## Al of WeChat's Jump

E-Neo

January 6, 2018

#### Outline

遇到的问题与解决方案

## 背景色与目标接近边缘检测错误



Figure: 游戏画面

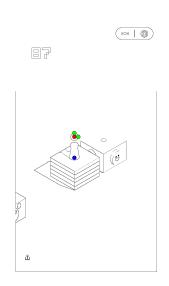
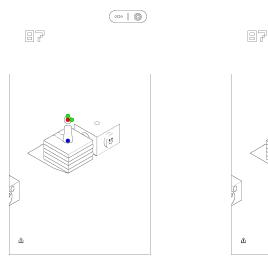


Figure: 处理后的图像

```
修改 process() 函数: 将:
img = img.convert('L').filter(ImageFilter.CONTOUR)
调整为:
img = img.filter(ImageFilter.CONTOUR).convert('L')
避免转化为灰度图后丢失有价值信息。
```





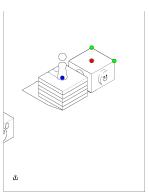


Figure: 修改后

## 将盒子侧棱误判为盒盖



Figure: 游戏画面

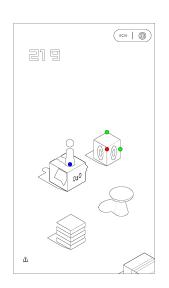


Figure: 处理后的图像

find\_d\_right() 函数中:原先监测到目标最右端之后会沿边缘一直向下行走,导致将侧棱误判为盒盖。修改后:

```
else:
```

```
while pixel[i, j] != 0:
    i = i - 1
k = j
while pixel[i, k] == 0:
    k = k + 1
if k - j > 10:
    k = j + 2
return i, (j + k) >> 1
```

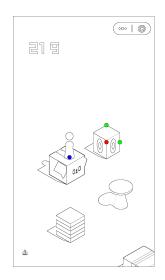


Figure: 修改前

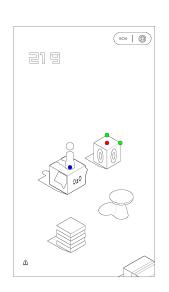


Figure: 修改后

## 目标不一定是最高点



Figure: 游戏画面

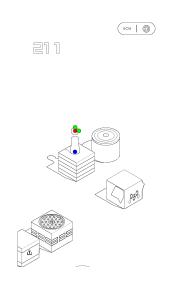


Figure: 处理后的图像

- ▶ 原先寻找目标的方法是: 从上往下扫描, 找到第一个 黑色的像素点即判定为目标物体的最高点。
- ► 将其修改为: 在不包含 i 的区域内, 从上往下扫描, 找 到第一个黑色的像素点即判定为目标物体的最高点。

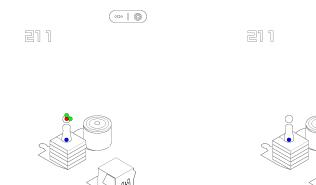


Figure: 修改前

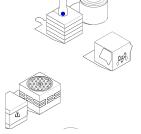


Figure: 修改后

## 游戏中其他标识与:颜色接近



Figure: 游戏画面

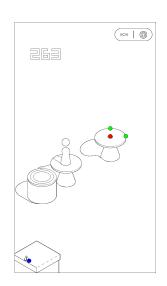


Figure: 处理后的图像

重新限定i的检测范围,越过底部标识。

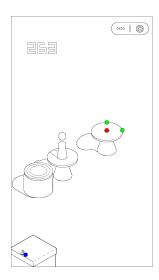


Figure: 修改前

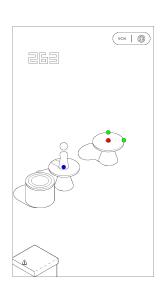


Figure: 修改后

#### End

Thank you for your attention!