

VERSIÓN 4.0

8-03-2023

DISH CONTROLLER

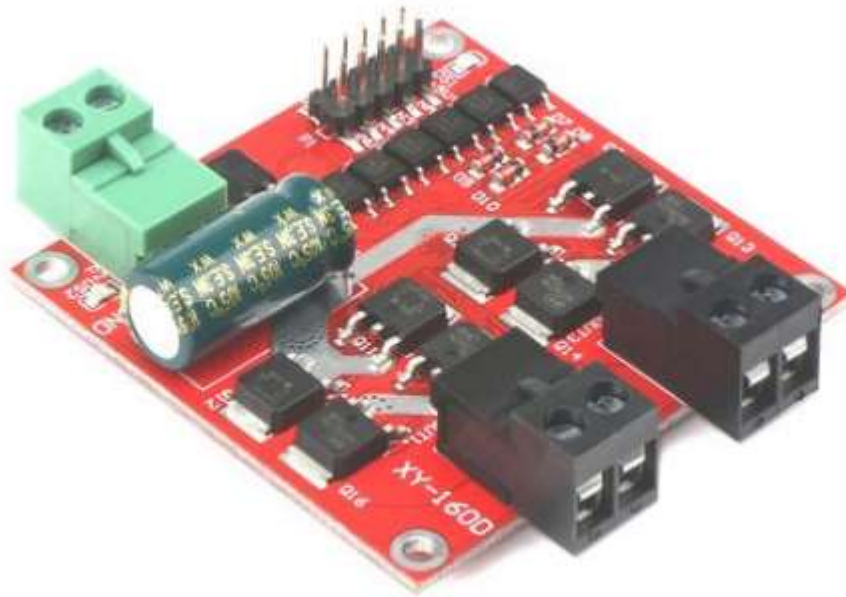
© EA3HMJ

DISH CONTROLLER	2
INTRODUCCIÓN	2
HARDWARE CONTROLADOR.....	2
FIRMWARE.....	5
SENSORES AZIMUT Y ELEVACIÓN RECOMENDADOS	5
MONTAJE	6
ENLACES DE COMPRAS.....	7

DISH CONTROLLER

INTRODUCCIÓN

La versión 4 permite utilizar el driver de motores original o el driver chino XY-160D



Este driver puede usar la función freno del motor y es más barato que el original que ya esta descatalogado.

HARDWARE CONTROLADOR

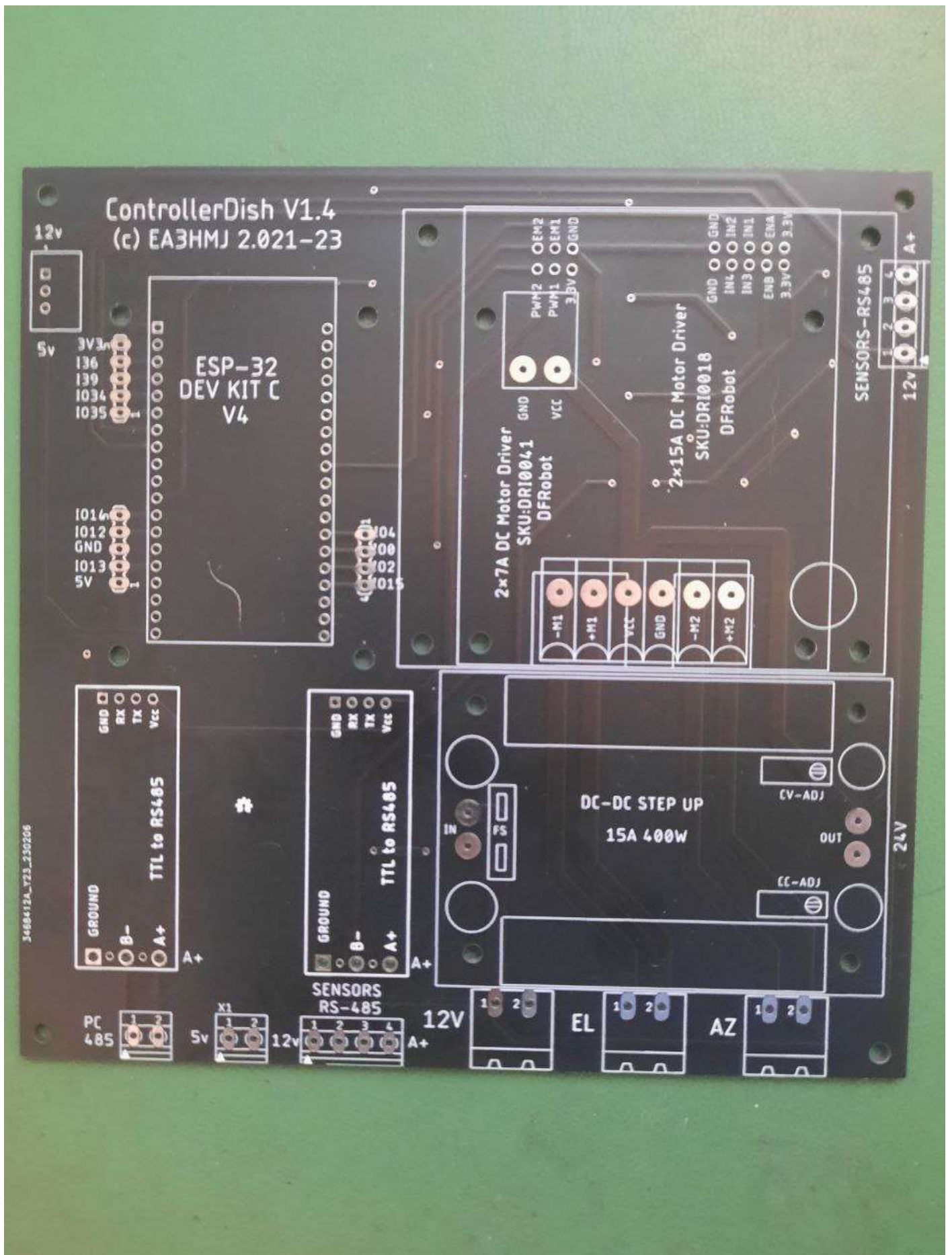
Es de aplicación la lo mismo que las versiones anteriores más el añadido del nuevo driver.

Se suprime el LCD al contar con un mando a distancia que tiene más funcionalidad.

Se han cambiado los conectores para mantener una coherencia, los de potencia (Vcc, Motor Az y motor El) son de paso 5.08 mientras que el resto son de paso 3.81.

Se añaden tres buses al micro para ampliaciones futuras.





FIRMWARE

El firmware detecta automáticamente el tipo de driver empleado, por lo que no es necesario realizar ninguna configuración.

SENSORES AZIMUT Y ELEVACIÓN RECOMENDADOS

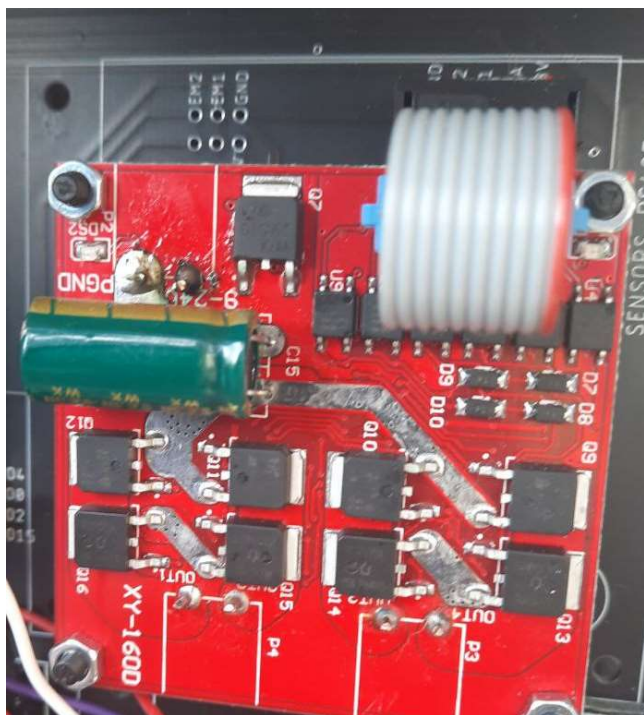
Con respecto a los enconder explicados en el anterior manual se descarta el uso de multiplicador mecánico al tener mucho backlash.

Hay un enconder absoluto óptico de 18 bits que es una maravilla de la empresa china SANSHENG SENSOR, el modelo SE58S10



MONTAJE

El proceso de montaje es el descrito en el anterior manual a excepción del driver XY-160D que la conexión de control se realiza por un peine de 10 vias IDC.



ENLACES DE COMPRAS

MODULO REGULADOR MOTORES (1)

<https://es.aliexpress.com/i/32801170537.html>

<https://www.amazon.com/-/es/XY-160D-Controlador-velocidad-M%C3%B3dulo-industrial/dp/B07RQWXT8N>