# 人探しロボット ~ Where Are You? ~

南関東地区 チーム「AT車限定~Eifer~」 富士ゼロックスアドバンストテクノロジー株式会社

### テーマの背景(自由テーマ)/コンセプト

日本はかつてないスピードで**高齢化社会**を迎えようとしており、**人口の減少、特に労働人口の減少**をどう乗り切るのか、世界からも注目されている。

私たちが今回テーマとして取り上げた「人を探す」という行動はごく当たり前に日常的に行われていることであるが、様々な経済活動の中で必要な作業であり、多くの労力がそこで費やされている。そこで、人口減少社会(人手不足)解決の1つの手段として人を探すロボットを取り上げた。

### システムの流れ

探す顔を覚える 人を探し障害物は避ける 人を見つけた場合 該当者だった場合 まで叩いて知らせる 見一つけた! 誰だろう! 誰だろう バシッ

## 技術概要

今回は制御部にRasberryPi、駆動部にArduinoを使用し、主に**以下3つの技術**によって「人探しロボットシステム」を実現した。

- ① RasberryPiと接続したカメラによる人/顔の認識
- カメラを使用して、顔の認識を行う。
- ・ 認識した中でも特定の人物の位置を取得する。
- ② Arduinoと接続した距離センサ(超音波センサ)による物体認識
- ・センサを使用して、障害物や人との距離を測る。
- ③ Arduinoと接続したモータ(PWM制御)によるロボットの移動と位置制御
- DCモータを使用して、ロボットの前進、後進、方向転換、移動速度調整、 認識画像に向かう軌道補正を行う。

# 残されたチャレンジ課題

- ①スピードアップ ~ 現状は画像認識/判断処理の間は一旦停止 安価なデバイスでも動きながらリアルタイムに顔認識/物体判断!
- ②効率的な探索 ~ 今は無駄な動きだらけ 無駄な動きをなくしてさくっと発見!

③認識できる人数の拡大 ~ 現状はMax100人 大量の顔データの保持と認識処理をスマートに。 クラウド の活用 予測/推論 機能の搭載

# 将来の展望 (適用例)

- ・ 社内メール自動配送 (座席フリーのノマド型働き方へも対応)
- 接客や介護のサポート (動く人への確実なサービス/サポートの提供)
- 個人情報等のセキュリティ保護(学校での答案用紙・成績表の配布etc)
- ・迷子の捜索、遊びから帰ってこない子供のお迎え
- 尋ね人情報の提供(動き回りながら人の位置情報を取得したり動線を予測)
- 防犯 (町内をパトロールし不審者(未登録の人)をチェック)
- スカウト活動(原宿、渋谷でダイヤの原石をロボットが自動で発掘!)
- ・対人ゲームのメンツ (フットサル、ラグビー、鬼ごっこ:敵/見方を認識して行動)
  - などなど