Assocation: DaVinciBot

Ecole: ESILV - Léonard de vinci

Siège: 12 Avenue Léonard de Vinci, 92400 Courbevoie

Equipe Projet ESILV: CFR 2017



# Compte Rendu n01 Date 10 septemebre 2016

Chargé du CR: Hugo Pousseur

# Etaient présent à la réunion :

• Tout le monde

## Ordre du jour:

- 1. Explication de la CFR
- 2. Choix de la méthode, SCRUMP Implique une dévision du projet en petit projet, en sprint et \*zone de crise\*.
- 3. Explication du système de repérage.(But principale de cette année)
- 4. Discussions sur des balises (Avec M Peretti)
- 5. Discussions sur la différence entre signal sinusoidale et carré (Avec M Peretti)

### Décisions prises :

- 1. Taches définies
- 2. Insallation de Kinetic (ROS)
- 3. Etablir le planning le diagramme Pert
- 4. Création d'un IRC (freenode) CFR ESILV
- 5. Tous nos documents en LATEX
- 6. Documentation à la fin d'une tâche en LATEX
- 7. Sponsor
- 8. Linux (Ubuntu)
- 9. ROS (Kinetic)

### Ordre du jour de la prochaine réunion :

1. Réviser Python/Ros