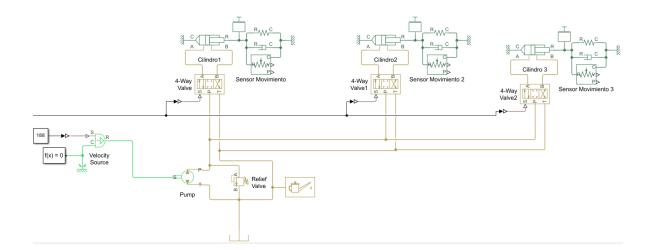
## Diagrama de los pistones del robot excavador



## Descripción del funcionamiento

- 1. Se activará la excavadora (robot móvil manipulador) esta encenderá
- 2. Se activará la interfaz remota para buscar una conexión que establecer
- 3. Se enciende la interfaz del robot móvil el cual se activará con la interfaz remota
- 4. Se establece la comunicación para poder mandar y recibir datos entre la interfaz y el robot excavador
- 5. En la interfaz de manera inicial re reportaran los niveles de los sensores, el estado de batería, nivel de insumos (semillas, agua en el tanque, batería)
- 6. Ahora los actuadores (los motores giran, retroceden y los pistones se extienden) se colocará en una posición inicial configurada por default
  - 6.1 El cilindro 1 se enciende perimiendo a este que se extienda hasta llegar al final de carrera
  - 6.2 El cilindro 2 se enciende perimiendo a este que se extienda hasta llegar al final de carrera
  - 6.3 El cilindro 3 se enciende perimiendo a este que se extienda hasta llegar al final de carrera
- 7. Se manda un mensaje a la interfaz remota para indicar que esta lista para poder ejecutar alguna actividad
- 8. Se podrá elegir entre las opciones siguientes trabajar de manera automática, trabajar de manera manual o ver el historial.
  - 8.1 Trabajar de manera automática
    - 8.1.1 Se estará a la espera de poder programarle que el robot realice cierta trayectoria
    - 8.1.2 Se podrá configurar cuantos surcos se sembrarían y el espaciado entre cada semilla
    - 8.1.3 Se podrá visualizar en una pantalla grafica como se esperan los resultados se cumplan indicando en un plano tosas la medidas y características de este
  - 8.2 Trabajar de manera manual
    - 8.2.1 Se estará a la espera de que el robot sea manejado desde la interfaz remota en tiempo real
  - 8.3 Ver historial
  - 8.3.1 Se podrá acceder a la trayectoria ya trazada y ejecutas, como a las a las programadas esto es tal que se podrá correr alguna trayectoria deseada.

## Diagrama de flujo del comportamiento global del robot

