

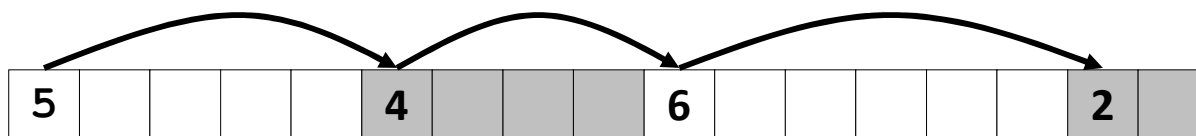
动态内存分配：进阶概念 (Dynamic Memory Allocation)

主要内容

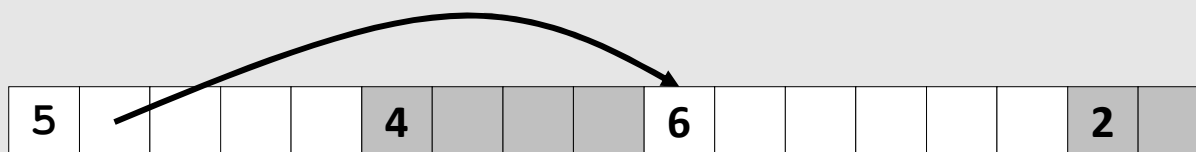
- 显式空闲列表
- 分离空闲列表
- 垃圾回收
- 内存相关的风险和陷阱

追踪空闲块的方法

- 方法 1：隐式链表 (Implicit list) 使用块的长度信息，把所有块串联起来



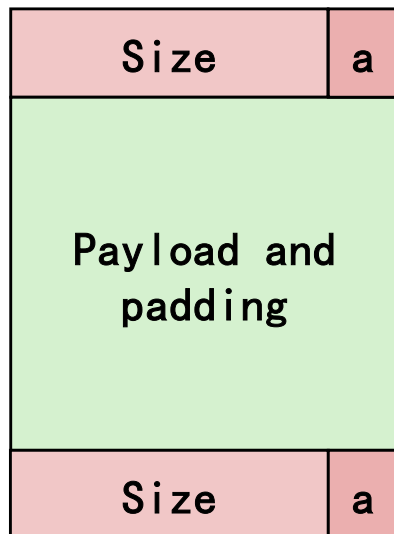
- 方法 2：显式链表 (Explicit list) 仅在空闲块之间使用指针建立链表



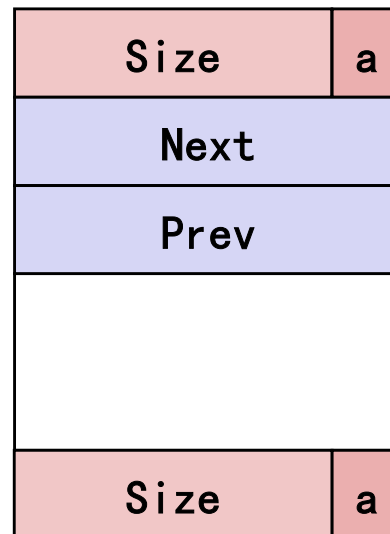
- 方法 3：分离空闲链表 (Segregated free list) 为不同大小类别维护不同的空闲链表
- 方法 4：按大小排序的块 (Blocks sorted by size)
 - 使用平衡树 (如红黑树)，在每个空闲块里保存指针，并以块的长度作为关键字进行组织

显式空闲链表

已分配块 (Allocated)



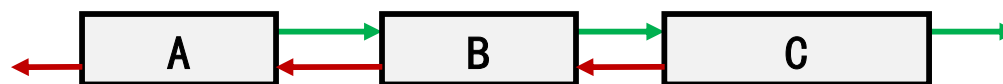
空闲块 (Free)



- 我们维护的是空闲块的链表，而不是所有块的链表。
 - “下一个”空闲块的位置可能在堆的任何地方，因此我们必须在块中保存前向和后向指针，而不仅仅是块的大小。
 - 仍然需要使用边界标记 (boundary tags)，以便在释放时可以合并相邻空闲块。
 - 幸运的是，我们只需要在空闲块里维护这些额外指针，因此可以利用空闲块的有效负载区来存放这些指针，而不会浪费额外的空间。

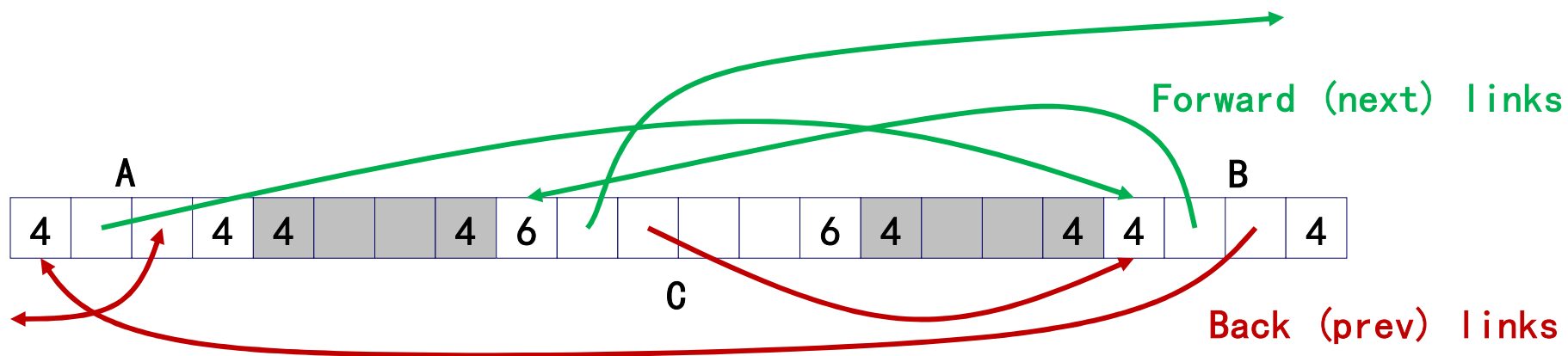
显式空闲链表 (Explicit Free Lists)

■ 逻辑上:



■ 物理上: 空闲块在堆中的位置可以是任意的, 不需要相邻。

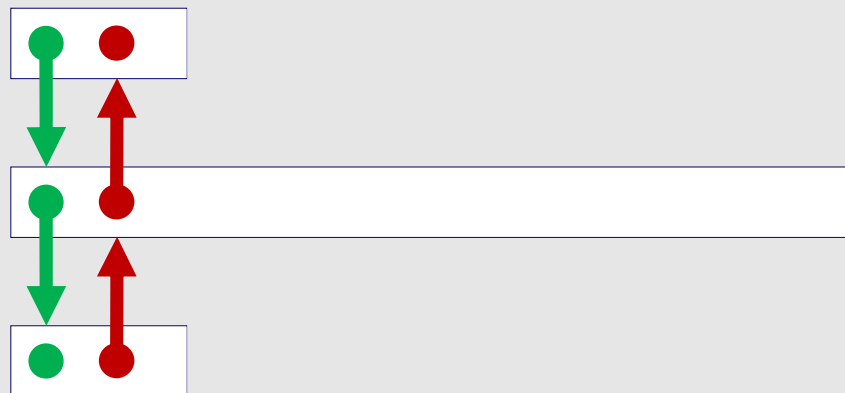
- 前向指针 (Forward, next links) 用来指向下一个空闲块
- 后向指针 (Back, prev links) 用来指向前一个空闲块。



从显式空闲链表中分配内存

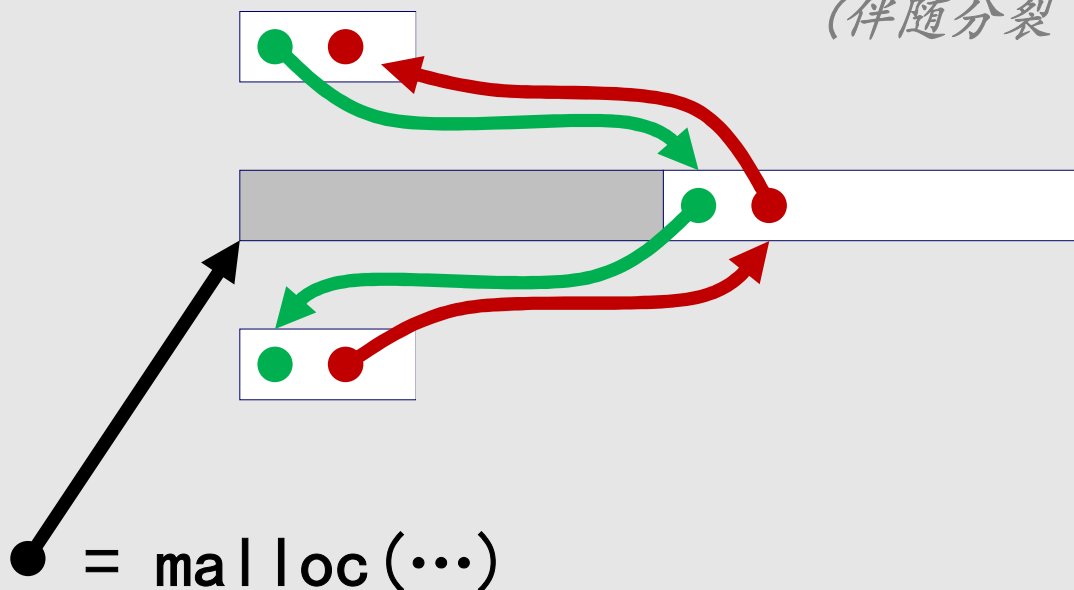
概念图

Before



After

(伴随分裂 with splitting)

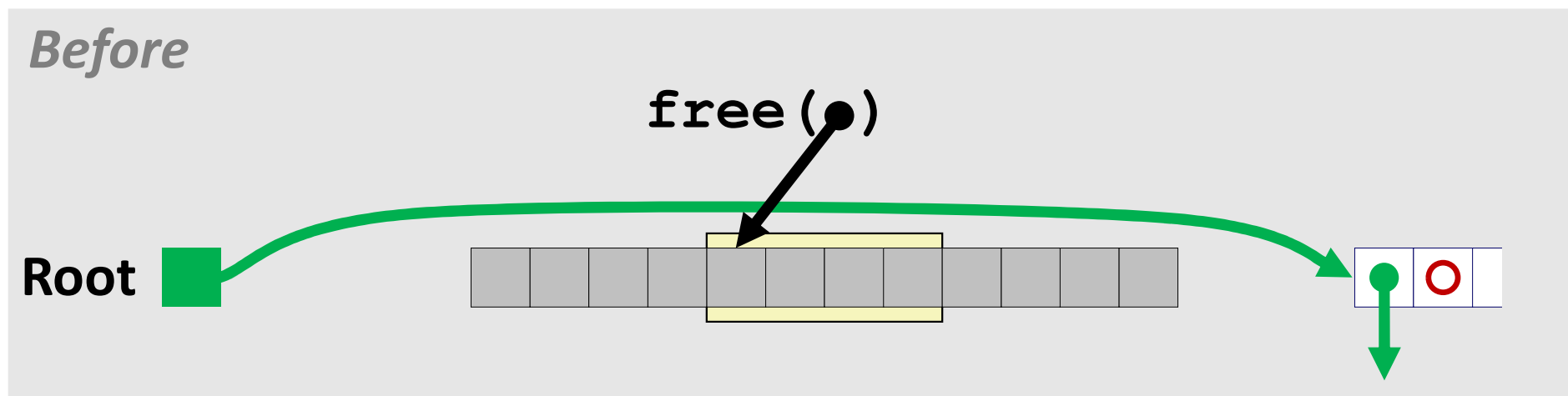


使用显式空闲链表释放内存

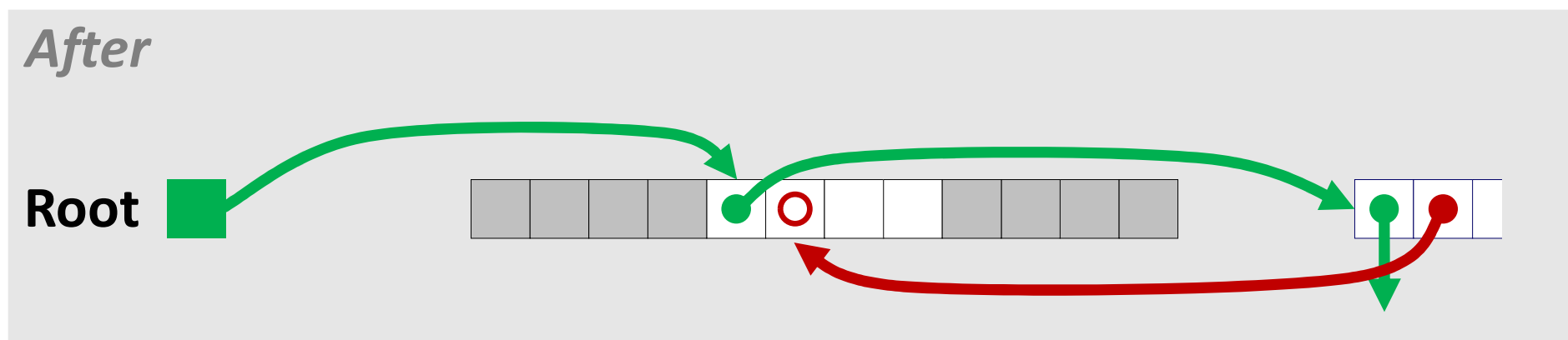
- 插入策略 (Insertion policy): 在空闲链表中, 新的空闲块应该放在哪里?
- LIFO (后进先出) 策略
 - 将释放的块插入到空闲链表的开头
 - 优点 (Pro): 简单, 耗时为常数时间
 - 缺点 (Con): 研究表明, 这种方式的碎片化情况通常比按地址顺序更严重
- 按地址顺序策略 (Address-ordered policy)
 - 将释放的块按地址顺序插入空闲链表, 始终满足:
 $\text{addr}(\text{prev}) < \text{addr}(\text{curr}) < \text{addr}(\text{next})$
 - 缺点 (Con): 需要进行查找操作
 - 优点 (Pro): 研究表明, 这种方式的碎片化程度比 LIFO 更低

使用 LIFO 策略释放（案例 1）

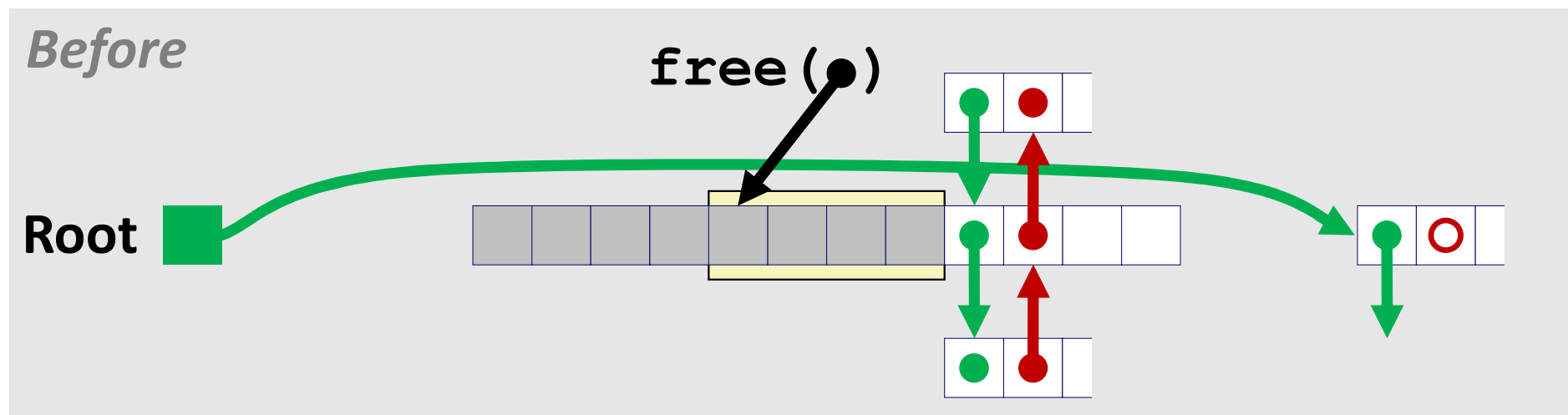
概念图



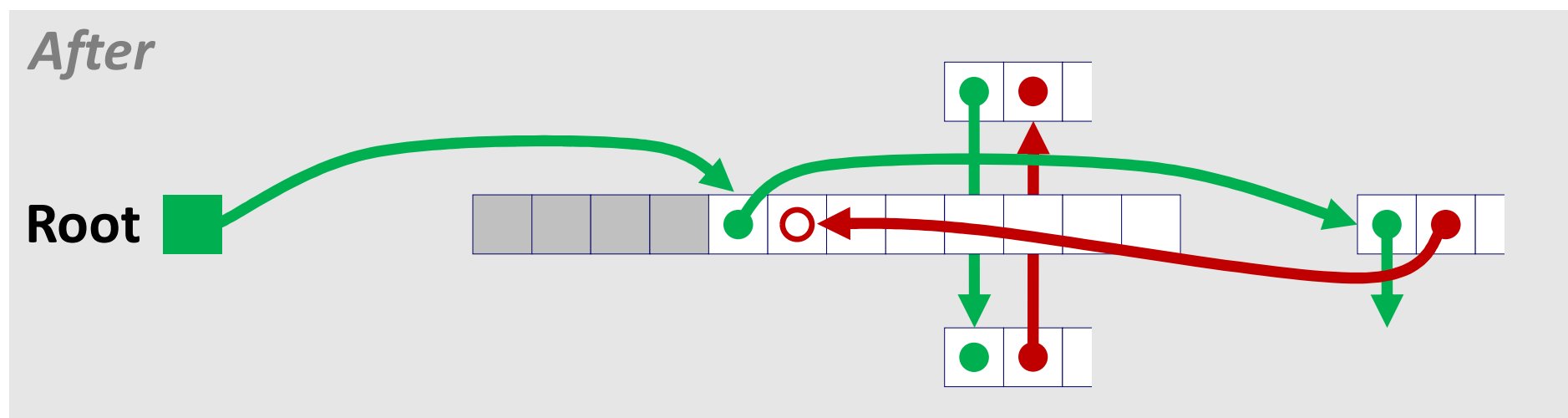
- 将释放的块插入到列表的根部



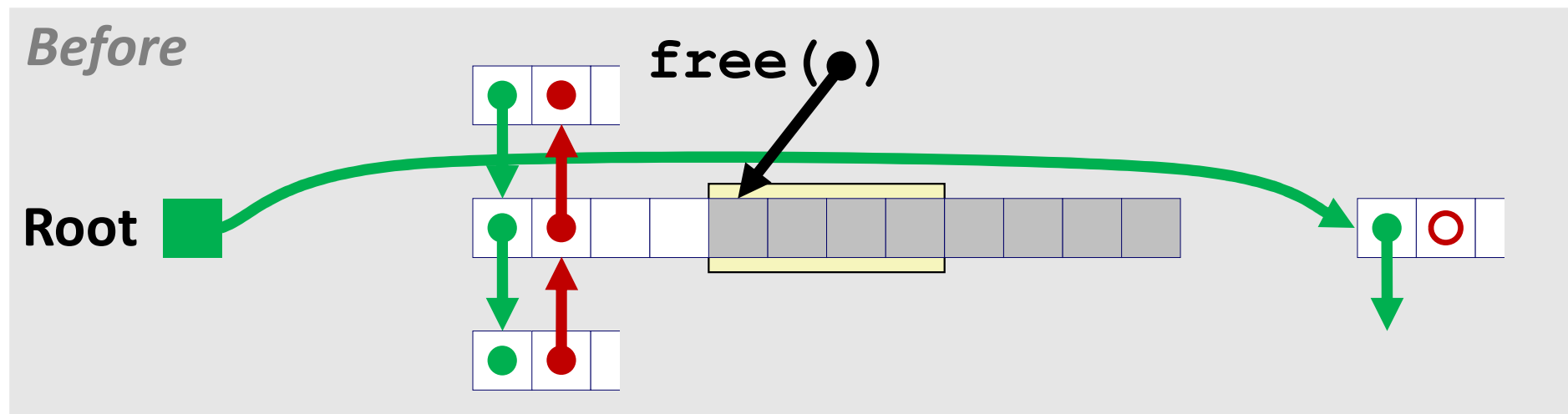
使用 LIFO 策略释放（案例 2）



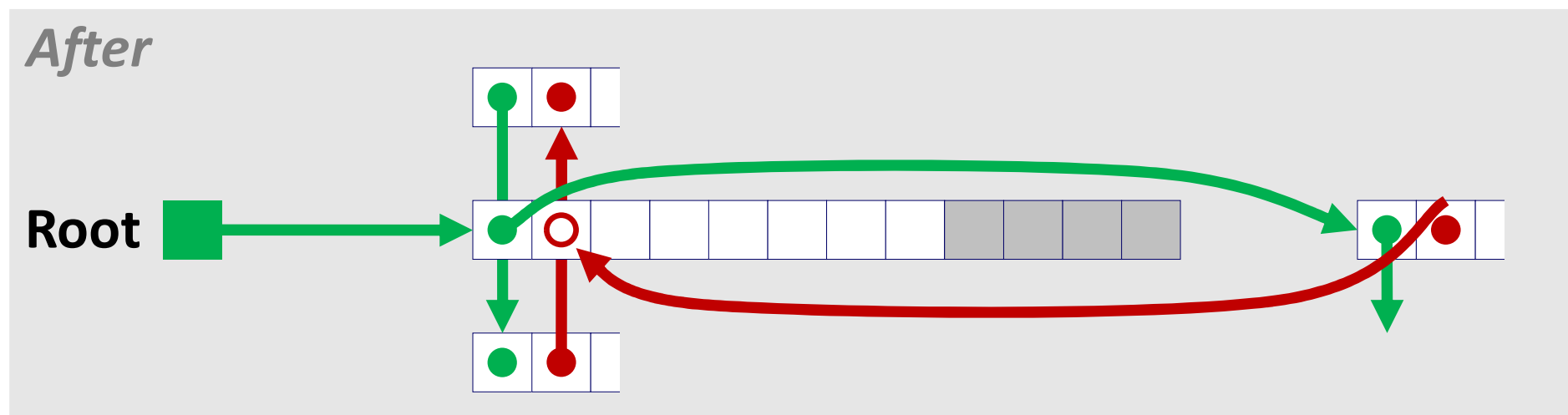
- 拼接后继块，合并两个内存块，并将新块插入列表的根部



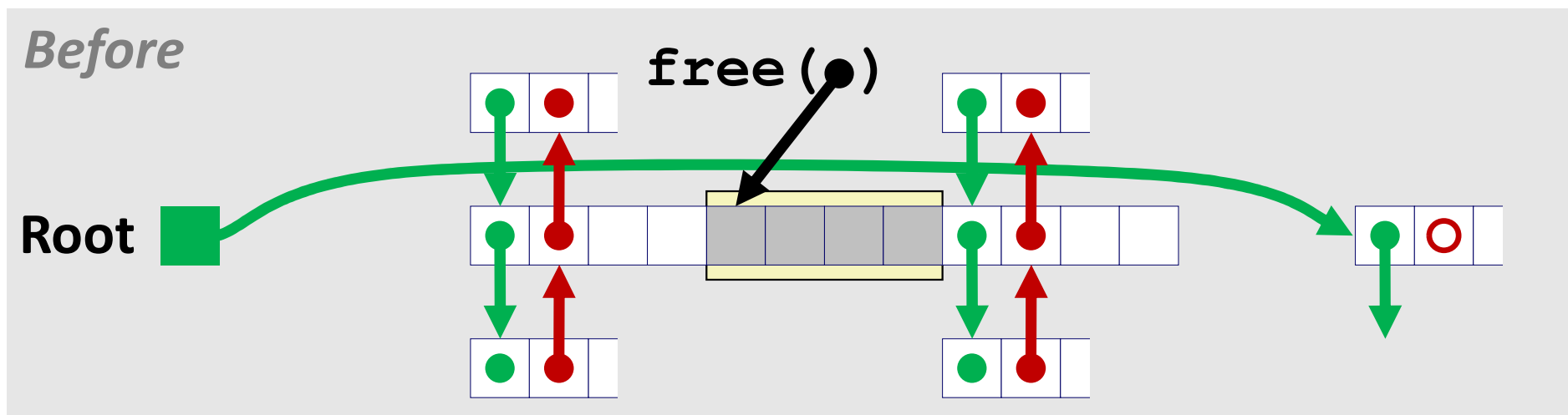
使用 LIFO 策略释放（案例 3）



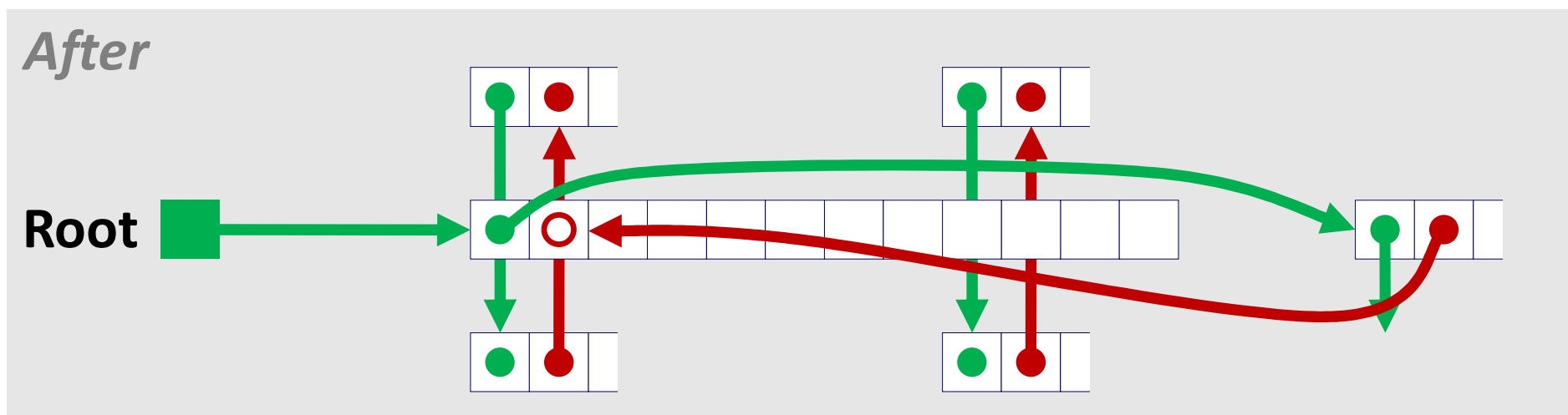
- 拼接前一个块，合并两个内存块，并将新块插入到列表的根部



使用 LIFO 策略释放（案例 4）



- 拼接前驱块和后继块，合并所有 3 个内存块，并将新块插入列表的根部



显式链表总结

■ 与隐式链表的比较

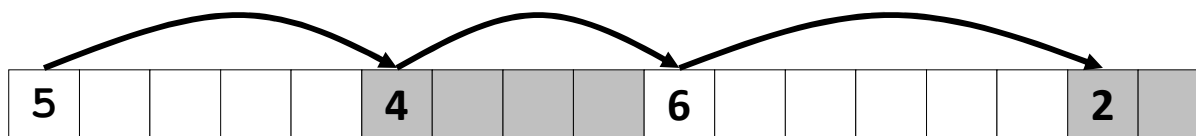
- 分配操作的时间复杂度与空闲块的数量成线性关系，而不是所有块。
 - 当内存大部分已被使用时，分配会快得多。
- 分配和释放操作稍微复杂一些，因为需要把块插入或移出链表。
- 需要额外的空间存储指针（每个块需要 2 个额外的字）。
 - 这会不会增加内部碎片？

■ 链表最常见的用法

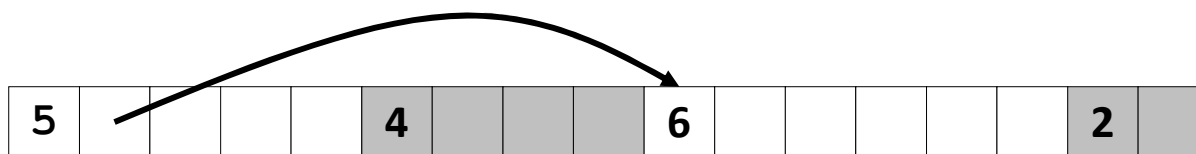
- 通常与分离空闲链表（segregated free lists）结合使用。为不同大小的块维护多个链表，或者为不同类型的对象维护多个链表。

追踪空闲块的方法

- 方法 1: 隐式链表 (Implicit list) 使用块的长度信息, 把所有块串联起来



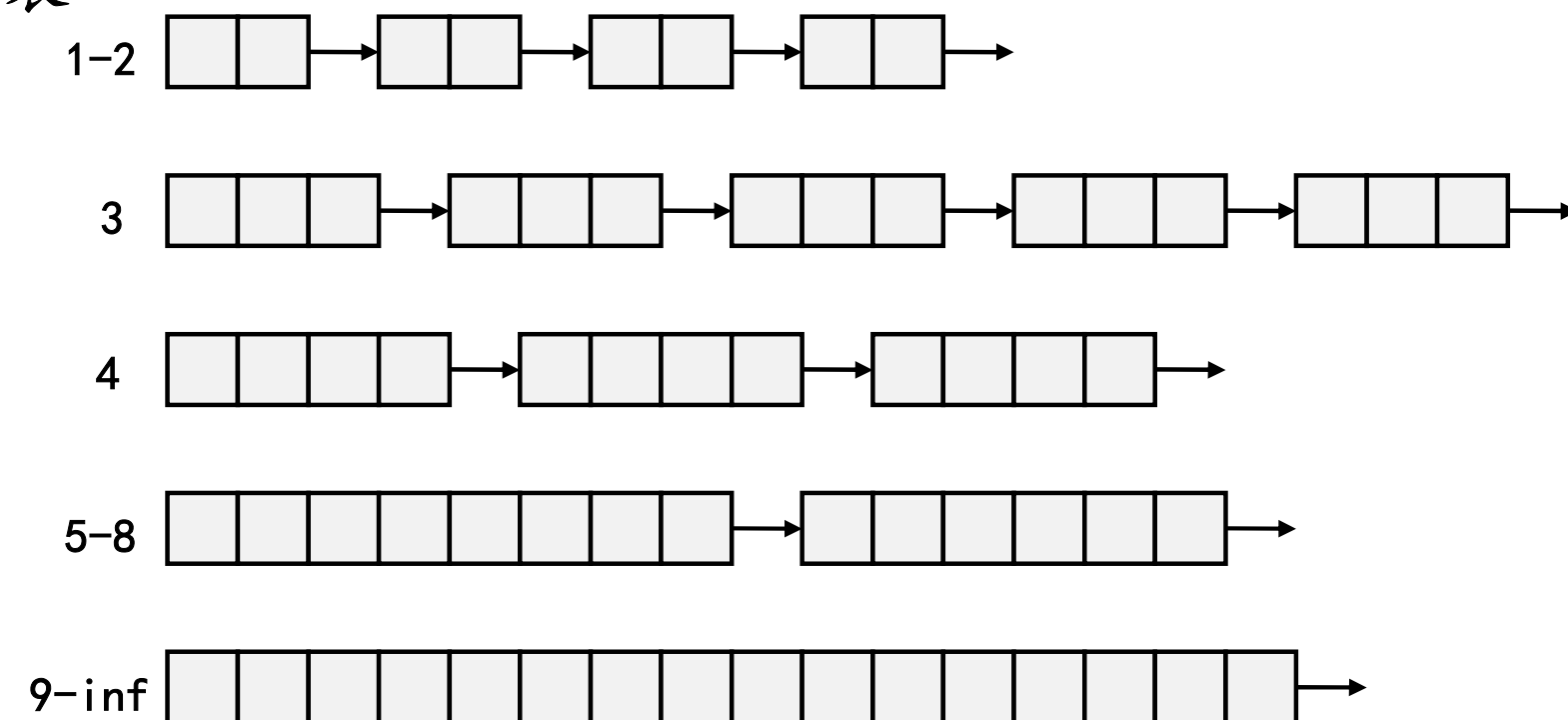
- 方法 2: 显式链表 (Explicit list) 仅在空闲块之间使用指针建立链表



- 方法 3: 分离空闲链表 (Segregated free list) 为不同大小类别维护不同的空闲链表
- 方法 4: 按大小排序的块 (Blocks sorted by size)
 - 使用平衡树 (如红黑树), 在每个空闲块里保存指针, 并以块的长度作为关键字进行组织

分离的链表 (Seglist) 分配器

- 每一个 大小类别 (size class) 的块都有自己独立的空闲链表



- 通常会为每一个小的大小类别单独建立一个链表
- 对于更大的块大小：通常每个 2 的幂次大小对应一个链表

分离的链表分配器 (Seglist Allocator)

- 给定一个空闲链表数组，每个链表对应一个大小类
- 分配一个大小为 n 的块时：
 - 在合适的空闲链表中查找大小为 $m > n$ 的块
 - 如果找到合适的块：
 - 将块拆分，并把剩余部分放入对应的链表（可选）
 - 如果没有找到合适的块，尝试下一个更大的大小类
 - 重复以上过程，直到找到合适的块
- 如果没有找到任何块：
 - 向操作系统申请额外的堆内存（使用 `sbrk()`）
 - 从新获得的内存中分配 n 字节的块
 - 将剩余部分作为一个大块放入最大的大小类链表

分离的链表分配器（续）

■ 释放一个块时：

- 合并（coalesce）并将其放入合适的空闲链表中。

■ Seglist 分配器的优势

- 更高的吞吐量
 - 对于 2 的幂次方大小类，搜索时间是对数级别（log time）。
- 更好的内存利用率
 - 在分离空闲链表上做首次适配搜索（first-fit），其效果近类似于在整个堆上做最佳适配搜索（best-fit）。
 - 在极端情况下，如果给每个块分配自己对应的大小类，这就等价于最佳适配（best-fit）。

关于内存分配器的更多资料

- D. Knuth, “*The Art of Computer Programming*”, 2nd edition, Addison Wesley, 1973
 - 动态存储分配的经典参考书
- Wilson et al, “*Dynamic Storage Allocation: A Survey and Critical Review*”, Proc. 1995 Int’l Workshop on Memory Management, Kinross, Scotland, Sept, 1995.
 - 全面性的综述

主要内容

- 显式空闲列表
- 分离空闲列表
- 垃圾回收
- 内存相关的风险和陷阱

隐式内存管理：垃圾回收

- 垃圾回收：自动回收堆内存，应用程序不需要手动释放内存

```
void foo() {  
    int *p = malloc(128);  
    return; /* p块现在是垃圾 */  
}
```

- 常见于许多动态语言：

- Python, Ruby, Java, Perl, ML, Lisp, Mathematica

- 存在变体（“保守型”垃圾回收器），适用于 C 和 C++：

- 但是，无法保证能回收所有垃圾

垃圾回收

- 内存管理器如何知道何时可以释放内存？
 - 一般情况下，我们无法知道未来会使用哪些内存，因为这取决于条件判断。
 - 但我们可以判断某些块是否无法使用，如果没有指针指向它们。
- 必须对指针做出某些假设
 - 内存管理器可以区分指针和非指针。
 - 所有指针都指向块的开始位置。
 - 不能隐藏指针
 - 例如，将其强制转换为 `int`，然后再转换回来。

经典垃圾回收算法

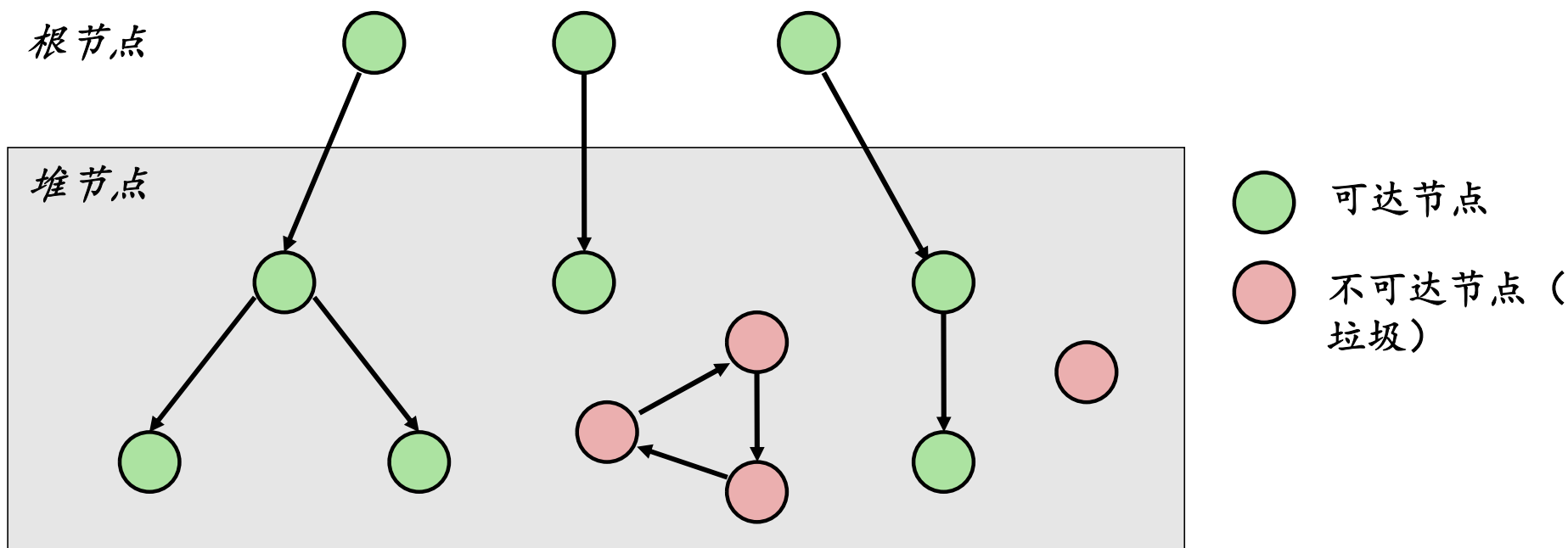
- **Mark-and-sweep collection (McCarthy, 1960)**
 - 不会移动块（除非你还进行“压缩”操作）
- **Reference counting (Collins, 1960)**
 - 不会移动块（不讨论）
- **Copying collection (Minsky, 1963)**
 - 移动块（不讨论）
- **Generational Collectors (Lieberman and Hewitt, 1983)**
 - 基于生命周期的收集
 - 大多数分配很快就变成垃圾
 - 因此，集中回收最近分配的内存区域
- **更多信息：**

Jones and Lin, “*Garbage Collection: Algorithms for Automatic Dynamic Memory*”, John Wiley & Sons, 1996.

将内存视为图

■ 我们将内存视为一个有向图

- 每个块是图中的一个节点
- 每个指针是图中的一条边
- 堆外的位置包含指向堆的指针，被称为根节点（例如：寄存器、栈上的位置、全局变量）



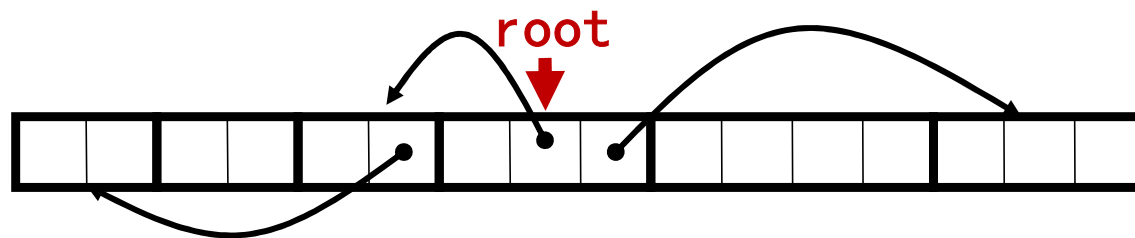
一个节点（块）是可达的，如果从任何根节点到该节点有一条路径。

不可达的节点是垃圾（不能被应用程序使用）。

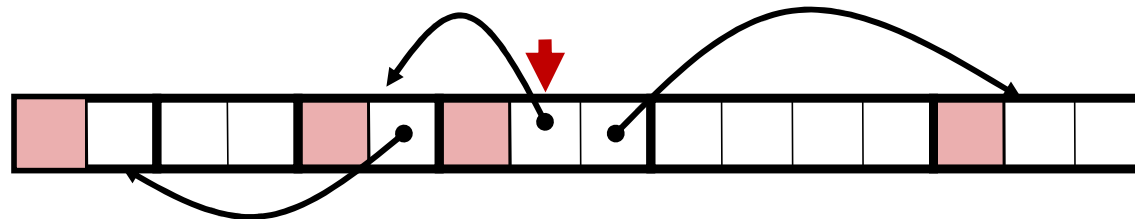
标记-清除收集 Mark and Sweep Collecting

- 可以基于 malloc/free 包进行构建
 - 使用 malloc 进行分配，直到“没有空间”
- 当没有空间时：
 - 在每个块的头部使用额外的标记位
 - 标记 (mark)：从根节点开始，设置每个可达块的标记位
 - 清除 (sweep)：扫描所有块，释放未标记的块

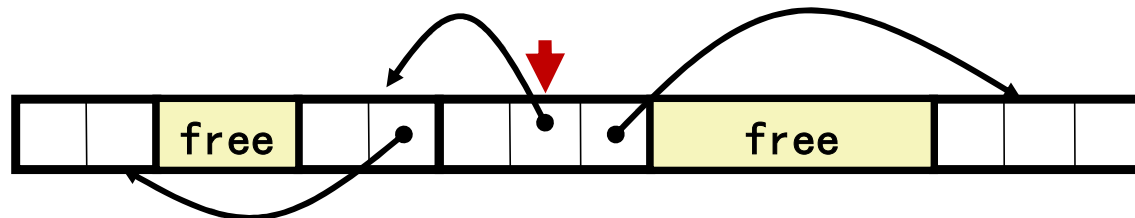
标记前



标记后



清除后



注：此处箭头表示内存引用，而非空闲列表指针。

 Mark bit set

简单实现的假设

■ 应用

- `new(n)`: 返回一个新的块指针, 所有位置被清零
- `read(b, i)`: 将块 `b` 的第 `i` 位置读入寄存器
- `write(b, i, v)`: 将值 `v` 写入块 `b` 的第 `i` 位置

■ 每个块将有一个头部字

- 块 `b` 的头部位置为 `b[-1]`
- 在不同的收集器中用于不同的目的

■ 垃圾回收器使用的指令

- `is_ptr(p)`: 判断 `p` 是否是一个指针
- `length(b)`: 返回块 `b` 的长度, 不包括头部
- `get_roots()`: 返回所有根节点

标记与清除（续）

使用深度优先遍历内存图进行标记

```
ptr mark(ptr p) {  
    if (!is_ptr(p)) return; // 如果不是指针，什么都不做  
    if (markBitSet(p)) return; // 检查是否已经标记  
    setMarkBit(p); // 设置标记位  
    for (i = 0; i < length(p); i++) // 对块中的所有单词进行标记  
        mark(p[i]);  
    return;  
}
```

使用块的长度来找到下一个块进行清除

```
ptr sweep(ptr p, ptr end) {  
    while (p < end) {  
        if markBitSet(p)  
            clearMarkBit();  
        else if (allocateBitSet(p))  
            free(p);  
        p += length(p);  
    }  
}
```

C语言中的保守标记与清除 (Mark & Sweep)

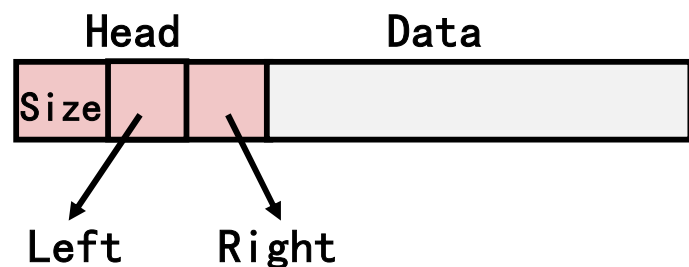
■ C程序的“保守垃圾回收器”

- `is_ptr()`: 通过检查是否指向一个已分配的内存块来判断一个词是否是指针
- 但是, 在C语言中, 指针可以指向块的中间位置



■ 如何找到块的开始位置?

- 可以使用平衡二叉树来跟踪所有已分配的块 (关键是块的起始位置)
- 平衡树指针可以存储在头部 (使用两个额外的字)



左边: 较小的地址
右边: 较大的地址

主要内容

- 显式空闲列表
- 分离空闲列表
- 垃圾回收
- 内存相关的风险和陷阱

与内存相关的危险与陷阱

- 解引用坏指针
- 读取未初始化的内存
- 覆写内存
- 引用不存在的变量
- 多次释放块
- 引用已释放的块
- 未能释放块

解引用坏指针

■ 经典的 scanf 错误

```
int val;  
  
...  
  
scanf( "%d" , val);
```

```
int val;  
  
...  
  
scanf( "%d" , &val);
```

读取未初始化的内存

- 假设堆数据被初始化为零

```
/* return  $y = Ax$  */  
int *matvec(int **A, int *x) {  
    int *y = malloc(N*sizeof(int));  
    int i, j;  
  
    for (i=0; i<N; i++)  
        for (j=0; j<N; j++)  
            y[i] += A[i][j]*x[j];  
    return y;  
}
```

读取未初始化的内存

- 假设堆数据被初始化为零

```
/* return y = Ax */  
int *matvec(int **A, int *x) {  
    int *y = malloc(N*sizeof(int));  
    int i, j;  
  
    for (i=0; i<N; i++)  
        y[i] = 0; // 初始化 y[i] 为零  
        for (j=0; j<N; j++)  
            y[i] += A[i][j]*x[j];  
    return y;  
}
```

覆写内存

- 覆写内存
- 没有检查最大字符串大小

```
char s[8];
```

```
int i;
```

```
gets(s); /* 从 stdin 读取 "123456789" */
```

- 经典缓冲区溢出攻击的基础

覆写内存

- 覆写内存

- 没有检查最大字符串大小

```
char s[8];
```

```
int i;
```

```
gets(s); /* 从 stdin 读取 "123456789" */
```

- 经典缓冲区溢出攻击的基础

- `fgets(s, sizeof(s), stdin);` // 限制最大读取长度, 防止溢出

引用不存在的变量

- 忘记局部变量在函数返回时会消失

```
int *foo () {  
    int val;  
  
    return &val;  
}
```

多次释放块

```
x = malloc(N*sizeof(int));  
    <manipulate x>  
free(x);  
  
y = malloc(M*sizeof(int));  
    <manipulate y>  
free(x);
```

引用已释放的块

```
x = malloc(N*sizeof(int)) ;  
    <manipulate x>  
free(x) ;  
    ...  
y = malloc(M*sizeof(int)) ;  
for (i=0; i<M; i++)  
    y[i] = x[i]++;
```

未释放块（内存泄漏）

■ 缓慢的长期杀手！

```
foo() {  
    int *x = malloc(N*sizeof(int));  
    ...  
    return;  
}
```

处理内存错误

■ 调试器：gdb

- 适合用于查找坏指针解引用错误
- 难以检测其他内存错误

■ 数据结构一致性检查器

- 静默运行，仅在发生错误时打印信息
- 用作错误定位的探测工具

■ 二进制翻译器：valgrind

- 强大的调试和分析技术
- 重写可执行目标文件的文本部分
- 运行时检查每个单独的引用
 - 坏指针、覆盖、超出分配块的引用

■ glibc malloc 包含检查代码

- `setenv MALLOC_CHECK_ 3`