# 제3장 ARMA 모형

## 3.1 AR모형

$$Z_t = \phi_1 Z_{t-1} + a_t \tag{3.1}$$

$$Z_t = \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + a_t \tag{3.2}$$

$$Z_{t} = \phi_{1} Z_{t-1} + \phi_{2} Z_{t-2} + \dots + \phi_{n} Z_{t-n} + a_{t}$$
(3.3)

여기서,  $\phi_i's$ : 정상성 조건을 만족시키는 모형의 계수들  $a_t \sim i.i.d. \Big(0,\; \sigma_a^2\Big) \colon \; \text{오차항, 백색잡음(white noise)}$ 

## 3.1.1 AR(1)모형

$$Z_t = \phi_1 Z_{t-1} + a_t \tag{3.1}$$

■ 자기공분산함수

$$Var(Z_{t}) = Var(\phi_{1}Z_{t-1} + a_{t}) = \phi_{1}^{2} Var(Z_{t-1}) + Var(a_{t}) + 2\phi_{1}Cov(Z_{t-1}, a_{t})$$

$$\gamma(0) = \phi_{1}^{2}\gamma(0) + \sigma_{a}^{2} \qquad \gamma(0) = \frac{\sigma_{a}^{2}}{1 - \phi_{1}^{2}}$$

$$Var(Z_{t-1}, a_{t}) = Var(Z_{t-1}, a_{t}) + Var(a_{t}) + Var(a_{t}) + 2\phi_{1}Cov(Z_{t-1}, a_{t})$$

$$\gamma(k) = Cov(Z_t, Z_{t-k}) = E(Z_t Z_{t-k}) = \phi E(Z_{t-1} Z_{t-k}) + E(a_t Z_{t-k}) = \phi E(Z_{t-1} Z_{t-k})$$
$$\gamma(k) = \phi \gamma(k-1) = \phi^k \gamma(0) \quad k = 1, 2, \dots$$

- 정상성 조건
- ① [정의 2.2: 약정상성(Weak Stationarity)] ightarrow ACF: 유한 ightarrow  $\left|\phi_1\right|<\infty$

② 
$$\gamma(0) = \frac{\sigma_a^2}{1 - \phi_1^2} > 0$$

- $\therefore |\phi_1| < 1$
- \* AR(1)모형의 ACF:  $\rho(k) = \frac{\gamma(k)}{\gamma(0)} = \phi_1^k$ ,  $k = 1, 2, \cdots$
- AR(1)모형의 ACF는 시차가 증가함에 따라 지수적으로 감소(exponentially decaying)

## ■ AR(1)모형의 PACF

## [정리 2.2]에 의해서

| k = 1 | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + b_t$                              | $P(1) = \phi_{11} = \phi_1$ |
|-------|--|-----------------------------|
| k = 2 | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + \phi_{22} Z_{t-2} + b_t$          | $P(2) = \phi_{22} = \phi_2$ |
| :     | <b>:</b>   | :                           |
| k = k | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + \cdots + \phi_{kk} Z_{t-k} + b_t$ | $P(k) = \phi_{kk} = \phi_k$ |

• AR(1)모형의 PACF는 시차 1에서 절단(cutoff)

### 3.1.2 AR(2)모형

$$Z_t = \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + a_t \tag{3.9}$$

### ■ 자기공분산함수

$$\begin{aligned} Var(Z_t) &= Var(\phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + a_t) \\ &= \phi_1^2 Var(Z_{t-1}) + \phi_2^2 Var(Z_{t-2}) + Var(a_t) + 2\phi_1 \phi_2 Cov(Z_{t-1}, Z_{t-2}) \\ &= \phi_1^2 Var(Z_{t-1}) + \phi_2^2 Var(Z_{t-2}) + \sigma_a^2 + 2\phi_1 \phi_2 Cov(Z_{t-1}, Z_{t-2}) \\ \gamma(0) &= \phi_1^2 \gamma(0) + \phi_2^2 \gamma(0) + \sigma_a^2 + 2\phi_1 \phi_2 \gamma(1) \\ &\rightarrow \gamma(0) = \frac{1 - \phi_2}{(1 + \phi_2)(1 + \phi_1 - \phi_2)(1 - \phi_1 - \phi_2)} \sigma_a^2 \\ Z_t Z_{t-1} &= \phi_1 Z_{t-1}^2 + \phi_2 Z_{t-1} Z_{t-2} + a_t Z_{t-1} \\ E(Z_t Z_{t-1}) &= \phi_1 E(Z_{t-1}^2) + \phi_2 E(Z_{t-1} Z_{t-2}) + E(a_t Z_{t-1}) \\ E(Z_t Z_{t-1}) &= \phi_1 E(Z_{t-1}^2) + \phi_2 E(Z_{t-1} Z_{t-2}) \\ &\rightarrow \gamma(1) = \phi_1 \gamma(0) + \phi_2 \gamma(1) \\ &\Rightarrow \gamma(1) = \frac{\phi_1 \gamma(0)}{1 - \phi_2} \qquad (\phi_2 \neq 1 \ 2 \ \text{II}) \\ Z_t Z_{t-2} &= \phi_1 Z_{t-1} Z_{t-2} + \phi_2 Z_{t-2}^2 + a_t Z_{t-2} \\ E(Z_t Z_{t-2}) &= \phi_1 E(Z_{t-1} Z_{t-2}) + \phi_2 E(Z_{t-2}^2) + E(a_t Z_{t-2}) \\ &\rightarrow \gamma(2) = \phi_1 \gamma(1) + \phi_2 \gamma(0) \\ &\Rightarrow \gamma(2) = \left[\frac{\phi_1^2}{1 - \phi_2} + \phi_2\right] \gamma(0) \qquad (\phi_2 \neq 1 \ 2 \ \text{III}) \end{aligned}$$

$$\begin{split} Z_t &= \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + a_t \\ Z_t Z_{t-k} &= \phi_1 Z_{t-1} Z_{t-k} + \phi_2 Z_{t-2} Z_{t-k} + a_t Z_{t-k} \\ \gamma(k) &= Cov(Z_t, \ Z_{t-k}) = E(Z_t Z_{t-k}) \\ &= \phi_1 E(Z_{t-1} Z_{t-k}) + \phi_2 E(Z_{t-2} Z_{t-k}) + E(a_t Z_{t-k}) \\ &= \phi_1 E(Z_{t-1} Z_{t-k}) + \phi_2 E(Z_{t-2} Z_{t-k}) \\ \gamma(k) &= \phi_1 \gamma(k-1) + \phi_2 \gamma(k-2), \quad k \geq 1 \quad \leftarrow \text{ Yule-Walker 방청식} \end{split}$$

## • 정상성 조건

$$\gamma(0) = \frac{1 - \phi_2}{(1 + \phi_2)(1 + \phi_1 - \phi_2)(1 - \phi_1 - \phi_2)} \sigma_a^2 > 0$$

$$\rightarrow -1 < \phi_2 < 1, \ \phi_2 + \phi_1 < 1, \ \phi_2 - \phi_1 < 1$$
(3.15)

### \* AR(2)모형의 ACF

$$\rho(1) = \frac{\phi_1}{1 - \phi_2} \tag{3.14a}$$

$$\rho(2) = \frac{\phi_1^2}{1 - \phi_2} + \phi_2 \tag{3.14b}$$

$$\rho(k) = \phi_1 \rho(k-1) + \phi_2 \rho(k-2), \quad k \ge 1$$
 (3.14c)

• AR(2)모형의 ACF는 시차가 증가함에 따라 지수적으로 감소(exponentially decaying)

# ■ AR(2)모형의 PACF

## [정리 2.2]에 의해서

| k = 1 | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + b_t$                              | $P(1) = \phi_{11} = \phi_1$ |
|-------|--|-----------------------------|
| k = 2 | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + \phi_{22} Z_{t-2} + b_t$          | $P(2) = \phi_{22} = \phi_2$ |
| :     | <b>:</b>   | <b>:</b>                    |
| k = k | $Z_t = \phi_{11} Z_{t-1} + \cdots + \phi_{kk} Z_{t-k} + b_t$ | $P(k) = \phi_{kk} = \phi_k$ |

• AR(2)모형의 PACF는 시차 2에서 절단(cutoff)

# 3.1.3 AR(p)모형

$$Z_{t} = \phi_{1} Z_{t-1} + \phi_{2} Z_{t-2} + \dots + \phi_{p} Z_{t-p} + a_{t}$$
(3.17)

$$(1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_n B^p) Z_t = a_t$$
(3.18)

$$\phi_p(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p \tag{3.19}$$

$$\phi_n(B)Z_t = a_t \tag{3.20}$$

$$\begin{split} Z_t &= \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + \cdots + \phi_p Z_{t-p} + a_t \\ Z_t Z_t &= \phi_1 Z_t Z_{t-1} + \phi_2 Z_t Z_{t-2} + \cdots + \phi_p Z_t Z_{t-p} + a_t Z_t \\ E(Z_t^2) &= \phi_1 E(Z_t Z_{t-1}) + \phi_2 E(Z_t Z_{t-2}) + \cdots + \phi_p E(Z_t Z_{t-p}) + E(a_t Z_t) \\ &\rightarrow \gamma(0) = \phi_1 \gamma(1) + \phi_2 \gamma(2) + \cdots + \phi_p \gamma(p) + \sigma_a^2 \\ \Leftrightarrow \gamma(0) &= \phi_1 \gamma(1) + \phi_2 \gamma(2) + \cdots + \phi_p \gamma(p) + \sigma_a^2 \\ Z_t &= \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + \cdots + \phi_p Z_{t-p} + a_t \\ Z_t Z_{t-k} &= \phi_1 Z_{t-1} Z_{t-k} + \phi_2 Z_{t-2} Z_{t-k} + \cdots + \phi_p Z_{t-p} Z_{t-k} + a_t Z_{t-k} \\ \gamma(k) &= Cov(Z_t, Z_{t-k}) = E(Z_t Z_{t-k}) \\ &= \phi_1 E(Z_{t-1} Z_{t-k}) + \phi_2 E(Z_{t-2} Z_{t-k}) + \cdots + \phi_p E(Z_{t-p} Z_{t-k}) + E(a_t Z_{t-k}) \\ &= \phi_1 E(Z_{t-1} Z_{t-k}) + \phi_2 E(Z_{t-2} Z_{t-k}) + \cdots + \phi_p E(Z_{t-p} Z_{t-k}) \\ \gamma(k) &= \phi_1 \gamma(k-1) + \phi_2 \gamma(k-2) + \cdots + \phi_p \gamma(k-p), \quad k \geq 1 \quad \text{e-Yule-Walker} \ \ \forall \ \ \forall \ \ \ \ \ \ \end{split}$$

### \* AR(p)모형의 ACF

$$\rho(k) = \phi_1 \rho(k-1) + \phi_2 \rho(k-2) + \dots + \phi_p \rho(k-p), \quad k \ge 1$$
 (3.23a)

$$\phi_p(B)\rho(k) = 0, \ k \ge 1$$
 (3.23b)

• 위 식으로부터 처음 (p-1)개의 ACF를 구하면 즉,  $\rho(1)$ , …,  $\rho(p-1)$ 를 알면, 모든 ACF를 산출할 수 있다.

### ■ AR(p)모형의 정상성 조건

#### [정리 3.1]

AR(p)모형이 정상적 시계열이 되기 위한 필요충분조건은 다항식  $\phi_p(z)=0$ 의 p개 근 각각의 크기(modulus)가 1보다 커야 한다. 즉, 모든 근이 단위원(unit root) 밖에 있어야 한다.

다항식  $\phi_{p}(z)=0$ 의 p개 근을  $r_{i},\;(i=1,\;2,\;\cdots,\;p)$ 라 하면

$$\phi_p(z) = (1 - z/r_1)(1 - z/r_2) \cdots (1 - z/r_p)$$
(3.24)

$$|r_i| > 1$$
,  $i = 1, 2, \cdots, p$  (3.25)  
나 정상성 조건

### [예 3.2]

# [정리 3.2] AR(p)모형의 ACF

다항식  $\phi_p(z)=0$ 의 p개 근  $r_i,\;(i=1,\;2,\;\cdots,\;p)$ 이 서로 다를 때, 식 (3.23)의 Yule-Walker 방정식의 해는 다음과 같다.

$$\rho(k) = A_1 (1/r_1)^k + \dots + A_p (1/r_p)^k, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$
 (3.26)

여기서,  $A_i\,,\;(i=1,\;2,\;\cdots,\;p)$ : 초기값에 의해 결정되는 상수들

- AR(p)모형이 정상적 시계열일 때 각 근의 크기는 1보다 크므로, ACF는 k가 증가할 때 지수적으로 감소한다.
- 근들이 복소수일 때는 ACF가 점진적으로 감소하는 사인 곡선들의 혼합체로 알려져 있다. ⇒ 시차에 따라 0으로 감소하는 형태를 띤다.
- AR(p)모형의 PACF

$$P(1) = \rho(1) \tag{3.28a}$$

$$P(2) = \frac{\rho(2) - \rho^2(1)}{1 - \rho^2(1)} \tag{3.28b}$$

$$P(p) = \phi_p \tag{3.28c}$$

$$P(k) = 0, k \ge p + 1 \tag{3.28d}$$

 $\Rightarrow$  AR(p)모형의 PACF는 시차 p 이후 절단