

Thema:	Robo Starter	Datum:
Aufgabe:	Ampelsteuerung	Seite 1 von 2

Versuche 12 bis 15:

Aufgabe:

4 Ampelsteuerungen (s. unten)

Idee:

Lampen einer Ampel, verbunden mit dem ROBO TX Controller, mit dem Steuerprogramm RoboPro ein- und ausschalten. Taster wirkt als Fußgänger-Anforderung.

Planung:

- fischertechnik Automatisierungskasten
- ROBO TX Controller
- Notebook mit Steuersoftware ROBOPRO
- Automatisierungskasten überprüfen (Teile vorhanden)
- Beschreibungen im Begleitordner beachten.

Versuchsaufbau:

s. Begleitordner

Schaltplan:

s. Begleitordner

Steuerprogramm 12 bis 15:

s. Begleitordner

Durchführung:

1. Modell aufbauen.
2. ROBO TX Controller verbinden
3. Interface-Test der Lampen.
4. In ROBOPRO Steuerprogramm erstellen
5. Probeläufe durchführen
6. Fehlfunktionen erkennen und beseitigen
7. Erfahrungen aufschreiben.

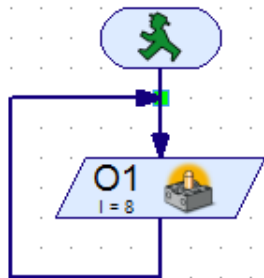
Erfahrungen:

Name:	Klasse:
-------	---------

Thema:	Robo Starter	Datum:
Aufgabe:	Ampelsteuerung	Seite 2 von 2

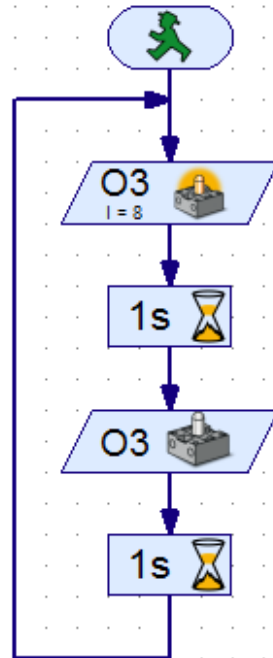
Steuerprogramm 12.

- Die Ampel soll auf „Rot“ stehen



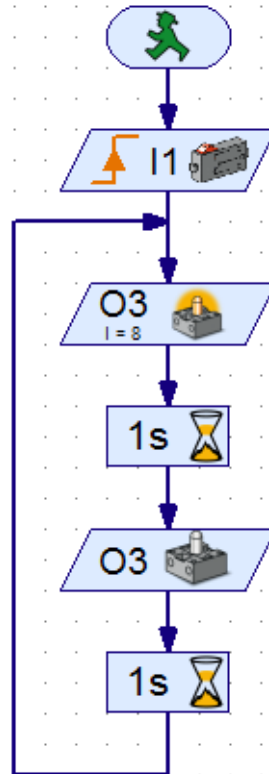
Steuerprogramm 13.

- „Gelb“ soll blinken!



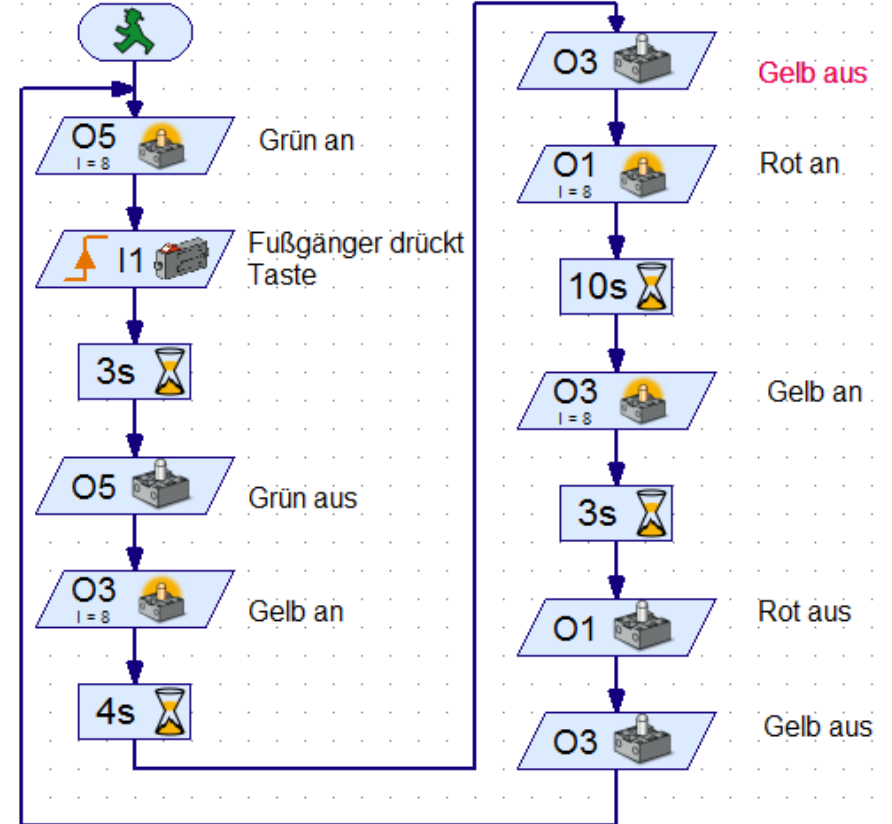
Steuerprogramm 14.

- Erst wenn der Taster gedrückt wird, soll „Gelb“ blinken!



Steuerprogramm 15.

- Die Ampel soll auf „Grün“ stehen. Erst wenn der Taster gedrückt wird, soll 3 Sekunden später auf „Gelb“ gewechselt werden. 4 Sekunden danach Wechsel auf „Rot“. Nach 10 Sekunden Rotphase zusätzlich „Gelb“. Am Ende der 3 Sekunden Rotgelbphase beginn von Anfang.



Name:

Klasse: