

```
1 using System;
2 using System.Collections.Generic;
3 using System.ComponentModel;
4 using System.Data;
5 using System.Drawing;
6 using System.Linq;
7 using System.Text;
8 using System.Threading.Tasks;
9 using System.IO.Ports;
10 using System.IO;
11 using System.Windows.Forms;
12
13 namespace _1811C_Ticketing
14 {
15
16     public partial class Form1 : Form
17     {
18
19         public static int BaudRate, Data_bits;
20         public static string Parity,Handshake, Stop_Bits, CB_Port_Past;
21
22         public static bool New_Port = true, Unconnect = false, Start = true,  ➤
23             Confirme_Change,Close_Windows;
24
25         public static Form1 frm1 = new Form1();
26
27         public Form1()
28         {
29             InitializeComponent();
30
31             //transfert des variables de la form2 à la form1
32             BaudRate = Form2.BaudRate_Change;
33             Parity = Form2.Parity_Change;
34             Data_bits = Form2.Data_Bits_Change;
35             Handshake = Form2.Handshake_Change;
36             Stop_Bits = Form2.Stop_Bits_Change;
37             Confirme_Change = Form2.Change;
38             Close_Windows = Form2.Windows_Close;
39         }
40
41         private void Form1_Load(object sender, EventArgs e)
42         {
43
44         }
45
46         private void Btn_Acc_Click(object sender, EventArgs e)
47         {
48             if (Global.Receive_Message == true)
49             {
50                 // preparation du message
51                 // indicateur de start = AA
52                 // derniere adresse recu
53                 // Message, ici c'est "ACCEPT"
54                 //indicateur de fin = BB
55                 string envoie = Constants.Start + Global.Actual_Adress +  ➤
56                     Constants.Accept + Constants.End;
```

```
55         if (AnyClass.port.IsOpen)//Verifier si le port com est ouvert
56         {
57             //envoi du message
58             SerialPort.Write(envoie);
59         }
60         else
61         {
62             //Si le port n'est pas ouvert ouverture de fenetre pour
indiquer d'en selectionner un
63             MessageBox.Show("Please select a port first and connect
it");
64         }
65
66         Global.Receive_Message = false;
67     }
68
69 }
70
71 private void Btn_Dec_Click(object sender, EventArgs e)
72 {
73     if (Global.Receive_Message == true)
74     {
75         // preparation du message
76         // indicateur de start = AA
77         // derniere adresse recu
78         // Message, ici c'est "DECLINE"
79         //indicateur de fin = CC
80         string envoie = Constants.Start + Global.List_Adress
[Global.Last_Adress] + Constants.Decline + Constants.End;
81         if (AnyClass.port.IsOpen)//Verifier si le port com est ouvert
82         {
83             //envoi du message
84             SerialPort.Write(envoie);
85         }
86         else
87         {
88             //Si le port n'est pas ouvert ouverture de fenetre pour
indiquer d'en selectionner un
89             MessageBox.Show("Please select a port first and connect
it");
90         }
91
92         Global.Receive_Message = false;
93     }
94 }
95
96 private void Btn_Rst_Click(object sender, EventArgs e)
97 {
98     if (Global.Receive_Message == true)
99     {
100         // preparation du message
101         // indicateur de start = AA
102         // Adresse de broadcast
103         // Message, ici c'est "RESET"
104         //indicateur de fin = CC
105         string envoie = Constants.Start +
```

```
        Constants.Adress_Broadcast_ES + Constants.Reset +  
        Constants.End;  
106     if (AnyClass.port.IsOpen)//Verifier si le port com est ouvert  
107     {  
108         //envoi du message  
109         SerialPort.Write(envoie);  
110     }  
111     else  
112     {  
113         //Si le port n'est pas ouvert ouverture de fenetre pour  
114         indiquer d'en selectionner un  
115         MessageBox.Show("Please select a port first and connect  
116         it");  
117     }  
118 }  
119  
120 private void Btn_Opt_Click(object sender, EventArgs e)  
121 {  
122     //si on n'a aucun message à traiter  
123     if (Global.Receive_Message == false)  
124     {  
125  
126         try  
127         {  
128             //on rend visible l'interface 2  
129             Form2.frm2.Visible = true;  
130             //on rend invisible la premiere interface  
131             Hide();  
132         }  
133         catch(Exception)  
134         {  
135             Form2 frm2 = new Form2();  
136             frm2.Show();  
137             Hide();  
138         }  
139     }  
140 }  
141 }  
142  
143  
144 private void CB_Port_Click(object sender, EventArgs e)  
145 {  
146  
147     //on recois une list de nom de port  
148     var ports = SerialPort.GetPortNames();  
149     //on affiche les nom dans la combo box  
150     CB_Port.DataSource = ports;  
151 }  
152  
153 private void CB_Port_SelectedIndexChanged(object sender, EventArgs e)  
154 {  
155     //on convertie le nom selectionner en string et on l'affiche  
156     CB_Port.Text = CB_Port.SelectedItem.ToString();  
157     //on verifie si le Texte afficher à été modifier
```

```
158         if (CB_Port_Past != CB_Port.Text)
159         {
160             //on met un flag pour deconnecter le port precedent
161             Unconnect = true;
162
163             //vérifie si c'est la premiere fois que nous passons
164             if(Start != true)
165                 //si ce n'est pas la premiere fois en entre dans la méthode connect
166             Connect();
167
168             //on copie la valeur de Texte
169             CB_Port_Past = CB_Port.Text;
170
171             //on reset le flag de deconnection
172             Unconnect = false;
173             Start = false;
174         }
175         //on verifie si c'est on va utiliser un nouveau port
176         if (New_Port == true)
177         {
178             //Si on entre dans cette déclaration cela veut dire que le port est déjà fermer
179
180             //en cree une nouvelle instance
181             AnyClass.port = new SerialPort(CB_Port.SelectedItem.ToString());
182             //on reset le flag de nouveau port
183             New_Port = false;
184         }
185
186
187
188     }
189
190     private void Btn_USB_Click(object sender, EventArgs e)
191     {
192         //on verifie si un port a été selectionner
193         if (CB_Port.SelectedIndex > -1)
194         {
195             //on indique dans une nouvelle fenetre que le port à été electionner
196             MessageBox.Show(string.Format("You selected port '{0}'", CB_Port.SelectedItem));
197             Connect();
198         }
199         else
200         {
201             MessageBox.Show("Please select a port first");
202         }
203     }
204
205     //class global
206     abstract class AnyClass
207     {
208         //public static SerialPort port = new SerialPort();
```

```
209         public static SerialPort port;
210
211     }
212     private void Connect()
213     {
214
215         //SerialPort port = new SerialPort(CB_Port.SelectedItem.ToString  ➤
216         ());
217         //AnyClass.port = new SerialPort(CB_Port.SelectedItem.ToString());
218
219         if (Unconnect == true)
220         {
221             AnyClass.port.Close();
222             New_Port = true;
223         }
224         else
225         {
226             //on vérifie si le port est ouvert
227             if(AnyClass.port.IsOpen)
228                 //s'il est ouvert on le ferme par précaution
229                 AnyClass.port.Close();
230
231             if(Confirme_Change == true)
232             {
233                 //modification des parametres de l'UART selon valeur  ➤
234                 inscrit par l'utilisateur
235                 AnyClass.port.BaudRate = BaudRate;
236                 AnyClass.port.Parity = (Parity)Enum.Parse(typeof(Parity),  ➤
237                 Parity);
238                 AnyClass.port.DataBits = Data_bits;
239                 AnyClass.port.Handshake = (Handshake)Enum.Parse(typeof  ➤
240                 (Handshake), Handshake);
241                 AnyClass.port.StopBits = (StopBits)Enum.Parse(typeof  ➤
242                 (StopBits), Stop_Bits);
243             }
244             else
245             {
246                 //modification des parametres de l'UART selon valeur par  ➤
247                 default
248                 AnyClass.port.BaudRate = Constants.Default_BaudRate;
249                 AnyClass.port.Parity = Constants.Default_Parity;
250                 AnyClass.port.DataBits = Constants.Default_DataBits; ;
251                 AnyClass.port.Handshake = Constants.Default_Handshake;
252                 AnyClass.port.StopBits = Constants.Default_Stop_Bits;
253             }
254
255             //on ouvre le port
256             AnyClass.port.Open();
257         }
258     }
259
260     private void SerialPort_DataReceived(object sender,  ➤
261         SerialDataReceivedEventArgs e)
262     {
263
264         try
265         {
266
```

```
258         //on copie le message reçu
259         Global.All_Messages = SerialPort.ReadLine();
260     }
261     catch (TimeoutException) { }
262     //on met un flag de reception
263     bool Receive_Message = true;
264
265 }
266 }
267 }
```