

Thema:	Robo Starter	Datum:
Aufgabe:	Händetrockner	Seite 1 von 2

Versuche 7 bis 11

Aufgabe:

5 Steuerungen Händetrockner (s. unten)

Idee:

Den Motor, verbunden mit dem ROBO TX Controller, mit dem Steuerprogramm RoboPro ein- und ausschalten. Ein Fototransistor und eine Linse bilden eine Lichtschranke. Wird die Lichtschranke unterbrochen dreht sich der Lüfter.

Planung:

- fischertechnik Automatisierungskasten
- ROBO TX Controller
- Notebook mit Steuersoftware ROBOPRO
- Automatisierungskasten überprüfen (Teile vorhanden)
- Beschreibungen im Begleitordner beachten.

Versuchsaufbau:

s. Begleitordner

Schaltplan:

s. Begleitordner

Steuerprogramm 7 bis 11.

s. Begleitordner

Durchführung:

1. Modell aufbauen.
2. ROBO TX Controller verbinden
3. Interface-Test von Motor und Lichtschranke
4. In ROBOPRO Steuerprogramm erstellen
5. Probelaufe durchführen
6. Fehlfunktionen erkennen und beseitigen
7. Erfahrungen aufschreiben.

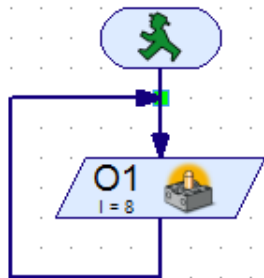
Erfahrungen:

Name:	Klasse:
-------	---------

Thema:	Robo Starter	Datum:
Aufgabe:	Händetrockner	Seite 2 von 2

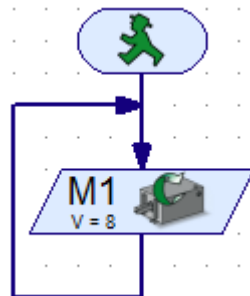
Steuerprogramm 7.

- Lichtschranke aktivieren
- Teste mit dem Interface-Test. Wähle für den Eingang I1 „Analog 5k Ohm“



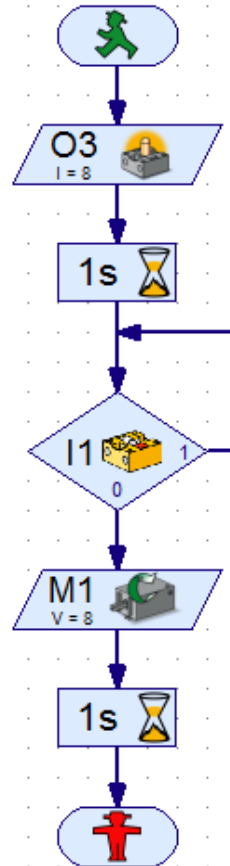
Steuerprogramm 8.

- Motor testen



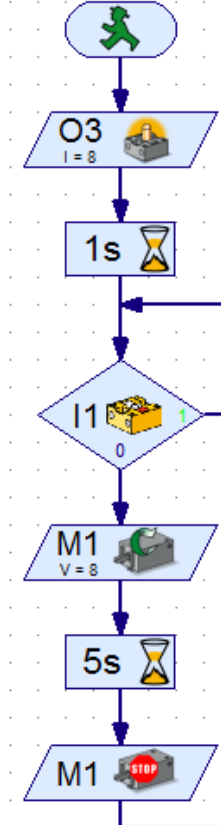
Steuerprogramm 9.

- Lüfter soll bei unterbrochener Lichtschranke kurzzeitig laufen



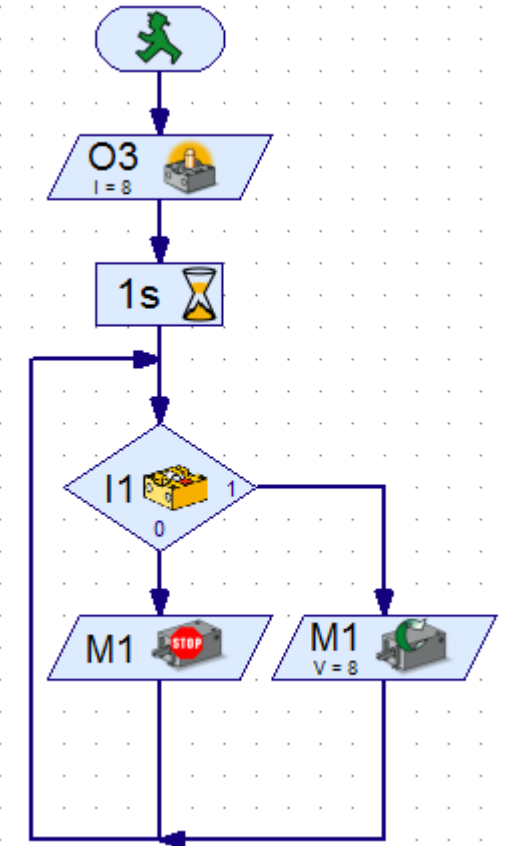
Steuerprogramm 10.

- Lüfter soll, immer wenn die Lichtschranke unterbrochen wird 5 Sekunden laufen



Steuerprogramm 11.

- Lüfter ist in Betrieb
- Lüfter soll, immer wenn die Lichtschranke unterbrochen wird stoppen



Name:

Klasse: