#### Teoremas fundamentales

Teoría de Circuitos

Autor: Luis Badesa Bernardo

(basado en las diapositivas de Óscar Perpiñán Lamigueiro)

- ① Circuitos lineales
- 2 Teoremas de Thévenin y Norton
- 3 Teorema de máxima transferencia de potencia

#### Circuitos lineales

Un circuito eléctrico es lineal si los elementos pasivos y activos que incluye son lineales:

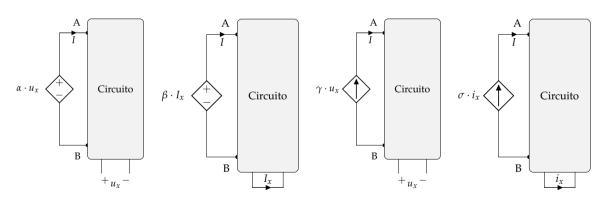
- ▶ **Elemento pasivo**: la relación entre tensión y corriente es lineal (*R*, *L*, *C*)
- ► Fuente dependiente: su salida tiene una relación lineal con la magnitud del circuito de la que depende

#### Propiedades:

- Proporcionalidad u homogeneidad
- ► Superposición o aditividad

#### Generadores dependientes

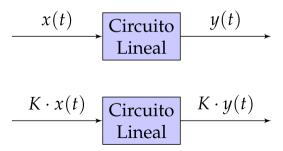
No tienen valores de  $\epsilon_g$  o  $I_g$  fijos, sino que estos **dependen de la tensión o corriente en otros puntos de la red**:



### Proporcionalidad

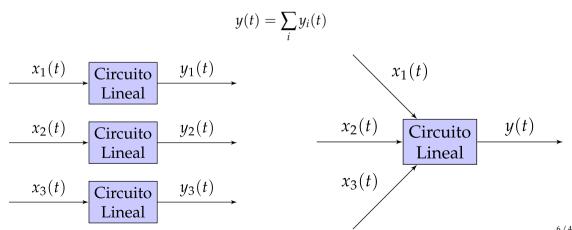
y(t) es la respuesta de un **circuito lineal** a una excitación x(t)

Si la excitación es multiplicada por una **constante**,  $K \cdot x(t)$ , la respuesta del circuito será modificada por la misma constante,  $K \cdot y(t)$ 



# Superposición

La respuesta de un circuito lineal a varias fuentes de excitación actuando simultáneamente es igual a la suma de las respuestas que se tendrían cuando actuase cada una de ellas por separado



6 / 41

## Análisis de un circuito mediante superposición

#### Procedimiento

- 1 Se eliminan todas las fuentes independientes del circuito menos una
  - Las fuentes de **tensión** se sustituyen por un **cortocircuito** (U = 0)
  - Las fuentes de **corriente** se sustituyen por un **circuito abierto** (I = 0)
  - Las fuentes dependientes no se modifican
- 2 Se analiza el circuito, obteniendo la respuesta individual a la fuente que permanece activa
- 3 Se repite este procedimiento para cada una de las fuentes independientes del circuito
- 4 La respuesta total del circuito es la suma de las respuestas individuales

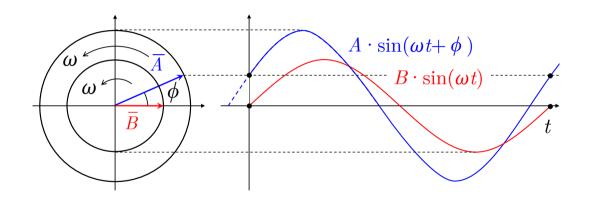
## Análisis de un circuito mediante superposición

#### Observaciones

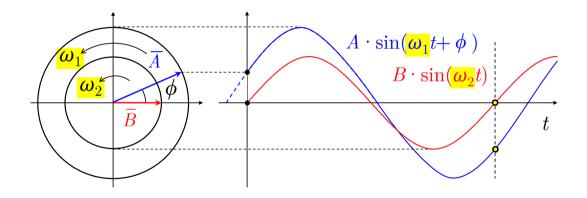
- Siempre hay que aplicar este método cuando en un circuito conviven fuentes de distinta frecuencia (o fuentes de corriente continua y corriente alterna)
- ► En el caso de fuentes de **corriente alterna senoidal**:
  - Para cada frecuencia, las bobinas y condensadores presentarán diferente reactancia, por lo que habrá que calcularlas
  - ► La respuesta total debe expresarse en el <u>dominio del tiempo</u>

    (NO se pueden sumar fasores que corresponden a frecuencias diferentes)
- ► En el primer paso del procedimiento, se pueden **agrupar las fuentes que funcionan a la misma frecuencia** y calcular la respuesta del circuito en esa frecuencia

# Recordatorio: el cálculo fasorial es válido para señales de igual $\omega$



## ...pero NO para señales de distinta frecuencia ( $\omega_1 \neq \omega_2$ )



## Principio de superposición y potencia

El principio de superposición aplica a tensiones y corrientes, pero **NO a potencias** (ya que potencia es el resultado de una **operación no lineal**, el producto de corriente y tensión)

Supongamos 
$$i(t) = i_1(t) + i_2(t)$$
:

$$p(t) = R \cdot i^{2}(t) =$$

$$= R \cdot [i_{1}(t) + i_{2}(t)]^{2} =$$

$$= R \cdot [i_{1}^{2}(t) + i_{2}^{2}(t) + 2 \cdot i_{1}(t) \cdot i_{2}(t)]$$

$$= p_{1}(t) + p_{2}(t) + 2R \cdot i_{1}(t) \cdot i_{2}(t)$$

$$p(t) \neq p_{1}(t) + p_{2}(t)$$

## Principio de superposición y potencia

► Cuando las señales son **ortogonales en un periodo**\* se pueden sumar las **potencias medias** de cada circuito:

$$P = \sum_{i} P_{i}$$

► Ejemplos de señales ortogonales: senoidales con diferente frecuencia, una senoidal con una continua...

$$\langle f_1, f_2 \rangle_T = \int_T f_1(t) \cdot f_2(t) dt = 0$$

<sup>\*</sup>Dos señales son ortogonales si cumplen la siguiente propiedad:

## Principio de superposición y potencia

Cuando las señales son ortogonales en un periodo, se pueden sumar las <u>potencias</u> medias de cada circuito:

$$P_{m} = \frac{1}{T} \int_{T} p(t) dt =$$

$$= R \cdot \frac{1}{T} \left[ \int_{T} i_{1}^{2}(t) dt + \int_{T} i_{2}^{2}(t) dt + \int_{T} 2 \cdot i_{1}(t) \cdot i_{2}(t) dt \right]^{0} =$$

$$= R \cdot \left( \underbrace{I_{1}^{2} + I_{2}^{2}}_{\text{valores}} \right) = P_{1} + P_{2}$$
valores
efficaces

1 Circuitos lineales

Formas de onda

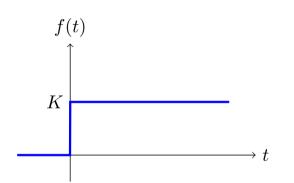
2 Teoremas de Thévenin y Norton

3 Teorema de máxima transferencia de potencia

#### Formas de onda

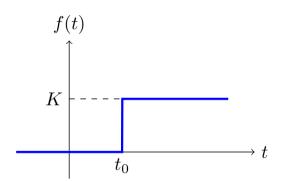
- ► Cuando en un mismo circuito conviven generadores cuyas salidas (de tensión o de corriente) tiene distintas forma de onda, también puede aplicarse el T<sup>a</sup> de superposición para resolverlo
- A continuación se incluyen algunos ejemplos de formas de onda típicas

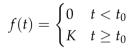
## Escalón



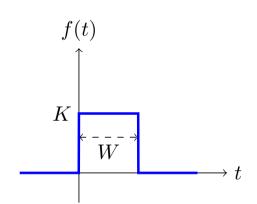
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ K & t \ge 0 \end{cases}$$

# Escalón desplazado



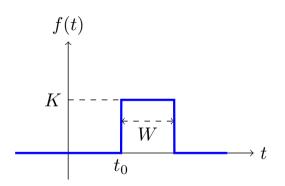


### Pulso



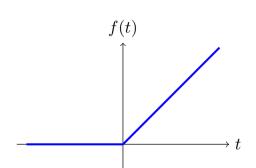
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ K & 0 \le t \le W \\ 0 & t > W \end{cases}$$

# Pulso desplazado



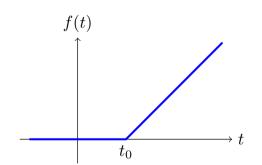
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ K & t_0 \le t \le t_0 + W \\ 0 & t > t_0 + W \end{cases}$$

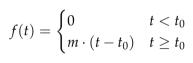
# Rampa



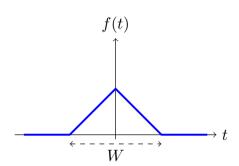
$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ m \cdot t & t \ge 0 \end{cases}$$

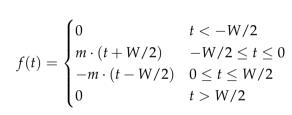
# Rampa desplazada



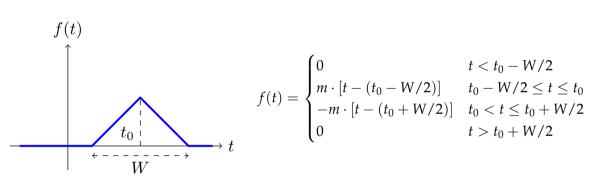


## Triangular





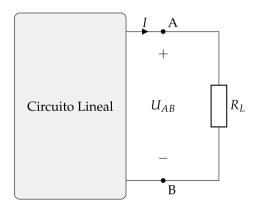
## Triangular desplazada



- Circuitos lineales
- 2 Teoremas de Thévenin y Norton
- 3 Teorema de máxima transferencia de potencia

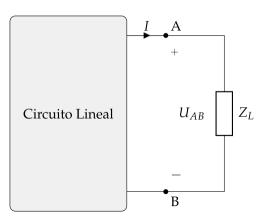
### Teoremas de Thévenin y Norton

- ▶ Permiten transformar un circuito complejo en un equivalente más simple
- ▶ Útiles cuando solo nos interesa la **respuesta global de un circuito**, y no las intensidades o tensiones parciales

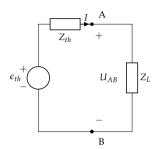


#### Teorema de Thévenin

Cualquier **red lineal** compuesta por elementos activos y pasivos **puede sustituirse**, desde el punto de vista de sus terminales externos A-B, por una **fuente de tensión** (generador de Thévenin,  $\varepsilon_{th}$ ) en **serie** con una **impedancia** (impedancia de Thévenin,  $Z_{th}$ )



# Cálculo del equivalente de Thévenin



▶ Circuito abierto ( $Z_L \rightarrow \infty$ ,  $U_{AB} = U_{oc}$ )

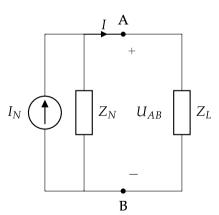
$$\epsilon_{th} = U_{oc}$$
 (SC  $\equiv$  short circuit, OC  $\equiv$  open circuit)

ightharpoonup Cortocircuito ( $Z_L = 0$ ,  $I = I_{sc}$ )

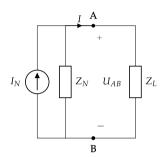
$$Z_{th} = \frac{\epsilon_{th}}{I_{sc}} = \frac{U_{oc}}{I_{sc}}$$

#### Teorema de Norton

Cualquier **red lineal** compuesta por elementos activos y pasivos **puede sustituirse**, desde el punto de vista de sus terminales externos A-B, por una **fuente de corriente** (generador de Norton,  $I_N$ ) en **paralelo** con una **impedancia** (impedancia de Norton,  $Z_N$ )



# Cálculo del equivalente de Norton



ightharpoonup Cortocircuito ( $Z_L = 0$ ,  $I = I_{sc}$ )

$$\overline{I_N = I_{sc}}$$
 (SC  $\equiv$  short circuit, OC  $\equiv$  open circuit)

► Circuito abierto ( $Z_L \rightarrow \infty$ ,  $U_{AB} = U_{oc}$ )

$$Z_N = \frac{U_{oc}}{I_N} = \frac{U_{oc}}{I_{sc}}$$

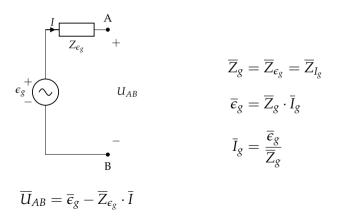
### Cálculo de impedancia Thévenin/Norton

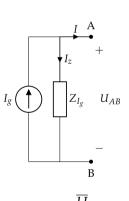
- Siempre podemos calcular la impedancia Thévenin/Norton calculando tanto  $U_{oc}$  como  $I_{sc}$ , pero en ocasiones no es sencillo calcular ambas magnitudes
- Existe un método alternativo:
  - ► Si el circuito **NO** contiene **fuentes dependientes**:
    - Se puede calcular **apagando** todos los **generadores** y obteniendo la impedancia equivalente
  - ► Si el circuito contiene fuentes dependientes:
    - Una **fuente dependiente no se puede apagar**, porque no tiene una excitación autónoma (depende de lo que está ocurriendo en otra parte del circuito)
    - Es **necesario** conectar un **generador de prueba** a la salida del circuito y obtener la relación entre tensión y corriente de este generador

# Recordatorio: equivalencia de fuentes

Sólo es posible establecer equivalencia entre fuentes reales

(la deducción es equivalente a la ya vista para corriente continua)

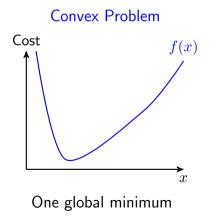


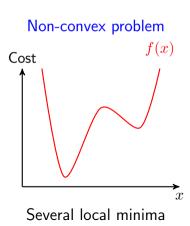


#### Interludio: AC Optimal Power Flow

▶ Objetivo: optimizar el coste operación de una red eléctrica

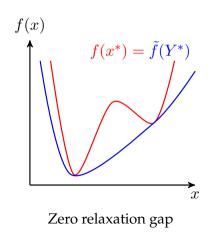
Millones de \$ en premios

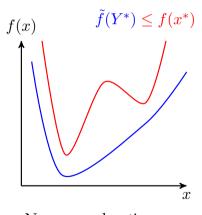




#### Interludio: AC-OPF, convex relaxation

▶ Para **minimizar** una función **no convexa**, una opción → *relajación* convexa

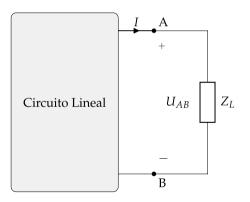




- Circuitos lineales
- 2 Teoremas de Thévenin y Norton
- 3 Teorema de máxima transferencia de potencia

## Máxima transferencia de potencia

¿Qué impedancia  $\overline{Z}_L$  hay que conectar en los terminales A-B para que el circuito entregue la **máxima potencia posible**?



Se aplica el **equivalente de Thévenin** (siguiente diapositiva)

#### Calculamos la **potencia activa en la impedancia** de carga $\overline{Z}_L$ :

$$\overline{Z}_{th} \xrightarrow{F} A$$

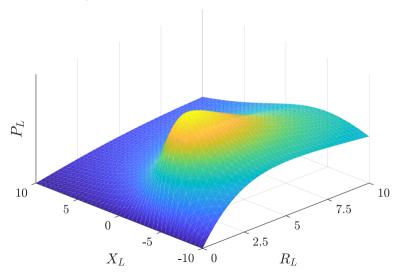
$$\overline{Z}_{th} = R_{th} + jX_{th}$$

$$\overline{Z}_{L} = R_{L} + jX_{L}$$

#### Las condiciones de máximo son:

$$\boxed{\frac{\partial P_L}{\partial X_L} = 0, \qquad \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = 0}$$

#### Ejemplo para $R_{th} = 1,25 \Omega \text{ y } X_{th} = 5 \Omega$ :



## Máxima transferencia de potencia: reactancia

A partir de la expresión de potencia en la carga...

$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{|\overline{Z}_{th} + \overline{Z}_L|^2} \cdot R_L$$

... calculamos la derivada parcial respecto de la reactancia:

regla de la cadena 
$$\frac{\partial P_L}{\partial X_L} \stackrel{\downarrow}{=} \epsilon_{th}^2 \cdot R_L \cdot \left[ \frac{-1}{\left[ (R_L + R_{th})^2 + (X_L + X_{th})^2 \right]^2} \cdot 2 \cdot (X_L + X_{th}) \right]$$

Aplicamos la condición de máximo y obtenemos un resultado parcial:

$$\frac{\partial P_L}{\partial X_L} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{X_L = -X_{th}}$$

## Máxima transferencia de potencia: resistencia

Simplificamos la expresión de la potencia teniendo en cuenta el resultado anterior  $(X_L = -X_{th})$ :

$$P_L = \frac{\epsilon_{th}^2}{(R_{th} + R_L)^2} \cdot R_L$$

Calculamos la derivada parcial respecto de la resistencia:

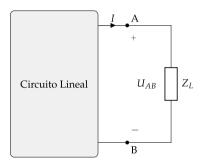
derivada de un producto 
$$\frac{\partial P_L}{\partial R_L} \stackrel{\downarrow}{=} \epsilon_{th}^2 \cdot \left[ \frac{1}{(R_L + R_{th})^2} - 2 \cdot \frac{R_L}{(R_L + R_{th})^3} \right] = \frac{\epsilon_{th}^2 \cdot (R_{th} - R_L)}{(R_L + R_{th})^3}$$

Nuevamente, aplicamos la **condición de máximo** y obtenemos la resistencia:

$$\frac{\partial P_L}{\partial R_L} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{R_L = R_{th}}$$

### Impedancia de carga (o impedancias "adaptadas")

Dado un circuito lineal:

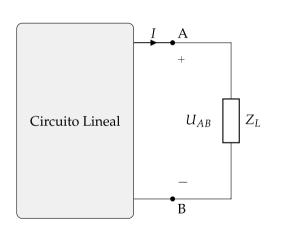


La **impedancia de carga** que hay que conectar entre sus terminales A-B para obtener la máxima potencia disponible es:

$$\overline{Z}_L = \overline{Z}_{th}^* = R_{th} - j X_{th}$$

### Máxima potencia disponible

La **máxima potencia** que puede entregarse a la carga es:



$$egin{aligned} \overline{Z}_L &= \overline{Z}_{th}^* \ P_L &= rac{arepsilon_{th}^2}{|\overline{Z}_{th} + \overline{Z}_L|^2} \cdot R_L \end{aligned} 
ight\} 
ightarrow \left[ P_L &= rac{arepsilon_{th}^2}{4 \cdot R_{th}} 
ight]$$

#### **Importante**

Esta expresión es **válida únicamente** para calcular la **máxima transferencia** de potencia

(no aplica para calcular la potencia disipada por una impedancia genérica  $\overline{Z}_L$ , únicamente aplica para  $\overline{Z}_L = \overline{Z}_{th}^*$ )