UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

Facultad de Ciencias



Estructuras de Datos

Práctica 14: Mapas

Profesora:

Amparo López Gaona Ayudante: Adrián Aguilera Moreno

Ayudante de Laboratorio: Kevin Jair Torres Valencia

Objetivos

- Implementar un mapa utilizando un árbol binario de búsqueda (BST) como estructura subyacente.
- Comprender el funcionamiento de las operaciones básicas de un mapa: inserción, búsqueda, eliminación, recorrido, consulta de tamaño y estado
- Implementar un iterador para recorrer los elementos del mapa de manera eficiente.

Introducción

¿Qué es un Mapa?

Un **mapa** (o diccionario) es una estructura de datos que almacena pares clave-valor, donde cada clave es única y permite acceder a su valor asociado. Es similar a un diccionario real, donde una palabra (clave) tiene una definición (valor).

Implementación con Árbol Binario de Búsqueda (BST)

Un BST es una estructura de datos en la que cada nodo tiene un valor (clave) y dos subárboles (izquierdo y derecho), donde:

- Todos los valores en el subárbol izquierdo son menores que la clave del nodo actual.
- Todos los valores en el subárbol derecho son mayores que la clave del nodo actual.

Esta propiedad permite realizar operaciones como inserción, búsqueda y eliminación en tiempo promedio $O(\log n)$.

Desarrollo

En esta práctica, deberán completar la implementación de un Mapa genérico, siguiendo el principio de separación de interfaz e implementación. Se te proporcionarán algunos archivos base que deberás extender.

Para ello tendrán que implementar los métodos en las siguientes clases:

- MapaInterface<K, V>: Define las operaciones básicas que debe implementar el mapa (agregar, obtener, eliminar, etc.).
- Mapa<K, V>: Es la implementación de la estructura.
 - Contiene la lógica del árbol binario de búsqueda.
 - Usa una clase interna NodoArbol para almacenar los pares clave-valor.
- Iterador<T>: Define los métodos hasNext() y next() para recorrer elementos.
- IteradorClaveValor<K, V>: Recorre el árbol en orden (izquierdo-raíz-derecho) usando una pila.
- IteradorValores<K, V>: Adapta IteradorClaveValor para devolver solo los valores.
- MainMapa: Demuestra el uso del mapa con operaciones básicas.

Consideraciones para su implementación en la clase Mapa:

- Clase NodoArbol: Se encuentra como clase interna de la implementación. En ella se almacena:
 - clave: es unica y comparable.
 - valor: asociado a la clave.
 - Referencias a los nodos izquierda y derecho.
- Operaciones principales:
 - agregar(clave, valor): Inserta un nuevo par clave-valor manteniendo el orden del BST.
 - obtener(clave): Busca un valor por su clave (retorna null si no existe).
 - eliminar(clave): Elimina un nodo y reajusta el árbol.
 - existeClave(clave) / existeValor(valor): Verifica si una clave o valor existe en el mapa.

Consideraciones para su implementación para los Iteradores:

- IteradorClaveValor: usa una pila para recorrer el árbol en orden (inorden, es decir, izquierda-Raíz-Derecha).
- IteradorValores: es una adaptación que solo devuelve los valores (no las claves).

Finalmente, para poder probar su implementación solo basta con ejecutar la clase MainMapa, ya NO es necesario que realicen las pruebas. Ver Figura 1 donde se muestra la salida esperada.

```
Pokémon registrados: 5
¿Quién es el Pokémon #25? Pikachu
¿Existe el Pokémon #4? true
¿Existe el Pokémon #5? false
¿Existe algún Pokémon llamado 'Pikachu'? true
=== Pokédex Completa antes de las operaciones ===
#1: Bulbasaur
#4: Charmander
#7: Squirtle
#25: Pikachu
#150: Mewtwo
=== Nombres de Pokémons ===
Bulbasaur
Charmander
Squirtle
Pikachu
Mewtwo
Eliminando al Pokémon #4...
¿Se eliminó correctamente? true
Nuevo total: 4 Pokémons
Intentando obtener al Pokémon eliminado (#4): null
=== Pokédex despues de eliminar ===
#1: Bulbasaur
#7: Squirtle
#25: Pikachu
#150: Mewtwo
Vaciar la Pokédex...
¿Está vacía la Pokédex? true
Pokémon registrados: 0
=== Pokédex despues de vaciar ===
```

Figure 1: Ejecución de la implementación de la estructura Mapa