



# ETロボコン2018ガレッジニア部門 設計書(CS向け)

CS向けに設計書の内容を変更しました  
変更点については赤字で記載します

チームNo.217

チーム名：追跡線隊HiICSイエロー

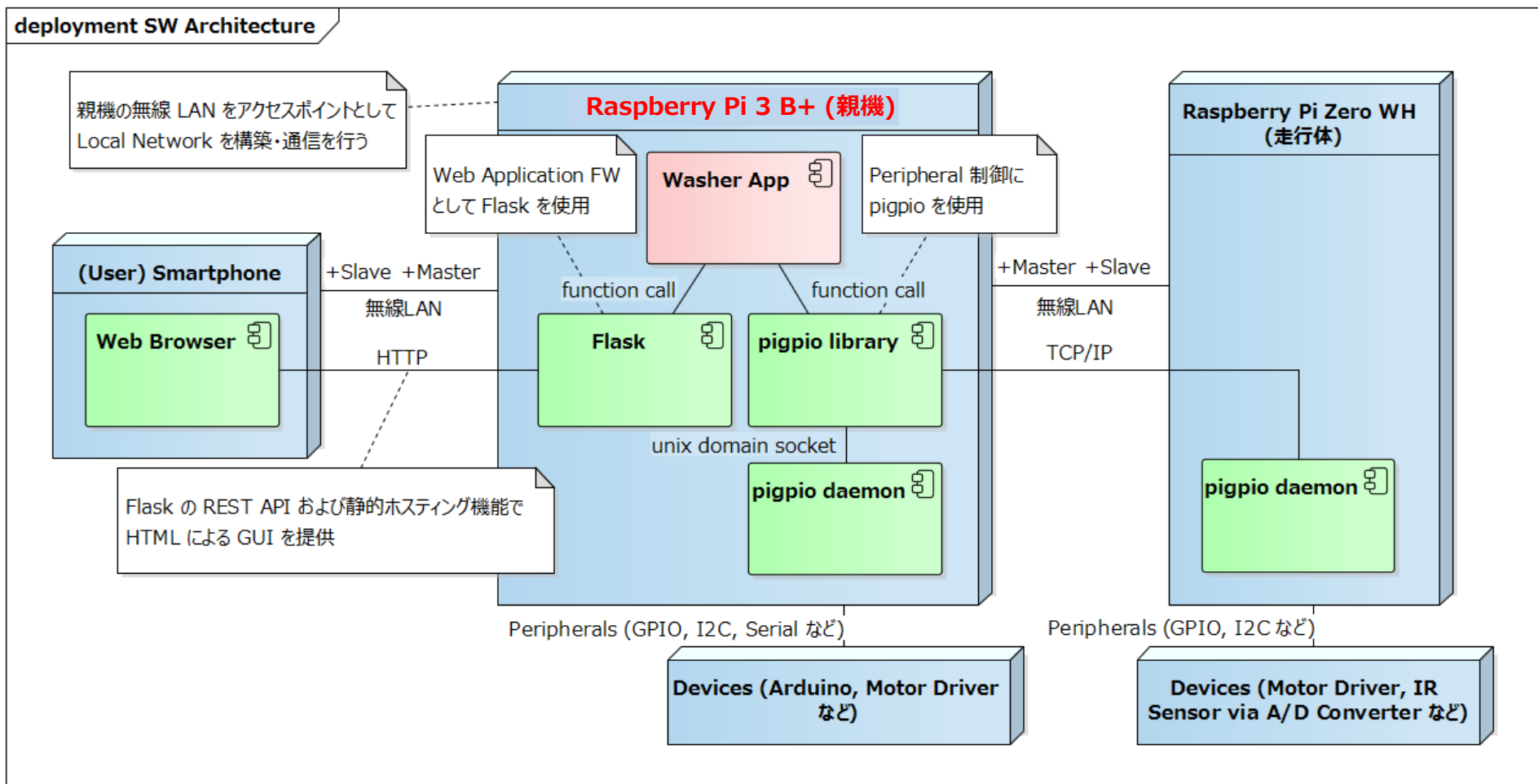
所属：(株)日立産業制御ソリューションズ

# 目次

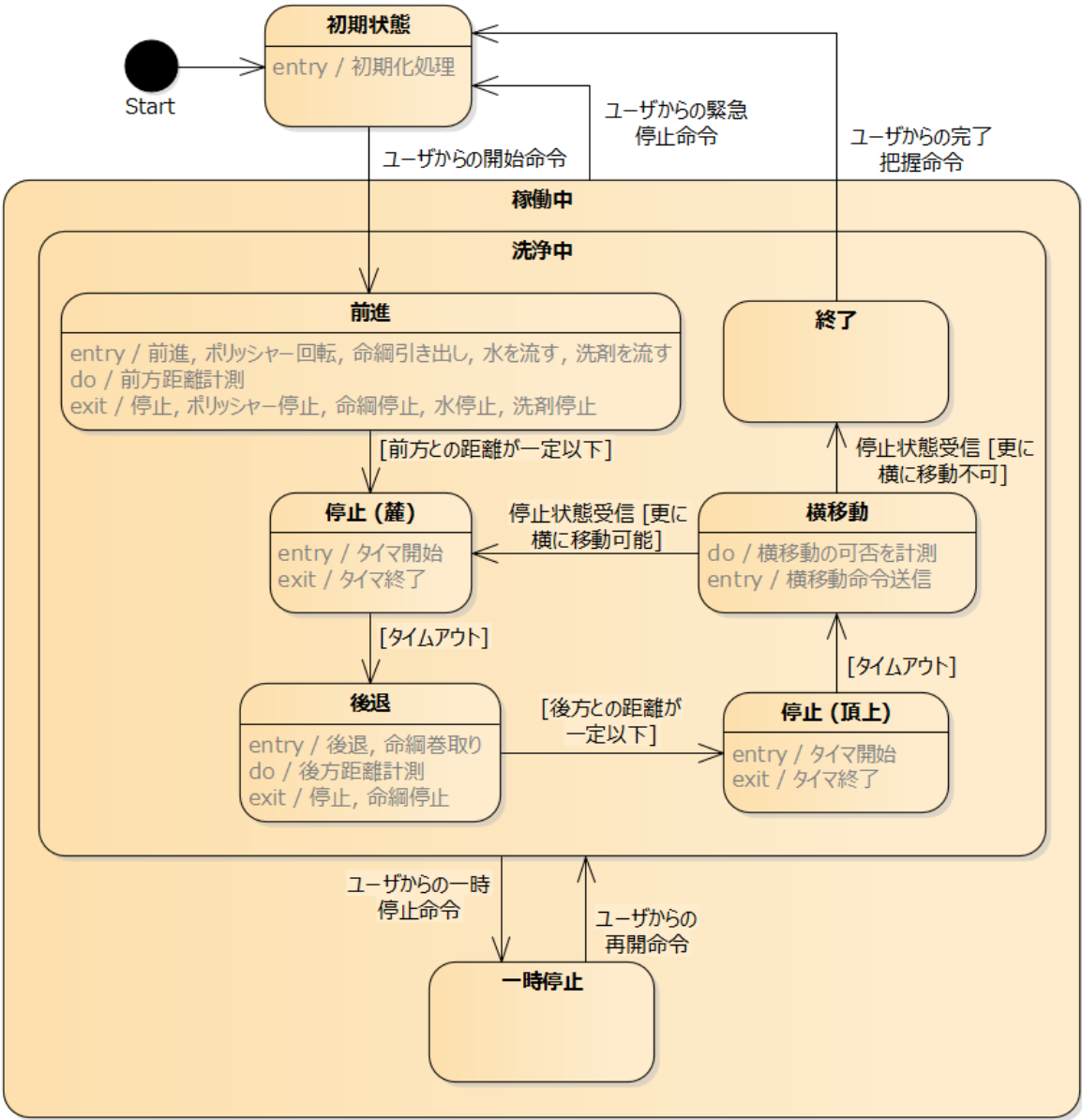
- 1. ソフトウェア
  - 1.1 ソフトウェアアーキテクチャ
  - 1.2 マシンステート図
- 2. ハードウェア
  - 2.1 ハードウェア構成図
  - 2.2 外形寸法図

# 1. ソフトウェア

## 1.1 ソフトウェアアーキテクチャ

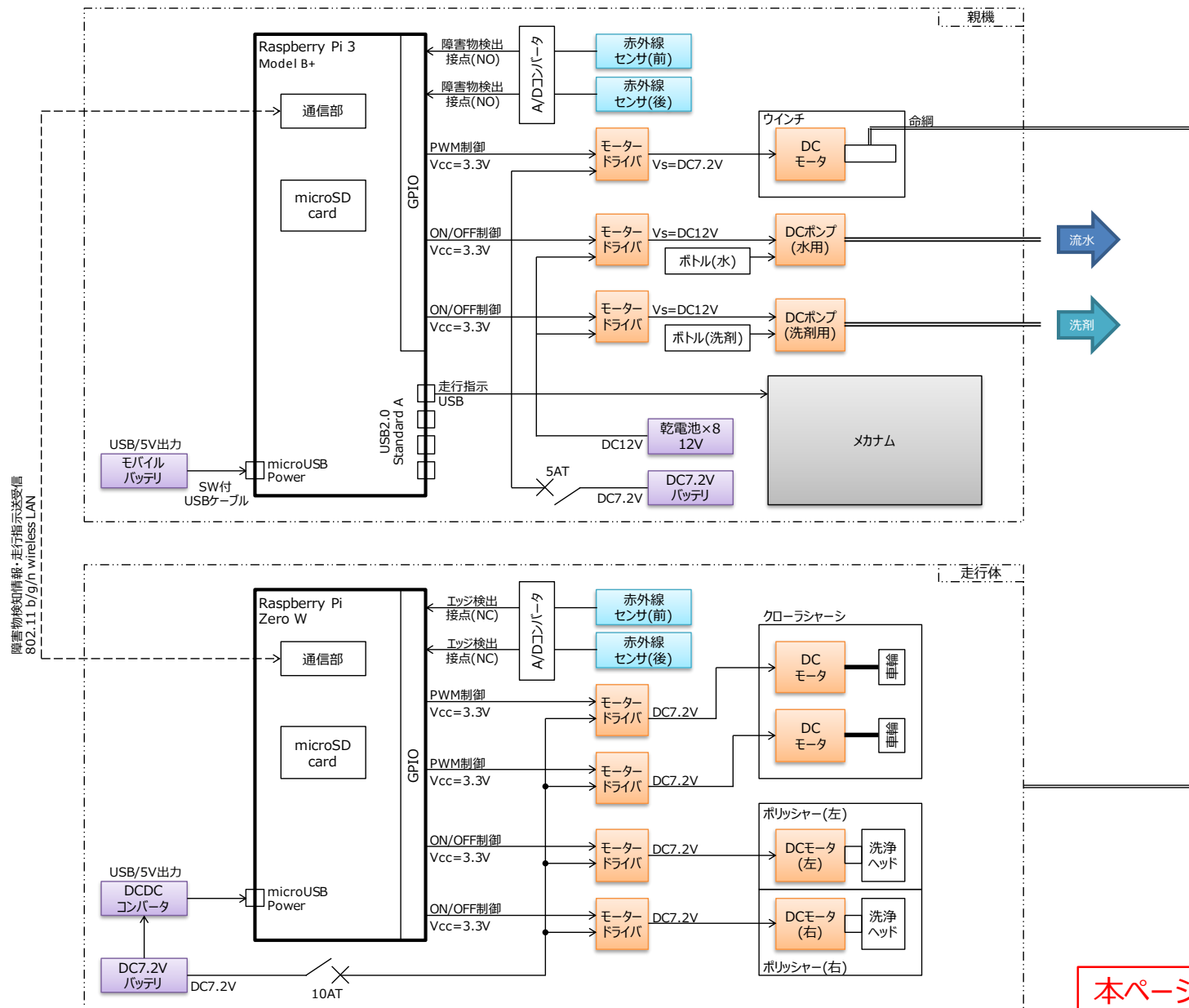


1.2 マシンステート図



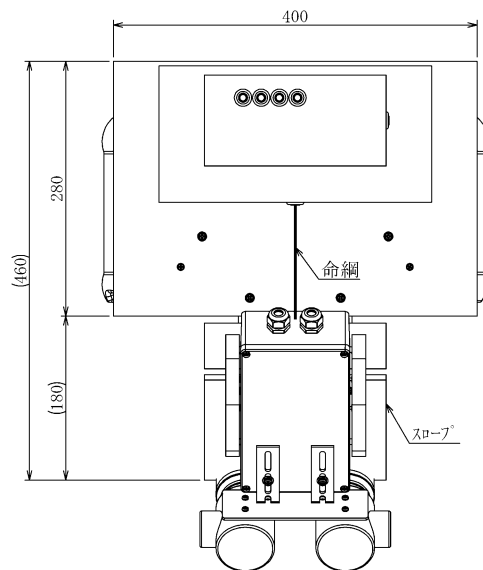
## 2. ハードウェア

### 2.1 ハードウェア構成図

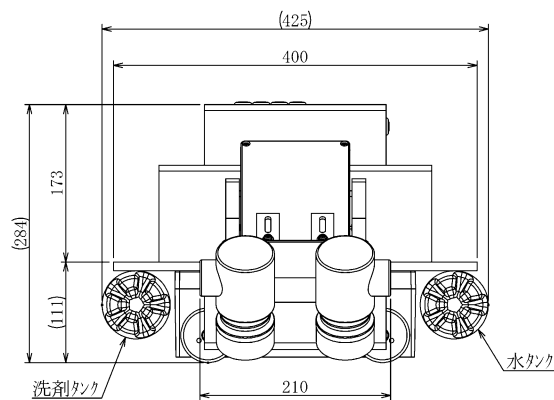


本ページ差替

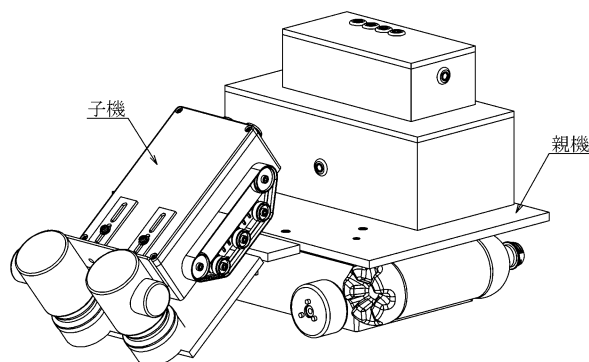
## 2.2 外形寸法図



平面図



正面図



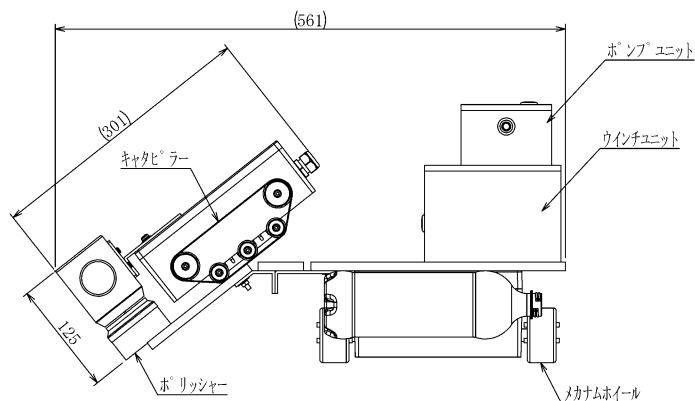
御注意

1. ( )内寸法は、参考値を示します。
2. 配線、及び配管の図示は省略します。
3. 寸法公差は下表によります。

外形寸法	許容差	
	(A)	(B)
120 を超え 400以下	±2	±3
400 を超え 1000以下	±2	±4
1000 を超え 2000以下	±3	±6
2000 を超え 4000以下	±4	±8
4000 を超え 8000以下	—	±10

(公差規格：JEM-1459 配電盤・制御盤の構造及び寸法)

- (A)：枠の寸法許容差を示す。  
 (B)：枠と扉又は各面の組合せ寸法許容差及び列盤の盤幅寸法許容差を示す。



右側面図