



ETロボコン2018ガレッジニア部門 設計書

チームNo.217

チーム名:追跡線隊HiICSイエロー

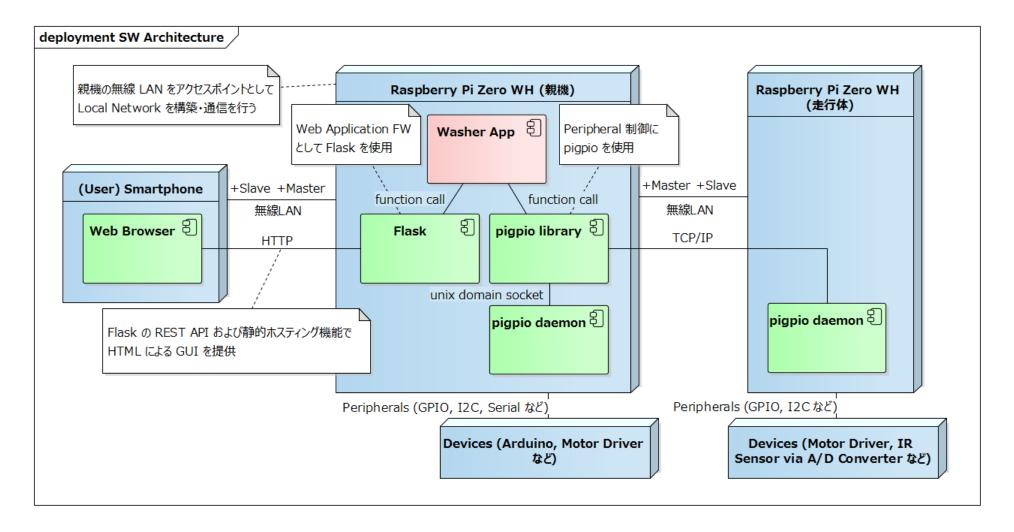
所属:(株)日立産業制御ソリューションズ

目次

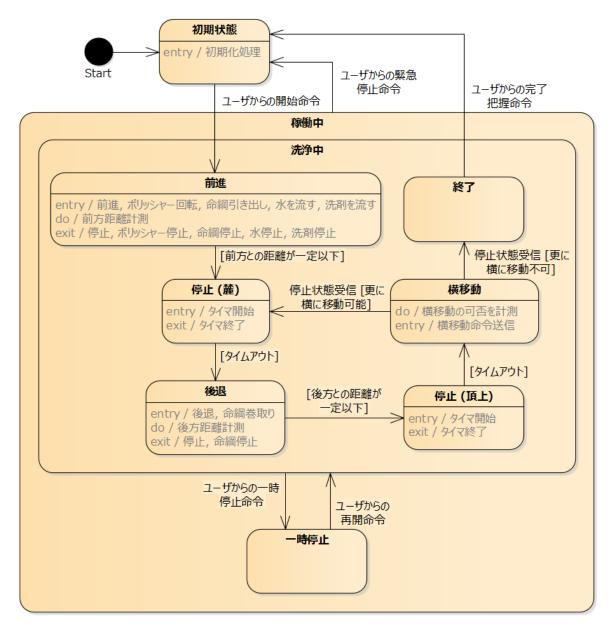
- 1. ソフトウェア
- 1.1 ソフトウェアアーキテクチャ
- 1.2 ステートマシン図
- 2. ハードウェア
- 2.1 ハードウェア構成図
- 2.2 外形寸法図

1. ソフトウェア

1.1 ソフトウェアアーキテクチャ

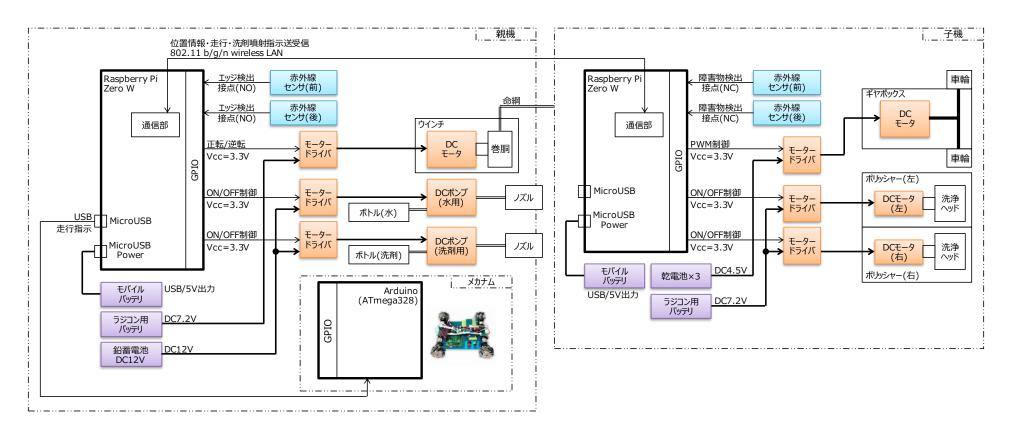


1.2 ステートマシン図

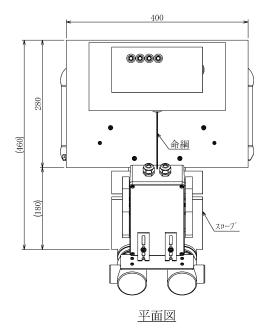


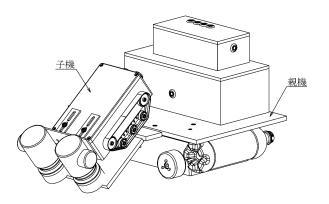
2. ハードウェア

2.1 ハードウェア構成図



2.2 外形寸法図





御注意

- 1. ()内寸法は、参考値を示します。 2. 配線、及び配管の図示は省略します。 3. 寸法公差は下表によります。

外形寸法	許容差	
	(A)	(B)
120 を超え 400以下	±2	±3
400 を超え 1000以下	±2	±4
1000 を超え 2000以下	±3	±6
2000 を超え 4000以下	±4	±8
4000 を超え 8000以下	_	±10

(公差規格: JEM-1459 配電盤・制御盤の構造及び寸法)

(A): 枠の寸法許容差を示す。 (B): 枠と扉又は各面の組合せ寸法許容差及び 列盤の盤幅寸法許容差を示す。

