

ANEXO A: TEMARIO MATEMÁTICAS

- 1. Cálculo diferencial
 - a. Interpretación geométrica de la derivada
 - b. Interpretación geométrica de la derivada
 - c. Cálculo de derivadas
- 2. Cálculo integral
 - a. Cálculo de integrales indefinidas
 - b. Con cambio de variable
 - c. Trigonométricas
 - d. Por partes
 - e. Cálculo de integrales definidas
- 3. Cálculo vectorial
 - a. Definición de un vector en R2 y R3 y su interpretación geométrica
 - b. Campos escalares y vectoriales
 - c. Operaciones con vectores y sus propiedades
 - d. Descomposición vectorial en 3 dimensiones
 - e. Aplicaciones físicas
- 4. Álgebra lineal
 - a. Definición de Matriz, notación y orden
 - b. Operaciones con matrices
 - c. Rango de una Matriz
 - d. Cálculo de la inversa de una Matriz
 - e. Determinante de una Matriz
- 5. Ecuaciones diferenciales
 - a. Clasificación y métodos de solución

Bibliografía

Cálculo diferencial

- 1. Larson, Ron. Matemáticas 1 (Cálculo Diferencial), McGraw-Hill, 2009.
- 2. Purcell, Edwin J. Cálculo, Editorial Pearson, 2007.
- 3. Ayres, Frank. Cálculo, McGraw-Hill, 2005.

Cálculo integral

- 1.Stewart, James B. Cálculo con una Variable. Editorial Thomson,
- 2. Larson, Ron. Matemáticas 2 (Cálculo Integral), McGraw-Hill, 2009.









Carretera Panamericana Km. 1080, C.P. 29050, Tuxtla Gutiérrez, Chiapas | tuxtla.tecnm.mx Tel. (961) 615 0461, 615 0138, 615 4808, ext. 305 y 306, correo: depi_tgutierrez@tecnm.mx







- 3. Swokowski Earl W. Cálculo con Geometria Analítica. Grupo Editorial iberoamericana, 1998.
- 4. Leithold, Louis. El Cálculo con Geometría Analítica, Editorial Oxford University Press, 2009.

Cálculo Vectorial

- 1. Crowe M. J. (1985). A history of Vector Analysis (The evolution of the Idea of a Vectorial System). NewYork, Dover Publications Inc.
- 2. Kline M. (1977). Calculus: an intuitive and physical approach. 2nd edition, New York, Dover PublicationsInx.
- 3. Marsden J. E. & Tromba A. J. (2004). Cálculo vectorial, 5a. edición, Wilmington, Addison-Wesley Iberoamericana.

Álgebra lineal

- [1] Lay, David C., Algebra lineal y sus aplicaciones. -- 3a. ed. -- México: Pearson Educación, 2006.
- [2] Anton, Howard, Introducción al álgebra lineal.-- 4a.ed.-- México: Limusa, 2008.
- [3] Grossman, Stanley I., Algebra lineal.-- 6a. Ed.-- México: McGraw-Hill, 2008. Ecuaciones diferenciales
- [4] W. Boyce y DiPrima, R. Ecuaciones diferenciales y Problemas con Valores en la Frontera, Limusa. México 4a Ed., México, 2004.
- [5] D.G Zill, Ecuaciones Diferenciales con Aplicaciones de Modelado. Thomson Editores, 6a edición. México, 2002.
- [6] E.D. Rainville, Ecuaciones Diferenciales Elementales. Editorial Interamericana, 5a edición. México, 1977.













ANEXO B: TEMARIO DE PROGRAMACIÓN EN C

Introducción

- 1. Herramientas (compiladores) para Lenguaje C/C++
- 2. Componentes de lenguaje (tipos de datos, operadores, expresiones).

Lógica de programación

- 3. Lógica de programación (Decisiones y ciclos).
- 4. Funciones.

Estructura de datos.

- 5. Arreglos (vectores y matrices).
- 6. Apuntadores.
- 7. Estructuras.

Tópicos avanzados para arquitectura de computadoras, microcontroladores o sistemas embebidos

- 8. Funciones de biblioteca basadas en estructuras.
- 9. Interrupciones
- 10. Uniones.
- 11. Timers.
- 12. Concurrencia.

Bibliografia:

- [1] Programación de sistemas embebidos en C, Autor: GALEANO, Gustavo, ISBN: 978-958-682-770-6, Editorial: Alfaomega
- [2] MICROCRONTROLADORES Fundamentos y Aplicaciones con PIC, Autores: VALDÉS, Fernando; PALLÁS, Ramón, ISBN: 978-970-15-1149-7, Coedición: Alfaomega, Marcombo.
- [3] Enciclopedia del lenguaje c, Autor: CEBALLOS, Fco. Javier, ISBN: 970-15-0333-3, Coedición: Alfaomega, Ra-Ma.
- [5] Advanced PIC Microcontroller Projects in C: From USB to RTOS with the PIC 18F Series by Dogan Ibrahim, ISBN-13: 978-0750686112
- [6] Embedded Systems: Introduction to Arm® Cortex™-M Microcontrollers by Jonathan W Valvano, ISBN-13: 978-1477508992









Carretera Panamericana Km. 1080, C.P. 29050, Tuxtla Gutiérrez, Chiapas | tuxtla.tecnm.mx Tel. (961) 615 0461, 615 0138, 615 4808, ext. 305 y 306, correo: depi_tgutierrez@tecnm.mx





ANEXO C: TEMARIO DE CONTROL LINEAL

1. Fundamentos de modelado y simulación de sistemas

- a. Terminología y conceptos de retroalimentación
- b. Modelado de sistemas eléctricos, mecánicos, térmicos e hidráulicos
- c. Simulación de sistemas con MATLAB/Simulink

2. Modelado y simulación con funciones de transferencia

- a. Función de transferencia: polos, ceros y residuos
- b. Conceptos de respuesta libre y forzada
- c. Análisis de la respuesta en el dominio del tiempo
 - c.1. Respuesta al impulso y respuesta al escalón
 - c.2. Parámetros de la respuesta de sistemas de primer y segundo orden
- d. Respuesta en frecuencia
- e. Magnitud y fase de la respuesta
- f. Concepto de decibel (dB)
- g. Diagramas de Bode
- h. Ancho de banda, frecuencias de corte y de resonancia
- i. Cálculo de la respuesta con MATLAB/Simulink

3. Análisis de estabilidad

- a. Conceptos de estabilidad BIBO y asintótica
- b. Análisis de estabilidad por el método de Routh-Hurwitz
- c. Estabilidad relativa, márgenes de ganancia y de fas
- d. Análisis de estabilidad por los métodos de Bode y Nyquist
- e. Lugar geométrico de las raíces
- f. Análisis de estabilidad con MATLAB

4. Diseño de controladores/compensadores

- a. Controladores ON/OFF
- b. Controlador de tres modos (PID)
- c. Diseño de controladores con MATLAB
- d. Implementación de controladores continuos

Bibliografía:

[1] Dorf, R. C., & Bishop, R. H. (2017). Modern Control Systems, Global Edition. Pearson Education Limited.

[2]Franklin, G. F., Powell, J. D., & Emami-Naeini, A. (2014). Feedback Control of Dynamic Systems. Prentice Hall Press.

[3] Levine, W. S. (2019). Control System Fundamentals. CRC Press.

[4] Burns, R., 2001. Advanced control engineering. Elsevier.









Carretera Panamericana Km. 1080, C.P. 29050, Tuxtla Gutiérrez, Chiapas | tuxtla.tecnm.mx Tel. (961) 615 0461, 615 0138, 615 4808, ext. 305 y 306, correo: depi_tgutierrez@tecnm.mx







ANEXO D: TEMARIO DE ELECTRÓNICA ANALÓGICA

1. Diodo y sus aplicaciones

- a) Principio de funcionamiento de los diodos.
- b) Configuraciones de diodos (serie, paralelo, serie-paralelo)
- c) Rectificación de media y de onda completa.
- d) Circuitos multiplicadores de voltaje.
- e) Aplicaciones practicas

2. Transistores

- a) Construcción de un transistor.
- b) Operación de un transistor.
- c) Redes de conmutación con transistores

3. Amplificadores operacionales

- a) Introducción
- b) Fundamentos de los Amplificadores Operacionales
- c) Circuitos prácticos de amplificadores operacionales
- d) Filtros activos
- e) Operación de un comparador.
- f) Convertidores de analógico-digital.
- g) Convertidores de digital-analógico.

Bibliografía

[1] Robert Boyslestad, Louis Nashelsky. - Electrónica: Teoría de circuitos y dispositivos electrónicos. Decima edición, Pearson.

[2] Albert Malvino, David J. Bates. - Principios de electrónica. Septima Edicion, Mc. Graw Hill.

[3] Jorge Raúl Villaseñor - Circuitos eléctricos y electrónicos, Fundamentos y técnicas para su análisis. Primera Edicion, 2011, Pearson.









