VERSIÓN 6.0 2-07-2023

DISH CONTROLLER

© EA3HMJ

DISH CONTROLLER	2
INTRODUCCIÓN	2
CONEXIONES	3

DISH CONTROLLER

INTRODUCCIÓN

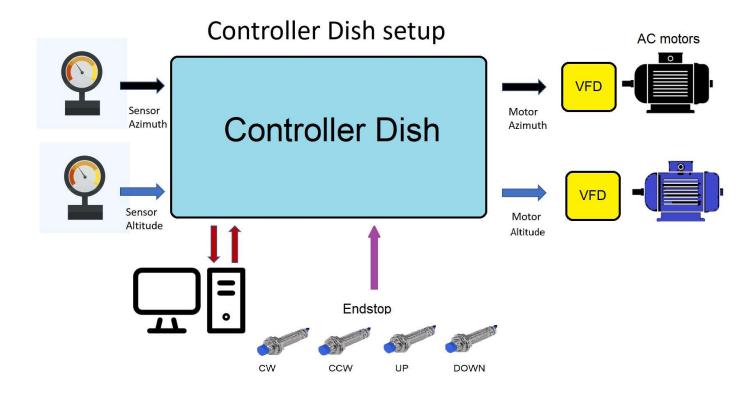
La versión 6 es una version esspecial para controlar motores de corriente alterna a través de un VFD.



Este dispositivo se alimenta a 12v DC y lleva salidas analógicas de 0-10V para controlar la velocidad del motor y contactos de relé para seleccionar la velocidad.

Incorpora entrada para cuatro finales de carrera, dos por eje (min y máx.). Estos sensores son del tipo inductivo PNP de 12V de alimentación que cuando detectan metal activan una salida de +12v.

Como referencia E2B-M12KS04-WP-B1 2M de OMRON.



CONEXIONES

El controlador lleva dos regletas de 12 pins cada una enumerados y la función de cada pin se detalla a continuación:

Pin	Uso
1	Input Power +12V
2	Ground
3	Ground
4	Output PWM for AZ VFD
5	Output PWM for EL VDF
6	Output +5v for sensors
7	Ground
8	Ground
9	Output CCW for AZ VFD
10	Output CW for AZ VFD
11	Input +24v from AZ VFD
12	NC
13	Input endstop CW (active +12v)
14	Input endstop CCW (active +12v)
15	Input endstop UP (active +12v)
16	Input endstop DOWN (active +12v)
17	Input ground signal from endstops (connect to any ground)
18	Output UP for EL VFD
19	Output DOWN for EL VFD
20	Input +24v from EL VFD
21	RS-485 +A sensors
22	RS-485 -B sensors
23	RS-485 +A PC
24	RS-485 -B PC

