

第 7 章 异方差与 GLS

7.1 异方差的后果

“异方差” (heteroskedasticity) 是违背球型扰动项假设的一种情形, 即 $\text{Var}(\varepsilon_i | \mathbf{X})$ 依赖于 i , 不是常数。

在异方差的情况下:

(1) OLS 估计量依然无偏、一致且渐近正态, 因为在证明这些性质时并未用到“同方差”的假定。

(2) OLS 估计量方差 $\text{Var}(\mathbf{b} | \mathbf{X})$ 的表达式不再是 $\sigma^2(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}$, 因为 $\text{Var}(\boldsymbol{\varepsilon} | \mathbf{X}) \neq \sigma^2 \mathbf{I}$ 。因此, 通常的 t 检验、 F 检验也失效了。

(3) 高斯-马尔可夫定理不再成立, OLS 不再是 BLUE。在异方差的情况下, GLS 才是 BLUE。

为何 OLS 不再是 BLUE?

假设 $\text{Var}(\varepsilon_i | \mathbf{X})$ 是某解释变量 x_i 的增函数, 参见图 7.1。

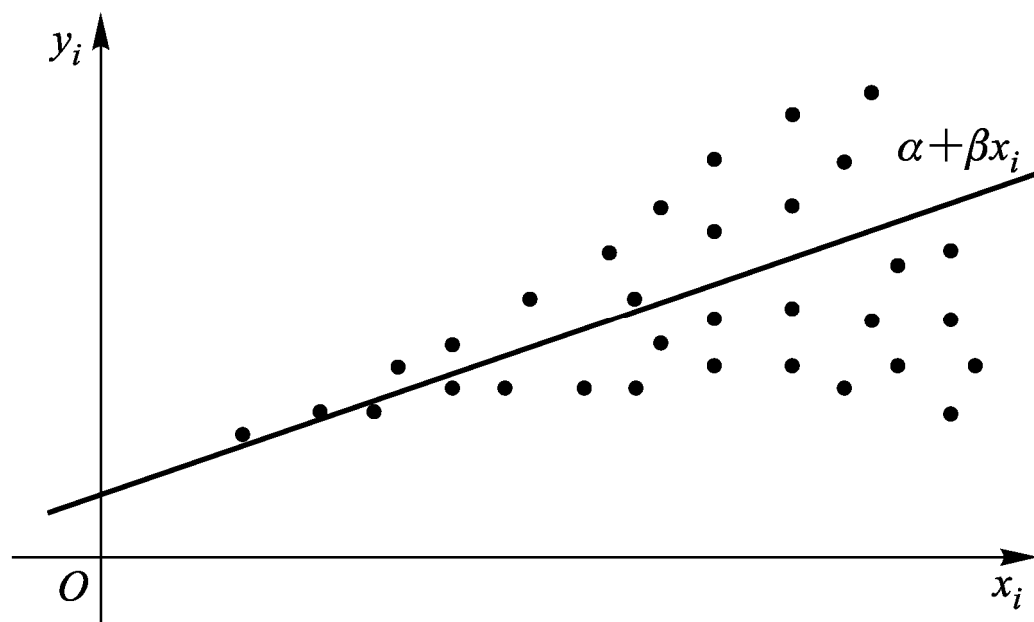


图 7.1 异方差的一种情形

GLS 及其特例“加权最小二乘法” (Weighted Least Square, 简记 WLS), 通过对不同数据包含信息量的不同进行加权以提高效率。

7.2 异方差的例子

(1) 消费函数:

$$C_i = \alpha + \beta Y_i + \varepsilon_i$$

其中, C 为消费, Y 为收入。富人的消费计划较有弹性, 而穷人的消费多为必需品。富人的消费支出难测量, 包含较多测量误差。

(2) 企业的投资、销售收入与利润: 大型企业的商业活动以亿元计, 而小型企业以万元计, 扰动项规模不同。

(3) 组间异方差: 样本包含两组(类)数据, 第一组为自我雇佣者(企业主、个体户)的收入, 第二组为打工族的收入, 前者的收入波动比后者大。

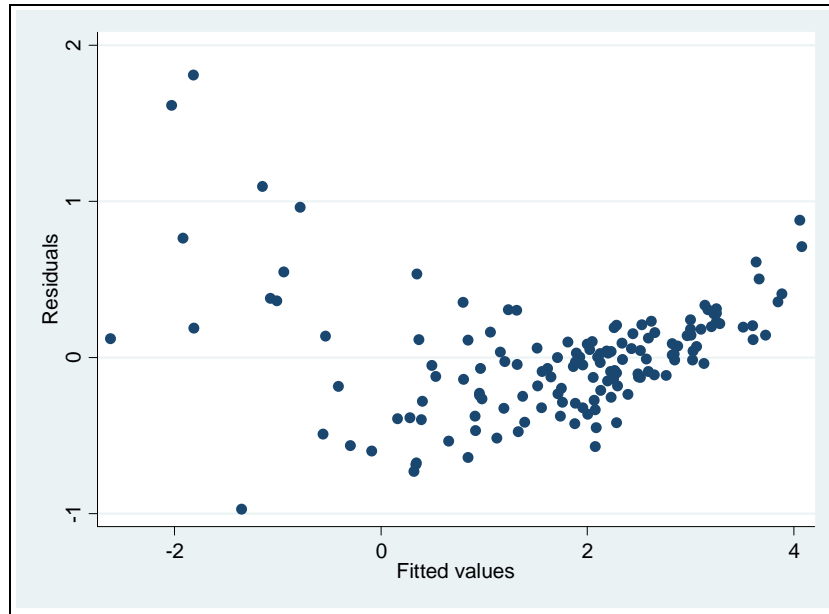
(4) 组平均数：如果数据为组平均数，则大组平均数的方差要比小组平均数的方差小。比如，全国各省的人均 GDP，人口多的省份其方差较小，方差与人口数成反比。

(5) 时间序列数据中也可能出现条件异方差，比如第 22 章的 ARCH 模型。

7.3 异方差的检验

1. 看残差图(residual plot)

看“残差 e_i 与拟合值 \hat{y}_i 的散点图”(residual-versus- fitted plot)，或“残差 e_i 与某个解释变量 x_{ik} 的散点图”(residual-versus-predictor plot)。



2. 怀特检验(White test)

在条件同方差下，稳健标准误还原为普通标准误，二者的差别

可用来度量条件异方差。怀特检验正是基于这一思想。

在同方差的原假设 $H_0: E(\varepsilon_i^2 | \mathbf{X}) = \sigma^2$ 下，稳健协方差矩阵与普通协方差矩阵之差收敛到一个零矩阵：

$$\hat{\mathbf{S}} - s^2 \mathbf{S}_{XX} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e_i^2 \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i' - s^2 \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i' = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (e_i^2 - s^2) \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i' \xrightarrow{p} \mathbf{0}_{K \times K}$$

实际操作上，进行辅助回归：

$$e_i^2 \xrightarrow{\text{OLS}} \text{常数} + \boldsymbol{\psi}_i' \boldsymbol{\gamma}$$

并检验 $\boldsymbol{\psi}_i$ 中所有变量的系数 $\boldsymbol{\gamma}$ 均为 0。

如果 R^2 很低，意味着 e_i^2 无法由解释变量及其平方项与交叉项来解释，故倾向于接受同方差的原假设。可以证明：

$$nR^2 \xrightarrow{d} \chi^2(m)$$

如果 nR^2 很大(超过临界值)，则拒绝原假设 H_0 。

在大样本中， nR^2 与检验整个方程显著性的 F 统计量渐近等价。

对于回归方程 $y_i = \beta_1 + \beta_2 x_{i2} + \cdots + \beta_K x_{iK} + \varepsilon_i$ ，检验原假设 $H_0: \beta_2 = \cdots = \beta_K = 0$ ，则 F 统计量：

$$F = \frac{R^2 / (K - 1)}{(1 - R^2) / (n - K)} \sim F(K - 1, n - K)$$

在大样本下， F 分布与 χ^2 分布等价(第 5 章附录，见下)，即

$$(K - 1)F = \frac{(n - K)R^2}{(1 - R^2)} \xrightarrow{d} \chi^2(K - 1)$$

在原假设成立的情况下，当 $n \rightarrow \infty$ 时， $(n - K) \rightarrow n$ ， $(1 - R^2) \rightarrow 1$ ，故 $(K - 1)F \rightarrow nR^2$ ，故 F 检验与 nR^2 检验在大样本下等价。

怀特检验的优点是，可以检验任何形式的异方差；缺点是，如果 H_0 被拒绝，并不提供有关异方差具体形式的信息。

A5.3 F 分布与 χ^2 分布在大样本下是等价的

命题 假设 $F \sim F(m, n-K)$ 分布，则当 $n \rightarrow \infty$ 时， $mF \xrightarrow{d} \chi^2(m)$ 。

证明： 因为 $F \sim F(m, n-K)$ ，故可设 $F = \frac{\chi^2(m)/m}{\chi^2(n-K)/(n-K)}$ 。

根据 χ^2 分布的性质， $E[\chi^2(n-K)] = n-K$ ，而 $\text{Var}[\chi^2(n-K)] = 2(n-K)$ 。

故 F 统计量分母的期望值为：

$$E[\chi^2(n-K)/(n-K)] = 1$$

F 统计量分母的方差为:

$$\text{Var}\left[\chi^2(n-K)/(n-K)\right] = \frac{2(n-K)}{(n-K)^2} = \frac{2}{n-K} \rightarrow 0 \quad (\text{当 } n \rightarrow \infty \text{ 时})$$

故分母依均方收敛于 1。

因此, 分母依概率收敛于 1, 即 $\chi^2(n-K)/(n-K) \xrightarrow{p} 1$ 。

所以, $F \xrightarrow{d} \chi^2(m)/m$ 。

故 $mF \xrightarrow{d} \chi^2(m)$ 。

3. BP 检验(Breusch and Pagan, 1979)

假设回归模型为 $y_i = \beta_1 + \beta_2 x_{i2} + \cdots + \beta_K x_{iK} + \varepsilon_i$, 检验以下原假设:

$$H_0: E(\varepsilon_i^2 | x_2, \cdots, x_K) = \sigma^2$$

如果 H_0 不成立, 则条件方差 $E(\varepsilon_i^2 | x_2, \cdots, x_K)$ 是 (x_2, \cdots, x_K) 的函数, 称为“条件方差函数”(conditional variance function)。

BP 检验假设此条件方差函数为线性函数:

$$\varepsilon_i^2 = \delta_1 + \delta_2 x_{i2} + \cdots + \delta_K x_{iK} + u_i$$

原假设简化为

$$H_0 : \delta_2 = \cdots = \delta_K = 0$$

由于 ε_i 不可观测，故使用 e_i^2 进行辅助回归：

$$e_i^2 = \delta_1 + \delta_2 x_{i2} + \cdots + \delta_K x_{iK} + error_i$$

使用 nR^2 统计量：

$$nR^2 \xrightarrow{d} \chi^2(K-1)$$

BP 检验与怀特检验的区别在于，后者还包括平方项与交叉项。

BP 检验的优点在于其建设性，可帮助确认异方差的具体形式。

7.4 异方差的处理

1. 使用“OLS + 稳健标准误”

一种处理方法是，仍进行 OLS 回归，但使用稳健标准误。

这是最简单，也是目前通用的方法。只要样本容量较大，即使在异方差的情况下，若使用稳健标准误，则所有参数估计、假设检验均可照常进行。

但还可能存在比 OLS 更有效的方法，比如 GLS。

2. 广义最小二乘法(GLS)

假设 $\text{Var}(\boldsymbol{\varepsilon} | \mathbf{X}) = \sigma^2 \mathbf{V}(\mathbf{X}) \neq \sigma^2 \mathbf{I}_n$ ，其中 $\mathbf{V}(\mathbf{X})$ 为对称正定矩阵且已知，可能依赖于 \mathbf{X} 。

GLS 的基本思想是，通过变量转换，使得转换后的模型满足球型扰动项的假定。

命题 对于对称正定矩阵 $\mathbf{V}_{n \times n}$ ，存在非退化矩阵 $\mathbf{C}_{n \times n}$ ，使得 $\mathbf{V}^{-1} = \mathbf{C}'\mathbf{C}$ 。

在一维情况下，“ V 正定”即要求 V 为正数，故 $\frac{1}{V}$ 也是正数，可分解为 $\frac{1}{\sqrt{V}} \cdot \frac{1}{\sqrt{V}}$ ；如果 V 为负数，则无法进行此分解。

矩阵 C 不唯一，但不影响 GLS 的最终结果。

将原回归模型 $y = X\beta + \varepsilon$ 两边同时左乘矩阵 C ：

$$Cy = CX\beta + C\varepsilon$$

定义变量转换：

$$\tilde{y} \equiv Cy, \tilde{X} \equiv CX, \tilde{\varepsilon} \equiv C\varepsilon$$

可将模型写为

$$\tilde{\mathbf{y}} = \tilde{\mathbf{X}}\boldsymbol{\beta} + \tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}$$

变换后的模型仍满足严格外生性：

$$\mathbf{E}(\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}} | \tilde{\mathbf{X}}) = \mathbf{E}(\mathbf{C}\boldsymbol{\varepsilon} | \mathbf{C}\mathbf{X}) = \mathbf{E}(\mathbf{C}\boldsymbol{\varepsilon} | \mathbf{X}) = \mathbf{C} \mathbf{E}(\boldsymbol{\varepsilon} | \mathbf{X}) = \mathbf{0}$$

球型扰动项的假定也得到满足：

$$\begin{aligned}\text{Var}(\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}} | \tilde{\mathbf{X}}) &= \mathbf{E}(\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}} \tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}' | \mathbf{X}) = \mathbf{E}(\mathbf{C}\boldsymbol{\varepsilon} \boldsymbol{\varepsilon}' \mathbf{C}' | \mathbf{X}) = \mathbf{C} \mathbf{E}(\boldsymbol{\varepsilon} \boldsymbol{\varepsilon}' | \mathbf{X}) \mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{C} \mathbf{V} \mathbf{C}' \\ &= \sigma^2 \mathbf{C} (\mathbf{V}^{-1})^{-1} \mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{C} (\mathbf{C}' \mathbf{C})^{-1} \mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{C} \mathbf{C}^{-1} (\mathbf{C}')^{-1} \mathbf{C}' = \sigma^2 \mathbf{I}_n\end{aligned}$$

故高斯-马尔可夫定理成立。

对变换后的模型使用 OLS 即得到 GLS 估计量：

$$\begin{aligned}\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}} &= (\tilde{\mathbf{X}}'\tilde{\mathbf{X}})^{-1} \tilde{\mathbf{X}}'\tilde{\mathbf{y}} = \left[(\mathbf{CX})'(\mathbf{CX}) \right]^{-1} (\mathbf{CX})'\mathbf{Cy} \\ &= (\mathbf{X}'\mathbf{C}'\mathbf{CX})^{-1} \mathbf{X}'\mathbf{C}'\mathbf{Cy} = (\mathbf{X}'\mathbf{V}^{-1}\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}'\mathbf{V}^{-1}\mathbf{y}\end{aligned}$$

虽然 \mathbf{C} 不唯一，但 $\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}}$ 唯一，因为 $\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}}$ 不依赖于 \mathbf{C} 。

由于高斯-马尔可夫定理成立，故 $\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}}$ 是 BLUE，比 OLS 更有效。但前提是必须知道协方差矩阵 \mathbf{V} 。

3. 加权最小二乘法(WLS)

假设仅存在异方差，无自相关， $\mathbf{V}(\mathbf{X})$ 为对角矩阵。

方差小的数据提供的信息量大。**WLS** 根据信息量大小进行加权。

假定 $E(\varepsilon_i^2 | \mathbf{x}_i) = \text{Var}(\varepsilon_i | \mathbf{x}_i) = \sigma^2 v_i(\mathbf{X})$ ， 即

$$\mathbf{V} = \begin{pmatrix} v_1 & & & 0 \\ & v_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & v_n \end{pmatrix}, \quad \mathbf{V}^{-1} = \begin{pmatrix} 1/v_1 & & & 0 \\ & 1/v_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 1/v_n \end{pmatrix}$$

由于 $V^{-1} = \mathbf{C}'\mathbf{C}$ ，可知

$$\mathbf{C} = \mathbf{C}' = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{v_1} & & & 0 \\ & 1/\sqrt{v_2} & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 1/\sqrt{v_n} \end{pmatrix}$$

$$\tilde{\mathbf{y}} \equiv \mathbf{C}\mathbf{y} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{v_1} & & & 0 \\ & 1/\sqrt{v_2} & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 1/\sqrt{v_n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1/\sqrt{v_1} \\ y_2/\sqrt{v_2} \\ \vdots \\ y_n/\sqrt{v_n} \end{pmatrix}$$

$$\tilde{\mathbf{X}} \equiv \mathbf{C}\mathbf{X} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{v_1} & & & 0 \\ & 1/\sqrt{v_2} & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 1/\sqrt{v_n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & \dots & x_{1K} \\ x_{21} & \dots & x_{2K} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{n1} & \dots & x_{nK} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x_{11}/\sqrt{v_1} & \dots & x_{1K}/\sqrt{v_1} \\ x_{21}/\sqrt{v_2} & \dots & x_{2K}/\sqrt{v_2} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{n1}/\sqrt{v_n} & \dots & x_{nK}/\sqrt{v_n} \end{pmatrix}$$

故权重为 $1/\sqrt{v_i}$ (标准差的倒数)。对于第 i 个观测值, 回归方程为

$$\frac{y_i}{\sqrt{v_i}} = \beta_1 \frac{x_{i1}}{\sqrt{v_i}} + \beta_2 \frac{x_{i2}}{\sqrt{v_i}} + \cdots + \beta_K \frac{x_{iK}}{\sqrt{v_i}} + \frac{\varepsilon_i}{\sqrt{v_i}}$$

新扰动项为 $\varepsilon_i/\sqrt{v_i}$, 可将 WLS 视为最小化“加权的残差平方和”:

$$\min_{\beta} \text{SSR} = \sum_{i=1}^n \left(e_i / \sqrt{v_i} \right)^2 = \sum_{i=1}^n \frac{e_i^2}{v_i}$$

从这个角度来看, 权重为 $1/v_i$, Stata 也是这样约定的。

4. 可行广义最小二乘法(Feasible GLS, 简记 FGLS)

必须先用样本数据估计 $V(X)$, 然后才能使用 GLS, 称为 FGLS 或“可行加权最小二乘法”(Feasible WLS, 简记 FWLS), 即

$$\hat{\beta}_{\text{FGLS}} = (X'\hat{V}^{-1}X)^{-1}X'\hat{V}^{-1}y$$

其中, \hat{V} 是 V 的一致估计。

$V(X)$ 包含很多参数。实践中, 常考虑只有异方差, 或只有一阶自相关的情形(参见第 8 章)。

以 FWLS 为例。在作 BP 检验时, 通过辅助回归

$e_i^2 = \delta_1 + \delta_2 x_{i2} + \cdots + \delta_K x_{iK} + error_i$ 就可获得 σ_i^2 的估计值 $\hat{\sigma}_i^2$ 。

为保证 $\hat{\sigma}_i^2$ 为正，假设辅助回归为指数函数的形式：

$$e_i^2 = \sigma^2 \exp(\delta_1 + \delta_2 x_{i2} + \cdots + \delta_K x_{iK}) v_i$$

其中， v_i 为乘积形式的扰动项。取对数后可得

$$\ln e_i^2 = (\ln \sigma^2 + \delta_1) + \delta_2 x_{i2} + \cdots + \delta_K x_{iK} + \ln v_i$$

得到对 $\ln e_i^2$ 的预测值，记为 $\ln \hat{\sigma}_i^2$ ，进而得到拟合值 $\hat{\sigma}_i^2 = e^{\ln \hat{\sigma}_i^2}$ ，然后以 $1/\hat{\sigma}_i^2$ 为权重进行 WLS 估计。

5. 究竟使用“OLS + 稳健标准误”还是 FWLS

理论上，GLS 是 BLUE，但 FGLS 既非线性估计，也不是无偏估计，无资格参加 BLUE 的评选。

根据方程(7.22)， $\hat{\beta}_{\text{FGLS}} = (X'\hat{V}^{-1}X)^{-1}X'\hat{V}^{-1}y$ ，而 \hat{V} 是数据 (y, X) 的非线性函数，故 $\hat{\beta}_{\text{FGLS}}$ 是 y 的非线性函数，一般来说是有偏的。

FWLS 的优点主要体现在大样本理论中。如果 \hat{V} 是 V 的一致估计，则 FWLS 一致，且在大样本下比 OLS 更有效。

FWLS 的缺点是必须估计条件方差函数 $\text{Var}(\varepsilon_i | \mathbf{x}_i)$ ，而通常不知道条件方差函数的具体形式。如果该函数的形式设定不正确，则

根据 FWLS 计算的标准误可能失效，导致不正确的统计推断。

使用“OLS + 稳健标准误”的好处是，对回归系数及标准误的估计都一致，不需要知道条件方差函数的形式。Stata 操作十分简单，只要在命令 `reg` 之后加选择项“`_robust`”即可。

总之，“OLS + 稳健标准误”更为稳健，而 FWLS 更有效。必须在稳健性与有效性之间做选择。

由于“病情”通常难以诊断，故特效药也可能失效或起反作用。如果对 V 的估计不准，则 FGLS 的性能可能还不如 OLS。Stock and Watson (2011) 推荐，大多数情况下应使用“OLS + 稳健标准误”。