INTRODUCTION AU MACHINE LEARNING BOOSTING

Théo Lopès-Quintas

BPCE Payment Services, Université Paris Dauphine

2023

MODÉLISATION

- ► *T* le nombre d'itérations ¹ que l'on réalisera
- $\triangleright w_{+}^{(i)}$ la note comprise entre 0 et 1 à l'itération $t \leqslant T$ pour l'observation $i \leqslant n$
- $\blacktriangleright h_{\theta}$ un weak learner ² d'AdaBoost paramétré par le vecteur d'information θ

Nombre d'époques
$$f_{\theta}(x) = \sum_{t=1}^{t} \alpha_t h_{\theta_t}(x)$$
 (AdaBoost) Note du weak learner de l'époque t

^{1.} On parle également d'époques.

^{2.} Dans le cas d'AdaBoost on parle de souche : arbre de profondeur 1 ou 2.

NOTATION DE LA SOUCHE

$$\theta_{t} = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{arg\,min}} \frac{\displaystyle \sum_{i=1}^{n} w_{t}^{(i)} \mathbb{1}_{\{y_{i} \neq h_{\theta}(x^{(i)})\}}}{\displaystyle \sum_{i=1}^{n} w_{t}^{(i)}}$$

$$\varepsilon_{t} = \frac{\displaystyle \sum_{i=1}^{n} w_{t}^{(i)} \mathbb{1}_{\{y_{i} \neq h_{\theta}(x^{(i)})\}}}{\displaystyle \sum_{i=1}^{n} w_{t}^{(i)}}$$

$$\alpha_{t} = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 - \varepsilon_{t}}{\varepsilon_{t}} \right)$$
(Note de la souche)

ETUDE DE α_t

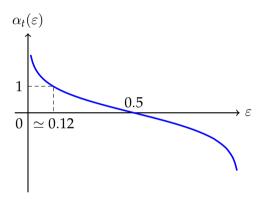


Figure – Graphe de la fonction : $x \mapsto \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1-x}{x} \right)$

Exercice 1 (Etude de alpha_t)

Soit $t \leq T$ une époque, on s'appuiera sur la figure (1).

- 1. Montrer que $\varepsilon_t \in [0,1]$
- 2. Commenter la forme de fonction quand ε est au voisinage de 0.5. Même question pour 0 et pour 1.

APPRENTISSAGE COMPLET

- ▶ Initialisation : Nombre d'époques *T* et initialiser les notes des observations
- Pour chaque époque :
 - 1. Trouver le meilleur paramétrage pour une souche dans un problème prenant en compte la difficulté de classification de chaque observation
 - 2. Calculer la note du weak learner appris
 - 3. Mettre à jour les notes des observations à l'aide de la formule :

$$\forall i \leq n, \ w_{t+1}^{(i)} = w_t^{(i)} e^{-\alpha_t (2h_{\theta_t}(x^{(i)}) - 1)(2y_i - 1)}$$

PROBLÈMES DU BOOSTING

$$f_0 = \arg\min_{\gamma \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^n \mathcal{L}(y_i, \gamma)$$
 (Initialisation du boosting)

Prédire un dataset par une constante n'est pas très performant. Donc on cherche à l'améliorer itérativement. Ainsi, on cherche à améliorer f_{m-1} à l'étape m de sorte que :

$$\forall i \leq n, f_m\left(x^{(i)}\right) = f_{m-1}\left(x^{(i)}\right) + h_m\left(x^{(i)}\right) = y_i$$

$$\iff \forall i \leq n, h_m\left(x^{(i)}\right) = y_i - f_{m-1}\left(x^{(i)}\right)$$

DESCENTE DE GRADIENT

Exercice 2 (Descente de gradient et résidus)

Soit la fonction de perte
$$\mathcal{L}(y, f(x)) = (y - f(x))^2$$
 et la fonction de coût $\mathcal{C}(y, f(x)) = \sum_{i=1}^n \mathcal{L}\left(y_i, f\left(x^{(i)}\right)\right)$.

Montrer que:

$$-\frac{\partial \mathcal{C}}{\partial f_{m-1}\left(x^{(i)}\right)}\left(y_{i},f_{m-1}\left(x^{(i)}\right)\right) = \frac{2}{n}h_{m}\left(x^{(i)}\right)$$

Le résultat de cet exercice se généralise, il y a un lien entre l'opposé du gradient de la fonction de coût et les résidus. Ainsi, si l'on compile les différentes équations que l'on a écrites jusqu'à présent on a :

$$f_m(x) = f_{m-1}(x) - \gamma \sum_{i=1}^n \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial f_{m-1}(x^{(i)})} \left(y_i, f_{m-1}(x^{(i)}) \right)$$
$$= f_{m-1}(x) + \gamma' h_m(x)$$

APPRENTISSAGE

On peut optimiser la valeur de γ pour qu'elle prenne la valeur qui minimise la fonction de perte :

$$\gamma_{m} = \operatorname*{arg\,min}_{\gamma \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^{n} \mathcal{L}\left(y_{i}, f_{m-1}\left(x^{(i)}\right) + \gamma h_{m}\left(x^{(i)}\right)\right)$$

Ainsi, on exploite à nouveau la théorie de la descente de gradient pour définir un learning rate $\eta \in]0,1]$. Finalement, on peut résumer le Gradient Boosting à :

$$f_0(x) = \arg\min_{\gamma \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^n \mathcal{L}(y_i, \gamma)$$
 (Initialisation)
$$\forall m \leqslant 1, f_m(x) = f_{m-1}(x) + \eta \gamma_m h_m(x)$$
 (Itération)
$$F(x) = \sum_{m=0}^M \gamma_m h_m(x) \text{ avec } \gamma_0 = 1$$
 (Strong learner)

RÉSUMÉ

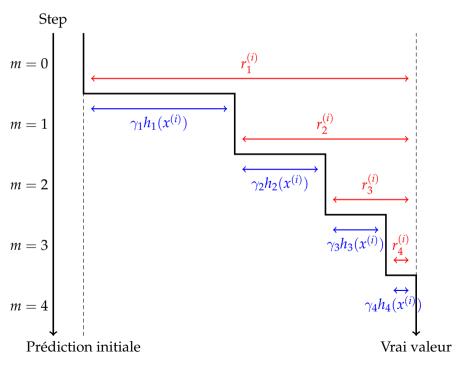


Figure – Principe du Gradient Boosting pour une observation

COÛT DU BOOSTING

Si l'on reprend les explications de l'algorithme de Gradient Boosting classique, à chaque étape nous choisissons un arbre h_m qui répond au problème :

$$h_m^* = \operatorname*{arg\,min}_{h_m \text{ possible}} \sum_{i=1}^n \mathcal{L} \left(y_i, f_{m-1} \left(x^{(i)} \right) + h_m \left(x^{(i)} \right) \right)$$

DÉVELOPPEMENT DE TAYLOR

Théorème 1 (Taylor)

Soit $I \subset \mathbb{R}$ et $a \in I$. Soit $f: I \mapsto \mathbb{R}$ une fonction n-fois dérivable en a. Alors :

$$f(x) = \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^{k} + R_{n}(x)$$

Avec le reste $R_n(x)$ négligeable devant $(x - a)^n$ au voisinage de a.

NOUVELLE FONCTION DE COÛT

Exercice 3 (Nouvelle fonction de coût)

Nous reprenons l'ensemble des notations définies jusqu'à présent.

1. Soit $f: \mathcal{I} \mapsto \mathbb{R}$ une fonction n fois dérivable, $a \in I$ et $h \in \mathbb{R}$ tel que $a + h \in I$. Justifier :

$$f(a+h) = \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} h^{k} + R_{n}(h)$$

Avec $R_n(x)$ une fonction négligeable devant h^n au voisinage de 0.

2. A l'aide de l'expression précédente, proposer une approximation à l'ordre 2 de l'expression :

$$\phi\left(f_{m-1}\left(x^{(i)}\right) + h_m\left(x^{(i)}\right)\right) = \sum_{i=1}^{n} \mathcal{L}\left(y_i, f_{m-1}\left(x^{(i)}\right) + h_m\left(x^{(i)}\right)\right)$$

Où \mathcal{L} est une fonction dérivable deux fois sur \mathbb{R} .

3. Nous obtenons une approximation du problème du choix du meilleur weak learner h_m . Identifier les termes constants et commenter sur la vitesse de calcul par rapport à la méthode classique.

SOLUTION ET AVANTAGES

Solution pour la question 3 en reprenant l'expression précédente et en écrivant en rouge les termes constants pour chacune des itérations, on a :

$$h_m^* = \operatorname*{arg\,min}_{h_m \text{ possible}} \sum_{i=1}^n \mathcal{L}\left(y_i, \hat{y}_i^{(m-1)}\right) + \nabla \mathcal{L}\left(y_i, \hat{y}_i^{(m-1)}\right) h_m\left(x^{(i)}\right) + \frac{1}{2} \nabla^2 \mathcal{L}\left(y_i, \hat{y}_i^{(m-1)}\right) h_m\left(x^{(i)}\right)$$

PARAMÈTRAGES

Il existe d'autres algorithmes majeurs de Gradient Boosting qui ont chacun leurs spécificités et atout. Pour chacun des algorithmes, les principaux hyperparamètres sont :

- Paramétrer les arbres :
 - criterion : pour définir la métrique à utiliser pour faire une coupure
 - max_depth : limiter la profondeur maximale d'un arbre
 - min_samples_leaf : nombre minimal d'observations dans une feuille
 - max_features : nombre d'informations à considérer pour chaque coupure
- ► Paramétrer le boosting :
 - n estimators : nombre d'arbres à construire dans la forêt
 - learning_rate : pas de descente pour réduire le poids des arbres successifs
 - subsample : fraction des données à utiliser pour apprendre chaque weak learner. Si inférieur à 1, alors on obtient une descente de Gradient Stochastique
 - init : premier modèle qui sera amélioré. Si non renseigné, un modèle très simple sera utilisé
- ▶ Pour arrêter plus tôt le boosting :
 - validation_fraction : proportion des données d'entraînement à conserver pour tester l'early-stopping
 - n_iter_no_change : nombre minimal d'itérations sans améliorations avant d'arrêter l'apprentissage
 - tol : valeur minimale de modification de la loss qui déclenche l'arrêt prématuré