FICHA DE REVISION DE PROYECTOS:

ASIGNATURA	Electronica Micro-controlada	GRUPO
NOMBRE DEL PROYECTO	VERCONSEP (Vehículo remoto controlado por sensores de proximidad)	5

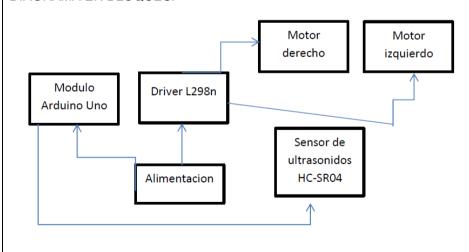
INTEGRANTES:

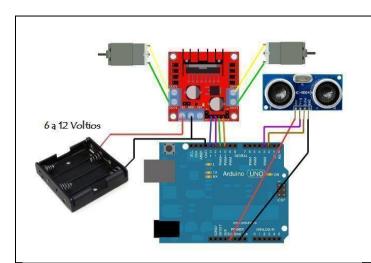
- Barea Silvana.
- Canio Ernesto.
- Canio Ivan.
- Mauro Yamil Martinez.
- Mayra Victoria Vacaflor.
- Padilla Abel.
- Andrea Celeste Suarez.

RESUMEN DEL PROYECTO:

El principal objetivo del proyecto es controlar un vehículo a escala de manera que pueda utilizar un sensor de ultrasonido y realizar movimientos para evitar obstáculos, y que además pueda desplazarse de manera autónoma mediante un simple algoritmo.

DIAGRAMA EN BLOQUES:





CRONOGRAMA:



Elemento		Persona	Estado	Cronograma	(1)	Duración ①	Dependencia ①	Fecha
Inicio	⊕		Listo	♦ sep. 5		0		
Investigación sobre el proyecto a desarrollar	<u>(+)</u>		Listo	sep. 5		1	Inicio	
Determinar un plan y objetivos a seguir	<u>(+)</u>		Listo	sep. 6 - 7		2	Investigación sobre el proyecto a de	
Desarrollo y presentacion del plan del proyecto	<u>(+)</u>		Listo	sep. 7 - 8		2	Determinar un plan y objetivos a seg	
Seleccion y compra de los componenetes	\oplus		Listo	sep. 7 - 9		3	Desarrollo y presentacion del plan d	
Construccion del chasis del auto	⊕		En Proceso	sep. 8 - 12		5	Seleccion y compra de los compone	
Incorporacion del motor y la rueda loca al chasis	⊕		En Proceso	sep. 9 - 13		5	Construccion Seleccion y co	
Incorporacion de los sensores de luz en el cha	⊕		En Proceso	sep. 9 - 13		5	Incorporacion Seleccion y co	
Incorporacion de la bateria	⊕		Proxima actividad	sep. 13		1	Incorporacion Seleccion y co	
Implementacion de programacion en codigo	<u>(+)</u>		Proxima actividad	sep. 13 - 19		7	Incorporacion de la bateria	
Pruebas de funcionamiento	\oplus		Proxima actividad	sep. 19 - 22		4	Implementacion de programacion e	
Presentacion final e informe	Ð		Proxima actividad	sep. 21 - 23		3	Pruebas de funcionamiento	
Final	⊕		Cierre de la actividad	♦ sep. 23		0	Presentacion final e informe	
+ Agregar Elemento				_				
						38 Total		

COMPONENTES:

- Arduino Uno.
- 2 Motores
- Drivers de Potencia
- 3 Ruedas
- 1 Driver L298n
- 1 Sensor de Ultrasonidos HC-SR04

TECNOLOGIAS/HERRAMIENTAS/SOFTWARE:

- Visual Studio Code.
- PlatformIO.
- C++.
- Proteus.

VERSION:

1.0