, notempty;
void append (char x)
     buffer[nextin] = x;
     nextin = (nextin + 1) % N;
     count++;
     /* one more item in buffer */
     csignal (nonempty);
                                             /*resume any waiting consumer */
void take (char x)
     if (count == 0) cwait(notempty); /* buffer is empty; avoid underflow */
     x = buffer[nextout];
     nextout = (nextout + 1) % N);
                                              /* one fewer item in buffer */
     count --;
                                            /* resume any waiting producer */
     csignal (notfull);
                                                         /* monitor body */
     nextin = 0; nextout = 0; count = 0; /* buffer initially empty */
```

- Monitori predstavljaju konstrukciju unutar programskog jezika i njihovu implementaciju vrši kompajler.
  - ➡ Programer se oslobađa detalja implementacije.
- Monitori i semafori su projektovani da reše problem sinhronizacije na jednom ii više CPU koji dele zajedničku memoriju.
- Ova rešenja postaju neprimenljiva za slučaj da se radi o distribuiranom sistemu gde imamo nezavisne računarske sisteme sa nizavisnim memorijama.
  - ➡ Imeplemntacija semafora zahteva direktnu podršku u hardveru (zbog implementacije wait i signal funkcija).
  - Monitori zavise od izbora programskog jezika.

- Prednost primene mehanizama za razmenu poruka za sinhrnoizaciju procesa jeste mogućnost implementacije kako u distribuiranim isstemima, tako i na multiprocesorskim sistemima sa zajedničkom memorijom.
- Za komunikaciju se koriste dve funkcije koje su slično semofarima a za razliku od monitora implemeitrane u obliku sistemskog poziva:
  - send(destination, message)
    - ☑ Nakon slanja poruke, proces može da bude blokiran ili ne.
  - receive(source, message)
    - ☑ Ako je poruka prethodno poslata, proces prihvata poruku i nastavlja sa izvršavanjem.
    - ☑ Proces može da se blokira dok poruka ne stigne ili da nastavi sa izvršavanjem i odustane od pokušaja da primi poruku.

#### — Problemi:

- ₩ Kod neblokirajućeg send može doći ako dođe do greške kod procesa onda je moguće da generiše veili broj poruka i optereti resurse sistema.
- Programer mora da obezbedi prijem poruka.
  - ☑ Primena poruka za potvrdu prijema (ACK).
- ₩ Kod blokirajućeg receive nastaje problem u slučaju gubitka poruke. Proces može ostati veoma dugo blokiran.
- ₩ Kod neblokirajućeg receive može doći do gubitka poruke ako se instrukcija receive izvrši pre slanja poruke.
  - ☑ Uvodese mehanizmi da se prvo testira da li je poruka poslata pa se tek onda izvršava receive.

## Razmena poruka

```
#define N 100
                                      /* number of slots in the buffer */
void producer(void)
    int item:
    message m;
                                      /* message buffer */
    while (TRUE) {
         item = produce_item();
                                      /* generate something to put in buffer */
         receive(consumer, &m);
                                      /* wait for an empty to arrive */
         build _message(&m, item);
                                      * construct a message to send */
         send(consumer, &m);
                                      * send item to consumer */
void consumer(void)
    int item, i;
    message m;
    for (i = 0; i < N; i++) send(producer, &m); /* send N empties */
    while (TRUE) {
         receive(producer, &m);
                                          /* get message containing item */
         item = extract_item(&m);
                                          /* extract item from message */
         send(producer, &m);
                                          /* send back empty reply */
         consume item(item);
                                          /* do something with the item */
```

- U slučaju indirektne komunikacije procesa, poruke se razmenjuju prko mailbox-a.
  - ₩ Kada proces pokuša da pošalje poruku u mailbox koji ej pun, proces se blokira dok se mailbox ne isprazni i oslobodi prostor za novu poruku.
- Problem producer/consumer možemo rešiti na sledeći način:
  - ▶ I Producer i Consumer imaju posebne mailboxovepreko kojih primaju poruke.
    - ☑ Mogu sltai/primati poruke od različitih procesa.
    - ☑ Mailbox sadrži poruke koje su primljene ali još nisu prihvaćene.

## Razmena poruka

```
const int
    capacity = /* buffering capacity */;
    null = /* empty message */;
int i:
void producer()
    message pmsg;
    while (true) {
     receive (mayproduce, pmsg);
     pmsg = produce();
     send (may consume, pmsg);
void consumer()
    message cmsg;
    while (true) {
     receive (mayconsume, cmsg);
     consume (cmsq);
     send (mayproduce, null);
void main()
    create_mailbox (mayproduce);
    create_mailbox (mayconsume);
    for (int i = 1; i <= capacity; i++) send (mayproduce, null);
    parbegin (producer, consumer);
```

## Semafori

## - Blokiranje i Izgladnjivanje -

- 1010011 1110100 1100001 1010110
- Moze se desiti da dva procesa cekaju da onaj drugi izvrsi operaciju signal()
  - ➡ Njihovo izvrsavanje je blokirano
- Primer:
  - ▶ Posmatramo dva procesa koji pristupaju dva semafora S i Q cija je pocetna vrednost postavljena na 1.