

Simularea Sistemelor Dinamice, An II, Info ID

Sisteme simetrice de ecuații diferențiale

Rezolvarea sistemelor diferențiale simetrice revine la aflarea unui nr. de integrale prime liniar independente. Vom considera doar cazul spațiului euclidian cu trei dimensiuni și atunci forma generală a unui sistem simetric de ecuații diferențiale este

$$\frac{dx}{P(x)} = \frac{dy}{Q(y)} = \frac{dz}{R(z)}, \quad (1)$$

în care funcțiile P , Q și R sunt date și nu se anulează simultan, adică:

$$P^2 + Q^2 + R^2 \neq 0.$$

Definiții. I. Se numește integrală primă pentru sistemul simetric (1) o funcție

$\varphi : D \subset R^3 \rightarrow R$ cu proprietățile:

$$1^o \varphi \in C^1(D);$$

$$2^o \varphi(x, y, z) = C = \text{const.}, \forall (x, y, z) \text{ soluție a sistemului (1).}$$

II. Două integrale prime $\varphi_1(x, y, z)$ și $\varphi_2(x, y, z)$ ale sistemului simetric (1) se numesc independente dacă:

$$\text{rang} \left(\frac{D(\varphi_1, \varphi_2)}{D(x, y, z)} \right) = 2,$$

în care reamintim că rangul unei matrici este dimensiunea celui mai mare determinant nenul al matricii.

În cazul de față matricea Jacobiană are expresia:

$$\left(\frac{D(\varphi_1, \varphi_2)}{D(x, y, z)} \right) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial z} \end{pmatrix}.$$

Sunt două metode pentru determinarea unei integrale prime pentru sistemul simetric (1).

Metoda I. (Metoda multiplicatorilor).

Se amplifică primul raport din (1) cu funcția $\mu_1(x, y, z)$, al doilea raport din (1) cu funcția $\mu_2(x, y, z)$ iar al treilea raport din (1) cu funcția $\mu_3(x, y, z)$ astfel încât:

$$\begin{aligned}\mu_1.P + \mu_2.Q + \mu_3.R &= 0, \\ \mu_1.dx + \mu_2.dy + \mu_3.dz &= d\varphi(x, y, z),\end{aligned}$$

funcția de sub diferențială este integrala primă.

Metoda II. (Metoda separării variabilelor).

Se aleg două dintre rapoartele care apar în (1) și numai prin operații elementare asupra lor (proprietăți elementare ale rapoartelor) se obțin alte două rapoarte, dar fiecare să depindă numai de o singură variabilă. Apoi se integrează cele două rapoarte, fiecare în raport cu variabila sa.

În concluzie, pentru rezolvarea unui sistem simetric de ecuații diferențiale trebuie determinate două integrale prime independente.

Aplicații.

1). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0$, $y \neq 0$, $z \neq 0$ și $x \neq y \neq z \neq x$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{x(z-y)} = \frac{dy}{y(x-z)} = \frac{dz}{z(y-x)}. \quad (2)$$

Să se rezolve acest sistem.

Soluție

i) Luăm ca factori de amplificare $\mu_1 = \mu_2 = \mu_3 = 1$, folosim proprietăți

ale proporțiilor derivate și atunci obținem

$$\frac{dx}{x(z-y)} = \frac{dy}{y(x-z)} = \frac{dz}{z(y-x)} = \frac{dx+dy+dz}{xz-xy+xy-yz+zy-zx}.$$

Numitorul ultimului raport este 0, prin urmare

$$dx+dy+dz=0 \Rightarrow d(x+y+z)=0 \Rightarrow x+y+z=C_1.$$

Astfel am obținut o integrală primă

$$\varphi_1(x, y, z) = x + y + z.$$

ii) Rescriem sistemul diferențial simetric sub forma

$$\frac{\frac{dx}{x}}{z-y} = \frac{\frac{dy}{y}}{x-z} = \frac{\frac{dz}{z}}{y-x} = \frac{\frac{dx}{x} + \frac{dy}{y} + \frac{dz}{z}}{z-y+x-z+y-x}.$$

Mai sus am considerat factorii de multiplicare $\mu_1 = \mu_2 = \mu_3 = 1$ și am folosit proprietăți ale proporțiilor derivate. Numitorul ultimului raport este 0, prin urmare

$$\begin{aligned} \frac{dx}{x} + \frac{dy}{y} + \frac{dz}{z} = 0 &\Rightarrow d(\ln x + \ln y + \ln z) = 0 \Rightarrow \\ &\Rightarrow \ln x + \ln y + \ln z = C_2 \Rightarrow \ln(xyz) = \ln C \Rightarrow xyz = C. \end{aligned}$$

Astfel am obținut o altă integrală primă

$$\varphi_2(x, y, z) = xyz.$$

iii) Mai trebuie să verificăm dacă cele două integrale prime sunt independente. Avem matricea jacobiană

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ yz & xz & xy \end{pmatrix},$$

care are rangul doi din cauza ipotezei impuse unui sistem simetric ca măcar un numitor să fie nenul. Mai exact, se consideră minorii de ordinul doi

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ yz & xz \end{vmatrix} = z(x-y) \neq 0,$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ yz & xy \end{vmatrix} = y(x - z) \neq 0,$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ xz & xy \end{vmatrix} = x(y - z) \neq 0.$$

Cum cel puțin un minor de ordinul doi este nenul, matricea jacobiană are rangul doi și φ_1, φ_2 sunt liniar independente.

2). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0$ și $x^2 \neq y^2 + z^2$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{y^2 + z^2 - x^2} = \frac{dy}{-2xy} = \frac{dz}{-2xz}. \quad (3)$$

Să se rezolve acest sistem.

Soluție

i) Considerăm ultimele două rapoarte

$$\begin{aligned} \frac{dy}{-2xy} = \frac{dz}{-2xz} \mid \cdot (-2x) &\Leftrightarrow \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z} \Rightarrow \int \frac{dy}{y} = \int \frac{dz}{z} \Rightarrow \\ &\Rightarrow \ln y = \ln z + \ln C_1 \Rightarrow \ln \frac{y}{z} = \ln C_1 \Rightarrow \frac{y}{z} = C_1. \end{aligned}$$

Astfel am obținut o integrală primă

$$\varphi_1(x, y, z) = \frac{y}{z}.$$

ii) Luăm ca factori de amplificare $\mu_1 = x, \mu_2 = y, \mu_3 = z$, folosim proprietăți ale proporțiilor derivate și atunci obținem

$$\begin{aligned} \frac{dx}{y^2 + z^2 - x^2} = \frac{dy}{-2xy} = \frac{dz}{-2xz} &= \frac{xdx + ydy + zdz}{xy^2 + xz^2 - x^3 - 2xy^2 - 2xz^2} = \\ &= \frac{d\left(\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + \frac{z^2}{2}\right)}{-x(x^2 + y^2 + z^2)} \end{aligned}$$

Alegem următoarele rapoarte

$$\frac{dy}{-2xy} = \frac{d(x^2 + y^2 + z^2)}{-2x(x^2 + y^2 + z^2)} \cdot (-2x) \Leftrightarrow \frac{dy}{y} = \frac{d(x^2 + y^2 + z^2)}{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Prin integrare, obținem

$$\begin{aligned} \ln y + \ln C_2 &= \ln(x^2 + y^2 + z^2) \Rightarrow \ln \frac{x^2 + y^2 + z^2}{y} = \ln C_2 \Rightarrow \\ &\Rightarrow \frac{x^2 + y^2 + z^2}{y} = C_2 \end{aligned}$$

Astfel am obținut o altă integrală primă

$$\varphi_2(x, y, z) = \frac{x^2 + y^2 + z^2}{y}.$$

iii) Mai trebuie să verificăm dacă cele două integrale prime sunt independente. Avem matricea jacobiană

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{z} & -\frac{y}{z^2} \\ \frac{2x}{y} & -\frac{x^2}{y^2} + 1 - \frac{z^2}{y^2} & \frac{2z}{y} \end{pmatrix},$$

care are rangul doi din cauza ipotezei impuse unui sistem simetric ca măcar un numitor să fie nenul. Mai exact, se consideră minorii de ordinul doi

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & \frac{1}{z} \\ \frac{2x}{y} & -\frac{x^2}{y^2} + 1 - \frac{z^2}{y^2} \end{vmatrix} = -\frac{2x}{yz} \neq 0,$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 0 & -\frac{y}{z^2} \\ \frac{2x}{y} & \frac{2z}{y} \end{vmatrix} = \frac{2x}{z^2} \neq 0,$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} \frac{1}{z} & -\frac{y}{z^2} \\ -\frac{x^2}{y^2} + 1 - \frac{z^2}{y^2} & \frac{2z}{y} \end{vmatrix} = \frac{y^2 - x^2 + z^2}{yz^2} \neq 0.$$

Cum cel puțin un minor de ordinul doi este nenul, matricea jacobiană are rangul doi și φ_1, φ_2 sunt liniar independente.

3). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{xy^2} = \frac{dy}{x^2y} = \frac{dz}{z(x^2 + y^2)}. \quad (4)$$

Să se rezolve acest sistem.

Soluție

i) Considerăm primele două rapoarte

$$\frac{dx}{xy^2} = \frac{dy}{x^2y} \mid \cdot xy \Leftrightarrow \frac{dx}{y} = \frac{dy}{x} \Leftrightarrow xdx = ydy.$$

Prin integrare, obținem

$$\frac{x^2}{2} = \frac{y^2}{2} + c \mid \cdot 2 \Rightarrow x^2 - y^2 = c_1.$$

Astfel am obținut o integrală primă

$$\varphi_1(x, y, z) = x^2 - y^2.$$

ii) Rescriem sistemul diferențial simetric sub forma

$$\frac{\frac{dx}{x}}{y^2} = \frac{\frac{dy}{y}}{x^2} = \frac{\frac{dz}{z}}{x^2 + y^2} = \frac{\frac{dx}{x} + \frac{dy}{y} - \frac{dz}{z}}{y^2 + x^2 - (x^2 + y^2)}.$$

Mai sus am considerat factorii de amplificare $\mu_1 = 1, \mu_2 = 1, \mu_3 = -1$ și am folosit proprietăți ale proporțiilor derivate. Numitorul ultimului raport este 0, prin urmare

$$\begin{aligned} \frac{dx}{x} + \frac{dy}{y} - \frac{dz}{z} = 0 &\Rightarrow d(\ln x + \ln y - \ln z) = 0 \Rightarrow \ln x + \ln y - \ln z = \ln C_2 \Rightarrow \\ &\Rightarrow \ln \frac{xy}{z} = \ln C_2 \Rightarrow \frac{xy}{z} = C_2. \end{aligned}$$

Astfel am obținut o altă integrală primă

$$\varphi_2(x, y, z) = \frac{xy}{z}.$$

iii) Mai trebuie să verificăm dacă cele două integrale prime sunt independente. Avem matricea jacobiană

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x & -2y & 0 \\ \frac{y}{z} & \frac{x}{z} & -\frac{xy}{z^2} \end{pmatrix},$$

care are rangul doi din cauza ipotezei impuse unui sistem simetric ca măcar un numitor să fie nenul. Mai exact, se consideră minorii de ordinul doi

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 2x & -2y \\ \frac{y}{z} & \frac{x}{z} \end{vmatrix} = 2 \frac{x^2 + y^2}{z},$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2x & 0 \\ \frac{y}{z} & -\frac{xy}{z^2} \end{vmatrix} = -\frac{2x^2y}{z^2},$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} -2y & 0 \\ \frac{x}{z} & -\frac{xy}{z^2} \end{vmatrix} = \frac{2xy^2}{z^2}.$$

Cum cel puțin un minor de ordinul doi este nenul, matricea jacobiană are rangul doi și φ_1, φ_2 sunt liniar independente.

4). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z + \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}. \quad (5)$$

Să se rezolve acest sistem.

Soluție

i) Considerăm primele două rapoarte

$$\begin{aligned} \frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} &\Rightarrow \int \frac{dx}{x} = \int \frac{dy}{y} \Rightarrow \ln x = \ln y + \ln C_1 \Rightarrow \\ &\Rightarrow \ln \frac{x}{y} = \ln C_1 \Rightarrow \frac{x}{y} = C_1. \end{aligned}$$

Astfel am obținut o integrală primă

$$\varphi_1(x, y, z) = \frac{x}{y}.$$

ii) Considerăm factorii de amplificare $\mu_1 = x, \mu_2 = y, \mu_3 = z$ și folosim proprietăți ale proporțiilor derivate.

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z + \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{xdx + ydy + zdz}{x^2 + y^2 + z^2 + z\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

Considerăm ultimele două rapoarte

$$\begin{aligned}\frac{dz}{z + \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} &= \frac{d\left(\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + \frac{z^2}{2}\right)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \left(z + \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}\right)} \Big| \cdot \left(z + \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}\right) \\ \Rightarrow dz &= \frac{1}{2} \frac{d(x^2 + y^2 + z^2)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \Rightarrow \int dz = \int \frac{1}{2} \frac{d(x^2 + y^2 + z^2)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \Rightarrow \\ \Rightarrow z &= \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} + C_2 \Rightarrow z - \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = C_2.\end{aligned}$$

Astfel am obținut o altă integrală primă

$$\varphi_2(x, y, z) = z - \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

iii) Mai trebuie să verificăm dacă cele două integrale prime sunt independente. Avem matricea jacobiană

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{y} & -\frac{x}{y^2} & 0 \\ -\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & -\frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & 1 - \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \end{pmatrix},$$

care are rangul doi din cauza ipotezei impuse unui sistem simetric ca măcar un numitor să fie nenul. Mai exact, se consideră minorii de ordinul doi

$$\begin{aligned}\Delta_1 &= -\frac{1}{y\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \begin{vmatrix} 1 & -\frac{x}{y} \\ x & y \end{vmatrix} = -\frac{x^2 + y^2}{y^2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}, \\ \Delta_2 &= \begin{vmatrix} -\frac{x}{y^2} & 0 \\ -\frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & 1 - \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \end{vmatrix} = -\frac{x}{y^2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \left(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} - z\right), \\ \Delta_3 &= \begin{vmatrix} \frac{1}{y} & 0 \\ -\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & 1 - \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \end{vmatrix} = \frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} - z}{y\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}.\end{aligned}$$

Cum cel puțin un minor de ordinul doi este nenul, matricea jacobiană are rangul doi și φ_1, φ_2 sunt liniar independente.

Temă

5). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{yz} = \frac{dy}{xz} = \frac{dz}{xy}.$$

Să se rezolve acest sistem.

6). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{x+y}.$$

Să se rezolve acest sistem.

7). Într-un domeniu din spațiul euclidian cu trei dimensiuni pentru care $x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0, x \neq y \neq z \neq x$, considerăm sistemul (în funcțiile necunoscute x, y, z de variabilă t)

$$\frac{dx}{x(y^2 - z^2)} = \frac{dy}{y(z^2 - x^2)} = \frac{dz}{z(x^2 - y^2)}.$$

Să se rezolve acest sistem.

8). Să se rezolve următorul sistem simetric

$$\frac{dx}{x^2 + y^2} = \frac{dy}{2xy} = \frac{dz}{xz}.$$

9). Să se rezolve următorul sistem simetric

$$\frac{dx}{x - z} = \frac{dy}{y - z} = \frac{dz}{2z}.$$

10). Să se rezolve următorul sistem simetric

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z - x^2 - y^2}.$$