# Introducción al Régimen Transitorio Teoría de Circuitos

Oscar Perpiñán Lamigueiro

- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

- Conceptos Fundamentales
   ¿Qué es el régimen transitorio?
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

## Permanente y Transitorio

#### Régimen permanente o estacionario

Las tensiones y corrientes de un circuito son constantes (continua) o periódicas (alterna) (circuito estabilizado)

#### Régimen transitorio

- Para alcanzar el régimen permanente (o para alternar entre dos regímenes permanentes) el circuito atraviesa el régimen transitorio.
- ▶ Posibles cambios: activación o apagado de fuentes, cambio en las cargas, cambio en el circuito (línea).
- ► En general, el estado transitorio es indeseado en sistemas eléctricos, pero provocado en sistemas electrónicos.

## Acumulación de Energía

#### Régimen Permanente

Energía acumulada en bobinas y condensadores

#### Régimen Transitorio

- ► Redistribución y disipación de energía acumulada.
- La redistribución de energía no se puede realizar de forma inmediata
- Duración corta (μs) pero superior a 0, dependiendo de relación entre acumulación y disipación (resistencia).

① Conceptos Fundamentales

Qué es el régimen transitorio?

Condiciones iniciales

- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

## Respuesta completa de una red lineal

La respuesta completa de una red lineal a un cambio tiene dos componentes:

- Respuesta natural o propia (sin fuentes, determinada únicamente por la configuración del circuito)
- ► Respuesta **forzada** o particular (determinada por las fuentes existentes,  $t = \infty$ ).

$$f(t) = f_n(t) + f_{\infty}(t)$$

#### Condiciones iniciales

- Las **condiciones iniciales** son el estado del circuito en el instante temporal en el que se produce el cambio.
- Determinan las constantes de integración de la respuesta natural.
- El instante del cambio se representa habitualmente con t = 0:
  - $t = 0^-$ : la topología del circuito es la anterior al cambio.
  - $t = 0^+$ : la topología del circuito es la posterior al cambio.

#### Resistencia

$$u(t) = Ri(t)$$

No acumula energía: sigue los cambios de forma instantánea.

#### Inductancia

$$u(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} \leftrightarrow i_L(t) = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^{t} u(t') dt'$$

La corriente en una bobina no puede variar de forma abrupta (implica tensión infinita).

$$i_L(0^-) = i_L(0^+)$$

## Capacidad

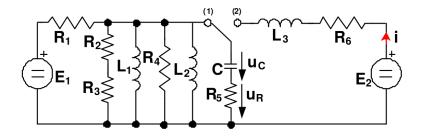
$$i(t) = C \frac{du_C(t)}{dt} \leftrightarrow u(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{t} i(t') dt'$$

La tensión en un condensador no puede variar de forma abrupta (implica corriente infinita).

$$u_C(0^-) = u_C(0^+)$$

## Ejemplo

El interruptor lleva en la posición (1) desde un tiempo infinito y pasa a la posición (2) en t=0:



- Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

#### Definición

- Circuitos que tienen un único elemento de acumulación (o varios elementos que pueden ser simplificados a un elemento equivalente) y parte resistiva.
- ► Ecuación diferencial de primer orden: la respuesta natural es siempre una exponencial decreciente.
- Circuitos típicos:
  - RL serie
  - RC paralelo

## Respuesta natural y forzada

- ► El método de resolución analiza el circuito en dos etapas:
  - Sin fuentes: **respuesta natural** (la energía acumulada en t < 0 se disipa en la resistencia).
  - Con fuentes: respuesta forzada (determinada por la forma de onda de las fuentes).

- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden

Circuito RL serie

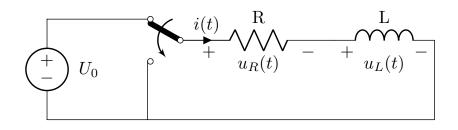
Circuito RC paralelo

Análisis Sistemático

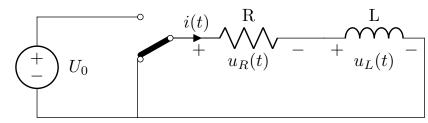
3 Circuitos de Segundo Orden

#### Circuito básico

- ▶ En t < 0 la fuente alimenta el circuito RL (la bobina almacena energía).
- ightharpoonup En t=0 la fuente se desconecta.
- ightharpoonup En t > 0 la bobina se descarga en la resistencia.



# Respuesta natural



Ecuaciones

$$u_R(t) + u_L(t) = 0$$
$$Ri + L\frac{di}{dt} = 0$$

Solución Genérica

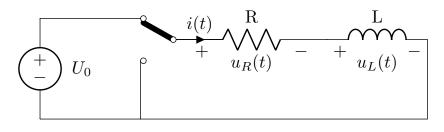
$$i(t) = Ae^{st}$$

Ecuación Característica

$$s + \frac{R}{L} = 0 \Rightarrow s = -\frac{R}{L}$$

#### **Condiciones Iniciales**

Analizando circuito para  $t < 0 \dots$ 



... obtenemos 
$$i(0^-) = I_0 = \frac{U_0}{R}$$

#### **Condiciones Iniciales**

Por otra parte, para t > 0:

$$i(t) = Ae^{-R/Lt}$$
$$i(0^+) = Ae^0 = A$$

Y dada la condición de continuidad,  $i(0^+) = i(0^-)$ :

$$A = I_0$$

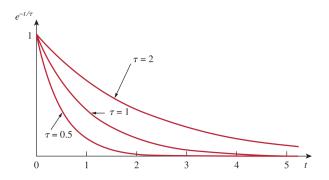
Por tanto, la respuesta natural es:

$$i(t) = I_0 e^{-R/Lt}$$

## Constante de tiempo

$$i(t) = I_0 e^{-t/\tau}$$

- $au = \frac{L}{R}$  es la constante de tiempo (unidades [s]).
- ▶ Ratio entre almacenamiento (*L*) y disipación (*R*).
- ightharpoonup Valores altos de au implican decrecimiento lento.
- La respuesta natural «desaparece» tras  $\simeq 5\tau$ .



## Balance Energético

La energía acumulada en la bobina en t<0 se disipa en la resistencia en t>0

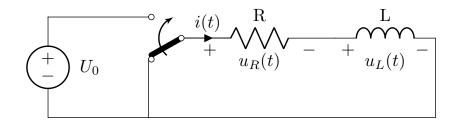
$$W_R = \int_0^\infty Ri^2(t)dt =$$

$$= \int_0^\infty R(I_0 e^{-t/\tau})^2 dt =$$

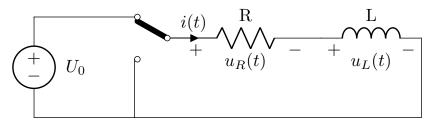
$$= \frac{1}{2} LI_0^2 = W_L$$

## Respuesta forzada

Cambiemos el funcionamiento del interruptor: en t > 0 la fuente alimenta el circuito RL.



## Respuesta forzada



Las ecuaciones son ahora:

$$u_R(t) + u_L(t) = u(t) \rightarrow Ri + L\frac{di}{dt} = U_0$$

Para la solución particular,  $i_{\infty}$ , se propone una función análoga a la excitación (analizando circuito para t>0)

$$i(t) = i_n(t) + i_{\infty}(t)$$
$$i_n(t) = Ae^{st}$$
$$i_{\infty}(t) = U_0/R$$

#### Condiciones iniciales

Particularizamos las ecuaciones en  $t = 0^+$ :

$$i(0^{+}) = i_{n}(0^{+}) + i_{\infty}(0^{+})$$
  

$$i(0^{+}) = A + i_{\infty}(0^{+})$$
  

$$A = i(0^{+}) - i_{\infty}(0^{+})$$

# Respuesta completa (ejemplo)

$$i(t) = i_n(t) + i_{\infty}(t)$$

$$i_n(t) = Ae^{st}$$

$$i_{\infty}(t) = U_0/R$$

$$A = i(0^+) - i_{\infty}(0^+)$$

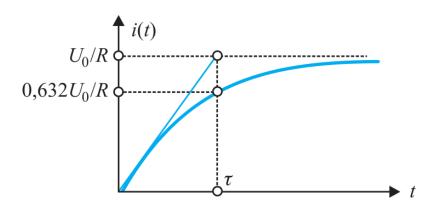
Suponiendo que la bobina está inicialmente descargada,  $i(0^-)=0$ , y teniendo en cuenta la condición de continuidad,  $i(0^+)=i(0^-)=0$ , obtenemos  $A=0-U_0/R$ .

La solución completa es:

$$i(t) = \frac{U_0}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$

## Respuesta completa

$$i(t) = \frac{U_0}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$

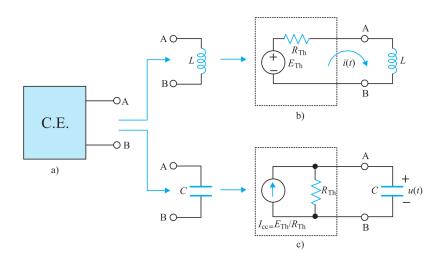


# Expresión general de la respuesta completa

$$i(t) = [i(0^+) - i_{\infty}(0^+)] e^{-t/\tau} + i_{\infty}(t)$$

- $i(0^+)$ : corriente en la bobina, condiciones iniciales,  $i(0^-) = i(0^+)$ .
- ▶  $i_{\infty}(t)$ : corriente en la bobina en régimen permanente para t > 0.
- $i_{\infty}(0^+)$ : corriente en la bobina en régimen permanente particularizada en t=0.

## Equivalente de Thévenin



- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden

Circuito RL serie

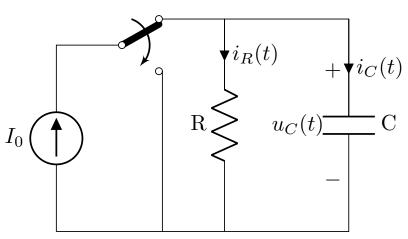
Circuito RC paralelo

Análisis Sistemático

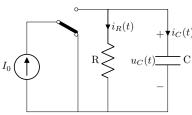
3 Circuitos de Segundo Orden

#### Circuito básico

- ▶ En t < 0 la fuente alimenta el circuito RC (el condensador se carga).
- ightharpoonup En t=0 se desconecta la fuente (el condensador comienza a descargarse en la resistencia).



# Respuesta natural



#### **Ecuaciones**

$$i_R(t) + i_C(t) = 0$$
$$Gu + C\frac{du}{dt} = 0$$

Solución Genérica

$$u(t) = Ae^{st}$$

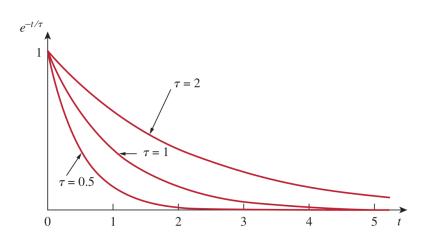
Respuesta natural

$$u(t) = U_0 e^{-G/Ct}$$

## Constante de tiempo

- $au = \frac{C}{G}$  es la constante de tiempo (unidades [s]).
- ▶ Ratio entre almacenamiento (*C*) y disipación (*G*).

$$u(t) = U_0 e^{-t/\tau}$$



## Balance Energético

La energía acumulada en el condensador en t<0 se disipa en la resistencia (conductancia) en t>0

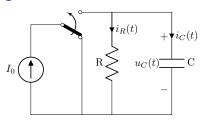
$$W_G = \int_0^\infty Gu^2(t)dt = \frac{1}{2}CU_0^2 = W_C$$

# Expresión general de la respuesta completa

$$u(t) = [u(0^+) - u_{\infty}(0^+)] e^{-t/\tau} + u_{\infty}(t)$$

- $u(0^+)$ : tensión en el condensador, condiciones iniciales,  $u(0^-) = u(0^+)$ .
- $u_{\infty}(t)$ : tensión en el condensador en régimen permanente para t > 0.
- $u_{\infty}(0^{+})$ : tensión en el condensador en régimen permanente particularizada en t=0.

## Ejemplo con respuesta forzada

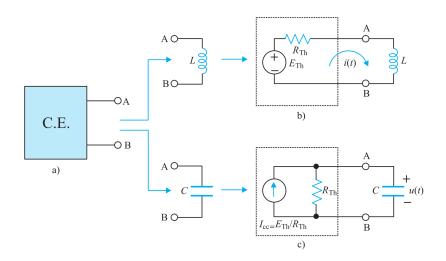


$$u(t) = [u(0^+) - u_{\infty}(0^+)] e^{-t/\tau} + u_{\infty}(t)$$

Suponiendo que el condensador está inicialmente descargado:

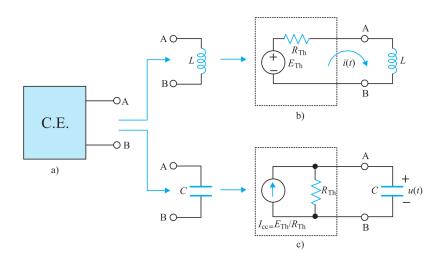
$$u(0^+) = u(0^-) = 0$$
  
 $u_{\infty}(0^+) = I_0/G$   
 $u(t) = \frac{I_0}{G}(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ 

### Equivalente de Norton



- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
  - Circuito RL serie
  - Circuito RC paralelo
  - Análisis Sistemático
- 3 Circuitos de Segundo Orden

## Equivalente de Thévenin/Norton



#### Procedimiento General

- ▶ Dibujar el circuito para t < 0.
  - ▶ Determinar variables en régimen permanente,  $u_c(t)$ ,  $i_L(t)$ .
  - Particularizar para t = 0, obteniendo  $u_c(0^-)$  o  $i_L(0^-)$ .
  - Continuidad:  $u_c(0^+) = u_c(0^-), i_L(0^+) = i_L(0^-).$
- ▶ Dibujar el circuito para t > 0.
  - Calcular el equivalente de Thevenin (Norton) visto por el elemento de acumulación.
  - La constante de tiempo de la respuesta natural es  $\tau = \frac{L}{R_{th}}$  o  $\tau = \frac{C}{G_{th}}$ .
  - Calcular las variables  $i_L(t)$  o  $u_c(t)$  en régimen permanente, obteniendo  $i_{\infty}(t)$  o  $u_{\infty}(t)$ .
- Obtener respuesta completa:

$$i_L(t) = (i_L(0^+) - i_\infty(0^+)) e^{-t/\tau} + i_\infty(t)$$
  

$$u_C(t) = (u_C(0^+) - u_\infty(0^+)) e^{-t/\tau} + u_\infty(t)$$

- Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

#### Introducción

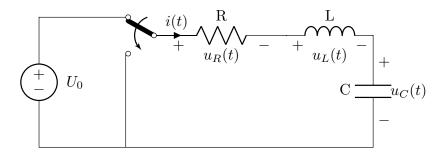
- Circuitos que tienen dos elementos de acumulación que intercambian energía, y parte resistiva que disipa energía.
- ► Ecuación diferencial de segundo orden: la respuesta natural incluye exponenciales decrecientes y quizás señal sinusoidal.
- Circuitos típicos:
  - ▶ RLC serie
  - RLC paralelo

## Respuesta natural y forzada

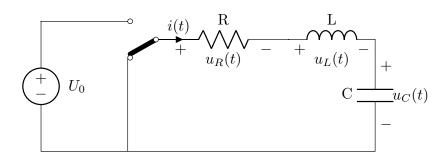
- ► El método de resolución analiza el circuito en dos etapas:
  - Sin fuentes: **respuesta natural** (la energía acumulada en t < 0 se redistribuye).
  - Con fuentes: respuesta forzada (determinada por la forma de onda de las fuentes).

- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden
  Circuito RLC serie
  - Circuito RLC paralelo

### Circuito básico



## Respuesta natural (t > 0)



$$Ri(t) + L\frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{t} i(t')dt' = 0$$

$$L\frac{d^{2}i}{dt^{2}} + R\frac{di}{dt} + \frac{1}{C}i = 0 \Rightarrow \frac{d^{2}i}{dt^{2}} + \frac{R}{L}\frac{di}{dt} + \frac{1}{LC}i = 0$$

### Solución

#### Ecuación diferencial

$$\frac{d^{2}i}{dt^{2}} + \frac{R}{L}\frac{di}{dt} + \frac{1}{LC}i = 0$$
$$i_{n}(t) = A_{1}e^{s_{1}t} + A_{2}e^{s_{2}t}$$

#### Ecuación característica

$$s^{2} + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC} = 0$$

$$s_{1,2} = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^{2} - \frac{1}{LC}}$$

#### **Parámetros**

$$s^{2} + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC} = 0$$

$$s^{2} + 2\alpha s + \omega_{0}^{2} = 0$$

$$\omega_{0} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_{d} = \sqrt{\omega_{0}^{2} - \alpha^{2}}$$

$$i_{n}(t) = A_{1}e^{s_{1}t} + A_{2}e^{s_{2}t}$$

$$\alpha = \frac{R}{2L}$$

$$\omega_{0} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_{d} = \sqrt{\omega_{0}^{2} - \alpha^{2}}$$

$$\xi = \frac{\alpha}{\omega_{0}}$$

- $\triangleright$   $\alpha$ : coeficiente de amortiguamiento exponencial
- $\triangleright \omega_0$ : pulsación natural no amortiguada
- $ightharpoonup \omega_d$ : pulsación natural amortiguada
- $\triangleright$   $\xi$ : factor de amortiguamiento

### Posibles soluciones

$$s_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$$

$$\alpha > \omega_0, \xi > 1$$

- $ightharpoonup s_{1,2}$ : dos soluciones reales (negativas) distintas
- ► Circuito sobreamortiguado.

$$\alpha = \omega_0, \xi = 1$$

- $ightharpoonup s_{1,2}$ : solución real doble.
- ► Circuito con amortiguamiento crítico.

$$\alpha < \omega_0, \xi < 1$$

- $ightharpoonup s_{1,2}$ : dos soluciones complejas conjugadas
- ► Circuito subamortiguado.

## Tipos de Respuesta

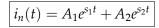
- ▶ Tipo de respuesta determinado por relación entre R y L, C (disipación y almacenamiento).
- Resistencia crítica ( $\alpha = \omega_0, \xi = 1$ ):

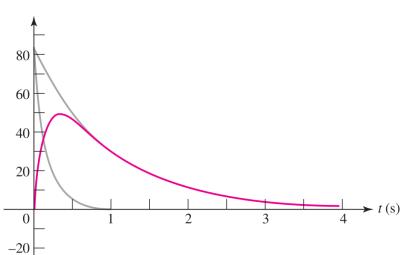
$$R_{cr} = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

#### Tipos

- ►  $R > R_{cr}$ ,  $α > ω_0$ , ξ > 1: sobreamortiguado
- ►  $R = R_{cr}$ ,  $α = ω_0$ , ξ = 1: amortiguamiento crítico
- $ightharpoonup R < R_{cr}$ ,  $\alpha < \omega_0$ ,  $\xi < 1$ : subamortiguado

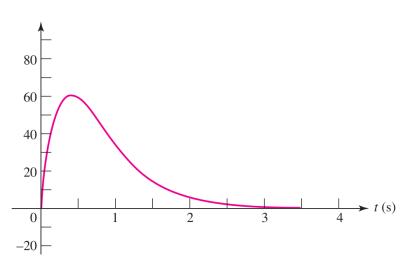
# Circuito Sobreamortiguado ( $\alpha > \omega_0$ )





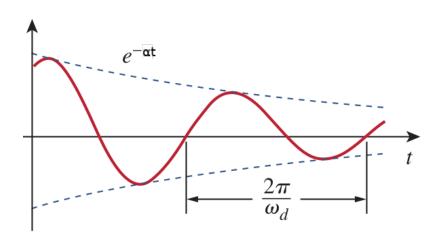
## Amortiguamiento Crítico ( $\alpha = \omega_0$ )

$$i_n(t) = (A_1 + A_2 t)e^{st}$$

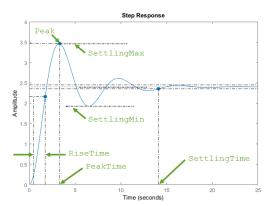


# Circuito Subamortiguado ( $\alpha < \omega$ )

$$i_n(t) = (B_1 \cos(\omega_d t) + B_2 \sin(\omega_d t))e^{-\alpha t}$$

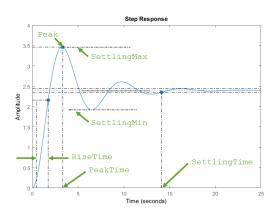


## Valores Importantes



- ► **Tiempo de Subida**: tiempo para subir de 10% al 90% del valor en régimen permanente.
- ▶ Tiempo de Establecimiento: tiempo para que la diferencia entre la respuesta y el régimen permanente permanezca dentro de una banda del 1%.

### Valores Importantes



- ► Valor máximo y Tiempo del Valor Máximo.
- **Sobretensión**: porcentaje del valor máximo respecto del régimen permanente.

#### **Condiciones Iniciales**

#### Dos constantes a determinar

Son necesarias dos tipos de condiciones iniciales:

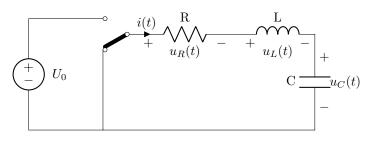
$$i_L(0^+) = i_L(0^-)$$

$$u_L(t) = L \cdot \frac{di_L(t)}{dt} \longrightarrow \frac{di_L(t)}{dt} \Big|_{t=0^+} = \frac{1}{L} u_L(0^+)$$

#### Derivadas en el origen

Para obtener valores de las derivadas en el origen hay que resolver el circuito en  $t=0^+$  empleando las condiciones de continuidad.

### Derivadas en $t = 0^+$



$$\frac{di_L(t)}{dt}\bigg|_{t=0^+} = \frac{1}{L}u_L(0^+)$$

$$u_L(0^+) = -u_R(0^+) - u_c(0^+)$$

$$u_R(0^+) = Ri_L(0^+)$$

$$\frac{di_L(t)}{dt}\bigg|_{t=0^+} = -\frac{1}{L}\left(Ri_L(0^+) + u_c(0^+)\right)$$

### Respuesta Completa

Las condiciones iniciales deben evaluarse teniendo en cuenta la respuesta forzada (si existe).

$$i_L(0^+) = i_n(0^+) + i_\infty(0^+)$$
 $\frac{di_L}{dt}\Big|_{t=0^+} = \frac{di_n}{dt}\Big|_{t=0^+} + \frac{di_\infty}{dt}\Big|_{t=0^+}$ 

## Ejemplo de Respuesta Completa

Circuito RLC serie sobreamortiguado con generador de tensión DC funcionando en t>0.

### Respuesta Completa

$$i_L(t) = I_{\infty} + A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

#### **Condiciones Iniciales**

$$i_L(0^+) = I_{\infty} + A_1 + A_2$$

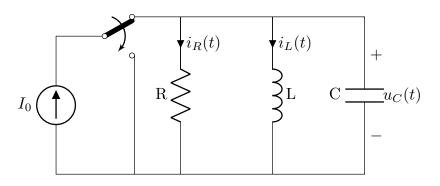
$$\frac{di_L(t)}{dt} \Big|_{t=0^+} = 0 + A_1 s_1 + A_2 s_2$$

- ① Conceptos Fundamentales
- 2 Circuitos de Primer Orden
- 3 Circuitos de Segundo Orden

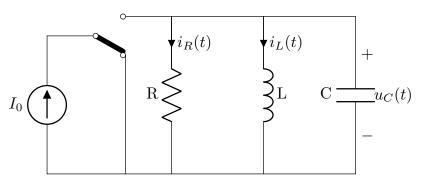
Circuito RLC serie

Circuito RLC paralelo

### Circuito básico



# Respuesta natural (t > 0)



$$Gu(t) + C\frac{du(t)}{dt} + \frac{1}{L} \int_{-\infty}^{t} u(t')dt' = 0$$
$$\frac{d^{2}u}{dt^{2}} + \frac{G}{C}\frac{du}{dt} + \frac{1}{LC}u = 0$$

### Solución

#### Ecuación diferencial

$$\frac{d^{2}u}{dt^{2}} + \frac{G}{C}\frac{du}{dt} + \frac{1}{LC}u = 0$$
$$u_{n}(t) = A_{1}e^{s_{1}t} + A_{2}e^{s_{2}t}$$

#### Ecuación característica

$$s^{2} + \frac{G}{C}s + \frac{1}{LC} = 0$$

$$s_{1,2} = -\frac{G}{2C} \pm \sqrt{\left(\frac{G}{2C}\right)^{2} - \frac{1}{LC}}$$

### Parámetros

#### Ecuación característica

$$s^{2} + \frac{G}{C}s + \frac{1}{LC} = 0$$
$$s^{2} + 2\alpha s + \omega_{0}^{2} = 0$$

$$s_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$$

$$u_n(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

$$\alpha = \frac{G}{2C}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$$

$$\xi = \frac{\alpha}{\omega_0}$$

## Tipos de Respuesta

- ▶ Tipo de respuesta determinado por relación entre G y L, C (disipación y almacenamiento).
- Conductancia crítica ( $\alpha = \omega_0, \xi = 1$ ):

$$G_{cr}=2\sqrt{\frac{C}{L}}$$

#### Tipos

- $G > G_{cr}$ ,  $\alpha > \omega_0$ ,  $\xi > 1$ : sobreamortiguado
- $G = G_{cr}$ ,  $\alpha = \omega_0$ ,  $\xi = 1$ : amortiguamiento crítico
- $G < G_{cr}$ ,  $\alpha < \omega_0$ ,  $\xi < 1$ : **subamortiguado**

## Tipos de Respuesta

ightharpoonup Circuito Sobreamortiguado ( $\alpha > \omega_0$ )

$$u_n(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

ightharpoonup Amortiguamiento Crítico ( $\alpha = \omega_0$ )

$$u_n(t) = (A_1 + A_2 t)e^{st}$$

ightharpoonup Circuito Subamortiguado ( $\alpha < \omega$ )

$$u_n(t) = (B_1 \cos(\omega_d t) + B_2 \sin(\omega_d t))e^{-\alpha t}$$

#### **Condiciones Iniciales**

#### Dos constantes a determinar

Son necesarias dos tipos de condiciones iniciales:

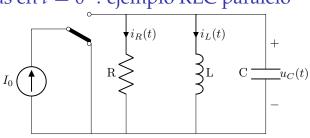
$$i_C(0^+) = u_C(0^-)$$

$$i_c(t) = C \cdot \frac{du_c(t)}{dt} \longrightarrow \frac{du_c(t)}{dt} \Big|_{t=0^+} = \frac{1}{C} i_C(0^+)$$

#### Derivadas en el origen

Para obtener valores de las derivadas en el origen hay que resolver el circuito en  $t=0^+$  empleando las condiciones de continuidad.

# Derivadas en $t = 0^+$ : ejemplo RLC paralelo



$$\left. \frac{du_{c}(t)}{dt} \right|_{t=0+} = \frac{1}{C}i_{C}(0^{+})$$

$$i_C(0^+) = -i_R(0^+) - i_L(0^+)$$
  
 $i_R(0^+) = \frac{1}{R}u_C(0^+)$ 

$$\left| \frac{du_{c}(t)}{dt} \right|_{t=0^{+}} = -\frac{1}{C} \left( \frac{1}{R} u_{C}(0^{+}) + i_{L}(0^{+}) \right)$$

### Respuesta Completa

Las condiciones iniciales deben evaluarse teniendo en cuenta la respuesta forzada (si existe).

$$u_{C}(0^{+}) = u_{n}(0^{+}) + u_{\infty}(0^{+})$$

$$\frac{du_{C}(t)}{dt}\Big|_{t=0^{+}} = \frac{du_{n}(t)}{dt}\Big|_{t=0^{+}} + \frac{du_{\infty}(t)}{dt}\Big|_{t=0^{+}}$$

## Ejemplo de Respuesta Completa

Circuito RLC paralelo sobreamortiguado con generador de corriente DC funcionando en t > 0.

### Respuesta Completa

$$u_c(t) = U_{\infty} + A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

#### **Condiciones Iniciales**

$$u_c(0^+) = U_\infty + A_1 + A_2$$

$$\frac{du_C(t)}{dt}\Big|_{t=0^+} = 0 + A_1s_1 + A_2s_2$$